

Éléments de correction: DS n°5

Q 1. L'équation de Maxwell-Faraday s'écrit

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \text{avec}$$

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial}{\partial r} \left(E(r) e^{i(\omega t - kr)} \right) \vec{u}_\theta$$

$$= - \left(\frac{dE}{dr} - ik E \right) e^{i(\omega t - kr)} \vec{u}_\theta = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

donc $\vec{B} = \underbrace{\vec{C}^{\text{st}}}_{\text{indep. de } t} + \frac{1}{i\omega} \left(\frac{dE}{dr} - ik E \right) e^{i(\omega t - kr)} \vec{u}_\theta$

indep. de t , donc ne fait pas partie de l'onde,

donc $\vec{C}^{\text{st}} = \vec{0}$ quitte à superposer ce \vec{B} comme une

contribution statique.

Q 2. $\vec{\Pi} = \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{\mu_0}$

Q 3. On n'oublie pas de repasser en réels avant de calculer $\vec{\Pi}$:

$$\vec{E} = E(r) \cos(\omega t - kr) \vec{u}_z \quad \text{et}$$

$$\vec{B} = \left[-\frac{k}{\omega} E(r) \cos(\omega t - kr) + \frac{1}{\omega} \frac{dE}{dr} \sin(\omega t - kr) \right] \vec{u}_\theta$$

$$\text{d'où } \vec{\Pi} = \frac{E^2(r)k}{\omega \mu_0} \cos^2(\omega t - kr) \vec{u}_r - \frac{E}{\mu_0 \omega} \frac{dE}{dr} \cos(\omega t - kr) \sin(\omega t - kr) \vec{u}_r$$

$$\text{et } \langle \vec{\Pi} \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T \vec{\Pi} dt \quad \text{où } T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$\begin{aligned} \text{or } \frac{1}{T} \int_0^T \cos^2(\omega t + \varphi) dt &= \frac{1}{T} \int_0^T \left(\frac{1}{2} + \frac{\cos 2\omega t}{2} \right) dt && \text{car } \cos 2x = 2 \cos^2 x - 1 \\ &= \frac{1}{2} + \underbrace{\left[\frac{\sin 2\omega t}{4T} \right]_0^T}_{0-0=0} = \frac{1}{2} \end{aligned}$$

$$\text{et } \frac{1}{T} \int_0^T \underbrace{\sin(\omega t + \varphi)}_u \underbrace{\cos(\omega t + \varphi)}_{\frac{u'}{\omega}} dt = \frac{1}{T} \left[\frac{\sin^2(\omega t + \varphi)}{\omega} \right]_0^T = 0 - 0 = 0$$

$$\text{d'où } \langle \vec{\Pi} \rangle = \frac{E^2(r) k}{2\omega \mu_0} \vec{u}_r \quad \text{et } k = +\frac{\omega}{c} \text{ dans le vide.}$$

(+ d'après l'énoncé, $k > 0, \omega > 0$).

$$\text{Q4. } P_{\text{moy}} = \iint \langle \vec{\Pi} \rangle \cdot d\vec{S} = \int_0^h dz \int_0^{2\pi} r d\theta \langle \vec{\Pi} \rangle \cdot \vec{u}_r$$

$$P_{\text{moy}} = \frac{h \pi r E^2(r)}{c \mu_0}$$

Q5. Il ne peut pas y avoir dissipation d'énergie dans le vide, donc P_{moy} doit être indépendant de r , d'où $r E^2(r) = C^{\text{te}}$ et donc

$$E(r) = \frac{\sqrt{C^{\text{te}}}}{\sqrt{r}}, \quad \text{notons } E(r) = \frac{\alpha}{\sqrt{r}} \quad \text{avec } \alpha \text{ en } \text{V} \cdot \text{m}^{-1/2}$$

Q6. Pour $r \gg \lambda$ on a $k = \frac{2\pi}{\lambda} \ll \frac{2\pi}{r}$, or

$$\vec{B} = \frac{1}{i\omega} \left(\alpha r^{-3/2} \times \left(-\frac{1}{2}\right) - i k \frac{\alpha}{\sqrt{r}} \right) e^{i(\omega t - kr)} \vec{u}_\theta$$

$$= \frac{\alpha}{i\omega\sqrt{r}} \left(-\frac{1}{2r} - ik \right) e^{i(\omega t - kr)} \vec{u}_\theta$$

$$\text{notons } z = \frac{1}{2r} + ik, \quad |z| = \sqrt{\frac{1}{4r^2} + k^2} \simeq k$$

$$\text{et } z = |z| e^{i\theta} \quad \text{avec } \tan \theta = 2kr \rightarrow +\infty \quad \text{donc } \theta \rightarrow \frac{\pi}{2} [\pi]$$

$$\text{d'où } z \simeq +ik \quad \text{donc } \vec{B} = -\frac{\alpha k}{\omega\sqrt{r}} e^{i(\omega t - kr)} \vec{u}_\theta$$

$$\text{on a } \vec{B} = \frac{\vec{u}_r \wedge \vec{E}}{c}, \quad \text{c'est un trièdre direct}$$

localement, on retrouve la structure d'onde plane dans le vide.

Q7. On a $k^2 = \frac{\omega^2}{c^2}$ donc $c = \lambda f$ dans le vide (avec $k = \frac{2\pi}{\lambda}$ et $\omega = 2\pi f$) d'où $\lambda = \frac{3 \times 10^8}{3 \times 10^7} = 10\text{m}$

On a ici $r \approx \lambda$, l'approximation n'est donc pas valable.

Problème 2 :

Q8. On a $\rho_1 \ll \rho_0$, $p \ll p_0$, et

(au choix) $\|\vec{v}\| \ll c_{\text{son}}$, ou $\xi \ll \lambda \leftarrow \begin{array}{l} \text{longueur d'onde} \\ \text{ou dist.} \\ \text{déplacement } (v = \dot{\xi}) \end{array} \right) \left. \begin{array}{l} \text{carac.} \\ \text{de variation} \\ \text{de } \vec{v} \end{array} \right\}$

Q9. On a ici c_1 et c_2 mais pas d'informations concrètes sur $\frac{\partial p}{\partial \rho} = c^2$, donc on

écrit :

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho_1}{\partial t} + \rho_0 \operatorname{div} \vec{v} = 0 \\ \rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\vec{\nabla} p \\ p_1 = c^2 \rho_1 \end{cases}$$

Q10. L'impédance acoustique vaut par

définition $Z_1 = \frac{p}{\vec{v} \cdot \vec{n}}$ dans le milieu 1, idem

dans le milieu 2. En RSF on peut par

ex. utiliser l'eq. de conservation de la masse linéarisée :

$$i\omega \frac{\rho_1}{c^2} - \rho_0 i k v_z = 0 \text{ pour } v \text{ et } p \text{ deux}$$

OPPM se propageant selon $+\vec{e}_z$: $\frac{\rho_1}{v_z} = \rho_0 c$

donc $Z_1 = \rho_{01} c_1$ et $Z_2 = \rho_{02} c_2$

Q 11. Dans l'air $\rho_{01} = 1,2 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-3}$ $c_1 = 340 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$ $Z_1 = 340 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-2} \cdot \text{s}^{-1}$

Dans l'eau $\rho_{02} = 10^3 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-3}$ $c_2 = 1,5 \times 10^3 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$ $Z_2 = 1,5 \times 10^6 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-2} \cdot \text{s}^{-1}$

Q 12. voir cours.

PFD à l'interface $\Rightarrow p_i + p_r = p_t$

non-miscible $\Rightarrow v_i + v_r = v_t$

donc
$$\begin{cases} 1 + r = t \\ \frac{p_i}{Z_1} - \frac{p_r}{Z_1} = \frac{p_t}{Z_2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 + r = t \\ 1 - r = \frac{Z_1}{Z_2} t \end{cases}$$

d'où $Z = \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)t$ soit $t = \frac{2Z_2}{Z_1 + Z_2}$

et $r = t - 1 = \frac{Z_2 - Z_1}{Z_1 + Z_2}$

Q 13.
$$R = \frac{\langle \vec{\pi}_r \rangle \cdot (-S \vec{v}_2)}{\langle \vec{\pi}_i \rangle \cdot (+S \vec{v}_2)} \quad T = \frac{\langle \vec{\pi}_t \rangle \cdot (S \vec{v}_2)}{\langle \vec{\pi}_i \rangle \cdot (S \vec{v}_2)}$$

avec $\vec{\pi}_r = p_r \vec{v}_r$ $\vec{\pi}_t = p_t \vec{v}_t$ $\vec{\pi}_i = p_i \vec{v}_i$

Q 14. On a $\vec{\pi}_r = -\frac{p_r^2}{Z_1} \vec{v}_2$ $\vec{\pi}_i = \frac{p_i^2}{Z_1} \vec{v}_2$

et $\vec{\pi}_t = \frac{p_t^2}{Z_2} \vec{v}_2$ donc

$$R = r^2 = \left(\frac{Z_2 - Z_1}{Z_1 + Z_2}\right)^2 \quad \text{et} \quad T = \frac{t^2 Z_1}{Z_2} = \frac{4 Z_1 Z_2}{(Z_1 + Z_2)^2}$$

Q 15. $Z_1 + Z_2 \simeq Z_2$ donc $T \simeq \frac{4 Z_1}{Z_2} = 4 \times 2 \times 10^{-4} = 8 \times 10^{-4}$

et $R = 1 - T \simeq 1$ (0,9992), quasi toute l'onde est réfléchi à l'interface.

Q16. On a $m\ddot{z} = p_e S_e - p_i S_i - k z$

Q17. on a continuité de la vitesse du fluide sur l'étrier, donc $Z_{eau} = \frac{p_i}{\dot{z}}$

Q18. En RSF on a :

$$i\omega m \frac{p_i}{Z_{eau}} + p_i S_i + k \frac{p_i}{Z_{eau} i\omega} = p_e S_e$$

donc $\underline{G} = \frac{S_e}{S_i + \frac{1}{Z_e} \left(\frac{k}{i\omega} + m i\omega \right)} = \frac{H_0}{1 + iQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)}$

$H_0 = \frac{S_e}{S_i}$

Q19. pour $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$ on a

$$|\underline{G}| = \frac{S_e}{S_i} = 20$$

Q20. $T' = \frac{\frac{1}{Z_e} p_i^2}{\frac{1}{Z_e} p_e^2} = G^2 \times \frac{Z_u}{Z_e}$, soit au

maximum $20^2 \times 2 \times 10^{-4} = 8 \times 10^{-2} = 0,08$, c'est

400 x mieux que sans l'oreille moyenne, c'est déjà ça de pris.