

Morpheus3d

light stage 캡처를 통한 렌더링 리소스 조정

팀원

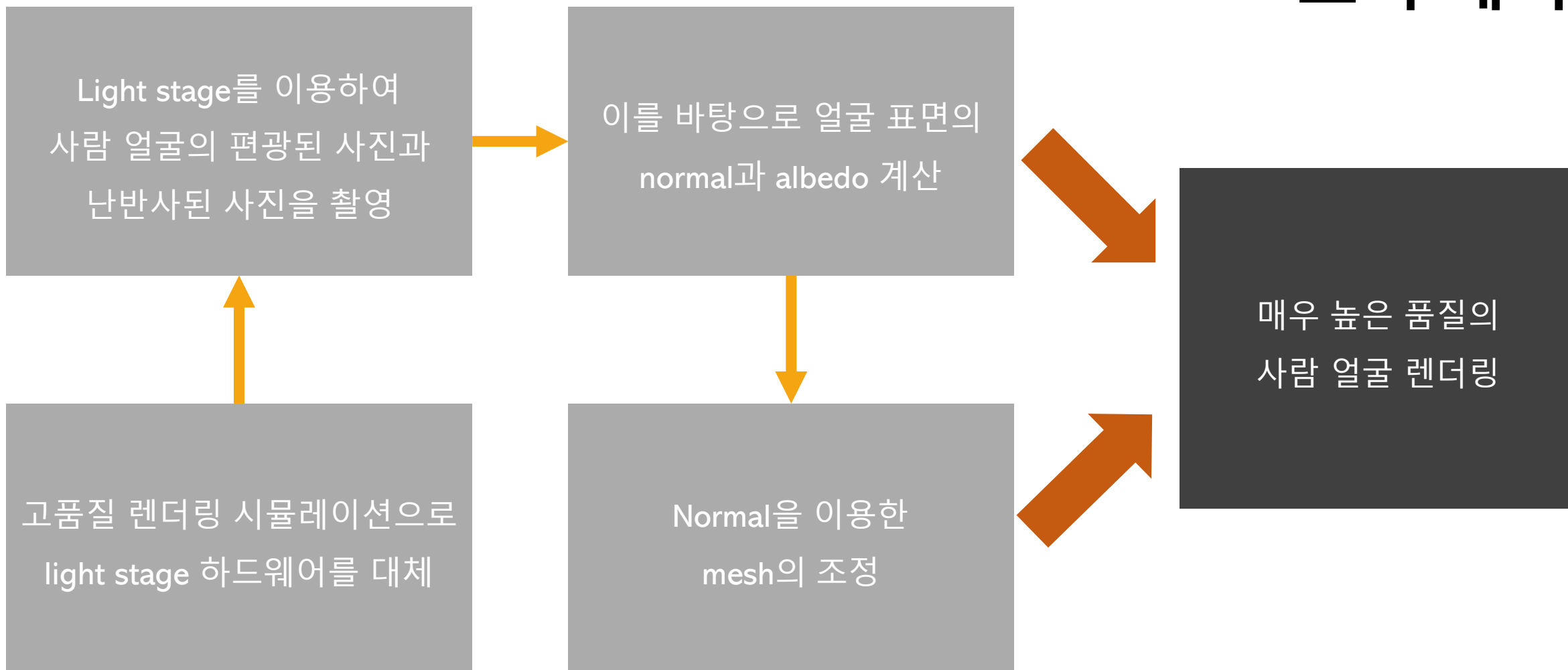
정유석
이준혁
이동학

INDEX

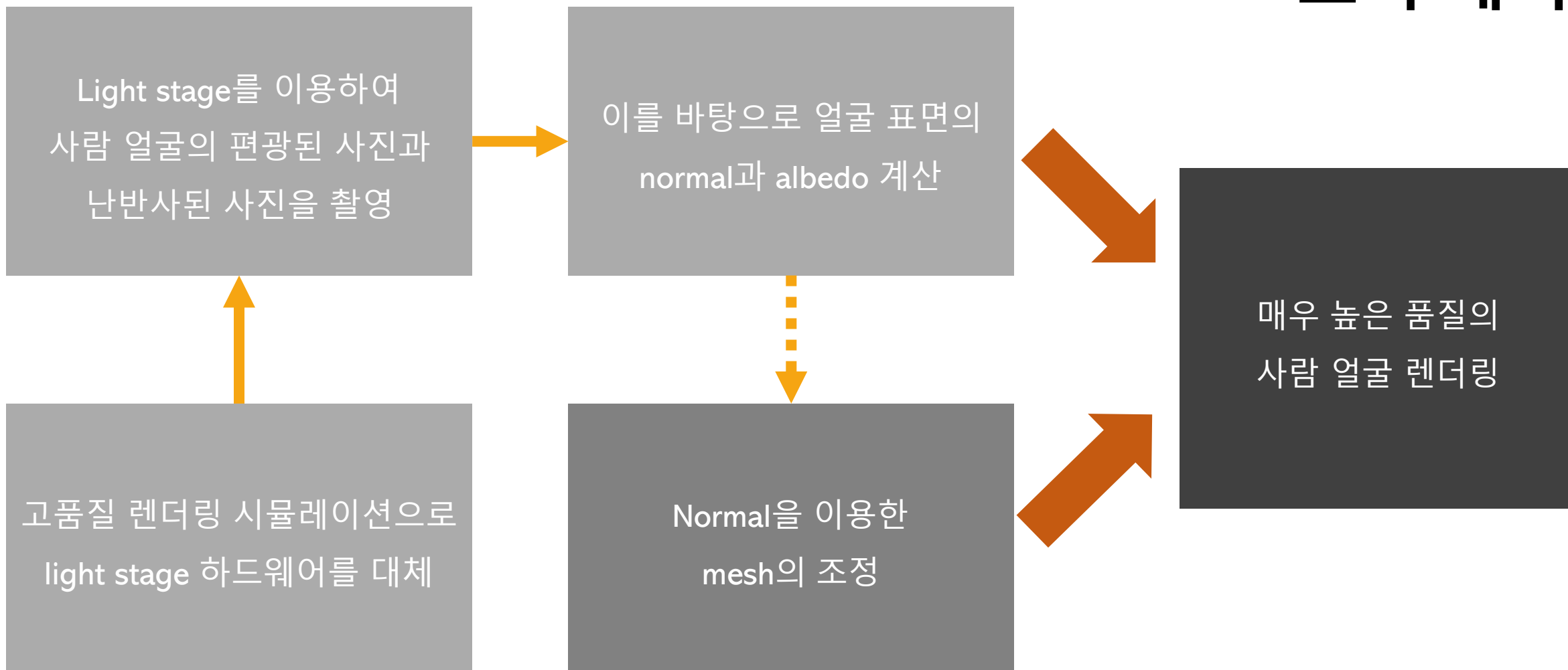
- 1 프로젝트 개요
- 2 Normal map
- 3 Displacement map
- 4 최종 결과

프로젝트 개요

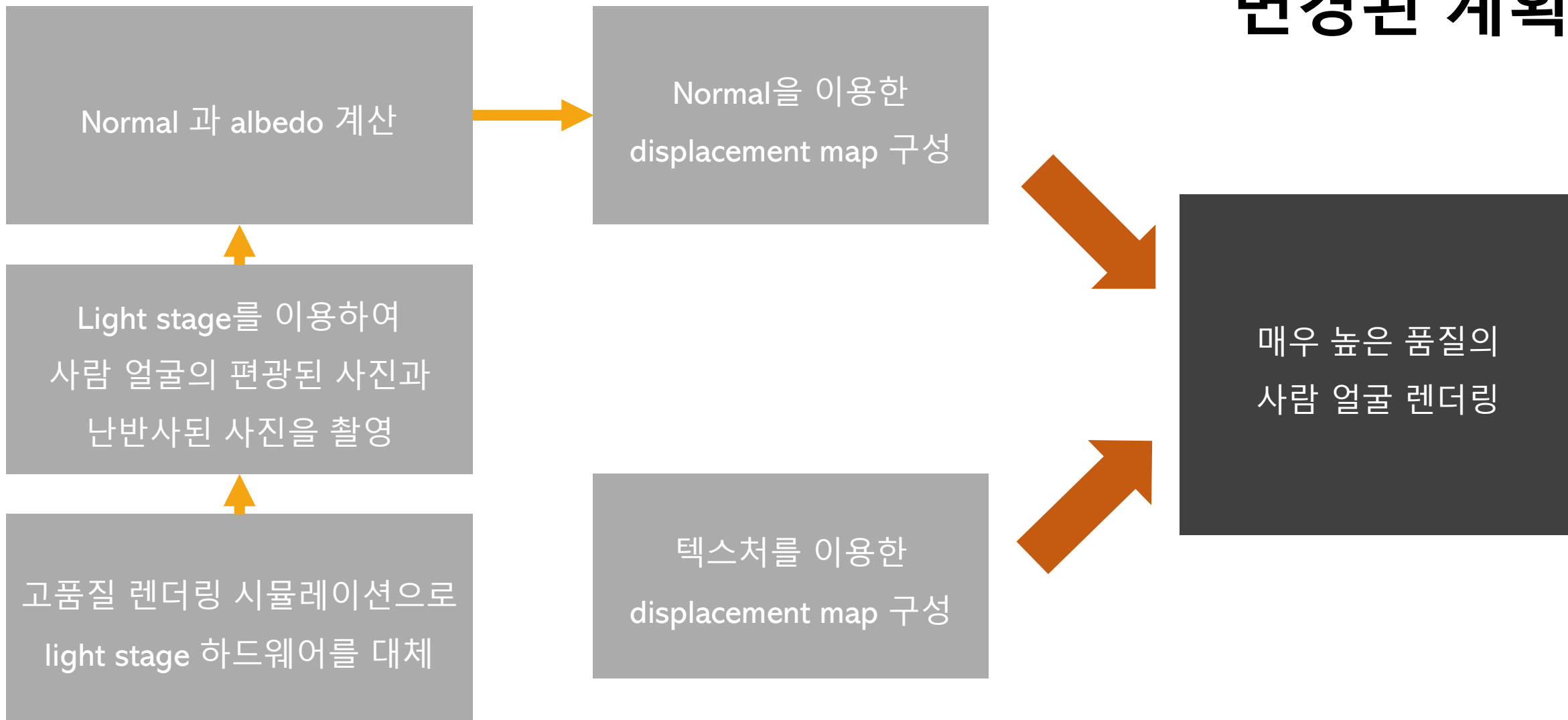
초기 계획



초기 계획



변경된 계획



Normal map

렌더링을 통한 하드웨어의 시뮬레이션

- 실제 하드웨어의 경우, 편광 필름을 통과한 빛의 세기가 최대일 때 한 번, 최소일 때 한 번 촬영한다.
- 난반사된 빛의 경우 편광 필름을 통과할 때 균일하게 그 세기가 $1/2$ 로 줄어든다
- 정반사된 빛의 경우 편광 필름을 통과함에 따라 온전히, 혹은 전혀 통과하지 못한다
- 셰이딩 단계에서 이를 시뮬레이션 하여 실제 하드웨어와 유사한 사진을 얻어냈다



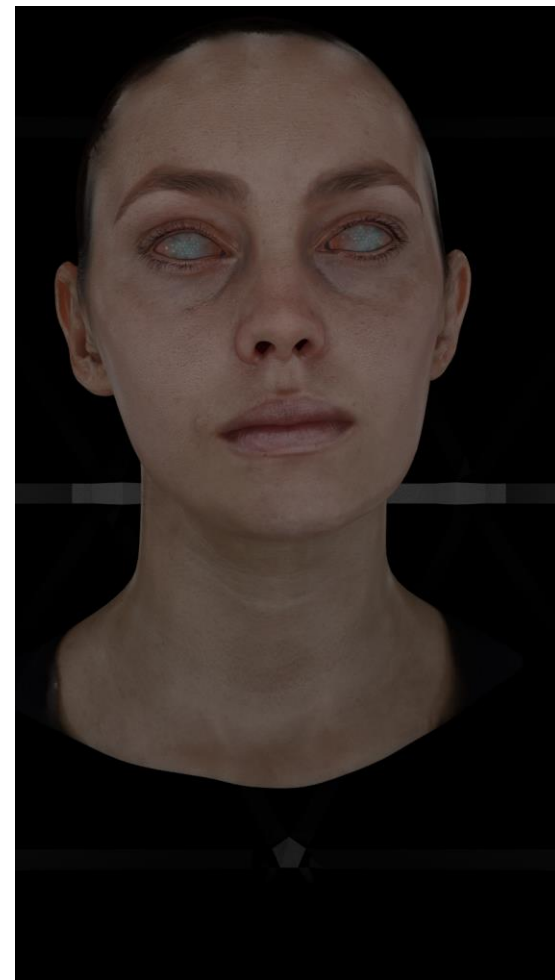
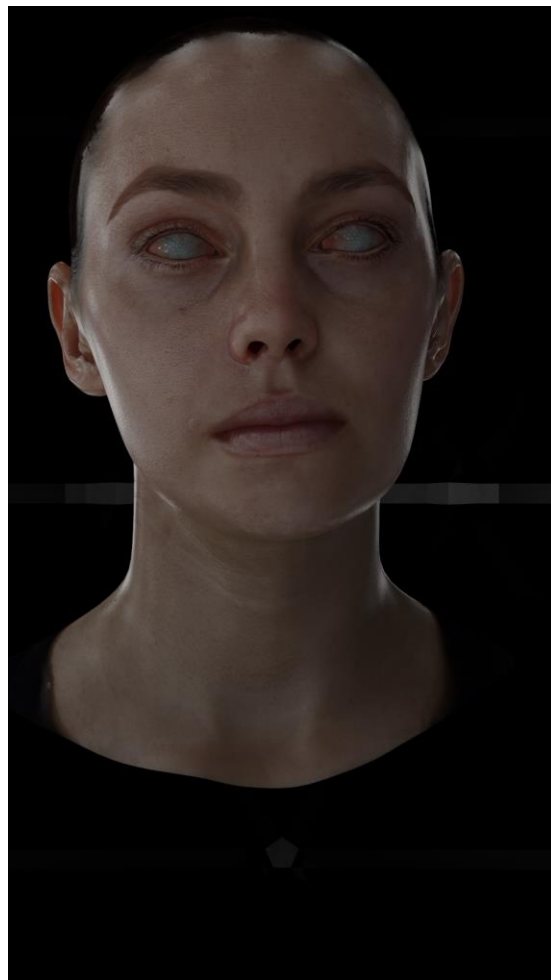
$I_S + \frac{1}{2} I_D$: 정반사된 빛이 최고 세기



$\frac{1}{2} I_D$: 정반사된 빛이 최소 세기

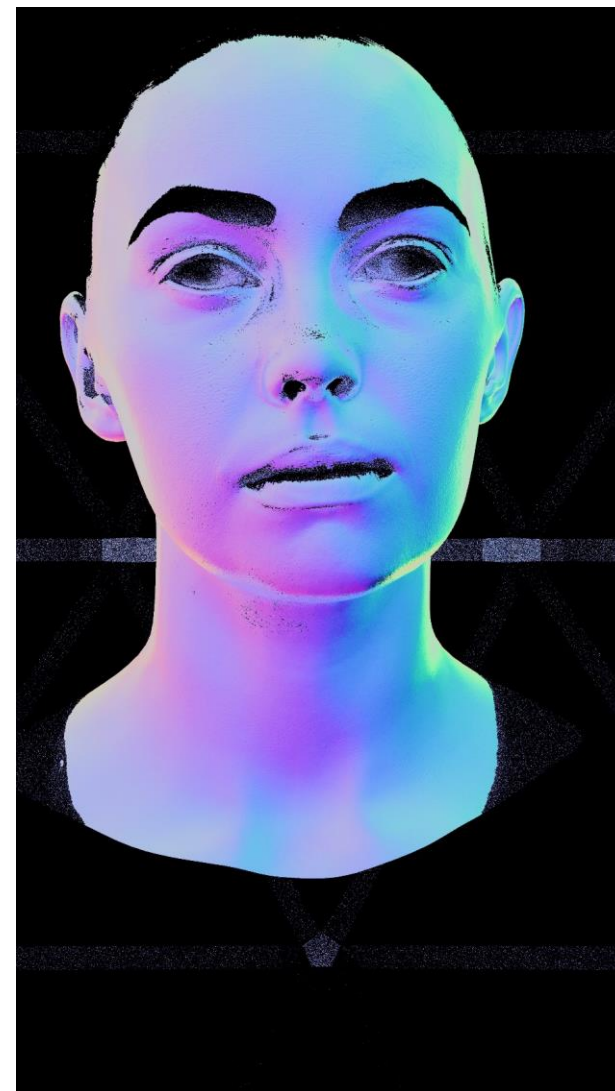
Normal과 Albedo의 계산

- 광원의 위치에 dependent하게 적절한 광원 세기를 준 뒤 촬영한 사진을 바탕으로, 각 지점의 normal과 albedo를 계산할 수 있다
- 광원의 세기 분포를 설정하는 방법이 네 가지, 편광된 빛의 세가가 최소 최대로 두 가지: 총 8장의 사진을 바탕으로 계산한다
- 참고문헌에서 제시한 계산식을 openCV를 이용하여 구현
- 실시간으로 작동하는 시스템을 목표로 하기 때문에 C++를 통해 최적화





난반사 항을 통해 계산한 normal

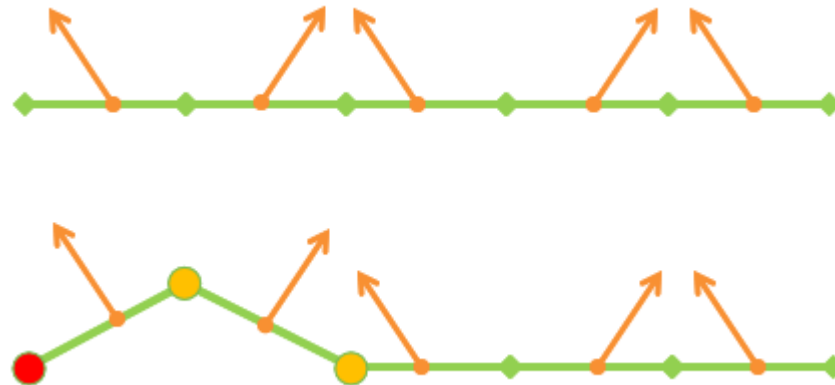


정반사 항을 통해 계산한 normal
(추후에 추가 개선)

Displacement map

Displacement map from normal map

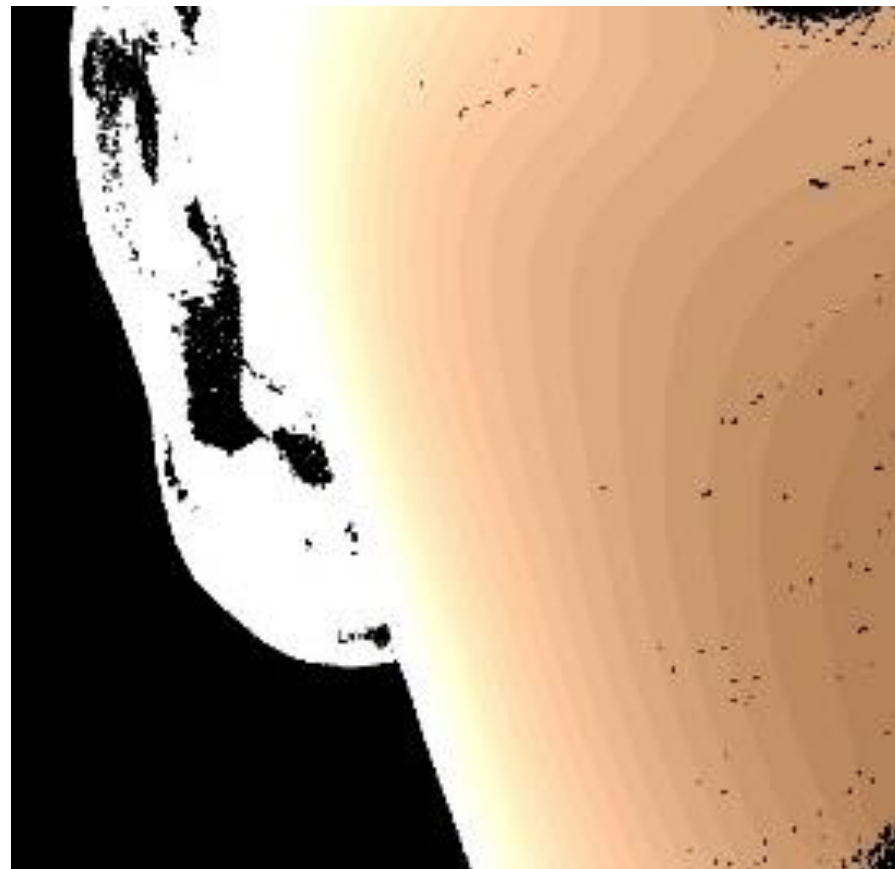
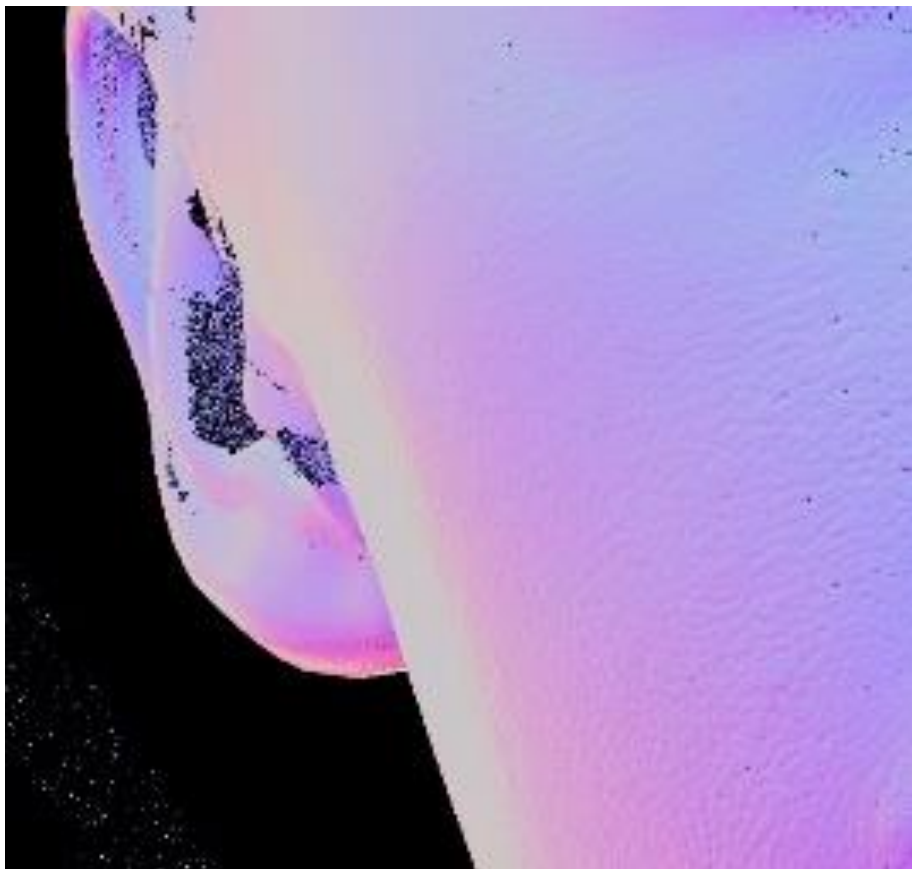
- displacement map: 근처 pixel과의 normal 차이에 의존



- 초기 normal / dismap (성능이 좋지 못함)



- 초기 normal / dismap(성능이 좋지 못함)



Zero-point Error 발생

- 원인: image data가 RGB 0~255로 이산화 → 0으로 나누어지는 point 발생
- 주변 데이터를 이용해 계산 시도 → 개선에 도움되지 않음
- Why Critical?
 - 한 pixel의 error가 주변으로 전파됨 → 반드시 error reduce가 필요
- normal from diffuse 결과 사용

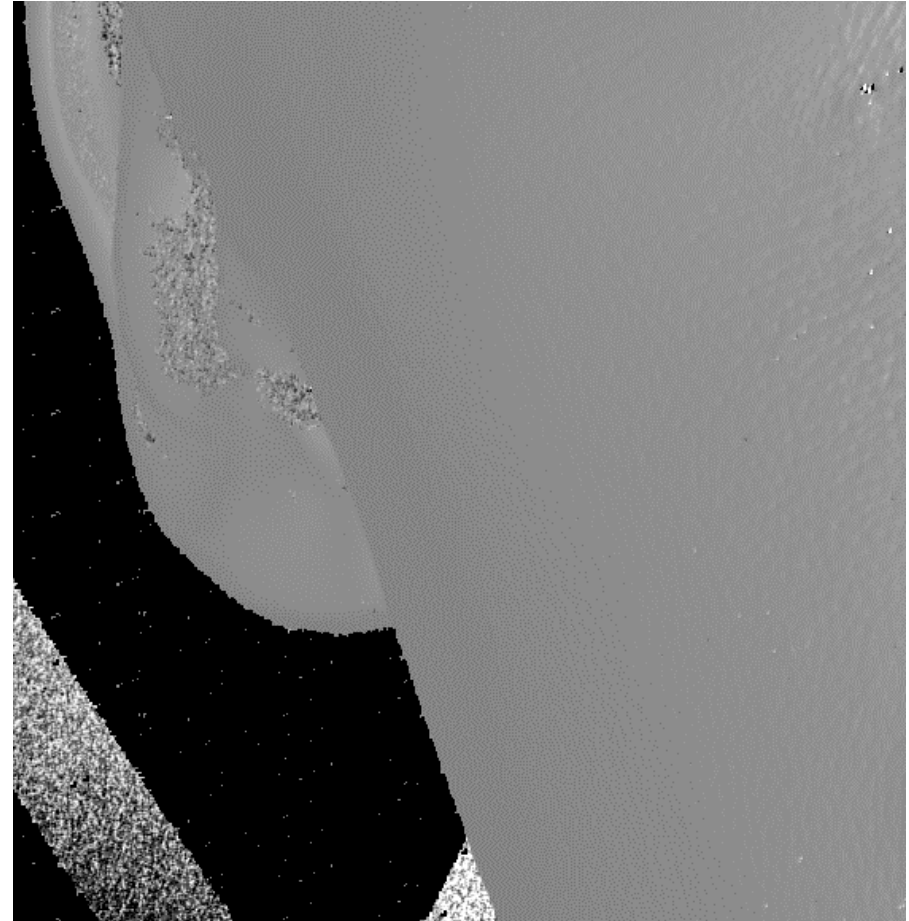
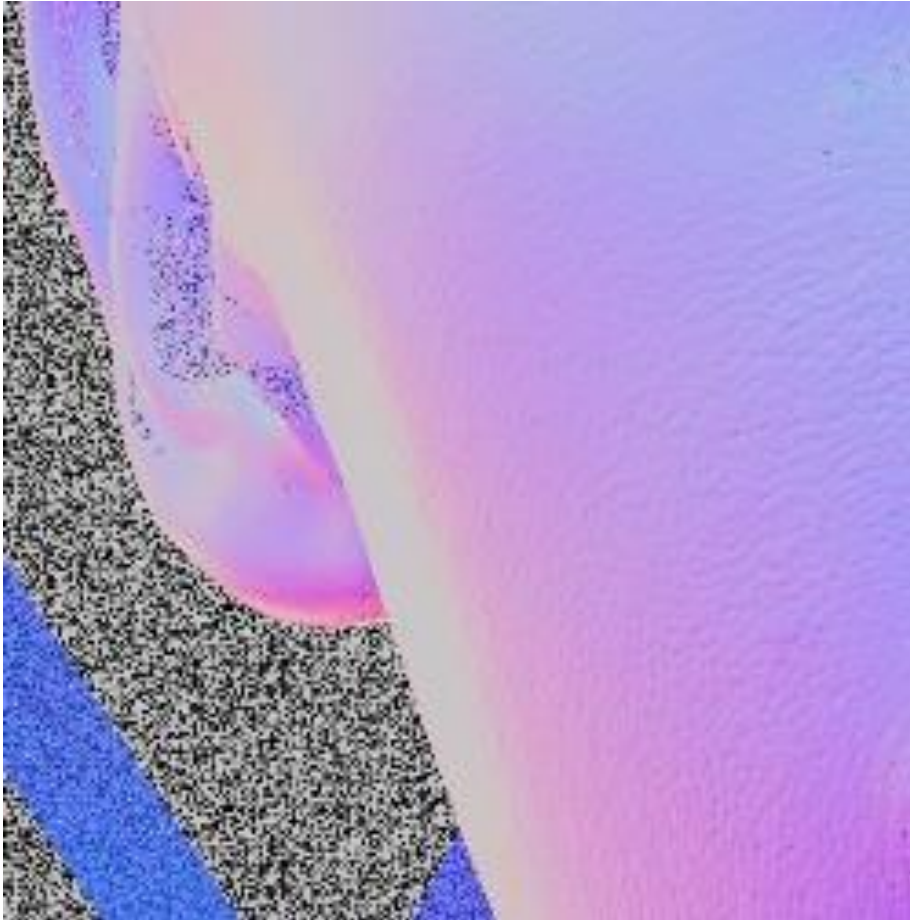
- Normal map - error reduce version



- 후기 normal map / dismap



- 후기 normal map / dismap

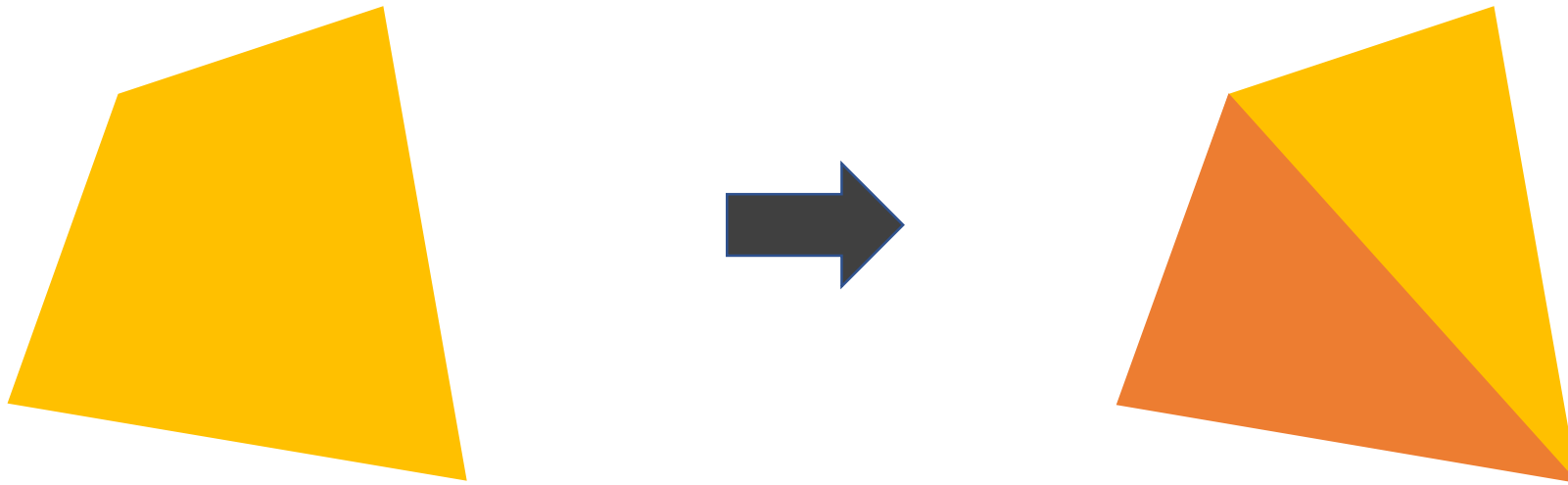


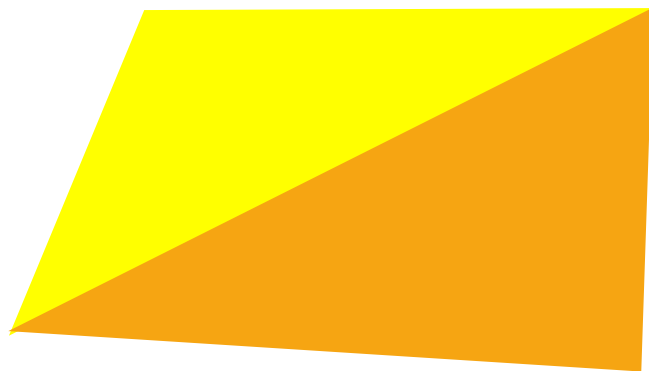
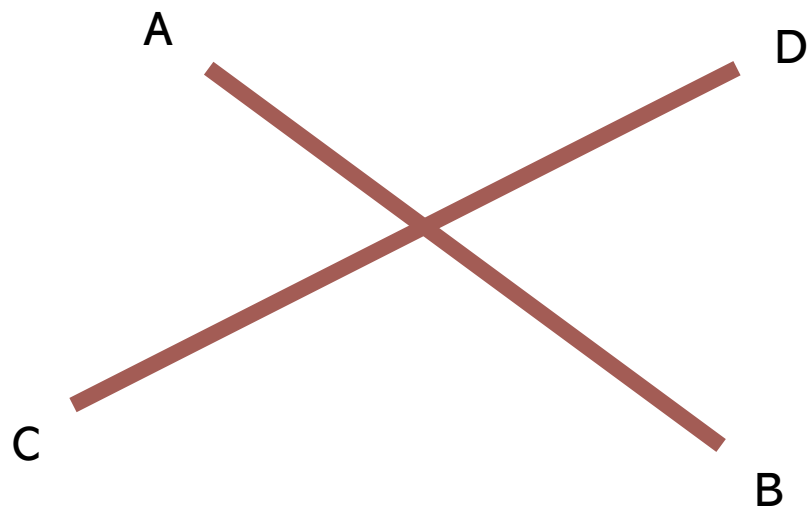
텍스처를 이용한 Displacement Mapping

- Normal을 이용한 향후 task들과는 별개로, 모델의 텍스처를 이용해 displacement mapping을 구성하고 렌더링 품질을 높이는 방안
→ 이동학, 이준혁이 담당하여 진행
- 이를 구현해 보고, 실제 시스템에 포함시킬 수 있을지를 고려

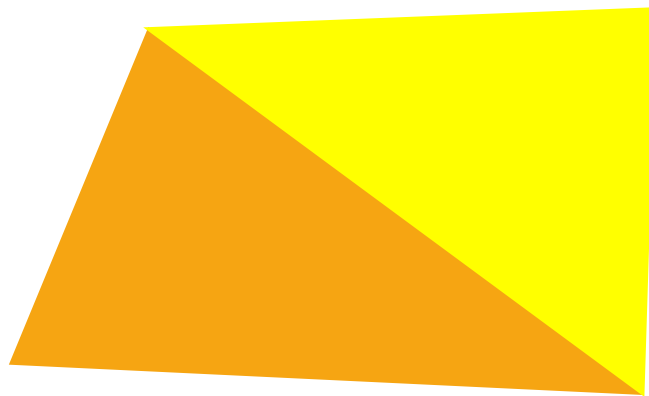
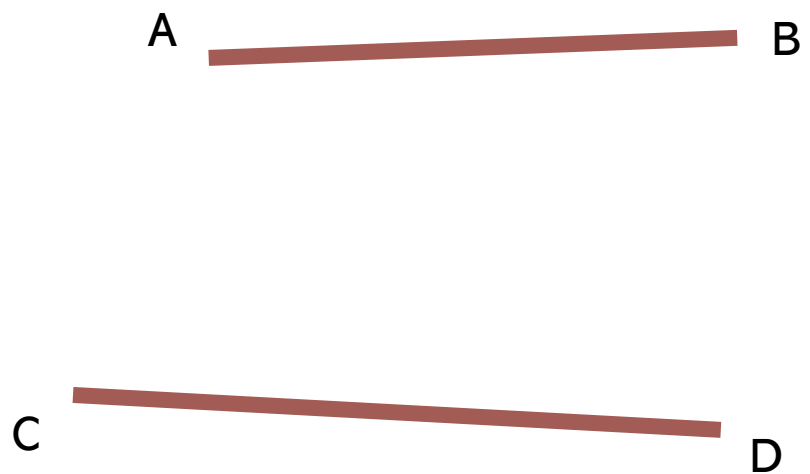
mesh 분할하기

- Emily mesh: 준비된 것은 사각형 위주의 데이터
- 삼각형이 계산하기 편리
 - ➔ 사각형 mesh를 삼각형 mesh로 변환하는 작업

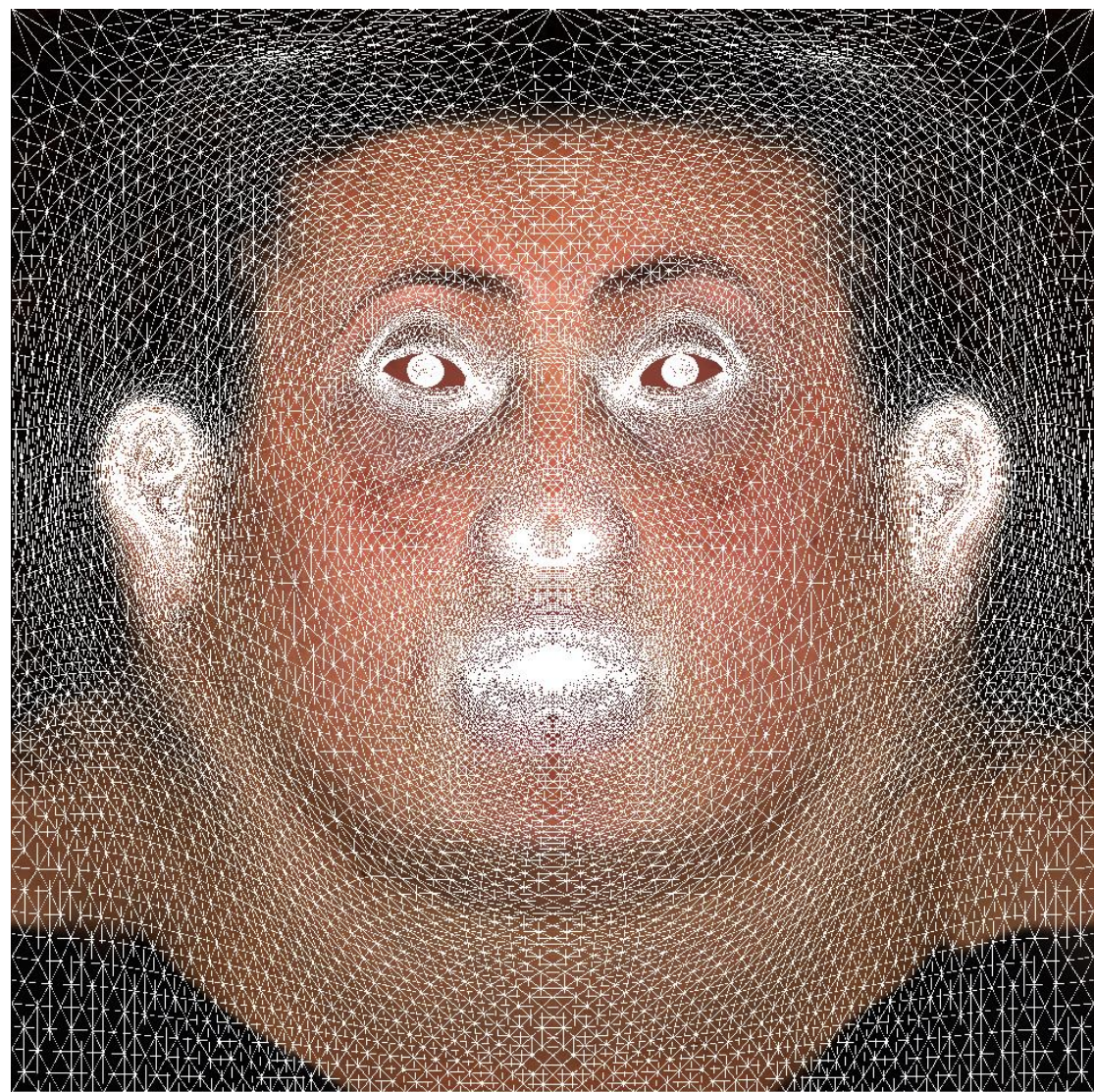
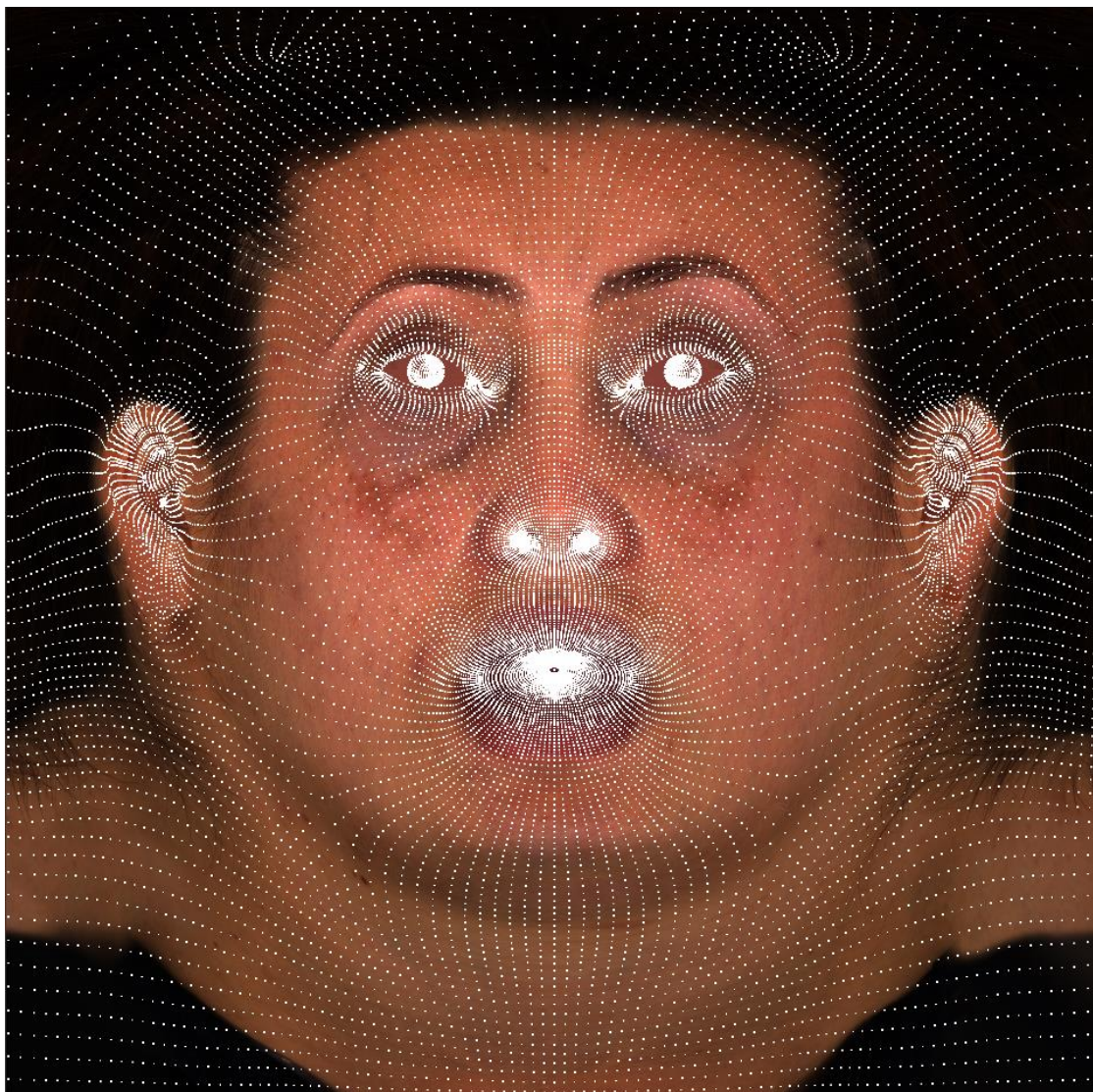


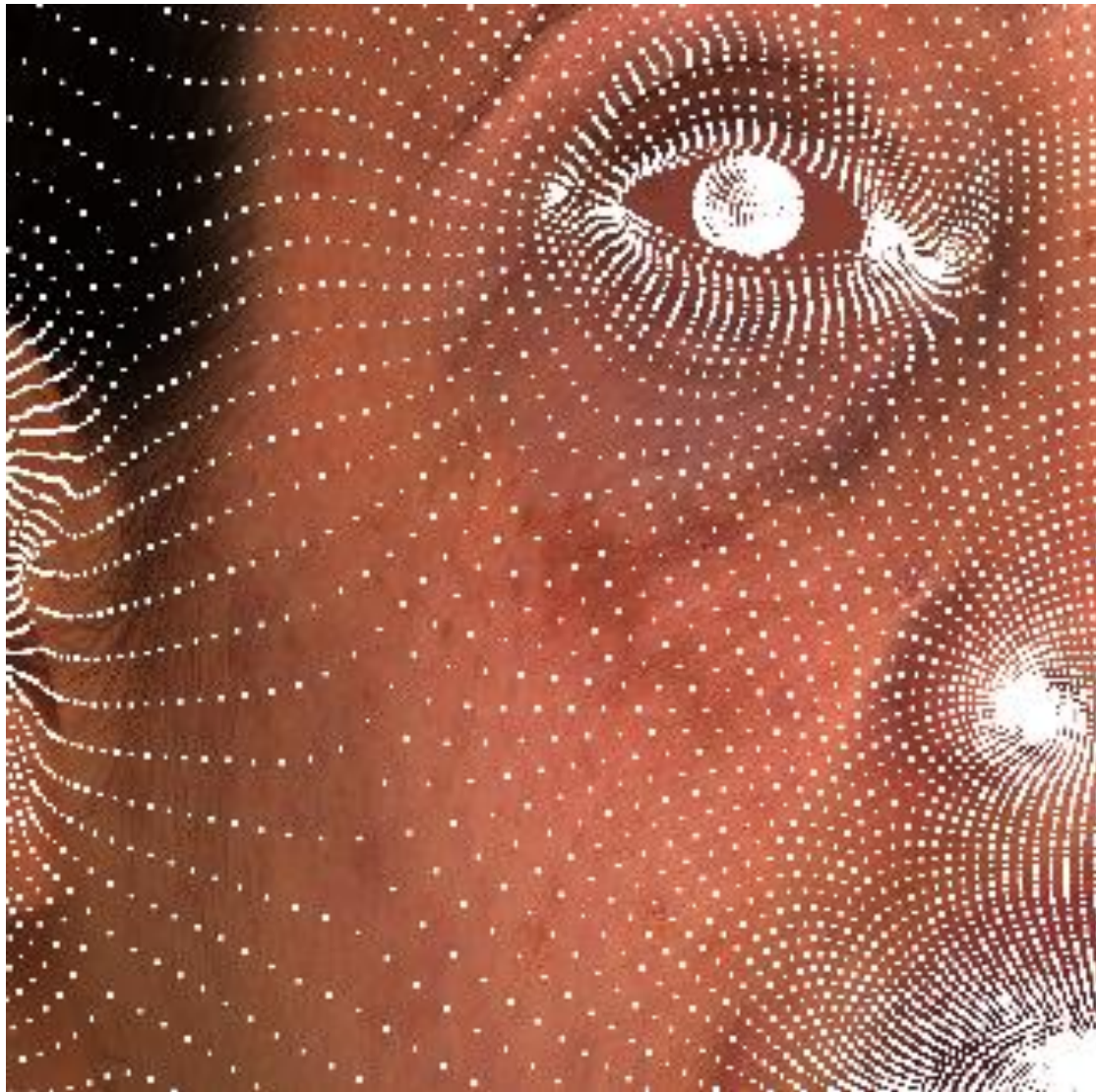


선분 AB와 CD가 교차할
경우 삼각형 ACD, BCD



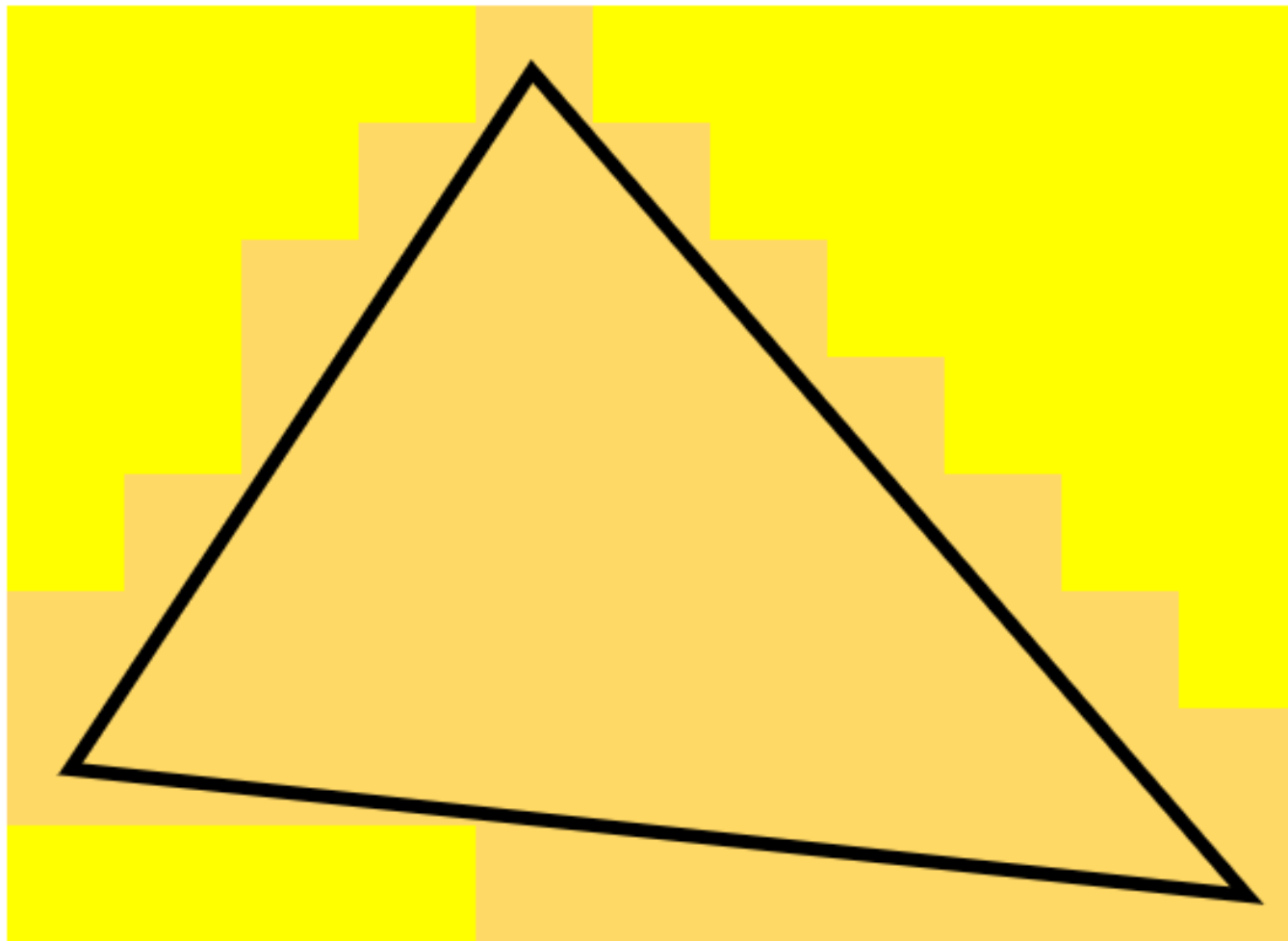
교차하지 않을 경우
삼각형 ABD, ACD





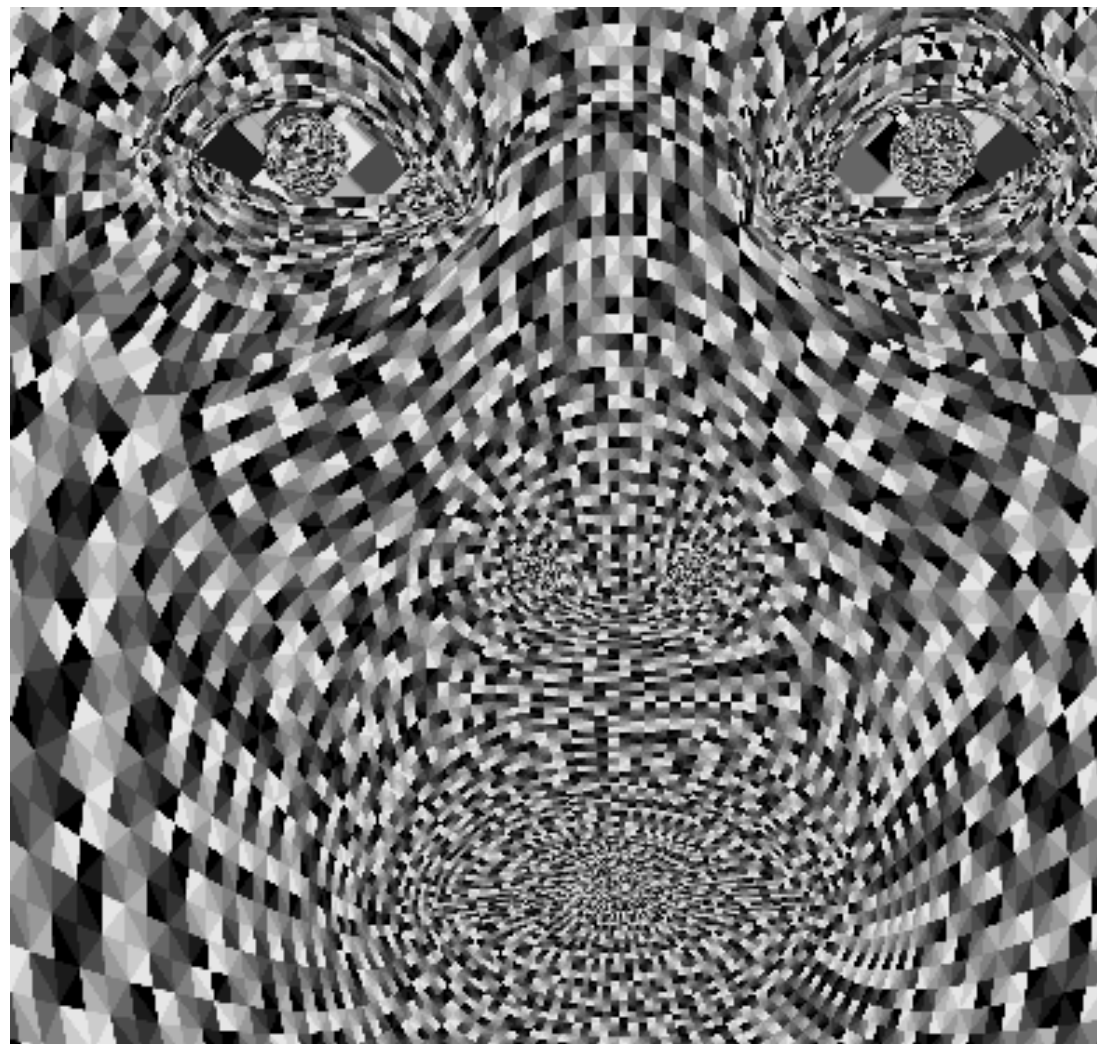
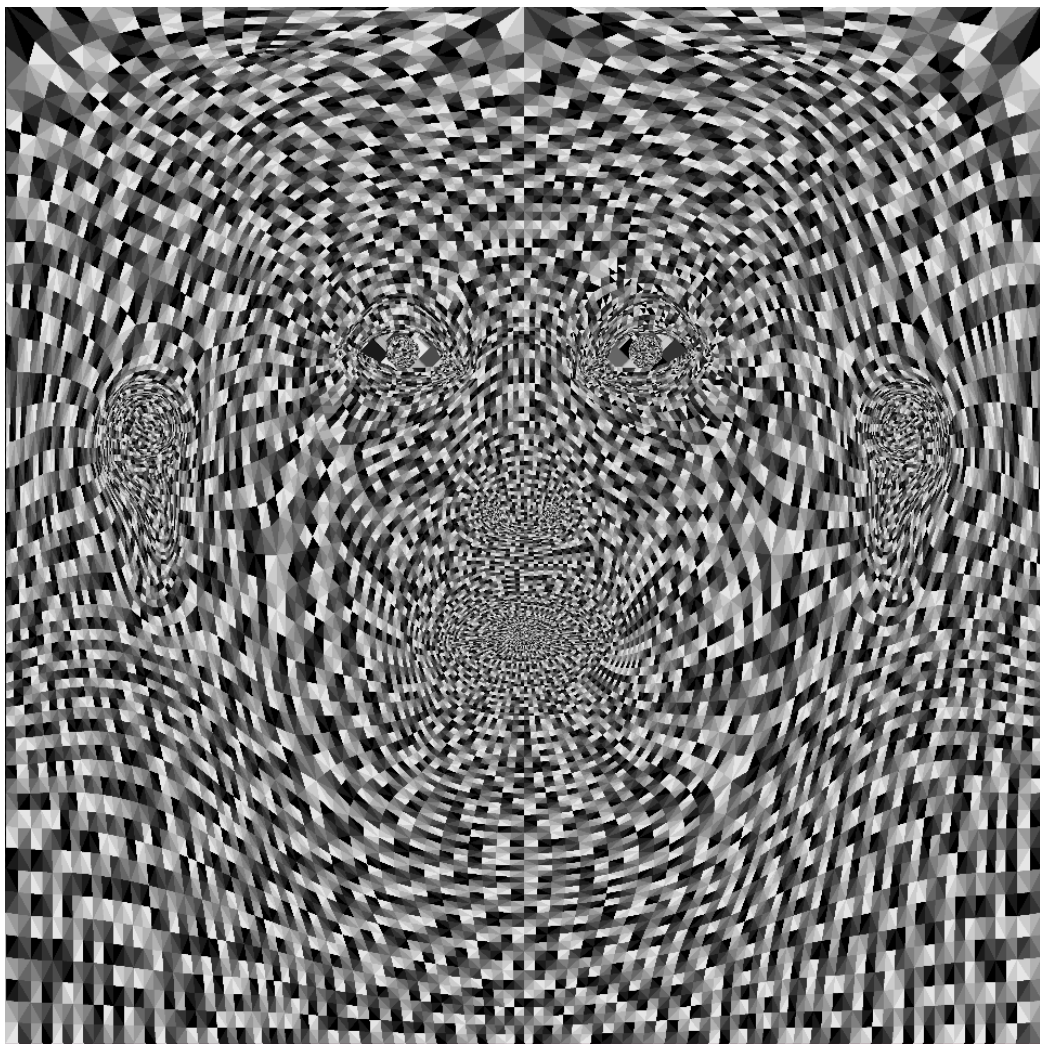
Geometry 구하기

- texture 상의 geometry를 이용해 displacement map 계산
- polygon → texture: mesh에 명시되어 있다
- texture → polygon: 탐색 필요 (CCW)



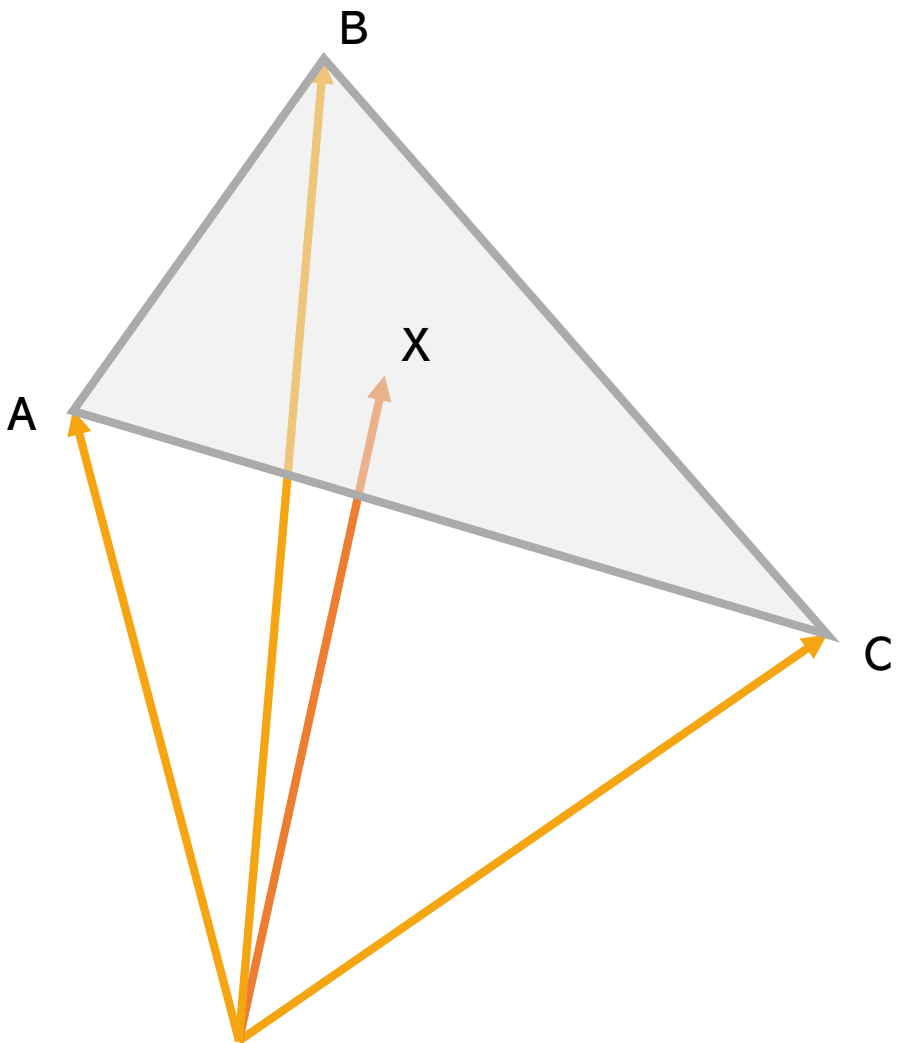
특정 삼각형 가로세로 근방의
모든 픽셀에 대해 삼각형 내부에
있는지의 여부를 판정

각각 점들의 소속 삼각형을 밝힌 뒤, 삼각형 번호에 따라 색을 입힌 사진



Geometry interpolation

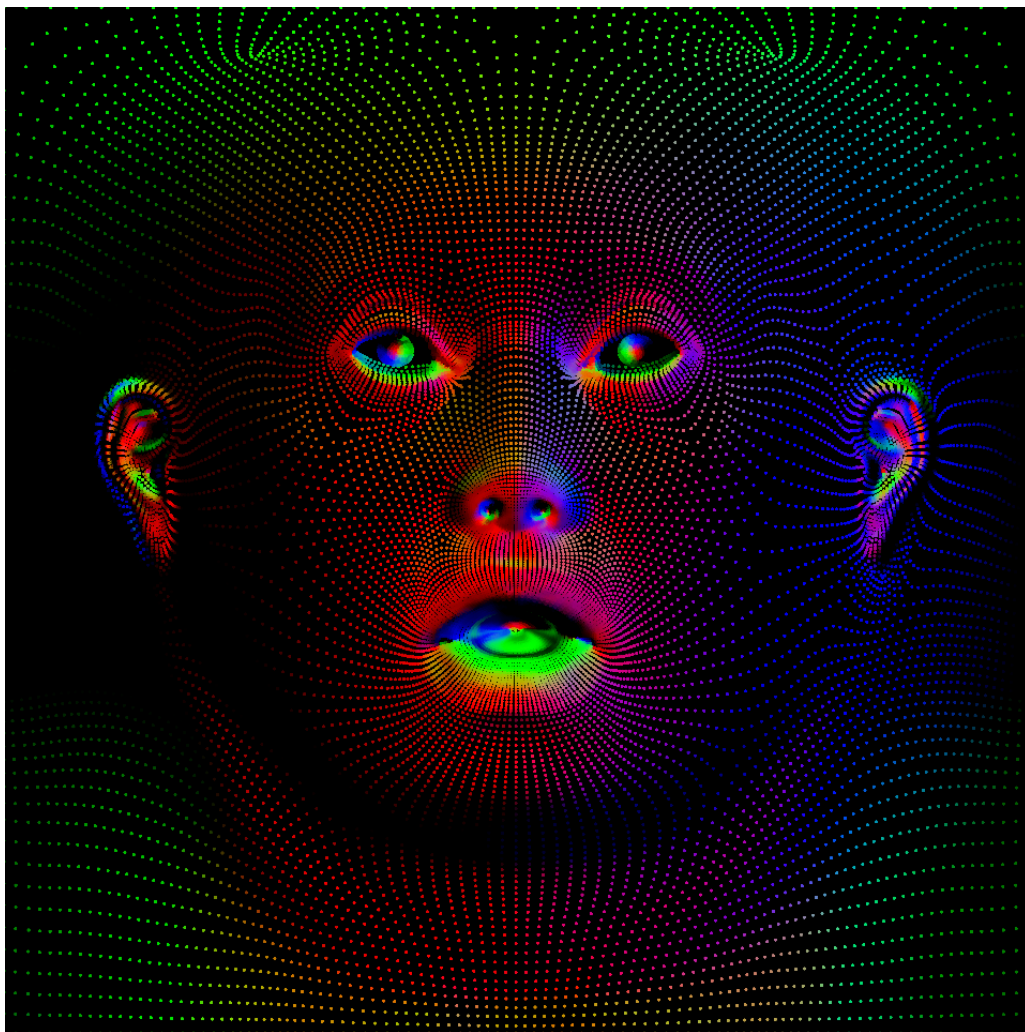
- vertex의 정보만을 알고 있음
- 삼각형 내부 점들의 정보 계산
- geometry는 시각화하기 어려우므로 normal을 예시로 사용



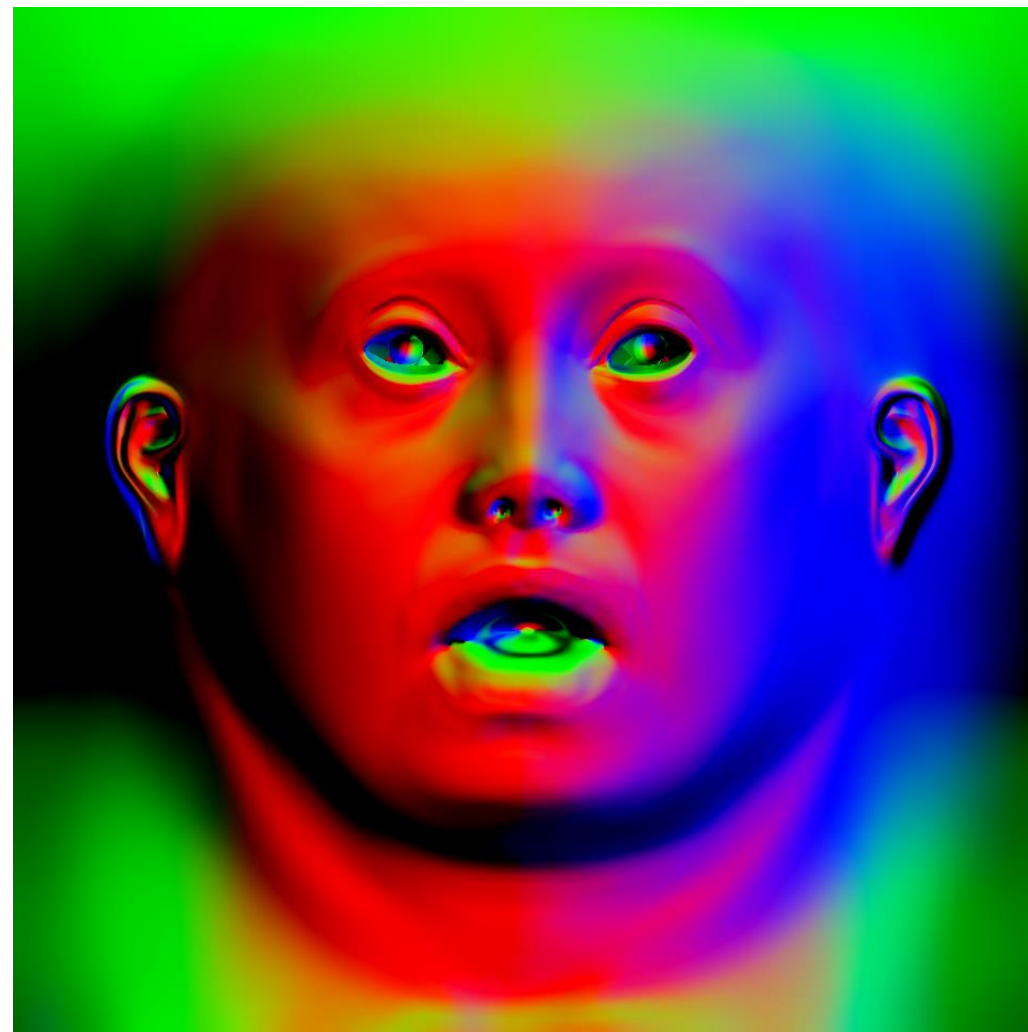
$$X = s \cdot A + t \cdot B + (1 - s - t) \cdot C$$

를 만족하는 실수 s, t 를 찾는다

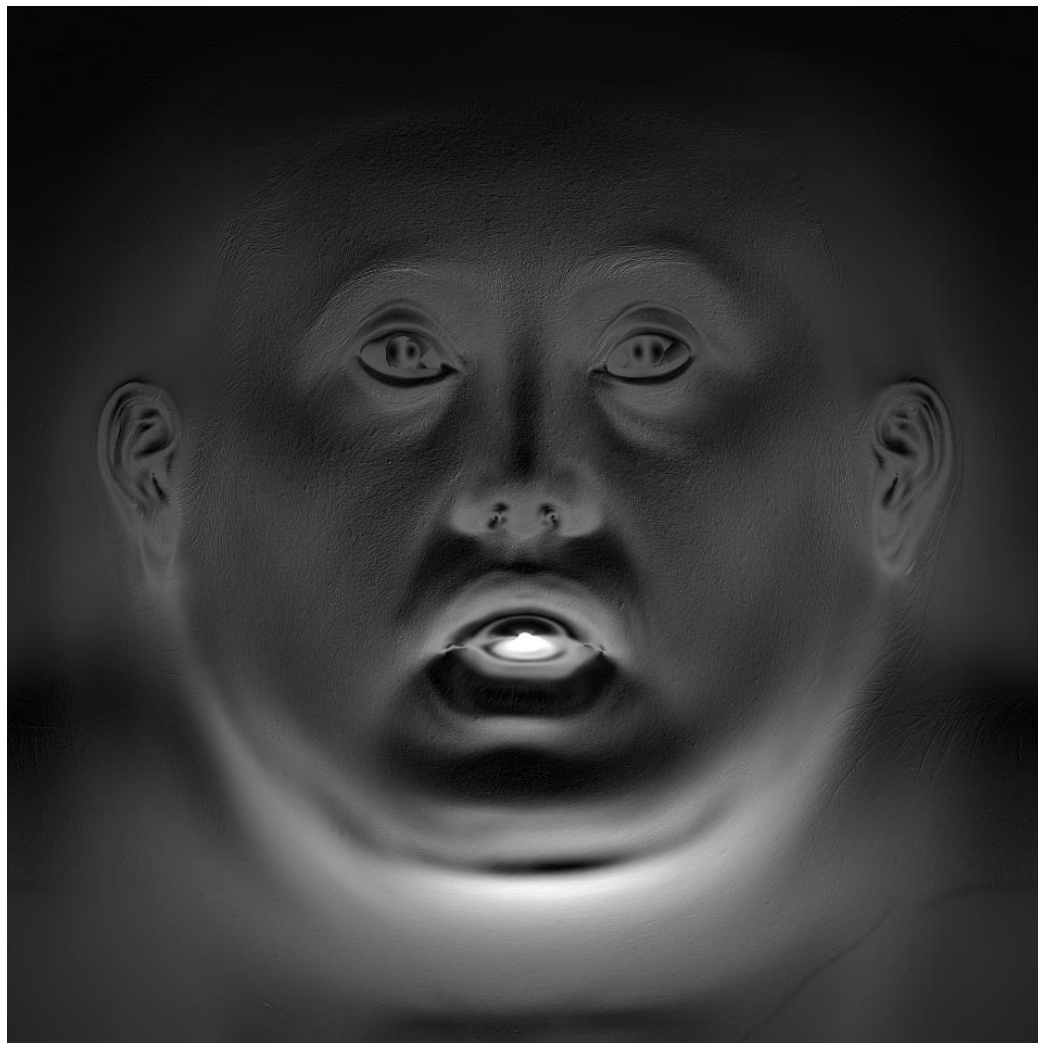
Mesh에 이미 normal이 주어져있던 지점들



이를 이용해 빈 곳을 채워넣은 normal map



최종 결과물인 displacement mapping



디테일이 드러난 모습

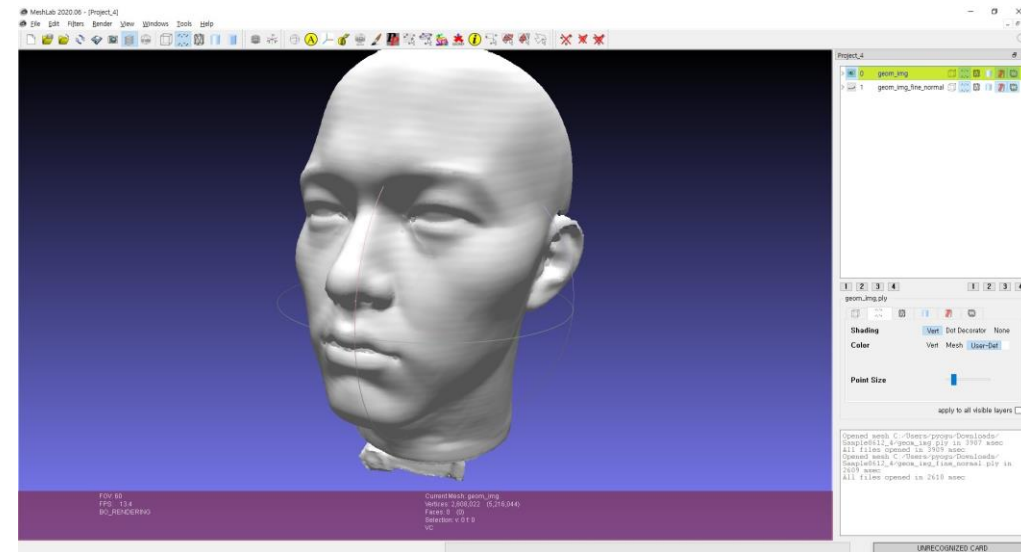


최종 결과

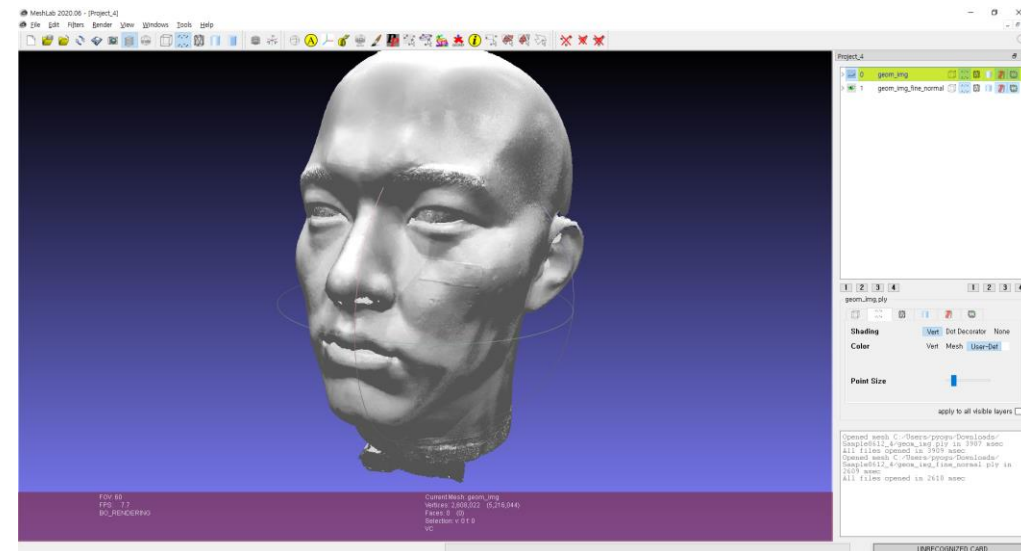
최종 결과



kNN normal



light stage normal



QnA