

## **CONDICIONAMIENTO Y ESTABILIDAD**

ALAN REYES-FIGUEROA MÉTODOS NUMÉRICOS II

(AULA 06A) 21.JULIO.2023

En abstracto, un problema numérico es una función  $f: X \to Y$  entre espacios normados. (X = espacio de datos, Y = espacio de soluciones). f es generalmente no lineal, pero la mayoría de las veces es continua.

Nos interesa el comportamiento de un problema f en un punto de datos particular  $\mathbf{x} \in X$  La combinación de un problema f con datos prescritos  $\mathbf{x}$  es llamada una **instancia** del problema.

### Definición

Un problema (instancia) **bien condicionado** es un problema con la propiedad de que toda pequeña perturbación de  $\mathbf{x}$  conduce sólo a pequeños cambios en  $f(\mathbf{x})$ . Un problema **mal condicionado** es un problema con la propiedad de que una pequeña perturbación de  $\mathbf{x}$  conduce a un gran cambio en  $f(\mathbf{x})$ .



### Definición

Sea  $\delta \mathbf{x}$  una pequeña perturbación de  $\mathbf{x}$  y sea  $\delta f = f(\mathbf{x} + \delta \mathbf{x}) - f(\mathbf{x})$ . El **número de condición absoluta**  $\widehat{\kappa} = \widehat{\kappa}(\mathbf{x})$  del problema f en  $\mathbf{x}$  se define como

$$\widehat{\kappa}(\mathbf{X}) = \lim_{\delta \to 0} \sup_{||\delta \mathbf{X}|| < \delta} \frac{||\delta f||}{||\delta \mathbf{X}||}.$$
 (1)

Generalmente escribiremos (1) como

$$\widehat{\kappa}(\mathbf{x}) = \sup_{\delta \mathbf{x}} \frac{||\delta f||}{||\delta \mathbf{x}||}.$$
 (2)

en el entendido de que  $\delta \mathbf{x}$  y  $\delta f$  son infinitesimales.

Si f es diferenciable, podemos evaluar el número de condición por medio de la derivada de f. La definición de la derivada nos da, en primer orden,  $\delta f \approx Df(\mathbf{x}) \, \delta \mathbf{x}$ , (igualdad en el límite  $||\delta \mathbf{x}|| \to 0$ ). Así, el número de condición absoluta se convierte en  $\widehat{\kappa}(\mathbf{x}) = ||Df(\mathbf{x})||$ .

### Definición

Sea  $\delta \mathbf{x}$  una pequeña perturbación de  $\mathbf{x}$  y sea  $\delta f = f(\mathbf{x} + \delta \mathbf{x}) - f(\mathbf{x})$ . El **número de condición relativa**  $\kappa = \kappa(\mathbf{x})$  del problema f en  $\mathbf{x}$  se define como

$$\kappa(\mathbf{x}) = \lim_{\delta \to 0} \sup_{||\delta \mathbf{x}|| < \delta} \left( \frac{||\delta f||}{||f(\mathbf{x})||} \middle/ \frac{||\delta \mathbf{x}||}{||\mathbf{x}||} \right) = \lim_{\delta \to 0} \sup_{||\delta \mathbf{x}|| < \delta} \frac{||\delta f|| \, ||\mathbf{x}||}{||f(\mathbf{x})|| \, ||\delta \mathbf{x}||}. \tag{3}$$

o asumiendo nuevamente que  $\delta \mathbf{x}$  y  $\delta f$  son infinitesimales

$$\kappa(\mathbf{x}) = \sup_{\delta \mathbf{x}} \frac{||\delta f|| \, ||\mathbf{x}||}{||f(\mathbf{x})|| \, ||\delta \mathbf{x}||}. \tag{4}$$

Si f es diferenciable, esta cantidad se expresa como  $\kappa(\mathbf{x}) = \frac{||Df(\mathbf{x})||}{||f(\mathbf{x})||/||\mathbf{x}||}$ .

Con estas definiciones, ya podemos decir que un problema es bien condicionado si  $\kappa$  es pequeño (e.g., 1, 10, 10<sup>2</sup>), o mal condicionado si  $\kappa$  es grande (e.g., 10<sup>6</sup>, 10<sup>16</sup>).

**Ejemplo**: Considere el problema de calcular  $\sqrt{x}$ , para x > 0. El jacobiano de  $f: x \to \sqrt{x}$  es la derivada  $Df(x) = f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$ , por lo que tenemos

$$\kappa(x) = \frac{||Df(x)||}{||f(x)||/||x||} = \frac{1/2\sqrt{x}}{\sqrt{x}/x} = \frac{1}{2},$$

de modo que este es un problema bien condicionado.

**Ejemplo**: Considere ahora el problema de obtener el escalar  $f(\mathbf{x}) = x_1 - x_2$  del vector  $\mathbf{x} = (x_1, x_2)^T \in \mathbb{R}^2$ . Para simplificar, usamos la norma  $\infty$  en el espacio de datos  $\mathbb{R}^2$ . El jacobiano de f es

$$Df(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow ||Df(\mathbf{x})||_{\infty} = 2.$$

Entonces, el número de condición es

$$\kappa(\mathbf{x}) = \frac{||Df(\mathbf{x})||}{||f(\mathbf{x})||/||\mathbf{x}||} = \frac{2 \max\{|x_1|, |x_2|\}}{|x_1 - x_2|}.$$

Esta cantidad es grande si  $|x_1 - x_2| \approx 0 \implies$ , el problema mal condicionado si  $x_1 \approx x_2$ .

Otros problemas mal condicionados:

- Calcular las raíces de un polinomio.
- Resolver un sistema de ecuaciones lineales.
- Hallar los autovalores de una matriz no simétrica.

#### Ejemplo:

El problema de calcular los autovalores de una matriz no simétrica, es a menudo mal acondicionado. Consideremos las matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1000 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
  $y$   $A' = \begin{pmatrix} 1 & 1000 \\ 0.001 & 1 \end{pmatrix}$ .

Los autovalores de A son  $\lambda=1$  con multiplicidad 2. Los autovalores de A' son  $\lambda_1=0$  y  $\lambda_2=2$ .

Se puede mostrar que si A es una matriz simétrica (o una matriz normal), entonces sus autovalores están bien condicionados.

Por otro lado, se puede demostrar que si  $\lambda$  y  $\lambda + \delta\lambda$  son los correspondientes autovalores de A y A  $+ \delta$ A, entonces  $|\delta\lambda| < ||\delta A||_2$ , con igualdad si  $\delta$ A es un múltiplo de la matriz identidad (ejercicio 26.3).

Por lo tanto, el número de condición absoluta del problema de valores propios simétricos es  $\widehat{\kappa}=$  1, si se miden las perturbaciones en la norma 2, y el número de condición relativa es  $\kappa=||A||_2/|\lambda|$ .

#### Condición del producto matriz-vector:

Sea  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$  y considere el problema de calcular  $A\mathbf{x}$  para un vector  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ . Vamos a determinar un número de condición correspondiente a perturbaciones de  $\mathbf{x}$  pero no de A. Sea  $||\cdot||$  una norma vectorial arbitraria, y su respectiva norma matricial inducida. Trabajando directamente con la definición de  $\kappa$ , entonces

$$\kappa(\mathbf{x}) = \sup_{\delta \mathbf{x}} \Big( \frac{||A(\mathbf{x} + \delta \mathbf{x}) - A\mathbf{x}||}{||A\mathbf{x}||} / \frac{||\delta \mathbf{x}||}{||\mathbf{x}||} \Big) = \sup_{\delta \mathbf{x}} \Big( \frac{||A(\delta \mathbf{x})||}{||\delta \mathbf{x}||} / \frac{||A\mathbf{x}||}{||\mathbf{x}||} \Big).$$

Esto es

$$\kappa(\mathbf{x}) = ||\mathbf{A}|| \frac{||\mathbf{x}||}{||\mathbf{A}\mathbf{x}||}.$$
 (5)

Suponga en el cálculo anterior que A es una matriz cuadrada y no singular. Entonces podemos usar el hecho de que  $||\mathbf{x}||/||A\mathbf{x}|| \le ||A^{-1}||$  en (5) para hallar una cota para  $\kappa$ :

$$\kappa(\mathbf{x}) \le ||A|| \, ||A^{-1}||.$$
 (6)



o escribir

$$\kappa(\mathbf{x}) = \alpha ||\mathbf{A}|| ||\mathbf{A}^{-1}||, \quad \text{con } \alpha = \frac{||\mathbf{x}||}{||\mathbf{A}\mathbf{x}||} / ||\mathbf{A}^{-1}||.$$
 (7)

Para ciertas elecciones de  ${\bf x}$ , se tiene  $\alpha={\bf 1}$  y, en consecuencia,  $\kappa=||A||\,||A^{-1}||.$  Por ejemplo, si  $||\cdot||=||\cdot||_2$ , esto ocurrirá siempre que  ${\bf x}$  sea múltiplo del mínimo vector singular derecho de A.

De hecho, A no tiene por qué ser cuadrada. Si  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$  con m > n, es de rango completo, las ecuaciones (6) y (7) se mantienen con  $A^{-1}$  reemplazada por la pseudoinversa  $A^+$ .

¿Qué pasa con el problema inverso: dada A, calcular  $A^{-1}\mathbf{b}$  a partir de la entrada  $\mathbf{b}$ ? Es idéntico al problema que acabamos de considerar, excepto que A se reemplaza por  $A^{-1}$ .

Resumimos esto en el siguiente resultado.



#### **Teorema**

Sea  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  no singular y considere la ecuación  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ . El problema de calcular  $\mathbf{b}$ , dado  $\mathbf{x}$ , tiene número de condición

$$\kappa(\mathbf{x}) = ||A|| \frac{||\mathbf{x}||}{||\mathbf{b}||} \le ||A|| \, ||A^{-1}||,$$
(8)

con respecto a las perturbaciones de x.

El problema de calcular x, dado b, tiene número de condición

$$\kappa(\mathbf{b}) = ||A^{-1}|| \frac{||\mathbf{b}||}{||\mathbf{x}||} \le ||A|| \, ||A^{-1}||,$$
(9)

con respecto a las perturbaciones de **b**.

Si  $||\cdot|| = ||\cdot||_2$ , entonces la igualdad se mantiene en (8) si **x** es un múltiplo del mínimo vector singular derecho de A, y la igualdad se cumple en (9) si **b** es un múltiplo del mayor vector singular izquierdo de A.



# Número de Condición

### Definición

El producto  $\kappa(A) = ||A|| \, ||A^{-1}||$  se llama el **número de condición** de la matriz A. Cuando  $\kappa(A)$  es pequeño, se dice que A está **bien condicionada**; si  $\kappa(A)$  es grande, decimos que A está **mal condicionada**.

En el caso en que A es singular, escribimos  $\kappa(A) = \infty$ .

En el caso de la 2-norma  $||\cdot||=||\cdot||_2$ , entonces  $||A||=\sigma_1$  y  $||A^{-1}||=\frac{1}{\sigma_m}$ . Entonces

$$\kappa(A) = \frac{\sigma_1}{\sigma_m}.$$
 (10)

en la 2-norma. La relación  $\sigma_1/\sigma_m$  puede interpretarse como la excentricidad de la hiperelipse que es la imagen de la esfera unitaria de  $S^1 \subset \mathbb{R}^n$  bajo A.



# Número de Condición

Para una matriz rectangular  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , m > n, de rango completo, el número de condición se define en términos de la pseudoinversa:  $\kappa(A) = ||A|| \, ||A^+||$ . Como  $A^+$  está motivado por problemas de mínimos cuadrados, esta definición es más útil en el caso  $||\cdot|| = ||\cdot||_2$ , donde tenemos

$$\kappa(A) = \frac{\sigma_1}{\sigma_n}.$$
 (11)

**Pregunta**: En el teorema anterior, fijamos *A* y perturbamos los vectores **x** o **b**. ¿Qué ocurre si ahora perturbamos *A*?

Dejamos fijo **b** y consideramos el comportamiento del problema  $A \to \mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ , cuando A se perturba por un infinitesimal  $\delta A$ . Entonces **x** debe cambiar por un infinitesimal  $\delta \mathbf{x}$ , donde

$$(\mathbf{A} + \delta \mathbf{A})(\mathbf{x} + \delta \mathbf{x}) = \mathbf{b}.$$

Usando la igualdad  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  y eliminando el término doblemente infinitesimal  $(\delta A)(\delta \mathbf{x})$ , obtenemos  $(\delta A)\mathbf{x} + A(\delta \mathbf{x}) = \mathbf{0}$ , es decir,  $\delta \mathbf{x} = -A^{-1}(\delta A)\mathbf{x}$ .



# Número de Condición

Esta ecuación implica que  $||\delta \mathbf{x}|| \le ||A^{-1}|| \, ||\delta A|| \, ||\mathbf{x}||$ , o equivalentemente

$$\frac{||\delta \mathbf{x}||}{||\mathbf{x}||} / \frac{||\delta \mathbf{A}||}{||\mathbf{A}||} \le ||\mathbf{A}^{-1}|| \, ||\mathbf{A}|| = \kappa(\mathbf{A}).$$

La igualdad en esta cota se cumple siempre que  $\delta A$  sea tal que

$$||A^{-1}(\delta A)\mathbf{x}|| = ||A^{-1}|| \, ||\delta A|| \, ||\mathbf{x}||,$$

y se puede demostrar mediante el uso de normas duales (ejercicio 3.6) que para cualquier A y cualquier norma  $||\cdot||$ , tales perturbaciones  $\delta A$  existen. Esto nos lleva al siguiente resultado.

#### **Teorema**

Sea  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$  fijo y considere el problema de calcular  $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ , donde A es cuadrada y no singular. El número de condición de este problema con respecto a las perturbaciones en A es

$$\kappa = ||\mathbf{A}^{-1}|| \, ||\mathbf{A}|| = \kappa(\mathbf{A}).$$

