Calcul numeric

Procesare de semnal de grafuri

Paul Irofti Andrei Pătrașcu Cristian Rusu

Departmentul de Informatică
Facultatea de Matematică și Informatică
Universitatea din București
Email: prenume.nume@fmi.unibuc.ro



Cuprins

- Ce am făcut data trecută: descompunerea valorilor proprii (în special cazul simetric)
- Motivație pentru procesarea semnalelor pe grafuri
- Definiții
- Algoritmi
- Exemple
- Aplicaţii



Descompunerea valorilor proprii (cazul general)

Pentru $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

Dacă avem $\mathbf{Av}_i = \lambda_i \mathbf{v}_i$ pentru $i = 1, \dots, n$ atunci avem defapt

$$\mathbf{A} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \dots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \dots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

$$(1)$$

adică

$$AV = VD \text{ sau } A = VDV^{-1}.$$
 (2)



Descompunerea valorilor proprii (cazul simetric)

Pentru $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ și $\mathbf{A} = \mathbf{A}^T$. Dacă avem $\mathbf{A}\mathbf{v}_i = \lambda_i \mathbf{v}_i$ pentru $i = 1, \dots, n$ atunci avem defapt

$$\mathbf{A} \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \dots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \mathbf{v}_2 & \dots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$
(3)

adică

$$AV = VD$$
 sau $A = VDV^T$. (4)

(adică,
$$\mathbf{V}^{-1} = \mathbf{V}^T$$
)



Motivația: procesarea semnalelor pe grafuri

Foarte multe situații se modelează matematic sub formă de grafuri

- page rank
- interacțiunile pe rețelele sociale
- rețele de drumuri
- retele electrice
- sisteme complexe în fizică/chimie
- structuri moleculare
- procesare de imagini
- rețele neuronale convoluționale (pe grafuri)



- lacktriangle un set de vârfuri $\mathcal{V} \in \{1,\ldots,n\}$ pentru un graf cu N vârfuri
- lacktriangle un set de muchii între vârfurile grafului $\mathcal{M} \in \mathcal{V} imes \mathcal{V}$
- ightharpoonup avem graful $\mathcal{G} = (\mathcal{V}, \mathcal{M})$

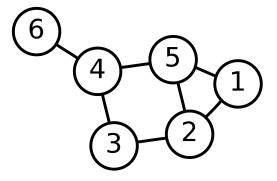


Figura: Graf neorientat, neponderat (sursa: wikipedia)



- lacktriangle un set de vârfuri $\mathcal{V} \in \{1,\ldots,n\}$ pentru un graf cu N vârfuri
- lacktriangle un set de muchii între vârfurile grafului $\mathcal{M} \in \mathcal{V} imes \mathcal{V}$
- ightharpoonup avem graful $\mathcal{G}=(\mathcal{V},\mathcal{M})$

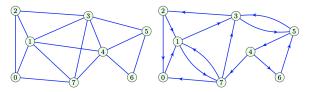


Figura: Graf neorientat vs. orientat (sursa: Springer-Nature)



- lacktriangle un set de vârfuri $\mathcal{V} \in \{1,\ldots,n\}$ pentru un graf cu N vârfuri
- un set de muchii între vârfurile grafului $\mathcal{M} \in \mathcal{V} \times \mathcal{V}$ $m: \mathcal{V} \times \mathcal{V} \to \mathbb{R}$
- ightharpoonup avem graful $\mathcal{G} = (\mathcal{V}, \mathcal{M})$

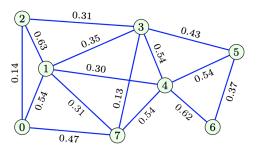


Figura: Graf ponderat (sursa: Springer-Nature)



- până acum ați văzut multe grafuri în care nodurile reprezintă o conexiune abstractă
- până acum muchiile și valorile lor erau importante (de exemplu: algoritmi drum de cost minim etc.)
- în acest curs, în fiecare nod avem o valoare (nu doar index-ul nodului):
 - temperatura dintr-un oraș
 - nivelul apei dintr-o rețea de apă
 - numărul de persoane dintr-o comunitate
 - traficul cumulat într-un nod
 - etc.



până acum aveați situația aceasta:

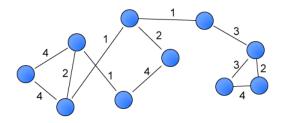


Figura: Graf neorientat, ponderat (sursa: wikipedia)



astăzi avem un semnal pe graf (în nodurile lui) astfel:

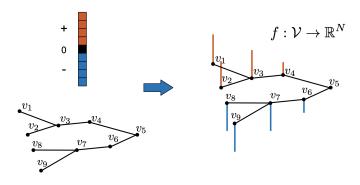


Figura: Graf neorientat, ponderat, dar cu semnal (sursa: MIT)



o rețea de senzori

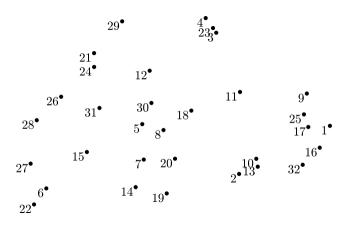


Figura: Senzori amplasați în spațiu (sursa: Springer-Nature)



o rețea de senzori și vecinii unui senzor

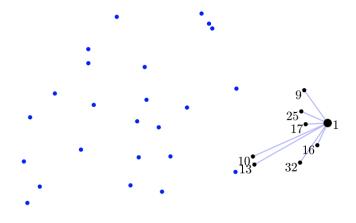


Figura: Comunicarea între senzori (sursa: Springer-Nature)



o rețea de senzori și comunicarea dintre ei

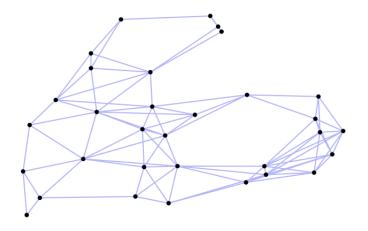


Figura: Structura de graf a senzorilor (sursa: Springer-Nature)



o rețea de senzori

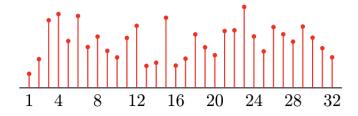


Figura: Măsurători de la senzori (sursa: Springer-Nature)



o rețea de senzori: viziunea de ansamblu (graf + măsurători)

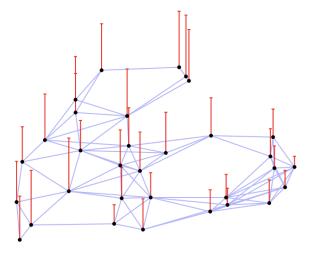
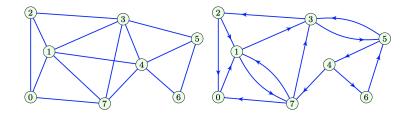


Figura: Măsurători de la senzori (sursa: Springer-Nature)



care este legătura cu matricele? matricele de adiacență A!

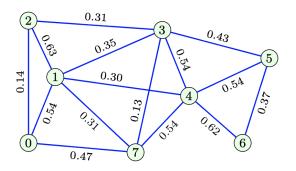


$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 4 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 5 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 6 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 7 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$



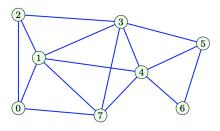
care este legătura cu matricele? matricele de adiacență A!



$$\mathbf{W} = \begin{bmatrix} 0 & 0.54 & 0.14 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0.47 \\ 0.54 & 0 & 0.63 & 0.35 & 0.30 & 0 & 0 & 0.31 \\ 0.14 & 0.63 & 0 & 0.31 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0.35 & 0.31 & 0 & 0.54 & 0.43 & 0 & 0.13 \\ 0 & 0.30 & 0 & 0.54 & 0 & 0.54 & 0.62 & 0.54 \\ 0 & 0 & 0 & 0.43 & 0.54 & 0 & 0.37 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0.62 & 0.37 & 0 & 0 \\ 0.47 & 0.31 & 0 & 0.13 & 0.54 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$



de ce este importantă matricea de adiacență? ea (și puterile ei) oferă informații despre drumurile din graf

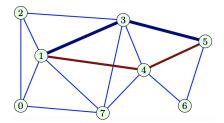


$$\mathbf{A}^2 = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 & 3 & \mathbf{2} & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 5 & 2 & 3 & 2 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 3 & 1 & 5 & 3 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 3 & 5 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 1 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 3 & 2 & 2 & 2 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$



de ce este importantă matricea de adiacență? ea (și puterile ei) oferă informații despre drumurile din graf

$$\mathbf{A}^2 = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 & 3 & \mathbf{2} & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 5 & 2 & 3 & 2 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 3 & 1 & 5 & 3 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 3 & 5 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 1 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 3 & 2 & 2 & 2 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$





- ▶ deci, $\mathbf{B}_K = \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \cdots + \mathbf{A}^K$ ne dă toate posibilitățile de a ajunge de la un nod la altul în maxim K pași prin graf
- această valoare este un indicator pentru cât de strânsă este legătura între oricare două noduri din graf
- deci, va fi important să adunăm puteri ale matricei de adiacentă
- dar cum apar în această poveste valorile/vectorii proprii ale matricei A?
 - un răspuns este evident
 - un răspuns este mai puțin evident



- ▶ deci, $\mathbf{B}_K = \mathbf{A} + \mathbf{A}^2 + \cdots + \mathbf{A}^K$ ne dă toate posibilitățile de a ajunge de la un nod la altul în maxim K pași prin graf
- această valoare este un indicator pentru cât de strânsă este legătura între oricare două noduri din graf
- deci, va fi important să adunăm puteri ale matricei de adiacență
- dar cum apar în această poveste valorile/vectorii proprii ale matricei A?
 - un răspuns este evident: $\mathbf{A}^c = \mathbf{U}\mathbf{D}^c\mathbf{U}^{-1}$ și apoi $\mathbf{B}_K = \mathbf{U}(\mathbf{D} + \mathbf{D}^2 + \cdots + \mathbf{D}^K)\mathbf{U}^{-1}$
 - un răspuns este mai puțin evident



- dar cum apar în această poveste valorile/vectorii proprii ale matricei A?
 - un răspuns este mai puțin evident
 - haideți să mai vedem o dată un exemplu de mai sus în care am numerotat nodurile
 - orice facem, trebuie să fie invariant la ordonarea nodurilor
 - adică, un graf care are matricea de adiacență A este echivalent cu un alt graf care are matricea de adiacență PAP^T unde P este o matrice de permutare



- dar cum apar în această poveste valorile/vectorii proprii ale matricei A?
 - un răspuns este mai puțin evident
 - haideți să mai vedem o dată un exemplu de mai sus în care am numerotat nodurile
 - orice facem, trebuie să fie invariant la ordonarea nodurilor
 - adică, un graf care are matricea de adiacență A este echivalent cu un alt graf care are matricea de adiacență PAP^T unde P este o matrice de permutare
 - ightharpoonup avem $m A = UDU^{-1}$ si atunci avem

$$\begin{aligned} \mathbf{PAP}^T &= \mathbf{PUDU}^{-1}\mathbf{P}^T \\ &= (\mathbf{PU})\mathbf{D}(\mathbf{PU})^{-1} \\ &= \mathbf{U}_{\mathsf{new}}\mathbf{D}\mathbf{U}_{\mathsf{new}}^{-1} \end{aligned}$$

 adică, dacă permutăm nodurile doar permutăm defapt vectorii proprii ai matricei de adiacență



pentru noi, va fi foarte important Laplacianul grafului $\mathbf{L} = \mathbf{G} - \mathbf{A}$ (matricea de grad minus matricea de adiacență)

$$\mathbf{L} = \begin{bmatrix} 3 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 5 & -1 & -1 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 3 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 5 & -1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 5 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & -1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & -1 & 2 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$



proprietăți ale Laplacianului

- \triangleright are dimensiune $n \times n$
- o valoare proprie este 0
- lacktriangle vectorul propriu pentru valoarea proprie 0 este ${f 1}_{n imes 1}$
- este pozitiv definită (toate valorile proprii sunt pozitive)
 - se poate aplica factorizarea Cholesky
 - o matrice pozitiv definita are un radical (o operație folositoare în multe situații)
- vom folosi această matrice pentru a defini frecvența pe grafuri



noțiunea de frecvență pentru semnale obișnuite

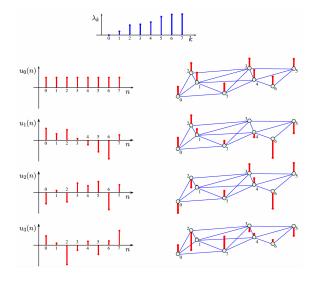


Figura: Descompunerea în frecvență (sursa:http://www.physik.uni-kl.de)

- în cazul nostru:
 - care sunt semnalele de baza pe grafuri? vectorii proprii ai lui L!
 - cât de mult contează fiecară bază? valorile proprii ale lui L!
 - ightharpoonup U din $m L = UDU^T$ se numește transformata Fourier pe graf

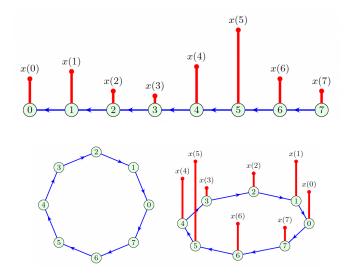


pentru graful precedent, frecvențele și bazele (primele 4) sunt



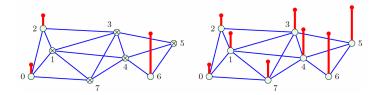


de ce se numește ${\bf U}$ transformata Fourier pe graf? când graful este circular în timp atunci ${\bf U}$ este chiar ${\bf F}$ (matricea Fourier)!!!





o aplicație: dintr-un graf, ni se dau doar câteva valori din noduri iar pe restul trebuie noi să le estimăm



$$\begin{bmatrix} x(0) \\ x(2) \\ x(6) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_0(0) \ u_1(0) \\ u_0(2) \ u_1(2) \\ u_0(6) \ u_1(6) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X(0) \\ X(1) \end{bmatrix}$$



Final

- acest domeniu este proaspăt, se face în continuare multă cercetare
- multe principii din timp (serii de timp) sunt extinse la nivel de grafuri
- teorie și aplicații peste ce ați învățat voi la cursuri de structuri de date și algoritmi
- ► la laborator veți face aplicații
- notițele de curs sunt bazate pe două surse majore:
 - ▶ Ljubisa Stankovic, Milos Dakovic, and Ervin Sejdic, Introduction to Graph Signal Processing, Springer-Nature, 2019
 - Xiaowen Dong, Graph signal processing: Concepts, tools and applications in neuroscience, 2019

