Méthode de décomposition de domaine : Méthode de Jacobi ISIMA 3F4

J. Koko

1 Problème modèle

Considérons un domaine bidimensionnel rectangulaire $\Omega = (a_x, b_x) \times (a_y, b_y)$, de bord Γ . On note $\mathbf{x} = (x, y)$ un point générique de \mathbb{R}^2 . Notre problème modèle est

Trouver $u:\Omega\to\mathbb{R}$ solution de

$$\alpha u(\mathbf{x}) - \nu \Delta u(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x}) \operatorname{dans} \Omega,$$
 (1)

$$u(x) = g(x) \operatorname{sur} \Gamma \tag{2}$$

où les fonctions $\alpha \geq 0$, $\nu > 0$ et f sont les données du problèmes. On s'intéresse à l'approximation du problème (1)-(2) par différences finies et décomposition de domaine.

2 Différences finies 5 points

On discrétise le problème (1)-(2) à l'aide de subdivisions de taille $h_x=(b_x-a_x)/(m+1)$ et $h_y=(b_y-a_y)/(n+1)$, de sorte que $\boldsymbol{x}_{ij}=(a_x+ih_x,a_y+jh_y)$, pour $i=0,\ldots,m+1,\ j=0,\ldots,n+1$ et $u_{ij}=u(\boldsymbol{x}_{ij})$. En appliquant l'approximation des différences finies en 5 points à l'équation (1) obtient le système linéaire suivant

$$\alpha u_{i,j}^k - \frac{\tilde{\nu}}{h_x^2} \left[u_{i-1,j}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i+1,j}^k \right] - \frac{\tilde{\nu}}{h_y^2} \left[u_{i,j-1}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i,j+1}^k \right] = \tilde{f}_{i,j}^k, \quad 1 \le i \le m, \ 1 \le j \le n, \tag{3}$$

$$u_{i,j}^k = g_{i,j}, \quad i = 0, m+1 \text{ ou } j = 0, n+1$$
 (4)

Les valeurs de $\tilde{f}_{i,j}$ et $\tilde{g}_{i,j}$ sont données.

3 Méthode de Jacobi

On peut résoudre, le systèmes (3)-(4) sans expliciter la matrice sous-jaccente en utilisant des méthodes itératives simples. La méthode de Jacobi est l'une de ces méthodes. En partant d'une solution initiale u^0 (compatible avec les conditions aux limites), on calcule de manière itérative

$$u_{ij}^{k+1} = \frac{1}{\lambda} \left[\tilde{f}_{ij} + \frac{\tilde{\nu}}{h_x^2} (u_{i-1,j}^k + u_{i+1,j}^k) + \frac{\tilde{\nu}}{h_y^2} (u_{i,j-1}^k + u_{i,j+1}^k) \right], \quad 1 \le i \le m, \ 1 \le j \le n.$$
 (5)

où on a posé

$$\lambda = \alpha + \frac{2\tilde{\nu}}{h_x^2} + \frac{2\tilde{\nu}}{h_y^2}.$$

On arrête les calculs quand l'erreur relative sur u devient petite, c'est-à-dire

$$\sum_{ij} (u_{ij}^k - u_{ij}^{k-1})^2 < \varepsilon^2 \sum_{ij} (u_{ij}^k)^2$$

Ce qui se traduit en C par une mise à jour de la forme

```
for (i=1; i<m+1; i++)
  for (j=1; j<n+1; j++){
     ux = u[m*(i-1)+j]+u[m*(i+1)+j];
     uy = u[m*i+j-1]+u[m*i+j+1];
     un[m*i+j]=(f[m*i+j]+nux*ux+nuy*uy)/lam;
}</pre>
```

4 Décomposition de domaine

En décomposition de domaine, la méthode de Jacobi correspond à la méthode de Schwarz parallèle. Supposons Ω_i (i=1,2) une décomposition avec récouvrement de Ω , $\Omega_1 \cap \Omega_2 \neq \emptyset$. On pose $S_1 = \partial \Omega_1 \cap \Omega_2$ et $S_2 = \Omega_1 \cap \partial \Omega_2$. La méthode de Jacobi consiste à résoudre itérativemement dans les sous-problèmes parallèles

$$\alpha u_1^{\ell}(\boldsymbol{x}) - \nu \Delta u_1^{\ell}(\boldsymbol{x}) = f_1(\boldsymbol{x}) \operatorname{dans} \Omega_1,$$
 (6)

$$u_1^{\ell}(\boldsymbol{x}) = g_1(\boldsymbol{x}) \operatorname{sur} \Gamma_1 \tag{7}$$

$$u_1^{\ell}(\boldsymbol{x}) = u_2^{\ell-1}(\boldsymbol{x}) \quad \text{sur } S_1 \tag{8}$$

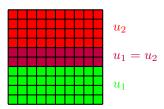
et

$$\alpha u_2^{\ell}(\boldsymbol{x}) - \nu \Delta u_2^{\ell}(\boldsymbol{x}) = f_2(\boldsymbol{x}) \operatorname{dans} \Omega_2,$$
 (9)

$$u_2^{\ell}(\boldsymbol{x}) = g_2(\boldsymbol{x}) \operatorname{sur} \Gamma_2$$
 (10)

$$u_2^{\ell}(\boldsymbol{x}) = u_1^{\ell-1}(\boldsymbol{x}) \operatorname{sur} S_2 \tag{11}$$

En pratique, il suffit de décomposer la matrice u en blocs de lignes ou de colonnes qui se superposent (suivant le langage de programmation choisi).



Une fois les deux systèmes (6)-(8) et (9)-(11) résolus dans chaque sous-domaine par la méthode de Jacobi, les valeurs sur S_1 et S_2 sopnt mises à jour. On arrête les itérations quand l'erreur relative sur u_1 et u_2 devient "petite".

5 Le TP

Ecrire une une fonction en C qui calcule une solution approchée de (1)-(2) par différences finies avec la méthode de Jacobi (5). La fonction doit être suffisamment générique pour être utilisée dans la décomposition de domaine. On prendra comme problème modèle l'EDP suivante

$$-\Delta u(\mathbf{x}) = (a^2 + b^2)w_0(x, y) \text{ dans } (0, 1)^2$$
(12)

$$u(\boldsymbol{x}) = w_0(x, y) \text{ sur le bord de } (0, 1)^2$$
(13)

où $w_0(x,y) = \sin(ax)\cos(by)$. La solution exacte de (12)-(13) est $u = w_0$. On prendra, comme constantes, a = b = 6.28.