

Aproksymacja średniokwadratowa punktowa

Mamy dane $n + 1$ wartości funkcji f dla $n + 1$ wartości argumentów tej funkcji (węzłów aproksymacji). Funkcja f może być dana w postaci tabeli wartości lub wzorem (w drugim przypadku węzły można dobierać dowolnie na zadanym przedziale). W zadaniu aproksymacji liniowej szukamy wielomianu aproksymacyjnego P stopnia m , gdzie $m < n$ (dla $m = n$ mielibyśmy interpolację, którą można traktować jako szczególny przypadek aproksymacji):

$$P(x) = \sum_{i=0}^m p_i \varphi_i(x) = p_0 \varphi_0(x) + p_1 \varphi_1(x) + \dots + p_m \varphi_m(x),$$

gdzie $\varphi_i(x)$, $i = 0, 1, \dots, m$, są danymi funkcjami bazowymi, a p_i są poszukiwanymi współczynnikami.

Wielomian uogólniony P powinien przybliżać daną funkcję f możliwie najdokładniej, w tym przypadku najdokładniej w sensie metody najmniejszych kwadratów, tzn. suma kwadratów odchyлеń wartości wielomianu od wartości funkcji na węzłach x_j (gdzie $j = 0, \dots, n$) powinna być jak najmniejsza:

$$S = S(p_0, p_1, \dots, p_m) := \sum_{j=0}^n [\varepsilon(x_j)]^2 \leftarrow \min,$$

gdzie $\varepsilon(x_j) = P(x_j) - y_j$, $y_j = f(x_j)$. Funkcja S jest funkcją $m + 1$ zmiennych p_0, p_1, \dots, p_m . Wielomian P będziemy znali, jeżeli znamy jego współczynniki p_0, p_1, \dots, p_m . Odpowiedni układ równań z niewiadomymi p_0, p_1, \dots, p_m otrzymamy z $m + 1$ warunków koniecznych do istnienia ekstremum funkcji S :

$$\frac{\partial S}{\partial p_i} = 0, \quad \text{dla } i = 0, 1, 2, \dots, m.$$

Otrzymamy układ $m + 1$ równań z $m + 1$ niewiadomymi p_0, p_1, \dots, p_m , którego macierz uzupełniona ma postać:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_0(x_j) \varphi_0(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_0(x_j) \varphi_1(x_j) & \dots & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_0(x_j) \varphi_m(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_0(x_j) y_j \\ \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_1(x_j) \varphi_0(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_1(x_j) \varphi_1(x_j) & \dots & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_1(x_j) \varphi_m(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_1(x_j) y_j \\ \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_2(x_j) \varphi_0(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_2(x_j) \varphi_1(x_j) & \dots & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_2(x_j) \varphi_m(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_2(x_j) y_j \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_m(x_j) \varphi_0(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_m(x_j) \varphi_1(x_j) & \dots & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_m(x_j) \varphi_m(x_j) & \sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_m(x_j) y_j \end{array} \right]$$

Elementy k -tego wiersza i i -tej kolumny powyższej macierzy wynoszą $\sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_k(x_j) \varphi_i(x_j)$
 dla $k, i = 0, 1, \dots, m$, a elementy kolumny numer $(m+1)$: $\sum_{j=0}^n w(x_j) \varphi_k(x_j) y_j$, $k = 0, 1, \dots, m$.
 Funkcja $w(x)$ jest tu funkcją wagową.

Przykładowe zadanie:

Funkcje bazowe dane są wzorem rekurencyjnym: $\varphi_k(x) = \begin{cases} 2 & \text{dla } k = 0, \\ x + 1 & \text{dla } k = 1, \\ \frac{k-1}{k+1} x \varphi_{k-1}(x) - \frac{1}{k} \varphi_{k-2}(x) & \text{dla } k \geq 2. \end{cases}$

Funkcja wagowa $w(x) \equiv 1$.

Dana jest tabela wartości funkcji $f(x)$ na węzłach:

x_j	1	1,5	2	4	6	7	
y_j	-0,7	-0,35	-0,05	1,45	3,95	5,35	

tu: $n = 5$ ($j = 0, 1, \dots, n$)

Program należy napisać tak, aby użytkownik mógł zmieniać m w wybranym zakresie $1 \leq m \leq n$ ($m = 0$ nie bierzemy pod uwagę – wtedy mamy funkcję stałą).

Należy wyznaczyć:

1. współczynniki p_0, p_1, \dots, p_m ,
2. Wartość funkcji błędu $S(p_0, \dots, p_m)$,
3. $P_m(x)$ (x podaje użytkownik).

Jak sprawdzić: Biorąc $m = n$ mamy interpolację, wówczas sprawdzenie wygląda tak samo jak dla interpolacji: musi być $P_m(x_j) = y_j$, $j = 0, \dots, n$.

Kolejne czynności:

- Zdefiniuj funkcje φ, w, P_m, S
- Wpisz tablice wartości węzłów i wartości funkcji f na tych węzłach
- Wczytaj wartość m
- Wypełnij macierz rozszerzoną układu równań liniowych (z niewiadomymi p_0, \dots, p_m)
- Rozwiąż układ równań
- Wypisz wyniki