Máquinas de Turing (*Turing Machines*)

Alan Reyes-Figueroa Teoría de la Computación

(Aula 20) 12.octubre.2022

Motivación
Definición
Ejemplos
Funciones computables

Motivación

- Hasta ahora hemos visto clases de lenguajes relativamente simples.
- □ Lo que vamos a ver ahora es preguntarnos ¿qué lenguajes pueden definirse por cualquier equipo computacional?
- Vamos a ver qué pueden hacer las computadoras y los problemas que no pueden resolver, a los que llamaremos indecidibles.

Motivación

- □ Trataremos de determinar a las funciones efectivamente calculables.
 - Esto es, aquellas funciones matemáticas para las cuales existe un procedimiento efectivo o mecánico que calcula sus imágenes.
- □ Función calculable = existe un algoritmo para calcular f.

Máquinas de Turing

- Si existe un algoritmo para realizar una tarea argumentamos que se puede construir una máquina hipotética y determinística que realice dicha tarea.
 - Estas son llamadasMáquinas de Turing.

Publicadas en "On Computable Numbers, with an application to the Entscheidungsproblem" (1936).

Ejemplo

- Podemos pensar en un programa de computadora que imprima "hola!" cuando encuentre un entero positivo n > 2, que cumpla: $x^n + y^n = z^n$, para x, y, z enteros positivos.
- La solución entera de la ecuación de arriba se conoce como el último teorema de Fermat, (llevó 300 años resolver).
- El poder analizar cualquier programa de computadora y decidir si va a imprimir un letrero como "hola" es en general indecidible.

Historia

- El propósito de la teoría de indecibilidad no es sólo establecer cuáles problemas son indecidibles, sino también dar una guía sobre qué es lo que se puede hacer o no con programación.
- □ También tiene que ver con problemas, que aunque sean decidibles, son intratables.
- A finales del siglo XIX y principios del XX, David Hilbert lanzó la pregunta abierta, si era posible encontrar un algoritmo que determinara el valor de verdad de una formula en lógica de primer orden aplicada a los enteros (*Entscheidungsproblem*).

Historia

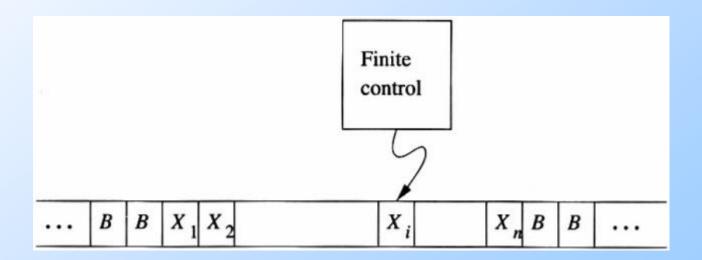
- En 1931, Kurt Gödel probó su Teorema de incompletitud para probar que no se puede construir dicho algoritmo.
- En 1936, Alan Turing publicó su máquina de Turing como un modelo para cualquier tipo de computación (aunque todavía no existían las computadoras).
- La Hipótesis de Church o la tesis de Church-Turing dice que lo que las máquinas de Turing (y en general, las computadoras modernas) pueden calcular las funciones recursivamente enumerables.

Máquinas de Turing

- Una máquina de Turing consiste de un control finito que puede estar en cualquier estado de un conjunto finito de estados.
- Se tiene una cinta dividida en celdas, cada celda con un símbolo.
- Inicialmente, la entrada (cadena finita de símbolos del alfabeto) se coloca en la cinta, el resto de las celdas tienen el símbolo especial vacío (*blank*).
- La cabeza de la cinta esta siempre sobre una celda y al principio está sobre la celda más a la izquierda con el primer símbolo de la cadena de entrada.

Máquinas de Turing

Un movimiento o transición puede cambiar de estado (o quedarse en el estado actual), escribir un símbolo (reemplazando el símbolo que existía o dejando el mismo) y mover la cabeza a la izquierda o derecha.



Enteros, cadenas y más ...

- Los tipos de datos se han vuelto muy importantes como herramienta de programación.
- A otro nivel, sólo hay un tipo de datos, que puede considerar como números enteros o cadenas.
- Punto clave: las cadenas que son programas son sólo otra forma de pensar sobre el mismo tipo de datos.

Ejemplo: Texto

- □ Las cadenas de caracteres ASCII o Unicode pueden considerarse cadenas binarias, con 8 o 16 bits/carácter.
- Las cadenas binarias se pueden considerar como números enteros.

```
□ "abc" → "97 98 99"

→ "01100001 01100010 01100011"

→ N
```

□ Podemos hablar de "la i-ésima cadena".

Cadenas binarias a enteros

- ☐ Hay un pequeño *glitch*:
 - ☐ Si se piensa simplemente en números enteros binarios, entonces las cadenas como 101, 0101, 00101... todas parecen ser "la quinta cadena".
- □ Arreglamos estos añadiendo un prefijo "1" a la cadena antes de convertirla a un entero.
 - □ Así, 101, 0101, and 00101 son las cadenas 13th, 21st, and 37th, respectivamente.

Ejemplo: Imágenes

- Representar una imagen (digamos) en formato JPG.
- El archivo JPG es una cadena ASCII.
- Convertimos a una cadena binaria.
- Convertimos la cadena binaria a un entero k.
- Podemos hablar ahora de "la k-ésima imagen."

Ejemplo: Demostraciones

- Una prueba formal es una secuencia lógica de expresiones, cada una de las cuales se sigue de las anteriores.
- Codificamos las expresiones matemáticas y del lenguaje usando caracteres Unicode.
- Convertimos las expresiones a una cadena binaria, y luego a un entero.

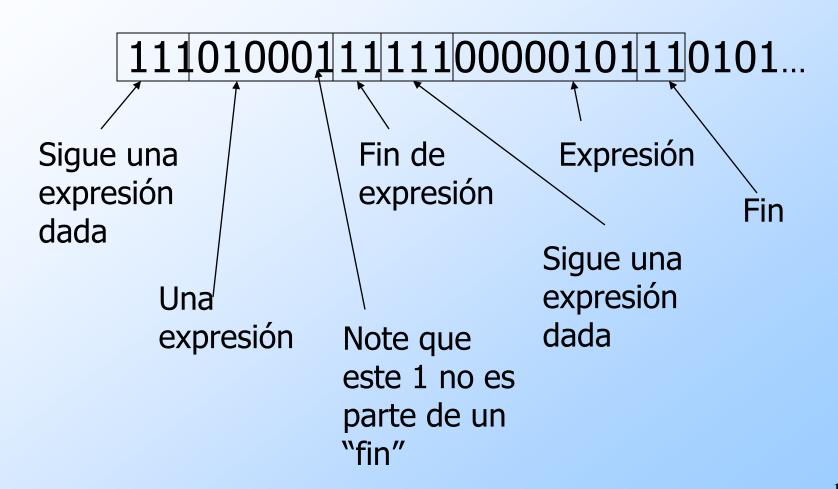
Demostraciones

- Pero una prueba es una secuencia de expresiones, por lo que necesitamos una forma de separarlas.
 - Decir dónde termina una, y comienza la siguiente.
- □ Además, necesitamos indicar qué expresiones se dan.

Demostraciones

- Forma rápida de introducir nuevos símbolos en cadenas binarias:
 - 1. Dada una cadena binaria, anteceder cada bit por 0.
 - □ Ejemplo: 101 se vuelve 010001.
 - 2. Usar cadenas de dos o más 1's como símbolos especiales (separadores).
 - ☐ Ejemplo: 111 = "inicio: siguiente expresión es"; 11 = "fin de la expresión."

Ejemplo: Codificando Pruebas



Ejemplo: Programas

- Programas son sólo otro tipo de datos:
- □ Representar un programa en ASCII.
- Convertir a cadena binaria, y luego a un entero.
- Así, hace sentido hablar de "el i-ésimo programa."
- □ No hay muchos programas (cantidad enumerable).

Conjuntos Finitos

- □ Intuitivamente, un conjunto finito es un conjunto para el cual hay un entero particular que "cuenta a sus elementos".
- ☐ Ejemplo: {a, b, c} es un conjunto finito; su *cardinalidad* es 3.
- Es imposible encontrar un mapeo 1-1entre un conjunto finito y cualquiera de sus subconjuntos propios.

Conjuntos Infinitos

- □ Formalmente, un conjunto infinito es un conjunto para el cual existe un mapa 1-1 entre él y un subconjunto propio de él mismo.
- ☐ Ejemplo: Enteros positivos Z⁺ = {1, 2, 3,...} es un conjunto infinito.
 - □ Hay una correspondencia 1-1 entre Z+ y su subconjunto propiode los números pares 2Z+:
 - \square 1 \rightarrow 2, 2 \rightarrow 4, 3 \rightarrow 6, ... n \rightarrow 2n

Conjuntos Enumerables

- □ Un conjunto enumerable es un conjunto con una correspondencia 1-1 con los enteros positivos Z⁺.
 - □ Todos los conjuntos enumerables son infinitos.
- ☐ Ejemplo: Los enteros Z.
 - $0 \rightarrow 1$; $-n \rightarrow 2n$; $+n \rightarrow 2n+1$.
 - ☐ Este orden sería: 0, -1, 1, -2, 2, -3, 3, ...
- □ Ejemplo: el conjunto de enteros binarios
- □ Ejemplo : el conjunto de programas Java.

Ejemplo: Pares de Enteros

- Ordenar los pares de enteros positivos, primero por suma, luego por 1a componente:
- [1,1], [2,1], [1,2], [3,1], [2,2], [1,3], [4,1], [3,2],..., [1,4], [5,1],...
- ☐ Ejercicio!: Determinar una función f(i,j) tal que el par [i,j] corresponde al entero f(i,j) en este orden.

Enumeraciones

- □ Una enumeración de un conjunto S es una correspondencia 1-1 entre S y el conjunto de enteros positivos Z⁺.
- Entonces...
- Hemos visto enumeraciones para las cadenas, programas, pruebas, y pares de enteros.

¿Cuántos Lenguajes?

- □ Son los lenguajes sobre {0,1}* enumerables?
- No; aquí hay una prueba.
- □ Suponga que podemos enumerar todos los lenguajes sobre {0,1}* y hablar de "el iésimo lenguaje."
- Considere el siguiente lenguaje L = {w: w es la i-ésima cadena binaria y w no está en el i-ésimo lenguaje}.

Prueba –

- \square L es un lenguaje sobre $\{0,1\}^*$.
- Entonces, L debe de ser el j-ésimo lenguaje, para algún j particular.
 Obs!: L = {w: w es la jeth cadena binarja y w no
- □ Sea x la j-ésima cadena.
- □ ¿Está x en L?
 - □ Caso afirmativo, x no están en L, (def de L).
 - □ Caso negativo, x está en L (def de L).

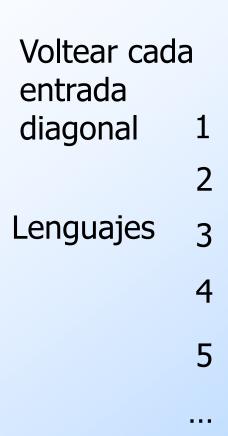
está en el i-th lenguaje}.

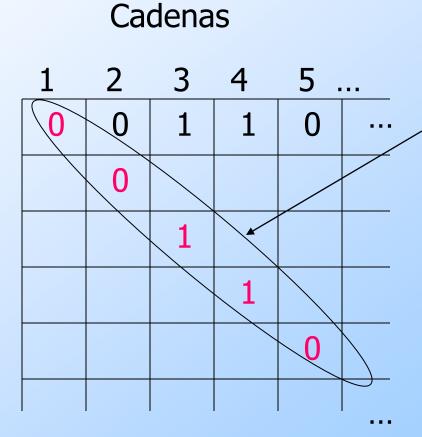
Argumento de Diagonalización

Cadenas

1 2 3 4 5 ... 1 1 0 1 1 0 ... 2 1 0 0 ... Lenguajes 3 0 0 ... 5 1 1 1

Argumento de Diagonalización





Esta diagonal no puede ser una fila – ya que es diferente en la entrada i con la fila i, Para todo i.

Prueba - Conclusión

- □ Tenemos una contradicción: x está en L o no está en L, de modo que el supuesto inicial (de que hay una enumeración de todos los lenguajes sobre {0,1}*) es falsa.
- Obs!: Muy malo!!: hay más lenguajes que programas.
- E.g., hay languajes sin un algoritmo de pertenencia.

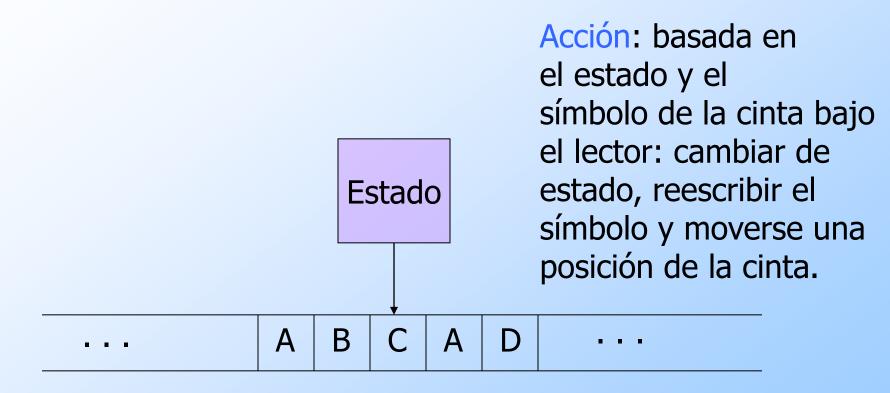
Argumentos Húngaros

- Hemos demostrado la existencia de un lenguaje sin algoritmo para probar la membresía, pero no tenemos forma de exhibir un lenguaje particular con esa propiedad.
- Una prueba que consiste en contar las cosas que fallan y ver que son menos que todas las cosas se llama argumento húngaro (argumento de conteo).

Máquinas de Turing

- El propósito de la teoría de las máquinas de Turing es probar que ciertos lenguajes específicos no tienen algoritmo.
- Comenzar con un lenguaje sobre las propias máquinas de Turing.
- Las reducciones se utilizan para demostrar que las preguntas más comunes son indecidibles.

Máquinas de Turing



Una cinta infinita con espacios (cuadrados) y símbolos elegidos de un alfabeto finito.

¿Por qué Turing Machines?

- □ ¿Por qué no trabajar con programas (de C o de Python) o algo parecido?
- Respuesta: Podríamos, pero es más fácil probar propiedades sobre las Máquinas de Turing, porque son simples.
 - Y sí, son igual de poderosas que cualquier computador.
 - Además, tienen memoria infinita.

¿Por qué no usar Autómatas?

- □ En principio, podríamos usarlos, pero no es constructivo.
- Los modelos de programación no se pueden construir bajo memoria limitada.
 - □ Podríamos "comprar más memoria".
- Los autómata finitos son vitales al nivel base (verificación).
 - Pero no a nivel generalización.

Máquinas de Turing

- Una Máquina de Turing se describe por:
 - 1. Un conjunto finito de *estados* (Q).
 - 2. Un *alfabeto de entrada* (Σ).
 - 3. Un *alfabeto de cinta* (Γ ; contiene a Σ).
 - 4. Una *función de transición* (δ).
 - 5. Un *estado inicial* $(q_0 \in Q)$.
 - 6. Un *símbolo blanco* (B $\in \Gamma \Sigma$).
 - □ Toda la cinta, excepto el input está en blanco.
 - 7. Un conjunto de *estados finales* ($F \subseteq Q$).

Convenciones

- a, b, c, ... son símbolos input.
- ..., X, Y, Z son símbolos cinta.
- ..., w, x, y, z son cadenas de símbolos input.
- $\square \alpha$, β ,... son cadenas de símbolos cinta.

Función de Transición

- - 1. Un estado, q en Q.
 - 2. Un símbolo de cinta Z en Γ.
- $\[\]$ δ(q, Z) está indefinido, o es una tripla de la forma (p, Y, D), con:
 - \square p \in Q un estado,
 - \square Y $\in \Gamma$ un símbolo de cinta,
 - □ D \in {L, R} una *dirección*, (Left ó Right).

Acciones de una MT

- Si $\delta(q, Z) = (p, Y, D)$ entonces, en el estado q, leyendo el símbolo Z (en el lector de la cinta), la máquina de Turing hace lo siguiente:
 - 1. Cambia al estado p.
 - 2. Reemplaza Z por Y en la cinta.
 - 3. Mueve una posición el lector de la cinta, en la dirección D.
 - \square D = L: se mueve a la izquierda; D = R; a la derecha.

Ejemplo: Máquina de Turing

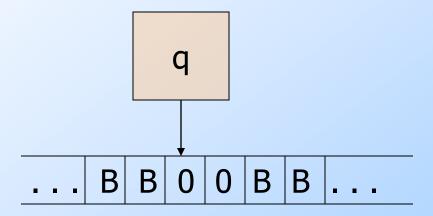
- □ Esta máquina de Turing lee el input hacia la deracha, buscando un 1.
- Si encuentra uno, lo modifica a 0, va al estado final f, y termina.
- Si alcanza un símbolo blanco, lo cambia a 1 y se mueve hacia la izquierda.

Ejemplo: Máquina de Turing

- □ Estados: $Q = \{q \text{ (inicial), } f \text{ (final)}\}.$
- \square Símbolos input: $\Sigma = \{0, 1\}$.
- \square Símbolos cinta: $\Gamma = \{0, 1, B\}$.
- □ Función de Transición:
 - $\Box \delta(q, 0) = (q, 0, R).$
 - $\Box \delta(q, 1) = (f, 0, R).$
 - $\Box \delta(q, B) = (q, 1, L).$

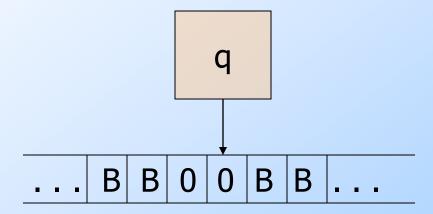
$$\delta(q, 0) = (q, 0, R)$$

 $\delta(q, 1) = (f, 0, R)$
 $\delta(q, B) = (q, 1, L)$



$$\delta(q, 0) = (q, 0, R)$$

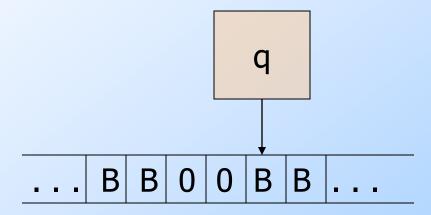
 $\delta(q, 1) = (f, 0, R)$
 $\delta(q, B) = (q, 1, L)$



$$\delta(q, 0) = (q, 0, R)$$

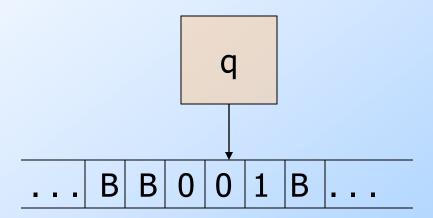
 $\delta(q, 1) = (f, 0, R)$

$$\delta(q, B) = (q, 1, L)$$



$$\delta(q, 0) = (q, 0, R)$$

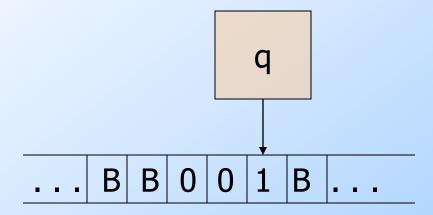
 $\delta(q, 1) = (f, 0, R)$
 $\delta(q, B) = (q, 1, L)$



$$\delta(q, 0) = (q, 0, R)$$

$$\delta(q, 1) = (f, 0, R)$$

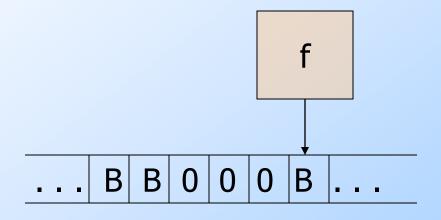
$$\delta(q, B) = (q, 1, L)$$



$$\delta(q, 0) = (q, 0, R)$$

$$\delta(q, 1) = (f, 0, R)$$

$$\delta(q, B) = (q, 1, L)$$



No ha más movidas posibles. La máquina para y acepta.

Descripciones Instantáneas

- Como la cinta es infinita, se representan solo los símbolos entre los B's (a veces se pueden incluir algunos B's) y
- se incluye un símbolo especial para indicar la posición del lector cinta.
- Por ejemplo:

$$\alpha$$
 q β = $X_1 X_2 ... X_{i-1}$ q $X_i X_{i+1} ... X_n$ representa una descripción instantánea donde:

- q es el estado de la maquina de Turing
- □ la cabeza de la cinta está viendo al i-ésimo símbolo a la izquierda
- \square $X_1 X_2 ... X_n$ es el pedazo de cinta entre los símbolos más a la izquierda y más a la derecha que no son vacíos.

Descripciones Instantáneas

- Usamos la misma notacion de descripción instantánea que en los autómatas de pila: ⊢ y ⊢*.
 - □ ⊢ "se convierte en un movimiento",
 - □ +* "se convierte en cero o más movim."
- Ejemplo: Los movimientos de la MT anterior son q00 + 0q0 + 0q01 + 00q1 + 000

Definición Formal de +

- 1. Si $\delta(q, Z) = (p, Y, R)$, entonces escribimos: $\alpha q Z \beta \vdash \alpha Y p \beta$ Si Z es el símbolo blanco B, entonces $\alpha q \vdash \alpha Y p$
- 1. Si $\delta(q, Z) = (p, Y, L)$, entonces escribimos:
 - □ Para cualquier X, α XqZ β + α pXY β
 - □ Además, $qZ\beta + pBY\beta$

Ejemplo:

Usamos el PDA del ejemplo anterior. Tenemos:

```
(q, 000111, Z_0) \vdash (q, 00111, XZ_0) 
\vdash (q, 0111, XXZ_0) 
\vdash (q, 111, XXXZ_0) 
\vdash (p, 11, XXZ_0) 
\vdash (p, 1, XZ_0) 
\vdash (p, \epsilon, Z_0) 
\vdash (f, \epsilon, Z_0)
```

- □ Así, (q, 000111, Z_0) +* (f, ϵ , Z_0).
- ☐ Ejercicio: ¿Cómo quedaría si el input fuese 0001111?