西安交通大学 2014-2015 年数字信号处理期末试卷

—,	埴空题	(每小题2	分.	共 20	分)
•	一	1 1 1 1 1 1 1 1 1	- // 1	1 20	13/

1. 系统稳定的充要条件是系统的单位脉冲响应满足: $\sum h(x) $

- 2. 设连续信号 $x_a(t)$ 属于带限信号,最高截止频率为 Ω_c ,如果采样角频率 $\Omega_s \geq 2\Omega_c$,那么让采样信 号 $\hat{x}_a(t)$ 通过一个增益为 T、截止频率为<u>①</u>的理想低通滤波器,可以唯一地恢复出原连续信 号 $x_a(t)$ 。
- 3. 共轭对称序列其虚部是 ① 。
- 4. 序列 Z 变换的收敛域总是用 ① 限定其边界。
- 5. x(n) 的 N 点 DFT 是 x(n) 的 Z 变换在 ① 上的 N 点等间隔采样。
- 6. 有限长序列 x(n) 的 N 点离散傅里叶变换 X(k) 正好是 x(n) 的周期延拓序列离散傅里叶级数系 数 $\tilde{X}(k)$ 的①。
- 7. 数字低通滤波器的通频带中心位于 2π 的整数倍处, 数字高通滤波器的通频带中心位于 π 的 ① 处。
- 8. ① 滤波器不能采用间接法设计,常用的设计方法有窗函数法、频率采样法等。
- 9. 稳定和 ① 相位特性是 FIR 滤波器最突出的优点。
- 10. 线性相位 FIR 滤波器的频域约束条件是指满足线性相位时,对 ① 特性的约束条件。

二、单项选择题(每小题2分,共30分)

1. 序列 $x(n) = e^{j(\frac{1}{6}n^2)}$	^{-π)} 的周期为	0
1./1/3/20(11)	H 1 / H 1 / M 1 / J	

A. 12

B. 6

C. 3

D. 非周期序列

2. 系统用差分方程描述如下, x(n)和 y(n)分别表示系统输入和输出,则 是非线性系统。

A.
$$y(n) = 2x(n) + 3$$

B.
$$y(n) = x(n) + 3x(n-2)$$

C.
$$y(n) = x(n-n_0)$$

D.
$$y(n) = x(-n)$$

3. 给定下述系统的差分方程,则

A.
$$y(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} x(n-k)$$
 B. $y(n) = \sum_{k=n-5}^{n+5} x(k)$ C. $y(n) = x(n-5)$ D. $y(n) = e^{x(n)}$
4. 已知 $X(e^{j\omega}) = \begin{cases} 1, & \omega \leq \omega_0 \\ 0, & \omega_0 < \omega \leq \pi \end{cases}$, 则 $X(e^{j\omega})$ 的傅里叶反变换 $x(n) = \underline{\qquad}$ 。



A.
$$\frac{\pi n}{\sin \omega_0 n}$$

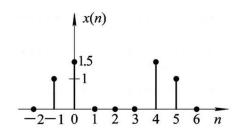
B. $\frac{\sin \omega_0}{\pi n}$ C. $\frac{\sin \omega_0 n}{n\omega_0}$

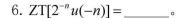
5. 已知序列 x(n)如图所示,则 $\int_{-\pi}^{\pi} X(e^{j\omega}) d\omega =$ _____。

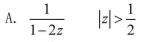
A. 3π

B. 4π

D. 0







B.
$$\frac{1}{1-2z}$$
 $|z| < \frac{1}{2}$

C.
$$\frac{1}{1 - 0.5z}$$
 $|z| > 2$

D.
$$\frac{1}{1-0.5z}$$
 $|z| < 2$

7. 已知序列
$$x(n) = \delta(n-n_0)$$
 , $0 < n_0 < N$,则 N 点 DFT 等于______, $k = 0, 1, \dots, N-1$ 。

8. 假设 X(k)=DFT [x(n)], 则 DFT [X(n)]=

A. $N_X(N-k)$

B. $N_X(N+k)$ C. N(N-k) D. X(N-k)

9. 已知复数序列 f(n)=x(n)+jy(n),实部 x(n) 与虚部 y(n) 均为长度为 N 的实序列。设 F(k) =DFT [f(n)] $_N$ =1+j3 0≤k≤N-1。则 y(n) = _____.

A. $N\delta(n)$

B. $3\delta(n)$

D. 1

10. 相频特性反映各频率成分通过滤波器后 情况。

A. 波形突变

B. 振幅衰減

C. 时间延时

D. 幅度突变

11. 设计模拟滤波器时,总是先设计 滤波器,再通过频率变换将其转换成希望类型的滤波器。

A. 低通

B. 高通

C. 带通

D. 带阻

12. 以下关于脉冲响应不变法叙述错误的是

A. 频率变换关系是线性的;

B. 适合用于高通、带阻滤波器的设计;

C. 会产生不同程度的频率混叠失真:

D. 时域特性逼近好。



13. 第1类线性相位特性, h(n)应当

14. 第 2 类线性相位特性 N 为奇数时,可以实现_____ 滤波器设计。

A. 各种 / B. 低通、带通

C. 带通

D. 带通、高通

15. 选择窗函数类型的原则是在保证阻带衰减满足要求的情况下,尽量选择 的窗函数。

A. 旁瓣宽

B. 主瓣宽

C. 主辦窄

D. 旁瓣窄

三、画图题(每小题5分,共10分)

- 1. 设 $x(n)=R_4(n)$, 试用图形表示x(n)的共轭对称序列 $x_e(n)$ 和共轭反对称序列 $x_o(n)$ 。
- 2. 设线性时不变系统的单位脉冲响应 h(n) 和输入 x(n) 分别为: $h(n)=2R_4(n)$, $x(n)=\delta(n)-\delta(n)$ -2), 画出 y(n)。



四、计算题(每小题10分,共40分)

- 1. 已知 $X(z) = \frac{5-7z^{-1}}{2-5z^{-1}+2z^{-2}}$,求出对应 X(z)的各种可能的序列表达式。
- 2. 用 Z 变换法解下列差分方程: y(n)-0.9y(n-1)=0.05u(n), n<0 时 y(n)=0。
- 3. 设计一个巴特沃斯低通滤波器, 要求其通带截止频率 fp=12 kHz, 阻带截止频率 fs=24 kHz, fp 处最大衰减为 3dB, 阻带最小衰减 as=15dB。求出该滤波器的系统函数 Ha(s),并说明如何应用脉冲响应不变法转换为数字滤波器系统函数。
- 4. 用矩形窗设计线性相位低通 FIR 滤波器,要求过渡带宽度不超过 $\pi/8$ rad。希望逼近的理想低通滤波器频率响应函数为 $H_{\mathrm{d}}(\mathrm{e}^{\mathrm{j}\varpi}) = \begin{cases} \mathrm{e}^{-\mathrm{j}\omega a} & 0 \leq \omega | \omega \varepsilon \\ 0 & \omega_{\varepsilon} < \omega | \leq \pi \end{cases}$
 - (1) 求出理想低通滤波器的单位脉冲响应 hd(n):
 - (2) 求出加矩形窗设计的低通 FIR 滤波器的单位脉冲响应 h(n) 表达式, 确定 α 与 N 之间的关系;(矩形窗过渡带宽度近似值: $4\pi/N$)
 - (3) 简述 N取奇数或偶数对滤波特性的影响。

一、填空题(每小题2分,共20分)

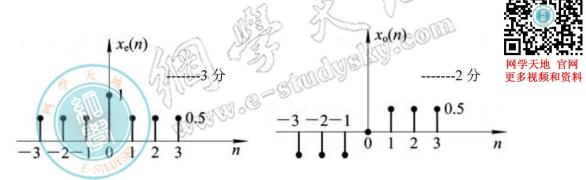
- 1. ① $<\infty$ 2. ① $\Omega_s/2$ 3. ① 奇函数 4. ① 极点 5. ① 单位圆
- 6. ① 主值序列 7. ① 奇数倍 8. ① FIR 9. ① 线性 10. ① 幅度

二、单项选择题(每小题 2 分, 共 30 分)

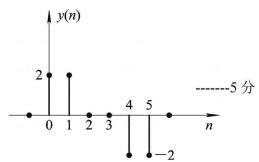
-																
	题号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
	答案	D	A	В	D	A	В	С	A	В	С	A	В	С	С	С

三、画图题(每小题5分,共10分)

1.



2.



四、计算题(每小题10分,共40分)

1. **解**: X(z)有两个极点: z_1 =0.5, z_2 =2,因为收敛域总是以极点为界,因此收敛域有三种情况: |z|<0.5, 0.5<|z|<2, 2<|z|。对应三种不同的原序列。 -----3 分

$$x(n) = -\text{Res}[F(z), 0.5] - \text{Res}[F(z), 2]$$

$$= -\frac{(5z-7)z^n}{2(z-0.5)(z-2)}(z-0.5)\Big|_{z=0.5} - \frac{(5z-7)z^n}{2(z-0.5)(z-2)}(z-2)\Big|_{z=2} - - - 3$$

$$= -[3 \cdot (\frac{1}{2})^{n+1} + 2^{n}]u(-n-1)$$

$$x(n) = 3 \cdot (\frac{1}{2})^{n+1} u(n) - 2^n u(-n-1)$$
 -----2 f

$$x(n) = \left[3 \cdot \left(\frac{1}{2} \right)^{n+1} + \frac{2^n}{2} \right] u(n)$$
 -----2 f

$$Y(z) - 0.9Y(z)z^{-1} = 0.05 \frac{1}{1 - z^{-1}}$$

$$Y(z) = \frac{0.05}{(1 - 0.9z^{-1})(1 - z^{-1})}$$
------4 /5)

$$y(n) = \text{Res}[F(z), 0.9] + \text{Res}[F(z), 1] = \frac{0.05}{-0.1} (0.9)^{n+1} + \frac{0.05}{0.1}$$
$$= -0.5 \cdot (0.9)^{n+1} + 0.5$$

n < 0 时,y(n) = 0

最后得到
$$y(n)=[-0.5\cdot(0.9)^{n+1}+0.5]u(n)$$
 -----3 分

3. **M**:
$$\lambda_{\rm sp} = \frac{\Omega_{\rm s}}{\Omega_{\rm p}} = \frac{2\pi \times 24 \times 10^3}{2\pi \times 12 \times 10^3} = 2$$

$$k_{\rm sp} = \sqrt{\frac{10^{0.1a_{\rm s}} - 1}{10^{0.1a_{\rm p}} - 1}} = \sqrt{\frac{10^{1.5} - 1}{10^{0.3} - 1}} = \sqrt{\frac{30.623}{0.995}} \approx 5.548$$

$$N = \frac{\lg k_{\rm sp}}{\lg \lambda_{\rm sp}} = \frac{\lg 5.548}{\lg 2} = 2.472$$

$$G(p) = \frac{1}{p^3 + 2p^2 + 2p + 1}$$

$$G(p) = \frac{1}{p^3 + 2p^2 + 2p + 1}$$



更多视频和资料

$$H(s) = G(p) \Big|_{p = \frac{s}{\Omega_{c}}} = \frac{\Omega_{c}^{3}}{s^{3} + 2\Omega_{c}s^{2} + 2\Omega_{c}^{2}s + \Omega_{c}^{3}} - \dots - 3 / D$$

式中 Ω c=2 π fc=2 π ×12×10³=24 π ×10³ rad/s

由
$$H(s) = \sum_{i=1}^{N} \frac{A_i}{s - s_i}$$
、 $H(z) = \sum_{i=1}^{N} \frac{A_i}{1 - e^{s_i T} z^{-1}}$ 关系可得数字滤波器系统函数。 ----3 分

4. 解: (1)

$$\begin{split} h_{\rm d}(n) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H_{\rm d}(\mathrm{e}^{-\mathrm{j}\omega}) \mathrm{e}^{\mathrm{j}\omega n} \mathrm{d}\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_{\rm c}}^{\omega_{\rm c}} \mathrm{e}^{-\mathrm{j}\omega\alpha} \mathrm{e}^{\mathrm{j}\omega n} \mathrm{d}\omega \\ &= \frac{\sin[\omega_{\rm c}(n-\alpha)]}{\pi(n-\alpha)} \end{split}$$

(2)
$$\alpha = \frac{N-1}{2}$$

$$\frac{4\pi}{N} \le \frac{\pi}{8}$$
求解得到 $N \ge 32$

$$h(n) = h_{d}(n) \cdot R_{N}(n) = \frac{\sin[\omega_{c}(n-\alpha)]}{\pi(n-\alpha)} R_{N}(n)$$



$$=\begin{cases} \frac{\sin[\omega_{c}(n-\alpha)]}{\pi(n-\alpha)} & 0 \le n \le N-1, \alpha = \frac{N-1}{2} \\ 0 & \text{ if } n \end{cases}$$

