# Java HashMap 底层实现原理 | MrBird

本节用于记录 Java HashMap 底层数据结构、 方法实现原理等,基于 JDK 1.8。

# Java HashMap 底层实现原理

2020-07-20 | Visit count 1058043

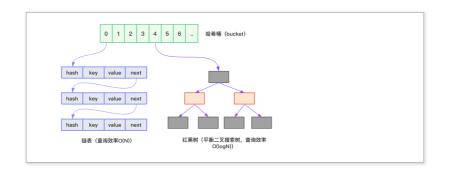
本节用于记录 Java HashMap 底层数据结构、方法实现原理等,基于 JDK 1.8。

# 底层数据结构

Java HashMap 底层采用哈希表结构 (数组 + 链表、JDK1.8 后 为数组 + 链表或红黑树) 实现,结合了数组和链表的优点:

- 1. 数组优点:通过数组下标可以快速实现对数组元素的访问,效率极高;
- 2. 链表优点:插入或删除数据不需要移动元素,只需修改节点引用,效率极高。

HashMap 图示如下所示:



#### HashMap 内部使用数组存储数据,数组中的每个元素类型为

Node<K, V>:

```
static class Node<K,V> implements Map.Entry<K,V> {
   final int hash;
   final K key;
   V value;
   Node<K,V> next;
   Node(int hash, K key, V value, Node<K,V> next) {
       this.hash = hash;
       this.key = key;
       this.value = value;
       this.next = next;
    }
   public final K getKey()
                                 { return key; }
   public final V getValue() { return value; }
   public final String toString() { return key + "=" -
   public final int hashCode() {
        return Objects.hashCode(key) ^ Objects.hashCode
   }
   public final V setValue(V newValue) {
       V oldValue = value;
       value = newValue;
       return oldValue;
    }
   public final boolean equals(Object o) {
       if (o == this)
           return true;
        if (o instanceof Map.Entry) {
           Map.Entry<?,?> e = (Map.Entry<?,?>)o;
            if (Objects.equals(key, e.getKey()) &&
                Objects.equals(value, e.getValue()))
                return true;
       return false;
   }
}
```

Node 包含了四个字段: hash、key、value、next, 其中 next 表示链表的下一个节点。

HashMap 通过 hash 方法计算 key 的哈希码, 然后通过 (n-1)&hash 公式 (n 为数组长度) 得到 key 在数组中存放的下标。当两个 key 在数组中存放的下标一致时, 数据将以链表的方式存储 (哈希冲突, 哈希碰撞)。我们知道, 在链表中查找数据必须从第一个元素开始一层一层往下找, 直到找到为止, 时间复杂度为

O(N),所以当链表长度越来越长时,HashMap 的效率越来越低。

为了解决这个问题,JDK1.8 开始采用数组 + 链表 + 红黑树的结构来实现 HashMap。当链表中的元素超过 8 个 (TREEIFY\_THRESHOLD) 并且数组长度大于 64 (MIN\_TREEIFY\_CAPACITY) 时,会将链表转换为红黑树,转换后数据查询时间复杂度为 O(logN)。

#### 红黑树的节点使用 TreeNode 表示:

```
static final class TreeNode<K,V> extends LinkedHashMap
    TreeNode<K,V> parent; // red-black tree links
    TreeNode<K,V> left;
    TreeNode<K,V> right;
    TreeNode<K,V> prev; // needed to unlink next upo
    boolean red;
    TreeNode(int hash, K key, V val, Node<K,V> next) {
        super(hash, key, val, next);
    }
    ...
}
```

#### HashMap 包含几个重要的变量:

```
// 数组默认的初始化长度16
static final int DEFAULT INITIAL CAPACITY = 1 << 4;
// 数组最大容量, 2的30次幂, 即1073741824
static final int MAXIMUM_CAPACITY = 1 << 30;</pre>
// 默认加载因子值
static final float DEFAULT_LOAD_FACTOR = 0.75f;
// 链表转换为红黑树的长度阈值
static final int TREEIFY_THRESHOLD = 8;
// 红黑树转换为链表的长度阈值
static final int UNTREEIFY THRESHOLD = 6;
// 链表转换为红黑树时,数组容量必须大于等于64
static final int MIN_TREEIFY_CAPACITY = 64;
// HashMap里键值对个数
transient int size;
// 扩容阈值, 计算方法为 数组容量*加载因子
int threshold;
// HashMap使用数组存放数据,数组元素类型为Node<K,V>
transient Node<K,V>[] table;
```

// 加载因子 final float loadFactor;

// 用于快速失败,由于HashMap非线程安全,在对HashMap进行迭ftransient int modCount;

上面这些字段在下面源码解析的时候尤为重要,其中需要着重讨论的是加载因子是什么,为什么默认值为 0.75f。

加载因子也叫扩容因子,用于决定 HashMap 数组何时进行扩容。比如数组容量为 16,加载因子为 0.75,那么扩容阈值为 16\*0.75=12 ,即 HashMap 数据量大于等于 12 时,数组就会进行扩容。我们都知道,数组容量的大小在创建的时候就确定了,所谓的扩容指的是重新创建一个指定容量的数组,然后将旧值复制到新的数组里。扩容这个过程非常耗时,会影响程序性能。所以加载因子是基于容量和性能之间平衡的结果:

- 当加载因子过大时,扩容阈值也变大,也就是说扩容的门 槛提高了,这样容量的占用就会降低。但这时哈希碰撞的 几率就会增加,效率下降;
- 当加载因子过小时,扩容阈值变小,扩容门槛降低,容量 占用变大。这时候哈希碰撞的几率下降,效率提高。

可以看到容量占用和性能是此消彼长的关系,它们的平衡点由加载因子决定,0.75 是一个即兼顾容量又兼顾性能的经验值。

此外用于存储数据的 table 字段使用 transient 修饰,通过 transient 修饰的字段在序列化的时候将被排除在外,那么 HashMap 在序列化后进行反序列化时,是如何恢复数据的呢? HashMap 通过自定义的 readObject/writeObject 方法自定义 序列化和反序列化操作。这样做主要是出于以下两点考虑:

- 1. table 一般不会存满,即容量大于实际键值对个数,序列 化 table 未使用的部分不仅浪费时间也浪费空间;
- 2. key 对应的类型如果没有重写 hashCode 方法,那么它 将调用 Object 的 hashCode 方法,该方法为 native 方 法,在不同 JVM 下实现可能不同;换句话说,同一个键 值对在不同的 JVM 环境下,在 table 中存储的位置可能 不同,那么在反序列化 table 操作时可能会出错。

所以在 HashXXX 类中(如 HashTable,HashSet,LinkedHashMap 等等),我们可以看到,这些类用于存储数据的字段都用 transient 修饰,并且都自定义了readObject/writeObject 方法。readObject/writeObject 方法这节就不进行源码分析了,有兴趣自己研究。

# put 源码

put 方法源码如下:

```
public V put(K key, V value) {
    return putVal(hash(key), key, value, false, true);
}
```

put 方法通过 hash 函数计算 key 对应的哈希值,hash 函数源码如下:

```
static final int hash(Object key) {
   int h;
   return (key == null) ? 0 : (h = key.hashCode()) ^
}
```

如果 key 为 null,返回 0,不为 null,则通过 (h = key.hashCode()) ^ (h >>> 16)公式计算得到哈希值。该公式通过 hashCode 的高 16 位异或低 16 位得到哈希值,主要从性能、哈希碰撞角度考虑,减少系统开销,不会造成因为高位没有参与下标计算从而引起的碰撞。

得到 key 对应的哈希值后,再调用 putVal(hash(key), key, value, false, true) 方法插入元素:

```
final V putVal(int hash, K key, V value, boolean onlyIn boolean evict) {
Node<K,V>[] tab; Node<K,V> p; int n, i;
// 如果数组(哈希表)为null或者长度为0,则进行数组初始化:
if ((tab = table) == null || (n = tab.length) == 0]
    n = (tab = resize()).length;
// 根据key的哈希值计算出数据插入数组的下标位置,公式为(
if ((p = tab[i = (n - 1) & hash]) == null)
    // 如果该下标位置还没有元素,则直接创建Node对象,并
    tab[i] = newNode(hash, key, value, null);
else {
    Node<K,V> e; K k;
    // 如果目标位置key已经存在,则直接覆盖
```

```
if (p.hash == hash &&
       ((k = p.key) == key \mid | (key != null && key
   // 如果目标位置key不存在,并且节点为红黑树,则插入:
   else if (p instanceof TreeNode)
       e = ((TreeNode<K,V>)p).putTreeVal(this, tal
   else {
       // 否则为链表结构,遍历链表,尾部插入
       for (int binCount = 0; ; ++binCount) {
           if ((e = p.next) == null) {
               p.next = newNode(hash, key, value,
               // 如果链表长度大于等于TREEIFY_THRES
               if (binCount >= TREEIFY_THRESHOLD
                  treeifyBin(tab, hash); // 转换;
              break;
           // 如果链表中已经存在该key的话,直接覆盖替
           if (e.hash == hash &&
               ((k = e.key) == key \mid | (key != nul)
              break;
           p = e;
       }
   if (e != null) { // existing mapping for key
       // 返回被替换的值
       V oldValue = e.value;
       if (!onlyIfAbsent || oldValue == null)
           e.value = value;
       afterNodeAccess(e);
       return oldValue;
   }
}
// 模数递增
++modCount:
// 当键值对个数大于等于扩容阈值的时候,进行扩容操作
if (++size > threshold)
   resize();
afterNodeInsertion(evict);
return null;
```

#### put 操作过程总结:

}

- 1. 判断 HashMap 数组是否为空,是的话初始化数组(由此可见,在创建 HashMap 对象的时候并不会直接初始化数组);
- 2. 通过 (n-1) & hash 计算 key 在数组中的存放索引;
- 3. 目标索引位置为空的话, 直接创建 Node 存储;
- 4. 目标索引位置不为空的话, 分下面三种情况:
  - 4.1. key 相同,覆盖旧值;
  - 4.2. 该节点类型是红黑树的话,执行红黑树插入操作;

- 4.3. 该节点类型是链表的话,遍历到最后一个元素尾插入,如果期间有遇到 key 相同的,则直接覆盖。如果链表长度大于等于 TREEIFY\_THRESHOLD,并且数组容量大于等于 MIN\_TREEIFY\_CAPACITY,则将链表转换为红黑树结构;
- 5. 判断 HashMap 元素个数是否大于等于 threshold,是的话,进行扩容操作。

# get 源码

get 和 put 相比,就简单多了,下面是 get 操作源码:

```
public V get(Object key) {
   Node<K,V> e;
   return (e = getNode(hash(key), key)) == null ? null
final Node<K,V> getNode(int hash, Object key) {
   Node<K,V>[] tab; Node<K,V> first, e; int n; K k;
   // 判断数组是否为空,数组长度是否大于0,目标索引位置下方
   if ((tab = table) != null && (n = tab.length) > 0 {
       (first = tab[(n - 1) \& hash]) != null) {
       // 如果目标索引位置元素就是要找的元素,则直接返回
       if (first.hash == hash && // always check first
           ((k = first.key) == key || (key != null &&
           return first;
       // 如果目标索引位置元素的下一个节点不为空
       if ((e = first.next) != null) {
           // 如果类型是红黑树,则从红黑树中查找
           if (first instanceof TreeNode)
              return ((TreeNode<K,V>)first).getTreeNode
          do {
           // 否则就是链表,遍历链表查找目标元素
              if (e.hash == hash &&
                  ((k = e.key) == key \mid | (key != nul)
                  return e;
           } while ((e = e.next) != null);
       }
   return null;
}
```

### resize 源码

由前面的 put 源码分析我们知道,数组的初始化和扩容都是通过调用 resize 方法完成的,所以现在来关注下 resize 方法的源

码:

```
final Node<K,V>[] resize() {
   // 扩容前的数组
   Node<K,V>[] oldTab = table;
   // 扩容前的数组的大小和阈值
   int oldCap = (oldTab == null) ? 0 : oldTab.length;
   int oldThr = threshold;
   // 预定义新数组的大小和阈值
   int newCap, newThr = 0;
   if (oldCap > 0) {
       // 超过最大值就不再扩容了
       if (oldCap >= MAXIMUM CAPACITY) {
           threshold = Integer.MAX_VALUE;
           return oldTab;
       // 扩大容量为当前容量的两倍,但不能超过 MAXIMUM CA
       else if ((newCap = oldCap << 1) < MAXIMUM CAPA(
               oldCap >= DEFAULT_INITIAL_CAPACITY)
           newThr = oldThr << 1; // double threshold</pre>
   }
   // 当前数组没有数据,使用初始化的值
   else if (oldThr > 0) // initial capacity was placed
       newCap = oldThr;
                       // zero initial threshold sign
   else {
       // 如果初始化的值为 0,则使用默认的初始化容量,默认
       newCap = DEFAULT_INITIAL_CAPACITY;
       newThr = (int)(DEFAULT LOAD FACTOR * DEFAULT II
   }
   // 如果新的容量等于 0
   if (newThr == 0) {
       float ft = (float)newCap * loadFactor;
       newThr = (newCap < MAXIMUM_CAPACITY && ft < (f)</pre>
                (int)ft : Integer.MAX VALUE);
   }
   threshold = newThr;
   @SuppressWarnings({"rawtypes","unchecked"})
   Node<K,V>[] newTab = (Node<K,V>[])new Node[newCap]
   // 开始扩容,将新的容量赋值给 table
   table = newTab;
   // 原数据不为空,将原数据复制到新 table 中
   if (oldTab != null) {
       // 根据容量循环数组,复制非空元素到新 table
       for (int j = 0; j < oldCap; ++j) {
           Node<K,V> e;
           if ((e = oldTab[j]) != null) {
              oldTab[j] = null;
              // 如果链表只有一个,则进行直接赋值
              if (e.next == null)
                  newTab[e.hash & (newCap - 1)] = e;
              else if (e instanceof TreeNode)
                  // 红黑树相关的操作
                  ((TreeNode<K,V>)e).split(this, new
              else { // preserve order
                  // 链表复制, JDK 1.8 扩容优化部分
                  Node<K,V> loHead = null, loTail = r
                  Node<K,V> hiHead = null, hiTail = r
                  Node<K,V> next;
                  do {
```

```
next = e.next;
                       // 原索引
                       if ((e.hash & oldCap) == 0) {
                           if (loTail == null)
                               loHead = e;
                           else
                               loTail.next = e;
                           loTail = e;
                       }
                       // 原索引 + oldCap
                       else {
                           if (hiTail == null)
                               hiHead = e;
                           else
                               hiTail.next = e;
                           hiTail = e;
                       }
                   } while ((e = next) != null);
                   // 将原索引放到哈希桶中
                   if (loTail != null) {
                       loTail.next = null;
                       newTab[j] = loHead;
                   }
                   // 将原索引 + oldCap 放到哈希桶中
                   if (hiTail != null) {
                       hiTail.next = null;
                       newTab[j + oldCap] = hiHead;
                   }
               }
           }
       }
    }
   return newTab;
}
```

JDK1.8 在扩容时通过高位运算 e.hash & oldCap 结果是否为 0 来确定元素是否需要移动,主要有如下两种情况:

#### 情况一:

```
扩容前 oldCap=16, hash=5, (n-1)&hash=15&5=5, hash&oldCap=5&16=0;

扩容后 newCap=32, hash=5, (n-1)&hash=31&5=5, hash&oldCap=5&16=0。

这种情况下,扩容后元素索引位置不变,并且hash&oldCap==0。
```

情况二:

```
扩容前 oldCap=16, hash=18, (n-1)&hash=15&18=2, hash&oldCap=18&16=16; 

扩容后 newCap=32, hash=18, (n-1)&hash=31&18=18, hash&oldCap=18&16=16。
```

这种情况下,扩容后元素索引位置为 18,即旧索引 2 加 16(oldCap),并且 hash&oldCap!=0。

### 遍历原理

我们通常使用下面两种方式遍历 HashMap:

```
HashMap<String, Object> map = new HashMap<>();
map.put("1", "a");
map.put("4", "d");
map.put("2", "b");
map.put("9", "i");
map.put("3", "c");

Set<Map.Entry<String, Object>> entries = map.entrySet()
for (Map.Entry<String, Object>> entry : entries) {
    System.out.println(entry.getKey() + ": " + entry.get
}

System.out.println("-----");

Set<String> keySet = map.keySet();
for (String key : keySet) {
    System.out.println(key + ": " + map.get(key));
}
```

#### 程序输出:

```
1: a
2: b
3: c
4: d
9: i
-----
1: a
2: b
3: c
4: d
9: i
```

通过前面对 put 源码的分析,我们知道 HashMap 是无序的, 输出元素顺序和插入元素顺序一般都不一样。但是多次运行上面 的程序你会发现,每次遍历的顺序都是一样的。那么遍历的原理 是什么,内部是如何操作的?

通过 entrySet 或者 keySet 遍历,它们的内部原理是一样的,这里以 entrySet 为例。

通过查看代码对应的 class 文件,你会发现下面这段代码实际会被转换为 iterator 遍历:

```
Set<Map.Entry<String, Object>> entries = map.entrySet()
for (Map.Entry<String, Object> entry : entries) {
    System.out.println(entry.getKey() + ": " + entry.get
}
```

增强 for 循环会被编译为:

```
Set<Entry<String, Object>> entries = map.entrySet();
Iterator var3 = entries.iterator();

while(var3.hasNext()) {
    Entry<String, Object> entry = (Entry)var3.next();
    System.out.println((String)entry.getKey() + ": " +
}
```

我们查看 entrySet, iterator, hasNext, next 方法的源码就可以清楚的了解到 HashMap 遍历原理了:

```
public Set<Map.Entry<K,V>> entrySet() {
   Set<Map.Entry<K,V>> es;
   // entrySet一开始为null, 通过new EntrySet()创建
   return (es = entrySet) == null ? (entrySet = new Er
}
final class EntrySet extends AbstractSet<Map.Entry<K,V:</pre>
   public final int size()
                                        { return s:
   public final void clear()
                                          { HashMap. 1
   // EntrySet内部包含迭代器方法,方法内部通过new EntryI
   public final Iterator<Map.Entry<K,V>> iterator() {
       return new EntryIterator();
   }
    . . . . . .
}
// EntryIterator继承自HashIterator,调用EntryIterator的h
// 父类HashIterator的hashNext方法,调用EntryIterator的ne
// 的nextNode方法,所以我们主要关注HashIterator的源码
final class EntryIterator extends HashIterator implemen
   public final Map.Entry<K,V> next() { return nextNo
}
```

```
abstract class HashIterator {
   Node<K,V> next;
                      // 下一个节点
   Node<K,V> current;
                       // 当前节点
   int expectedModCount; // 期待的模数值,用于快速失败
                       // 当前遍历的table index
   int index;
   HashIterator() {
       // 将当前模数值赋值给期待的模数值, 所以在遍历的时候
       // 增删改方法,模数值会改变,那么expectedModCount
       // 抛出ConcurrentModificationException
       expectedModCount = modCount;
      Node<K,V>[] t = table;
      current = next = null;
       // 从hashMap数组头部开始遍历
       index = 0;
       if (t != null && size > 0) { // advance to fir:
          // 从数组头部开始找, index递增, 当index位置的
          // 也就是说,在创建hashMap迭代器的时候,内部勍
          do {} while (index < t.length && (next = t</pre>
      }
   }
   public final boolean hasNext() {
       // 逻辑很简单,就是判断next是否为空
      return next != null;
   }
   final Node<K,V> nextNode() {
      Node<K,V>[] t;
      Node<K,V> e = next;
       if (modCount != expectedModCount)
          // 模数判断
          throw new ConcurrentModificationException(
       if (e == null)
          // 如果next为空了,还调用nextNode方法的话,将
          throw new NoSuchElementException();
       // 这段逻辑也很简单,主要包含如下两种情况:
       // 1. 如果当前节点的next节点为空的话,说明该节点无
       // 2. 如果当前节点的next节点不为空的话,说明该位置
       if ((next = (current = e).next) == null && (t :
          do {} while (index < t.length && (next = t</pre>
       return e;
   }
   . . . . . .
}
```

总之,遍历 HashMap 的过程就是从头查找 HashMap 数组中的不为空的结点,如果该结点下存在链表,则遍历该链表,遍历完链表后再找 HashMap 数组中下一个不为空的结点,以此进行下去直到遍历结束。

那么,如果某个结点下是红黑树结构的话,怎么遍历? 其实当链 表转换为红黑树时,链表节点里包含的 next 字段信息是保留 的,所以我们依旧可以通过红黑树节点中的 next 字段找到下一个节点。

# 与 JDK1.7 主要区别

JDK1.7 HashMap 源码: https://github.com/ZhaoX/jdk-1.7-annotated/blob/master/src/java/util/HashMap.java。

#### 数组元素类型不同

JDK1.8 HashMap 数组元素类型为 Node<K, V> , JDK1.7 HashMap 数组元素类型为 Entry<K, V> :

```
transient Entry<K,V>[] table = (Entry<K,V>[]) EMPTY_TAF

static class Entry<K,V> implements Map.Entry<K,V> {
    final K key;
    V value;
    Entry<K,V> next;
    int hash;
    ......
}
```

实际就是换了个类名,并没有什么本质不同。

### hash 计算规则不同

JDK1.7 hash 计算规则为:

```
final int hash(Object k) {
    int h = hashSeed;
    if (0 != h && k instanceof String) {
        return sun.misc.Hashing.stringHash32((String) |
    }

    h ^= k.hashCode();

// This function ensures that hashCodes that differ
    // constant multiples at each bit position have a |
    // number of collisions (approximately 8 at defaulth h ^= (h >>> 20) ^ (h >>> 12);
    return h ^ (h >>> 7) ^ (h >>> 4);
}
```

相比于 JDK1.8 的 hash 方法, JDK1.7 的 hash 方法的性能会稍 差一点。

### put 操作不同

JDK1.7 并没有使用红黑树,如果哈希冲突后,都用链表解决。 区别于 JDK1.8 的尾部插入, JDK1.7 采用头部插入的方式:

```
public V put(K key, V value) {
   // 键为null,将元素放置到table数组的0下标处
   if (key == null)
       return putForNullKey(value);
   // 计算hash和数组下标索引位置
   int hash = hash(key.hashCode());
   int i = indexFor(hash, table.length);
   // 遍历链表, 当key一致时, 说明该key已经存在, 使用新值者
   for (Entry<K,V> e = table[i]; e != null; e = e.next
       Object k;
       if (e.hash == hash && ((k = e.key) == key || ke
           V oldValue = e.value;
           e.value = value;
           e.recordAccess(this);
           return oldValue;
       }
   }
   modCount++;
   // 插入链表
   addEntry(hash, key, value, i);
   return null;
private V putForNullKey(V value) {
   // 一样的,新旧值替换
   for (Entry<K,V> e = table[0]; e != null; e = e.next
       if (e.key == null) {
           V oldValue = e.value;
           e.value = value;
           e.recordAccess(this);
           return oldValue;
   }
   modCount++;
   // 插入到数组下标为0位置
   addEntry(0, null, value, 0);
   return null;
void addEntry(int hash, K key, V value, int bucketIndex
   // 新值头部插入,原先头部变成新的头部元素的next
   Entry<K, V> e = table[bucketIndex];
   table[bucketIndex] = new Entry<K, V>(hash, key, vail
   // 计数,扩容
   if (size++ >= threshold)
```

```
resize(2 * table.length);
}
```

### 扩容操作不同

JDK1.8 在扩容时通过高位运算 e.hash & oldcap 结果是否为 0 来确定元素是否需要移动, JDK1.7 重新计算了每个元素的哈希值, 按旧链表的正序遍历链表、在新链表的头部依次插入, 即在转移数据、扩容后, 容易出现链表逆序的情况:

```
void resize(int newCapacity) {
    Entry[] oldTable = table;
    int oldCapacity = oldTable.length;
    if (oldCapacity == MAXIMUM_CAPACITY) {
        threshold = Integer.MAX VALUE;
        return;
    }
    Entry[] newTable = new Entry[newCapacity];
    transfer(newTable, initHashSeedAsNeeded(newCapacity
    table = newTable;
    threshold = (int)Math.min(newCapacity * loadFactor;
}
 * Transfers all entries from current table to newTable
void transfer(Entry[] newTable, boolean rehash) {
    int newCapacity = newTable.length;
    for (Entry<K,V> e : table) {
        while(null != e) {
            Entry<K,V> next = e.next;
            if (rehash) {
                e.hash = null == e.key ? 0 : hash(e.key
            }
            int i = indexFor(e.hash, newCapacity);
            e.next = newTable[i];
            newTable[i] = e;
            e = next;
        }
    }
}
```

此时若多线程并发执行 resize 操作,容易出现环形链表,从而在获取数据、遍历链表时造成死循环,具体可以参考: https://blog.csdn.net/hhx0626/article/details/54024222。

全文完

本文由 简悦 SimpRead 优化,用以提升阅读体验

使用了全新的简悦词法分析引擎 beta, 点击查看详细说明



