Poniedziałek, 12¹⁵-15¹⁵ Tydzień Nieparzysty

Notatka Służbowa

1. Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia było zapoznanie się ze sterownikiem PLC Siemens S7-1200, napisanie programu na podstawie instrukcji oraz zarejestrowanie odpowiedzi regulatora.

Należało również zwrócić uwagę na pracę dmuchawy, oraz nastawy dobrane przez sterownik za pomocą funkcji Autotuning

2. Wykorzystany sprzęt:

- Komputer stacjonarny z oprogramowaniem TIA Portal v16
- Sterownik Siemens S7-1200
- Falownik Siemens Mikromaster 440
- Czujnik przepływu Annubar
- Przetwornik różnic ciśnień STD 924
- Zadajnik prądowy

3. Konfiguracja środowiska

W celu realizacji ćwiczenia należało najpierw skonfigurować program, następnie wybrać odpowiedni sterownik, połączyć się ze sterownikiem, napisać program oraz zbadać odpowiedź układu.

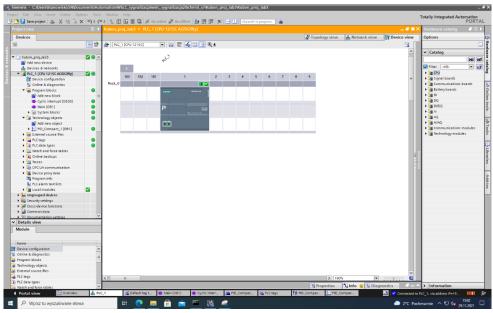
W tym celu rozpoczęto od utworzenia nowego programu w programie Siemens TIA Portal v16.

Następnie wybrano zakładkę Project View oraz Add new device.

Wybrano sterownik z zakładki PLC/SIMATIC S7-1200/CPU/ CPU 12215C AC/DC/RLY.

Następnie poprzez kliknięcie na złącze Ethernet wywołano PROFINET interface_1 oraz przydzielono adres IP i przypisano go do podsieci PN/IE_1.

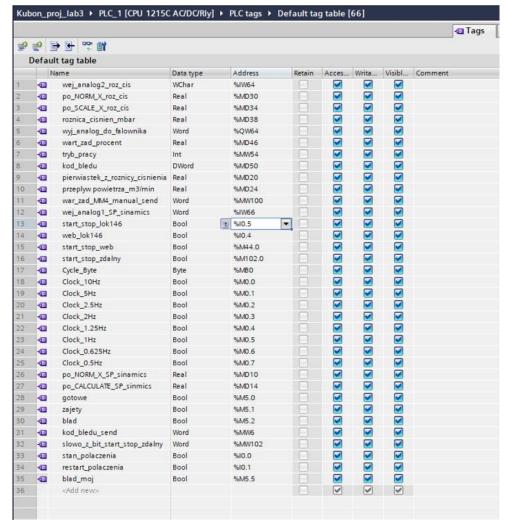
Ustawiono również Web server w zakładce Web server, jak również wyłączono zabezpieczenia.



Rys1. Okno programu TIA Portal v16 z wybranym sterownikiem

4. Dodanie listy zmiennych

Przed przystąpieniem do napisania programu w zakładce PLC tags/ Default tag table wybrano zakładkę Tags by następnie wprowadzić listę zmiennych wykorzystanych w programie, w tym ich nazwę, adres oraz typ.

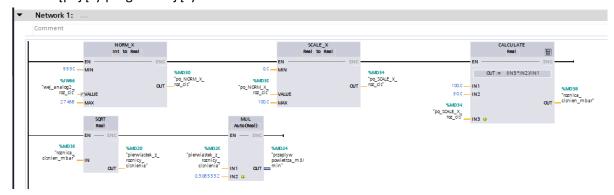


Rys2. Lista zadeklarowanych tagów

Z powodu podłączenia czujnika różnicy ciśnień do wejścia pierwszego, zmienna wej_analog2_roz_cis otrzymała adres %IW64.

5. Realizacja programu sterownika

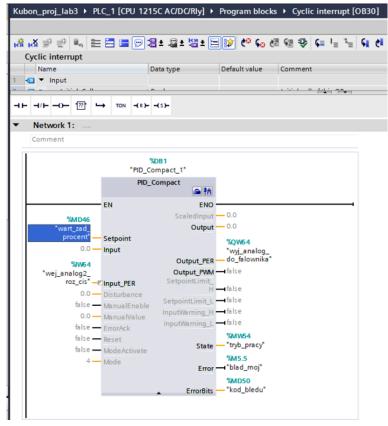
Następnie przystąpiono do napisania programu, w tym celu wybrano zakładkę /Program blocks/Main [OB1] i napisano następujący program w języku LAD



Rys3. Program sterownika

Następnie dodano blok PID. Zrealizowano to poprzez dodanie bloku funkcją *Add new block*, następnie zaznaczono /*Organization block/Cyclic interrupt*, ustawiono wartość przerwań na 100. Po utworzeniu się Networku wybrano z zakładki /*Technology/Pid Control/Compact PID/* PID_Compact oraz dodano bloczek PID do Networku.

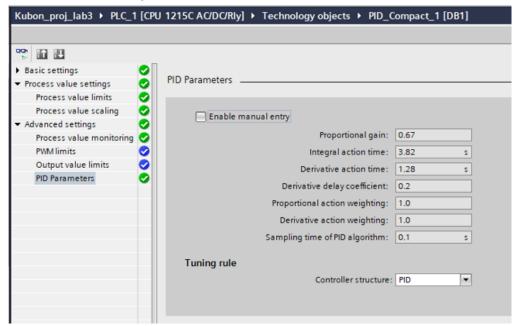
Następnie przystąpiono do dodania parametrów:



Rys4. Bloczek PID wraz z parametrami

Następnie wybrano zakładkę Advanced settings i zadano parametry Process value settings.

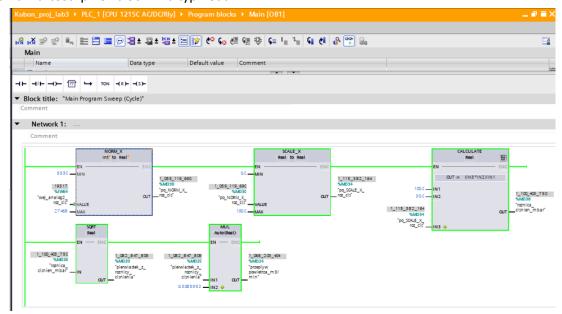
W kolejnym kroku przeszedłem do zakładki / Advances settings/PID Parameters oraz uzupełniłem nastawy regulatora PID w celu sprawdzenia zachowania się obiektu.



Rys 4. Parametry nastaw regulatora PID

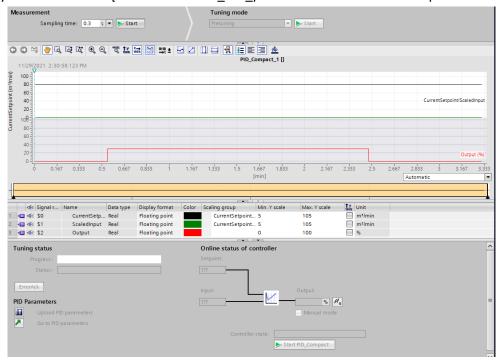
6. Kompilacja i wgranie programu do sterownika

Następnie skompilowano cały program – kompilator nie zwrócił błędów więc przystąpiono do wgrania programu na sterownik. W tym celu zatrzymano aktualny program który wykonywał się na sterowniku a następnie wgrano wgrano program. Za pomocą programu TIA Potral uruchomiono program i monitor części aplikacji odpowiedzialnej za pobieranie informacji z analogowego wejścia pierwszego. W celu odczytania wartości zmieniono sposób prezentowania wartości przez bloczki na typ float.



Rys 5. Okno monitora programu TIA Portal v16

Następnie zmodyfikowano zmienną bloczka PID wart_zad_proc oraz zaobserwowano odpowiedź układu



Niestety przy próbie dobrania parametrów przez regulator funkcją Tunning, program zgłosił błąd zakresu. Z powodu końca zajęć nie udało jednoznacznie wskazać przyczyny wystąpienia błędu, przez co konieczna będzie walidacja na ostatnich zajęciach.