例子: 假设程序f的输入域划分为4个不相交的分区 c_1, c_2, c_3, c_4 ,每个分区中有 k_1, k_2, k_3, k_4 个测试用例。初始化 MAPT 和 RAPT 的两个参数 $\gamma = \epsilon = 0.005$, $\tau = \delta = 0.001$ 。根据以往的测试经验或者测试历史,不妨设置每个分区的惩罚上限 $Pun_i = 10$ (i = 1, 2, 3, 4)。

根据 MAPT 算法步骤,测试程序 f 的过程如下:

测试任务开始前,设置初始测试剖面 $tf = \{ < c_1, 0.25 >, < c_2, 0.25 >, < c_3, 0.25 >, < c_4, 0.25 > \}$,初始状态转移矩阵如下:

$$P = \begin{pmatrix} 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \end{pmatrix}$$

第一次测试时,根据tf选择分区,不妨假设 c_1 被选中,然后从 c_1 中随机选择测试用例t并执行。

● 如果 t 揭示了软件故障,根据公式 6 和 7,调整状态转移矩阵的第一行,结果如下:

$$P = \begin{pmatrix} 0.25123 & 0.24959 & 0.24959 & 0.24959 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \end{pmatrix}$$

● 如果 t 没有揭示软件故障,根据公式 8 和 9,调整状态转移矩阵的第一行,结果如下:

$$P = \begin{pmatrix} 0.24975 & 0.25007 & 0.25007 & 0.25007 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \\ 0.25 & 0.25 & 0.25 & 0.25 \end{pmatrix}$$

然后根据更新后的转移概率 $p_{1j}(j=1,2,3,4)$ 选取下一个测试用例所在的分区 c_j ,依据测试用例的执行结果更新状态转移矩阵的第i行。

根据 RAPT 算法步骤,测试程序 f 的过程如下:

测试任务开始前,设置初始测试剖面 $tf = \{ < c_1, 0.25 >, < c_2, 0.25 >, < c_3, 0.25 >, < c_4, 0.25 > \}$,每一个分区的惩罚因子 $pun_i = 0$,奖励因子 $rew_i = 0$,其中i = 1,2,3,4。

在测试过程中,根据tf选择分区,不妨假设 c_1 被选中,然后从 c_1 中随机选择测试用例t并执行。

● 如果 t 揭示了软件故障,令 $rew_1 = rew_1 + 1 = 1$, $pun_1 = 0$ 。接下来在 c_1 中 选择的第二个测试用例揭示了故障,则 $rew_1 = rew_1 + 1 = 2$,第 3 个测试用例没

揭示故障,此时 $rew_1=2$, $pun_1=pun_1+1=1$ 。根据公式 10 和 11 调整测试剖面 $tf=\{< c_1,0.25846>,< c_2,0.24718>,< c_3,0.24718>,< c_4,0.24718>\}$,然后令 $rew_1=0$ 。

- 如果 t 没有揭示故障并且 $pun_1 < 10$,根据公式 12 和 13 调整测试剖面tf = $\{< c_1, 0.24900 >, < c_2, 0.25033 >, < c_3, 0.25033 >, < c_4, 0.25033 >\}$,然后令 $pun_1 = pun_1 + 1$ 。
- 如果 t 没有揭示故障并且 $pun_1 = 10$,认为 c_1 的失效率很低,根据公式 12 和 13 调整测试剖面 tf = {< c_1 , 0>, < c_2 , 0.33333 >, < c_3 , 0.33333 >, < c_4 , 0.33333 >},然后令 $pun_1 = 0$ 。(c_1 选取概率不会一直是 0,原因是下一个选取 分区中的测试用例没有揭示故障时, c_1 选取概率增加。)

注意: 在测试过程中, 计算机的计算精度导致可能出现分区选取概率的和不等于 1 或者转移矩阵某一行的状态转移概率的和不等于 1 的情况。