

OPTIMIZACIÓN 1-DIMENSIONAL

ALAN REYES-FIGUEROA MÉTODOS NUMÉRICOS II

(AULA 19) 22.SEPTIEMBRE.2022

Revisamos algunos métodos para optimización de funciones 1-dimensionales $f:[a,b]\to\mathbb{R}$.

Revisamos algunos métodos para optimización de funciones 1-dimensionales $f:[a,b] \to \mathbb{R}$.

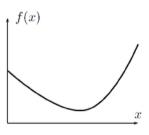
Definición

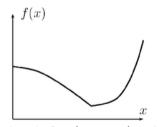
Una función $f:[a,b]\to\mathbb{R}$ es **unimodal** si sólo posee un mínimo local en el intervalo [a,b]. En este caso, tal mínimo es global en ese intervalo.

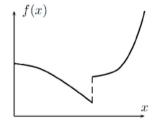
Revisamos algunos métodos para optimización de funciones 1-dimensionales $f:[a,b]\to\mathbb{R}$.

Definición

Una función $f:[a,b]\to\mathbb{R}$ es **unimodal** si sólo posee un mínimo local en el intervalo [a,b]. En este caso, tal mínimo es global en ese intervalo.







Ejemplos de funciones unimodales.

Existen algoritmos relativamente simples para optimizar funciones unimodales en cierto intervalo. Estos algoritmos iterativos típicamente requieren un intervalo inicial [a,b] o un punto inicial $\mathbf{x}_0 \in (a,b)$ dentro de una región unimodal de f, y convergen a una solución aproximada del mínimo local.



Existen algoritmos relativamente simples para optimizar funciones unimodales en cierto intervalo. Estos algoritmos iterativos típicamente requieren un intervalo inicial [a,b] o un punto inicial $\mathbf{x}_0 \in (a,b)$ dentro de una región unimodal de f, y convergen a una solución aproximada del mínimo local.

Algunos de estos esquemas no requieren que f sea diferenciable; otros demandan que f sea de clase C^2 (e.g. método de Newton).

Existen algoritmos relativamente simples para optimizar funciones unimodales en cierto intervalo. Estos algoritmos iterativos típicamente requieren un intervalo inicial [a,b] o un punto inicial $\mathbf{x}_0 \in (a,b)$ dentro de una región unimodal de f, y convergen a una solución aproximada del mínimo local.

Algunos de estos esquemas no requieren que f sea diferenciable; otros demandan que f sea de clase C^2 (e.g. método de Newton).

- Método de la razon aúrea (golden ration search),
- Interpolación parabólica (quadratic interpolation),
- Método de Newton,
- ..



Existen algoritmos relativamente simples para optimizar funciones unimodales en cierto intervalo. Estos algoritmos iterativos típicamente requieren un intervalo inicial [a,b] o un punto inicial $\mathbf{x}_0 \in (a,b)$ dentro de una región unimodal de f, y convergen a una solución aproximada del mínimo local.

Algunos de estos esquemas no requieren que f sea diferenciable; otros demandan que f sea de clase C^2 (e.g. método de Newton).

- Método de la razon aúrea (golden ration search),
- Interpolación parabólica (quadratic interpolation),
- Método de Newton,
- ..

Framework general:

- Elegir [a, b] intervalo inicial ó \mathbf{x}_0 punto inicial,
- Hallar o establecer un criterio de paro,
- Definir cómo actualizar \mathbf{x}_k .



Cuando la función $f: \Omega \subseteq \mathbb{R} to\mathbb{R}$ es diferenciable, podemos adaptar los métodos para encontrar raíces g(x) = 0, a la derivada de f:



Cuando la función $f: \Omega \subseteq \mathbb{R} to\mathbb{R}$ es diferenciable, podemos adaptar los métodos para encontrar raíces g(x) = 0, a la derivada de f:

$$f'(x) = 0.$$



Cuando la función $f: \Omega \subseteq \mathbb{R} to\mathbb{R}$ es diferenciable, podemos adaptar los métodos para encontrar raíces g(x) = 0, a la derivada de f:

$$f'(x) = 0$$
.

En este caso, si f es unimodal en Ω , entonces cualquiera de estos métodos converge al único mínimo de f en Ω .

Cuando la función $f: \Omega \subseteq \mathbb{R} to\mathbb{R}$ es diferenciable, podemos adaptar los métodos para encontrar raíces g(x) = 0, a la derivada de f:

$$f'(x) = 0$$
.

En este caso, si f es unimodal en Ω , entonces cualquiera de estos métodos converge al único mínimo de f en Ω .

Cuando la función $f: \Omega \subseteq \mathbb{R} to\mathbb{R}$ es diferenciable, podemos adaptar los métodos para encontrar raíces g(x) = 0, a la derivada de f:

$$f'(x) = 0.$$

En este caso, si f es unimodal en Ω , entonces cualquiera de estos métodos converge al único mínimo de f en Ω .

- Método de bisección,
- Método regula falsi,
- Método de la secante,
- Método de Newton,
- Steffensen, Broyden, Halley, . . .



Método de búsqueda de la sección dorada:



Método de búsqueda de la sección dorada:

Supongamos que $f:[a_0,b_0] \to \mathbb{R}$ es unimodal.

Método de búsqueda de la sección dorada:

Supongamos que $f:[a_0,b_0]\to\mathbb{R}$ es unimodal.

Evaluamos f en dos puntos intermedios $a_0 < a_1 < b_1 < b_0$.

Método de búsqueda de la sección dorada:

Supongamos que $f:[a_0,b_0]\to\mathbb{R}$ es unimodal.

Evaluamos f en dos puntos intermedios $a_0 < a_1 < b_1 < b_0$. Elegimos a_1, b_1 de modo que la reducción en el rango sea simétrica:

Método de búsqueda de la sección dorada:

Supongamos que $f:[a_0,b_0]\to\mathbb{R}$ es unimodal.

Evaluamos f en dos puntos intermedios $a_0 < a_1 < b_1 < b_0$. Elegimos a_1, b_1 de modo que la reducción en el rango sea simétrica:

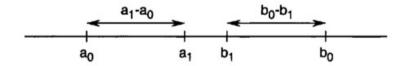
$$a_1 - a_0 = b_0 - b_1 = \rho(b_0 - a_0), \qquad \rho < \frac{1}{2}.$$

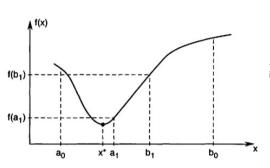
Método de búsqueda de la sección dorada:

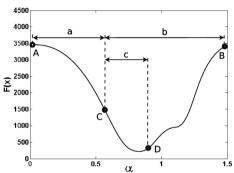
Supongamos que $f:[a_0,b_0]\to\mathbb{R}$ es unimodal.

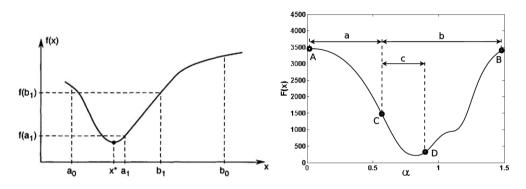
Evaluamos f en dos puntos intermedios $a_0 < a_1 < b_1 < b_0$. Elegimos a_1, b_1 de modo que la reducción en el rango sea simétrica:

$$a_1 - a_0 = b_0 - b_1 = \rho(b_0 - a_0), \qquad \rho < \frac{1}{2}.$$

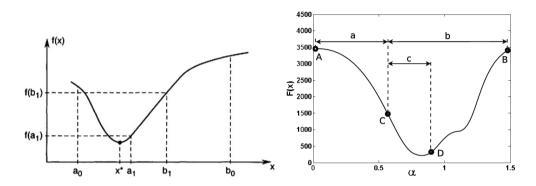






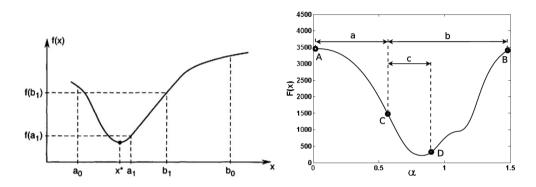


Comparamos el valor de f en los puntos internos: $f(a_1)$ y $f(b_1)$.



Comparamos el valor de f en los puntos internos: $f(a_1)$ y $f(b_1)$.

• Si $f(a_1) < f(b_1)$, el mínimo de f está en $[a_0, b_1]$.



Comparamos el valor de f en los puntos internos: $f(a_1)$ y $f(b_1)$.

- Si $f(a_1) < f(b_1)$, el mínimo de f está en $[a_0, b_1]$.
- Si $f(a_1) > f(b_1)$, el mínimo de f está en $[a_1, b_0]$.



Queremos minimizar la cantidad de evaluaciones en la función objetivo f.



Queremos minimizar la cantidad de evaluaciones en la función objetivo f.

En el caso $f(a_1) < f(b_1)$, sabemos que el mínimo $x^* \in [a_0, b_1]$.

Queremos minimizar la cantidad de evaluaciones en la función objetivo f.

En el caso $f(a_1) < f(b_1)$, sabemos que el mínimo $x^* \in [a_0, b_1]$. Como a_1 está en este intervalo y ya conocemos $f(a_1)$, hacemos que a_1 coincida con b_2 .

Queremos minimizar la cantidad de evaluaciones en la función objetivo f.

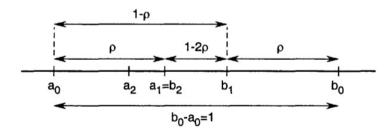
En el caso $f(a_1) < f(b_1)$, sabemos que el mínimo $x^* \in [a_0, b_1]$. Como a_1 está en este intervalo y ya conocemos $f(a_1)$, hacemos que a_1 coincida con b_2 .

Así, sólo necesitamos evaluar f una vez más: a saber, para calcular $f(a_2)$.

Queremos minimizar la cantidad de evaluaciones en la función objetivo f.

En el caso $f(a_1) < f(b_1)$, sabemos que el mínimo $x^* \in [a_0, b_1]$. Como a_1 está en este intervalo y ya conocemos $f(a_1)$, hacemos que a_1 coincida con b_2 .

Así, sólo necesitamos evaluar f una vez más: a saber, para calcular $f(a_2)$.



Sin pérdida de generalidad, asumimos que el intervalo original $[a_0, b_0]$ es de longitud unitaria.



Sin pérdida de generalidad, asumimos que el intervalo original $[a_0, b_0]$ es de longitud unitaria. Luego, $\rho(b_1 - a_0) = b_1 - b_2$.



Sin pérdida de generalidad, asumimos que el intervalo original $[a_0, b_0]$ es de longitud unitaria. Luego, $\rho(b_1 - a_0) = b_1 - b_2$.

Como
$$b_1 - a_0 = 1 - \rho$$
 y $b_1 - b_2 = 1 - 2\rho$,

Sin pérdida de generalidad, asumimos que el intervalo original $[a_0, b_0]$ es de longitud unitaria. Luego, $\rho(b_1 - a_0) = b_1 - b_2$.

Como
$$b_1 - a_0 = 1 - \rho$$
 y $b_1 - b_2 = 1 - 2\rho$, entonces $\rho(1 - \rho) = 1 - 2\rho$,

Sin pérdida de generalidad, asumimos que el intervalo original $[a_o, b_o]$ es de longitud unitaria. Luego, $\rho(b_1 - a_o) = b_1 - b_2$.

Como
$$b_1 - a_0 = 1 - \rho$$
 y $b_1 - b_2 = 1 - 2\rho$, entonces $\rho(1 - \rho) = 1 - 2\rho$, de donde $\rho^2 - 3\rho + 1 = 0$,

Sin pérdida de generalidad, asumimos que el intervalo original $[a_0, b_0]$ es de longitud unitaria. Luego, $\rho(b_1 - a_0) = b_1 - b_2$.

Como $b_1-a_0=1-\rho$ y $b_1-b_2=1-2\rho$, entonces $\rho(1-\rho)=1-2\rho$, de donde $\rho^2-3\rho+1=0$, y obtenemos

$$ho=rac{3\pm\sqrt{5}}{2}\qquad\Longrightarrow\qquadrac{3-\sqrt{5}}{2}pprox$$
 O.382 (ya que $ho<rac{1}{2}$).

Observe que 1 – $\rho = \frac{\sqrt{5} - 1}{2} \approx$ 0.618, la razón dorada.

Sin pérdida de generalidad, asumimos que el intervalo original $[a_0, b_0]$ es de longitud unitaria. Luego, $\rho(b_1 - a_0) = b_1 - b_2$.

Como $b_1-a_0=1-\rho$ y $b_1-b_2=1-2\rho$, entonces $\rho(1-\rho)=1-2\rho$, de donde $\rho^2-3\rho+1=0$, y obtenemos

$$ho=rac{3\pm\sqrt{5}}{2} \qquad \Longrightarrow \qquad rac{3-\sqrt{5}}{2}pprox ext{0.382 (ya que }
ho<rac{1}{2}).$$

Observe que 1 – $\rho = \frac{\sqrt{5} - 1}{2} \approx$ 0.618, la razón dorada.

Dividir un rango en la razón de ρ tiene el efecto de que el la razón del segmento más corto al más largo es igual a la razón de el mayor a la suma de los dos. Esta regla se llama la sección dorada.

Método de búsqueda de la sección dorada:

Algoritmo: (Golden search) intervalo de búsqueda.

Outputs: \mathbf{x} mínimo global de f en $[a_0, b_0]$.

For k = 0,1,2,... hasta que se cumpla un criterio de paro: Compute

$$a_{k+1} = b_k - (b_k - a_k)^{\frac{1+\sqrt{5}}{2}}, \quad b_{k+1} = a_k + (b_k - a_k)^{\frac{1+\sqrt{5}}{2}}.$$

Compute
$$x_{k+1} = \frac{1}{2}(a_{k+1} + b_{k+1})$$
.

Set
$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k + \alpha \, \mathbf{d}_k$$
.

Return \mathbf{x}_{k+1} .



Método de búsqueda de la sección dorada:

Algoritmo: (Golden search) intervalo de búsqueda.

Outputs: \mathbf{x} mínimo global de f en $[a_0, b_0]$.

For k = 0,1,2,... hasta que se cumpla un criterio de paro: Compute

$$a_{k+1} = b_k - (b_k - a_k)^{\frac{1+\sqrt{5}}{2}}, \quad b_{k+1} = a_k + (b_k - a_k)^{\frac{1+\sqrt{5}}{2}}.$$

Compute
$$x_{k+1} = \frac{1}{2}(a_{k+1} + b_{k+1})$$
.

Set
$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k + \alpha \, \mathbf{d}_k$$
.

Return \mathbf{x}_{k+1} .



Otro método de especial simplicidad e interés es el llamado **método de interpolación** parabólica (de Newton).

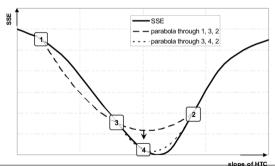


Otro método de especial simplicidad e interés es el llamado **método de interpolación** parabólica (de Newton).

Idea: Aproximar la función objetivo f por una secuencia de funciones cuadráticas $\widehat{f}_k(x) = a_k x^2 + b_k x + c_k$.

Otro método de especial simplicidad e interés es el llamado **método de interpolación** parabólica (de Newton).

Idea: Aproximar la función objetivo f por una secuencia de funciones cuadráticas $\widehat{f}_k(x) = a_k x^2 + b_k x + c_k$. Cada una de las \widehat{f}_k aproxima mejor la función f en las cercanías del mínimo global x^* .



En la iteración $k, k = 0, 1, 2, \ldots$, tomamos tres puntos distintos x_k, x_{k+1} y $x_{k+2} \in \mathbb{R}$.



En la iteración k, $k=0,1,2,\ldots$, tomamos tres puntos distintos x_k , x_{k+1} y $x_{k+2} \in \mathbb{R}$. Construimos la parábola interpolante que pasa por los puntos $(x_k, f(x_k))$, $(x_{k+1}, f(x_{k+1}))$ y $(x_{k+2}, f(x_{k+2}))$,

En la iteración k, $k=0,1,2,\ldots$, tomamos tres puntos distintos x_k , x_{k+1} y $x_{k+2} \in \mathbb{R}$. Construimos la parábola interpolante que pasa por los puntos $(x_k, f(x_k))$, $(x_{k+1}, f(x_{k+1}))$ y $(x_{k+2}, f(x_{k+2}))$, la cual se obtiene al resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} 1 & x_k & x_k^2 \\ 1 & x_{k+1} & x_{k+1}^2 \\ 1 & x_{k+2} & x_{k+2}^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_k \\ b_k \\ a_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(x_k) \\ f(x_{k+1}) \\ f(x_{k+2}) \end{pmatrix}.$$
 (1)

En la iteración k, $k=0,1,2,\ldots$, tomamos tres puntos distintos x_k , x_{k+1} y $x_{k+2} \in \mathbb{R}$. Construimos la parábola interpolante que pasa por los puntos $(x_k, f(x_k))$, $(x_{k+1}, f(x_{k+1}))$ y $(x_{k+2}, f(x_{k+2}))$, la cual se obtiene al resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} 1 & x_k & x_k^2 \\ 1 & x_{k+1} & x_{k+1}^2 \\ 1 & x_{k+2} & x_{k+2}^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_k \\ b_k \\ a_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(x_k) \\ f(x_{k+1}) \\ f(x_{k+2}) \end{pmatrix}. \tag{1}$$

La solución de (1) es

$$C_{k} = -\frac{(x_{k+1} - x_{k+2})f(x_{k}) + (x_{k+2} - x_{k})f(x_{k+1}) + (x_{k} - x_{k+1})f(x_{k+2})}{(x_{k} - x_{k+1})(x_{k+1} - x_{k+2})(x_{k+2} - x_{k})},$$

$$b_{k} = +\frac{(x_{k+1}^{2} - x_{k+2}^{2})f(x_{k}) + (x_{k+2}^{2} - x_{k}^{2})f(x_{k+1}) + (x_{k}^{2} - x_{k+1}^{2})f(x_{k+2})}{(x_{k} - x_{k+1})(x_{k+1} - x_{k+2})(x_{k+2} - x_{k})},$$

$$a_{k} = +\frac{(x_{k+1}x_{k+2}^{2} - x_{k+2}x_{k+1}^{2})f(x_{k}) + (x_{k+2}x_{k}^{2} - x_{k}x_{k+2}^{2})f(x_{k+1}) + (x_{k}x_{k+1}^{2} - x_{k+1}x_{k}^{2})f(x_{k+2})}{(x_{k} - x_{k+1})(x_{k+1} - x_{k+2})(x_{k+2} - x_{k})}.$$

En la iteración k, $k=0,1,2,\ldots$, tomamos tres puntos distintos x_k , x_{k+1} y $x_{k+2} \in \mathbb{R}$. Construimos la parábola interpolante que pasa por los puntos $(x_k,f(x_k))$, $(x_{k+1},f(x_{k+1}))$ y $(x_{k+2},f(x_{k+2}))$, la cual se obtiene al resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} 1 & x_k & x_k^2 \\ 1 & x_{k+1} & x_{k+1}^2 \\ 1 & x_{k+2} & x_{k+2}^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_k \\ b_k \\ a_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(x_k) \\ f(x_{k+1}) \\ f(x_{k+2}) \end{pmatrix}. \tag{1}$$

La solución de (1) es

$$c_{k} = -\frac{(x_{k+1} - x_{k+2})f(x_{k}) + (x_{k+2} - x_{k})f(x_{k+1}) + (x_{k} - x_{k+1})f(x_{k+2})}{(x_{k} - x_{k+1})(x_{k+1} - x_{k+2})(x_{k+2} - x_{k})},$$

$$b_{k} = +\frac{(x_{k+1}^{2} - x_{k+2}^{2})f(x_{k}) + (x_{k+2}^{2} - x_{k}^{2})f(x_{k+1}) + (x_{k}^{2} - x_{k+1}^{2})f(x_{k+2})}{(x_{k} - x_{k+1})(x_{k+1} - x_{k+2})(x_{k+2} - x_{k})},$$

$$a_{k} = +\frac{(x_{k+1}x_{k+2}^{2} - x_{k+2}x_{k+1}^{2})f(x_{k}) + (x_{k+2}x_{k}^{2} - x_{k}x_{k+2}^{2})f(x_{k+1}) + (x_{k}x_{k+1}^{2} - x_{k+1}x_{k}^{2})f(x_{k+2})}{(x_{k} - x_{k+1})(x_{k+1} - x_{k+2})(x_{k+2} - x_{k})}.$$

Finalmente, hacemos $x_{k+3} = -\frac{b_k}{2a_b}$, el mínimo de la parábola \hat{f}_k .

Algoritmo: (Parabolic interpolation)

Inputs: $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ unimodal, $x_0, x_1, x_2 \in [a, b]$ tres puntos distintos.

Outputs: \mathbf{x} mínimo global de f en [a, b].

For k = 0,1,2,... hasta que se cumpla un criterio de paro:

Solve the parabolic interpolation problem (1):

Compute

$$C_{k} = -\frac{(x_{k+1}-x_{k+2})f(x_{k})+(x_{k+2}-x_{k})f(x_{k+1})+(x_{k}-x_{k+1})f(x_{k+2})}{(x_{k}-x_{k+1})(x_{k+1}-x_{k+2})(x_{k+2}-x_{k})},$$

$$b_{k} = +\frac{(x_{k+1}^{2}-x_{k+2}^{2})f(x_{k})+(x_{k+2}^{2}-x_{k}^{2})f(x_{k+1})+(x_{k}^{2}-x_{k+1}^{2})f(x_{k+2})}{(x_{k}-x_{k+1})(x_{k+1}-x_{k+2})(x_{k+2}-x_{k})},$$

$$a_{k} = +\frac{(x_{k+1}x_{k+2}^{2}-x_{k+2}x_{k+1}^{2})f(x_{k})+(x_{k+2}x_{k}^{2}-x_{k}x_{k+2}^{2})f(x_{k+1})+(x_{k}x_{k+1}^{2}-x_{k+1}x_{k}^{2})f(x_{k+2})}{(x_{k}-x_{k+1})(x_{k+1}-x_{k+2})(x_{k+2}-x_{k})}.$$

Compute
$$x_{k+3} = -\frac{b_k}{2a_k}$$
,

Return \mathbf{x}_{k+3} .

