



Table of Contents

ch06 sec6.1 线性变换

- `begin`
- `using PlutoUI ,HypertextLiteral ,LaTeXStrings ,Symbolics`
- `,LinearAlgebra ,RowEchelon ,Latexify`
-
-
- `PlutoUI.TableOfContents()`
- `end`

ch06 sec6.1 线性变换

Outcomes

- A 判断一个向量函数: $T: R^n \rightarrow R^m$ 是否是线性变换

- `md"""`
- `# ch06 sec6.1 线性变换`
-
- `!!! outcomes`
-
- `- A 判断一个向量函数: $T: R^n \rightarrow R^m$ 是否是线性变换`
- `"""`

前面我们已经在表明这个概念: $Ax = b$ 的线性方程组符合函数的三要素, 定义域, 值域和一套规则.

当函数的拓展到向量领域, 原理和微积分中的函数完全一样.

看下面的例子

$$T_1 = \left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} x^2 \\ x + y \\ y^2 \end{bmatrix}$$

$$T_2 = \left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} x + y \\ x + y + z \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T_3 = \left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} e^{x+z} \\ \sqrt{y} \end{bmatrix}$$

我们可以构造出函数

- md"""
- 前面我们已经在表明这个概念: $Ax=b$ 的线性方程组符合函数的三要素, 定义域, 值域和一套规则.
-
- 当函数的拓展到向量领域, 原理和微积分中的函数完全一样.
-
- 看下面的例子
-
- $T_1 = \left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} x^2 \\ x + y \\ y^2 \end{bmatrix}$
-
-
- $T_2 = \left(\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} x + y \\ x + y + z \\ 0 \end{bmatrix}$
-
- $T_3 = \left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} e^{x+z} \\ \sqrt{y} \end{bmatrix}$
-
-
- 我们可以构造出函数
- """

t3 (generic function with 1 method)

```
• begin
•   function t1(vec)
•       x,y=vec[1], vec[2]
•       return [x^2, x+y ,y^2]
•   end
•
•   function t2(vec)
•       x,y,z=vec[1], vec[2] ,vec[3]
•       return [x+y, x+y+z,0]
•   end
•
•
•   function t3(vec)
•       x,y,z=vec[1], vec[2] ,vec[3]
•       return [e^(x+z),sqrt(y)]
•   end
•
• end
```

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$$

• latexify(t1([1 ,2]))

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

• latexify(t1([0 ,1]))

$$\begin{bmatrix} 3 \\ 6 \\ 0 \end{bmatrix}$$

• latexify(t2([1,2,3]))

$$\begin{bmatrix} 3 \\ 13 \\ 0 \end{bmatrix}$$

• latexify(t2([1,2,10]))

$$T_1 : R^2 \rightarrow R^3$$

$$T_2 : R^3 \rightarrow R^3$$

$$T_3 : R^2 \rightarrow C^2$$

稍后要理解的是,在 T_1 规则里 二维向量可以映射为三维向量,

在 T_2 映射中, 尽管获得的所有向量第三个分量都为0, 但结果仍然是三维向量,与二维向量是不同的.

T_3 有可能会没有实数解

- md"""
-
- $T_1:R^2 \rightarrow R^3$
- $T_2:R^3 \rightarrow R^3$
- $T_3:R^2 \rightarrow C^2$
-
- 稍后要理解的是,在 T_1 规则里 二维向量可以映射为三维向量,
-
- 在 T_2 映射中, 尽管获得的所有向量第三个分量都为0, 但结果仍然是三维向量,与二维向量是不同的.
-
- T_3 有可能会没有实数解
-
- ""

Defintion

线性变换(linear transformation) 概念

一个向量函数: $T : R^n \rightarrow R^m$ 如果要成为线性变换必须满足下面两个条件:

1. T 保留加法性质, 对于向量: $v, w \in R^n$, 有 $T(v + w) = T(v) + T(w)$
2. T 保留标量乘法性质, 对于向量 $v \in R^n$ 和标量 $k \in R$, 有 $T(kv) = kT(v)$

- md"""
-
- !!! defintion
-
- 线性变换(linear transformation) 概念
-
- 一个向量函数: $T:R^n \rightarrow R^m$ 如果要成为线性变换必须满足下面两个条件:
-
- 1. T 保留加法性质, 对于向量: $\underline{v}, w \in R^n$, 有 $T(v+w)=T(v)+T(w)$
- 2. T 保留标量乘法性质, 对于向量 $\underline{v} \in R^n$ 和标量 $k \in R$, 有 $T(kv)=kT(v)$
- ""

Example

example 1 上面定义的 T_1, T_2, T_3 函数是不是线性映射?

$$\begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 6 & 6 \\ 8 & 16 \end{bmatrix}$$

- `begin`
- `vec1=[1,2,3]`
- `vec2=[3, 4,5]`
- `latexify([2*t1(vec1) t1(2*vec1)])` # $T_1(2v)$ 不等于 $2T_1(v)$
- `end`

$$\begin{bmatrix} 16 & 10 \\ 10 & 10 \\ 36 & 20 \end{bmatrix}$$

- `latexify([t1(vec1+vec2) t1(vec1)+t1(vec2)])` # $T_1(v+w)$ 也不等于 $T_1(v)+T_1(w)$

所以 T_1 不符合线性映射要求

- `md"` 所以 `T_1` 不符合线性映射要求"

$$\begin{bmatrix} x_1 + x_2 + y_1 + y_2 & x_1 + x_2 + y_1 + y_2 \\ x_1 + x_2 + y_1 + y_2 + z_1 + z_2 & x_1 + x_2 + y_1 + y_2 + z_1 + z_2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- `begin`
- `@variables x_1, y_1,z_1,x_2,y_2,z_2`
- `v,w=[x_1,y_1,z_1],[x_2,y_2,z_2]`
- `latexify([t2(v+w) t2(v)+t2(w)])` # $t(v+w)=t(v)+t(w)$
- `end`

$$\begin{bmatrix} 2x_1 + 2y_1 & 2x_1 + 2y_1 \\ 2x_1 + 2y_1 + 2z_1 & 2x_1 + 2y_1 + 2z_1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- `latexify([2*t2(v) t2(2*v)])` # $t(2v)=2t(v)$

从上面代码可以看到 T_2 符合线性映射规则

- `md"` 从上面代码可以看到 `T_2` 符合线性映射规则"

$$\begin{bmatrix} 2.718281828459045 & 3.718281828459045 \\ 1.4142135623730951 & 2.0 \end{bmatrix}$$

- `begin`
- `a,b=[0,1,0],[1,1,0]`
- `latexify([t3(a+b) t3(a)+t3(b)])` # $t(v+w)$ 不等于 $t(v)+t(w)$
- `end`

$$\begin{bmatrix} 1.0 & 2.0 \\ 1.4142135623730951 & 2.0 \end{bmatrix}$$

- `latexify([t3(2*a) 2*t3(a)])` # $t(2v)$ 不等于 $2t(v)$

从上面代码可以看到 T_3 不符合线性映射规则

- `md` 从上面代码可以看到 T_3 不符合线性映射规则"

- `@html("<script src='https://cdn.bootcdn.net/ajax/libs/mathjax/3.2.0/es5/tex-svg-full.min.js'></script>")`