# Lista de Exercícios - Gerência de Memória

### Henrique Oliveira da Cunha Franco

#### Questão 1. Explique o conceito de alocação contígua de memória.

A alocação contígua de memória é uma técnica em que cada processo é carregado em um único bloco contínuo de memória física. Isso facilita o acesso direto e simples aos dados, porém causa problemas de fragmentação externa e limita a flexibilidade no gerenciamento da memória.

#### Questão 2. Qual a função da MMU na gerência de memória?

A Unidade de Gerência de Memória (MMU) é responsável por traduzir endereços virtuais, gerados pelos programas, em endereços físicos, utilizados pela memória principal. Ela também pode realizar funções como proteção de memória e controle de acesso.

#### Questão 3. Qual a diferença entre endereço físico e virtual?

O endereço virtual é o endereço utilizado pelos programas em execução, enquanto o endereço físico é aquele onde os dados realmente estão localizados na memória. A MMU é responsável por mapear os endereços virtuais em físicos.

Questão 4. Se todos os processos que precisam executar não cabem na memória, o que pode ser feito? Explique a ideia de swapping.

Quando não há memória suficiente para todos os processos, o sistema pode utilizar a técnica de *swapping*, que consiste em transferir temporariamente processos da memória principal para o disco, liberando espaço para que outros possam ser executados. Quando necessário, o processo é trazido de volta à memória.

**Questão 5.** Explique o problema da fragmentação externa. Como solucionar o problema?

A fragmentação externa ocorre quando há espaços livres na memória, mas que estão distribuídos em blocos pequenos e não contíguos, impedindo que um processo maior seja alocado. Uma possível solução é a compactação da memória, que reorganiza os blocos para formar um espaço contínuo.

Questão 6. O que acontece quando um processo excede o tamanho alocado da sua área de crescimento?

Quando um processo excede sua área de crescimento (como a pilha ou o heap), pode ocorrer uma falha de segmentação (segmentation fault), levando à interrupção do processo,

a menos que o sistema permita expansão dinâmica de memória.

Questão 7. O sistema operacional mantém uma lista de espaços livres na memória física. Sempre que um novo processo é criado esta lista é percorrida e usada. Quais as formas de percorrer a lista, ou seja, de alocar um bloco na memória para o processo?

As formas de alocação são:

- First-fit: aloca o primeiro bloco de memória que for suficientemente grande.
- Best-fit: aloca o menor bloco que seja suficientemente grande, minimizando o espaço desperdiçado.
- Worst-fit: aloca o maior bloco disponível, esperando manter blocos menores disponíveis para futuras alocações.

**Questão 8.** Considere os blocos de memória: 10K, 4K, 20K, 18K, 7K, 9K, 12K, 13K. Processos a serem alocados: 5K, 10K, 15K, 8K, 3K, 7K, 6K. Abaixo estão as simulações dos algoritmos de alocação:

## a. First-Fit - Alocação Primeiro Encaixe

Neste algoritmo, o sistema percorre a lista de blocos e aloca o primeiro que for suficientemente grande. A lista de blocos livres é: [10K, 4K, 20K, 18K, 7K, 9K, 12K, 13K].

- P1 (5K): Aloca no primeiro bloco suficiente  $\rightarrow$  **10K**  $\rightarrow$  sobra 5K
- P2 (10K): Bloco **4K** não serve, o próximo é **20K**  $\rightarrow$  sobra 10K
- P3 (15K): Pula os anteriores, entra em  $\mathbf{18K} \to \text{sobra } 3\text{K}$
- P4 (8K): Pula até encontrar  $9K \rightarrow \text{sobra } 1K$
- P5 (3K): Aloca em  $4K \rightarrow \text{sobra } 1K$
- P6 (7K): Entra exatamente em  $7K \rightarrow \text{sobra } 0K$
- P7 (6K): Próximo disponível suficiente é  $12K \rightarrow \text{sobra } 6K$

Blocos restantes: [5K, 1K, 10K, 3K, 1K, 6K, 13K]

### b. Best-Fit - Melhor Encaixe

Neste algoritmo, a alocação ocorre no **menor bloco** disponível que acomode o processo. A cada passo, reordenamos os blocos por tamanho para escolher o melhor encaixe.

• P1 (5K): Melhor encaixe =  $7K \rightarrow \text{sobra } 2K$ 

- P2 (10K): Encaixa exatamente no bloco  $10K \rightarrow \text{sobra } 0K$
- P3 (15K): Melhor entre os grandes é  $18K \rightarrow \text{sobra } 3K$
- P4 (8K): Melhor encaixe é  $9K \rightarrow \text{sobra } 1K$
- P5 (3K): Melhor bloco =  $4K \rightarrow \text{sobra } 1K$
- P6 (7K): Melhor bloco =  $12K \rightarrow \text{sobra } 5K$
- P7 (6K): Melhor bloco =  $13K \rightarrow \text{sobra 7K}$

Blocos restantes: [2K, 0K, 3K, 1K, 1K, 5K, 7K]

## c. Worst-Fit - Pior Encaixe

Neste caso, o processo é alocado no **maior bloco** disponível. Sempre escolhemos o bloco que deixará o maior espaço remanescente.

- P1 (5K): Maior bloco =  $20K \rightarrow \text{sobra } 15K$
- P2 (10K): Maior agora =  $18K \rightarrow \text{sobra } 8K$
- P3 (15K): Maior agora =  $15K \rightarrow \text{sobra 0K}$
- P4 (8K): Maior agora =  $13K \rightarrow sobra 5K$
- P5 (3K): Maior agora =  $12K \rightarrow \text{sobra } 9K$
- P6 (7K): Maior agora =  $10K \rightarrow \text{sobra } 3K$
- P7 (6K): Maior agora =  $9K \rightarrow \text{sobra } 3K$

**Blocos restantes:** [15K, 8K, 0K, 5K, 9K, 3K, 3K]