МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

НОВОСИБИРСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

Факультет информационных технологий

Кафедра параллельных вычислений

ОТЧЕТ О ВЫПОЛНЕНИИ ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЫ

«Параллельная реализация метода Якоби в трехмерной области»

Студента 2 курса, группы 21209

Панас Матвея Алексеевича

Направление 09.03.01 – «Информатика и вычислительная техника»

Преподаватель:

Мичуров М.А.

ЦЕЛЬ

Освоить методы распараллеливания численных алгоритмов на регулярных сетках на примере реализации метода Якоби в трехмерной области;

ЗАДАНИЕ

- 1. Написать параллельную программу на языке C/C++c использованием MPI, реализующую решение уравнения $\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \alpha \varphi = \rho$ методом Якоби в трехмерной области в случае одномерной декомпозиции области. Уделить внимание тому, чтобы обмены граничными значениями подобластей выполнялись на фоне счета.
- 2. Измерить время работы программы при использовании различного числа процессорных ядер: 1, 2, 4, 8, 16. Размеры сетки и порог сходимости подобрать таким образом, чтобы решение задачи на одном ядре занимало не менее 30 секунд.
- 3. Построить графики зависимости времени работы программы, ускорения и эффективности распараллеливания от числа используемых ядер.
- 4. Выполнить профилирование программы с помощью MPE при использовании 16 ядер. По профилю убедиться, что коммуникации происходят на фоне счета.

ИСХОДНЫЕ ДАННЫЕ

Исходные данные для тестирования реализаций представленного метода и выполнения лабораторной работы взяты следующие:

- Область моделирования: [-1;1] × [-1;1] × [-1;1];
- Искомая функция: $\varphi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$;
- Правая часть уравнения: $\rho(x, y, z) = 6 \phi(x, y, z)$;
- Параметр уравнения: $a = 10^5$;
- Порог сходимости: $\varepsilon = 10^{-8}$;
- Начальное приближение: $\phi_{i,j,k}^0 = 0$.

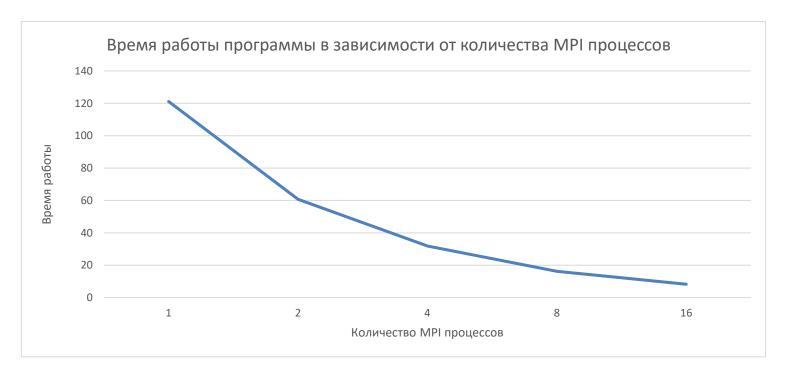
ОПИСАНИЕ РАБОТЫ

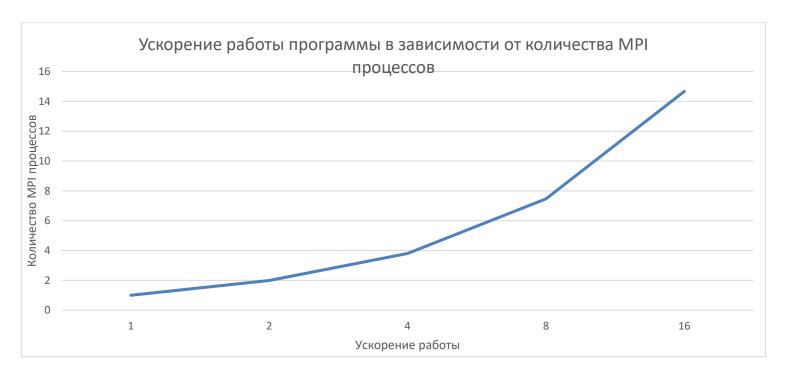
Описание выполненной работы

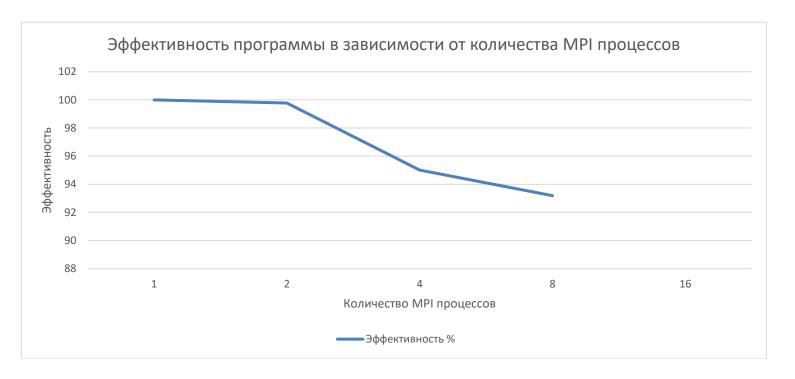
- 1. Написал параллельную программу, реализующую решение уравнения $\frac{\frac{\partial}{\partial \phi} \varphi}{\partial x^2} + \frac{\frac{\partial}{\partial \phi}}{\partial y^2} + \frac{\frac{\partial}{\partial \phi}}{\partial z^2} \alpha \varphi = \rho \text{ методом Якоби в трехмерной области в случае одномерной декомпозиции области;}$
- 2. Написал 2-ую версию программы, использующую асинхронный сбор максимальной разности между значениями вычисленных функций на предыдущей и текущей итерации при помощи MPI_Iallreduce (при этом выполняется вычисление значений функции на 1 итерацию вперёд);
- 3. Запустил программы при использовании 1, 2, 4, 8, 16 ядер со следующими параметрами: $\varepsilon=10^{-3}$, $N_x=400$, $N_y=400$, $N_z=400$;
- 4. Составил графики зависимости времени работы, ускорения работы и эффективности распараллеливания программы от количества MPI процессов. Также добавил график зависимости времени работы 2-ой версии программы без учета лишней итерации от количества MPI процессов;
- 5. Выполнил профилирование программ с помощью MPE при использовании 16 ядер;

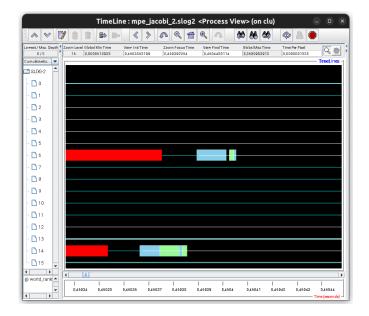
Результаты измерения

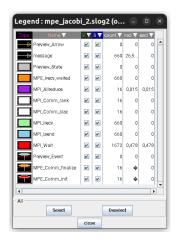
Количство MPI процессов	Время работы	Ускорение работы	Эффективность рапараллеливания
1	121.106	1	100
2	60.688	1.988	99.777
4	31.867	3.800	95.008
8	16.244	7.455	93.191
16	8.259	14.662	91.638

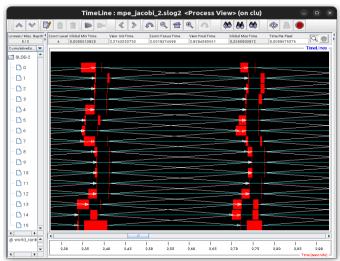


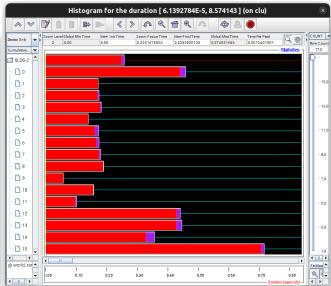


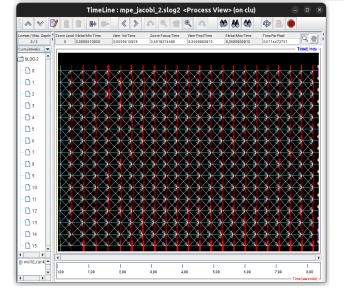












Заключение

В ходе выполнения лабораторной работы:

Освоил методы распараллеливания численных алгоритмов на регулярных сетках на примере реализации метода Якоби в трехмерной области;

Анализируя результаты исследований, можно сделать следующие выводы:

Обмены граничными значениями подобластей выполняются на фоне вычислений внутренних значений функции;

Программа хорошо масштабируется

```
#include <math.h>
#include <mpi.h>
#include <stdbool.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define X θ (double)-1.θ
#define Y 0 (double)-1.0
#define Z_0 (double)-1.0
#define D_X (double)2.0
#define D_Y (double)2.0
#define D_Z (double)2.0
#define N_X 400
#define N_Y 400
#define N_Z 400
#define H_X (D_X / (N_X - 1))
#define H_Y (D_Y / (N_Y - 1))
#define H_Z (D_Z / (N_Z - 1))
#define H_X_2 (H_X * H_X)
#define H_Y_2 (H_Y * H_Y)
#define H_Z_2 (H_Z * H_Z)
#define A (double)1.0E5
#define EPSILON (double)1.0E-3
double phi(double x, double y, double z) { return x * x + y * y + z * z; }
double rho(double x, double y, double z) { return 6 - A * phi(x, y, z); }
int get_index(int x, int y, int z) { return x * N_Y * N_Z + y * N_Z + z; }
double get_x(int i) { return X_0 + i * H_X; }
double get_y(int j) { return Y_0 + j * H_Y; }
double get_z(int k) { return Z_0 + k * H_Z; }
void divide_area_into_layers(int *layer_heights, int *offsets, int proc_count) {
 int offset = 0;
  for (int i = 0; i < proc_count; ++i) {
    layer_heights[i] = N_X / proc_count;
    if (i < N_X % proc_count) {layer_heights[i]++;}</pre>
    offsets[i] = offset;
    offset += layer heights[i];
void init_layers(double *prev_func, double *curr_func, int layer_height, int offset) {
for (int i = 0; i < layer_height; ++i)</pre>
```

```
for (int j = 0; j < N_Y; j++) 
| for (int k = 0; k < N_Z; k++) {
| bool isBorder = (offset + i == 0) || (j == 0) || (k == 0) || (offset + i == N_X - 1) || (j == N_Y - 1) || (k == N_Z - 1);
                        if (isBorder) {
                           prev_func[get_index(x:i, y:j, z:k)] = phi(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k));
curr_func[get_index(x:i, y:j, z:k)] = phi(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k));
                          prev_func[get_index(x: i, y: j, z: k)] = 0;
curr_func[get_index(x: i, y: j, z: k)] = 0;
64
65
66
        void swap_func(double **prev_func, double **curr_func) {
  double *tmp = *prev_func;
  *prev_func = *curr_func;
  *curr_func = tmp;
       double calc_center(const double *prev_func, double *curr_func, int layer_height, int offset) { double f\_i=0.0; double f\_j=0.0; double f\_k=0.0;
78
79
80
           double tmp_max_diff = 0.0;
double max_diff = 0.0;
           for (int i = 1; i < layer_height - 1; ++i)
  for (int j = 1; j < N_Y - 1; ++j)
    for (int k = 1; k < N_Z - 1; ++k) {
      f_i = (prev_func[get_index(x:i + 1, y:j, z:k)] + prev_func[get_index(x:i - 1, y:j, z:k)]) / H_X_2;
      f_j = (prev_func[get_index(x:i, y:j + 1, z:k)] + prev_func[get_index(x:i, y:j - 1, z:k)]) / H_Y_2;
      f_k = (prev_func[get_index(x:i, y:j, z:k + 1)] + prev_func[get_index(x:i, y:j, z:k - 1)]) / H_Z_2;</pre>
88
89
90
                      curr_func[get_index(x:i, y:j, z:k)] = (f_i + f_j + f_k - rho(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k))) / (2 / H_X_2 + 2 / H_Y_2 + 2 / H_Z_2 + A);
                       \begin{split} & tmp\_max\_diff = fabs(x: curr\_func[get\_index(X: i, y: j, z: k)] - prev\_func[get\_index(X: i, y: j, z: k)]); \\ & if (tmp\_max\_diff) = max\_diff) = tmp\_max\_diff; \end{split} 
           return max_diff;
        double calc_border(const double *prev_func, double *curr_func, double *up_border_layer, double *down_border_layer, int layer_height, int offset, int proc_rank,
           double f_i = 0.0;
double f_j = 0.0;
double f_k = 0.0;
           double tmp_max_diff = 0.0;
double max_diff = 0.0;
           for (int j = 1; j < N_Y - 1; ++j)
    for (int k = 1; k < N_Z - 1; ++k) {
        if (proc_rank != 0) {
            f_i = (prev_func[get_index(x: 1, y: j, z: k)] + up_border_layer[get_index(x: 0, y: j, z: k)]) / H_X_2;
            f i = (prev_func[get_index(x: 0, v: i + 1, z: k)] + prev_func[get_index(x: 0, v: i - 1, z: k)]) / H_Y_2;</pre>
```

```
 \begin{array}{l} f\_j = (prev\_func[get\_index(x:0,\ y:\ j+1,\ z:\ k)] + prev\_func[get\_index(x:0,\ y:\ j-1,\ z:\ k)]) \ / \ H\_Y\_2; \\ f\_k = (prev\_func[get\_index(x:0,\ y:\ j,\ z:\ k+1)] + prev\_func[get\_index(x:0,\ y:\ j,\ z:\ k+1)]) \ / \ H\_Z\_2; \\ \end{array} 
                  curr_func[get_index(x:0, y:j, z:k)] = (f_i + f_j + f_k - rho(get_x(i:offset), get_y(j), get_z(k))) / (2 / H_X_2 + 2 / H_Y_2 + 2 / H_Z_2 + A);
tmp_max_diff = fabs(x: curr_func[get_index(x:0, y:j, z:k)] - prev_func[get_index(x:0, y:j, z:k)]);
if (tmp_max_diff > max_diff) max_diff = tmp_max_diff;
                if (proc_rank != proc_count - 1) {
                  f_i = (prev_func[get_index(x:layer_height - 2, y:j, z:k)] + down_border_layer[get_index(x:0, y:j, z:k)]) / H_X_2;
f_j = (prev_func[get_index(x:layer_height - 1, y:j + 1, z:k)] + prev_func[get_index(x:layer_height - 1, y:j - 1, z:k)]) / H_Y_2;
f_k = (prev_func[get_index(x:layer_height - 1, y:j, z:k + 1)] + prev_func[get_index(x:layer_height - 1, y:j, z:k - 1)]) / H_Z_2;
                  tmp_max_diff = fabs(x: curr_func[get_index(x: layer_height - 1, y: j, z: k)] - prev_func[get_index(x: layer_height - 1, y: j, z: k)]);
if (tmp_max_diff > max_diff) max_diff = tmp_max_diff;
          return max_diff;
double calc_max_diff(const double *curr_func, int layer_height, int offset) {
          double tmp_max_delta = 0.0;
          double max_proc_delta = 0.0;
          double max_delta = \theta.\theta;
138
139
          for (int i = 0; i < layer_height; ++i)
  for (int j = 0; j < N_Y; ++j)
  for (int k = 0; k < N_Z; ++k) {</pre>
                  tmp_max_delta = fabs(x: curr_func[get_index(x: i, y: j, z: k)] - phi(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k)));
                  if (tmp_max_delta > max_proc_delta) max_proc_delta = tmp_max_delta;
          MPI_Allreduce(sendbuf: &max_proc_delta, recvbuf: &max_delta, count: 1, datatype: MPI_DOUBLE, op: MPI_MAX, comm: MPI_COMM_WORLD);
          return max delta;
        int main(int argc, char **argv) {
         int proc_rank = θ;
          int proc_count = 0;
          double start_time = 0.0;
          double finish_time = 0.0;
          double prev_proc_max_diff = EPSILON;
double max_diff = 0.0;
          int *layer_heights = NULL;
int *offsets = NULL;
          double *up_border_layer = NULL;
          double *down_border_layer = NULL;
          double *prev_func = NULL;
          double *curr_func = NULL;
          MPI_Request send_up_req;
```

```
MPI_Request recv_up_req;
           MPI_Request recv_down_req;
           MPI_Request reduce_max_diff_req;
                       < 3 || N_Y < 3 || N_Z < 3) {
             fprintf(stream: stderr, format: "Incorrect grid size\n");
return EXIT_FAILURE;
          MPI_Init(&argc, &argv);
           MPI_Comm_size(comm: MPI_COMM_WORLD, size: &proc_count);
177
178
179
           MPI_Comm_rank(comm: MPI_COMM_WORLD, &proc_rank);
           layer_heights = malloc(size: sizeof(int) * proc_count);
          offsets = malloc(size: sizeof(int) * proc_count);
divide_area_into_layers(layer_heights, offsets, proc_count);
           prev\_func = malloc(size: sizeof(double) * layer\_heights[proc\_rank] * N\_Y * N\_Z); \\ curr\_func = malloc(size: sizeof(double) * layer\_heights[proc\_rank] * N\_Y * N\_Z); \\ 
           init_layers(prev_func, curr_func, layer_heights[proc_rank], offsets[proc_rank]);
187
188
          up_border_layer = malloc(size: sizeof(double) * N_Y * N_Z);
down_border_layer = malloc(size: sizeof(double) * N_Y * N_Z);
           start time = MPI Wtime():
          double tmp_max_diff_2 = 0.0;
             MPI_Iallreduce(sendbuf: &prev_proc_max_diff, recvbuf: &max_diff, count: 1, datatype: MPI_DOUBLE, op: MPI_MAX, comm: MPI_COMM_WORLD, request: &reduce max_diff_req);
             swap func(&prev func, &curr func);
199
200
             if (proc_rank != 0)
               double *prev_up_border = prev_func;

MPI_Isend(buf: prev_up_border, count: N_Y * N_Z, datatype: MPI_DOUBLE, dest: proc_rank - 1, tag: proc_rank, comm: MPI_COMM_WORLD, request: &send_up_req);

MPI_Irecv(buf: up_border_layer, count: N_Y * N_Z, datatype: MPI_DOUBLE, source: proc_rank - 1, tag: proc_rank - 1, comm: MPI_COMM_WORLD, request: &recv_up_req);
204
205
             if (proc_rank != proc_count - 1) {
                double *prev_down_border = prev_func + (layer_heights[proc_rank] _ 1) * N Y * N Z;

MPI_Isend(buf: prev_down_border, count: N_Y * N_Z, datatype: MPI_DOUBLE, dest: proc_rank + 1, tag: proc_rank, comm: MPI_COMM_WORLD, request: &send_down_req);

MPI_Irecv(buf: down_border_layer, count: N_Y * N_Z, datatype: MPI_DOUBLE, source: proc_rank + 1, tag: proc_rank + 1, comm: MPI_COMM_WORLD, request: &recv_down_req);
209
210
             tmp_max_diff_1 = calc_center(prev_func, curr_func, layer_heights[proc_rank], offsets[proc_rank]);
              if (proc_rank != 0) {
                MPI_Wait(request: &send_up_req, status: MPI_STATUS_IGNORE);
MPI_Wait(request: &recv_up_req, status: MPI_STATUS_IGNORE);
              if (proc_rank != proc_count - 1) {
                MPI_Wait(request: &send_down_req, status: MPI_STATUS_IGNORE);
MPI_Wait(request: &recv_down_req, status: MPI_STATUS_IGNORE);
              tmp_max_diff_2 = calc_border(prev_func, curr_func, up_border_layer, down_border_layer, layer_heights[proc_rank], offsets[proc_rank], proc_rank, proc_count);
              MPI Wait(request: &reduce max diff_req, status: MPI STATUS IGNORE);
           prev_proc_max_diff = fmax(x: tmp_max_diff_1, y: tmp_max_diff_2);
} while (max_diff >= EPSILON);
           swap func(&prev func, &curr func);
           max_diff = calc_max_diff(curr_func, layer_heights[proc_rank], offsets[proc_rank]);
           finish_time = MPI_Wtime();
           if (proc_rank == 0) {
              printf(format: "Time: %lf\n", finish_time - start_time);
printf(format: "Max difference: %lf\n", max_diff);
           free(ptr: offsets);
           free(ptr: layer_heights);
           free(ptr: prev_func);
free(ptr: curr_func);
free(ptr: up_border_layer);
free(ptr: down_border_layer);
           MPI Finalize():
```