

Commandes d'auto-diagnostic de fonctionnement et techniques de petits dépannages de Pioupiou V1 **XXX**

Remplacez **XXX** par le numéro de votre PP ,

-Pour voir le dernier relevé actuel sur la base OpenWindMap :

<https://www.openwindmap.org/PPXXX>

-Pour voir le dernier mois des données transmises :

<https://api.pioupiou.fr/v1/archive/XXX?start=last-month&stop=now&format=txt>

-Pour voir les dernières données transmises :

<http://api.pioupiou.fr/v1/events/XXX>

-Pour voir l'emplacement du PP via google.map :

http://paraveyron.fr/pioupiou/position_google.php?num=XXX

-Pour voir la tension de la pile et date(s) de mise en marche ou arrêt :

<http://savoie73.free.fr/battpioupiou.html>

-Pour trouver une pile ER34165 :

Lien de recherche Google **ER34165** Pile 19 AH avec languettes métalliques. Attention: Il est impossible de souder correctement des fils sur les cosses seules. Nouveau : piles neuves disponibles chez [Next Model RC](#).

-Pour voir comment changer la pile :

<https://forum.openwindmap.org/assets/uploads/files/pioupiou-pile.pdf//open>

-Pour commander des pièces compatibles avec PPV1:

Depuis fin 2020 : possible via [Next Model RC](#)

-Pour vérifier la connectabilité au réseau Sigfox :

<https://www.sigfox.com/en/coverage>

-Pour voir la dernière communication reçue :

<http://savoie73.free.fr/dernieretramePP.html>

-Pour voir la liste de PP en réseau actuellement :

<http://xavier.duv.free.fr/pioupiou/liste%20pioupiou.html>

-Pour modifier la présentation d'un PP :

<https://forum.openwindmap.org/topic/66/changer-la-description-d-un-pioupiou?page=1>

-Pour équilibrer un V1 : <http://savoie73.free.fr/equilibreurPP.pdf>

-Pour libérer l'axe de rotation de frottements parasites :

- Nettoyer les roulements dans un godet d'acétone, en mettant l'axe vertical, (attention l'acétone marque les plastiques), les faire tourner jusqu'à ils soient bien libres. Lubrifier 3 en 1
- Si nécessaire, remplacer les roulements: référence et fournisseur [smr105 zz](#)
- Couper au cutter sur 2 mm à 45 degré les 8 coins des coques en contact avec les roulements qui risquent, avec l'usure, de frotter les roulements des axes.
- Il faut retenir le roulement arrière, celui vers le capteur magnétique. Car il est attiré par l'aimant et cela provoque, avec l'usure, son déplacement et une friction parasite sur le plastique de la coque. Ce frottement freine la rotation de l'axe et gêne la sensibilité de la mesure du vent. Pour éviter ce frottement parasite, on va coller les roulements au tube guide avec de la colle spéciale Loctite 648. Attention ce collage doit être fait avec un minimum de colle, pour ne pas risquer de coller les parties tournantes des roulements. Au montage, coller le tube guide métal à la coque plastique à l'araldite pour éviter que le tube ne bouge. Les [axes disponibles chez Next-Model.RC](#) sont montés ainsi.

-Pour remplacer l'antenne cassée ou en court circuit :

-Débrancher l'ancien câble du connecteur. Souder un premier petit fil électrique souple de 1 cm environ sur la sortie **RF** du [circuit intégré](#) (entre les 2 masses). Attention, ne pas souder à la masse, et ne pas faire de court circuit à la masse. Une fois la soudure faite, noyer la avec de la résine époxy, araldite. Attendre que ça soit bien dur avant de bouger le fil. Si vous n'attendez pas, vous risquez d'arracher le circuit imprimé. Faire un trou dans la coque en dessous vers le bas. Passer un deuxième fils plus rigide par le trou. Souder les 2 fils. Ajuster le 2 em fils pour que l'on ait 8 cm d'antenne depuis le point de **RF** ce qui fera un $\frac{1}{4}$ de l'onde.

-Pour faciliter les arrêts, remises en marche, calibrages, ajouter un interrupteur :

-Tailler les coques au plus juste pour insérer entre elles un [interrupteur a glissiere](#) ou autre. Passer l'alimentation batterie par cet interrupteur. Rappel: à la mise sous tension, PP fait toujours un calibrage boussole au moment ou la LED est allumée fixe 5 secondes (pendant ces 5 secondes, faut faire au moins 3 tours horizontalement, doucement, régulièrement).

-Pour éviter l'oxydation des fils et des soudures :

- Après intervention, avant de fermer les coques, passer une couche de [Vernis de tropicalisation](#)

-Pour fermer un PP dont les visses ne sont plus efficaces :

- Étanchéifier la jonction entre les coques au dessus avec du ruban adhésif isolant, puis faire des tours devant et derrière l'axe vertical. Ça restera démontable. Attention: si de l'eau peut entrer, ça mettra en panne le PP inévitablement un jour.

-Pour réussir la localisation GPS et calibration de la boussole :

- Lors de la mise en tension, il y a une calibration de position GPS et boussole qui se fait, il faut faire cette mise en tension en extérieure, pioupiou vertical, et faire 3 tours horizontalement réguliers au moment ou la LED est fixe.

En cas d'échec, (ou impossibilité de faire cette procédure), provoquer une nouvelle calibration, sur le site, soit en coupant l'alimentation quelques secondes, soit en appuyant 10 secondes en continu sur le bouton jusqu'à ce que la calibration soit enclenchée (LED fixe). Tenir PP verticalement et faire 3 tours horizontalement, régulièrement, doucement, pendant que la LED est allumée fixe. Ensuite, il faudra attendre 15 minutes les premières mesures transmises.

-Pour changer la position (si le auto-positionnement ne marche pas ou plus) :

<https://forum.openwindmap.org/topic/167/mettre-%C3%A0-jour-la-position-gps>

-Pour limiter les dépôts de givre sur l'hélice et le corps du PP :

- Passer de partout, un déperlant pour pare-brise genre Rain-X ou/et du fard de ski pour neige mouillée (idéal au fluor: mais difficile a trouver car interdit en ski de fond)