L2-Mini Projet

Xporters - groupe Caravan

Membres: Ouassim Meftah, Jeyanthan Markandu, Julien Rolland, Mohamed

Oumezzaouche, Pierre Cornemillot, Martin Vitani

URL du challenge: https://codalab.lri.fr/competitions/652

Repo GitHub du projet : https://github.com/pierre6398/caravan

<u>XPorters</u>

Contexte et description du problème :

Le challenge qui nous a été proposé est une prédiction du trafic sur une autoroute, c'est-à-dire le nombre de voitures sur cette autoroute à une date et une heure donnée. Pour cela, on nous a fourni un "starting kit" avec des données et un squelette de programme permettant d'effectuer une régression. Le set de données (séparé en 3 ensembles : entraînement, test et validation) contient des mesures de la densité volumique de voitures à différentes dates, et dans différentes conditions météorologiques. De plus, une métrique nous est fournie pour mesurer quantitativement la valeur de notre prédiction. Cette métrique consiste à faire le rapport entre les normes au carré des moyennes des erreurs et de la variance. Il pourrait être intéressant en ouverture à la fin du projet de s'intéresser à d'autres métriques pour comparer les résultats. Avec celle-ci, le notebook et le modèle originel permettent déjà d'obtenir un score de 0,9467. Notre objectif est de l'améliorer en cherchant un meilleur modèle de régression et en manipulant les données. Notre groupe divisera donc son travail en trois tâches principales (preprocessing, modélisation et visualisation) qui seront détaillées plus bas. Le résultat initial étant déjà très correct (plus que pour une classification), les différents modèles de prédiction possibles ne seront pas facile à différencier (comme le montre la figure 1 page suivante).

Approche choisie:

Après étude des données, il nous est apparu que nombre d'entre elles contenaient des informations inutiles et nous avons donc prévu d'effectuer une réduction de dimension grâce à des études de variances, et grâce à des regroupements de données avec Sklearn.cluster et Seaborn.

Ensuite, nous chercherons le meilleur modèle et les meilleurs hyper-paramètres grâce à différents modes de visualisation des scores et des variances de modèles.

Description des classes :

Preprocessing : Mohamed OUMEZZAOUCHE, Ouassim MEFTAH

L'objectif de notre groupe est de faire du tri parmi nos données, garder les plus utiles afin d'améliorer l'efficacité du modèle. Pour cela nous avons commencé par chercher comment enlever de notre set de données les colonnes qui sont composées à au moins 95% de valeurs 0 (on utilise la fonction percentile et la formule de la variance). Ce sont les variables inutiles pour le modèle. Par la suite nous avons fait en sorte de trouver et supprimer les valeurs extrêmes/incohérentes avec data.drop. Nous avons ainsi écrit deux fonctions distinctes pour détecter les outliers, les deux fonctions héritent de VarianceThreshold . Ensuite le nouveau set de données a été utilisé par la team modèle afin de voir si une amélioration est visible sur le score. Enfin, nous avons essayé de redimensionner les données afin qu'elle paraisse moins lourdes et plus homogènes pour un preprocessing plus efficace.

Model: Julien ROLLAND, Jeyanthan MARKANDU

L'objectif de notre groupe est de choisir le meilleur modèle de régression ainsi que les meilleurs hyper-paramètres, pour cela nous avons commencé par essayer différents modèles, 7 en tous. Parmis eux nous avons choisis celui qui donnait le meilleur score avec un temps d'éxecution raisonnable : GradientBoostingRegressor. Ensuite nous avons utilisé les méthodes GridSearchCV du module sklearn qui tentent de trouver les meilleurs paramètres respectivement en testant avec toutes les valeurs de manière exhaustive et en testant seulement certaines valeurs choisies aléatoirement. Vous trouverez le pseudo code utilisé dans l'algorithme 2 ci-dessous.

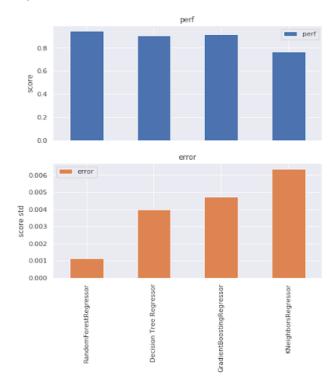
Visualisation: Pierre CORNEMILLOT, Martin VITANI

L'objectif de notre groupe est d'afficher les données de la meilleure manière possible, afin de pouvoir les analyser et les comprendre. Par exemple, le problème abordé étant une régression, il peut être utile de représenter les performances d'un modèle de prédiction sur les données d'entraînement avec une droite de prédiction, ainsi que l'erreur résiduelle par rapport à celle-ci afin de connaître l'acuité de cette prédiction. Pour tester la validité de ces visualisations de performances, nous avons utilisé différentes méthodes de régression de Sklearn. De plus, une visualisation de clusters concernant certains features permettra d'étudier l'utilité de ceux-ci et d'établir des connections entre l'évolution du score et les modifications en preprocessing. Seront présentés plus bas des morceaux de code et des exemples des visualisations que nous avons rajoutés.

Résultats:

Visualisation:

Figure 1 : Comparaison des performances



Il nous paraissait intéressant d'afficher le score calculé pour différents modèles afin d'aider à déterminer le plus efficace, ainsi que la variance correspondante, car un modèle performant mais très imprécis n'est pas forcément le meilleur choix.

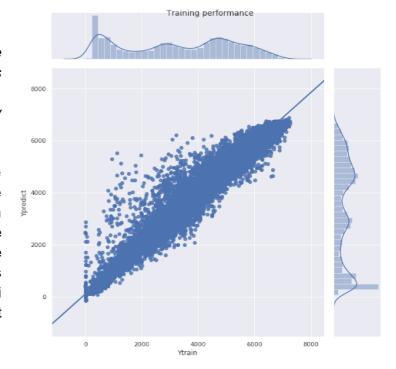
On remarque que le modèle implémenté dans le programme squelette d'origine (RandomForest) a le meilleur score et une variance très faible. Le modèle des KNeighbors semble quant à lui peu recommandé pour le remplacer.

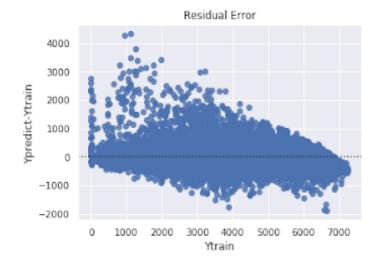
Le choix du groupe modélisation a été fait en tenant compte des résultats de cet histogramme et de la figure 3 (réglage des hyper-paramètres).

Figure 2 : Fit et erreur résiduelle

Pour étudier la performance d'un modèle donné, nous avons affiché les données d'entraînement en fonction de la prédiction. La perfection serait la droite x=y représentée ci-contre.

Voici le résultat obtenu pour le modèle de base. L'allure globale du schéma montre que la prédiction est cohérente, bien qu'elle ne soit pas parfaite. On remarque que l'on peut également avoir une bonne visualisation de la densité de présence des données aux différentes positions, ce qui peut aider à comprendre lesquelles sont mal-interprétées.

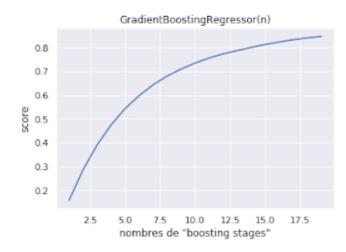




Pour étudier d'un peu plus près cette performance, nous avons affiché l'erreur résiduelle du modèle (erreur par rapport à la droite).

Voici la position de chaque donnée dans un graphique (Ytrain,Ypredict) par rapport à la droite de prédiction. Cette visualisation sera bien utile pour juger de la qualité de chaque modèle (elle donne également une idée de la densité du positionnement des données)

Figure 3 : Score en fonction des hyper-paramètres :



Les hyper-paramètres allant probablement jouer un grand rôle dans le choix du modèle et l'amélioration du score, nous avons voulu être capable de représenter le score d'un modèle en fonction de l'évolution d'un hyper-paramètre.

Ici on remarque que le score augmente de façon logarithmique avec n_estimator. De plus, en augmentant ce paramètre, le score de ce modèle dépasse celui du modèle d'origine, d'où ce choix.

Code visualisation:

```
###affichage des performances###
from sklearn.ensemble import RandomForestRegressor
from sklearn.tree import DecisionTreeRegressor
from sklearn.ensemble import GradientBoostingRegressor
from sklearn.neighbors import KNeighborsRegressor
model name = ["RandomForestRegressor", "Decision Tree Regressor", "GradientBoostingRegressor", "KNeighborsRegressor"]
model_list = [RandomForestRegressor(),DecisionTreeRegressor(),GradientBoostingRegressor(),KNeighborsRegressor()]
scores_perf = []
scores err = []
for i in range(len(model list)) :
    sc=cross val score(model list[i], X train, Y train, cv=5, scoring=make scorer(scoring function))
    scores perf.append(sc.mean())
    scores err.append(sc.std())
df = pd.DataFrame({'perf': scores perf,'error': scores err}, index=model name)
ax=df.plot.bar(subplots=True,figsize=(8,8))
ax[0].set_ylabel("score")
ax[1].set_ylabel("score std")
```

```
###result visualization###
import seaborn as sns
import numpy as np
sns.set(style='darkgrid')
g=sns.jointplot(Y_train, Y_hat_train,kind="reg",height=9)
g.set_axis_labels("Ytrain", "Ypredict")
g.fig.suptitle("Training performance")
###residual error###
g = sns.residplot(Y_train,Y_hat_train)
g.set_xlabel("Ytrain")
g.set_ylabel("Ypredict-Ytrain")
g.set_title("Residual Error")
```

```
###performance de RandomForestRegressor en fonction du nombre d'arbres##
S=[]
N=[]
s=make_scorer(scoring_function)
for n in range (1,20):
    sc=cross_val_score(GradientBoostingRegressor(n_estimators=n), X_train, Y_train, cv=5,scoring=s)
    S.append(sc.mean())
    N.append(n)
S=np.array(S)
N=np.array(N)
plt.plot(N,S)
plt.xlabel('nombres de "boosting stages"')
plt.ylabel('score')
plt.title('GradientBoostingRegressor(n)')
```

Model:

Nous avons commencé par essayer plusieurs modèles. A l'aide de sklearn, nous avions cherché des algorithmes qui pourraient correspondre à notre problème. Il s'agit d'un problème de régression.

Nous avons essayé une dizaine de models. Pour cela nous avons modifié la classe model et en avons fait des copies. Nous les avons entraînées et avons calculé le score pour chacun. Cela a été une tâche plutôt laborieuse car certains model prenaient très longtemps à être entraînés et nous ne pouvions qu'attendre.

En les comparant nous nous somme aperçu que GradientBoostingRegressor (algorithme 1) donnait les meilleurs résultats avec un temps d'exécution raisonnable.

Algorithme 1: Modèle GradientBoostingRegressor Référence[1]

Algorithme 2 : pseudo code GradientBoostingRegressor Référence[2]

```
Input: training set \{(x_i,y_i)\}_{i=1}^n, a differentiable loss function L(y,F(x)), number of iterations M. Algorithm:

1. Initialize model with a constant value: F_0(x) = \arg\min_{\gamma} \sum_{i=1}^n L(y_i,\gamma).
2. For m=1 to M:
1. Compute so-called p seudo-residuals: r_{im} = -\left[\frac{\partial L(y_i,F(x_i))}{\partial F(x_i)}\right]_{F(x)=F_{m-1}(x)} \quad \text{for } i=1,\dots,n.
2. Fit a base learner (or weak learner, e.g. tree) h_m(x) to pseudo-residuals, i.e. train it using the training set \{(x_i,r_{im})\}_{i=1}^n.
3. Compute multiplier \gamma_m by solving the following one-dimensional optimization problem: \gamma_m = \arg\min_{\gamma} \sum_{i=1}^n L\left(y_i,F_{m-1}(x_i)+\gamma h_m(x_i)\right).
4. Update the model: F_m(x) = F_{m-1}(x)+\gamma_m h_m(x).
3. Output F_M(x).
```

Nous avons ensuite cherché les meilleurs hyper-paramètres pour ce modèle avec les méthodes GridSearchCV et RandomizedSearchCV (algorithme 3) du module sklearn. Celles ci nous ont permis d'améliorer nos résultats en faisant passer le score de 92 à 96%. Cependant encore une fois il était difficile de faire beaucoup d'essais étant donné le temps de calcul de ces méthodes.

Algorithme 3 : recherche des hyper-paramètres Référence[3]

```
from sklearn.model selection import GridSearchCV
#impossible de comprendre le fonctionement des methodes
def grid(model,data_name= 'xporters',data_dir='./input_data/'):
     temps a=time.time()
     D = DataManager(data_name, data_dir , replace_missing=True)
     M=model()
     X_train = D.data['X_train']
     Y_train = D.data['Y_train']
#if not(M.is_trained) : M.fit(X_train, Y_train)
     \#param = M.mod.get\_params()
     #for key in param:
          param[key] = np.empty(0)
     #print(param)
     GSCV = GridSearchCV(M.mod, {"max_depth":[1,2,3,4,5,6,7,8,9],"random_state":[0], "n_estimators":[100]})
GSCV.fit(X_train,Y_train)
print(GSCV.best_params_)
def random(model,data_name= 'xporters',data_dir='./input_data/'):
     temps_a=time.time()
D = DataManager(data_name, data_dir , replace_missing=True)
     M=model()
X_train = D.data['X_train']
Y_train = D.data['Y_train']
     #if not(M.is trained) : M.fit(X train, Y train)
     param = M.mod.get_params()
     res = RandomizedSearchCV(M.mod, {"max_depth":[1,2,3,4,5,6,7,8,9],"random_state":[0], "n_estimators":[100]})
     res.fit(X_train,Y_train)
     print(res.best_params_)
```

Voici notre meilleur modèle ainsi que ses meilleurs hyperparamètres:

GradientBoostingRegressor(max_depth=9,random_state=0, n_estimators=100)

```
7]: grid(model7)
Info file found : C:\Users\marka\Documents\miniProj\caravan\starting_kit\input_data\xporters_public.info
{'max_depth': 9, 'n_estimators': 100, 'random_state': 0}
```

Pour éviter de tester chaque modèle un par un dans différents fichiers README.ipynb, nous avions créé une fonction test_score(algorithme 4) qui effectue la cross-validation avec son incertitude et calcule aussi le temps d'exécution pour un modèle donné. Ceci nous a énormément facilité le travail car certains modèles pöuvaient prendre beaucoup de temps pour des scores pas très bons :

Algorithme 4 : test_score Référence[4]

```
def test_score(modele,data_name= 'xporters',data_dir='./input_data/'):
    temps_a=time.time()
    D = DataManager(data_name, data_dir , replace_missing=True)
    M=modele()
    X_train = D.data['X_train']
    Y_train = D.data['Y_train']
    if not(M.is_trained) : M.fit(X_train, Y_train)
    Y_hat_train = M.predict(D.data['X_train'])    # Optional, not really needed to test on taining examples
    Y_hat_valid = M.predict(D.data['X_valid'])
    Y_hat_test = M.predict(D.data['X_test'])
    M.save(trained_model_name)
    result_name = result_dir + data_name
    write(result_name + '_train.predict', Y_hat_train)
    write(result_name + '_valid.predict', Y_hat_test)
    metric_name, scoring_function = get_metric()
    scores = cross_val_score(M, X_train, Y_train, cv=5, scoring=make_scorer(scoring_function))
    print('\ncv score (95 perc. CI): %0.2f (+/- %0.2f)' % (scores.mean(), scores.std() * 2))
    temps_b=time.time()-temps_a
    print("voici le temps_d'éxécution_du_modele: ",modele," ",temps_b)
    return_scores.mean(),scores.std() * 2
```

Pour effectuer cette fonction nous avions repris le code fourni dans le README.ipynb Voici ce que l'on obtient en utilisant cette fonction sur certains modèles:

```
[14]: # LinearRegression
      score1, incertitude1 = test score(model1)
  Info file found : C:\Users\marka\Documents\miniProj\caravan\starting_kit\input_data\xporters_public.info
  CV score (95 perc. CI): -0.11 (+/- 1.09)
  voici le temps d'éxécution du modele: <class 'model1.model1'> 2.5348353385925293
[15]: #SVR
      score2, incertitude2 =test score(model2)
  Info file found : C:\Users\marka\Documents\miniProj\caravan\starting_kit\input_data\xporters_public.info
  CV score (95 perc. CI): 0.66 (+/- 0.01)
  voici le temps d'éxécution du modele: <class 'model2.model2'> 1661.9571285247803
[16]: #linear_model
      score3, incertitude3 =test score(model3)
  In fo \ file \ found : C:\Users\marka\Documents\miniProj\caravan\starting\_kit\input\_data\xporters\_public.info
  CV score (95 perc. CI): -0.27 (+/- 1.76)
  voici le temps d'éxécution du modele: <class 'model3.model3'> 10.693382024765015
[17]: #tree
      score6, incertitude6 =test score(model6)
  Info file found : C:\Users\marka\Documents\miniProj\caravan\starting_kit\input_data\xporters_public.info
  CV score (95 perc. CI): 0.91 (+/- 0.01)
  voici le temps d'éxécution du modele: <class 'model6.model6'> 4.149640321731567
```

Preprocessing:

Pour commencer nous avons rédigé une fonction qui supprimait les colonnes manuellement, le problème étant que sur un fichier comportant plus de 38000 lignes et 60 colonnes, c'était une fonction peu efficace donc nous nous sommes penchés plus longuement sur le sujet pour créer une fonction qui pourrait parcourir tout le fichier et identifier les features à enlever. Pour créer notre fonction nous avons importé la bibliothèque sklearn.feature_selection et utilisé le plafond de variance. Par la suite ce nouveau tableau qui a déjà été modifié est utilisé en paramètre dans notre fonction. La fonction supprColonnes permet de parcourir les colonnes de data et si plus de 95% des valeurs de la colonne sont inférieures ou égales à 1, on supprime la colonne et on donne une copie de data en retour.

```
from sklearn.feature selection import VarianceThreshold
selection = VarianceThreshold(threshold=(.8*(.2)))
Y = selection.fit transform(data)
data.drop duplicates()
data
def supprColonnes(Y,data):
    df = data
    to drop = []
    for col in list(data):
        p = np.percentile(df[col],95)
        if p<=1:
            df = df.drop(columns=col)
    return df
S = supprColonnes(Y,data)
data = S
print(data)
```

Le résultat est le suivant, on a réduit le nombre de colonnes de 60 à 8.

[38563 rows x 8 columns]

Ensuite, passons à la partie pour gérer les outliers. C'était la partie la plus compliquée à comprendre et à mettre en place. D'abord nous avons écrit la fonction

find_extremes_outliers, qui regarde la feature f et qui identifie les valeurs extrêmes en utilisant des quartiles et des limites outliers, nous avons fait en sorte que toutes les valeurs qui sont dans les limites sont copiées dans indice_outliers et la fonction retourne l'ensemble des valeurs utilisables pour la fonction suivante qui supprimera les outliers identifiés sur les lignes. Nous avons codé ces fonctions nous mêmes car nous ne savions pas que l'on devait prendre les fonction de scikitlearn. Donc nous avons fait un gros travail de recherche qui est illustré dans ces fonctions pour un résultat probablement moins bon.

```
def find_extreme_outliers(f): # feature f
    q1 = np.percentile(f,25)
    q3 = np.percentile(f,75)
    ei = q3-q1
    Lmin = q1 - 1.5*ei
    Lmax = q3 + 1.5*ei
    indice_outliers = list(f.index[(f<Lmin)|(f>Lmax)])
    val_outliers = list(f[indice_outliers])
    return indice_outliers, val_outliers
```

La fonction suivante est la fonction suppr_outliers qui supprime les lignes en prenant le tableau data en argument et en retournant une liste update avec les valeurs correctes.

```
#suppression des outliers
def suppr_outliers(data):
    all_outliers_rows = set()
    for column in list(data.columns):
        print(column)
        outliers_for_feature_f, _ = find_extreme_outliers(data[column])
        all_outliers_rows.update(set(outliers_for_feature_f))

indice_outliers = list(all_outliers_rows)

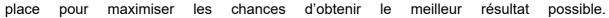
print(data.shape)
data_dropped = data.drop(index = indice_outliers) #inplace=True remplace directment datadrop dans data
print(data_dropped.shape)
```

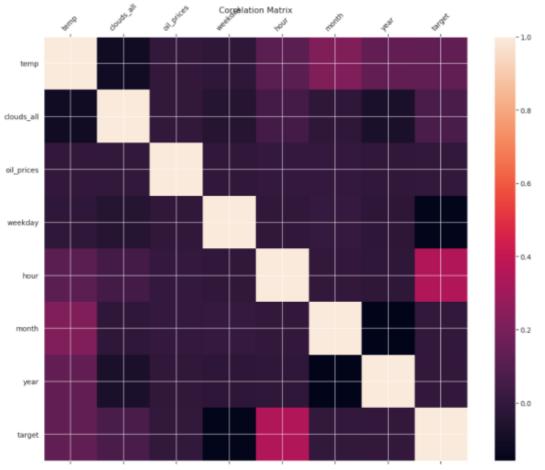
Par la suite, nous appelons la fonction et on affiche avant la taille du tableau data de base et data dropped qui est la copie modifiée de data. Ainsi nous retirons 292 lignes de data.

```
suppr_outliers(data)

temp
clouds_all
oil_prices
weekday
hour
month
year
target
(38563, 8)
(38271, 8)
```

On obtient alors une matrice de corrélation beaucoup plus épurée avec les quelques données qui nous sont vraiment utile pour un preprocessing de meilleure qualité. Le but sera d'entraîner les modèles sur ses données afin d'obtenir le meilleur résultat possible. Bien sûr, un affinement des données comme un redimensionnage de ces dernières peut être mis en





Matrice de corrélation après suppression des outliers et des colonnes inutiles

Nous obtenons aussi un nouveau jeu de données des features les plus importantes:

Most important features according to the correlation with target

target 1.000000 hour 0.350545 temp 0.131803 clouds_all 0.064201 year 0.002271 month -0.000533 oil_prices -0.000706 weekday -0.150780

Name: target, dtype: float64

Références:

[1]sklearn:

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.ensemble.GradientBoostingRegressor.html https://scikit-learn.org/stable/modules/preprocessing.html

 $\underline{https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.neighbors.LocalOutlierFactor.html \#sklearn.neighbors.LocalOutlierFactor}$

[2]wikipédia:

https://en.wikipedia.org/wiki/Gradient_boosting

[3]sklearn:

>GridSearchCV

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.model_selection.GridSearchCV.html

>RandomizedSearchCV

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.model_selection.RandomizedSearchCV.html

[4] Le code du fichier README.ipynb ainsi qu'une fonction pour calculer le temps d'exécution:

>Time

https://docs.python.org/2/library/time.html

[5]seaborn

>Jointplot, Residplot

https://seaborn.pydata.org/generated/seaborn.jointplot.html

[6]Notes de Classe L2 mini-projets. Isabelle Guyon, 2019-2020.