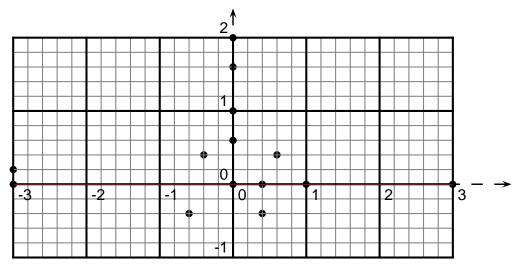
Nome	
Número	Cureo

Nos métodos de clustering, a existência de *outliers* pode afectar a definição dos clusters é produzir resultados errados devido a grande sensibilidade da media aos valores extremos. Por outro lado, os *outliers* são indicadores de deviações importantes que pode ser interpretadas (fraude). O objetivo deste estudo é avaliar diferentes metodologias para determianr os *outliers*. Consideramos o caso simplificado de dois atributos reais $\mathcal{A} = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ e $D = (x^n)_{n=1,\cdots,N}$ um conjunto de eventos com $x_1^n, x_2^n \in \mathbb{R}$. A distância entre dois eventos d(x, x') é da Manhattan. A figura representa uma configuração que usarmos nas aplicações.



Parte A.

Seja ε um parametro (que fixaremos mais a frente). Dizemos que um evento $x \in D$ é um ε -outlier de D se $d(x,x') > \varepsilon$ para qualquer $x' \in D$, $x' \neq x$.

- 1) No gráfico, determinar os ε -outliers com $\varepsilon = 0.1$, $\varepsilon = 0.8$, $\varepsilon = 1.4$.
- 2) Determinar os valores de ε_m e ε_M tais como se $\varepsilon < \varepsilon_m$ todos os elementos de D são *outliers* e se $\varepsilon > \varepsilon_M$, não existe nenhum *outlier*.
- 3) Porque a definição de ε -outliers não é muito útil. Quais são as principais contras?

Parte B

Seja $x \in D$ e $\varepsilon > 0$. Notamos por ε -vizinhança de x o sub-conjunto

$$V(x;\varepsilon) = \{x' \in D, \text{ tal como }, d(x,x') \le \varepsilon\}$$

- e $|V(x;\varepsilon)|$ representa o número de elementos do conjunto.
- 1) Determinar |V((0,0);0.8)|, |V((-3,0);0.8)|, |V((0,2);0.8)|.
- 2) Seja $\beta \in \mathbb{R}$. Um ponto é um *outlier* se

$$|V(x;\varepsilon)| \le (1+\beta)|V(x;\varepsilon/2)|.$$

Mostrar que se $\varepsilon > 0$ e $\beta < 0$, não pode haver *outlier*. Qual condição devemos impor ao β para que a definição faz sentido? O que se passa quando beta > N-1?

- 3) Seja $\beta=0.5$, determinar se os pontos x=(0,0), x=(-3,0) e x=(0,2) são *outliers* com $\varepsilon=0.6$ e $\varepsilon=1.0$. Procurar os outros *outliers*.
- 4) O que melhora em relação à Parte A. O que fica ainda a resolver?

Parte C.

Seja $x \in D$, calculamos todas as distancias $d(x, x'), x' \in D$, que ordenamos como

$$d_0(x) = d(x, x) \le d_1(x) \le d_2(x) \le \dots \le d_{N-1}(x),$$

onde notamos $x^{n_i} \in D$ tal como $d_i(x) = d(x, x^{n_i}), i = 0, \dots, N-1$.

- 1) Determinar os 5 primeiros valors de $d_i(x)$ com x = (0,0) e x = (-3,0). O que caracteriza um *outlier*?
- 2) Seja $\varepsilon > 0$, definimos o índice m tal como

$$d_i - d_{i-1} \le \varepsilon, \ i = 1, \cdots, m$$
 $d_{m+1} - d_m > \varepsilon.$

Se não existir tal m, pomos m = N - 1. Determinar o índice m para os pontos x = (0,0), x = (-3,0) e x = (0,1.6) com $\varepsilon = 0.4$.

- 3) Em prática, para identificar os conjuntos de *outliers*, introduzimos um número limite nbout e consideramos que o ponto x é um *outlier* se $m \le \text{nbOut}$. Usamos aqui nbout=3. Determinar quais são, entre os eventos x = (0,0), x = (-3,0) e x = (0,1.6), os *outliers* com $\varepsilon = 0.4$. Existem outros *outliers*?
- 4) Determinar de novo os *outliers* com $\varepsilon = 1.0$.

Correção

Parte A.

- 1) Se $\varepsilon = 0.1$ todos os pontos são *outliers*. Se $\varepsilon = 0.8$, temos x = (-0.6, -0.4) e x = (3, 0). Se $\varepsilon = 1.4$, apenas o evento x = (3, 0) é um *outlier*.
- 2) A distância entre dois pontos distintos é $\varepsilon_m=0.2$ logo se $\varepsilon<\varepsilon_m$ todos os eventos serão considerados como *outliers*. Por outro lado, para x=(3,0),a distância mínima é 2 com os outros pontos. Logo seja $\varepsilon_M=2$, para qualquer $\varepsilon>\varepsilon_M$, não há *outlier*.
- 3) Esta definição não permite de identificar os pontos x = (-3,0) e (-3,0.2) como *outliers* assim que os dois pontos x = (0,2) e x = (0,1.8). Apenas os *outliers* bem isolados são detectados.

Parte B.

- 1) |V((0,0);0.8)| = 5, |V((-3,0);0.8)| = 2, |V((0,2);0.8)| = 2.
- 2) Se $\beta < 0$ temos de procurar os x que verificam a relação $|V(x;\varepsilon)| < |V(x;\varepsilon/2)|$. Mas, como $V(x;\varepsilon/2) \subset V(x;\varepsilon)$, temos necessaramente $|V(x;\varepsilon)| \ge |V(x;\varepsilon/2)|$ logo não existe evento x que pode ser *outlier* se β negativo. Concluimos que é necessario $\beta \ge 0$ para detectar os *outliers*. Se $\beta > N-1$, e notando que pelo menos $|V(x;\varepsilon/2)| = 1$ (o conjunto contém pelo menos x) a condição torna $|V(x;\varepsilon)| \le N$ o que é automaticamente verificado porque |D| = N. Deduzimos que $\beta \in [0, N-1]$ e que os valores de β próximos de 0 correspondem aos *outliers* mais isolados.
- 3) Com $\varepsilon = 0.6$ e $\beta = 0.5$, temos a condição $|V(x;0.6)| \le 1.5 |V(x;0.3)|$. Os pontos (0,0), (0,2) não são *outliers* enquanto (-3,0) é um *outlier*. Podemos também observar que os pontos (-0.6,-0.4) e (3,0) são *outliers*.
- Quando $\varepsilon=1.0$, a condição torna $|V(x;1.0)|\leq 1.5|V(x;0.5)|$. x=(0,0) não é um *outlier*, mas (2,0) é agora um *outlier*. Os outros *outliers* são ainda (-0.6,-0.4) e (3,0).
- 4) Conseguimos identificar o evento (2,0) como *outlier* mas a definição inclue (-0.6,-0.4) como *outlier* enquanto parece pertenecer ao cluster.

Parte C.

- 1) Com x = (0,0), temos $d_0 = 0$, $d_1 = 0.4$, $d_2 = 0.6$, $d_3 = d_4 = 0.8$, $d_5 = 1.0$. Como x = (-3,2) temos $d_0 = 0$, $d_1 = 0.2$, $d_2 = 2.8$, $d_3 = d_4 = 3.3$, $d_5 = 3.4$. Um *outlier* é caracterizado por uma brutal variação do valor de d.
- 2) Para o ponto x = (0,0) temos m = 9. Para x = (-3,0), m = 2 e para x = (0,1.6) temos m = 2.
- 3) Os pontos x = (-3, 0) e x = (0, 1.6) são *outliers* assim que (-3, 0.2), (0, 2) e (3, 0). O ponto (-0.6, -0.4) é também um *outlier*.
- 4) Com $\varepsilon = 1.0$, os eventos (-3, 0.2), (-3, 0.0) e (3, 0) são *outliers*.