第16章 电磁场

一、选择题

1(A), 2(C), 3(D), 4(B), 5(D)

二、填空题

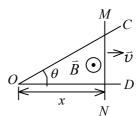
- (1). $\varepsilon = NbB dx/dt = NbB\omega A\cos(\omega t + \pi/2)$ $\vec{x} = NBbA\omega \sin \omega t$.
- (2). $\pi B n R^2$. O
- (3). 9.6 J.

(4).
$$\iint_{S} \frac{\partial}{\partial t} \vec{D} \cdot d\vec{S} \quad \vec{\boxtimes} \quad d\Phi_{D} / dt \quad , \qquad -\iint_{S} \frac{\partial}{\partial t} \vec{B} \cdot d\vec{S} \quad \vec{\boxtimes} \quad -d\Phi_{m} / dt \, .$$

(5).
$$\frac{\pi r^2 \varepsilon_0 E_0}{RC} e^{-t/RC}$$
, 相反

三 计算题

1. 如图所示,有一弯成 θ 角的金属架 COD 放在磁场中,磁感强度 \bar{B} 的方向垂直于金属架 COD 所在平面. 一导体杆 MN 垂直于 OD 边,并在金属架上以恒定速度 \bar{v} 向右滑动, \bar{v} 与 MN 垂直. 设 t=0 时,x=0. 求下列两情形,框架内的感应电动势 \mathcal{E}_i .



- (1) 磁场分布均匀,且 \vec{B} 不随时间改变.
- (2) 非均匀的时变磁场 $B = Kx \cos \omega t$.

解: (1) 由法拉第电磁感应定律:

$$\Phi = B \frac{1}{2} xy$$
 $y = \operatorname{tg} \theta x$ $x = vt$

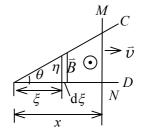
$$\mathcal{E}_i = -\mathrm{d}\Phi/\mathrm{d}t = -\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(\frac{1}{2}B\operatorname{tg}\theta x^2) = -\frac{1}{2}B\operatorname{tg}\theta 2x\mathrm{d}x/\mathrm{d}t = B\operatorname{tg}\theta v^2t$$

在导体 MN 内 ε_i 方向由 M 向 N.

(2) 对于非均匀时变磁场 $B = Kx \cos \omega t$ 取回路绕行的正向为 $O \rightarrow N \rightarrow M \rightarrow O$,则

$$d \Phi = B dS = B \eta d\xi$$
 $\eta = \xi tg \theta$

$$d\Phi = B\xi \operatorname{tg}\theta \,d\xi = K\xi^2 \cos\omega t \operatorname{tg}\theta \,d\xi$$



$$\Phi = \int d\Phi = \int_{0}^{x} K\xi^{2} \cos\omega t \operatorname{tg}\theta \,d\xi = \frac{1}{3}Kx^{3} \cos\omega t \operatorname{tg}\theta$$

$$\mathcal{E}_{i} = -\frac{d\Phi}{dt} = \frac{1}{3}K\omega x^{3} \sin\omega t \operatorname{tg}\theta - Kx^{2}\upsilon \cos\omega t \operatorname{tg}\theta$$

$$= K\upsilon^{3} \operatorname{tg}\theta (\frac{1}{3}\omega t^{3} \sin\omega t - t^{2} \cos\omega t)$$

 $\varepsilon_i > 0$,则 ε_i 方向与所设绕行正向一致, $\varepsilon_i < 0$,则 ε_i 方向与所设绕行正向相反.

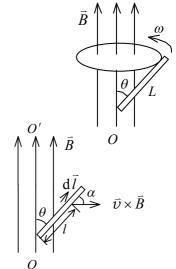
- 2. 求长度为 L 的金属杆在均匀磁场 \vec{B} 中绕平行于磁场方向的定轴 OO' 转动时的动生电动 势. 已知杆相对于均匀磁场 \vec{B} 的方位角为 θ ,杆的角速度为 ω ,转向如图 所示.
- 解: 在距 O 点为 l 处的 dl 线元中的动生电动势为 $d\varepsilon = (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$

$$v = \omega l \sin \theta$$

$$\therefore \qquad \mathcal{E} = \int_{L} (\vec{\mathbf{v}} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l} = \int_{L} \mathbf{v} B \sin(\frac{1}{2}\pi) \cos \alpha \, dl$$
$$= \int \omega l B \sin \theta \, dl \sin \theta = \omega B \sin^{2} \theta \int_{L}^{L} l \, dl$$

$$= \int_{A} \omega l B \sin \theta \, d l \sin \theta = \omega B \sin^{2} \theta \int_{0}^{L} l \, d l$$
$$= \frac{1}{2} \omega B L^{2} \sin^{2} \theta$$

ε的方向沿着杆指向上端



3. 一根长为l,质量为m,电阻为R的导线ab沿两平行的导电轨道无摩擦下滑,如图所示.轨 道平面的倾角为 θ ,导线 ab 与轨道组成矩形闭合导电回路 abdc. 整个系统处在竖直向上的 均匀磁场 \vec{B} 中,忽略轨道电阻、求ab 导线下滑所达到的稳定速度。

解:动生电动势
$$\mathcal{E}_i = vBl\cos\theta$$

$$I = \frac{\mathcal{E}_i}{R} = \frac{vBl\cos\theta}{R}$$

导线受到的安培力

$$f_m = I lB$$

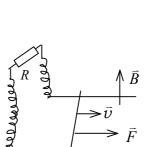
ab 导线下滑达到稳定速度时重力和磁力在导轨方向的分力相平衡

$$mg\sin\theta = f_{m}\cos\theta$$

$$mg\sin\theta = \frac{vBl\cos\theta}{R}lB\cos\theta$$

$$\therefore \qquad v = \frac{mgR\sin\theta}{B^2l^2\cos^2\theta}$$

4. 如图所示,一个恒力 \vec{F} 作用在质量为m,长为l垂直 于导轨滑动的裸导线上,该导线两端通过导体轨与电阻 R相通(导线电阻也计入 R). 导线从静止开始, 在均匀磁场 \bar{B} 中运动, 其速度 \bar{v} 的方向与 \bar{B} 和导线皆垂直, 假定滑动是 无摩擦的且忽略导线与电阻 R 形成的回路的自感, 试求导 线的速度与时间的关系式.



解:在均匀磁场中运动导线切割磁力线,在导线上产生的动生电动势: $\varepsilon = vBl$.式 中l为导线的长度,v为其运动的速度.

导线中电流为:
$$I = \mathcal{E}_I$$

$$I = \mathcal{E}/R = vBl/R$$

根据安培力公式,导线受磁力
$$f = I lB = vB^2 l^2 / R$$

$$f = I lB = vB^2l^2 / I$$

 \bar{f} 和 \bar{F} 方向相反.

导线运动的微分方程为:
$$m\frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t} = F - \frac{B^2 l^2}{R}v$$
 其解为:
$$v(t) = \frac{RF}{B^2 l^2} + G \cdot \exp(-\frac{B^2 l^2}{mR}t)$$
 其中 $\exp(x) = \mathrm{e}^x$, G 为待定常量. 当 $t = 0$, $v = 0$, 求得 $G = -RF/(B^2 l^2)$, 故
$$v(t) = \frac{RF}{B^2 l^2} [1 - \exp(-\frac{B^2 l^2}{mR}t)]$$

5. 一根电缆由半径为 R_1 和 R_2 的两个薄圆筒形导体组成,在两圆筒中间填充磁导率为 μ 的均匀磁介质. 电缆内层导体通电流 I,外层导体作为电流返回路径,如图所示. 求长度为 I 的一段电缆内的磁场储存的能量.

$$\begin{split} \Re &: \qquad \oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = \sum I_i \,, \qquad 2\pi r H = I \quad (R_1 < r < R_2) \\ H &= \frac{I}{2\pi r} \,, \qquad B = \mu H = \frac{\mu I}{2\pi r} \\ w_m &= \frac{B^2}{2\mu} = \frac{\mu^2 I^2}{2\mu (2\pi r)^2} \\ dW_m &= w_m \, dV = w_m \, 2\pi r \, dr \cdot l = \frac{\mu I^2}{2(2\pi r)^2} \, 2\pi r l \, dr \\ \therefore \qquad W_m &= \int_{R_1}^{R_2} dW_m = \frac{\mu I^2 l}{4\pi} \int_{R_1}^{R_2} \frac{dr}{r} = \frac{\mu I^2 l}{4\pi} \ln \frac{R_2}{R_1} \end{split}$$

四 研讨题

2. 变压器的铁心为什么总做成片状的,而且涂上绝缘漆相互隔开?铁片放置的方向应和线圈中磁场的方向有什么关系?

参考解答:

变压器的铁心由高导磁材料硅钢片制成,它的导磁系数 μ 约为空气的导磁系数的 2000 倍以上。大部分磁通都在铁心中流动,主磁通约占总磁通的 99%以上,而漏磁通占总磁通的 1%以下。也就是说没有铁心,变压器的效率会很低。

变压器的铁心做成片状并涂上绝缘漆相互隔开,是为了阻断铁心中涡流的通路,以减少铁心中的涡流发热。铁片放置的方向应沿着线圈中磁场的方向,绝不可以使铁片与磁场的方向垂直,否则铁心中的涡流仍将很大。

2. 金属探测器的探头内通入脉冲电流,才能测到埋在地下的金属物品发回的电磁信号。能否用恒定电流来探测?埋在地下的金属为什么能发回电磁信号?

参考解答:

当金属探测器的探头内通入脉冲电流(变化电流)时,它就会产生变化的磁场,从而使位于地下的金属物品中产生感应电流。这个感应电流是随时间变化的电流,变化的电流又可以产生变化的磁场,因而金属物品可以发回电磁信号,这样就能探测到埋在地下的金属物品。

如果探头内通入的是恒定电流,金属物品中就不会有感应电流,不能发回电磁信号,也就无法探测到地下的金属物品。因此,探头中不能通入恒定电流。

