

# Simulation d'une équipe de robots pompiers - TP en temps Libre

Salah-Eddine Bariol Alaoui

Majd Fariat

Dimitri Pierucci

November 15, 2016

---

## PREMIÈRE PARTIE : LES DONNÉES DU PROBLÈME

---

La première partie du TP, correspond en la réalisation des classes Java représentant le problème et du simulateur.

Nous avons séparé les entités en trois packages.

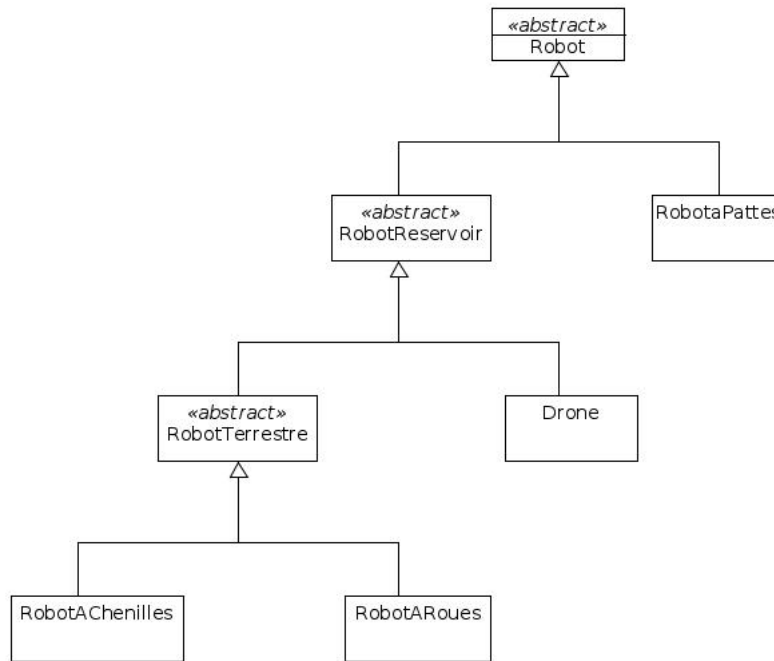
Package	Robot
classes	Drone Robot RobotAChenilles RobotAPattes RobotAroues RobotReservoir RobotTerrestre
Package	Géographie
classes	Carte Case EnumDirection EnumNatureTerrain Incendie
Package	Simulation
classes	DonneesSimulation Simulateur
Package	io
classes	LecteurDonnees

### PACKAGE ROBOT

Le package Robot contient la classe abstraite Robot ainsi que toutes les classes l'implémentant.

Nous avons cherché à optimiser l'implémentation des sous-classes de Robot en factorisant le plus possible.

Le diagramme UML correspondant du package Robot est le suivant



#### AUTRES PACKAGES

Il n'y a pas vraiment de choix de conception à faire pour les autres packages, la partie 1 est très guidée.