# Trabalho II de MAC5832:

# Gradiente Estocástico Descendente, Modelos de Regressão e Regularização $L_2$

Pedro Henrique Rocha Bruel phrb@ime.usp.br nUSP:~7143336

DCC - IME Universidade de São Paulo São Paulo, 18 de Junho de 2016

# 1 Introdução

Este relatório descreve as implementações realizadas para o Trabalho 2 da disciplina MAC5832, apresenta análises de acurácia em relação a diferentes parâmetros e comparações dessas implementações com algoritmos do pacote Scikit Learn.

Foram implementados um algoritmo para Gradiente Estocástico Descendente, dois modelos de regressão e um método de regularização, totalizando quatro combinações de modelos: Regressão Linear, Regressão Linear com Regularização  $L_2$ , Regressão Logística e Regressão Logística com Regularização  $L_2$ .

#### 1.1 Estrutura de Diretórios

Os diretórios deste trabalho estão organizados da seguinte forma:

- ./doc Contém os arquivos necessários para gerar este documento.
- ./src Contém o código implementado para os modelos de regressão e experimentos.
- ./img Contém as figuras apresentadas neste relatório.

### 2 Gradiente Estocástico Descendente

O método do Gradiente Estocástico Descendente é uma técnica iterativa para minimização de funções duplamente diferenciáveis. No nosso caso, o método é aplicado para minimizar o erro de classificação  $E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y})$ , onde  $\mathbf{w}$  é um vetor de pesos,  $\mathbf{X}$  é uma matriz de exemplos, ou amostras, e  $\mathbf{y}$  é um vetor de classificações, onde cada classificação  $\mathbf{y}(i)$  corresponde a um exemplo  $\mathbf{X}(i)$ .

Para encontrar o vetor de pesos  $\mathbf{w}^*$  que minimiza  $E_{in}(\cdot)$ , cada iteração do método do Gradiente Estocástico Descendente calcula o gradiente  $\nabla E_{in}(\cdot)$  e atualiza o vetor atual de pesos.

A técnica do Gradiente Estocástico Descendente pode ser compreendida intuitivamente como a "exploração" de um terreno com diferentes inclinações e profundidades, utilizando uma bola sujeita à força da gravidade. O movimento da bola no terreno tenderá a estabilizar-se no ponto do terreno com menor profundidade, mas o local inicial terá bastante impacto no local final. Formas de atenuar esse problema incluem utilizar várias bolas ao mesmo tempo, ou bolas com "coeficientes de atrito" diferentes.

### 2.1 Algoritmo

A implementação da técnica do Gradiente Estocástico Descendente deste trabalho foi feita na linguagem Python 3.5.1 e está descrita em pseudocódigo no Algoritmo 1. O resto desta Seção descreve a implementação em detalhes.

#### 2.1.1 Parâmetros

A implementação foi feita de forma *modular*, permitindo que funções para o cálculo do gradiente e da taxa de aprendizagem fossem passadas como parâmetro. Esta Seção descreve os parâmetros para o algoritmo implementado.

Taxa de Aprendizagem inicial ( $\alpha'$ ): Em todos os experimentos deste trabalho utilizei a seguinte função para o cálculo da taxa de aprendizagem  $\alpha(i)$ , onde i é o número da iteração atual do algoritmo, e  $\alpha'$  é a taxa de aprendizagem inicial:

$$\alpha(i) = \frac{\alpha'}{1 + log_2 i}$$

Seguindo a metáfora para a compreensão intuitiva da técnica, a ideia é modificar o "coeficiente de atrito", isto é, a taxa de aprendizagem, para que em iterações inicias sejam permitidas variações maiores no vetor de pesos, e posteriomente na execução do algoritmo, apenas "saltos" menores.

Função do Gradiente ( $\nabla E_{in}(\cdot)$ ): A expressão para o cálculo do gradiente será diferente, de acordo com o modelo de regressão que utilizarmos em

conjunto com a técnica de Gradiente Estocástico Descendente. As expressões para cálculo do gradiente dos quatros modelos de regressão implementados neste trabalho estão descritas na Seção 3.

A implementação de todas as funções de gradiente recebe como entrada um vetor de pesos  $\mathbf{w}$ , e um subconjunto dos exemplos em  $\mathbf{X}$ , junto com suas classificações em  $\mathbf{y}$  correspondentes. A saída dessas funções é o gradiente calculado de acordo com o modelo de regressão correspondente.

Número de Iterações (I): É o número de iterações realizadas antes de se devolver o vetor final de pesos  $\mathbf{w}(I)$ .

Vetor Inicial de Pesos ( $\mathbf{w}(0)$ ): Deve ter o mesmo número de elementos em cada exemplo de  $\mathbf{X}$ . É inicializado com zeros.

Matriz de Exemplos (X): Contém os exemplos para teste em suas linhas.

Vetor de Classificações (y): A posição y(i) contém a classificação do exemplo X(i).

Tamanho do Batch ( $\sigma$ ): Determina o tamanho do subconjunto de exemplos que será utilizado em cada iteração. O tamanho do conjunto de dados não permitiu que os gradientes fossem calculados usando todo o conjunto de uma só vez. Para contornar isso utilizei um parâmetro que determina a porcentagem do conjunto que será utilizada nas iterações.

A cada iteração são calculados os conjuntos  $\mathbf{X}[\sigma]$  e  $\mathbf{y}[\sigma]$ , que contém m elementos escolhidos *ao acaso*, onde  $m = |\mathbf{X}| \cdot \sigma$ , e  $|\mathbf{X}|$  é o número total de exemplos. Dessa forma é possível usar todo o conjunto de dados sem pagar o custo dos produtos escalares de matrizes enormes.

#### 2.1.2 Saída

Vetor Final de Pesos ( $\mathbf{w}(I)$ ): Contém um peso para cada característica dos exemplos de teste em  $\mathbf{X}$ . É usado posteriormente para fazer as predições de classificação.

## Algorithm 1 Gradiente Estocástico Descendente

com Taxa de Aprendizagem Variante

#### Input:

 $\nabla E_{in}(\cdot)$  > Função para cálculo do Gradiente I > Número de Iterações  $\sigma$  > Tamanho do batch  $\alpha'$  > Taxa de Aprendizagem inicial  $\mathbf{w}(0)$  > Vetor inicial de pesos  $\mathbf{X}$  > Matriz de exemplos  $\mathbf{y}$  > Vetor de classificações

#### **Output:**

 $\mathbf{w}(I)$   $\triangleright$  Vetor final de pesos

- 1: **for** i = 1, 2, ..., I **do**
- 2: Calcule  $\mathbf{g}_i = \nabla E_{in}(\mathbf{w}(i), \mathbf{X}[\sigma], \mathbf{y}[\sigma])$
- 3: Calcule  $\alpha(i) = \frac{\alpha'}{1 + log_2 i}$
- 4: Calcule  $\mathbf{w}(i) = \mathbf{w}(i-1) \alpha \mathbf{g}_i$
- 5: end for
- 6: **return**  $\mathbf{w}(I)$

# 3 Modelos de Regressão

Esta Seção apresenta as expressões para os modelos de regressão implementados em Python 3.5.1, usando o módulo numpy.

#### 3.1 Regressão Linear

A ideia deste modelo é separar, se possível, o conjunto de dados com um plano de dimensão  $|\mathbf{w}|$ , isto é, de dimensão igual ao número de características dos exemplos. Além disso, a soma dos quadrados das distâncias entre os exemplos e o plano deve ser minimizada. A hipótese no caso da Regressão Linear é dada por:

$$h(\mathbf{X}(i), \mathbf{w}) = \mathbf{w}^T \mathbf{X}(i)$$

Expressão para  $E_{in}(\cdot)$ 

$$E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = \frac{1}{|\mathbf{X}|} ||\mathbf{X}\mathbf{w} - \mathbf{y}||^2$$

Onde  $|\mathbf{X}|$  é o número total de exemplos.

Expressão para  $\nabla E_{in}(\cdot)$ 

$$\nabla E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = \frac{2}{|\mathbf{X}|} (\mathbf{X}^T \mathbf{X} \mathbf{w} - \mathbf{X}^T \mathbf{y})$$

#### 3.2 Regressão Logística

A ideia deste algoritmo é considerar a *probabilidade* de classificação dos exemplos, e não apenas um valor binário. A hipótese no caso da Regressão Logística é dada por:

$$h(\mathbf{X}(i), \mathbf{w}) = \theta(\mathbf{w}^T \mathbf{X}(i))$$

Onde a função  $\theta(\cdot)$  produz valores entre 0 e 1, e é chamada de função logística:

$$\theta(s) = \frac{e^s}{1 + e^s}$$

Expressão para  $E_{in}(\cdot)$ 

$$E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = \frac{1}{|\mathbf{X}|} \sum_{i=1}^{|\mathbf{X}|} ln(1 + e^{-\mathbf{y}(i)\mathbf{w}^T\mathbf{X}(i)})$$

Expressão para  $\nabla E_{in}(\cdot)$ 

$$\nabla E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = -\frac{1}{|\mathbf{X}|} \sum_{i=1}^{|\mathbf{X}|} \frac{\mathbf{y}(i)\mathbf{X}(i)}{1 + e^{\mathbf{y}(i)\mathbf{w}^T\mathbf{X}(i)}}$$

## 3.3 Regressão Linear com Regularização $L_2$

A Regularização é uma estratégia para "combater" a tendência que os modelos de regularização apresentam de ajustar-se demais ao conjunto de dados de treino, num processo chamado de overfitting.

Utilizamos neste trabalho o método para regularização introduzido por  $Andrey\ Tikhonov$ , conhecido como  $Ridge\ Regression$ . Na discussão do livrotexto, esse método de regressão é apresentado como a adição de uma limitação, ou constraint, à otimização do  $E_{in}$  de um dado modelo de regressão.

No caso da  $Regularização\ L_2$  essa limitação é representada pelo termo:

$$E_{in}(\mathbf{w}) = -\lambda \|\mathbf{w}\|^2$$

Onde  $\lambda > 0$  é um parâmetro a ser escolhido. O gradiente do termo de regularização é dado por:

$$\nabla E_{in}(\mathbf{w}) = -2\lambda \mathbf{w}$$

Adicionando o termo de regularização ao modelo de Regressão Linear, temos:

Expressão para  $E_{in}(\cdot)$ 

$$E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = \frac{1}{|\mathbf{X}|} ||\mathbf{X}\mathbf{w} - \mathbf{y}||^2 - \lambda ||\mathbf{w}||^2$$

**Expressão para**  $\nabla E_{in}(\cdot)$  Considerando a propriedade de  $\nabla$ :

$$\nabla(f+g) = \nabla(f) + \nabla(g)$$

E usando a expressão para  $\nabla E_{in}(\cdot)$  da Regressão Linear, temos:

$$\nabla E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = \frac{2}{|\mathbf{X}|} (\mathbf{X}^T \mathbf{X} \mathbf{w} - \mathbf{X}^T \mathbf{y}) - 2\lambda \mathbf{w}$$

## 3.4 Regressão Logística com Regularização $L_2$

Adicionando o termo de regularização ao modelo de Regressão Logística, temos:

Expressão para  $E_{in}(\cdot)$ 

$$E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = \frac{1}{|\mathbf{X}|} \sum_{i=1}^{|\mathbf{X}|} ln(1 + e^{-\mathbf{y}(i)\mathbf{w}^T\mathbf{X}(i)}) - \lambda ||\mathbf{w}||^2$$

Expressão para  $\nabla E_{in}(\cdot)$ 

$$\nabla E_{in}(\mathbf{w}, \mathbf{X}, \mathbf{y}) = -\frac{1}{|\mathbf{X}|} \sum_{i=1}^{|\mathbf{X}|} \frac{\mathbf{y}(i)\mathbf{X}(i)}{1 + e^{\mathbf{y}(i)\mathbf{w}^T\mathbf{X}(i)}} - 2\lambda \mathbf{w}$$

#### 3.5 Modelos do Scikit Learn

Utilizei as implementações para Regressão Linear, Regressão Linear com Regularização  $L_2$  e Regressão Logística com Regularização  $L_2$  disponíveis no módulo sklearn.linear\_model do pacote Scikit Learn. Não utilizei o método de Regressão Logística sem Regularização.

## 4 Resultados

Esta Seção apresenta os resultados obtidos medindo a acurácia dos modelos de regressão implementados para o trabalho. O desempenho dos modelos foi avaliado usando o conjunto de dados disponibilizado pelo monitor da disciplina. Neste trabalho, a acurácia é a porcentagem de exemplos no conjunto de testes que foram classificados corretamente.

O objetivo dessas avaliações de desempenho é estudar como cada modelo de regressão e regularização se comporta quanto à acurácia em relação a seus parâmetros. Busquei encontrar os valores ideais dos parâmetros I (Número de Iterações),  $\sigma$  (Tamanho do Batch),  $\lambda$  (Parâmetro de Regularização) e  $\alpha$  (Taxa de Aprendizagem) para cada modelo de regressão e regularização.

Os pontos de todos os gráficos apresentados nessa Seção foram obtidos calculando a média de 10 execuções do respectivo modelo com os parâmetros em questão. Cada ponto também apresenta o erro padrão calculado à partir das 10 medições.

#### 4.1 Acurácia vs. Iterações

Como era de se esperar, a acurácia do algoritmo para o Gradiente Estocástico Descendente aumenta com o Número de Iterações. Note que o aumento da acurácia diminui depois de cerca de 15000 iterações. Também é interessante notar que o erro padrão das amostras para o modelo de Regressão Linear com Regularização  $L_2$  é maior que o das amostras de outros modelos. Não sei explicar o porquê.

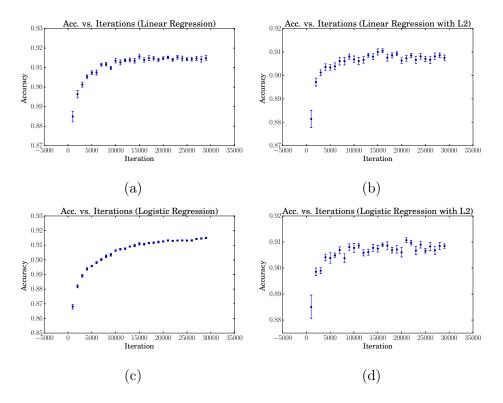


Figura 1: Acurácia vs. Número de Iterações (I) do Gradiente Estocástico Descendente, com parâmetros fixos:  $\lambda=0.0051,\,\alpha=0.5,\,\sigma=10^{-3}$ 

#### 4.2 Acurácia vs. Taxa de Aprendizagem

Os resultados para a Regressão Linear e a Regressão Linear com Regularização  $L_2$  apresentaram acurácia de 0% para  $\alpha > 2^0$  por conta de erros de overflow. Uma possível maneira de resolver esse problema seria normalizar o vetor de pesos. Não experimentei essa solução pois os pontos válidos para esses modelos mostram que a acurácia começa a diminuir para  $\alpha > 2^{-1}$ . Note que cada algoritmo tem um valor preferível de  $\alpha$ .

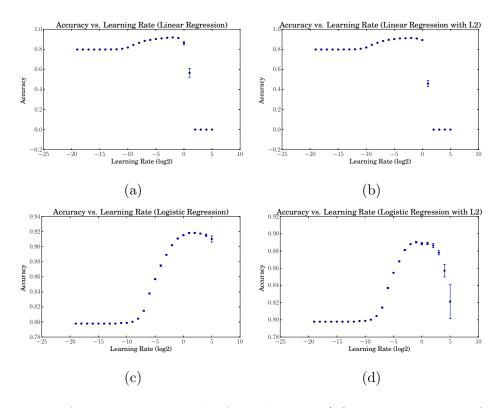


Figura 2: Acurácia vs. Taxa de Aprendizagem  $(\alpha),$  com parâmetros fixos:  $\lambda=0.0051,\,I=15000,\,\sigma=10^{-3}$ 

#### 4.3 Acurácia vs. Tamanho do Batch

Novamente, quanto maior a porcentagem  $\sigma$  de exemplos do conjunto usados em cada iteração, maior a acurácia do modelo. É necessário balancear a acurácia com a capacidade computacional, pois a duração de uma iteração é proporcional a  $\sigma$ . Note que o erro padrão é inversamente proporcional a  $\sigma$ , pois com mais exemplos usados a variabilidade fica menor.

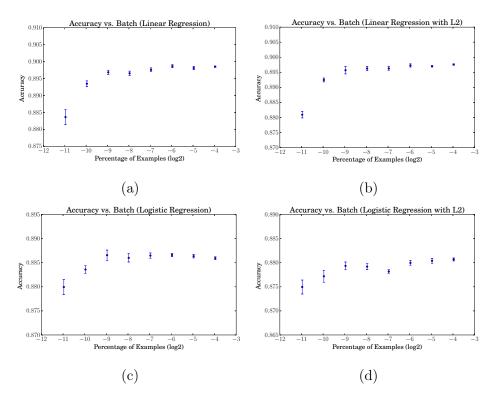


Figura 3: Acurácia vs. Tamanho do  $Batch~(\sigma),$  com parâmetros fixos:  $\lambda=0.0051,\,I=500,\,\alpha=0.5$ 

#### 4.4 Acurácia vs. $\lambda$

A acurácia dos modelos em relação a  $\lambda$  se comporta de forma distinta para os dois modelos com regularização implementados. O modelo de Regressão Linear com Regularização  $L_2$  apresenta maior acurácia para  $2^{-5} < \lambda < 2^0$ , e o modelo de Regressão Logística com Regularização  $L_2$  apresenta melhor acurácia para  $\lambda < 2^{-5}$ . Alguns valores de  $\lambda$  também resultaram em *overflow*, mas também decidi não implementar normalizações por que a acurácia pareceu aumentar na outra direção de variação do parâmetro.

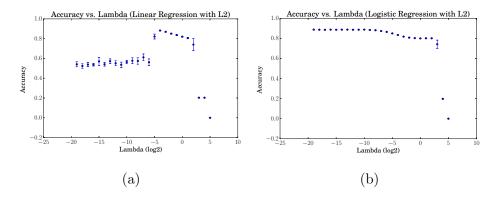


Figura 4: Acurácia vs. Parâmetro  $\lambda,$  com parâmetros fixos:  $\sigma=0.003,$   $\alpha=2.0,$  I=500

#### 4.5 Acurácia vs. Tamanho do Batch para o Scikit Learn

A acurácia dos algoritmos do Scikit Learn se beneficiou mais do aumento de tamanho do batch. Acredito que isso se deva ao fato de que as minhas implementações ainda tinham acesso ao conjunto total de dados, e escolhiam ao acaso quais exemplos comporiam o batch a ser utilizado numa dada iteração. Assim, as implementações desse trabalho se beneficiaram do conjunto total de dados e também do benéficio de realizar operações em porções menores de exemplos. O erro padrão das medições também foi maior para esses algoritmos.

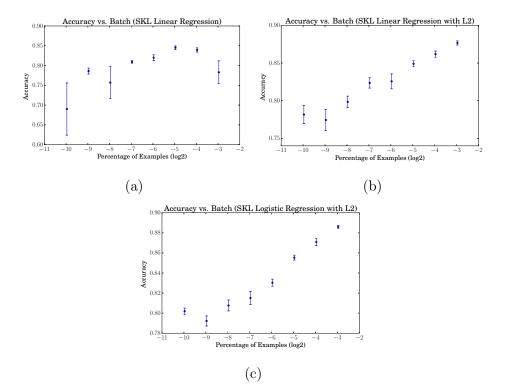


Figura 5: Acurácia vs. Tamanho do Batch  $(\sigma)$  para algoritmos do Scikit Learn

#### 4.6 Otimização dos Parâmetros

A Tabela 1 apresenta a escolha de parâmetros para cada modelo feita após os experimentos. Como tanto a acurácia dos modelos como o tempo de execução aumentam proporcionalmente ao número de iterações I e ao tamanho do batch  $\sigma$ , escolhi os maiores valores possíveis desses parâmetros, isto é, valores grandes o suficiente para uma boa acurácia, mas com tempo de execução razoável.

| Modelos            | Parâmetros |          |
|--------------------|------------|----------|
|                    | $\lambda$  | $\alpha$ |
| Regr. Lin.         | -          | 0.25     |
| Regr. Log.         | -          | 2        |
| Regr. Lin. $(L_2)$ | $2^{-4}$   | 0.25     |
| Regr. Log. $(L_2)$ | $2^{-10}$  | 0.5      |

Tabela 1: Escolha de parâmetros para as implementações, após os experimentos. Todos os modelos usaram o mesmo número de iterações,  $I=10^4$ , e tamanho de batch,  $\sigma=2^{-6}$  (aprox. 1.5% do conjunto de dados por iteração)

#### 4.7 Comparação de Acurácia

A Figura 6 apresenta comparações da acurácia dos modelos implementados neste trabalho e dos modelos disponíveis no Scikit Learn, denotados por "SKL" na figura.

Acredito que as minhas implementações tiveram acurácia maior que as implementações do Scikit Learn por conta do motivo descrito na Seção 4.5: nas minhas implementações, o parâmetro  $\sigma$  determina qual a porcentagem do conjunto de exemplos que será utilizada em cada iteração, mas não limita quais exemplos podem ser selecionados. A cada iteração, um novo conjunto de exemplos é selecionado. Nas implementações do Scikit Learn o parâmetro  $\sigma$  determina a qual porcentagem do conjunto de exemplos o algoritmo terá acesso.

Portanto, não é correto dizer que as acurácias das implementações deste trabalho são maiores do que as de suas implementações correspondentes no Scikit Learn. Ademais, é interessante notar que as implementações do Scikit Learn têm tempo de execução muito menor do que as implementações deste trabalho.

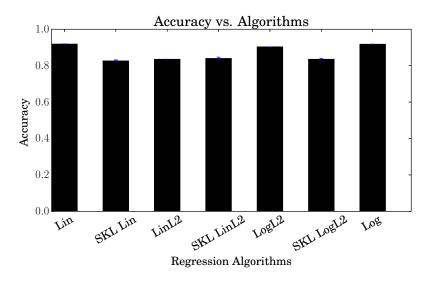


Figura 6: Acurácia dos algoritmos implementados e do Scikit Learn. Os algoritmos foram executados com os parâmetros descritos na Tabela 1

# 5 Conclusão

Este relatório apresentou e discutiu implementações dos modelos de Regressão Linear e Regressão Logística, usando o método de Regularização  $L_2$ . Foram feitas análises de acurácia em relação à variação dos parâmetros mais importantes desses modelos, e comparações de acurácia com implementações dos modelos no pacote Scikit Learn.