# 简单流体模拟算法 (魔改版)

TAs

2021年8月3日

# 1 问题背景

本题目讨论的是**无外力作用的不可压缩流体**的模拟。在接下来对于二维平面的讨论中,认为纵向方向为 x 方向,横向方向为 y 方向。

模拟的区域为  $x \in (0,h), y \in (0,w)$ 

为了方便描述边界条件和计算梯度,约定:流体被约束在一个矩形盒子中,四边分别为:

- x = 1
- x = h 1
- y = 1
- y = w 1

这个盒子以外的数值都是未定义的,检查时对这些位置的值没有要求, 因此可以随意存储任何数值。

# 2 算法概述

如果将流体的速度场表示为  ${\bf u}$ ,压强场表示为 p,以下是不可压缩流体的 Navier–Stokes 方程:

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \underbrace{-(\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u}}_{1} \underbrace{-\frac{1}{\rho}\nabla p}_{2} \underbrace{-\nu\nabla^{2}u}_{3} + \mathbf{g}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$$
(1)

2 算法概述 2

其中 g 表示外力导致的加速度,由于无外力作用,g = 0。其他部分的含义分别是:

- 1 Advection 表示随流体本身的流动,把某一处的速度带到相邻位置
- 2 Pressure 表示局部的压强不均导致的速度变化
- 3 Diffusion 表示因为流体粘度带来的局部的速度扩散

为了求以上方程的数值解,在这里需要用到一个数学结论: Helmholtz-Hodge 分解称任意向量场都可以被唯一分解为以下形式:

$$\mathbf{w} = \mathbf{w_n} + \nabla q \tag{2}$$

其中 q 是标量场, $\mathbf{w_n}$  散度为 0:  $\nabla \cdot \mathbf{w_n} = 0$ 。据此可以定义算子 P 表示将一个向量场映射到它的散度为 0 的分量上:  $P\mathbf{w} = \mathbf{w_n}$ 。

将 P 应用在等式 1 两侧:

$$P(\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}) = P(-(\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u} - \frac{1}{\rho}\nabla p - \nu\nabla^2 u)$$
(3)

其中,由于  $\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$ ,而  $\nabla p$  本身就是一个梯度场,因此  $\mathsf{P}(\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}) = \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}$ ,  $\mathsf{P}\nabla p = 0^{-1}$ :

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \mathsf{P}(-(\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u} - \nu \nabla^2 u) \tag{4}$$

根据方程 4 可以构造数值模拟算法,将连续时间切分为时间片,在每个时间片内分为以下几步:

- 进行流动 (Advection) 的模拟, 更新速度场
- 进行速度扩散 (Diffusion) 的模拟, 更新速度场
- 将速度场投影 (Projection) 到其散度为 0 的分量上

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>可以认为这个投影过程对应的是:方程右侧除了压强项以外的非零散度造成了流体的局部挤压、拉伸,这会造成不均的压强场,它带来的加速度会让方程右侧的散度整体等于零。损失的速度耗散成了热。

### 2.1 P 算子的计算方法

对方程 2 两侧同时计算散度,由于  $\mathbf{w_n}$  散度为 0:

$$\nabla \cdot \mathbf{w} = \nabla^2 q \tag{5}$$

w 是已知的,可以直接计算它的散度,因此这是一个关于 q 的泊松方程,在流体边界  $\partial D$  上的边界条件是  $\frac{\partial q}{\partial \mathbf{n}} = 0$ 

在解得 q 以后,  $\mathbf{w_n} = \mathbf{w} - \nabla q$ 。

# 3 实现细节

### 3.1 场的离散表示和算符实现

计算中储存的所有场都会被离散化为边长为 1 的正方形的格子,存储在 Numpy 数组中。a[x][y] 被定义为第 x f ,第 y f 的格子正中央的场的值。

据此,我们可以定义梯度、散度和拉普拉斯算符的离散形式:

```
grad(x, y) = (
   (a[x+1][y] - a[x-1][y]) / 2,
   (a[x][y+1] - a[x][y-1]) / 2,
)
div(x, y) = (a[x+1][y] - a[x-1][y] + a[x][y+1] - a[x][y-1]) / 2
laplacian(x, y) = a[x+1][y] + a[x-1][y] + a[x][y+1] + a[x][y-1] - 4 * a[x][y]
```

你可以使用 np.roll 将整个场进行平移,这样可以并行计算整个场的梯度、散度或者拉普拉斯算符应用后的结果。这样会带来一个问题: np.roll 对溢出的行为是循环滚动,这样一侧最靠边的值会被移动到另一侧,这是没有意义的。

根据我们对于模拟域的约定(见第1节),边界正好分别位于最前两行、最前两列、最后两行、最后两列之间。由于在计算上述算子的时候,最多只需要将场平移一格,因此只需要在每次更新场时将边界外的值覆写,就会解决边界问题。

#### 3.1.1 边界条件

选择边界外的值被覆写的内容需要和 Navier-Stokes 方程的边界条件一致。我们选用 No-slip 边界条件: 在边界上流体速度为 0:  $\mathbf{u} = 0$ 。这可以通过将模拟域内部的值取反复制到边界外得到。

在 2.1 提及了计算 P 算子的方法,其中会需要标量场 q 计算梯度。q 的 边界条件是垂直于边界方向的变化率为 0,因此需要直接把模拟域内部的值 复制到边界外。以上两个过程可以实现为同一个函数:

def set\_boundary(field, factor):

```
field 的第一行 <- field 的第二行 * factor
field 的最后一行 <- field 的倒数第二行 * factor
field 的第一列 <- field 的第二列 * factor
field 的最后一列 <- field 的倒数第二列 * factor
```

在以下过程中中将会多次用到这一函数。

#### 3.2 Advection

为了保证算法的稳定性,我们采用隐式方法:根据某一点的速度,找到上一个时间片这一点的流体所处的位置,然后把那里的速度复制过来。

$$\mathbf{u}_{t+\Delta t}(\mathbf{x}) = \mathbf{u}_t(\mathbf{x} - \mathbf{u}_t(x)\Delta t) \tag{6}$$

由于  $\mathbf{x} - \mathbf{u}_t(x)$  不一定正好落在整点上,需要进行插值。我们约定采用 **双线性插值** (Bilinear Interpolation)

#### 3.2.1 双线性插值

TODO: 这里差张图, 喵喵要学 TikZ

#### 3.3 Diffusion

同样为了保证算法的稳定性,采用隐式方法:

$$(\mathbf{I} - \nu \Delta t \nabla^2) \mathbf{u}_{t+\Delta t}(x) = \mathbf{u}_t(x) \tag{7}$$

由于我们将  $\nabla^2$  表示成了矩阵,因此上面这个方程其实是一个线性方程 组。

助教在 utils.py 中提供了一个求解以下形式线性方程组的函数:

$$(r\mathbf{I} + s\nabla^2)\mathbf{x} = \mathbf{b} \tag{8}$$

其中 x 和 b 是二维标量场。

使用方法是调用 utils.build\_poisson\_solver(height, width, r, s, factor), 其中 factor 的含义和 set\_boundary 中相同。上述调用会返回一个函数 f, 当你需要求解的时候,你需要将场 b 形状变为 长 width \* height 的一维向量,传入 f, f 会返回一个 长 width \* height 的一维向量,代表解得的 x, 你需要将其变回原来的形状。

构造函数 f 非常耗时。可以注意到, $\nu$  是整个模拟中都不会改变的参数,因此上述线性方程组的等式左侧其实永远不变。因此可以在模拟开始前调用一次 utils.build\_poisson\_solver,把返回的函数保存起来,之后重复使用即可。

## 3.4 Projection

在 2.1 一节中提到了去除速度场的散度的方法,需要使用你之前实现好的梯度和散度算子。

**注意!** 在使用算子前,请一定要使用 set\_boundary 设置好场的边界值。此外, utils.build\_poisson\_solver 也可以用来求解 **q**, 返回的函数 也同样可以重复使用。