گزارش کار پروژه کامپیوتری ۴

فاطمه کرمی محمدی | ۸۱۰۱۰۰۲۵۶

بخش اول:

۱-۱) مانند تمرین قبل Mapset ساخته شده به این شکل است:

char_cell × 1 2x32 cell													
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
1	a	b	С	d	e	f	g	h	i	j	k	I	m
2	00000	00001	00010	00011	00100	00101	00110	00111	01000	01001	01010	01011	01100

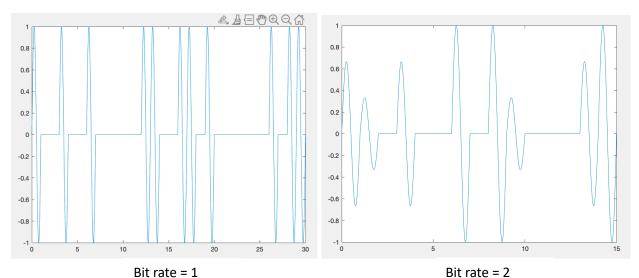
...

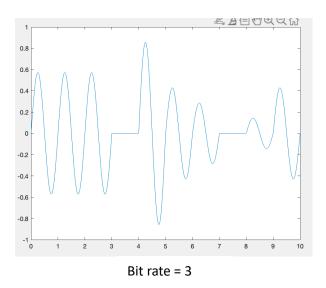
۱-۲) این تابع ابتدا با استفاده از تابع make_binary رشته ورودی را کدگذاری میکند و سپس با توجه به bit rate ورودی بیتهای کد باینری را تبدیل به تابع سینوسی کرده و به سیگنال خروجی اضافه میکند. فرمول تبدیل بیتها به تابع سینوسی به صورت زیر است:

Signal = sig_dom * sin(2 * pi * t)
Sig_dom = bin2dec(bin_str)/(pow2(rate)-1)

bit rate همان بخش کد باینری است که طول آن برابر bit rate است. پس از تکرار این فرمول و ساخت بخشهای سیگنال با تابع سینوسی و ادغام آنها خروجی (پیام کدگذاری شده) ساخته میشود.

۱-۳) خروجی تابع coding_amp



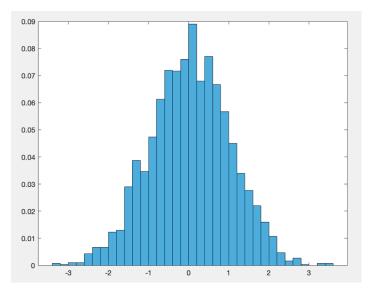


(+-1) این تابع در یک لوپ هر دفعه بخشی از سیگنال ورودی به طول یک ثانیه را جداسازی کرده و fit rate یک مقدار $2*\sin(2*pi*t)$ یک مقدار correlation آن را با تابع $2*\sin(2*pi*t)$ محاسبه می کند. سپس براساس تعداد bit rate یک مقدار error که برابر اولین مقدار threshold است ساخته $(j/(2*(bit_rate^2-1)))$ و مقدار correlation را با اعداد مورد انتظار $(j/(bit_rate^2-1))$, $(j/(bit_rate^2-1))$ مقایسه کرده و فاصله آن با هر کدام از این اعداد از error کمتر بود، عدد باینری بخش مورد نظر را برابر make_text بیام اصلی bit rate در نظر می گیرد. در نهایت عدد باینری کامل شده را با استفاده از تابع make_text بیام اصلی تبدیل می کند.

خروجی این قسمت برای ورودی سیگنال کدگذاری شده signal:

message =
 'signal'

۱-۵) با دستور histogram نمودار PDE سيگنال (۲٫3000 به اين شكل است:

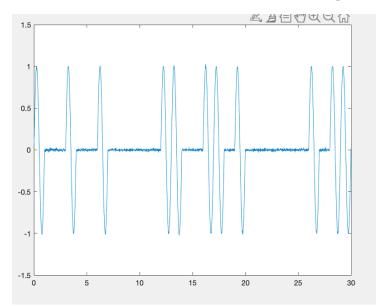


مشخص است که این نمودار گوسی است.

همچنین با چاپ میانگین و واریانس (mean و std) سیگنال rand خروجی به این شکل است: mean: 0.040399, std: 0.990996

مقدار mean بسیار نزدیک به \cdot و std بسیار نزدیک به ι است. (اگر تعداد اعداد تولید شده بیشتر شود میانگین و واریانس بیشتر به ι و ι نزدیک میشوند.)

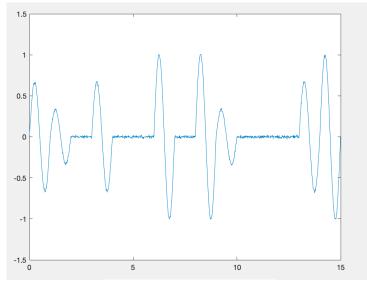
۱-۶) برای این کار عدد ۰.۰۱ در سیگنال نویز تولید شده ضرب می شود. با اضافه کردن آن به سیگنال کدگذاری شده خروجی decoding به این صورت است:



noisy_message =
 'signal'

bit rate = ۱ نتیجه برای

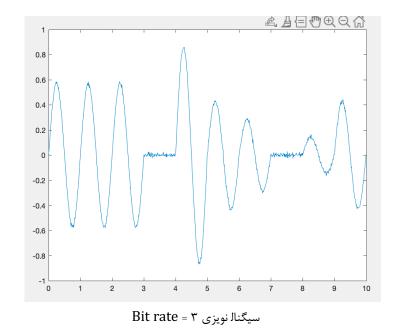
سیگنال نویزی ۱ = Bit rate



noisy_message =
 'signal'

bit rate = ۲ نتیجه برای

سیگنال نویزی ۲ = Bit rate

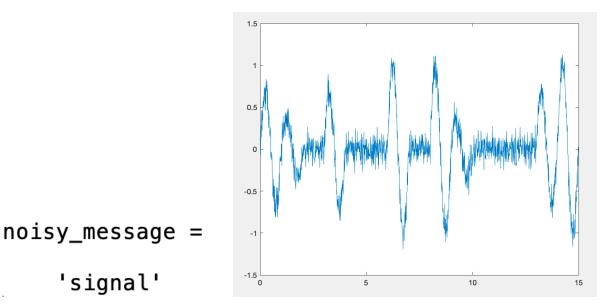


noisy_message =

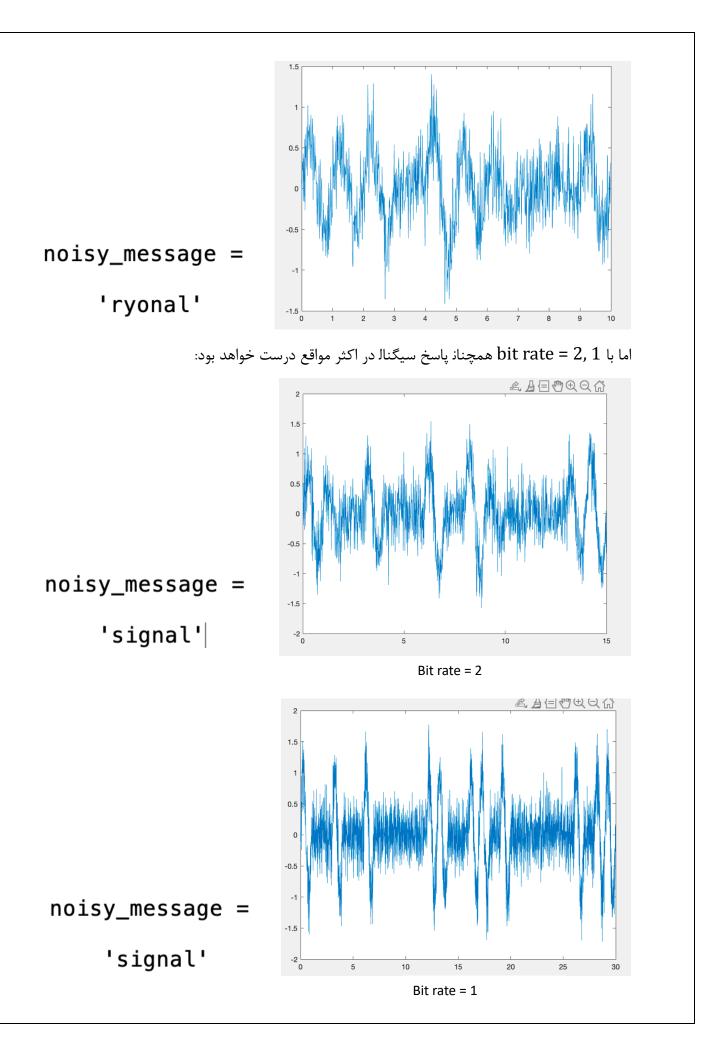
'signal'

bit rate = ۳ نتیجه برای

در این بخش چون قدرت نویز کم بوده تاثیر خاصی در سیگنال اصلی نداشته و همچنان جواب دیکود درست است. (-V) با تغییر قدرت نویز به (-V) همچنان این نویز تاثیر خاصی روی دیکود کردن نمی گذارد. برای مثال تصویر سیگنال نویزی شده با (-V) bit rate = 2 و دیکود شده آن به این شکل است:



با این قدرت نویز همچناندیکود کردن با همه bit rate ها جواب درست میدهد. حال با افزایش قدرت نویز به ۰.۳ دیگر دیکود کردنسیگنالا با bit rate = 3 همواره پاسخ درستی نخواهد داد:



نتیجتا bit rate های کمتر مقاومت بیشتری نسبت به نویز داشتند. به این دلیل که هرچه bit rate بالاتر برود تعداد بیتهای ارسالی در ثانیه بیشتر خواهد شد و در نتیجه تعداد threshold ها برای تشخیص در دیکودینگ بیشتر میشود و فاصله آنها کمتر خواهد شد. حالا با اضافه کردن نویز اگر قدرت نویز به اندازه کافی زیاد باشد میتواند سیگنالا اصلی را به قدری تغییر دهد که در بخش دیکودینگ بخش مورد نظر از سیگنالا از threshold درست رد شده و تشخیص به اشتباه دچار شود.

(A-1

برای bit rate = 3: ضریب ۰.۲۵ (واریانس ۰.۰۶۲۵)

برای bit rate = 2: ضریب ۵.۰ (واریانس ۲۵.۰)

برای bit rate = 1: ضریب ۱.۲ (واریانس ۱.۴۴)

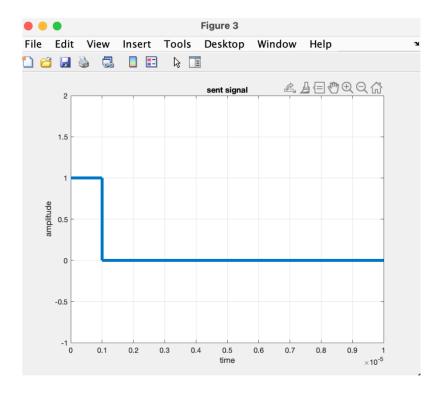
۱۰-۱) اگر نویز نباشد bit rate تا حدود ۷ می تواند افزایش یابد.

۱-۱) خیر. ضریب ۱۰ در correlation گرفتن صرفا ضریب سیگنالانویز دار را افزایش میدهد و این ضریب در مقدار نویز هم ضرب میشود. بنابراین تغییری در نتیجه نخواهد داد.

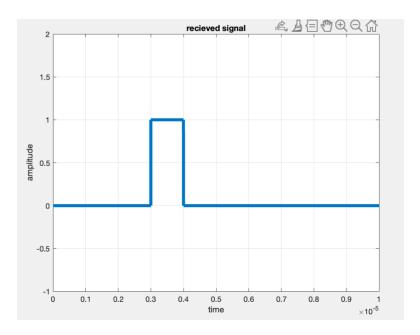
۱-۱۲) سرعت اینترنت adsl خانگی بین ۱ تا ۱۶ مگابیت بر ثانیه است. در این تمرین اطلاعات با سرعت ۱و ۲و ۳ بیت بر ثانیه ارسال شده است. (حدودا یک میلیونم سرعت adsl)

بخش دوم:

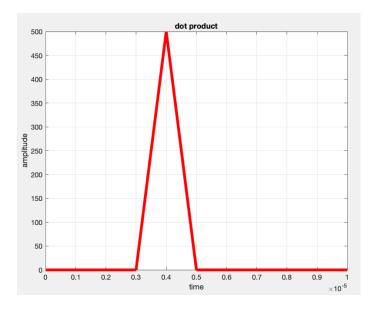
۱-۲) سیگنال ارسالی با فرضیات گفته شده:



سیگنال دریافتی با فرض R=450 معادل شکل زیر است:

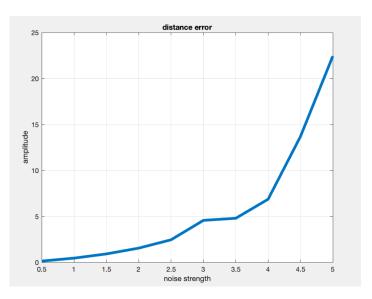


۲-۲) بله. در این بخش یک $test_signal$ که از ۱ تا N مقدار ۱ و باقی مواقع مقدار ۰ دارد ساخته می شود. سپس کانولوشن این سیگنال با $test_signal$ گرفته شده و در $tost_signal$ گرفته شده و در $tost_signal$ به این شکل خواهد بود:



پس از پیدا کردن لوکیشن پیک تابع ro در آرایه t (مثلا t0) باید این لوکیشن منهای t0 شود چون در کانولوشن یکی از آرایهها برعکس شده و t0 تا شیفت داده شده تا کانولوشن به ماکسیمم برسد. پس به علت این وارونگی t0 منهای t0 شده تا زمان درست پیک ارایه t0 مشخص شود.

۳-۲) نمودار زیر نشان دهنده مقدار خطا بر حسب قدرت نویز است. این شکل نشان میدهد اگر قدرت نویز را از حدود ۳ بیشتر کنیم خطای فاصله بیش از حد زیاد میشود.

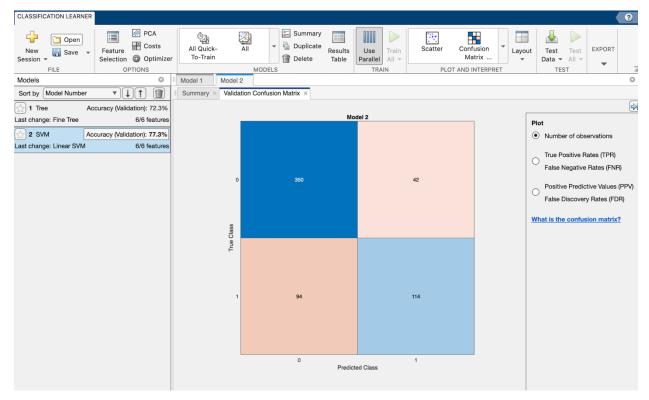


بخش سوم:

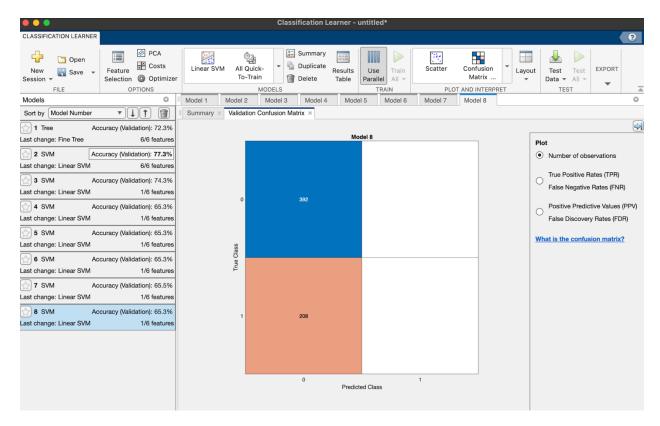
در این بخش پس از ضبط صدا، با استفاده از اسکریپت make_sounds متغیر sounds که یک map از کلمات فارسی به صداهاست ساخته و ذخیره می شود. سپس در تابع calling_customer این map لود شده و پس از چک کردن درست بودن اعداد ورودی صدای مورد نظر پخش می شود.

بخش چهارم:

۱-۴) دقت به دست آمده برای روی دادهها: ۷۷.۳٪



۲-۴) دقت به دست آمده برای هر فیچر:



- گلوکز: ۷۴.۳٪
- فشار خون ۵.۳٪
- كلفتى پوست: 8۵.۳٪
 - انسولین: ۵.۳٪
 - %9∆.∆ :BMI
 - سن: ۵.۳٪

گلوکز به دیابتی بودن بیشتر ربط دارد چون استفاده از آن در train کردن مدا باعث دقت بیشتری در گرفتن پاسخ می شود.

۴-۳) در این بخش label ۱۰۴ داده ها به درستی تشخیص داده شد که حدودا برابر پاسخ قسمت ۱-۱ است. (ارزیابی) ۷۸.۰٪ است.

train accuracy percentage: 77.50 test accuracy percentage: 78.00