

第三章作业

1. 常用的机器人内传感器和外传感器有哪几种？请简述用途及原理。
2. 请说明陀螺仪的测量位姿原理，并论述陀螺仪中如何将位姿转换为电信号。
3. 力觉传感器有哪几种？试说出它们的原理。
4. 激光雷达是怎样工作的？它有哪些特点？