Generalidades

- El subsistema de entrada y salida es la parte del sistema operativo encargada de la gestión de dispositivos de E/S.
- Los dispositivos de E/S varían ampliamente en sus funciones y velocidad, se requiere de una variedad de métodos para controlarlos.
- Muchos de los dispositivos operan asíncronicamente con respecto al procesador, a velocidades que van desde unas pocas transferencias hasta millones de transferencias de datos por segundo.
- El sistema de E/S atiende requisistos individuales de los dispositivos de entrada y salida.
- Se ocupa que funcionen eficientemente y fiablemente, ocultando los detalles específicos de cada dispositivo.
- Se encarga de mostrar una abstracción uniforme de las operaciones genericas de E/S
 a las capas más externas del sistema operativo y a los usuarios.
- Es una interfaz entre los programadores y los dispositivos de E/S.

Entrada y salida

Nr. 1

Hardware de E/S

- Un controlador es un conjunto de componentes electrónicos que pueden operar un puerto, un bus o un dispositivo.
- El CPU le envía comandos a los controladores a través de registros que tienen los controladores, la CPU lee y escribe en ellos patrones de bits, mediante instrucciones especiales o una dirección de un puerto de E/S.
- Un puerto de E/S típicamente consta de cuatros registros: denominados registros de status, control, data-in y data-out.

Hardware de E/S

- Las computadores operan muchos tipos de dispositivos.
 - Dispositivos de almacenamiento (discos, cintas).
 - Dispositivos de transmisión (tarjetas de red, modem).
 - Dispositivos para la interfaz con el ser humano (pantalla, teclado, ratón).
- El dispositivo se comunica con la máquina a través de un punto de conexión denominado puerto.
- Si uno o más dispositivos utilizan un conjunto común de cables, la conexión de denomina bus. Un bus es un conjunto de cables y un protocolo definido rígidamente que especifica un conjunto de mensajes que pueden enviarse por los cables.

Entrada y salida

Nr. 2

Escrutinio

- El protocolo completo para la interacción entre un anfitrión y el controlador puede ser complejo, pero la noción básica de secuencia de reconocimiento hanshaking) es sencilla.
 - 2 bits para cordinar la relación productor consumidor entre el controlador y el anfitrión.
 - El bit busy en el registro status. El controlador lo activa cuando está ocupado trabajando y lo apaga cuando está listo para aceptar el siguiente comando.
 - El anfitrión activa el *bit* command-ready en el registro command, para indicarle al controlador que desea.

Entrada y salida Nr. 3 Entrada y salida Nr. 4

Escrutinio

- 1. El anfitrión lee repetivamente el bit busy hasta que dicho bit se apaga.
- 2. El anfitrión prende el bit write en el registro command y escribe un byte en el registro data-out.
- 3. El anfitrión prende el bit command-ready.
- Cuando el controlador se da cuenta que el bit command-ready está prendido, prende el bit busy.
- 5. El contorlador lee el registro de comando y ve el comando de escritura. Lee el registro data-out para obtener un *byte* y realiza la operación de E/S hacia el dispositivo.
- 6. El controlador apaga el *bit* command-ready, apaga el *bit* error en el registro de estado para indicar que ha tenido éxito la E/S al dispositivo y apaga el *bit* busy para indicar que ha terminado.

Entrada y salida

Entrada y salida

Nr. 5

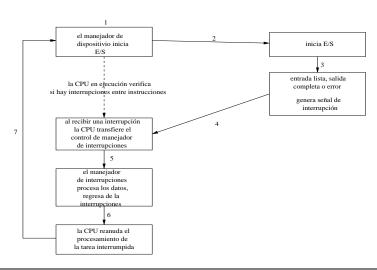
Interrupciones

- El hardware de la CPU tiene un cable llamado línea de solicitud de interrupción que la CPU revisa luego de ejecutar cada instrucción.
- La mayoría de CPU tiene dos líneas de interrupción.
 - Una es la **interrupción no enmascarable**, que se reserva para eventos como errores de memoria no recuperables.
 - La segunda línea es mascarable: puede ser apagada por la CPU antes de la ejecución de secuencias de instrucciones críticas que no deben ser interrumpidas.
 La interrupción mascarable es utilizada por los controladores de dispositivos para solicitar servicio.
- Las computadoras tiene más dispositivos que interrupciones, para resolver este problema se utiliza la técnica de encadenamiento de interrupciones.
- Se implementa también un mecanismo de niveles de prioridad de interrupciones.
- Las interrupciones son utilizadas para implementar el mecanismo de llamadas al sistema.

Entrada y salida

Nr. 6

Ciclo de E/S activado por interrupciones



Nr. 7

Tabla de vectores de eventos para el Pentium de Intel

número de vector	descripción
0	error de di√isión
1	excepción de depuración
2	interrupción <i>null</i>
3	punto de corte
4	sobreflujo de INTO dectectado
5	excepción de rango limitado
6	código de operación inválido
7	dispositivo no disponible
8	doble fallo
9	desbordamiento (reservado) de segmento de coprocesador
10	segemento de estado de tarea inválida
11	segmento ausente
12	fallo de pila
13	protección general
14	fallo de página
15	(reservado por Intel, no utilizar)
16	error de punto flotante
17	verificación de alineación
18	verificación de máquina
19-31	(reservado por Intel, no utilizar)
32-255	interrupciones enmascarables

Entrada y salida Nr. 8

Acceso directo a memoria

- Ayuda a disminuir la carga de procesador para vigilar el comportamiento de los dispositivos de entrada y salida.
- La técnica DMA trabaja del siguiente modo:
 - Si se solicita una lectura o una grabación, utiliza una línea de control de lectura o escritura entre el procesador y el módulo DMA.
 - Comunica la dirección del dispositivo de E/S involucrado, mediante líneas de datos.
 - Comunica la ubicación de comienzo de la lectura o escritura en la memoria mediante las líneas de datos y queda almacenada en el registro de dirección del módulo DMA.
 - Comunica el número de palabras a leer o escribir nuevamente mediante las líneas de datos y queda almacenada en el registro contador de datos.

Entrada y salida

Nr. 9

Pasos en una transferencia DMA

- 1. Al manejador de dispostivos se le dice que transfiera datos del disco al buffer en la dirección X.
- 2. El manejador de dispositivo le dice al controlador de disco que transfiera C bytes del disco al buffer en la dirección X.
- El controlador de disco inicia la transferencia DMA.
- 4. El controlador de disco envía cada *byte* al controlador de DMA.
- 5. El controlador de DMA transfiere bytes al buffer X, incrementando la dirección de memoria y descrementando C hasta que C=0.
- 6. Cuando C=0, el DMA interrumpe la CPU para señalar la terminación de transferencia.

Pasos en una transferecia DMA CPU cache DMA bas/ interrupciones bus PCI controlador de disco IDE disco disco

Entrada y salida

Nr. 10

Objetivos de diseño de la E/S

Eficiencia: es importante porque las operaciones de E/S constituyen, a menudo, un cuello de botella.

Generalidad: en interés de la simplicidad y la exención de errores, será deseable gestionar todos los dispositivos de una manera uniforme. Esta afirmación se aplica tanto a la manera en que los procesos contempla los dispositivos de E/S como a la forma en que el sistema operativo gestiona los dispositivos de E/S y las operaciones.

Entrada y salida Nr. 11 Entrada y salida Nr. 12

Interfaz de E/S de las aplicaciones

- La enfoque adoptado implica una abstracción, encapsulado y desarrollo de capas de software.
- La abstracción sirve para identificar unas cuantas clases generales.
- A cada una de estas clases generales se accede mediante un conjunto de funciones estándarizadas - una interfaz.
- Las diferencias reales se encapsulan en módulos del kernel denominados manejadores de dispositivos, que internamente se diseñan a la medida de cada dispositivo, pero que exportan una de las interfaces estándar.
- El propósito de la capa de manejadores de dispositivo es ocultar al subsistema de E/S del *kernel* las diferencias entre los controladores.
- El subsistemas de E/S es independiente del hardware.

Entrada y salida

Nr. 13

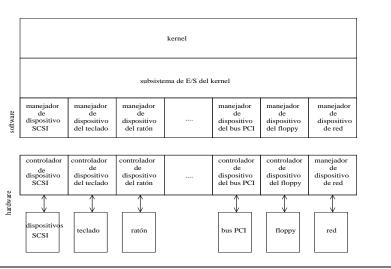
Dimensiones para catalogar dispositivos

Flujo de caracteres o bloques: un dispositivo de flujo de caracteres transfiere *bytes* uno por uno, en tanto que un dispositivo de bloque transfiere un bloque de *bytes* como un unidad.

Acceso secuencial o aleatorio: un dispositivo secuencial transfiere datos en un orden fijo determinado por el dispositivo, en tanto el usuario de un dispositivo de acceso aleatorio puede instruir al dispositivo para que busque en cualesquiera de las ubicaciones disponibles de almacenamiento de datos.

Síncronico o asíncronico: un dispositivo síncronico es aquel que realiza transferencia de datos con tiempo de respuesta predecibles. Un dispositivo asíncronico exhibe tiempos de respuesta irregulares o impredecibles.

Una estructura de E/S del kernel



Entrada y salida

Nr. 14

Dimensiones para catalogar dispositivos

Compartido o dedicado: un dispositivo compartido puede ser usado de manera concurrente por varios procesos o hilos; un dispositivo dedicado no puede hacerlo.

Velocidad de operación: las velocidades de los dispositivos van desde unos cuantos *bytes* por segundos hasta unos cuantos gigabytes por segundo.

Lectura-escritura, sólo lectura, o sólo escritura: algunos dispositivos realizan tanto operaciones de entrada como de salida, mientras que otros sólo soportan el movimiento de datos en una dirección.

Entrada y salida Nr. 15 Entrada y salida Nr. 16

con bloqueo y sin bloquec

Operaciones: read, write, seek Bloques diseñados para acceder unidades de disco

Dispositivos de bloques y caracteres

Dipositivos

Caracteres. Mapeo de memoria

Operaciones: get, put

Dispositivos de red. Operaciones: read, write.

Relojes y temporizadores Modos de comunicación: half-duplex, full-duplex. (timers)

Funciones básicas:

Dar la hora actual.

Fijar el valor de un temporizador para la operación X a a la hora T. Indicar el tiempo transcurrido.

Planificación de E/S

- Se debe determinar el orden de ejecución de las operaciones de E/S.
- El orden en que las aplicaciones emiten llamadas al sistema rara veces es la mejor opción.
- La planificación puede mejorar el desempeño global del sistema, así como compartir equitativamente el acceso a dispositivos entre los procesos y reducir el tiempo de espera promedio para la terminación de E/S.
- Los diseñadores de los sistemas operativos implementan la planificación manteniendo una cola de solicitudes para cada dispositivo.

Subsistema de E/S del kernel

Los kernels proporcionan muchos servicios relacionados con la E/S.

- Planificación de E/S.
- Empleo de buffers.
- Empleo de cachés.
- Spooling y reservación de dispositivos.

Entrada y salida

Nr. 18

Empleo de *buffers*

- Un buffer es un área de memoria que almacena datos mientras éstos se transfieren entre dos dispositivos o entre un dispositivo y una aplicación.
- Razones del uso de buffers.
 - Hacer frente a la falta de velocidad entre el productor y el consumidor
 - Lograr una adaptación entre dispositivos que tienen diferentes tamaños de transferencia de datos.
 - Soportar la semántica de copiado.
- Políticas:
 - Buffer sencillos.
 - Buffer dobles.
 - Cola de buffers.

Entrada y salida Nr. 19

Entrada y salida Nr. 20

Empleo de cachés

- Una caché es una región de memoria rápida que contiene copias de datos.
- La diferencia entre un buffer y una caché es que un buffer es que un buffer puede contener la única copia existente de un elemento de datos, en tanto que la caché, por definición, sólo contiene en almacenamiento más rápido uan copia de un elemento que reside en alguna otra parte.

Entrada y salida

Nr. 21

Manejo de errores

- Los dispositivos y las transferencias de E/S pueden fallar de muchas formas, ya sea por razones transitorias, o por razones permanentes.
- Los sistemas operativos puede compensar eficazmente las fallas transistorias.
- Cuando una operación de entrada/salida falla, está informa a través de la llamada al sistema que dicho error se produjo (En Unix, 0 ó 1, en Windows BOOL o FALSE).
- Y se devuelve el código de error a través de una variable del proceso (errno) o una llamada la sistema que la retorne (GetLastError).
- En constrate, el hardware puede proporcionar más información sobre la falla, pero los sistemas operativos no están diseñados para mostrar dicha información.

Spooling y reservación de dispositivos

- Spool.
 - Un **spool** es un *buffer* que contiene la salida para un dispositivo, como una impresora, que no puede aceptar flujos de datos interacalados.
 - La salida de cada aplicación se coloca en spool en un archivo en disco distinto.
 - Cuando una aplicación una aplicación termina, el sistema de *spool* coloc en una cola de el archivo de *spool* correspondiente para su salida a la impresora.
 - El sistema de spool copia los archivos que están en la cola de la impresora uno a la vez.
 - Un proceso llamado proceso demonio deamon, se encarga de revisar está última cola y cada vez que haya un archivo lo utiliza para enviar al dispositivo.
- Acceso exclusivo a dispositivos.

Entrada y salida

Nr. 22

Subsistema de E/S

En resumen:

- La administración del espacio de nombres de archivos y dispositivos.
- El control de acceso a archivos y dispositivos.
- El control de operaciones.
- La asignación de espacio del sistema de archivos.
- La asignación de dispositivos.
- El empleo de buffers, cachés y spool.
- Planificación de E/S.
- El monitoreo del estado del dispositivo, el manejo de errores y la recuperación ante fallos.
- La configuración e inicialización de manejadores de dispositivos.

Entrada y salida Nr. 23 Entrada y salida Nr. 24

Una operación de lectura bloqueante E/S completada datos de entrada dispon o salida completada solicitar E/S proceso de usuario llamada al sistema transferir datos (si es apropiado) al proceso devolver código de terminación o de error ¿Se puede ya satisfacer la solicitud le E/S del kerne no enviar solicitud a manejador de dispositivo bloquear el proceso si es adecuado subsistema de E/S del kernel eterminar cuál E/S se completo comandos al controlador, configurar controlador para bloquearse hasta que se interrumpa indicar cambio de estado al subsistema de E/S de dispositivo recibir interrupción, almacenar datos en buffer del manejador de dispositivo si es de entrada, señalar para desbloquear manejador de dispositivo maneiador de de dispositivo Interrupción controlador de dispositivo monitorear dipositivo, E/S completada interrumpir cuando se complete E/S generar interrupción Entrada y salida Nr. 26

Manejo de solicitudes de E/S

Sistema de nombres propios para dispositivos.

Identificación del dispositivo.

Sistema de archivos.

Implementación de los manejadores. (flujos)

Asociación del dispositivo.

Planificación de discos

Nr. 25

Entrada y salida

Planificación LOOK.

Planificación FCFS (First Come First Server).

Planificación SSTF (Short-Seek-Time-First).

Planificación SCAN.

Planificación C-SCAN.

Planificación C-LOOK.