Universidade Federal de Santa Catarina EEL5105: Circuitos e Técnicas Digitais Semestre: 2016/2 - Projeto

Micro-ondas

O projeto final consiste na implementação de um circuito na placa de desenvolvimento DE1 fazendo uso das estruturas e conhecimentos obtidos durante o curso. O circuito vai implementar uma máquina interativa com funcionamento similar a um micro-ondas. O comportamento do micro-ondas está definido a seguir:

- O micro-ondas inicia desligado e com a porta fechada (estado *INIT*). Mediante
 o uso do botão *KEY1* (botão *enter*) o micro-ondas é ligado e sua porta é
 aberta, passando para o estado *OPEN*. No estado *OPEN*, todos os 10 LEDs
 (*LEDR9...LEDR0*) devem piscar simultaneamente com uma frequência de 1Hz.
- O usuário deve então optar por um dos dois métodos de aquecimento: manual (pressionar o botão KEY1) ou automático (pressionar o botão KEY2).
- Caso o método manual seja escolhido pelo usuário, é necessário definir o tempo de aquecimento, e o micro-ondas passará para o estado IN_TIME. A entrada do tempo é realizada por meio das chaves (switches SW9...SW0), sendo as chaves SW9...SW6 atribuídas para os minutos e as chaves SW5...SW0 atribuídas para os segundos (tempo máximo de aquecimento: 15 minutos e 59 segundos). Neste estado o tempo é apresentado nos displays HEX3 e HEX2 (minutos) e HEX1 e HEX0 (segundos), conforme o usuário entra com a informação por meio das chaves. Para confirmar o tempo de aquecimento o usuário deverá apertar o botão KEY1.
- Uma vez selecionado o tempo de aquecimento, no modo manual, o microondas passará para o estado de definição da potência de aquecimento (estado IN_POT). Neste estado a potência será definida por meio das chaves (switches SW9...SW0), com um nível de potência entre 1 e 10. Caso a chave SW0 seja selecionada, a potência será 1, e o LED LEDR0 será aceso. Caso a chave SW1 seja selecionada, a potência será 2, e os LEDs LEDR0 e LEDR1 serão acesos. Caso a chave SW2 seja selecionada, a potência será 3, e os LEDR0, LEDR1 e LEDR2 serão acesos, e assim sucessivamente. Para confirmar a potência selecionada o usuário deverá pressionar o botão KEY1.
- Uma vez definida a potência, o micro-ondas passa para o estado de aquecimento (estado *WARM*). Neste estado um contador descendente é acionado e o tempo apresentado nos displays será decrementado a cada segundo.
- Uma vez que o micro-ondas se encontre no estado WARM duas situações podem ocorrer: final do aquecimento devido ao término do tempo (avança automaticamente para o estado READY) ou o aquecimento pode ser parado por meio do botão KEY1 (transição para o estado READY). No estado WARM o aquecimento poderá ser pausado usando o botão KEY3 (botão pause) o qual desabilita o sinal de enable do contador como será explicado mais a frente.

- No estado READY, a palavra hot deve ser apresentada nos displays HEX2, HEX1 e HEX0. Neste estado os LEDs devem mostrar um efeito de luz usando o relógio CLK2 com uma frequência f_{CLK2} . A frequência $f_{CLK2} = ((C+5)\times 1Hz)$, onde C é o último dígito da matrícula do aluno (caso o trabalho seja feito em dupla, corresponderá ao último dígito da matrícula do aluno mais novo). Tendo em consideração a fórmula anterior, a frequência f_{CLK2} deverá estar entre 5 e 14Hz. Cada dupla deverá enviar um e-mail ao seu professor de laboratório, identificando os nomes dos elementos da dupla que vão fazer o projeto, e posteriormente o professor responderá via e-mail com o efeito luminoso a ser realizado no estado READY. Finalmente, ao pressionar o botão KEY1, o micro-ondas deve retornar ao estado OPEN.
- Caso o usuário escolha o método de aquecimento automático (pressionando o botão KEY2 no estado OPEN), o micro-ondas transita para o estado IN_PREDEF. Neste estado, um dos modos pré-definidos de aquecimento deve ser selecionado. As informações de tempo e potência de cada modo pré-definido estão armazenados na ROM, e o usuário pode selecionar oito modos a partir das chaves switches SW2...SW0. Ao selecionar um dos modos, a palavra referente ao modo deve aparecer nos displays (pipoca PIPO, cha ChA, legumes LEgU, etc). Após definir o modo, o usuário deve confirmá-lo pressionando o botão KEY1. Assim, o micro-ondas avança para o estado WARM.

O esquema geral do projeto é mostrado na Figura 1 e inclui sete blocos diferentes que serão explicados com mais detalhe a seguir.

PRÉ-DEFINIÇÃO

A memória $2^3 \times 40$ ROM deve ser preenchida com as informações dos estados pré-definidos. No moodle da disciplina é fornecido parte do código de uma memoria ROM (ROM.vhd). O aluno deve escrever o resto do código da memória usando as dicas fornecidas na aula 9 de laboratório, a qual trata do assunto memórias. O vetor de saída da ROM deve ser de 40 bits (MODE39...MODE0). Os 20 bits mais significativos (MODE39...MODE20) serão utilizados para mostrar o nome do modo. Cada caractere a ser mostrado nos displays HEX3, HEX2, HEX1 e HEX0 possui 5 bits. A lista de caracteres a ser fornecida pelo decodificador de 7 segmentos está parcialmente mostrada na Figura 2(a) e os caracteres a serem usados na Figura 2(b). Por exemplo, para visualizar PIPO (de pipoca), as chaves devem estar posicionadas em SW2..0 = "000", e os 20 bits mais significativos do vetor de saída da ROM de-

vem fornecer os caracteres PIPO " $11000\,10011\,11000\,10111$ ". Os próximos 10 bits do vetor de saída da ROM (MODE19...MODE10) serão utilizados para o tempo de aquecimento $(10 \text{ bits} \rightarrow 4 \text{ para minutos e 6 para segundos})$. Os 10 bits menos significativos do vetor de saída da ROM (MODE9...MODE0) serão utilizados para a potência do modo pré-definido. Um exemplo de ROM parcialmente preenchida é mostrada na Figura 2(c). O aluno devera preencher as 8 linhas da memória com nomes associados a modos pré-definidos de operação do micro-ondas.

Dicas: O aluno de incluir mais um bit de entrada no decodificador de 7 segmentos desenvolvido na aula 5 e incluir até 16 caracteres adicionais mostrados na Figura 2(a)

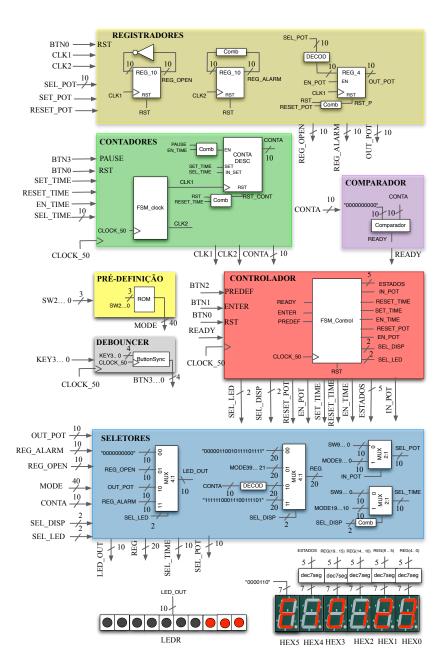


Figura 1: Diagrama de blocos do micro-ondas.

C4	C3	C2	C1	C0	Car
0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	1	1
0	0	0	1	0	2
0	0	0	1	1	3
0	0	1	0	0	4
0	0	1	0	1	5
0	0	1	1	0	6
0	0	1	1	1	7
0	1	0	0	0	8
0	1	0	0	1	9
0	1	0	1	0	А
0	1	0	1	1	b
0	1	1	0	0	С
0	1	1	0	1	d
0	1	1	1	0	E
0	1	1	1	1	F
1	0	0	0	0	g
1	0	0	0	1	h
1	0	0	1	0	1
1	0	0	1	1	
1	0	1	0	0	
1	0	1	0	1	
1	0	1	1	0	
1	0	1	1	1	
1	1	0	0	0	P
1	1	0	0	1	0
1	1	0	1	0	
1	1	0	1	1	
1	1	1	0	0	Н
1	1	1	0	1	t
1	1	1	1	0	Ш
1	1	1	1	1	" "

8608688880008888 8888000888002888 8888

(b)

Dados armazenados na ROM

HEX3	HEX2	HEX1	HEX0	TEMPO	POTÊNCIA				
Р	1	P	0	02:00	5				
	С	h	Α	2:30	4				
L	E	g	U	6:00	7				
(c)									

Figura 2: a) Tabela de verdade do Decodificador de 7 Segmentos a ser implementado, b) exemplo de caracteres em hexadecimal, e c) exemplo de modos pré-definidos.

e alguns exemplos de caracteres para sete segmentos são mostrados na Figura 2(b). Além disso, recomenda-se aplicar os conceitos mostrados na aula 9 sobre a memória ROM. O aluno deve preencher a tabela de verdade do decodificador de 7 segmentos com 32 caracteres diferentes (incluindo o caractere espaço para C4C3C2C1C0 = "11111").

COMPARADOR

Circuito combinatório encarregado de gerar um sinal de controle quando o tempo decrescente de aquecimento chegar ao fim. Este sinal será uma entrada do controlador, a qual indica se o tempo de aquecimento se cumpriu (comparação de CONTA com zero). O comparador deverá gerar um '1' lógico quando CONTA chegar a zero.

 $\label{eq:Dica:Dica:Para a implementação do comparador sugere-se usar uma abordagem estrutural, baseada em portas ANDs.$

CONTADOR

Neste bloco há uma FSM encarregada de gerar dois clocks: CLK1 de 1Hz e CLK2 de frequência f_{CLK2} a partir do clock interno de 50MHz da placa DE1. O CLK1 será utilizado para o contador descendente (implementado também neste bloco) e para o acionamento dos LEDs quando a porta do micro-ondas estiver aberta. O CLK2 será utilizado para o alarme de fim de aquecimento, onde os LEDs devem piscar com frequência de f_{CLK2} .

A contagem decrescente deverá ser mostrada nos displays em formato MM:SS (minutos e segundos). O aluno deverá criar uma FSM de um contador decrescente usando o relógio CLK1 no qual ao fim de 60 ciclos de segundo, decremente um na saída correspondente a minutos. A contagem decrescente deverá estar ativada no estado WARM, como indicado no diagrama de estados da Figura 3. É importante destacar que existe a possibilidade de pausar a contagem usando o botão KEY3 (botão pause). O aluno deverá explicar qual será a lógica a ser introduzida na entrada de reset, set e enable do contador decrescente.

Dicas: Recomenda-se aplicar os conceitos aprendidos na aula 7b sobre o conversor de frequência $50MHz \rightarrow 1Hz$.

SELETORES

Esta unidade consiste em 4 multiplexadores, dois de 4:1 e dois de 2:1. Os multiplexadores deverão atuar para selecionar o que é esperado nos displays e LEDs para cada estado. O multiplexador 4:1 de 10 bits seleciona as entradas para os LEDs nos estados INIT, IN_PREDEF , OPEN, IN_POT , READY. O multiplexador 4:1 de 20 bits seleciona as entradas para os displays HEX3...HEX0. Por ultimo, os multiplexadores 2:1 de 10 bits selecionam as entradas de tempo e potencia (modo manual ou pré-definido) usando o botão KEY2 (botão predef). O decoder existente na entrada "01" do multiplexador 4:1 de 20 bits deve converter o formato de 10 bits da conta para um formato de 20 bits que seja adecuado para a posterior visulazação nos displays HEX3, HEX2, HEX1 e HEX0.

Dicas: Recomenda-se aplicar os conceitos aprendidos na aula 4 sobre o Multiplexador.

REGISTRADORES

Neste bloco são apresentados 3 registradores de 10 bits. O primeiro registrador fornece as entradas para os LEDs no estado OPEN, onde todos os LEDs piscam simultaneamente com uma frequência de 1Hz. O segundo registrador fornece um efeito luminoso nos LEDs usando o relógio CLK2 com uma frequência f_{CLK2} . Este efeito luminoso será diferente para cada equipe e deve ser solicitado pelo grupo, por e-mail, ao professor de laboratório da disciplina. O último registrador fornece a informação de potência (seja modo manual ou pré-definido). É importante destacar que é preciso de um decodificador para transformar o sinal de 10 bits da seleção da potência. Por exemplo, quando o usuário seleciona o valor 7 nos $Switches\ SW(9\ldots0) = "0010000000"$ o decodificador deverá fornecer uma saída de 10 bits "0001111111". O aluno deverá obter a tabela verdade para as 10 combinações permitidas. Cabe ao aluno escolher a lógica combinatória associada à entrada de reset do registrador.

Dicas: Recomenda-se o uso das dicas fornecidas na aula 6 para a implementação de registradores.

CONTROLADOR

Este bloco é responsável por gerar os sinais de controle para os outros blocos. O controlador deve implementar o diagrama de estados do micro-ondas.

Na Figura 3 podemos observar que o estado inicial (INIT) da FSM consiste no aguardo do sistema ligar. Neste estado inicial os contadores estão em estado de reset pois o micro-ondas ainda não foi ligado. As saídas SEL_DISP e SEL_LED estão em "00", indicando que a palavra mostrada nos displays será OFF e os LEDs estarão desligados.

O usuário deve pressionar o botão KEY1 (enter) para ligar o micro-ondas e abrir sua porta. Ocorre então a transição para o estado OPEN, onde quatro saídas do sistema são definidas. Cabe ao aluno interpretar e explicar os valores das saídas da FSM dadas na Figura 3.

No estado OPEN o tempo e potência devem ser introduzidos de forma manual ou pré-definida. Caso KEY1 seja pressionada, a máquina transitará ao modo manual, onde o tempo deve ser introduzido (estado IN_TIME) e depois a potência (estado IN_POT), ambos pressionando KEY1. Uma vez selecionado o tempo e potência, KEY1 deve ser pressionada novamente para começar o aquecimento (estado WARM). No estado WARM as saídas de enable do contador são habilitadas e mostrando no display a contagem decrescente referente à duração do aquecimento (em formato MM:SS) e nos LEDs a potência de aquecimento. Quando a contagem acabou ou KEY1 é pressionada, a máquina transita ao estado READY, onde os displays e os LEDs mostram a palavra hot e um efeito luminoso, respectivamente.

Caso o modo pré-definido seja selecionado, pressionando o botão KEY2 no estado OPEN, a máquina transitará até o estado IN_PRED onde nos LEDs e nos displays são mostradas as informações escolhidas na memória.

Os displays HEX5 e HEX4 mostraram a letra E de Estado e o número de estado, respectivamente. Por exemplo, no estado OPEN deveria aparecer nos Displays 5 e 4 os caracteres E1.

Dicas: Recomenda-se o uso de dois process para a implementação da FSM. O diagrama de estados apresentado na Figura 3 não é único podendo ser refeito pelos alunos.

DEBOUNCER

Visando evitar problemas de temporização em função do aperto de um KEY por um ser humano durar muitos ciclos de clock, o Button Press Synchronizer (ButtonSync) será fornecido em conjunto com o projeto deve ser utilizado. O ButtonSync converte apertos das KEYS em pulsos com período de um ciclo de clock. Assim, em seu projeto, as KEYS devem ser ligadas nas estradas do ButtonSync, e as saídas BTN0 a BTN3 do ButtonSync deverão ser utilizadas para controlar o projeto.

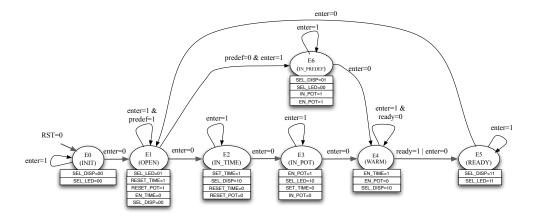


Figura 3: Diagrama de estados de alto nivel da FSM control.

Orientações Gerais:

- Na apresentação, todos os membros do grupo deverão estar presentes.
- O aluno deverá usar o modelo de trabalho escrito disponível no moodle da turma de laboratório (Trabalho.doc), e deve ser mantida a estrutura apresentada neste modelo.
- Os códigos VHDL do trabalho devem ser entregues via moodle. Os códigos não devem ser integralmente incluídos no relatório, mas devem ser apenas discutidos no trabalho escrito.
- A apresentação e a entrega do trabalho deverão ser feitas no horário da última aula de laboratório, em horário específico para cada equipe. Os horários de apresentação de cada equipe serão definidos pelo professor de laboratório de cada turma. Atrasos não serão tolerados, resultando em nota zero.
- A avaliação será feita levando em conta o projeto em funcionamento e o trabalho escrito.
- Os testes do projeto no kit poderão ser feitos sempre nos horários de aula durante as semanas que antecedem o prazo final de entrega. Poderão também ser realizados na sala de monitoria. Outros horários poderão ser eventualmente utilizados em função da disponibilidade do laboratório e do professor.
- Os alunos devem levar a planilha com os modos de aquecimento pré-definidos no dia da apresentação do trabalho.