

Blatt 01

Maximilian Sackel	Philip Schäfers
Maximilian.sackel@gmx.de	philip.schaefers@tu-dortmund.de

30. Januar 2017

a)

Die Antwortmatrix A auf den Sachverhalt das bei dem Experiment 20 % der Messung verloren geht hat die Form

$$A = 0.8 \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} . \quad (1)$$

ε ist die Wahrscheinlichkeit, dass das Ergebnis dem falschen Bin zugeordnet wird. Daraus ergibt sich die Antwortmatrix

$$0.8 \cdot \begin{pmatrix} 1 - \varepsilon & \varepsilon \\ \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{pmatrix} \quad (2)$$

Anhand derer lässt sich aus den wahren Ereignisszahlen $f = (f_1, f_2)^T$ auf die gemessenen Ereignisszahlen $g = (g_1, g_2)^T$ schließen.

$$g = A \cdot f \quad (3)$$

b)

Um aus den gemessenen Ereignisszahlen g auf die muss die wahren f zu schließen wird zunächst die Inverse der Antwortmatrix ($= B$) berechnet.

$$B = \frac{0.8}{0.8^2 \cdot (1 - 2\varepsilon)} \begin{pmatrix} 1 - \varepsilon & -\varepsilon \\ -\varepsilon & 1 - \varepsilon \end{pmatrix} \quad (4)$$

Aus ihr lässt sich die wahren Ereignisszahlen f als Funktion von ε und f berechnen.

$$f = B * g \quad (5)$$

Daraus lassen sich die Einträge von

$$f_1 = \frac{1}{0.8 - 1.6\varepsilon} ((1 - \varepsilon)g_1 - \varepsilon g_2) \quad (6)$$

und

$$f_2 = \frac{1}{0.8 - 1.6\varepsilon} ((1 - \varepsilon)g_2 - \varepsilon g_1) \quad (7)$$

ablesen.

c)

Aus dem Vektor g wird die Kovarianzmatrix berechnet indem die gemessenen Einträge der Intervalle auf die Hauptdiagonale geschrieben werden,

$$V[g] = \begin{pmatrix} g_1 & 0 \\ 0 & g_2 \end{pmatrix} \quad (8)$$

und anschließend in die Basis von f transformiert

$$V[f] = BV[g]B^T = \frac{1}{(0.8 - 1.6\varepsilon)^2} \begin{pmatrix} 1 - \varepsilon & -\varepsilon \\ -\varepsilon & 1 - \varepsilon \end{pmatrix} \begin{pmatrix} g_1 & 0 \\ 0 & g_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 - \varepsilon & -\varepsilon \\ -\varepsilon & 1 - \varepsilon \end{pmatrix} \quad (9)$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{(0.8 - 1.6\varepsilon)^2} \begin{pmatrix} (1 - \varepsilon)^2 g_1 - \varepsilon^2 g_2 & -\varepsilon(1 - \varepsilon)(g_1 + g_2) \\ -\varepsilon(1 - \varepsilon)(g_1 + g_2) & (1 - \varepsilon)^2 g_2 - \varepsilon^2 g_1 \end{pmatrix} \quad (10)$$

d)

Die Fehler der Messwerte werden aus der Wurzel der Diagonalelemente berechnet. Der Rest wird aus dem entsprechenden Pythoncode berechnet.

$$f = \begin{pmatrix} 254 \pm 20 \\ 206 \pm 18 \end{pmatrix} \quad (11)$$

Die Kovarianzmatrix ist :

$$\begin{pmatrix} 399 & -81 \\ -81 & 339 \end{pmatrix} \quad (12)$$

e)

Die Fehler der wahren Ereignisszahlen werden aus der Wurzel der Diagonalelemente berechnet.

$$f = \begin{pmatrix} 262 \pm 24 \\ 198 \pm 22 \end{pmatrix} \quad (13)$$

Die Kovarianzmatrix ist :

$$\begin{pmatrix} 584 & -256 \\ 256 & 584 \end{pmatrix} \quad (14)$$

f)

Für $\varepsilon = 0.5$ wird die Matrix singulär, sodass die Inverse Matrix nicht zu bestimmen ist.