

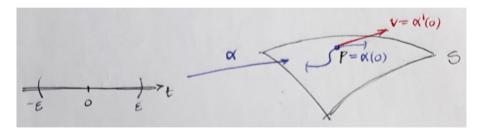
### **EL PLANO TANGENTE**

ALAN REYES-FIGUEROA GEOMETRÍA DIFERENCIAL

(AULA 15) 09.MARZO.2023

### Definición

Sea  $S \subseteq \mathbb{R}^3$  una superficie regular. Diremos que el vector  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$  es **tangente** a S en el punto  $\mathbf{p} \in S$  si existe una curva parametrizada  $\alpha: (-\varepsilon, \varepsilon) \to S$  tal que  $\alpha(o) = \mathbf{p}$  y  $\alpha'(o) = \mathbf{v}$ .



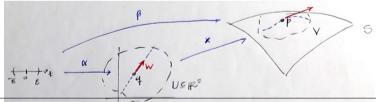
Denotamos el conjunto de todos los vectores tangentes a S en el punto  $\mathbf{p}$  por  $T_{\mathbf{p}}S$ .

### **Propiedad**

Sea  $\mathbf{x}: U \subseteq \mathbb{R}^2 \to V \subseteq S$  una parametrización de la superficie regular S, en el punto  $\mathbf{p} \in V \cap S$ , con  $\mathbf{x}(\mathbf{q}) = \mathbf{p}$ . Entonces, el conjunto  $D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbb{R}^2 = \operatorname{Im} D\mathbf{x}(\mathbf{q})$  coincide con el conjunto de los vectores tangentes a S en  $\mathbf{p}$ .

<u>Prueba</u>: Sea  $T_pS = \{ \mathbf{v} \in \mathbb{R}^3 : \mathbf{v} \text{ es tangente a } S \text{ en } \mathbf{p} \}$ . Mostramos que  $D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbb{R}^2 = T_pS$ .

[ $\subseteq$ ] Sea  $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^2$  y sea  $\alpha(t) = \mathbf{q} + t\mathbf{w}$  la recta en dirección de  $\mathbf{w}$  pasando por  $\mathbf{q}$ , dentro del dominio U. Luego,  $\alpha(0) = \mathbf{q}$  y  $\alpha'(0) = \mathbf{w}$ . Definamos la curva  $\beta = \mathbf{x} \circ \alpha$  sobre S





Entonces,  $\beta(o) = \mathbf{x} \circ \alpha(o) = \mathbf{x}(\mathbf{q}) = \mathbf{p}$ , y por la regla de la cadena tenemos

$$\beta'(0) = \frac{d}{dt}(\mathbf{x} \circ \alpha)(0) = D\mathbf{x}(\alpha(0)) \cdot \alpha'(0) = D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbf{w},$$

de modo que  $D\mathbf{x}(q) \cdot \mathbf{w} \in T_{\mathbf{p}}S$ . Como  $\mathbf{w}$  es arbitrario, esto muestra que  $D\mathbf{x}(q) \cdot \mathbb{R}^2 \subseteq T_{\mathbf{p}}S$ .

[ $\supseteq$ ] Sea  $\mathbf{v} \in T_{\mathbf{p}}S$ . Entonces, existe una curva  $\beta : (-\varepsilon, \varepsilon) \to V \subseteq S$  tal que  $\beta(\mathbf{o}) = \mathbf{p}$  y  $\beta'(\mathbf{o}) = \mathbf{v}$ .

Definamos  $\alpha = \mathbf{x}^{-1} \circ \beta : (-\varepsilon, \varepsilon) \to U \subseteq \mathbb{R}^2$ . Observe que siendo  $\mathbf{x}^{-1}$  y  $\beta$  diferenciables (en una vecidad de **q**), entonces  $\alpha$  es también diferenciable. Luego,  $\alpha(\mathbf{o}) = \mathbf{x}^{-1} \circ \beta(\mathbf{o}) = \mathbf{x}^{-1}(\mathbf{p}) = \mathbf{q}$  y  $\alpha'(\mathbf{o}) = \mathbf{w} \in \mathbb{R}^2$ .

Como  $\mathbf{x} \circ \alpha = \beta$ , entonces de la regla de la cadena

$$\mathbf{v} = \beta'(\mathbf{o}) = D\mathbf{x}(\alpha(\mathbf{o})) \cdot \alpha'(\mathbf{o}) = D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbf{w} \in D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbb{R}^2.$$

Siendo **v** arbitrario en  $T_pS$ , esto muestra que  $T_pS\subseteq D\mathbf{x}(\mathbf{q})\cdot\mathbb{R}^2$ .  $\square$ 

### Corolario

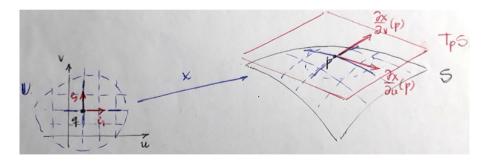
Para todo punto **p** de una superficie regular S, el plano tangente  $T_pS$  es un espacio vectorial de dimensión 2. Una base para este espacio es  $\{\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial u}(\mathbf{p}), \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial v}(\mathbf{p})\}$ , donde

$$\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial u}(\mathbf{p}) = D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbf{e}_1, \quad \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial v}(\mathbf{p}) = D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbf{e}_2.$$

#### Prueba:

- Como S es superficie regular y  $\mathbf{x}:U\subseteq\mathbb{R}^2\to V\cap S$  es una parametrización, la derivada  $D\mathbf{x}(\mathbf{q})$  es un mapa lineal inyectivo  $\Rightarrow T_{\mathbf{p}}S=\operatorname{Im}D\mathbf{x}(\mathbf{q})$  es un espacio vectorial y  $\dim T_{\mathbf{p}}S\geq \dim \mathbb{R}^2=2$ .
- Por el Teorema de la Dimensión, dim  $T_pS = \dim \mathbb{R}^2 = 2$ . Portanto, dim  $T_pS = 2$ .

• Como  $\{\mathbf{e}_1,\mathbf{e}_2\}$  es una base de  $\mathbb{R}^2$  y  $D\mathbf{x}(\mathbf{q}):\mathbb{R}^2\to T_\mathbf{p}S$  es un isomorfismo lineal, entonces  $\left\{\frac{\partial\mathbf{x}}{\partial u}(\mathbf{p}),\frac{\partial\mathbf{x}}{\partial v}(\mathbf{p})\right\}$  es una base para  $T_\mathbf{p}S$ .



### Definición

A T<sub>p</sub>S se le llama el **plano tangente** a la superficie S en **p**.

#### **Observaciones:**

- La base  $\left\{ \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial u}(\mathbf{p}), \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial v}(\mathbf{p}) \right\}$  se llama la **base canónica** o la base de  $T_{\mathbf{p}}S$  asociada a la parametrización  $\mathbf{x}$ .
- Usualmente escribiremos

$$\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial u}(\mathbf{p}) = \mathbf{x}_u(\mathbf{q}), \quad \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial v}(\mathbf{p}) = \mathbf{x}_v(\mathbf{q}).$$

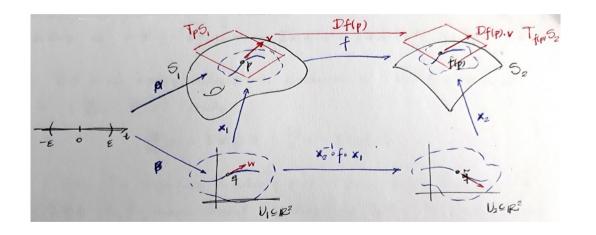
 El plano tangente T<sub>p</sub>S no depende de la elección de la parametrización x, ni de la curva α.
 (Verificarlo!)

### Definición

Sean  $S_1$ ,  $S_2$  superficies regulares, y sea  $f: S_1 \to S_2$  una aplicación diferenciable. Dados,  $\mathbf{p} \in S_1$ ,  $\mathbf{v} \in T_\mathbf{p}S_1$ , entonces existe una curva parametrizada  $\alpha: (-\varepsilon, \varepsilon) \to V \subseteq S_1$ , con  $\alpha(\mathbf{0}) = \mathbf{p} \ y \ \alpha'(\mathbf{0}) = \mathbf{v}$ .

La **derivada** de f en  $\mathbf{p}$  es la aplicación lineal  $Df(\mathbf{p}): T_{\mathbf{p}}S_1 \to T_{f(\mathbf{p})}S_2$  dada por

$$Df(\mathbf{p}) \cdot \mathbf{v} = (f \circ \alpha)'(\mathbf{0}).$$



#### **Observaciones:**

- La regla de la cadena implica que  $(f \circ \alpha)'(o) = Df(\alpha(o)) \cdot \alpha'(o) = Df(\mathbf{p}) \cdot \mathbf{v}$ .
- La derivada  $Df(\mathbf{p})$  no depende de la curva  $\alpha$ .
- Si  $\mathbf{x}: U_1 \subseteq \mathbb{R}^2 \to S_1$  es una parametrización , y  $\mathbf{p} \in \mathbf{x}(U_1)$ , definamos  $\alpha = \mathbf{x} \circ \beta$ , donde  $\beta: (-\varepsilon, \varepsilon) \to U_1$  es una curva diferenciable. Suponga que  $\beta(t) = (u(t), v(t))$ . Entonces,

$$\mathbf{v} = \alpha'(0) = (\mathbf{x} \circ \beta)'(0) = D\mathbf{x}(\beta(0)) \cdot \beta'(0) = D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot (u'(0), v'(0))$$

$$= u'(0)D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbf{e}_1 + v'(0)D\mathbf{x}(\mathbf{q}) \cdot \mathbf{e}_2 = u'(0)\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial u}(\mathbf{q}) + v'(0)\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial v}(\mathbf{q})$$

$$= v_1 \mathbf{x}_u(\mathbf{q}) + v_2 \mathbf{x}_v(\mathbf{q}).$$

Sea  $S \subseteq \mathbb{R}^3$  una superficie regular sea  $\mathbf{x} : U \subseteq \mathbb{R}^2 \to S$ , con U abierto, una carta local de S. Sea  $\mathbf{p} \in S$ , y sea  $T_{\mathbf{p}}S$  el plano tangente a S en  $\mathbf{p}$ .

### Definición

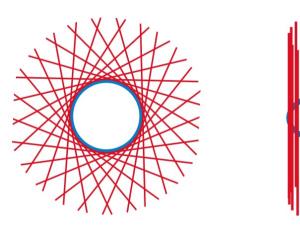
El **fibrado tangente** TS de la superficie S es la unión disjunta de los espacios tangentes  $T_pS$  sobre los diferentes puntos p de la superficie:

$$TS = \bigsqcup_{\mathbf{p} \in S} T_{\mathbf{p}}S = \bigcup_{\mathbf{p} \in S} (\{\mathbf{p}\} \times T_{\mathbf{p}}S).$$

Así, un elemento de TS se puede pensar como un par ordenado  $(\mathbf{p}, \mathbf{v})$ , donde  $\mathbf{p}$  es un punto de S y  $\mathbf{v}$  es un vector tangente a S en el punto  $\mathbf{p}$ . Existe una proyección

$$\pi: TS \twoheadrightarrow S$$
,

definida por  $\pi(\mathbf{p}, \mathbf{v}) = \mathbf{p}$ . Esta proyección colapsa cada espacio tangente  $T_{\mathbf{p}}S$  en un único punto  $\mathbf{p}$ .



El fibrado tangente  $TS^1$  al círculo  $S^1$ .



#### **Observaciones:**

- Para una curva C (variedad 1-dimensional), el fibrado tangente TC tiene dimensión 2.
- Mientras que un espacio tangente T<sub>p</sub>S tiene dimensión 2, el fibrado tangente TS tiene dimensión 4.
- En general, para una variedad n-dimensional M, su espacio tangente  $T_{\mathbf{p}}M$  tiene dimensión n, y su fibrado tangente TM tiene dimensión 2n.
- Si *M* es una variedad diferenciable de dimensión *n*, el fibrado tangente *TM* tiene también la estructura de una variedad diferenciable, de dimensión 2*n*.

### Definición

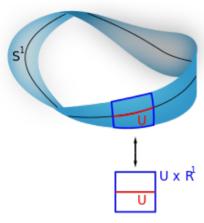
Un **fibrado vectorial** real consiste de un espacio topológico X (espacio base), un espacio total E, y un mapa continuo y sobreyectivo  $\pi: E \to X$ , tal que para todo  $\mathbf{x} \in X$ , la preimagen o **fibra**  $\pi^{-1}(\mathbf{x})$  posee la estructura de un  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial finito dimensional; y en donde se cumplen las siguientes condiciones de compatibilidad:

Para todo punto  $\mathbf{p} \in X$ , existe una vecindad  $U \subseteq X$  de  $\mathbf{p}$ , un número natural  $k \in Y$ , un homeomorfismo  $\varphi : U \times \mathbb{R}^k \to U$ , tales que

- $(\pi \circ \varphi)(\mathbf{x}, \mathbf{v}) = \mathbf{x}$ , para todo  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^k$
- el mapa v  $\to \varphi(\mathbf{x}, \mathbf{v})$  es un isomorfismo lineal entre los espacios  $\mathbb{R}^k$  y  $\pi^{-1}(\mathbf{x})$ .

U junto con el homeomorfismo  $\varphi$  se llama una **trivialización local** del fibrado vectorial. La trivialización local muestra que localmente el mapa  $\pi$  "parece" la proyección de  $U \times \mathbb{R}^k$  en U.

Cada fibra  $\pi^{-1}(\mathbf{x})$  es un espacio vectorial real, y portanto, tiene una dimensión  $k_{\mathbf{x}}$ . Las trivializaciones locales muestran que la función  $\mathbf{x} \to k_{\mathbf{x}}$  es localmente constante,  $\Rightarrow$  es constante en cada componente conexa de X. Cuando  $k_{\mathbf{x}}$  es constante, se llama el **rango** del fibrado E.

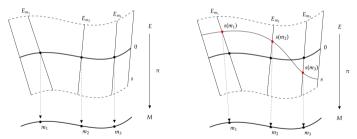


Un ejemplo de un fibrado vectorial sobre la banda de Möbius.

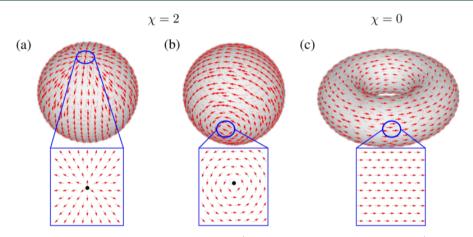
El fibrado tangente *TM* de una variedad *M n*-dimensional viene acompañado de un mapa de **proyección** (natural) de *TM* a *M*, dado por

$$\pi: TM \to M, \qquad \pi(\mathbf{p}, \mathbf{v}) = \mathbf{p}.$$

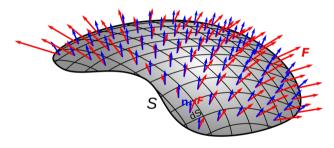
Sea  $U \subseteq M$  un abierto. Una **sección** de  $\pi$  en U es cualquier función continua  $s: U \to TM$  tal que  $\pi \circ s =$ . (Esto es, una inversa derecha continua para  $\pi$ ).



Un fibrado vectorial, y una sección para ese fibrado.



Ejemplo de secciones tangentes (campos vectoriales tangentes) a S.



Ejemplo de una sección normal (campo vectorial normal) a S.