

Relatório - EP3

Piero Conti Kauffmann (8940810)

1 Modelos utilizados

1.1 Encoder-Decoder BiLSTM

Pelas especificações da tarefa, o primeiro modelo proposto para o problema de geração automática de títulos deve ser uma rede neural encoder-decoder com uma LSTM bidirecional (\vec{g}_e e \overleftarrow{g}_e) como encoder acoplada a um mecanismo de atenção (Figura 1).

Na componente do decoder do modelo, escolhi incluir duas LSTMs unidirecionais em sequência. A primeira LSTM recebe o embedding do último token escrito no título, e é inicializada com os estados finais da rede bidirecional concatenados, portanto possui o dobro de *hidden units* de \vec{g}_e e \overleftarrow{g}_e . Além disso, é na primeira LSTM do decoder em que é feito o cálculo dos vetores de contexto por meio do mecanismo de atenção do modelo, descrito adiante. Esses vetores são concatenados aos *hidden states* da LSTM e são passados para a LSTM final como input, que finaliza a decodificação do próximo token da sequência.

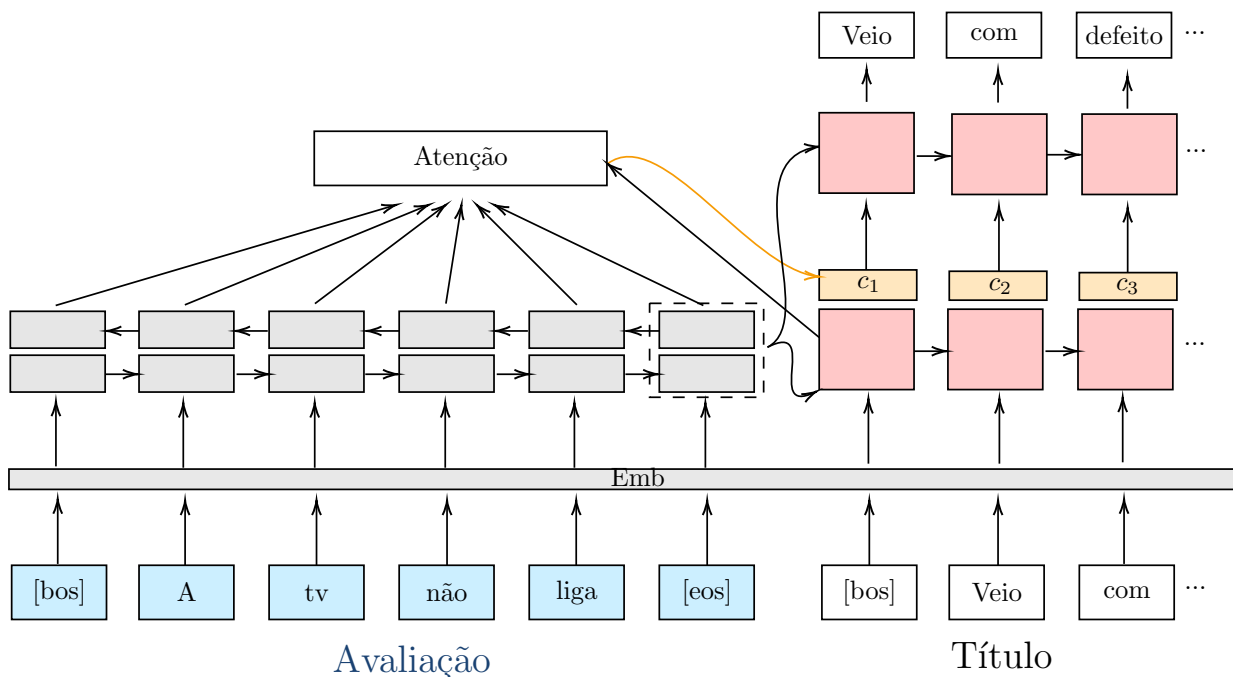


Figura 1: Diagrama do modelo encoder-decoder BiLSTM com camada de atenção escolhido. Os tokens especiais [bos] e [eos] delimitam respectivamente o início e fim das sequências de texto.

O mecanismo de atenção adotado para o modelo foi o mecanismo de atenção global proposto por Luong, Pham e Manning [3] com escores de atenção obtidos a partir do produto interno dos *hidden states*. Graças à segunda LSTM do decoder, o modelo também é capaz de utilizar a informação dos vetores de contexto dos tokens passados.

1.2 BERT-CLS e BERT-MASK

Neste trabalho iremos experimentar com duas variantes de soluções baseadas no BERT (representado na Figura 2) para geração de textos de maneira autoregressiva. A primeira variante consiste em utilizar o campo de classificação (token [CLS]) de um modelo BERT pré-treinado para a língua portuguesa (Souza, Nogueira e Lotufo [4]) para prever o próximo token de uma sequência.

A camada final associada ao token [CLS] do BERT é pré-treinada com a tarefa de *Next Sentence Prediction* (NSP), que consiste em tentar adivinhar se a segunda sentença fornecida (separada pelo token [SEP]) vem depois da primeira sentença em um texto corrido. Para o problema em questão, podemos descartar a camada densa de classificação binária usada para o objetivo de NSP e criar uma nova camada densa com a mesma dimensão final do vocabulário de saída, e utilizarmos essa nova componente para prever o próximo token do título de maneira autoregressiva. Chamaremos esse modelo de BERT-CLS.

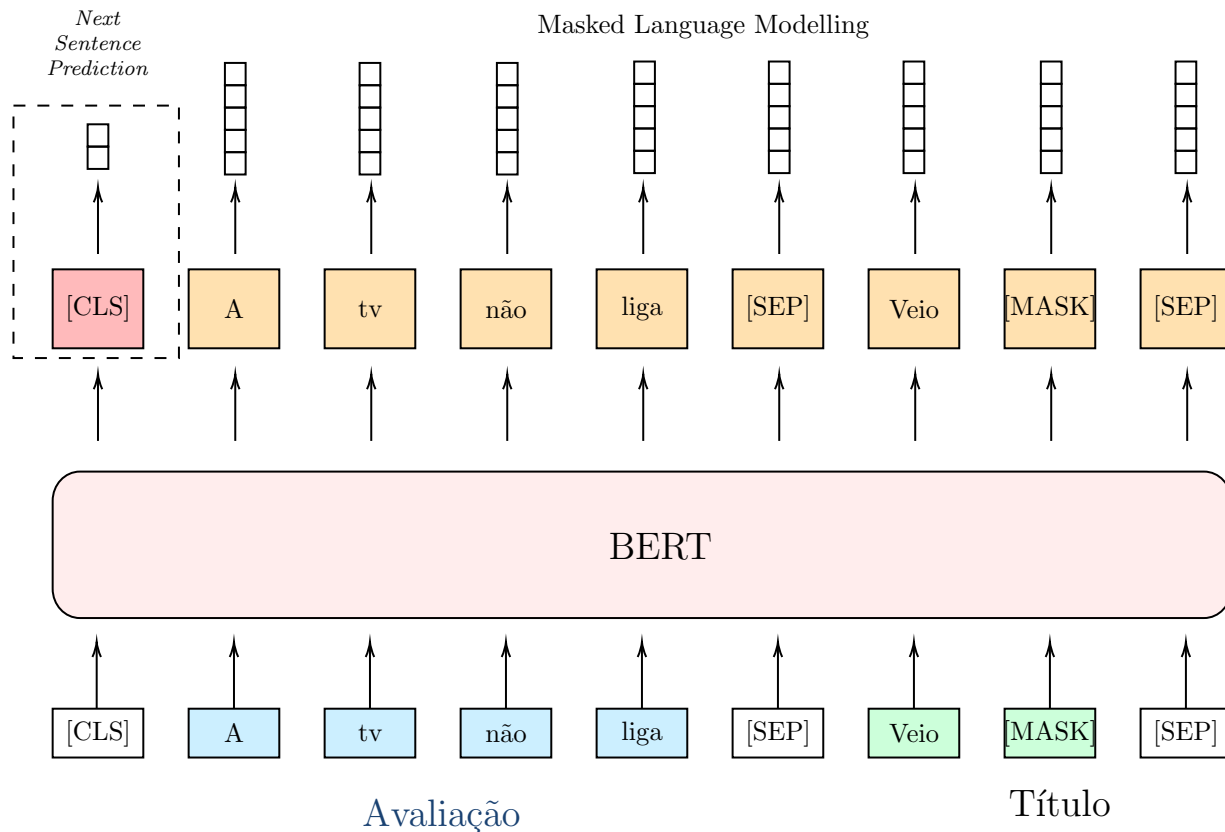


Figura 2: Diagrama ilustrativo do BERT para a task compartilhada de *Masked Language Modelling* e *Next Sentence Prediction*.

Alternativamente, podemos tentar aproveitar a semelhança do objetivo deste trabalho com a tarefa de *Masked Language Modelling* (MLM) do modelo pré-treinado, que tenta recuperar os tokens mascarados aleatoriamente nas sentenças. Apesar de parecer a melhor alternativa, existem algumas desvantagens aparentes: no objetivo de geração de texto deste trabalho, vamos sempre adicionar o token [MASK] no final da segunda sentença, que estará sempre seguido do token final [SEP]. Naturalmente, isto irá fazer o modelo original acreditar que o token mascarado é sempre um token próximo ao final de sentença (um caractere de ponto final, por exemplo) e irá prejudicar a performance do texto que iremos gerar de maneira causal autoregressiva. Ao fazermos o *fine tuning* segundo esta abordagem, estamos grosseiramente tentando converter um modelo treinado com a tarefa de *Masked Language Modelling* para um modelo causal de sumarização de textos.

É difícil de prever de antemão se o BERT-MASK produzirá resultados melhores ou piores que o BERT-

CLS (proposto originalmente pelo enunciado da tarefa), então, a título de curiosidade, decidi avaliar a performance destas duas abordagens diferentes.

2 Treinamento

2.1 Encoder-Decoder BiLSTM

O treinamento da encoder-decoder BiLSTM é feito utilizando a técnica *teacher forcing* (Williams e Zipser [5]), que passa a sequência correta inteira de tokens para o decoder que tenta prever o próximo token relativamente a cada item da sequência passada. Essa técnica na prática acelera a convergência de modelos sequenciais e usualmente também facilita a implementação destes modelos.

Treinamos o modelo com *early-stopping* em uma amostra de 72% do conjunto de dados da base completa da B2W, validando o modelo ao final de cada época em um conjunto de validação que corresponde a 8% dos dados. O treinamento é interrompido se o custo calculado no conjunto de validação não diminuir em 5 épocas consecutivas. Quando o treinamento é interrompido, apenas o modelo com menor custo no conjunto de validação é salvo.

Na Figura 3, é representado o mapa de atenção extraído do modelo para um exemplo do conjunto de validação. Verificamos que o modelo treinado foca a atenção em algumas palavras chaves úteis para gerar o título "Produto bom", como "não trava" e "Sem comentários".

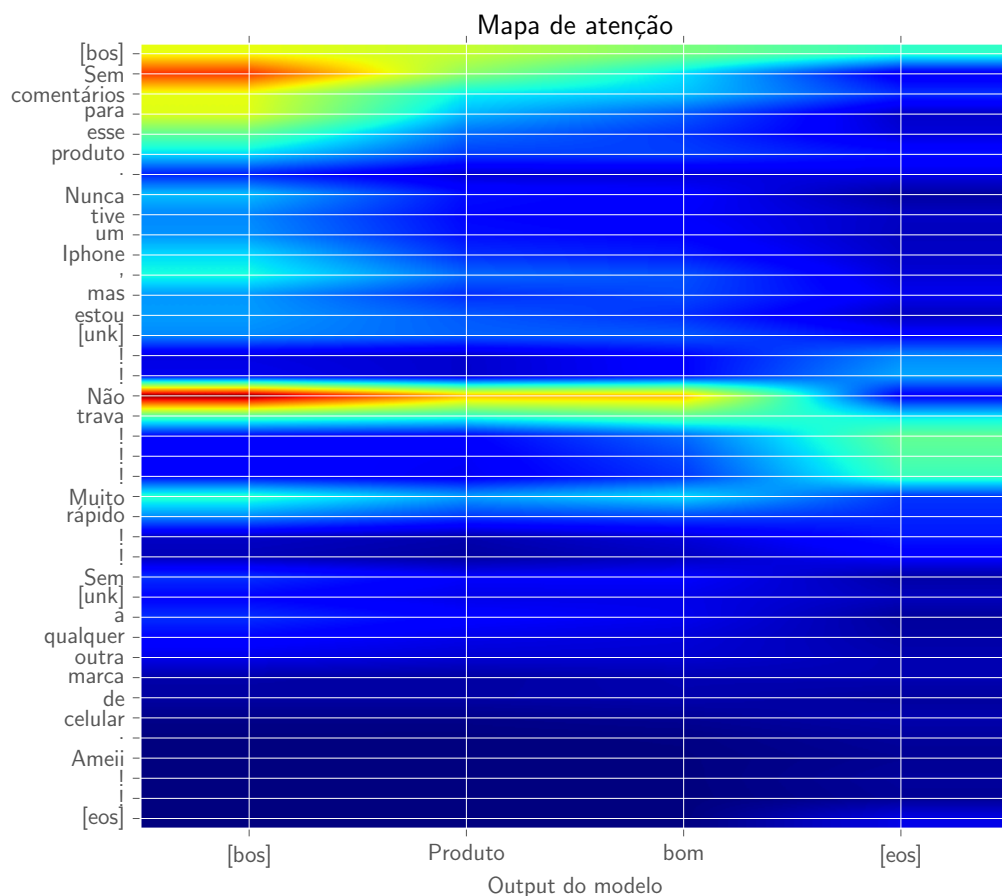


Figura 3: Mapa de atenção para uma avaliação do conjunto de validação com o título gerado pelo modelo recursivamente (eixo horizontal) e a avaliação submetida pelo cliente (eixo vertical).

2.2 BERT-CLS e BERT-MASK

Seguindo o procedimento de preparação dos dados descrito no enunciado do exercício, utilizamos a mesma amostra de 80% dos dados da base completa da B2W extraídos para o treinamento da LSTM. Após dividir os dados para a geração de texto token a token (conforme descrito no enunciado) o conjunto de treino final gerado possui cerca de 600 mil instâncias. Por limitações computacionais, utilizei apenas 2/3 destes dados para treinar os modelos durante apenas uma única época de treinamento. Por sua vez, como a função de custo foi calculada apenas em dados que não foram vistos previamente pelo modelo, não foi necessário utilizar *early-stopping* para prevenir *overfitting*.

O modelo BERT-CLS convergiu de maneira estável, sem precisar de um tamanho de *batch* muito elevado, finalizando após cerca de 10h de treinamento no *Google Colab*. O modelo BERT-MASK exigiu maior esforço de treinamento e teve convergência difícil, o que é justificável, visto que neste modelo alteramos a tarefa base em que o modelo foi originalmente treinado. Para garantir mais estabilidade no treinamento do BERT-MASK foi necessário utilizar um tamanho de *batch* maior. Para não exceder a capacidade da infraestrutura disponível, isso foi possível usando *gradient accumulation*. Para encontrar as especificações exatas do treinamento dos modelos, consulte o Apêndice ??.

3 Resultados experimentais

Os modelos foram avaliados na amostra de testes (que representa 20% do conjunto de dados completo da B2W) segundo as métricas:

- Acurácia
- BLEU-1 (unigramas)
- BLEU-2 (unigramas e bigramas)
- BLEU-3 (unigramas, bigramas e trigramas)
- BLEU-4 (unigramas, bigramas, trigramas e quadrigramas)
- Medida-Namorada
- METEOR

Como os títulos gerados pelos modelos são muitas vezes curtos e podem não possuir nenhum bigrama, trigrama ou quadrigrama, usarei o suavizador proposto por Lin e Och [2] para calcular as precisões da métrica BLEU:

$$P_n = \frac{|\text{Modelo}_n \cap \text{Ref}_n| + 1}{|\text{Modelo}_n| + 1}, \quad n \in \{2, 3, 4\} \quad (1)$$

onde Ref_n e Modelo_n são respectivamente os conjuntos dos n-gramas do texto de referência e do título gerado pelo modelo. Para um estudo comparativo entre diferentes técnicas de suavização, ver Chen e Cherry [1].

Os resultados obtidos pelos três modelos são apresentados na Tabela 1.

Modelo	Acurácia	BLEU-1	BLEU-2	BLEU-3	BLEU-4	METEOR	M-Namorada
BiLSTM	2,7%	16,5%	9,8%	6,7%	4,9%	10,8%	49,8%
BERT-CLS	3,5%	17,0%	10,4%	6,8%	4,7%	10,3%	61,3%
BERT-MASK	4,9%	17,6%	11,1%	7,6%	5,4%	12,5%	65,5%

Tabela 1: Métricas avaliadas no conjunto de testes para os três modelos.

Referências

- [1] Boxing Chen e Colin Cherry. “A systematic comparison of smoothing techniques for sentence-level bleu”. Em: *Proceedings of the Ninth Workshop on Statistical Machine Translation*. 2014, pp. 362–367.
- [2] Chin-Yew Lin e Franz Josef Och. “Automatic evaluation of machine translation quality using longest common subsequence and skip-bigram statistics”. Em: *Proceedings of the 42nd Annual Meeting of the Association for Computational Linguistics (ACL-04)*. 2004, pp. 605–612.
- [3] Minh-Thang Luong, Hieu Pham e Christopher D Manning. “Effective approaches to attention-based neural machine translation”. Em: *arXiv preprint arXiv:1508.04025* (2015).
- [4] Fábio Souza, Rodrigo Nogueira e Roberto Lotufo. “BERTimbau: pretrained BERT models for Brazilian Portuguese”. Em: *9th Brazilian Conference on Intelligent Systems, BRACIS, Rio Grande do Sul, Brazil, October 20-23 (to appear)*. 2020.
- [5] Ronald J Williams e David Zipser. “A learning algorithm for continually running fully recurrent neural networks”. Em: *Neural computation* 1.2 (1989), pp. 270–280.