

Vincent Sécherre

COURBES ALGÈBRIQUES

Vincent Sécherre

Université de Versailles Saint-Quentin, Bâtiment Fermat, 45 avenue des États-Unis,
78035 Versailles cedex.

E-mail : `vincent.secherre@math.uvsq.fr`

COURBES ALGÈBRIQUES

Vincent Sécherre

Introduction

Ce cours est une introduction à la géométrie algébrique dont l'objectif est de préparer à l'étude des courbes elliptiques. Une courbe elliptique étant une courbe projective lisse de genre 1, l'objectif de ce cours est donc de définir et de comprendre chacun des termes *courbe*, *projective*, *lisse* et *genre* apparaissant dans cette définition.

D'abord, le mot *courbe* doit être compris au sens algébrique du terme. Naïvement, une courbe est un objet géométrique de dimension 1. Il y a des courbes topologiques, différentielles, analytiques, etc. On s'intéresse dans ce cours aux courbes algébriques, c'est-à-dire qui sont définies par des équations polynômiales. Les exemples les plus simples sont les droites de l'espace affine et les coniques. Ces dernières sont réparties en quatre familles distinctes : les ellipses, les hyperboles, les paraboles et les coniques dégénérées, c'est-à-dire les réunions de deux droites affines.

Si P_1, \dots, P_r sont des polynômes en n indéterminées à coefficients dans un corps k (supposé algébriquement clos pour éviter des difficultés qui excèdent le cadre de ce cours), l'ensemble de leurs zéros communs :

$$\{x \in k^n \mid P_1(x) = \dots = P_r(x) = 0\}$$

est appelé un *ensemble algébrique affine*. Notre première tâche sera d'étudier ces ensembles, et de comprendre à quelles conditions sur P_1, \dots, P_r on peut dire qu'ils sont "de dimension 1".

On sait depuis le dix-neuvième siècle que le bon cadre de la géométrie algébrique est non pas la géométrie affine, mais la géométrie projective. En géométrie affine, des droites parallèles ne se coupent pas, ce qui impose des restrictions et des contournements inutiles. En géométrie projective, on ajoute des points "à l'infini" à l'espace affine permettant que deux droites se coupent toujours, éventuellement à l'infini. Les choses en sont énormément simplifiées. Par exemple, les trois familles de coniques non dégénérées, distinctes en géométrie affine, coïncident en géométrie projective. Nous définirons l'espace projectif de dimension n . Pour obtenir la notion d'*ensemble algébrique projectif*, il suffira de remplacer l'espace affine par l'espace projectif, et les polynômes à n indéterminées par les polynômes homogènes à $n + 1$ indéterminées.

De façon analogue à la notion de racine multiple pour un polynôme en une indéterminée, il existe une notion de point multiple, ou de *singularité*, pour une courbe affine ou projective, et plus généralement pour un ensemble algébrique. Une courbe sans singularité est dite *lisse*.

Il reste à donner une idée de ce qu'est le genre d'une courbe projective lisse. Lorsque le corps k est le corps des nombres complexes, une courbe projective lisse peut toujours être vue comme une surface réelle compacte orientée, et de telles surfaces sont soumises à une classification assez simple : elle sont toutes de la forme d'un beignet à g trous, où g est un entier naturel appelé le genre de la courbe. Si k est un corps quelconque, on ne peut pas procéder ainsi, et il faut introduire du matériel technique pour définir le genre. Mentionnons simplement ici que la notion de genre est liée à la question suivante : si l'on fixe un nombre fini de points sur la courbe, et qu'à chacun de ces points on attache un entier relatif, existe-t-il une fonction algébrique définie sur la courbe et dont l'ordre en ces points est égal à l'entier qui lui correspond ?

Quelques références bibliographiques

1. Alain Chenciner, *Courbes algébriques planes*, Springer, 2008.
2. Jean Dieudonné, *Cours de géométrie algébrique*, PUF, 1974.
3. William Fulton, *Algebraic curves*, disponible à :

<http://www.math.lsa.umich.edu/~wfulton/CurveBook.pdf>

4. Keith Kendig, *Elementary algebraic geometry*, Springer, 1977.
5. Daniel Perrin, *Géométrie algébrique : une introduction*, CNRS Editions, 1995.

0.1. Ensembles algébriques affines

Dans tout ce cours, on fixe une fois pour toutes un corps k .

0.1.1. Ensembles algébriques affines

Soit un entier $n \geq 1$. On note $\mathbf{A}^n(k)$, ou bien \mathbf{A}^n si aucune confusion n'est possible, l'ensemble k^n vu comme espace affine. On l'appelle l'*espace affine de dimension n sur k* .

Notons $k[X_1, \dots, X_n]$ la k -algèbre des polynômes en n indéterminées à coefficients dans k . Si S est une partie de $k[X_1, \dots, X_n]$, on pose :

$$(0.1.1) \quad \mathbf{V}(S) = \{x \in \mathbf{A}^n \mid P(x) = 0 \text{ pour tout } P \in S\}.$$

C'est l'ensemble des zéros communs à tous les éléments de S . Si S est fini et égal à $\{P_1, \dots, P_r\}$, on écrit $\mathbf{V}(P_1, \dots, P_r)$ plutôt que $\mathbf{V}(\{P_1, \dots, P_r\})$.

Exemple 0.1.1. — (1) On a $\mathbf{V}(\emptyset) = \mathbf{A}^n$ et $\mathbf{V}(1) = \emptyset$.

(2) Si $n = 2$, l'ensemble $\mathbf{V}(X^2 + Y^2 - 1)$ est le cercle $\{(x, y) \in k^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$ dans \mathbf{A}^2 .

(3) Si $n = 3$, l'ensemble $\mathbf{V}(XYZ)$ est la réunion des plans $X = 0$, $Y = 0$ et $Z = 0$.

(4) Pour $i \in \{1, \dots, r\}$, soit $P_i = a_{i,1}X_1 + \dots + a_{i,n}X_n - b_i$ avec les $a_{i,j}$ et les b_i dans k . Alors $\mathbf{V}(P_1, \dots, P_r)$ est l'ensemble des solutions du système linéaire :

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = b_i, \quad i = 1, \dots, r.$$

C'est ou bien l'ensemble vide, ou bien un sous-espace affine de dimension $\geq n - r$.

(5) Si $n = 1$ et si $S \subseteq k[X]$, alors $\mathbf{V}(S)$ est ou bien \mathbf{A}^1 , ou bien une partie finie de \mathbf{A}^1 .

Définition 0.1.2. — Une partie de \mathbf{A}^n de la forme $\mathbf{V}(S)$ avec $S \subseteq k[X_1, \dots, X_n]$ est appelée un *ensemble algébrique affine*.

Proposition 0.1.3. — On a les propriétés suivantes :

(1) Si $P, Q \in k[X_1, \dots, X_n]$, alors $\mathbf{V}(PQ) = \mathbf{V}(P) \cup \mathbf{V}(Q)$.

(2) Pour tout $S \subseteq k[X_1, \dots, X_n]$, on a :

$$\mathbf{V}(S) = \bigcap_{P \in S} \mathbf{V}(P).$$

(3) Si $S \subseteq S' \subseteq k[X_1, \dots, X_n]$, alors $\mathbf{V}(S) \supseteq \mathbf{V}(S')$.

(4) Si I est l'idéal engendré par $S \subseteq k[X_1, \dots, X_n]$, alors $\mathbf{V}(S) = \mathbf{V}(I)$.

0.1.2. L'idéal associé à une partie de \mathbf{A}^n

Soit E une partie de \mathbf{A}^n . On pose :

$$(0.1.2) \quad \mathbf{I}(E) = \{P \in k[X_1, \dots, X_n] \mid P(x) = 0 \text{ pour tout } x \in E\}.$$

C'est l'ensemble des polynômes qui s'annulent sur E . C'est un idéal de $k[X_1, \dots, X_n]$.

Proposition 0.1.4. — Etant données E, E' des parties de \mathbf{A}^n , on a les propriétés suivantes :

(1) On a $\mathbf{I}(E \cup E') = \mathbf{I}(E) \cap \mathbf{I}(E')$.

(2) Si $E \subseteq E'$, alors $\mathbf{I}(E) \supseteq \mathbf{I}(E')$.

(3) Si $V = \mathbf{V}(\mathbf{I}(E))$, alors $\mathbf{I}(E) = \mathbf{I}(V)$.

(4) Si E est un ensemble algébrique affine, alors $\mathbf{V}(\mathbf{I}(E)) = E$.

Démonstration. — Si $V = \mathbf{V}(\mathbf{I}(E))$, on a $V \supseteq E$ donc $\mathbf{I}(V) \subseteq \mathbf{I}(E)$. Inversement, si $P \in \mathbf{I}(E)$, il s'annule par définition sur $\mathbf{V}(\mathbf{I}(E)) = V$ et appartient donc à $\mathbf{I}(V)$.

Si en outre E est de la forme $\mathbf{V}(S)$ avec $S \subseteq k[X_1, \dots, X_n]$, montrons que $V = E$. Etant donné $x \in V$, pour que x appartienne à E , il faut et il suffit que $P(x) = 0$ pour tout $P \in S$. Comme $x \in V$, on a $P(x) = 0$ pour tout $P \in \mathbf{I}(E)$, donc en particulier pour tout $P \in S$. \square

La dernière propriété implique que la restriction de \mathbf{I} aux ensembles algébriques affines de \mathbf{A}^n est injective. On a donc une correspondance injective :

$$\{\text{ensembles algébriques affines de } \mathbf{A}^n\} \rightarrow \{\text{idéaux de } k[X_1, \dots, X_n]\}.$$

Quelle est l'image de cette correspondance ? L'important théorème des zéros de Hilbert (théorème 0.1.14 ci-dessous) répondra à cette question lorsque que k est algébriquement clos.

Exemple 0.1.5. — (1) On a $\mathbf{I}(\emptyset) = k[X_1, \dots, X_n]$.

(2) Si k est infini, on a $\mathbf{I}(\mathbf{A}^n) = \{0\}$.

(3) Si k est fini de cardinal q , on a $\mathbf{I}(\mathbf{A}^1) = (X^q - X)$.

(4) Si $n = 1$ et $a \in \mathbf{A}^1$, on a $\mathbf{I}(\{a\}) = (X - a)$.

(5) Lorsque $n \geq 2$, l'anneau $k[X_1, \dots, X_n]$ n'est plus principal. Fixons $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbf{A}^n$ et posons :

$$(0.1.3) \quad \mathfrak{m}_a = (X_1 - a_1, \dots, X_n - a_n).$$

Développant n'importe quel polynôme P de $k[X_1, \dots, X_n]$ dans la base des monômes de la forme $(X_1 - a_1)^{m_1} \dots (X_n - a_n)^{m_n}$, on voit que \mathfrak{m}_a est un idéal maximal, égal au noyau du morphisme d'algèbres $P \mapsto P(a)$ de $k[X_1, \dots, X_n]$ dans k , c'est-à-dire $\mathbf{I}(\{a\})$. C'est un idéal non principal.

L'application $a \mapsto \mathfrak{m}_a$ permet donc d'interpréter tout point de \mathbf{A}^n comme un idéal maximal de la k -algèbre $k[X_1, \dots, X_n]$. Les idéaux maximaux de $k[X_1, \dots, X_n]$ sont-ils tous de cette forme ? C'est à nouveau le théorème des zéros de Hilbert qui répondra à cette question.

Exemple 0.1.6. — Considérons l'idéal I de $k[X, Y]$ engendré par le polynôme $Y^2 - X$. L'ensemble $V = \mathbf{V}(I)$ est la parabole d'équation $y^2 = x$. Calculons l'idéal $\mathbf{I}(V)$. Soit $F \in \mathbf{I}(V)$. En considérant les éléments de $k[X, Y]$ comme des polynômes en la variable X à coefficients dans $k[Y]$, on peut effectuer la division euclidienne de F par $Y^2 - X$. En effet, ce dernier est bien un polynôme unitaire de l'anneau $k[Y][X]$. On a donc $F = (Y^2 - X)Q + R$ où $Q, R \in k[X, Y]$ et le degré de R en X est ≤ 0 , c'est-à-dire que la variable X n'apparaît pas dans R . Or F et $Y^2 - X$, donc R lui aussi, s'annulent tous les deux sur V . Cela signifie que $R \in k[Y]$ est un polynôme s'annulant en toutes les ordonnées des points de V . Or, pour tout $y \in k$, on a $(y^2, y) \in V$, donc $R(y) = 0$. Si le corps k est infini, on en déduit que $R = 0$, ce qui prouve que F est divisible par $Y^2 - X$. On a donc prouvé que $\mathbf{I}(V)$ est inclus dans l'idéal (F) . Par ailleurs, on sait que $(F) \subseteq \mathbf{I}(V)$. Ainsi on a l'égalité $\mathbf{I}(V) = (Y^2 - X)$.

Si le corps k est fini de cardinal q , le polynôme R est divisible par $Y^q - Y$. On en déduit que $\mathbf{I}(V)$ est égal à $(Y^2 - X, Y^q - Y)$.

Dans le cas où k est algébriquement clos, le théorème des zéros de Hilbert nous donnera une méthode beaucoup plus rapide et générale pour prouver ce genre de résultat.

0.1.3. Deux théorèmes de finitude

Les deux propriétés de finitude dont il est question dans cette section s'appuient sur le résultat important suivant, dû à Hilbert.

Théorème 0.1.7 (Théorème de la base de Hilbert). — L'anneau $k[X_1, \dots, X_n]$ est noethérien, c'est-à-dire qu'on a les propriétés équivalentes suivantes :

- (1) Tout idéal de $k[X_1, \dots, X_n]$ est engendré par un nombre fini d'éléments.
- (2) Il n'existe pas de suite infinie strictement croissante d'idéaux dans $k[X_1, \dots, X_n]$.

Nous allons montrer que tout ensemble algébrique affine de \mathbf{A}^n peut être défini par un nombre fini d'équations.

Théorème 0.1.8. — Pour tout ensemble algébrique affine $V \subseteq \mathbf{A}^n$, il existe un nombre fini de polynômes P_1, \dots, P_r de $k[X_1, \dots, X_n]$ tels que $V = \mathbf{V}(P_1, \dots, P_r)$.

Démonstration. — Soit $S \subseteq k[X_1, \dots, X_n]$ telle que $V = \mathbf{V}(S)$. Notant I l'idéal de $k[X_1, \dots, X_n]$ engendré par S , on a $V = \mathbf{V}(I)$. D'après le théorème de la base de Hilbert, l'idéal I est engendré par un nombre fini de polynômes P_1, \dots, P_r . On a donc $\mathbf{V}(P_1, \dots, P_r) = \mathbf{V}(I) = V$. \square

Passons maintenant à la notion d'irréductibilité.

Définition 0.1.9. — Un ensemble algébrique affine $V \subseteq \mathbf{A}^n$ est *irréductible* si, pour toute décomposition $V = V_1 \cup V_2$ avec V_1, V_2 des ensembles algébriques affines, on a $V_1 = V$ ou $V_2 = V$.

Proposition 0.1.10. — Soit V un ensemble algébrique affine de \mathbf{A}^n . Les assertions suivantes sont équivalentes.

- (1) L'ensemble algébrique affine V est irréductible.
- (2) L'idéal $\mathbf{I}(V)$ est un idéal premier.
- (3) L'anneau-quotient $k[X_1, \dots, X_n]/\mathbf{I}(V)$ est intègre.

Démonstration. — D'abord, soient $P, Q \in k[X_1, \dots, X_n]$ tels que $PQ \in \mathbf{I}(V)$. On a donc $P(x)Q(x) = 0$ pour tout $x \in V$. Comme k est un corps, pour chaque $x \in V$, on a soit $P(x) = 0$, soit $Q(x) = 0$, ce qui se traduit par l'égalité :

$$V = (V \cap \mathbf{V}(P)) \cup (V \cap \mathbf{V}(Q)).$$

Supposant V irréductible, cela donne par exemple $V \cap \mathbf{V}(P) = V$, c'est-à-dire $V \subseteq \mathbf{V}(P)$, donc $P(x) = 0$ pour tout $x \in V$, ce qui implique que $P \in \mathbf{I}(V)$. L'idéal $\mathbf{I}(V)$ est donc premier.

Inversement, supposons que V n'est pas irréductible et écrivons $V = V_1 \cup V_2$ avec V_1, V_2 des ensembles algébriques affines strictement inclus dans V . Comme $V \mapsto \mathbf{I}(V)$ est injective, on obtient que $\mathbf{I}(V_i) \supsetneq \mathbf{I}(V)$ pour chaque $i \in \{1, 2\}$. On peut donc choisir $P_i \in \mathbf{I}(V_i)$ n'appartenant pas à $\mathbf{I}(V)$, pour chaque i . L'égalité $V = V_1 \cup V_2$ implique que $P_1 P_2 \in \mathbf{I}(V)$, et ainsi l'idéal $\mathbf{I}(V)$ n'est pas premier. \square

Théorème 0.1.11. — Soit $V \subseteq \mathbf{A}^n$ un ensemble algébrique affine. Il existe des ensembles algébriques affines irréductibles V_1, \dots, V_m tels que :

- (1) $V = V_1 \cup \dots \cup V_m$;
- (2) pour tous $i \neq j$, on a $V_i \not\subseteq V_j$.

Les V_i sont uniques à l'ordre près et s'appellent les composantes irréductibles de V .

Démonstration. — On raisonne par l'absurde, en supposant l'existence d'un ensemble algébrique affine V indécomposable, c'est-à-dire qui ne se décompose pas ainsi. On peut le choisir tel que $\mathbf{I}(V)$ soit maximal parmi les idéaux de la forme $\mathbf{I}(W)$ où W décrit les ensembles algébriques affines indécomposables : si un tel choix n'existait pas, on pourrait créer une suite strictement croissante d'idéaux $\mathbf{I}(W_0) \subsetneq \mathbf{I}(W_1) \subsetneq \dots$ avec les W_i indécomposables, ce qui contredirait le fait que $k[X_1, \dots, X_n]$ est noethérien.

Puisqu'un tel V n'est pas irréductible (sans quoi il ne serait pas indécomposable), on peut l'écrire sous la forme $V = W_1 \cup W_2$ avec W_1, W_2 des ensembles algébriques affines strictement inclus dans V . Comme

\mathbf{I} est injective, on a $\mathbf{I}(W_i) \supsetneq \mathbf{I}(V)$ pour chaque $i \in \{1, 2\}$. Par la propriété de maximalité de $\mathbf{I}(V)$, les W_i ne sont pas indécomposables, donc V non plus : contradiction.

Pour l'unicité, écrivons $V = V_1 \cup \dots \cup V_m = W_1 \cup \dots \cup W_p$. Pour chaque $i \in \{1, \dots, m\}$, on a :

$$V_i = V \cap V_i = (W_1 \cap V_i) \cup \dots \cup (W_p \cap V_i)$$

et l'irréductibilité de V_i implique qu'il existe un $j \in \{1, \dots, p\}$ tel que $V_i = W_j \cap V_i$, c'est-à-dire $V_i \subseteq W_j$. En raisonnant de façon analogue avec la composante irréductible W_j , on trouve un $l \in \{1, \dots, m\}$ tel que $W_j \subseteq V_l$. On a donc $V_i \subseteq V_l$, ce qui implique $l = i$, puis $V_i = W_j$. Par conséquent, j est déterminé par i , et l'application $i \mapsto j$ ainsi définie est bijective. \square

En conclusion, on a deux descriptions possibles d'un ensemble algébrique affine $V \subseteq \mathbf{A}^n$: ou bien comme une intersection :

$$V = \mathbf{V}(P_1) \cap \dots \cap \mathbf{V}(P_r), \quad P_1, \dots, P_r \in k[X_1, \dots, X_n],$$

ou bien comme une réunion :

$$V = V_1 \cup \dots \cup V_m$$

avec $\mathbf{I}(V_1), \dots, \mathbf{I}(V_m)$ des idéaux premiers (uniquement déterminés) de $k[X_1, \dots, X_n]$.

0.1.4. Le théorème des zéros de Hilbert

Désormais, on suppose que le corps k est algébriquement clos.

On a vu que l'application $V \mapsto \mathbf{I}(V)$ est injective lorsque restreinte aux ensembles algébriques affines. En revanche, l'application $I \mapsto \mathbf{V}(I)$ n'est pas injective : étant donné $P \in k[X_1, \dots, X_n]$, on a $\mathbf{V}(P^m) = \mathbf{V}(P)$ pour tout entier $m \geq 1$.

Intéressons-nous à l'image de $V \mapsto \mathbf{I}(V)$. Il existe des idéaux de $k[X_1, \dots, X_n]$ qui ne sont pas de la forme $\mathbf{I}(V)$, avec V un ensemble algébrique affine de \mathbf{A}^n . En effet, si P est un polynôme tel que $P^m \in \mathbf{I}(V)$ pour un certain entier $m \geq 1$, alors on a $P \in \mathbf{I}(V)$. Ainsi par exemple, l'idéal (X_1^2) n'est pas de la forme $\mathbf{I}(V)$ pour $V \subseteq \mathbf{A}^n$.

Définition 0.1.12. — (1) Un idéal I de $k[X_1, \dots, X_n]$ est dit *radical* si, pour tout polynôme $P \in k[X_1, \dots, X_n]$ et tout entier $m \geq 1$ tels que $P^m \in I$, on a $P \in I$.

(2) Soit I un idéal de $k[X_1, \dots, X_n]$. L'ensemble :

$$\sqrt{I} = \{P \in k[X_1, \dots, X_n] \mid \text{il existe un } m \geq 1 \text{ tel que } P^m \in I\}$$

est un idéal radical de $k[X_1, \dots, X_n]$, appelé le *radical* de I .

Remarque 0.1.13. — (1) L'idéal \sqrt{I} est l'image réciproque par le morphisme de k -algèbres :

$$k[X_1, \dots, X_n] \rightarrow k[X_1, \dots, X_n]/I$$

de l'ensemble des éléments nilpotents de la k -algèbre $k[X_1, \dots, X_n]/I$.

(2) Tout idéal premier est radical.

On peut maintenant énoncer le théorème des zéros de Hilbert.

Théorème 0.1.14 (Théorème des zéros de Hilbert). — Si I est un idéal de $k[X_1, \dots, X_n]$, l'idéal $\mathbf{I}(\mathbf{V}(I))$ est égal au radical de I .

Remarque 0.1.15. — En d'autres termes, si I est engendré par P_1, \dots, P_r et si un polynôme Q s'annule sur $V = \mathbf{V}(P_1, \dots, P_r)$, alors il y a des polynômes A_1, \dots, A_r et un entier $m \geq 1$ tels que $Q^m = A_1 P_1 + \dots + A_r P_r$.

Exemple 0.1.16. — Si $n = 1$, l'idéal I est engendré par un seul polynôme $P \in k[X]$. Si Q s'annule sur $V(P)$, c'est-à-dire en chacune des racines de P dans k , alors il y a un $A \in k[X]$ et $m \geq 1$ tels que $Q^m = AP$.

Théorème 0.1.17. — (Première variante du théorème des zéros de Hilbert). *Si I est un idéal propre de $k[X_1, \dots, X_n]$, alors $V(I)$ est non vide.*

Proposition 0.1.18. — *Les théorèmes 0.1.17 et 0.1.14 sont équivalents.*

Démonstration. — Soit I un idéal propre de $k[X_1, \dots, X_n]$, et écrivons $I(V(I)) = \sqrt{I}$. Si $V(I)$ était vide, on obtiendrait $\sqrt{I} = k[X_1, \dots, X_n]$, ce qui impliquerait $1 \in I$: contradiction.

Inversement, soit I un idéal de $k[X_1, \dots, X_n]$. Alors \sqrt{I} est inclus dans $I(V(I))$, car ce dernier contient I et est radical. Soient P_1, \dots, P_r des polynômes engendrant I , et soit un polynôme $G \in I(V(I))$. Notons J l'idéal $(P_1, \dots, P_r, YG - 1)$ de $k[X_1, \dots, X_n, Y]$. Supposons que $V(J)$ est non vide et fixons un point $(x_1, \dots, x_n, y) \in V(J) \subseteq \mathbf{A}^{n+1}$. On a :

$$P_1(x_1, \dots, x_n) = \dots = P_r(x_1, \dots, x_n) = 0, \quad yG(x_1, \dots, x_n) = 1.$$

Ainsi on a $x = (x_1, \dots, x_n) \in V(I)$ et donc $G(x) = 0$, ce qui contredit la dernière égalité. Par conséquent $V(J)$ est vide, ce dont on déduit par hypothèse que J est égal à $k[X_1, \dots, X_n, Y]$ tout entier. Il y a donc des polynômes $A_1, \dots, A_r, B \in k[X_1, \dots, X_n, Y]$ tels que :

$$1 = \sum_{i=1}^r A_i(X_1, \dots, X_n, Y)P_i + B(X_1, \dots, X_n, Y)(YG - 1).$$

En remplaçant Y par $1/G$ et en chassant les dénominateurs, on trouve :

$$G^m = \sum_{i=1}^r \tilde{A}_i P_i$$

pour un entier $m \geq 1$ assez grand, avec $\tilde{A}_1, \dots, \tilde{A}_r \in k[X_1, \dots, X_n]$. □

On introduit une seconde variante.

Théorème 0.1.19. — (Seconde variante du théorème des zéros de Hilbert). *Soit L une extension de k qui est de type fini comme k -algèbre. Alors L est de degré 1 sur k .*

Proposition 0.1.20. — *Les théorèmes 0.1.19 et 0.1.17 sont équivalents.*

Démonstration. — Soit L une extension de k de type fini comme k -algèbre. Il y a un entier $n \geq 1$ et un idéal maximal I de $k[X_1, \dots, X_n]$ tel que L soit isomorphe comme k -algèbre au quotient de $k[X_1, \dots, X_n]$ par I . D'après le théorème 0.1.17, on a $V(I) \neq \emptyset$. Soit $a = (a_1, \dots, a_n) \in V(I)$ et soit \mathfrak{m}_a l'idéal maximal de $k[X_1, \dots, X_n]$ qui lui est associé par (0.1.3). On a :

$$I \subseteq I(V(I)) \subseteq I(\{a\}) = \mathfrak{m}_a.$$

Donc $I = \mathfrak{m}_a$, et par conséquent L est isomorphe à $k[X_1, \dots, X_n]/\mathfrak{m}_a \simeq k$.

Inversement, soit I un idéal propre de $k[X_1, \dots, X_n]$. Comme $k[X_1, \dots, X_n]$ est noethérien, il y a un idéal maximal \mathfrak{m} contenant I . Quitte à remplacer I par \mathfrak{m} , on peut supposer I maximal. Alors la k -algèbre de type fini $L = k[X_1, \dots, X_n]/I$ est un corps qui, d'après le théorème 0.1.19, est isomorphe à k . Pour chaque $i \in \{1, \dots, n\}$, notons a_i l'image de X_i dans k , et écrivons $a = (a_1, \dots, a_n)$ et $\mathfrak{m}_a = (X_1 - a_1, \dots, X_n - a_n)$, qui est un idéal maximal de $k[X_1, \dots, X_n]$. On a $\mathfrak{m}_a \subseteq I$, donc $\mathfrak{m}_a = I$ et $a \in V(I)$. □

Corollaire 0.1.21. — *Les applications V et I induisent des correspondances bijectives :*

- (1) *entre ensembles algébriques affines de \mathbf{A}^n et idéaux radicaux de $k[X_1, \dots, X_n]$;*

- (2) entre ensembles algébriques affines irréductibles de \mathbf{A}^n et idéaux premiers de $k[X_1, \dots, X_n]$;
- (3) entre points de \mathbf{A}^n et idéaux maximaux de $k[X_1, \dots, X_n]$.

Remarque 0.1.22. — Jusqu'à présent, on n'a pas utilisé le fait que le corps k est algébriquement clos. C'est pour prouver le théorème 0.1.19 qu'on en a besoin.

Proposition 0.1.23. — Soit K un corps, et soit L une extension de K qui est de type fini comme K -algèbre. Alors L est finie sur K .

Démonstration. — Voici une preuve simple de ce résultat pour un corps K algébriquement clos non dénombrable. On renvoie à Voir W. Fulton, 1.10 pour une preuve dans le cas général.

Il suffit ici de montrer que si L est une extension de K qui est de type fini comme K -algèbre, alors L est algébrique sur K . On commence par remarquer que L est un quotient de $K[x_1, \dots, x_n]$ et en particulier, L admet une base dénombrable en tant que K -espace vectoriel. Si maintenant L n'est pas algébrique sur K , alors L contient un élément transcendant ζ et le sous-corps $K(\zeta) \subset L$ est isomorphe à $K(X)$ le corps des fractions rationnelles. Nous montrons que $K(X)$ admet une famille libre de cardinal non dénombrable ce qui conduit à une contradiction. En effet, la famille $\left(\frac{1}{X - \lambda} \right)_{\lambda \in K}$ est libre et non dénombrable. Montrons qu'elle est libre. S'il existe une relation linéaire entre ces éléments, elle est de la forme

$$\frac{a_1}{X - \lambda_1} + \dots + \frac{a_r}{X - \lambda_r} = 0.$$

En multipliant par $X - \lambda_i$ puis en remplaçant X par λ_i , on obtient $a_i = 0$ pour tout i . □

Remarque 0.1.24. — Pour une preuve élémentaire du théorème des zéros de Hilbert, voir ici :

http://www.math.tau.ac.il/~bernstei/Unpublished_texts/Unpublished_list.html

Voici une première application du théorème des zéros de Hilbert pour prouver qu'un ensemble algébrique affine est irréductible.

Proposition 0.1.25. — Soit P un polynôme irréductible de $k[X_1, \dots, X_n]$. L'ensemble algébrique affine $\mathbf{V}(P)$ est irréductible.

Démonstration. — Il suffit de montrer que l'idéal (P) est premier. Une fois que ce sera fait, on en déduira que $\mathbf{I}(\mathbf{V}(P)) = \sqrt{(P)} = (P)$ est premier, donc que $\mathbf{V}(P)$ est irréductible.

Supposons que (P) n'est pas premier, et soient F et G deux polynômes qui ne sont pas dans (P) mais tels que $FG \in (P)$. Le produit FG est divisible par P , et comme $k[X_1, \dots, X_n]$ est factoriel et que P est irréductible, on en déduit que P divise soit F , soit G : contradiction. □

Exemple 0.1.26. — Pour un contre-exemple à cette proposition lorsque k est le corps des nombres réels, voir la feuille d'exercices.

0.1.5. L'algèbre des fonctions régulières

Ici encore, le corps k est supposé algébriquement clos. Si V est un ensemble algébrique affine de \mathbf{A}^n , on pose :

$$k[V] = k[X_1, \dots, X_n]/\mathbf{I}(V)$$

qu'on appelle l'algèbre des fonctions régulières sur V . Comme l'idéal $\mathbf{I}(V)$ est radical, $k[V]$ est une k -algèbre de type fini réduite, c'est-à-dire sans élément nilpotent autre que 0.

Exemple 0.1.27. — On a $k[\mathbf{A}^n] = k[X_1, \dots, X_n]$.

Proposition 0.1.28. — Soit A une k -algèbre de type fini réduite. Il existe un entier $n \geq 1$ et un ensemble algébrique affine $V \subseteq \mathbf{A}^n$ tels que $A \simeq k[V]$.

Démonstration. — Comme A est de type fini, il y a un $n \geq 1$ et un morphisme surjectif de k -algèbres :

$$\varphi : k[X_1, \dots, X_n] \rightarrow A.$$

Son noyau I est un idéal, qui est radical parce que A est réduite. Posons $V = \mathbf{V}(I) \subseteq \mathbf{A}^n$. Alors $\mathbf{I}(V) = I$ d'après le théorème des zéros de Hilbert, et donc $k[V] \simeq A$. \square

Définition 0.1.29. — Une fonction régulière sur V est une fonction φ de V dans k telle qu'il y ait un polynôme $P \in k[X_1, \dots, X_n]$ pour lequel $\varphi(x) = P(x)$ pour tout $x \in V$.

Etant donné $P \in k[X_1, \dots, X_n]$, on note \tilde{P} la fonction régulière $a \mapsto P(a)$ sur V . L'application $P \mapsto \tilde{P}$ induit un morphisme injectif de k -algèbres de $k[V]$ dans la k -algèbre des fonctions de V dans k , permettant d'identifier un élément de $k[V]$ à une fonction de V dans k .

0.1.6. Applications régulières entre ensembles algébriques affines

Soient de entiers $n, m \geq 1$ et soient $V \subseteq \mathbf{A}^n$ et $W \subseteq \mathbf{A}^m$ des ensembles algébriques affines.

Définition 0.1.30. — Une application régulière (ou morphisme d'ensembles algébriques affines) de V dans W est une application $\varphi : V \rightarrow W$ telle que chaque fonction coordonnée $\varphi_j : V \rightarrow \mathbf{A}^1$, $j \in \{1, \dots, m\}$, soit une fonction régulière sur V . On note $\text{Hom}(V, W)$ l'ensemble des morphismes de V dans W .

Exemple 0.1.31. — (1) Soit $V = \mathbf{A}^1$ et soit $W = \mathbf{V}(Y - X^2) \subseteq \mathbf{A}^2$. Alors $t \mapsto (t, t^2)$ est une application régulière de V vers W .

(2) Les applications affines de \mathbf{A}^n dans \mathbf{A}^m sont des applications régulières.

(3) En particulier, les projections sont des applications régulières.

(4) L'application $\varphi : t \mapsto (t^2 - 1, t(t^2 - 1))$ de \mathbf{A}^1 dans $\mathbf{V}(Y^2 - X^3 - X^2)$ est une application régulière (non injective).

(5) La composée de deux applications régulières est une application régulière.

Etant donné une application régulière $\varphi \in \text{Hom}(V, W)$, on note φ^* l'application de $k[W]$ dans $k[V]$ définie par $f \mapsto f \circ \varphi$. C'est un morphisme de k -algèbres.

Théorème 0.1.32. — L'application $\varphi \mapsto \varphi^*$ est une bijection de $\text{Hom}(V, W)$ dans l'ensemble :

$$\text{Hom}(k[W], k[V])$$

des morphismes de k -algèbre de $k[W]$ dans $k[V]$.

Démonstration. — Soit $\alpha : k[W] \rightarrow k[V]$ un morphisme de k -algèbres. Si $a \in V$, on lui associe l'idéal maximal $\mathfrak{m}_a \supseteq \mathbf{I}(V)$. Ecrivons le diagramme :

$$\begin{array}{ccc} k[Y_1, \dots, Y_m] & & k[X_1, \dots, X_n] \\ \pi_W \downarrow & & \downarrow \pi_V \\ k[W] & \xrightarrow{\alpha} & k[V] \end{array}$$

où π_V désigne le morphisme surjectif naturel de $k[X_1, \dots, X_n]$ dans $k[V]$. L'idéal $J = \pi_W^{-1}(\alpha^{-1}(\pi_V(\mathfrak{m}_a)))$ de $k[Y_1, \dots, Y_m]$ contient $\mathbf{I}(W)$. Montrons qu'il est maximal. D'abord, $\pi_V(\mathfrak{m}_a)$ est maximal dans $k[V]$. L'idéal J est le noyau de la composée $\text{ev}_a \circ \alpha \circ \pi_W$, où ev_a désigne le morphisme d'évaluation au point a . L'image de ce morphisme étant un corps, son noyau est un idéal maximal.

D'après le théorème des zéros de Hilbert, il existe un unique point $b = (b_1, \dots, b_m) \in W$ tel que J soit égal à l'idéal maximal $\mathfrak{m}_b = (Y_1 - b_1, \dots, Y_m - b_m)$. L'application $a \mapsto b$ ainsi définie est notée φ . On va montrer qu'elle est régulière.

Pour chaque $j \in \{1, \dots, m\}$, notons φ_j la fonction $a \mapsto b_j$. Le morphisme π_V étant surjectif, on choisit un polynôme F_j tel que $\alpha(\pi_W(Y_j)) = \pi_V(F_j)$. Montrons que φ_j est la fonction régulière associée à F_j , c'est-à-dire que b_j est égal à $F_j(a)$. Le point b est caractérisé par la propriété :

$$(0.1.4) \quad P(b) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \alpha \circ \pi_W(P)(a) = 0$$

pour tout $P \in k[Y_1, \dots, Y_m]$. Choisissons $P = Y_j - b_j$. Alors on a $P(b) = 0$ donc $\alpha \circ \pi_W(Y_j - b_j)(a) = 0$, ce qui s'écrit $F_j(a) = b_j$. Finalement, on a bien $\varphi^* = \alpha$.

Pour l'injectivité, supposons qu'il y ait des applications régulières φ, ψ telles que $\varphi^* = \psi^*$. On a donc $\varphi^*(\pi_W(Y_j)) = \psi^*(\pi_W(Y_j))$ pour tout $j \in \{1, \dots, m\}$. Mais, d'après ce qui précède, on a $\varphi^*(\pi_W(Y_j)) = \varphi_j \in k[V]$. Donc φ et ψ ont les mêmes fonctions coordonnées, ce qui entraîne $\varphi = \psi$. \square

Remarque 0.1.33. — On traduit ce résultat en disant que $V \mapsto k[V]$ est une *anti-équivalence* entre la catégorie des ensembles algébriques affines et la catégorie des k -algèbres de type fini réduites. Cela signifie que l'étude des uns équivaut à celle des autres : les propriétés géométriques des ensembles algébriques affines se traduisent en des propriétés algébriques des k -algèbres de type fini réduites, et inversement.

Définition 0.1.34. — Des ensembles algébriques affines $V \subseteq \mathbf{A}^n$ et $W \subseteq \mathbf{A}^m$ sont dits *isomorphes* s'il y a des applications régulières $\varphi \in \text{Hom}(V, W)$ et $\psi \in \text{Hom}(W, V)$ telles que $\varphi \circ \psi = \text{id}_W$ et $\psi \circ \varphi = \text{id}_V$. On dit alors que φ est un *isomorphisme* de V vers W .

Attention : un isomorphisme n'est pas la même chose qu'un morphisme bijectif : il y a des morphismes bijectifs qui ne sont pas des isomorphismes parce que leur réciproque n'est pas une application régulière.

Proposition 0.1.35. — Une application régulière $\varphi : V \rightarrow W$ est un isomorphisme si et seulement si φ^* est un isomorphisme de k -algèbres. En particulier, deux ensembles algébriques affines V et W sont isomorphes si et seulement si $k[V]$ et $k[W]$ sont des k -algèbres isomorphes.

Exemple 0.1.36. — (1) On pose $V = \mathbf{V}(Y - X^2) \subseteq \mathbf{A}^2$. Alors $\varphi : t \mapsto (t, t^2)$ est un isomorphisme de \mathbf{A}^1 vers V , dont la réciproque est la projection $(x, y) \mapsto x$.

(2) Soit $V = \mathbf{V}(Y^2 - X^3) \subseteq \mathbf{A}^2$. Alors $\varphi : t \mapsto (t^2, t^3)$ est un morphisme bijectif de \mathbf{A}^1 vers V . Mais ce n'est pas un isomorphisme, car φ^* a pour image $k[T^2, T^3] \subsetneq k[T]$ et n'est donc pas bijective.

Si E est une partie de \mathbf{A}^n , on note \bar{E} l'ensemble algébrique affine $\mathbf{V}(\mathbf{I}(E))$. (Il s'agit de l'adhérence de E dans \mathbf{A}^n au sens de la topologie de Zariski.)

Proposition 0.1.37. — Soit $V \subseteq \mathbf{A}^n$ un ensemble algébrique affine, et soit $\varphi : V \rightarrow \mathbf{A}^m$ une application régulière. Si V est irréductible, alors $\overline{\varphi(V)}$ est irréductible.

Démonstration. — Posons $W = \overline{\varphi(V)}$ et soit $f \in \text{Ker}(\varphi^*)$, où φ^* désigne le morphisme de k -algèbres de $k[W]$ dans $k[V]$. Écrivant $f = F \bmod \mathbf{I}(W)$ pour un $F \in k[Y_1, \dots, Y_m]$, le polynôme F s'annule en tout point de $\varphi(V)$, donc en tout point de W . Aussi le morphisme φ^* est-il injectif, et la k -algèbre $k[W]$, se plongeant dans une k -algèbre intègre, est elle-même intègre. Par conséquent, W est irréductible. \square

0.2. Dimension et points singuliers

Désormais, nous appellerons *variété affine* un ensemble algébrique affine irréductible.

0.2.1. Dimension

Soit $V \subseteq \mathbf{A}^n$ une variété affine. Comme l'anneau $k[V]$ est intègre, on peut former son corps de fractions, noté $k(V)$. En tant qu'extension de k , il est engendré par un nombre fini d'éléments : les images x_i des X_i par le morphisme :

$$\pi_V : k[X_1, \dots, X_n] \rightarrow k[V] \subseteq k(V).$$

En général, l'extension $k(V)$ est transcendante sur k . (En revanche, les x_i ne sont pas forcément tous transcendents : penser par exemple à $\mathbf{V}(Y - X^2, Z)$ dans \mathbf{A}^3 .)

Définition 0.2.1. — Soit K une extension de k .

(1) Une partie S de K est dite *algébriquement indépendante sur k* si, pour tout entier $m \geq 1$, tous $s_1, \dots, s_m \in S$ et tout $P \in k[X_1, \dots, X_m]$, on a $P(s_1, \dots, s_m) = 0$ si et seulement si $P = 0$.

(2) Une *base de transcendance* de K sur k est une partie $S \subseteq K$ algébriquement indépendante et telle que K soit algébrique sur $k(S)$.

Remarque 0.2.2. — (1) De façon équivalente, une base de transcendance de K sur k est une partie de K algébriquement indépendante (sur k) maximale.

(2) Contrairement aux bases d'espaces vectoriels, une base de transcendance n'est pas toujours génératrice. Si K possède une base de transcendance sur k génératrice, on dit que K est *purement transcendante* sur k .

Proposition 0.2.3. — Supposons que K/k admette une base de transcendance finie. Alors toutes les bases de transcendance de K/k sont finies et de même cardinal, appelé le *degré de transcendance* de K/k et noté $\text{degtr}(K/k)$.

Définition 0.2.4. — On appelle *dimension* d'une variété affine $V \subseteq \mathbf{A}^n$ le degré de transcendance de $k(V)$ sur k .

Exemple 0.2.5. — Soit $V = \mathbf{V}(X^2 + Y^2 - 1) \subseteq \mathbf{A}^2$. Alors $k(V)$ est engendré par x, y sur k . Si x et y étaient tous deux algébriques sur k , alors $k(V)$ serait algébrique sur k , donc isomorphe à k , et V serait réduite à un point, ce qui n'est pas le cas. Ainsi x est transcendant sur k et y est une racine du polynôme $T^2 + x^2 - 1$ à coefficients dans $k(x)$. Donc $\{x\}$ est une base de transcendance et le degré de transcendance de $k(V)$ sur k est égal à 1.

Exemple 0.2.6. — (1) On a $k(\mathbf{A}^n) = k(X_1, \dots, X_n)$ donc $\dim(\mathbf{A}^n) = n$.

(2) Pour $n \geq 2$, l'ensemble algébrique affine $\mathbf{V}(X_1^2 + \dots + X_n^2 - 1)$ est irréductible de dimension $n - 1$.

(3) Plus généralement, si $P \in k[X_1, \dots, X_n]$ est irréductible, alors $\mathbf{V}(P)$ est une variété affine de dimension $n - 1$.

(4) Si $V = \mathbf{V}(P_1, \dots, P_r)$ est irréductible, alors $\dim(V) \geq n - r$.

(5) Le polynôme $P = Y^2 - X^3 - X$ est irréductible dans $k[X, Y]$. Posant $V = \mathbf{V}(P)$, le corps $k(V)$ est engendré sur k par x, y , avec x transcendant sur k et $y^2 = x^3 + x$, c'est-à-dire que y est une racine du polynôme $T^2 - x^3 - x$ à coefficients dans $k(x)$. Donc le singleton $\{x\}$ est une base de transcendance et le degré de transcendance de $k(V)$ sur k est égal à 1.

Proposition 0.2.7. — Une variété affine $V \subseteq \mathbf{A}^n$ est de dimension 1 si et seulement s'il existe $f \in k(V)$ transcendante sur k telle que $k(V)$ soit algébrique sur $k(f)$.

Comme k est algébriquement clos, il suffit de choisir n'importe quel $f \notin k$.

0.2.2. Singularités

Soit $V \subseteq \mathbf{A}^n$ une variété affine de dimension d . On choisit $F_1, \dots, F_r \in k[X_1, \dots, X_n]$ engendrant l'idéal $\mathbf{I}(V)$. On a donc $d \geq n - r$. Notons F l'application régulière de \mathbf{A}^n dans \mathbf{A}^r définie par $F(x) = (F_1(x), \dots, F_r(x))$ pour $x \in \mathbf{A}^n$. L'ensemble des points où elle s'annule est V . On fixe un point $x \in V$ et l'on forme la matrice :

$$dF(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial X_1}(x) & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial X_n}(x) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial F_r}{\partial X_1}(x) & \dots & \frac{\partial F_r}{\partial X_n}(x) \end{pmatrix}$$

appelée *matrice jacobienne* de F en x .

Définition 0.2.8. — Le point $x \in V$ est dit *régulier* si le rang de $dF(x)$ est égal à $n - d$. Il est dit *singulier* dans le cas contraire. Une variété affine sans point singulier est dite *lisse*.

Exemple 0.2.9. — (1) La variété affine $\mathbf{V}(X^2 + Y^2 - 1)$ est lisse.
 (2) La variété affine $\mathbf{V}(Y^2 - X^3)$ admet le point $(0, 0)$ comme unique singularité.
 (3) La variété affine $\mathbf{V}(X - YZ, Y^2 - XZ, Z^2 - Y) \subseteq \mathbf{A}^3$ est lisse.
 (4) Etudier la lissité de $\mathbf{V}(Y^2 - X(X - 1)(X - \lambda))$ suivant les valeurs de $\lambda \in k$.

L'inconvénient de cette définition est qu'elle dépend *a priori* du choix des F_1, \dots, F_r . Nous allons donner une autre définition (équivalente) qui ne dépendra pas du choix des F_1, \dots, F_r .

0.2.3. Anneau local en un point

Soit $V \subseteq \mathbf{A}^n$ une variété affine, et soit $x \in V$. Tout élément $f \in k(V)$ peut s'écrire comme un quotient p/q , avec $p, q \in k[V]$ et $q \neq 0$. Bien sûr, p et q ne sont pas uniques.

Définition 0.2.10. — (1) On dit que $f \in k(V)$ est *défini* au point $x \in V$ s'il existe $p, q \in k[V]$ tels que $f = p/q$ et $q(x) \neq 0$.

(2) La *valeur* de f en x , notée $f(x)$, est le quotient $p(x)q(x)^{-1} \in k$, qui est indépendant du choix de p et q .

L'ensemble :

$$k[V]_x = \{f \in k(V) \mid f \text{ est défini en } x\}$$

est un sous-anneau (et même une sous- k -algèbre) de $k(V)$ contenant $k[V]$. Si V n'est pas réduite à un point, c'est-à-dire si sa dimension est non nulle, ce n'est pas un corps et, comme k -algèbre, elle n'est pas de type fini. L'anneau $k[V]_x$ a toutefois une propriété remarquable.

Définition 0.2.11. — Un anneau A est dit *local* s'il n'a qu'un seul idéal maximal \mathfrak{m} . Le quotient $K = A/\mathfrak{m}$ est un corps, appelé le *corps résiduel* de A .

On remarque que le complémentaire de \mathfrak{m} dans A est formé des éléments inversibles de A .

Proposition 0.2.12. — L'anneau $k[V]_x$ est un anneau local noethérien intègre. Son idéal maximal est l'idéal \mathfrak{m}_x formé des éléments nuls en x , et son corps résiduel est isomorphe à k .

Démonstration. — Notons A l'anneau $k[V]_x$ pour alléger les notations. L'application $f \mapsto f(x)$ est un morphisme surjectif de k -algèbres de A dans k , de noyau \mathfrak{m}_x , qui est donc un idéal maximal. On voit que les éléments du complémentaire de \mathfrak{m}_x dans A sont inversibles. Ainsi \mathfrak{m}_x est le seul idéal maximal de A , qui est donc local.

Ensuite A est intègre, car c'est un sous-anneau d'un corps. Il reste à prouver qu'il est noethérien. Soit I un idéal de A et soit $J = I \cap k[V]$. Comme $k[V]$ est noethérien (car quotient de $k[X_1, \dots, X_n]$ qui l'est), il existe $p_1, \dots, p_r \in J$ engendrant J . Soit maintenant $f \in I$. Il y a $q \in k[V]$ tel que $qf \in k[V]$ et $q(x) \neq 0$. Ainsi $qf \in J$ et l'on peut écrire :

$$qf = a_1 p_1 + \dots + a_r p_r$$

avec $a_1, \dots, a_r \in k[V]$, donc $f = b_1 p_1 + \dots + b_r p_r$ avec $b_i = a_i q^{-1} \in A$ pour chaque i . Ainsi p_1, \dots, p_r engendrent l'idéal I , qui est donc de type fini. \square

Corollaire 0.2.13. — Pour tout $i \geq 0$, le quotient $\mathfrak{m}_x^i / \mathfrak{m}_x^{i+1}$ est un k -espace vectoriel de dimension finie.

Démonstration. — L'idéal \mathfrak{m}_x^i est de type fini, engendré par des éléments p_1, \dots, p_r . Donc $\mathfrak{m}_x^i / \mathfrak{m}_x^{i+1}$ est de dimension finie $\leq r$, engendré par les images de p_1, \dots, p_r modulo \mathfrak{m}_x^{i+1} . \square

Théorème 0.2.14. — Pour tout $x \in V$, la dimension du k -espace vectoriel $\mathfrak{m}_x / \mathfrak{m}_x^2$ est supérieure ou égale à $\dim(V)$, avec égalité si et seulement si x est régulier.

Remarque 0.2.15. — Comme en géométrie différentielle, le dual algébrique de $\mathfrak{m}_x / \mathfrak{m}_x^2$ s'appelle l'espace tangent à V en x . On le note $T_x V$.

Par ailleurs, une dérivation en x sur V est une application k -linéaire $D : k[C]_x \rightarrow k$ telle que, pour tous $f, g \in k[C]_x$, on ait $D(fg) = f(x)D(g) + g(x)D(f)$. On note $D_x V$ le k -espace vectoriel des dérivations en x sur V . Si $D \in D_x V$, alors l'application $f \bmod \mathfrak{m}_x^2 \mapsto D(f)$ induit une forme linéaire sur $\mathfrak{m}_x / \mathfrak{m}_x^2$. Inversement, si $\xi \in T_x V$, alors l'application $f \mapsto \xi(f - f(x) \bmod \mathfrak{m}_x^2)$ est une dérivation en x sur V . Ces deux opérations sont des isomorphismes de k -espaces vectoriels réciproques l'un de l'autre entre $D_x V$ et $T_x V$.

Exemple 0.2.16. — Soit V la variété affine $V(Y^2 - X^3) \subseteq \mathbf{A}^2$, et soit $(a, b) \in \mathbf{A}^2$. Au moyen de la formule de Taylor, on écrit :

$$X^3 - Y^2 = a^3 - b^2 + 3a^2(X - a) - 2b(Y - b) + 3a(X - a)^2 - (Y - b)^2 + (X - a)^3.$$

Notons x, y les images de X, Y dans $k[V]$ et supposons que $(a, b) \in V$. On trouve :

$$3a^2(x - a) - 2b(y - b) = (y - b)^2 - 3a(x - a)^2 - (x - a)^3 \in \mathfrak{m}_{(a,b)}^2.$$

Si $(a, b) \neq (0, 0)$, les générateurs $x - a, y - b$ de $\mathfrak{m}_{(a,b)}$ ont donc des images liées dans $\mathfrak{m}_{(a,b)} / \mathfrak{m}_{(a,b)}^2$.

Supposons maintenant que $(a, b) = (0, 0)$, et supposons qu'il y a des scalaires $u, v \in k$ tels qu'on ait $ux + vy \in \mathfrak{m}_{(0,0)}^2$. L'idéal $\mathfrak{m}_{(0,0)}^2$ est engendré par x^2, xy, y^2 , et comme y^2 est égal à x^3 il suffit de prendre x^2 et xy . Ecrivons :

$$ux + vy = x^2 f + xyg, \quad f, g \in k[V]_{(0,0)}.$$

Cela donne $v^2 x^3 = (-ux + x^2 f + xyg)^2$ donc $v^2 x = (-u + xf + yg)^2$, et en évaluant en $(0, 0)$ on trouve $u = 0$. Par conséquent, on a $y(v - xg) = x^2 f$, donc $x^3(v - xg)^2 = x^4 f^2$. En simplifiant par x^3 et en évaluant en $(0, 0)$, on trouve $v = 0$. Ainsi $\mathfrak{m}_{(0,0)} / \mathfrak{m}_{(0,0)}^2$ est de dimension 2.

0.2.4. Courbes algébriques affines

Une *courbe* (algébrique affine) de \mathbf{A}^n est une variété affine de \mathbf{A}^n de dimension 1.

Proposition 0.2.17. — Soit C une courbe. Un point $x \in C$ est régulier si et seulement si $\mathfrak{m}_x/\mathfrak{m}_x^2$ est un k -espace vectoriel de dimension 1.

Exemple 0.2.18. — Si $C = \mathbf{A}^1$, alors $k[C] = k[X]$. Pour $x \in C$, l'anneau local $k[C]_x$ est formé des fractions dans $k(X)$ dont le dénominateur ne s'annule pas en x . L'idéal \mathfrak{m}_x est engendré par $X - x$ et \mathfrak{m}_x^2 est engendré par $(X - x)^2$, donc $\mathfrak{m}_x/\mathfrak{m}_x^2$ est de dimension 1 sur k . Par conséquent, \mathbf{A}^1 est lisse.

Proposition 0.2.19. — L'ensemble des points singuliers d'une courbe est fini.

Démonstration. — Voir D. Perrin, Problème IV. □

Dans le cas des courbes, on a une autre caractérisation des points réguliers.

Définition 0.2.20. — Un anneau de valuation discrète est un anneau intègre à la fois principal et local.

Si A est un anneau de valuation discrète, on note \mathfrak{m} son idéal maximal. Tout élément $t \in A$ engendrant \mathfrak{m} s'appelle une *uniformisante* de A .

Proposition 0.2.21. — (1) Les idéaux de A sont exactement (0) et les \mathfrak{m}^i , $i \geq 0$.
 (2) Si t est une uniformisante de A , alors \mathfrak{m}^i est engendré par t^i , pour tout $i \geq 0$.
 (3) L'intersection des \mathfrak{m}^i , $i \geq 0$, est égale à (0) .

Etant donné $a \in A$ non nul, l'unique entier $i \geq 0$ tel que $(a) = \mathfrak{m}^i$ s'appelle la *valuation* de a . On la note $v(a)$.

Proposition 0.2.22. — Pour tous $a, b \in A$, on a $v(ab) = v(a) + v(b)$ et $v(a + b) \geq \min(v(a), v(b))$.

On a le résultat suivant.

Théorème 0.2.23. — Soit C une courbe. Un point $x \in C$ est régulier si et seulement si l'anneau local $k[C]_x$ est un anneau de valuation discrète.

Démonstration. — Notons A l'anneau $k[V]_x$ et \mathfrak{m} son idéal maximal. Si A est de valuation discrète, alors $\mathfrak{m}/\mathfrak{m}^2$ est de dimension 1 (car engendré par l'image d'une uniformisante modulo \mathfrak{m}^2), donc x est régulier.

Inversement, supposons que x est régulier. Alors pour tout $t \in \mathfrak{m}$ qui n'est pas dans \mathfrak{m}^2 , la classe de t modulo \mathfrak{m}^2 engendre $\mathfrak{m}/\mathfrak{m}^2$, de sorte qu'on a $\mathfrak{m} = kt \oplus \mathfrak{m}^2$. Quitte à effectuer un changement de variable affine, on peut supposer que x est le point $(0, \dots, 0)$ pour alléger les notations, et donc que \mathfrak{m} est engendré par x_1, \dots, x_n , où x_i est l'image de X_i dans A . Pour chaque i , on écrit donc :

$$x_i = \lambda_i t + \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j$$

avec les $\lambda_i \in k$ et les $a_{ij} \in \mathfrak{m}_x$, ce qu'on peut écrire sous forme matricielle :

$$(I - B)X = t\Lambda$$

avec I la matrice identité, B la matrice des a_{ij} et Λ la matrice colonne des λ_i (et X celle des x_i). Comme B est nulle modulo \mathfrak{m} , le déterminant de $I - B$ est congru à 1 mod \mathfrak{m} et donc $I - B$ est inversible dans $M_n(A)$. On obtient donc :

$$X = t(I - B)^{-1}\Lambda,$$

ce qui prouve que $x_i \in (t)$ pour tout i , et donc que \mathfrak{m} est principal, engendré par t .

Soit maintenant $f \in A$ non nulle. Si elle était divisible par tous les t^i , $i \geq 0$, on pourrait former la suite strictement croissante $(ft^{-i})_{i \geq 0}$, ce qui contredirait le fait que A est noethérien. Donc f s'écrit $t^m u$, avec $m \geq 0$ et $u \in A$ inversible. On peut faire la même chose en remplaçant $f \neq 0$ par un idéal I non nul, et l'on trouve que tout idéal non nul est principal et engendré par une puissance de t . \square

Théorème 0.2.24. — *Une courbe C est lisse si et seulement si $k[C]$ est intégralement clos, c'est-à-dire si tout $f \in k(C)$ entier sur $k[C]$ appartient à $k[C]$.*

Remarque 0.2.25. — Ainsi, si C est une courbe lisse, l'anneau $k[C]$ est noethérien, intègre, intégralement clos et de dimension 1. Un anneau commutatif vérifiant toutes ces conditions s'appelle un *anneau de Dedekind*. De tels anneaux apparaissent en théorie des nombres : l'anneau des entiers d'un corps de nombres est un anneau de Dedekind. Cette structure commune permet d'unifier la théorie des nombres et la théorie des courbes.

Avant de clore ce chapitre, passons au résultat suivant, intuitivement simple mais pas si facile à prouver.

Proposition 0.2.26. — *Soit C une courbe. Les sous-ensembles algébriques affines propres de C sont finis.*

Démonstration. — Soit V un sous-ensemble algébrique affine propre, que l'on peut supposer irréductible, dans $C \subseteq \mathbf{A}^n$. L'idéal $J = \mathbf{I}(V) \subseteq k[X_1, \dots, X_n]$ contient strictement $\mathbf{I}(C)$. Soit $F \in J$ n'appartenant pas à $\mathbf{I}(C)$, et soit f son image dans $k(C)$.

Si f est algébrique sur k , alors $f \in k$ car k est algébriquement clos, c'est-à-dire que f est constante si vue comme fonction sur C . Comme $f \notin \mathbf{I}(C)$, cette constante est non nulle. Il existe donc $\lambda \in k$ non nul tel que $F \in \lambda + \mathbf{I}(C)$. Par conséquent on a $\lambda \in J$, ce qui implique que $J = k[X_1, \dots, X_n]$, donc que V est vide.

Si f est transcendante sur k , alors $k(C)$ est algébrique sur $k(f)$. On note x_i l'image de X_i dans $k(C)$ pour $i \in \{1, \dots, n\}$. Il y a un polynôme non nul $P_i(U, T) \in k[U, T]$ tel que $P_i(f, x_i) = 0$. On peut supposer que les coefficients de $P_i(U, T)$ dans $k[U]$ sont premiers entre eux dans leur ensemble. Écrivons :

$$P_i(U, T) = P_i(0, T) + UQ_i(U, T).$$

Remplaçant U par f et T par x_i , on trouve que $P_i(0, x_i) = -fQ_i(f, x_i)$ appartient à \mathcal{J} , l'idéal image de J dans $k[C]$. Si $P_i(0, T)$ était nul, on aurait $P_i(f, T) = fQ_i(f, T)$, qui contredirait le fait que ses coefficients dans $k[f]$ sont premiers entre eux dans leur ensemble. Donc $P_i(0, T)$ est non nul, ce qui entraîne que x_i est algébrique sur k dans $k[C]/\mathcal{J} \simeq k[X_1, \dots, X_n]/J = k[V]$.

L'anneau $k[V]$ étant formé d'éléments algébriques sur k , on a $k[V] = k$, c'est-à-dire que J est maximal. Ainsi, la variété V est réduite à un point. \square

0.3. Ensembles algébriques projectifs

Dans un premier temps, on suppose que k est un corps quelconque. On le supposera algébriquement clos à partir du paragraphe 0.3.9, lorsqu'on arrivera au théorème des zéros projectif.

0.3.1. L'espace projectif

Soit E un k -espace vectoriel de dimension finie ≥ 1 .

Définition 0.3.1. — L'espace projectif $\mathbf{P}(E)$ est l'ensemble des droites (vectorielles) de E .

Tout automorphisme $u \in \mathrm{GL}(E)$ envoie bijectivement droites de E sur droites de E . La bijection \bar{u} de $\mathbf{P}(E)$ sur lui-même qui en résulte s'appelle une *homographie*. Les homographies forment un groupe, noté $\mathrm{PGL}(E)$, canoniquement isomorphe au quotient de $\mathrm{GL}(E)$ par son centre k^\times .

Si $E = k^{n+1}$, $n \geq 0$, alors l'espace projectif $\mathbf{P}(k^{n+1})$ est noté $\mathbf{P}^n(k)$, ou \mathbf{P}^n si aucune confusion n'en résulte. Si $(x_0, x_1, \dots, x_n) \in k^{n+1}$ est un vecteur non nul, la droite qu'il engendre, donc le point de \mathbf{P}^n lui correspondant, est noté $[x_0 : x_1 : \dots : x_n]$. Les scalaires x_0, x_1, \dots, x_n sont des *coordonnées homogènes* pour ce point. Elles ne sont pas uniques, puisque :

$$[\lambda x_0 : \lambda x_1 : \dots : \lambda x_n] = [x_0 : x_1 : \dots : x_n]$$

pour tout scalaire non nul $\lambda \in k^\times$.

Exemple 0.3.2. — Dans $\mathbf{P}^1 = \mathbf{P}(k^2)$, les points sont les $[x_0 : x_1]$ avec $(x_0, x_1) \in k^2$ et $(x_0, x_1) \neq (0, 0)$. Si $x_1 \neq 0$, on a $[x_0 : x_1] = [x_0/x_1 : 1]$ et si $x_1 = 0$, on a $[x_0 : x_1] = [1 : 0]$. On a ainsi :

$$\mathbf{P}^1 = \{[\lambda : 1] \mid \lambda \in k\} \cup \{[1 : 0]\}$$

ce que l'on va écrire $\mathbf{P}^1 = \mathbf{A}^1 \cup \{\infty\}$. On dit que \mathbf{P}^1 est obtenu à partir de \mathbf{A}^1 en lui ajoutant un "point à l'infini" $\infty = [1 : 0]$. Soit maintenant $u \in \mathrm{GL}_2(k)$ qu'on écrit :

$$u = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \quad a, b, c, d \in k, \quad ad - bc \neq 0.$$

Soit $x \in \mathbf{P}^1$ un point de coordonnées homogènes x_0, x_1 . Alors on a $\bar{u}(x) = [ax_0 + bx_1 : cx_0 + dx_1]$. Si $cx_0 + dx_1$ est non nul, on peut écrire :

$$\bar{u}(x) = \left[\frac{ax_0 + bx_1}{cx_0 + dx_1} : 1 \right]$$

et sinon, on obtient $\bar{u}(x) = \infty$. On commet habituellement l'abus de notation :

$$\bar{u}(x) = \frac{ax + b}{cx + d} \in \mathbf{P}^1$$

avec les conventions habituelles $\bar{u}(-d/c) = \infty$ et $\bar{u}(\infty) = a/c$, où un élément $\lambda \in k$ est assimilé au point $[\lambda : 1] \in \mathbf{P}^1$.

Définition 0.3.3. — Soit E un espace vectoriel et $\mathbf{P}(E)$ l'espace projectif associé.

1. Une droite de $\mathbf{P}(E)$ est un sous-ensemble $\mathbf{P}(V) \subset \mathbf{P}(E)$ avec $V \subset E$ un sous-espace vectoriel de E de dimension 2.

2. Un plan de $\mathbf{P}(E)$ est un sous-ensemble $\mathbf{P}(V) \subset \mathbf{P}(E)$ avec $V \subset E$ un sous-espace vectoriel de E de dimension 3.

1. Un sous-espace linéaire de $\mathbf{P}(E)$ est un sous-ensemble $\mathbf{P}(V) \subset \mathbf{P}(E)$ avec $V \subset E$ un sous-espace vectoriel de E .

1. Un hyperplan de $\mathbf{P}(E)$ est un sous-ensemble $\mathbf{P}(V) \subset \mathbf{P}(E)$ avec $V \subset E$ un sous-espace vectoriel de E de codimension 1.

0.3.2. Cartes

Pour chaque $i \in \{0, \dots, n\}$, on a une application $u_i : \mathbf{A}^n \rightarrow \mathbf{P}^n$ définie par :

$$u_i(x_1, \dots, x_n) = [x_1 : \dots : 1 : \dots : x_n]$$

où le 1 apparaît à la i ème place. C'est une application injective, et son image est notée U_i . C'est l'ensemble des points de \mathbf{P}^n dont la i ème coordonnée homogène est non nulle. Sa réciproque de U_i vers \mathbf{A}^n est notée φ_i .

Définition 0.3.4. — Le couple (U_i, φ_i) s'appelle une *carte standard* de \mathbf{P}^n .

Exemple 0.3.5. — (1) Pour $n = 1$, on a $u_1 : \mathbf{A}^1 \rightarrow \mathbf{P}^1$, $x \mapsto [x : 1]$, et le complémentaire de $U_1 = \varphi_1(\mathbf{A}^1)$ dans \mathbf{P}^1 est le “point à l'infini” $\infty = [1 : 0]$.

(2) Pour $n = 2$, on a $u_2 : \mathbf{A}^2 \rightarrow \mathbf{P}^2$, $(x, y) \mapsto [x : y : 1]$ et le complémentaire de $U_2 = u_2(\mathbf{A}^2)$ dans \mathbf{P}^2 est l'ensemble $\{[x : y : 0] \mid (x, y) \neq (0, 0)\}$ qui s'identifie à \mathbf{P}^1 via la bijection :

$$[x : y] \mapsto [x : y : 0].$$

On appelle le complémentaire $\mathbf{P}^2 \setminus U_2$ la “droite à l'infini”. On peut la décomposer à son tour :

$$\mathbf{P}^2 \setminus U_2 = \{[x : 1 : 0] \mid x \in k\} \cup \{[1 : 0 : 0]\},$$

le premier morceau s'identifiant à \mathbf{A}^1 et le second à un point.

(3) Plus généralement, \mathbf{P}^n peut être décomposé en l'union disjointe :

$$\mathbf{P}^n = X_n \cup X_{n-1} \cup \dots \cup X_1 \cup X_0$$

où chaque X_i est en bijection avec l'espace affine \mathbf{A}^i . Plus précisément, on a :

$$X_n = U_n, \quad X_i = (\mathbf{P}^n \setminus (U_n \cup \dots \cup U_{i+1})) \cap U_i, \quad i \in \{0, \dots, n-1\}.$$

La partie $X_i \cup X_{i-1} \cup \dots \cup X_0$ est en bijection avec \mathbf{P}^i , pour $i \in \{0, \dots, n\}$. Habituellement, on appelle $X_{n-1} \cup \dots \cup X_0 \simeq \mathbf{P}^{n-1}$ l'*hyperplan à l'infini* dans \mathbf{P}^n .

Malgré le vocabulaire employé ci-dessus, il faut comprendre que ces décompositions, donc la notion d'objet à l'infini, ne sont pas canoniques mais relatives au choix d'une base de k^{n+1} . Par exemple, pour $n = 1$, aucun point de \mathbf{P}^1 n'est privilégié *a priori* pour servir de point à l'infini. Ce n'est qu'après avoir choisi une base de k^2 qu'on a des coordonnées homogènes et qu'on peut définir un point à l'infini.

0.3.3. Ensembles algébriques projectifs

A partir de maintenant, on suppose que le corps k est algébriquement clos.

Sur l'espace projectif \mathbf{P}^n , on ne peut pas définir la valeur d'un polynôme $F \in k[X_0, \dots, X_n]$ en un point $x \in \mathbf{P}^n$, car la quantité $F(x_0, \dots, x_n) \in k$ dépend du choix des coordonnées homogènes x_0, \dots, x_n choisies pour le point x . En revanche, on peut définir l'annulation d'un polynôme en un point de \mathbf{P}^n .

Définition 0.3.6. — (1) Si $F \in k[X_0, \dots, X_n]$ est homogène de degré $d \geq 0$, on dit qu'il s'annule en $x \in \mathbf{P}^n$ si $F(x_0, \dots, x_n) = 0$ pour un choix de coordonnées homogènes pour x . Ceci ne dépend pas de ce choix, puisque :

$$F(\lambda x_0, \dots, \lambda x_n) = \lambda^d \cdot F(x_0, \dots, x_n)$$

pour tout $\lambda \in k^\times$.

(2) Si $F \in k[X_0, \dots, X_n]$, on peut le décomposer de façon unique en :

$$F = F_0 + F_1 + \dots + F_d$$

avec F_i homogène de degré i . On dit que F s'annule en $x \in \mathbf{P}^n$ si chacun des F_i s'annule en x .

Définition 0.3.7. — (1) Etant donnée une partie $S \subseteq k[X_0, \dots, X_n]$, on note $\mathbf{V}(S)$ l'ensemble des points $x \in \mathbf{P}^n$ tels que $F(x) = 0$ pour tout $F \in S$.

(2) Si E est une partie de \mathbf{P}^n , on note $\mathbf{I}(E)$ l'idéal des polynômes de $k[X_0, \dots, X_n]$ s'annulant en tout $x \in E$.

Un ensemble de la forme $\mathbf{V}(S)$ s'appelle un *ensemble algébrique projectif*. Comme dans le cas affine, il ne dépend que de l'idéal engendré par S . De façon analogue au cas affine :

- (1) un ensemble algébrique projectif V dans \mathbf{P}^n est dit *irréductible* s'il ne peut être décomposé en une union de deux ensembles algébriques projectifs strictement plus petits ;
- (2) un ensemble algébrique projectif V est irréductible si et seulement si $\mathbf{I}(V)$ est un idéal premier ;
- (3) un ensemble algébrique projectif irréductible est appelé une *variété projective*.

Remarque 0.3.8. — (1) Comme $k[X_0, \dots, X_n]$ est noethérien, il suffit de considérer les parties S qui sont finies. Par définition de l'annulation d'un polynôme en un point, il suffit même de ne considérer les parties finies S qui sont constituées de polynômes homogènes.

(2) Un idéal de la forme $\mathbf{I}(E)$ est non seulement radical, mais il est aussi *homogène*, c'est-à-dire engendré par des polynômes homogènes.

(3) Les opérations \mathbf{V} et \mathbf{I} sont décroissantes.

(4) Les ensembles algébriques projectifs sont stables par union finie et intersection quelconque. En outre, \mathbf{P}^n et l'ensemble vide sont des ensembles algébriques projectifs. Par conséquent, ils forment les fermés d'une topologie sur \mathbf{P}^n , appelée *topologie de Zariski*.

On note \mathfrak{m}_\emptyset l'idéal maximal de $k[X_0, \dots, X_n]$ engendré par X_0, \dots, X_n . Alors $\mathbf{V}(\mathfrak{m}_\emptyset) = \emptyset$.

Théorème 0.3.9 (Théorème des zéros projectif). — Soit un entier $n \geq 1$.

- (1) Si V est un ensemble algébrique projectif de \mathbf{P}^n , on a $\mathbf{V}(\mathbf{I}(V)) = V$.
- (2) Si I est un idéal homogène de $k[X_0, \dots, X_n]$ et si $\mathbf{V}(I)$ n'est pas vide, alors $\mathbf{I}(\mathbf{V}(I)) = \sqrt{I}$.
- (3) Si I est un idéal homogène, alors $\mathbf{V}(I)$ est vide si et seulement si \sqrt{I} contient \mathfrak{m}_\emptyset .

Corollaire 0.3.10. — Les opérations \mathbf{V} et \mathbf{I} induisent une correspondance bijective entre ensembles algébriques projectifs non vides et idéaux radicaux homogènes propres distincts de \mathfrak{m}_\emptyset . Ceci induit une correspondance bijective entre variétés projectives non vides et idéaux premiers homogènes distincts de \mathfrak{m}_\emptyset .

0.3.4. Lien entre affine et projectif

Rappelons que, pour tout $i \in \{0, \dots, n\}$, on a une carte standard $\varphi_i : U_i \rightarrow \mathbf{A}^n$. Les U_i sont ouverts dans \mathbf{P}^n pour la topologie de Zariski, car le complémentaire de U_i est le fermé $\mathbf{V}(X_i)$, et ils forment un recouvrement fini de \mathbf{P}^n .

Proposition 0.3.11. — *L'application $\varphi_i : U_i \rightarrow \mathbf{A}^n$ est un homéomorphisme.*

Démonstration. — Prouvons-le pour $i = 0$. Pour $P \in k[X_1, \dots, X_n]$ de degré $d \geq 0$, on pose :

$$P^*(X_0, \dots, X_n) = X_0^d \cdot P\left(\frac{X_1}{X_0}, \dots, \frac{X_n}{X_0}\right)$$

qui est homogène de degré d . À l'inverse, si $F \in k[X_0, \dots, X_n]$ est homogène de degré $d \geq 0$, on pose :

$$F_*(X_1, \dots, X_n) = F(1, X_1, \dots, X_n)$$

qui est de degré $\leq d$. On vérifie que $(P^*)_* = P$. En revanche, $(F_*)^*$ n'est pas toujours égal à F . Si X_0^m est la plus grande puissance de X_0 divisant F , on a $F = X_0^m \cdot (F_*)^*$.

Pour prouver que φ_0 est un homéomorphisme, il suffit de vérifier que :

$$\varphi_0(U_0 \cap \mathbf{V}(F)) = \mathbf{V}(F_*)$$

pour tout polynôme $F \in k[X_0, \dots, X_n]$ homogène, et que :

$$u_0(\mathbf{V}(P)) = U_0 \cap \mathbf{V}(P^*)$$

pour tout polynôme $P \in k[X_1, \dots, X_n]$. La vérification en est laissée au lecteur. \square

Lemme 0.3.12. — *Soit $V \subseteq \mathbf{A}^n$ un ensemble algébrique affine, et soient V_1, \dots, V_m ses composantes irréductibles. Alors son adhérence \overline{V} dans \mathbf{P}^n est un ensemble algébrique projectif de composantes irréductibles $\overline{V}_1, \dots, \overline{V}_m$.*

Démonstration. — Notons W_1, \dots, W_r les composantes irréductibles de \overline{V} . Cela donne :

$$V = (W_1 \cap V) \cup \dots \cup (W_r \cap V)$$

où $W_1 \cap V, \dots, W_r \cap V$ sont des fermés de V . (En effet, si W est fermé dans \mathbf{P}^n , alors $W \cap \mathbf{A}^n$ est fermé dans \mathbf{A}^n d'après la proposition 0.3.11.) Si l'on écrit $W_i = (\overline{W_i} \cap V) \cup (W_i \setminus V)$, l'irréductibilité de W_i entraîne que $W_i \cap V$ est soit vide, soit dense dans W_i . Notons I l'ensemble des entiers $i \in \{1, \dots, r\}$ tels que $W_i \cap V$ soit non vide. Les $W_i \cap V$, $i \in I$ sont deux à deux distincts car leur adhérence dans \mathbf{P}^n vaut W_i et les W_1, \dots, W_r sont deux à deux distincts. Par conséquent, pour chaque $i \in I$, il y a un sous-ensemble J_i de $\{1, \dots, m\}$ tel que :

$$W_i \cap V = \bigcup_{j \in J_i} V_j.$$

Prenant l'adhérence dans \mathbf{P}^n , on trouve que W_i est la réunion des fermés \overline{V}_j , $j \in J_i$. Cet ensemble algébrique étant irréductible, on en déduit que J_i est un singleton. Quitte à renuméroter, on peut donc supposer que $I = \{1, \dots, m\}$ et que $V_i = W_i \cap V$ pour tout $i \in I$. On a donc :

$$\overline{V} = \overline{V}_1 \cup \dots \cup \overline{V}_m = W_1 \cup \dots \cup W_m$$

et l'unicité de la décomposition de \overline{V} en composantes irréductibles implique que $r = m$, c'est-à-dire que le cas où $W_i \cap V$ est vide ne se produit jamais. \square

Corollaire 0.3.13. — *Un ensemble algébrique affine de \mathbf{A}^n est irréductible si et seulement si son adhérence dans \mathbf{P}^n est un ensemble algébrique projectif irréductible.*

Remarque 0.3.14. — L'ensemble algébrique projectif $W \subseteq \mathbf{P}^2$ d'équation $XZ = 0$ est la réunion de deux droites projectives. L'ensemble algébrique affine $\varphi_Y(W \cap U_Y)$ de \mathbf{A}^2 est la réunion de deux droites affines, et son adhérence dans \mathbf{P}^n est égale à W .

En revanche, l'ensemble algébrique affine $V = \varphi_X(W \cap U_X)$ de \mathbf{A}^2 est la droite affine d'équation $Z = 0$. Son adhérence \bar{V} dans \mathbf{P}^2 est incluse dans W , mais ne peut pas lui être égale puisque W n'est pas irréductible. En l'occurrence, \bar{V} est la droite *projective* d'équation $Z = 0$.

Remarque 0.3.15. — Si V est un ensemble algébrique affine de \mathbf{A}^n , il n'est pas toujours suffisant d'homogénéiser des polynômes définissant V pour obtenir des polynômes homogènes définissant son adhérence \bar{V} dans \mathbf{P}^n .

Par exemple, si $V = \mathbf{V}(Y - X^2, Z - X^2) \subseteq \mathbf{A}^3$, alors $W = \mathbf{V}(YT - X^2, ZT - X^2) \subseteq \mathbf{P}^3$ contient strictement \bar{V} puisque W contient tous les points de la forme $[0 : y : z : 0]$ alors que V , et donc \bar{V} , est inclus dans l'hyperplan d'équation $Y = Z$.

0.3.5. Fonctions régulières et fonctions rationnelles

Etant donnée une variété affine $V \subseteq \mathbf{A}^n$, nous avons défini son anneau de fonctions régulières $k[V]$, puis son corps de fonctions rationnelles $k(V)$ comme le corps des fractions de $k[V]$.

Nous ne pouvons pas procéder de même pour une variété projective $V \subseteq \mathbf{P}^n$ car, comme nous le verrons, l'anneau des fonctions régulières sur V tout entier peut être très (trop) petit (penser au théorème de Liouville en analyse complexe). Nous allons d'abord définir un anneau de fonctions régulières pour tout ouvert de V , puis nous définirons le corps des fonctions rationnelles.

Définition 0.3.16. — Soit V une variété projective, et soit U un ouvert de V . Une application $f : U \rightarrow k$ est dite *régulière* si, pour tout point $a \in U$, il existe un voisinage Ω_a de a dans U et deux polynômes homogènes G et H de même degré tels que H ne s'annule pas sur Ω_a et, pour tout $x = [x_0 : \dots : x_n] \in \Omega_a$, on ait :

$$(0.3.1) \quad f(x) = G(x_0, \dots, x_n)/H(x_0, \dots, x_n).$$

On note $\mathcal{O}_V(U)$ l'anneau des fonctions régulières sur U .

Remarque 0.3.17. — La quantité (0.3.1) ne dépend pas du choix des coordonnées homogènes car G et H sont homogènes de même degré.

Proposition 0.3.18. — Une fonction régulière est continue pour la topologie de Zariski.

Démonstration. — Ceci se vérifie localement, et localement c'est immédiat puisqu'un quotient de polynômes est continu pour la topologie de Zariski. \square

Exemple 0.3.19. — On a $\mathcal{O}(\mathbf{P}^1) = k$, c'est-à-dire qu'une fonction régulière sur \mathbf{P}^1 est constante.

Soit V une variété projective. Notons $\mathcal{K}(V)$ l'ensemble des couples (U, f) formés d'un ouvert non vide $U \subseteq V$ et d'une fonction régulière $f \in \mathcal{O}_V(U)$. Deux couples (U, f) , (U', f') sont dits équivalents si les fonctions f, f' coïncident sur $U \cap U'$. Ceci définit une relation d'équivalence, notée \sim .

Remarque 0.3.20. — Tout ouvert non vide de V est dense. En effet, si U est un tel ouvert, alors la décomposition $V = \bar{U} \cup (V \setminus U)$ et le fait que V est irréductible impliquent que U est dense.

Si U, U' sont des ouverts non vides de V , alors $U \cap U' \neq \emptyset$ car V est irréductible.

Définition 0.3.21. — L'ensemble-quotient de $\mathcal{K}(V)$ par la relation \sim est noté $k(V)$. Il est naturellement muni d'une structure de k -algèbre en faisant un corps, qu'on appelle le corps des *fonctions rationnelles* sur V .

Démonstration. — Etant donné $(U, f) \in \mathcal{K}(V)$, notons $[U, f]$ sa classe d'équivalence dans $k(V)$. Supposons que $[U, f]$ n'est pas nulle. Alors f n'est pas la fonction nulle sur U . Par continuité de f , l'ensemble $D(f)$ des points de U où f ne s'annule pas est un ouvert non vide, et quitte à remplacer U par $D(f)$ on peut supposer que f ne s'annule en aucun point de U . Ainsi $[U, f]$ est inversible, d'inverse $[U, 1/f]$. \square

Définition 0.3.22. — La *dimension* d'une variété projective $V \subseteq \mathbf{P}^n$ est le degré de transcendance de $k(V)$ sur k .

Définition 0.3.23. — Un point $x \in V \subseteq \mathbf{P}^n$ est dit *régulier* s'il existe un $i \in \{0, \dots, n\}$ tel que $x \in U_i$ et tel que $\varphi_i(x)$ soit un point régulier de $\varphi_i(V \cap U_i)$.

Ceci ne dépend pas de l'entier $i \in \{0, \dots, n\}$ tel que $x \in U_i$.

Proposition 0.3.24. — Supposons que $V \cap U_0$ soit non vide et posons $V_0 = \varphi_0 V \cap U_0$. Alors V_0 est une variété affine, et les corps $k(V)$ et $k(V_0)$ sont k -isomorphes.

Démonstration. — L'ensemble algébrique affine V_0 est égal à $\mathbf{V}(F_* \mid F \in \mathbf{I}(V))$. L'irréductibilité de V et l'égalité $V = \overline{(V \cap U_0)} \cup (V \setminus U_0)$ entraînent que l'adhérence de V_0 dans \mathbf{P}^n est égale à V . Par conséquent, V est irréductible. En outre, l'opération de déshomogénéisation induit un isomorphisme de k -algèbres de $k(V)$ vers $k(V_0)$. \square

0.3.6. Applications régulières et applications rationnelles

Soient $V \subseteq \mathbf{P}^n$ et $W \subseteq \mathbf{P}^m$ des variétés projectives.

Définition 0.3.25. — Soit U un ouvert non vide de V . Une application $\varphi : U \rightarrow W$ est dite *régulière* si, pour tout point $a \in U$, il y a un voisinage ouvert Ω de a dans U et des polynômes homogènes $G_0, H_0, \dots, G_m, H_m$ tels que :

- (1) G_i et H_i sont de même degré pour tout $i \in \{0, \dots, m\}$;
- (2) H_0, \dots, H_m ne s'annulent pas sur Ω ;
- (3) il n'existe pas de $x \in \Omega$ tel que $G_0(x) = \dots = G_m(x) = 0$;
- (4) on a :

$$\varphi(x) = \left[\frac{G_0(x_0, \dots, x_n)}{H_0(x_0, \dots, x_n)} : \dots : \frac{G_m(x_0, \dots, x_n)}{H_m(x_0, \dots, x_n)} \right]$$

pour tout $x = [x_0 : \dots : x_n] \in \Omega$.

Il y a une définition équivalente, qui a l'avantage de fonctionner pour les variétés affines aussi bien que projectives. Soient V et W des variétés, affines ou projectives.

Définition 0.3.26. — Soit U un ouvert non vide de V . Une application continue $\varphi : U \rightarrow W$ est dite *régulière* si, pour tout ouvert $\Omega \subseteq W$ et toute fonction régulière $f \in \mathcal{O}_W(\Omega)$, la composée :

$$f \circ \varphi : \varphi^{-1}(\Omega) \rightarrow k$$

est une fonction régulière dans $\mathcal{O}_V(\varphi^{-1}(\Omega))$.

Si V et W sont des variété affines, on peut vérifier qu'on retrouve la définition 0.1.30 en choisissant pour f la projection sur une coordonnée.

Si V est projective et W affine, on peut vérifier, là encore en choisissant pour f la projection sur une coordonnée, que φ est une application régulière si et seulement si ses fonctions coordonnées sont des fonctions régulières au sens de la définition 0.3.16.

Si W est une variété projective, il n'y a pas de notion canonique de fonction coordonnée car \mathbf{P}^m ne se décompose pas en un produit de m copies de \mathbf{P}^1 . On peut tout de même écrire :

$$\varphi(x) = [\varphi_0(x) : \dots : \varphi_m(x)]$$

pour tout point $x \in U$, mais les fonctions $\varphi_i : U \rightarrow k$ ne sont pas uniquement déterminées.

Deux applications régulières $f : U \rightarrow W$ et $f' : U' \rightarrow W$ sont dites *équivalentes* si f et f' coïncident sur $U \cap U'$.

Définition 0.3.27. — Une *application rationnelle* de V dans W est une classe d'équivalence pour cette relation. On note $[U, f]$ la classe d'équivalence de (U, f) .

Une application rationnelle est *définie* en un point $x \in V$ si elle est de la forme $[U, f]$ pour un ouvert U contenant x . Le domaine de définition d'une application rationnelle est donc un ouvert de V .

Exemple 0.3.28. — L'application $\varphi_0 : U_0 \rightarrow \mathbf{A}^1$ définie par $[x : y] \mapsto yx^{-1}$ définit une application rationnelle $[U_0, \varphi_0]$ de \mathbf{P}^1 dans \mathbf{A}^1 dont le domaine de définition est U_0 .

Pour prouver que cette application rationnelle φ n'est pas définie en $a = [0 : 1]$, supposons le contraire, c'est-à-dire qu'il existe un voisinage ouvert Ω de a sur lequel φ a une expression de la forme :

$$\varphi([x : y]) = G(x, y)/H(x, y)$$

avec G, H homogènes de même degré et H ne s'annulant pas sur Ω . Sur l'intersection $\Omega \cap U_0$, cela donne :

$$G(x, y)/H(x, y) = yx^{-1}$$

c'est-à-dire que le polynôme homogène $XG - YH$ s'annule sur l'ouvert $\Omega \cap U_0$, donc sur \mathbf{P}^1 tout entier car $\Omega \cap U_0$ est dense. Au point a , cela donne $H(0, 1) = 0$, ce qui contredit le fait que H ne doit pas s'annuler sur Ω .

Si une application rationnelle de V dans W est définie sur V tout entier, on dit que c'est un *morphisme* (de variétés projectives) de V dans W .

Exemple 0.3.29. — Soit $V = \mathbf{V}(X^2 + Y^2 - Z^2) \subseteq \mathbf{P}^2$ et soit $W = \mathbf{P}^1$. On considère l'application rationnelle $\varphi : V \rightarrow \mathbf{P}^1$ définie par l'application régulière :

$$[x : y : z] \mapsto [x + z : y]$$

sur l'ouvert U des points $[x : y : z]$ tels que $x+z$ et y ne sont pas nuls en même temps, c'est-à-dire l'ensemble V privé du point $a = [1 : 0 : -1]$. Nous allons voir que φ est un morphisme, c'est-à-dire qu'elle est également définie en a , pourvu que la caractéristique de k soit différente de 2. Pour cela, on remarque que l'application régulière $[-y : x - z]$ est définie sur le complémentaire U' de $a' = [1 : 0 : 1]$ dans V , et que sur l'intersection $U \cap U'$ on a :

$$[-y : x - z] = \left[\frac{x^2 - z^2}{y} : x - z \right] = [x + z : y]$$

c'est-à-dire que ces deux applications régulières sont équivalentes et la seconde est définie en a .

0.3.7. Courbes projectives

Une *courbe projective* est une variété projective de dimension 1. Si C est une courbe projective et $\varphi : C \rightarrow \mathbf{P}^m$ une application rationnelle, elle est définie sur un ouvert non vide de C , c'est-à-dire partout sauf en un nombre fini de points. On a la propriété suivante.

Proposition 0.3.30. — *Soit C une courbe projective et soit $\varphi : C \rightarrow \mathbf{P}^m$ une application rationnelle. Alors φ est définie en tout point régulier de C .*

Démonstration. — Ecrivons φ sous la forme $[f_0 : \dots : f_m]$ avec $f_0, \dots, f_m \in k(C)$. Remplaçant C par $C_i = \varphi_i(C \cap U_i) \neq \emptyset$ et $k(C)$ par $k(C_i)$, on peut supposer C affine. Soit $x \in C$ un point régulier. L'anneau $A = k[C]_x$ est un anneau de valuation discrète, auquel il correspond une valuation v_x . Soit r le minimum des entiers $v_x(f_0), \dots, v_x(f_m)$, et soit t une uniformisante de A . Les entiers $v_x(t^{-r}f_j)$ sont tous positifs, et l'un d'eux est nul. Les fonctions $g_j = t^{-r}f_j$ ne s'annulent donc pas toutes en x , et $[g_0 : \dots : g_m]$ est équivalente à φ et définie en x . \square

Corollaire 0.3.31. — *Si C est une courbe projective lisse, toute fonction rationnelle de C dans \mathbf{P}^m est un morphisme.*

Remarque 0.3.32. — Si C est une courbe projective lisse, l'application $f \mapsto [f : 1]$ définit une bijection entre $k(C)$ et les morphismes de C dans \mathbf{P}^1 différents du morphisme constant $[1 : 0]$.

Exemple 0.3.33. — Soit $C = \mathbf{V}(X^3 + X^2Z - Y^2Z)$. La fonction rationnelle $y/x \in k(C)$ correspond à l'application rationnelle $[x : y : z] \mapsto [y : x]$ de C dans \mathbf{P}^1 . Ce n'est pas un morphisme, car elle n'est pas définie en $[0 : 0 : 1]$. Donc C n'est pas lisse. Vérifier que l'anneau local correspondant n'est pas principal.

0.4. Diviseurs sur une courbe

Soit C une courbe projective lisse. L'objectif de ce chapitre est d'associer à C un entier $g \geq 0$ appelé son genre.

0.4.1. Zéros et pôles

Soit C une courbe projective lisse. En procédant comme dans la preuve de la proposition 0.3.30, on associe à tout point $x \in C$ une application *valuation* :

$$v_x : k(C) \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{+\infty\}$$

associant à toute fonction $f \in k(C)$ sa *multiplicité* (ou son *ordre*) au point x . Rappelons que :

$$\mathcal{O}_x = \{f \in k(C) \mid v_x(f) \geq 0\}$$

est un anneau de valuation discrète, d'idéal maximal $\mathfrak{m}_x = \{f \in k(C) \mid v_x(f) \geq 1\}$. On dit que x est un *zéro* de f si $v_x(f) \geq 1$, et que c'est un *pôle* de f si $v_x(f) \leq -1$, c'est-à-dire si x est un zéro de $1/f$. L'application $f \mapsto 1/f$ sur $k(C)^\times$ interchange zéros et pôles.

Lemme 0.4.1. — (1) *Etant donnés $x, y \in C$, on a $\mathcal{O}_x = \mathcal{O}_y$ si et seulement si $x = y$.*
 (2) *Si A est un sous-anneau de $k(C)$ tel que $\mathcal{O}_x \subseteq A \subsetneq k(C)$, alors $A = \mathcal{O}_x$.*

Démonstration. — Soient $x, y \in C$ tels que $\mathcal{O}_x = \mathcal{O}_y$. En appliquant à C une homographie convenable, on peut supposer que $x, y \in U_0$. Remplaçant C par $\varphi_0(C \cap U_0)$, on peut supposer que C est affine et qu'on a l'égalité $k[C]_x = k[C]_y$ entre anneaux de valuation discrète. Ces anneaux locaux ont donc le même idéal maximal, ce qui entraîne qu'une fonction sur C s'annule en x si et seulement si elle s'annule en y . Écrivant $x = (x_1, \dots, x_n)$ et $y = (y_1, \dots, y_n)$, et appliquant ce principe aux polynômes $X_i - x_i$ pour $i \in \{1, \dots, n\}$, on trouve que $x_i = y_i$ pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$.

Supposons qu'il existe $f \in A$ telle que $f \notin \mathcal{O}_x$. Alors $1/f \in \mathfrak{m}_x$ donc :

$$1 = f \cdot (1/f) \in A\mathfrak{m}_x = At_x$$

où t_x est une uniformisante en x . On a donc $t_x^{-1} \in A$, puis $t_x^{-n} \in A$ pour tout $n \geq 1$. Mais $k(C)$ est la réunion des $\mathcal{O}_x t_x^{-n}$ pour $n \geq 1$, ce qui contredit le fait que $A \subsetneq k(C)$. \square

Théorème 0.4.2 (Théorème d'approximation faible). — *Soit $n \geq 1$. Soient x_1, \dots, x_n des points distincts de C , soient $r_1, \dots, r_n \in \mathbf{Z}$ et soient des fonctions $g_1, \dots, g_n \in k(C)$. Il y a une fonction $f \in k(C)$ telle que $v_{x_i}(f - g_i) \geq r_i$ pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$.*

Remarque 0.4.3. — Ce théorème n'est pas sans lien avec le lemme chinois de l'arithmétique. Si l'on remplace les x_i par des nombres premiers p_i , les g_i par des entiers $a_i \in \mathbf{Z}$ et si l'on suppose que les r_i sont positifs, le lemme chinois dit qu'il existe un entier $b \in \mathbf{Z}$ congru à $a_i \bmod p_i^{r_i}$ pour chaque i , c'est-à-dire que la valuation p_i -adique de $b - a_i$ est $\geq r_i$.

Démonstration. — Prouvons par récurrence qu'il y a un $u \in k(C)$ ayant x_1 pour zéro et x_2, \dots, x_n pour pôles.

Supposons d'abord que $n = 2$. D'après le lemme 0.4.1, il y a une fonction $h_1 \in \mathcal{O}_{x_1}$ qui n'est pas dans \mathcal{O}_{x_2} , et une fonction $h_2 \in \mathcal{O}_{x_2}$ qui n'est pas dans \mathcal{O}_{x_1} . Ainsi la fonction $u = h_1 h_2^{-1}$ convient.

Supposons le résultat vrai pour $n - 1 \geq 2$ points. Il y a une fonction $h \in k(C)$ ayant x_1 pour zéro et x_2, \dots, x_{n-1} pour pôles. Si en outre x_n est un pôle de h , on a ce que l'on souhaite. Dans le cas contraire, soit $v \in \mathfrak{m}_{x_1}$ ayant x_n pour pôle, et posons $u = h + v^r$, avec $r \geq 1$ choisi de sorte que $r \cdot v_{x_i}(v) \neq v_{x_i}(h)$ pour tout i . Alors une telle fonction u convient.

Prouvons ensuite qu'il y a une fonction $w \in k(C)$ telle que $v_{x_1}(w-1) > r_1$ et $v_{x_i}(w) > r_i$ pour $i \geq 2$. On choisit u comme à l'étape précédente et on pose $w = (1 + u^s)^{-1}$ pour un entier $s \geq 0$ suffisamment grand. Ainsi :

$$v_{x_1}(w-1) = v_{x_1}(u^s w) = s \cdot v_{x_1}(u) > r_1$$

tandis que :

$$v_{x_i}(w) = -v_{x_i}(1 + u^s) = -s \cdot v_{x_i}(u) > r_i, \quad i \in \{2, \dots, n\}.$$

Ainsi, étant donné $s \in \mathbf{Z}$ tel que $v_{x_i}(g_j) \geq s$ pour tous i, j , il y a une fonction $w_i \in k(C)$ telle que :

$$v_{x_i}(w_i - 1) > r_i - s \quad \text{et} \quad v_{x_j}(w_i) > r_j - s, \quad j \neq i.$$

Alors la fonction $f = w_1 g_1 + \dots + w_n g_n$ convient. \square

Proposition 0.4.4. — Soit $f \in k(C)$ et soient $x_1, \dots, x_n \in C$ des zéros de f , avec $n \geq 0$. Alors :

$$\sum_{i=1}^n v_{x_i}(f) \leq [k(C) : k(f)].$$

Démonstration. — D'après le théorème d'approximation faible, pour chaque entier $i \in \{1, \dots, n\}$, il y a une fonction $t_i \in k(C)$ telle que $v_{x_j}(t_i)$ vale 1 si $i = j$ et à 0 sinon. En particulier, t_i est une uniformisante en x_i .

Invoquant derechef le théorème d'approximation faible, il existe $h_i \in k(C)$ telle que $v_{x_j}(h_i)$ soit égale à 0 si $i = j$ et soit $\geq v_{x_j}(f)$ sinon. On a $h_i(x_i) \in k^\times$ et on peut supposer que $h_i(x_i) = 1$. Prouvons que les $t_i^j h_i$, pour $i \in \{1, \dots, n\}$ et $j \in \{0, \dots, v_{x_i}(f) - 1\}$, sont linéairement indépendants sur $k(f)$. Raisonnant par l'absurde, écrivons :

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=0}^{v_{x_i}(f)-1} P_{ij}(f) t_i^j h_i = 0$$

avec les $P_{ij}(f) \in k[f]$. Comme f est transcendante sur k , on peut supposer que les $P_{ij}(f)$ sont premiers entre eux dans leur ensemble, et donc en particulier pas tous divisibles par f . Choisissons des indices a, b tels que f ne divise pas P_{ab} mais divise P_{aj} pour tout $j < b$.

- (1) Si $i \neq a$, alors $P_{ij}(f) t_i^j h_i t_a^{-b}$ s'annule en x_a car h_i s'y annule à l'ordre $\geq v_{x_a}(f) > b$.
- (2) Si $i = a$ et $j < b$, alors $P_{aj}(f) t_a^j h_i t_a^{-b}$ s'annule en x_a car $P_{aj}(f)$ s'y annule à l'ordre $\geq v_{x_a}(f) > b$.
- (3) Si $i = a$ et $j > b$, c'est la même chose.

Par conséquent, $P_{ab}(f) h_a$ s'annule en x_a : contradiction. \square

Corollaire 0.4.5. — Une fonction $f \in k(C)$ non nulle n'a qu'un nombre fini de zéros et de pôles.

0.4.2. Diviseurs

Nous abordons maintenant le sujet central de ce chapitre, qui va être formalisé au moyen de la notion de diviseur.

Définition 0.4.6. — Un *diviseur* sur C est une somme finie formelle :

$$D = \sum_{x \in C} n_x \cdot x$$

où les $n_x \in \mathbf{Z}$ sont nuls à l'exception d'un nombre fini d'entre eux.

En d'autres termes, un diviseur sur C est une application de C dans \mathbf{Z} à support fini. Les diviseurs sur C forment un groupe abélien noté $\text{Div}(C)$.

Définition 0.4.7. — Si $f \in k(C)$ est non nulle, on lui associe le diviseur :

$$\operatorname{div}(f) = \sum_{x \in C} v_x(f) \cdot x$$

qui est bien défini car f n'a qu'un nombre fini de zéros et de pôles. Un diviseur de cette forme est dit *principal*.

On a $\operatorname{div}(fg) = \operatorname{div}(f) + \operatorname{div}(g)$ et $\operatorname{div}(1/f) = -\operatorname{div}(f)$ pour toutes fonctions $f, g \in k(C)$ non nulles. Les diviseurs principaux forment donc un sous-groupe $\operatorname{Pr}(C) \subseteq \operatorname{Div}(C)$, et div induit un morphisme surjectif de groupes de $k(C)^\times$ dans $\operatorname{Pr}(C)$.

Toute la suite du chapitre repose sur l'important théorème suivant.

Théorème 0.4.8. — *Toute fonction $f \in k(C)$ non constante a au moins un zéro et un pôle.*

Démonstration. — Voir J. Dieudonné, t. 2, §3.3. □

Corollaire 0.4.9. — *Le noyau de div est égal à k^\times .*

Définissons un morphisme de groupes \deg de $\operatorname{Div}(C)$ dans \mathbf{Z} en posant :

$$\deg \left(\sum_{x \in C} n_x \cdot x \right) = \sum_{x \in C} n_x.$$

Il est surjectif, et on note $\operatorname{Div}^0(C)$ son noyau. On verra plus tard que tout diviseur principal est de degré 0. Le groupe-quotient $\operatorname{Div}^0(C)/\operatorname{Pr}(C)$, appelé *groupe de Picard* de C , est un invariant important de C . On le note $\operatorname{Pic}^0(C)$.

Remarque 0.4.10. — On verra que $\operatorname{Pic}^0(C)$ est trivial si et seulement si C est isomorphe à \mathbf{P}^1 . En général, le groupe de Picard n'est pas trivial. Si C est une courbe elliptique (c'est-à-dire une courbe de genre 1), il y a une bijection de $\operatorname{Pic}^0(C)$ sur C , permettant de munir C d'une structure de groupe abélien.

Exemple 0.4.11. — Vérifier que le groupe de Picard de \mathbf{P}^1 est trivial.

0.4.3. Les espaces $\mathcal{L}(D)$

Un diviseur D sur C est *positif* (ou *effectif*) si tous ses coefficients n_x sont ≥ 0 . Ceci définit une relation d'ordre partiel sur $\operatorname{Div}(C)$:

$$D' \geq D \quad \Leftrightarrow \quad D' - D \text{ est positif.}$$

Si $D \in \operatorname{Div}(C)$, on pose :

$$\mathcal{L}(D) = \{0\} \cup \{f \in k(C) \text{ non nulles} \mid \operatorname{div}(f) + D \geq 0\}.$$

On a le lemme suivant.

Lemme 0.4.12. — *Une fonction $f \in k(C)$ appartient à $\mathcal{L}(0)$ si et seulement si elle est constante.*

Démonstration. — $\mathcal{L}(0)$ contient toutes les fonctions constantes car toute fonction constante non nulle a un diviseur nul. S'il y a $f \in \mathcal{L}(0)$ non constante, alors elle a au moins un pôle, ce qui contredit l'inégalité $\operatorname{div}(f) \geq 0$. □

Proposition 0.4.13. — *Soient D, D' des diviseurs de C .*

- (1) $\mathcal{L}(D)$ est un sous- k -espace vectoriel de $k(C)$.
- (2) Si $D \leq D'$, alors $\mathcal{L}(D) \subseteq \mathcal{L}(D')$ et $\dim \mathcal{L}(D')/\mathcal{L}(D) \leq \deg(D' - D)$.
- (3) L'espace $\mathcal{L}(D)$ est de dimension finie.

Démonstration. — Le point 1 est une conséquence du fait que, pour tous $f, g \in k(C)$, $\lambda \in k^\times$ et $x \in C$, on a $\operatorname{div}(\lambda f) = \operatorname{div}(f)$ et $v_x(f + g) \geq \min(v_x(f), v_x(g))$.

Pour le point 2, il suffit de traiter le cas où $D' = D + y$ avec $y \in C$. Fixons une uniformisante t en y , et définissons une forme linéaire φ sur $\mathcal{L}(D')$ en posant :

$$\varphi(f) = (t^{n_y+1}f)(y).$$

Elle est bien définie car $v_y(f) + n_y + 1 \geq 0$ pour toute $f \in \mathcal{L}(D')$, et son noyau contient $\mathcal{L}(D)$. On en déduit le résultat voulu.

Pour le dernier point, supposons d'abord que D est effectif. D'après le point 2, on a $\mathcal{L}(0) \subseteq \mathcal{L}(D)$ et $\dim \mathcal{L}(D)/\mathcal{L}(0) \leq \deg(D)$. On déduit du lemme 0.4.12 que $\dim \mathcal{L}(D) \leq 1 + \deg(D)$. Dans le cas général, soit D' un diviseur effectif tel que $D \leq D'$. D'après le point 2, on trouve que $\mathcal{L}(D) \subseteq \mathcal{L}(D')$, et ce dernier est de dimension finie d'après ce qui précède. \square

Pour tout diviseur D , on note $\dim(D)$ la dimension de $\mathcal{L}(D)$. Il ressort de la preuve du lemme précédent que, si D est effectif, on a $\dim(D) \leq 1 + \deg(D)$.

Nous voici prêts à prouver que tout diviseur principal est de degré 0. Pour toute fonction non nulle $f \in k(C)$, on pose :

$$\begin{aligned} \operatorname{div}_0(f) &= \sum_{x \text{ zéro de } f} v_x(f) \cdot x, \\ \operatorname{div}_\infty(f) &= \sum_{x \text{ pôle de } f} (-v_x(f)) \cdot x. \end{aligned}$$

Ce sont deux diviseurs effectifs, et on a $\operatorname{div}(f) = \operatorname{div}_0(f) - \operatorname{div}_\infty(f)$. Remarquons également que $\operatorname{div}_\infty(f) = \operatorname{div}_0(1/f)$.

Théorème 0.4.14. — Soit $f \in k(C)$ non constante, et soit n le degré de $k(C)$ sur $k(f)$. Alors :

$$\deg(\operatorname{div}_0(f)) = \deg(\operatorname{div}_\infty(f)) = n.$$

Démonstration. — Quitte à changer f en $1/f$, il suffit de prouver que $\operatorname{div}_0(f) = n$. Notons m le degré de $\operatorname{div}_0(f)$. D'après la proposition 0.4.4, on a $m \leq n$. Soit (h_1, \dots, h_n) une base de $k(C)$ sur $k(f)$. Pour tout $r \geq 1$, les fonctions $h_i f^{-j}$, avec $i \in \{1, \dots, n\}$ et $j \in \{0, \dots, r\}$, sont linéairement indépendantes sur k . Choisissons un diviseur $E \geq 0$ tel que h_1, \dots, h_n appartiennent à $\mathcal{L}(E)$. Alors les fonctions $h_i f^{-j}$ appartiennent toutes à $\mathcal{L}(E + r \cdot \operatorname{div}_0(f))$ car :

$$\operatorname{div}(h_i f^{-j}) + E + r \cdot \operatorname{div}_0(f) = (\operatorname{div}(h_i) + E) + (r - j) \cdot \operatorname{div}_0(f) + j \cdot \operatorname{div}_0(f)$$

est une somme de trois diviseurs effectifs. Posons $E' = E + r \cdot \operatorname{div}_0(f)$. C'est un diviseur effectif. Nous avons donc :

$$n(r + 1) \leq \dim(E') \leq 1 + \deg(E') = 1 + mr + \deg(E),$$

l'inégalité de gauche provenant de ce que les fonctions $h_i f^{-j}$, avec $i \in \{1, \dots, n\}$ et $j \in \{0, \dots, r\}$, sont linéairement indépendantes sur k . Faisant tendre r vers l'infini, on trouve que $m \geq n$. \square

Corollaire 0.4.15. — Tout diviseur principal est de degré 0.

Corollaire 0.4.16. — On a $\mathcal{L}(D) = \{0\}$ pour tout diviseur D de degré < 0 .

Corollaire 0.4.17. — Soit $D \in \operatorname{Div}(C)$ de degré 0. Les conditions suivantes sont équivalentes :

- (1) D est principal.

(2) $\dim(D) \geq 1$.

(3) $\dim(D) = 1$.

Démonstration. — Si $D = \operatorname{div}(f)$, alors l'application $g \mapsto fg$ est un isomorphisme de k -espaces vectoriels de $\mathcal{L}(D)$ vers $\mathcal{L}(0)$, qui est de dimension 1

Si $\dim(D) \geq 1$, soit $f \in \mathcal{L}(D)$ non nulle et posons $E = D + \operatorname{div}(f) \geq 0$. Mais le degré de E est égal à $\deg(D) = 0$, donc E est nul. Par conséquent, D est le diviseur principal $\operatorname{div}(1/f)$. \square

0.4.4. Le théorème de Riemann

Théorème 0.4.18. — *L'ensemble des $\deg(D) - \dim(D) + 1$, lorsque D décrit $\operatorname{Div}(C)$, est majoré. Sa borne supérieure est un entier $g \geq 0$, qu'on appelle le genre de C .*

Pour tout diviseur D , on pose :

$$i(D) = \deg(D) - \dim(D) + 1.$$

On remarque que $i(D) \geq 0$ pour tout diviseur effectif D , et que $i(0) = 0$. On remarque aussi que, si $D \leq E$, alors $i(D) \leq i(E)$, c'est-à-dire que la fonction i est croissante sur $\operatorname{Div}(D)$.

Soit $f \in k(C)$ non constante, et soit $B = \operatorname{div}_\infty(f)$.

Lemme 0.4.19. — *Il existe un $r \in \mathbf{Z}$ tel que $i(m \cdot B) \leq r$ pour tout $m \geq 1$.*

Démonstration. — Il y a un diviseur $E \geq 0$ tel que $(m+1)\deg(B) \leq \dim(E + m \cdot B)$ pour tout $m \geq 0$. Mais :

$$\dim(E + m \cdot B) - \dim(m \cdot B) \leq \deg(E)$$

de sorte que $(m+1)\deg(B) \leq \deg(E) + \dim(m \cdot B)$. Cela donne $i(m \cdot B) \leq \deg(E - B) + 1$. \square

Etant donné un diviseur D , soit $E \geq 0$ tel que $E \geq D$. Alors $i(D) \leq i(E)$. Il suffit donc de majorer $i(E)$ pour E effectif. D'après le lemme précédent, on a $i(m \cdot B - E) \leq i(m \cdot B) \leq r$ où r est un majorant indépendant de m et E . Pour $m \geq 1$ assez grand, on a :

$$\dim(m \cdot B - E) \geq 1 + m \cdot \deg(B) - \deg(E) - r \geq 1$$

car $\deg(B) \geq 1$. Fixons un tel entier $m \geq 1$ et choisissons une fonction $h \in \mathcal{L}(m \cdot B - E)$ non nulle. Posons $F = E - \operatorname{div}(h)$, de sorte que $F \leq m \cdot B$. Alors $i(E) = i(F) \leq i(m \cdot B) \leq r$.