

## ПРОГРАММНЫЙ КОД РЕШЕНИЯ

### 1 ИСХОДНЫЕ ДАННЫЕ

```
[1]: from scipy.integrate import odeint
from scipy.optimize import fsolve
from matplotlib import pyplot as plt
import numpy as np
import pandas as pd
from numpy import pi, sin
import warnings as w

w.filterwarnings("ignore")

# Давления в каналах
p1 = 400e3
p2_0 = 300e3
p3 = 100e3

# Параметры демпфирующей жидкости
Vд_0 = 0
mд_0 = 0

# Параметры жидкости -> керосин
с = 1330
Vж0 = 0.004
ρж = 820

# Параметры газа -> гелий
```

```

k = 1.4
R = 8.314
M = 0.0040026
R_газ = R / M
Tгаз_0 = 293
Vгаз_0 = 0.003

# Коэффициенты инерционности
j1 = j2 = j3 = 400
jd = 20

# Коэффициенты сопротивления
ξ1 = ξ2 = ξ3 = 1000
ξд = 1000

```

## 2 РЕШЕНИЕ СТАЦИОНАРНОЙ ЗАДАЧИ

```

[2]: def system_static(vars):
    """ Система уравнений стационарной системы """
    m1_0, m2_0, m3_0, p4_0, pgas_0 = vars

    return [m1_0 + m2_0 - m3_0,
            p4_0 - pgas_0,
            p1 - p4_0 - ξ1*m1_0**2,
            p4_0 - p3 - ξ3*m3_0**2,
            p2_0 - p4_0 - ξ2*m2_0**2]

# Вводим начальные приближения

```

```

initial_guess = [5, 5, 5, 3e5, 3e5]

# Решение системы
sol_static = fsolve(system_static, initial_guess)

m1_0 = sol_static[0]
m2_0 = sol_static[1]
m3_0 = sol_static[2]
p4_0 = sol_static[3]
pgas_0 = sol_static[4]

rho_gas = pgas_0 / (R_gas * Tгаз_0)
m_газ = rho_gas * Vгаз_0

# Вывод переменных
print("  m1_0 = {:.3f}".format(m1_0))
print("  m2_0 = {:.3f}".format(m2_0))
print("  m3_0 = {:.3f}".format(m3_0))
print("  p4_0 = {:.3f}".format(p4_0))
print("pgas_0 = {:.3f}".format(pgас_0))
print("rho_gas = {:.3f}".format(rho_gas))
print("  m_газ = {:.3f}".format(m_газ))

```

```

m1_0 = 10.515
m2_0 = 3.249
m3_0 = 13.764
p4_0 = 289442.719
pgas_0 = 289442.719
rho_gas = 0.476
m_газ = 0.001

```

### 3 ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ФУНКЦИИ И КОНСТАНТЫ

```
[3]: # ФУНКЦИИ ВОЗМУЩЕНИЯ
def p2(t):
    """ ФУНКЦИЯ ИМПУЛЬСНОГО ВОЗМУЩЕНИЯ """
    if t <= T:
        z = 2 * t * pi/T
        insin = z - pi/2
        p2 = p2_0 + A*sin(insin) + A
    else:
        p2 = p2_0
    return p2

def p2_sin(t):
    """ ФУНКЦИЯ ВОЗМУЩЕНИЯ, ИЗМЕНЯЮЩАЯСЯ ПО СИНУСУ """
    z = 2 * t * pi/T
    insin = z - pi/2
    p2 = p2_0 + A*sin(insin)
    return p2

def p2_sin_afc(t, freq):
    """ ФУНКЦИЯ ВОЗМУЩЕНИЯ, ЗАВИСЯЩАЯ ОТ ЧАСТОТЫ """
    insin = freq * 2*pi * t
    p2 = p2_0 + A*sin(insin)
    return p2
```

```

# Функция построения графиков
def plot(t, y, label):
    plt.plot(t, y, label=label)
    plt.grid(True)
    plt.xlabel("$t, c$")
    plt.ylabel(label)
    plt.legend()
    plt.show()

A = 100000 # Амплитуда возмущения
T = 0.1 # Период возмущения

# Временной отрезок моделирования
t_end = .8
h = 1e-6
t = np.arange(0, t_end, h)

# Наборы начальных значений
y0 = [p4_0, Vд_0, m1_0, m2_0, m3_0, мд_0]
y0_n_d = [p4_0, m1_0, m2_0, m3_0]

# Частотный диапазон
frequency = []
for freq in np.arange(0, 16, 1):
    frequency.append(freq)
for freq in np.arange(20, 105, 5):
    frequency.append(freq)

```

```
for freq in np.arange(125, 1025, 25):
    frequency.append(freq)
```

## 4 РЕШЕНИЕ ДИНАМИЧЕСКОЙ ЗАДАЧИ С ДЕМПФЕРОМ

### 4.1 Решение

СДУ

```
[4]: def system(y, t):
    """ Система дифференциальных уравнений """
    p4, Vд, m1, m2, m3, мд = y

    d_p4 = (m1 + m2 - m3 - мд) / ((Vж0 + Vд) / c**2)
    d_Vд = мд / ρж
    d_m1 = (p1 - p4 - ξ1 * m1 * abs(m1)) / j1
    d_m2 = (p2(t) - p4 - ξ2 * m2 * abs(m2)) / j2
    d_m3 = (p4 - p3 - ξ3 * m3 * abs(m3)) / j3
    d_мд = (p4 - (m_газ / (Vгаз_0 - Vд)) * R_газ *
            (Tгаз_0 * ((p4 / p4_0)**((k-1)/k))) -
            ξд * мд * abs(мд)) / jд

    return [d_p4, d_Vд, d_m1, d_m2, d_m3, d_мд]

# Решение
sol = odeint(system, y0, t)

p_газ = (m_газ / (Vгаз_0 - sol[:, 1])) * R_газ * \
        (Tгаз_0 * ((sol[:, 0] / p4_0)**((k-1)/k)))
```

```
[5]: max(sol[:, 0])
```

```
[5]: 343719.8998417112
```

## 4.2 Построение

графиков

```
[ ]: plot(t, sol[:, 0], r"$p_4, Па$")
plot(t, p_газ, r"$p_{газ}, Па$")
plot(t, sol[:, 1], r"$V_д, м^3$")
plot(t, sol[:, 2], r"$\dot{m}_1, \frac{кг}{с}$")
plot(t, sol[:, 3], r"$\dot{m}_2, \frac{кг}{с}$")
plot(t, sol[:, 4], r"$\dot{m}_3, \frac{кг}{с}$")
plot(t, sol[:, 5], r"$\dot{m}_д, \frac{кг}{с}$")
plot(t[:int(t_end//h//5)], [p2(t) for t in t][:
    int(t_end//h//5)], r"$p_2, Па$")
```

## 5 ПОСТРОЕНИЕ АЧХ СИСТЕМЫ С ДЕМПФЕРОМ

### 5.1 Решение

```
[ ]: def system_afc(y, t, freq):
    """ Система дифференциальных уравнений,
    зависящая от частоты """
    p4, Vд, m1, m2, m3, мд = y

    d_p4 = (m1 + m2 - m3 - мд) / ((Vж0 + Vд) / c**2)
    d_Vд = мд / ρж
    d_m1 = (p1 - p4 - ξ1 * m1 * abs(m1)) / j1
```

```

    d_m2 = (p2_sin_afc(t, freq) - p4 -  $\xi_2$  * m2 *  $\sqrt{\frac{1}{m_2}}$ 
abs(m2)) / j2
    d_m3 = (p4 - p3 -  $\xi_3$  * m3 * abs(m3)) / j3
    d_мд = (p4 - (m_раз / (Vраз_0 - Vд)) * R_раз *
        (Траз_0 * ((p4 / p4_0)**((k-1)/k))) -
         $\xi_д$  * мд * abs(мд)) / jд

    return [d_p4, d_Vд, d_m1, d_m2, d_m3, d_мд]

sol_afc = []
amplitude = []
for i, freq in enumerate(frequency):
    sol_afc = odeint(system_afc, y0, t, (freq,))
    if i == 15:
        sol_afc_p4_15 = sol_afc[:, 0]
        amplitude.append(
            (max(sol_afc[700000:800000, 0]) -
             min(sol_afc[700000:800000, 0])) / 2 / A)
    del sol_afc

print(amplitude)

```

## 5.2 График

АЧХ

```
[ ]: plot(t[:,], sol_afc_p4_15[:,], "$p_4, Па$")
```

```
[ ]: plot(t[:,], [p2_sin_afc(t, frequency[15]) for t in
t][:,], "$p_2, Па$")
```



```
[ ]: plt.plot(frequency, amplitude)
plt.grid()
plt.xlabel("Частота, Гц")
plt.ylabel("Амплитуда")
plt.show()
```

## 6 РЕШЕНИЕ ДИНАМИЧЕСКОЙ ЗАДАЧИ БЕЗ ДЕМПФЕРА

### 6.1 Решение

СДУ

```
[11]: def system_no_damper(y, t):
      """ Система дифференциальных уравнений """
      p4, m1, m2, m3 = y

      d_p4 = (m1 + m2 - m3) / ((Vж0) / c**2)
      d_m1 = (p1 - p4 - ξ1 * m1 * abs(m1)) / j1
      d_m2 = (p2(t) - p4 - ξ2 * m2 * abs(m2)) / j2
      d_m3 = (p4 - p3 - ξ3 * m3 * abs(m3)) / j3

      return [d_p4, d_m1, d_m2, d_m3]

sol_no_damper = odeint(system_no_damper, y0_n_d, t)
```

```
[12]: max(sol_no_damper[:, 0])
```

```
[12]: 376204.8683575951
```

### 6.2 Построение

графиков

```
[ ]: plot(t, sol_no_damper[:, 0], r"$p_4, Па$")
plot(t, sol_no_damper[:, 1], r"$\dot{m}_1, \frac{кг}{с}$")
plot(t, sol_no_damper[:, 2], r"$\dot{m}_2, \frac{кг}{с}$")
plot(t, sol_no_damper[:, 3], r"$\dot{m}_3, \frac{кг}{с}$")
```

## 7 ПОСТРОЕНИЕ АЧХ СИСТЕМЫ БЕЗ ДЕМПФЕРА

### 7.1 Решение

```
[ ]: def system_afc_no_damper(y, t, freq):
    """ Система дифференциальных уравнений """
    p4, m1, m2, m3 = y

    d_p4 = (m1 + m2 - m3) / ((Vж0) / c**2)
    d_m1 = (p1 - p4 - ξ1 * m1 * abs(m1)) / j1
    d_m2 = (p2_sin_afc(t, freq) - p4 - ξ2 * m2 * abs(m2)) / j2
    d_m3 = (p4 - p3 - ξ3 * m3 * abs(m3)) / j3

    return [d_p4, d_m1, d_m2, d_m3]

sol_afc_no_damper = []
amplitude_nodamper = []
for i, freq in enumerate(frequency):
    sol_afc_no_damper = []
    odeint(system_afc_no_damper, y0_n_d, t, (freq,))
    if i == 15:
```

```

        sol_afc_nd_p4_15 = sol_afc_no_damper[:, 0]
    amplitude_nodamper.append(
        (max(sol_afc_no_damper[700000:800000, 0]) -
         min(sol_afc_no_damper[700000:800000, 0])) /
        2 / A)
    del sol_afc_no_damper

print(amplitude_nodamper)

```

## 7.2 График

АЧХ

```
[ ]: plot(t[:, sol_afc_nd_p4_15[:, "$p_4, Па$")
```

```
[ ]: plot(t[:, [p2_sin_afc(t, frequency[15]) for t in
t[:, "$p_2, Па$")
```

```
[ ]: plt.plot(frequency, amplitude_nodamper)
plt.grid()
plt.xlabel("Частота, Гц")
plt.ylabel("Амплитуда")
plt.show()

```