|  |  |
| --- | --- |
|  | Механика - Гироскоп |
| в палитре |  |
|  |  |
| на схеме |  |

В блоке реализована следующая модель гироскопа – угловая скорость механического порта R преобразуется в напряжение на электрических портах.

Уравнения модели гироскопа имеют следующий вид:

, где

– угловая скорость;

– чувствительность;

– значение выхода при нулевой скорости;

– учитывать инерционность;

– частота среза;

– минимальное значение датчика;

– максимальное значение датчика.

**Входные порты блока:**

Блок имеет один механический порт (R) вращательного движения и один электрический входной порт.

**Выходные порты блока:**

Блок имеет один электрический выходной порт.

**Свойства блока:**

K – чувствительность, ;

V0 – значение выхода при W = 0, B;

IsBand – учитывать инерционность, да/нет;

B – частота среза, Гц;

Vmin – минимальное значение датчика, B;

Vmax – максимальное значение датчика, B.

**Параметры блока:**

W – угловая скорость, рад/c;

V – напряжение, B.