${\bf MAT0600}$ - Algèbre linéaire et géométrie vectorielle Examen Intra

23 octobre 2019

Corrigé de l'examen

Exercice 1 12 points

On considère les matrices suivantes.

$$A = \begin{pmatrix} -2 & -3 & -4 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} \qquad C = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

Pour chacune des opérations suivantes, si elle est bien définie, faire le calcul, sinon expliquer pourquoi l'opération n'est pas possible.

(a)
$$C^T B$$

Solution: C^T est de format 3×2 et B aussi, on ne peut donc pas les multiplier puisque le nombre de colonnes de C n'est pas égal au nombre de lignes de B.

(b)
$$2AC^T$$

Solution: A est de format 2×3 et C^T est de format 3×2 on peut donc les multiplier.

$$2AC^T = \left(\begin{array}{cc} -8 & 6\\ -10 & 14 \end{array}\right)$$

(c)
$$B^2$$

Solution: B n'est pas une matrice carrée, elle ne peut donc pas être mise au carré.

Exercice 2 20 points

Lors de son examen d'algèbre linéaire, un étudiant a effectué l'algorithme de Gauss-Jordan pour résoudre le système suivant :

$$\begin{cases}
2x_1 - 2x_2 &= 20 \\
x_1 - x_2 - 2x_3 - 2x_4 &= 0 \\
x_1 - 6x_2 + x_3 + x_4 &= 30 \\
-x_1 + 2x_2 &= -13
\end{cases}$$

Mais un collègue maladroit a renversé du café sur la copie et des parties ont été effacées. Aidez l'étudiant à retrouver les valeurs manquantes avant que son ami ne s'aperçoive de sa maladresse.

Solution : On note A la matrice des coefficients, B la matrice des constantes et X la matrice des inconnues. On résout alors le système AX = B, en effectuant l'algorithme de Gauss-Jordan sur la matrice augmentée [A|B].

$$\begin{vmatrix}
2 & -2 & 0 & 0 & 20 \\
1 & -1 & -2 & -2 & 0 \\
1 & -6 & 1 & 1 & 30 \\
-1 & 2 & 0 & 0 & -13
\end{vmatrix}
\xrightarrow{L_1 \leftrightarrow \frac{1}{2}L_1}
\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 0 & 10 \\
1 & -1 & -2 & -2 & 0 \\
1 & -6 & 1 & 1 & 30 \\
-1 & 2 & 0 & 0 & -13
\end{pmatrix}
\xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\
L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\
-1 & 2 & 0 & 0 & -13
\end{pmatrix}
\xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\
L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\
L_4 \leftarrow L_4 + L_1
\end{vmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 0 & 10 \\
0 & 0 & -2 & -2 & -10 \\
0 & 1 & 0 & 0 & -3 \\
0 & 0 & -2 & -2 & -10
\end{pmatrix}
\xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 + L_2 \\
L_3 \leftarrow L_3 + 5L_2$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 & 7 \\
0 & 1 & 0 & 0 & -3 \\
0 & 0 & 1 & 1 & 5 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 + L_2 \\
L_3 \leftarrow L_3 + 5L_2$$

On trouve donc que la matrice A est de rang 3 que [A|B] est de rang 3 or il y a 4 inconnues dans le système. On a donc une infinités de solutions et x_4 est une variable libre.

Les solutions sont de la forme :
$$X_0 = \begin{pmatrix} 7 \\ -3 \\ 5 - x_4 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

Exercice 3 20 points

Résoudre les systèmes d'équations linéaires suivants.

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 \\
1 & -1 \\
-3 & -3 \\
1 & 2
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
x \\
y
\end{pmatrix} =
\begin{pmatrix}
1 \\
2 \\
-3 \\
4
\end{pmatrix}$$
(10)

Solution: La matrice augmentée du système est

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
1 & 1 & 1 \\
1 & -1 & 2 \\
-3 & -3 & -3 \\
1 & 2 & 4
\end{array}\right)$$

La matrice augmentée échelonnée réduite est

$$\left(\begin{array}{cc|c}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 \\
0 & 0 & 0
\end{array}\right)$$

Le rang de [A|B] est 3 alors que le rang de A est 2 donc le système n'a pas de solution.

(b)
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ -1 & -3 & 0 \\ 2 & 4 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$
 (10)

Solution: La matrice augmentée du système est

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
1 & 2 & 4 & 1 \\
-1 & -3 & 0 & 1 \\
2 & 4 & 9 & 2
\end{array}\right)$$

La matrice augmentée échelonnée réduite est

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
1 & 0 & 0 & 5 \\
0 & 1 & 0 & -2 \\
0 & 0 & 1 & 0
\end{array}\right)$$

Donc le système admet une unique solution qui est

$$X_0 = \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(2)

(4)

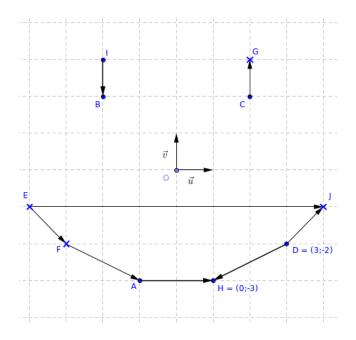
(4)

(2)

(3)

Exercice 4 23 points

On a le repère $\langle O; \mathcal{B} = \{\vec{u}, \vec{v}\} \rangle$ et les points suivants. Le point H est de coordonnées H = (1, -3).



(a) Donner les coordonnées des points A, B, C et I dans le repère $\langle O; \mathcal{B} = \{\vec{u}, \vec{v}\} \rangle$.

Solution: A = (-1, -3), B = (-2, 2), C = (2, 2) et I = (-2, 3)

(b) Placer les points E = (-4; -1), F = (-3; -2) et G = (2; 3) dans le repère $\langle O; \mathcal{B} = \{\vec{u}, \vec{v}\} \rangle$. (3) Et tracer les vecteurs $\overrightarrow{EF}, \overrightarrow{FA}$ et \overrightarrow{CG} .

(c) Donner les coordonnées des vecteurs \overrightarrow{IB} , \overrightarrow{AH} , \overrightarrow{FA} et \overrightarrow{DH} .

Solution: $\overrightarrow{IB} = (0; -1), \overrightarrow{AH} = (2; 0), \overrightarrow{FA} = (2; -1) \text{ et } \overrightarrow{DH} = (-2; -1)$

(d) Quelle est la longueur des vecteurs \overrightarrow{FA} et \overrightarrow{AH} ?

Solution: $\|\overrightarrow{FA}\| = \sqrt{2^2 + (-1)^2} = \sqrt{5} \text{ et } \|\overrightarrow{AH}\| = \sqrt{2^2 + 0^2} = 2$

(e) Quel est l'angle entre les vecteurs \overrightarrow{FA} et \overrightarrow{AH} ?

Solution: Notons θ l'angle entre les vecteurs \overrightarrow{FA} et \overrightarrow{AH} . Alors

$$\cos(\theta) = \frac{\overrightarrow{FA} \cdot \overrightarrow{AH}}{\|\overrightarrow{FA}\| \|\overrightarrow{AH}\|} = \frac{2 \times 2 + 0 \times (-1)}{\sqrt{5} \times 2} = \frac{2}{\sqrt{5}}$$

Donc $\theta \approx 26, 6^{\circ}$.

(f) Donner l'aire du parallélogramme engendré par les vecteur \overrightarrow{AH} et \overrightarrow{DH} .

(1)

(4)

(3)

(4)

Solution: L'aire du parallélogramme engendré par \overrightarrow{AH} et \overrightarrow{DH} correspond au déterminant $\Delta\langle\overrightarrow{AH},\overrightarrow{DH}\rangle$:

$$\Delta \langle \overrightarrow{AH}, \overrightarrow{DH} \rangle = \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ -2 & -1 \end{vmatrix} = -2.$$

Donc l'aire du parallélogramme est de 2.

- (g) Tracer le vecteur de coordonnées (1;1) partant du point D.
- (h) Calculer les coordonnées du vecteur \overrightarrow{EJ} qui est un vecteur de longueur 8 qui a la même direction et le même sens que le vecteur \overrightarrow{AH} . Tracer ce vecteur dans le repère.

Solution: On chercher le vecteur \overrightarrow{EJ} de coordonnées (x;y). On sait que \overrightarrow{EJ} est colinéaire au vecteur \overrightarrow{AH} , donc y=0 et x>0.

De plus, on veut que $\|\overrightarrow{EJ}\| = \sqrt{x^2 + y^2} = 8$ d'où x = 8.

Alors $\overrightarrow{EJ} = (8;0)$

Exercice 5 25 points

On donne les points suivants de l'espace.

$$A = (1, 0, -2)$$

$$C = (5, 1, 0)$$

$$E = (1, 4, 2)$$

$$B = (3, 2, -1)$$

$$D = (4, 2, 2)$$

$$F = (-4, 7, -3)$$

Et on rappelle que le déterminant de 3 vecteurs $\vec{u} = (a, b, c), \vec{v} = (d, e, f)$ et $\vec{w} = (g, h, i)$ est

$$\Delta \langle \vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \rangle = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} = a(ei - hf) - b(di - fg) + c(dh - ge)$$

(a) Calculer l'aire du parallélogramme engendré par les vecteurs \overrightarrow{AC} et \overrightarrow{AD}

Solution: $\overrightarrow{AC} = (4, 1, 2)$ et $\overrightarrow{AD} = (3, 2, 4)$.

L'aire du parallélogramme engendré par ces deux vecteurs est donné par la norme de leur produit vectoriel.

$$\overrightarrow{AC} \wedge \overrightarrow{AD} = (0, -10, 5)$$

$$\text{Et } \left\| \overrightarrow{AC} \wedge \overrightarrow{AD} \right\| = 5\sqrt{5}$$

(b) Calculer le volume du parallélipipè de engendré par les vecteurs $\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BD}$ et \overrightarrow{BE} .

Solution: $\overrightarrow{BC} = (2, -1, 1), \overrightarrow{BD} = (1, 0, 3) \text{ et } \overrightarrow{BE} = (-2, 2, 3)$

(4)

(2)

(3)

Le volume du parallélipipède engendré par ces trois vecteurs est donné par leur déterminant.

$$\Delta \langle \overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BD}, \overrightarrow{BE} \rangle = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \\ -2 & 2 & 3 \end{vmatrix} = -1$$

Donc le volume du parallélipipède est de 1.

(c) Donner une équation vectorielle de la droite \mathcal{D}_1 passant par E et de vecteur directeur (2) \overrightarrow{AB} .

Solution: $\overrightarrow{AB} = (2, 2, 1)$ et

$$\mathcal{D}_1: (x, y, z) = (1, 4, 2) + k(2, 2, 1)$$

(d) Calculer la distance du point A à la droite \mathcal{D}_1 .

Solution: $\overrightarrow{EA} = (0, -4, -4)$ et un vecteur directeur de \mathcal{D}_1 est $\overrightarrow{AB} = (2, 2, 1)$ et $\overrightarrow{EA} \wedge \overrightarrow{AB} = (4, -8, 8)$.

La distance du point A à la droite \mathcal{D}_1 est donnée par

$$d(A, \mathcal{D}_1) = \frac{\left\| \overrightarrow{EA} \wedge \overrightarrow{AB} \right\|}{\left\| \overrightarrow{AB} \right\|} = \frac{12}{3} = 4$$

(e) Calculer un vecteur orthogonal aux vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} .

Solution: $\overrightarrow{AB} = (2, 2, 1)$ et $\overrightarrow{CD} = (-1, 1, 2)$

Un vecteur orthogonal aux vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} est donné par leur produit vectoriel.

$$\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{CD} = (3, -5, 4)$$

(f) Donner des équations paramétriques de la droite \mathcal{D}_2 passant par F et perpendiculaire au vecteur \overrightarrow{CD} .

Solution: La droite \mathcal{D}_2 a donc pour vecteur directeur un vecteur orthogonal à \overrightarrow{CD} . On peut prendre le vecteur (3, -5, 4).

$$\mathcal{D}_2: \left\{ \begin{array}{ll} x & = & -4+3t \\ y & = & 7-5t \\ z & = & -3+4t \end{array} \right.$$

(7)

(g) Les droites \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 sont-elles parallèles, sécantes ou gauches? Si elles sont sécantes, donner leur point d'intersection.

Solution: Les vecteurs directeurs des droites \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 sont orthogonaux, elles sont donc sécantes ou gauches.

Pour le déterminer, cherchons un point d'intersection entre les deux droites. Pour cela, on résout le système suivant

$$\begin{cases} 1+2k &= -4+3t \\ 4+2k &= 7-5t \\ 2+k &= -3+4t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2k-3t &= -5 \\ 2k+5t &= 3 \\ k-4t &= -5 \end{cases}$$

On a alors la matrice augmentée du système

$$\begin{pmatrix} 2 & -3 & | & -5 \\ 2 & 5 & | & 3 \\ 1 & -4 & | & -5 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{Gauss-Jordan}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & | & -1 \\ 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

Le système admet donc pour solution k=-1 et t=1. Cela signifie que le point (1,4,2)-(2,2,1)=(-1,2,1) est le point d'intersection des droites \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 et elles sont donc sécantes.