

第二章 矩阵

第三节: 逆矩阵与分块矩阵

董荣 数学与统计学院



作业:

习题2.3

(A) 1, 2, 5



第三节: 逆矩阵与分块矩阵

- 1.逆矩阵的应用
- 2.分块矩阵的概念
- 3.分块矩阵的运算法则
- 4.分块对角矩阵的性质

利用逆矩阵证明Cramer法则:



Cramer法则 对于n个未知数n个方程的线性方程组Ax = b,

如果它的系数行列式 $D = |A| \neq 0$,则方程组有唯一解

$$x_1 = \frac{D_1}{D}, x_2 = \frac{D_2}{D}, \dots, x_n = \frac{D_n}{D}.$$

其中 D_j 是将D的第j列元素依次用右端的常数项替换所得到的n阶行列式.

这就是说 $A^{-1}b$ 是方程组的一个解.

如果x = c是方程组的一个解,那么 $Ac = b \Rightarrow A^{-1}(Ac) = A^{-1}b$.

即 $c=A^{-1}b$.

这就是说解 $x = A^{-1}b$ 是唯一的.

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x = A^{-1}b = \frac{1}{|A|}A^*b = \frac{1}{D} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$



$$x_{j} = \frac{1}{D}(b_{1}A_{1j} + b_{2}A_{2j} + \dots + b_{n}A_{nj})$$

$$\nabla D_{j} = \begin{vmatrix}
a_{11} & \cdots & a_{1,j-1} & b_{1} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\
a_{21} & \cdots & a_{2,j-1} & b_{2} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2n} \\
\vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\
a_{n1} & \cdots & a_{n,j-1} & b_{n} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{nn}
\end{vmatrix} = b_{1}A_{1j} + b_{2}A_{2j} + \cdots + b_{n}A_{nj}$$

故
$$x_j = \frac{D_j}{D}, j = 1, 2, \dots, n.$$

利用逆矩阵求解线性方程组、矩阵方程



例: 利用逆矩阵来求解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 \\ 2x_1 + 5x_2 + 4x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 = 1 \end{cases}$$

解 利用逆矩阵来求解线性方程组Ax = b, 其中

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 5 & 4 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

这里 $det(A) = 1 \neq 0$,故A可逆,于是,我们有

$$\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b} = \frac{\mathbf{A}^*}{\det(\mathbf{A})}\mathbf{b} = \begin{bmatrix} -4 & 1 & 3 \\ 4 & -1 & -2 \\ -3 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

例:解矩阵方程
$$\begin{pmatrix} 1 & 4 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} X \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\left| egin{array}{c|c} \mathbf{1} & \mathbf{4} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{2} \end{array} \right| = \mathbf{6} \neq \mathbf{0}, \quad \left| egin{array}{c|c} \mathbf{2} & \mathbf{0} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{1} \end{array} \right| = \mathbf{2} \neq \mathbf{0},$$

$$X = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$= \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix}$$

例: 设
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$
, 且满足 $AX = A + 2X$, 求 X .

解 移项, (A-2I)X = A

$$A-2I=egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \ 1 & -1 & 0 \ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$
, $|A-2I|=-2\neq 0$, $A-2I$ 可逆,

$$X = (A - 2I)^{-1}A, (A - 2I)^{-1} = \frac{1}{|A - 2I|}(A - 2I)^* = \left(-\frac{1}{2}\right)\begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix},$$

$$X = \left(-\frac{1}{2}\right) \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

当A, B为可逆矩阵时,矩阵方程(其中X为未知矩阵)

$$AX = C$$
, $XB = D$, $AXB = F$

的解分别为 $X = A^{-1}C$, $X = DB^{-1}$, $X = A^{-1}FB^{-1}$



例:设方阵 $A \setminus B$ 均可逆, $k \neq 0$,试证明

$$AA^* = A^*A = |A|E$$

(1)
$$A^*$$
可逆,且 $(A^*)^{-1} = (A^{-1})^* = \frac{A}{|A|}$ $\longrightarrow \frac{A}{|A|} A^* = A^* \frac{A}{|A|} = E, A^{-1} (A^{-1})^* = |A^{-1}| E$
(2) $(kA)^* = k^{n-1}A^*$ $\longleftarrow (kA)^* = |kA| (kA)^{-1} = k^n |A| \frac{1}{k} A^{-1} = k^{n-1}A^*$

(2)
$$(kA)^* = k^{n-1}A^* \iff (kA)^* = |kA|(kA)^{-1} = k^n |A|^{\frac{1}{k}}A^{-1} = k^{n-1}A$$

(4)
$$(A^*)^* = |A|^{n-2} A$$
 $(A^*)^* = |A^*| (A^*)^{-1} = |A|^{n-1} \frac{A}{|A|}$

(5)
$$(AB)^* = B^*A^*$$

 $(AB)^* = |A|B|(B^{-1}A^{-1}) = |B|B^{-1}|A|A^{-1} = B^*A^*$



第三节: 逆矩阵与分块矩阵

- 1.逆矩阵的应用
- 2.分块矩阵的概念
- 3.分块矩阵的运算法则
- 4.分块对角矩阵的性质

子矩阵



把矩阵的若干行和若干列相交处的元素按原来的相对次序所构成的矩阵, 称为原矩阵的**子矩阵**。

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 8 & 2 & 3 \\ 0 & 7 & 9 & 5 & 2 \\ 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \end{bmatrix}$$

A的子矩阵:

 $\begin{bmatrix} 1 & 8 \end{bmatrix}$

子矩阵



把矩阵的若干行和若干列相交处的元素按<u>原来的相对次序</u>所构成的矩阵, 称为原矩阵的<mark>子矩阵</mark>。

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 8 & 2 & 3 \\ 0 & 7 & 9 & 5 & 2 \\ 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \end{bmatrix}$$

A的一些子矩阵:

$$\begin{bmatrix} 1 & 8 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} -1 & 8 & 3 \\ 4 & 5 & 7 \end{bmatrix}$$

子矩阵



把矩阵的若干行和若干列相交处的元素按原来的相对次序所构 成的矩阵、称为原矩阵的子矩阵。

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 8 & 2 & 3 \\ 0 & 7 & 9 & 5 & 2 \\ 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \end{bmatrix}$$

A的子矩阵:

$$\begin{bmatrix} 1 & 8 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} -1 & 8 & 3 \\ 4 & 5 & 7 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}$$



前主子矩阵

方阵
$$\mathbf{A} = (a_{ij})_{n \times n}$$
,它的左上角的各阶方阵

$$\begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{21} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \dots \dots$$

称为方阵A的前主子矩阵.

分块矩阵



用一些横线和纵线将矩阵分划成若干个矩形的**子块**(都是子矩阵),以这些子块为元素的矩阵称为**分块矩阵**.

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

分块矩阵



用一些横线和纵线将矩阵分划成若干个矩形的**子块**(都是子矩阵),以这些子块为元素的矩阵称为**分块矩阵**.

$$egin{aligned} I_3 \ A = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 5 \ 0 & 1 & 0 & 3 & -2 \ 0 & 0 & 1 & -1 & 6 \ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 5 \ \end{bmatrix} \ oldsymbol{\mathcal{O}}_{2 imes 3} & A_{22} \end{aligned}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

按列分块

$$A = \begin{bmatrix} I_3 & A_{12} \\ O_{2\times 3} & A_{22} \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 & \alpha_4 & \alpha_5 \end{bmatrix}$$



分块对角矩阵(准对角方阵)

主对角线上各子块都为**方阵**,其他部分子块为零,称这样的**方阵**为**分块对角矩阵或准对角方阵**.

例:
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 & O & O \\ O & A_2 & O \\ O & O & A_3 \end{bmatrix}$$



第三节: 逆矩阵与分块矩阵

- 1.逆矩阵的应用
- 2.分块矩阵的概念
- 3.分块矩阵的运算法则
- 4.分块对角矩阵的性质

分块矩阵的加法及数与分块矩阵的乘法:



对同型矩阵
$$\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}, \mathbf{B} = (b_{ij})_{m \times n}$$
作同样的划分,得分块矩阵

$$m{A} = egin{bmatrix} m{A}_{11} & \cdots & m{A}_{1t} \ dots & & dots \ m{A}_{S1} & \cdots & m{A}_{St} \end{bmatrix} \qquad m{B} = egin{bmatrix} m{B}_{11} & \cdots & m{B}_{1t} \ dots & & dots \ m{B}_{S1} & \cdots & m{B}_{St} \end{bmatrix}$$

按照矩阵的加法及数与矩阵的乘法的定义,有

$$A + B = \begin{bmatrix} A_{11} + B_{11} & \cdots & A_{1t} + B_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} + B_{s1} & \cdots & A_{st} + B_{st} \end{bmatrix}, \quad kA = \begin{bmatrix} kA_{11} & \cdots & kA_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ kA_{s1} & \cdots & kA_{st} \end{bmatrix}$$
 (k为常数)

分块矩阵的转置:



例如:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 4 & 5 & 6 & 0 \\ 7 & 8 & 9 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}, \quad A^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11}^{T} & A_{21}^{T} \\ A_{12}^{T} & A_{22}^{T} \end{bmatrix}$$

分块矩阵的乘法:



设矩阵
$$A = (a_{ij})_{m \times l}$$
, $B = (b_{ij})_{l \times n}$ 分块成

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1r} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & A_{s2} & \cdots & A_{sr} \end{bmatrix} \qquad B = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1t} \\ B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ B_{r1} & B_{r2} & \cdots & B_{rt} \end{bmatrix}$$

$$B = egin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1t} \ B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2t} \ dots & dots & dots \ B_{r1} & B_{r2} & \cdots & B_{rt} \end{bmatrix}$$

其中 $A_{i1},A_{i2},\cdots,A_{ir}$ 的列数分别等于 $B_{1j},B_{2j},\cdots,B_{rj}$ 的行数

$$(i = 1, 2, \dots, s; j = 1, 2, \dots, t)$$
,则有

$$(i = 1, 2, \dots, s; j = 1, 2, \dots, t)$$
,则有
$$AB = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & \dots & C_{1t} \\ C_{21} & C_{22} & \dots & C_{2t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ C_{s1} & C_{s2} & \dots & C_{st} \end{bmatrix}$$
 顺序不可以换

其中
$$C_{ij} = A_{i1}B_{1j} + A_{i2}B_{2j} + \dots + A_{ir}B_{rj} = \sum_{k=1}^{r} A_{ik}B_{kj}$$

$$(i = 1, 2, \dots, s; j = 1, 2, \dots, t)$$



对于矩阵
$$\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times s}$$
, $\mathbf{B} = (b_{ij})_{s \times n}$,

了 起降
$$\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times s}$$
 , $\mathbf{B} = (b_{ij})_{s \times n}$,
$$(1) 将 \mathbf{B} \mathbf{按} \mathbf{9} \mathbf{5} \mathbf{,} \quad \mathbf{A} \mathbf{B} = [\mathbf{B}_1 \quad \mathbf{B}_2 \quad \cdots \quad \mathbf{B}_n], \ \mathbf{E} \mathbf{B}_j = \begin{bmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{sj} \end{bmatrix}, j = 1, 2, \cdots, n$$

则有
$$AB = A[B_1 \quad B_2 \quad \cdots \quad B_n] = [AB_1 \quad AB_2 \quad \cdots \quad AB_n]$$

(2)将
$$A$$
按行分块,有 $A = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix}$,其中 $A_i = \begin{bmatrix} a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{is} \end{bmatrix}$, $i = 1, 2, \cdots, m$

则有
$$AB = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} B = \begin{bmatrix} A_1B \\ A_2B \\ \vdots \\ A_mB \end{bmatrix}$$

例:设 $\alpha_j(j=1,2,3)$ 均为3维列向量,方阵 $A=[\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3]$,

$$\mathbf{B} = [\alpha_1 + 2\alpha_2, 2\alpha_2 + 3\alpha_3, 3\alpha_3 + \alpha_1]$$
, 已知 $\det(\mathbf{A}) = a$, 求 $\det(\mathbf{B})$.

解 由矩阵的乘法可得

$$\alpha_1 + 2\alpha_2 = \begin{bmatrix} \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad 2\alpha_1 + 3\alpha_3 = \begin{bmatrix} \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{1}\alpha_1 + \mathbf{3}\alpha_3 = \begin{bmatrix} \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{D}B = \begin{bmatrix} A \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} \quad A \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \quad A \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow B = A \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 3 \end{bmatrix} = AP$$

$$\det(\mathbf{B}) = \det(\mathbf{A}) \det(\mathbf{P}) = 12a$$



第三节: 逆矩阵与分块矩阵

- 1.逆矩阵的应用
- 2.分块矩阵的概念
- 3.分块矩阵的运算法则
- 4.分块对角矩阵的性质

分块对角矩阵的乘积



设有两个分块对角矩阵:

$$egin{aligned} egin{aligned} eg$$

例: 求
$$A^2$$
, 其中矩阵 A 为

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

解 将A分块为

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 & O & O \\ O & A_2 & O \\ O & O & A_3 \end{bmatrix}$$

$$A^{2} = \begin{bmatrix} A_{1}^{2} & 0 & 0 \\ 0 & A_{2}^{2} & 0 \\ 0 & 0 & A_{3}^{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -5 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 21 & -14 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 64 \end{bmatrix}$$



例:设 $A_{n\times n}$, $B_{m\times m}$ 均为方阵,C为任意的 $n\times m$ 矩阵,问分块上三



角形矩阵
$$D = \begin{bmatrix} A & C \\ O & B \end{bmatrix}$$
何时可逆? 当可逆时,求其逆矩阵。

解 由于det(D) = det(A) det(B),所以,矩阵D可逆 $\Leftrightarrow A, B$ 均可逆

设矩阵
$$\mathbf{D}$$
的逆为 $\mathbf{D}^{-1} = \begin{bmatrix} X_{11} & X_{12} \\ X_{21} & X_{22} \end{bmatrix}$, 其中 X_{11} 是 n 阶方阵, X_{22} 是 m 阶方阵

根据逆矩阵的定义,有
$$\begin{bmatrix} A & C \\ O & B \end{bmatrix}$$
 $\begin{bmatrix} X_{11} & X_{12} \\ X_{21} & X_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_n & O \\ O & I_m \end{bmatrix}$

$$\mathbb{P}AX_{11} + CX_{21} = I_n$$
, $AX_{12} + CX_{22} = 0$, $BX_{21} = 0$, $BX_{22} = I_m$

从而
$$X_{21}=B^{-1}O=O$$
, $X_{22}=B^{-1}I_m=B^{-1}$, $X_{11}=A^{-1}$, $X_{12}=-A^{-1}CB^{-1}$,

分块对角矩阵的行列式与逆矩阵



设A为分块对角矩阵(未写出的子块都是零子块)

$$m{A} = egin{bmatrix} m{A}_1 & & & & \ & m{A}_2 & & & \ & & \ddots & & \ & & m{A}_m \end{bmatrix}$$

 $\det(\mathbf{A}) = \det(\mathbf{A}_1)\det(\mathbf{A}_2)\cdots\det(\mathbf{A}_m)$

若 $det(A_i) \neq 0$, $i = 1, 2, \dots, m$, 则 A可逆, 并且

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} A_1^{-1} & & & & & \\ & A_2^{-1} & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & A_m^{-1} \end{bmatrix}$$



$$A_i$$
 $(i = 1, 2, \dots s)$ 均为可逆方阵.

$$A = \begin{pmatrix} & & A_1 \\ & & \ddots & \\ A_s & & \end{pmatrix}, \qquad$$
 则 $A^{-1} = \begin{pmatrix} & & A_s^{-1} \\ & & \ddots & \\ A_1^{-1} & & \end{pmatrix}$



$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 & O \\ O & A_2 \end{pmatrix}, \quad |A_1| = 1 \neq 0, |A_2| = 3 \neq 0,$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & O \\ O & A_2^{-1} \end{pmatrix}, \qquad \therefore A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 \\ -2 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/3 & 2/3 \\ 0 & 0 & -1/3 & 1/3 \end{pmatrix}$$

$$A_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix}, \quad A_2^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \qquad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1/3 & 1/3 \end{pmatrix}$$

$$\therefore A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 \\ -2 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/3 & 2/3 \\ 0 & 0 & -1/3 & 1/3 \end{bmatrix}$$



例: 设
$$A = \begin{pmatrix} 0 & a_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & a_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{n-1} \\ \hline a_n & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$
, 其中 $a_i \neq 0$, 求 A^{-1} .

$$,$$
其中 $a_i \neq 0$,求 A^{-1}

$$\begin{array}{ccc}
 & A_1 \\
A_2 & O
\end{array}, A^{-1} = \begin{pmatrix} O & A_2^{-1} \\
A_1^{-1} & O
\end{pmatrix}, A^{-2} = a_n^{-1},$$

$$A_{1}^{-1} = \begin{pmatrix} a_{1}^{-1} & & & \\ & \ddots & & \\ & & a_{n-1}^{-1} \end{pmatrix}, \quad \therefore A^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & a_{n}^{-1} \\ a_{1}^{-1} & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{n-1}^{-1} & 0 \end{pmatrix},$$

例: 设
$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 0 & 0 \\ 4 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$
, 求 $|A^8|, A^4$.

$$A^{8} = \begin{pmatrix} A_{1}^{8} & O \\ O & A_{2}^{8} \end{pmatrix}, \text{ ff } \text{ if } \left| A^{8} \right| = \left| A_{1}^{8} \right| \left| A_{2}^{8} \right| = \left| A_{1} \right|^{8} \left| A_{2} \right|^{8} = (-25)^{8} \cdot 4^{8} = 10^{16}$$

$$A^{4} = \begin{pmatrix} A_{1}^{4} & O \\ O & A_{2}^{4} \end{pmatrix}, A_{1}^{2} = \begin{pmatrix} 5^{2} & 0 \\ 0 & 5^{2} \end{pmatrix}, \Rightarrow A_{1}^{4} = \begin{pmatrix} 5^{4} & 0 \\ 0 & 5^{4} \end{pmatrix}, A_{2}^{4} = 2^{4} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^{4} & 0 \\ 2^{6} & 2^{4} \end{pmatrix}, A^{4} = \begin{pmatrix} 5^{4} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5^{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2^{4} & 0 \\ 0 & 0 & 2^{6} & 2^{4} \end{pmatrix},$$

$$A_2 = 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \qquad A_2^4 = 2^4 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^4 & 0 \\ 2^6 & 2^4 \end{pmatrix},$$

$$A^{4} = \begin{bmatrix} 0 & 5^{4} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2^{4} & 0 \\ 0 & 0 & 2^{6} & 2^{4} \end{bmatrix},$$