# Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)

### Факультет информационных технологий и прикладной математики

Кафедра вычислительной математики и программирования

# Отчет по лабораторной работе №6 по курсу «Численные методы»

Работу выполнил:		
М8О-409Б-19	Худяков О. С	2 вариант
Руководитель:	/ Пивоваров Д.Е.	
Оценка:		

Дата: 11.11.2022

Задание: Используя явную схему крест и неявную схему, решить начально-краевую задачу для дифференциального уравнения гиперболического типа. Аппроксимацию второго начального условия произвести с первым и со вторым порядком. Осуществить реализацию трех вариантов аппроксимации граничных условий, содержащих производные: двухточечная аппроксимация с первым порядком, трехточечная аппроксимация со вторым порядком, двухточечная аппроксимация со вторым порядком. В различные моменты времени вычислить погрешность численного решения путем сравнения результатов с приведенным в задании аналитическим решением U(x,t). Исследовать зависимость погрешности от сеточных параметров т, h

Вариант:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, a > 0;$$

$$u_x(0,t) - u(0,t) = 0;$$

$$u_x(\pi,t) - u(1,t) = 0,$$

$$u(x,0) = \sin x + \cos x;$$

$$u_t(x,0) = -a(\sin x + \cos x);$$

$$U = \sin(x - at) + \cos(x + at)$$

**Решение:** Нанесем на пространственно-временную область  $0 \le x \le 1$ ,  $0 \le t \le T$  конечноразностную сетку  $\omega_{h\tau}$ :  $\omega_{h\tau} = \left\{ x_j = jh, j = \overline{0,N}, t^k = k\tau, k = \overline{0,K} \right\}$  с пространственным шагом h=1/N и шагом по времени  $\tau$ =T/K.

Введем два временных слоя: нижний  $t^k = \mathbf{k}\tau$ , на котором распределение искомой функции  $u(x_j,t^k)$ ,  $j=\overline{0,N}$ , известно и верхний временной слой  $t^{k+1}=(k+1)\tau$ , на котором распределение искомой функции  $u(x_j,t^{k+1})$ ,  $j=\overline{0,N}$  подлежит определению. Сеточной функцией задачи назовем однозначное отображение целых аргументов j, k в значения функции  $u^k_j = u(x_j,t^k)$ . На введенной сетке введем сеточные функции  $u^k_j$ ,  $u^{k+1}_j$ , первая из которых известна, вторая — подлежит определению. Для ее определения в задаче заменим (аппроксимируем)

дифференциальные операторы отношением конечных разностей, получим  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$  =  $\frac{u_j^{k+1}-2u_j^k+u_j^{k-1}}{\tau^2}+O(\tau^2), \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}=\frac{u_{j+1}^k-2u_j^k+u_{j-1}^k}{h^2}+O(h^2).$  Подставляя, получим **явную** конечно-разностную схему для этой задачи в форме  $\frac{u_j^{k+1}-2u_j^k+u_j^{k-1}}{\tau^2}=a^2*$  $\frac{u_{j+1}^{k}-2u_{j}^{k}+u_{j-1}^{k}}{h^{2}}+O(\tau^{2}+h^{2})$  где для каждого j -го уравнения все значения сеточной функции известны, за исключением одного -  $u_i^{k+1}$ , которое может быть определено явно из соотношений. Если дифференциальный оператор по пространственной переменной аппроксимировать отношением конечных разностей на временном слое  $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{u_{j+1}^{k+1} - 2u_j^{k+1} + u_{j-1}^{k+1}}{h^2} + O(h^2)$  то после подстановки, получим конечноразностную схему для этой задачи  $\frac{u_j^{\kappa+1}-2u_j^{\kappa}+u_j^{\kappa-1}}{\tau^2}=a^2*$  $\frac{u_{j+1}^{k+1}-2u_{j}^{k+1}+u_{j-1}^{k+1}}{h^{2}}+O(\tau^{2}+h^{2})$ . Теперь сеточную функцию  $u_{j}^{k+1}$  на верхнем временном слое можно получить из решения СЛАУ с трехдиагональной матрицей, которую решаем методом прогонки. В обеих схемах необходимо знать значения  $u_j^k$  и  $u_j^{k-1}$  на нижних временных слоях. Для k=1 это делается следующим образом:  $u_j^0 = \sin x_j +$  $\cos \mathbf{x_j}$ . Для определения  $u_j^1$  можно воспользоваться простейшей аппроксимацией второго начального условия  $\frac{u_j^1 - u_j^0}{\tau} = -a(\sin x_j + \cos x_j)$ . Откуда для искомых значений следующее выражение:  $u_i^1 = \sin x_j + \cos x_j - \tau a(\sin x_j + \cos x_j)$ .  $u_i^1$ Недостатком такого подхода является первый порядок аппроксимации второго начального условия. Разложим  $u_j^1$  в ряд Тейлора на точном решении по времени в окрестности t=0. В результате получаем искомую сеточную функцию  $u_j^1$ со вторым точности:  $u_j^1 = \sin x_j + \cos x_j - \tau a \left(\sin x_j + \cos x_j\right) + \frac{a^2 \tau^2}{2} \left(\sin x_j + \cos x_j\right)''$ . Аппроксимация производных направленными разностями первого порядка:  $\frac{\partial u}{\partial x} =$  $\frac{u_{j+1}^k - u_j^k}{h}$ . Аппроксимации граничных условий второго порядка:  $\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{-3u_j^k + 4u_{j+1}^k - u_{j+2}^k}{2h}$ . Двухточечная аппроксимация со вторым порядком находится путем разложения в ряд тейлора до второго члена включительно, откуда потом и выражается производная  $\frac{\partial u}{\partial x}$ .

#### Код для явной схемы:

```
private void Yav(bool flag, int apr)
            double h = 1 / N;
            double tau = Math.Sqrt(sig * Math.Pow(h, 2) / Math.Pow(a,2));
            double[,] u = new double[K + 1, N + 1];
            for (int j = 0; j <= N; j++)
                u[0, j] = Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h);
                if (flag)
                    u[1, j] = Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h) - a * (Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h))
* h)) * tau;
                    u[1, j] = Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h) - a * (Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h))
* h)) * tau + Math.Pow(a, 2) * (-Math.Sin(j * h) - Math.Cos(j * h)) * Math.Pow(tau, 2) / 2;
            for (int k = 1; k \leftarrow K - 1; k \leftrightarrow ++)
                for (int j = 1; j <= N-1; j++)
                     u[k + 1, j] = u[k, j + 1] * sig + u[k, j] * (-2 * sig + 2) + u[k, j - 1] * sig -
u[k - 1, j];
                if (apr == 0)
                     u[k + 1, 0] = u[k + 1, 1] / (h + 1);
                    u[k + 1, N] = u[k + 1, N - 1] / (1 - h);
                else if (apr == 1)
                     u[k + 1, 0] = (-4 * u[k + 1, 1] + u[k + 1, 2]) / (-2 * h - 3);
                    u[k + 1, N] = (4 * u[k + 1, N - 1] - u[k + 1, N - 2]) / (-2 * h + 3);
                else if (apr == 2)
                     u[k + 1, 0] = (u[k + 1, 1] + 1 / (2 * sig) * (2 * u[k, 0] - u[k - 1, 0])) / (h + 1)
1 + 1 / (2 * sig));
                    u[k + 1, N] = (u[k + 1, N - 1] + 1 / (2 * sig) * (2 * u[k, N] - u[k - 1, N])) /
(-h + 1 + 1 / (2 * sig));
            if (apr == 0)
                for (int k = 0; k <= K; k++)
                     for (int j = 0; j <= N; j++)
                         U[k, j] = u[k, j];
                         dt[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
                     }
                }
            else if (apr == 1)
                for (int k = 0; k <= K; k++)
                     for (int j = 0; j <= N; j++)
                         U2[k, j] = u[k, j];
                         dt2[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
                     }
```

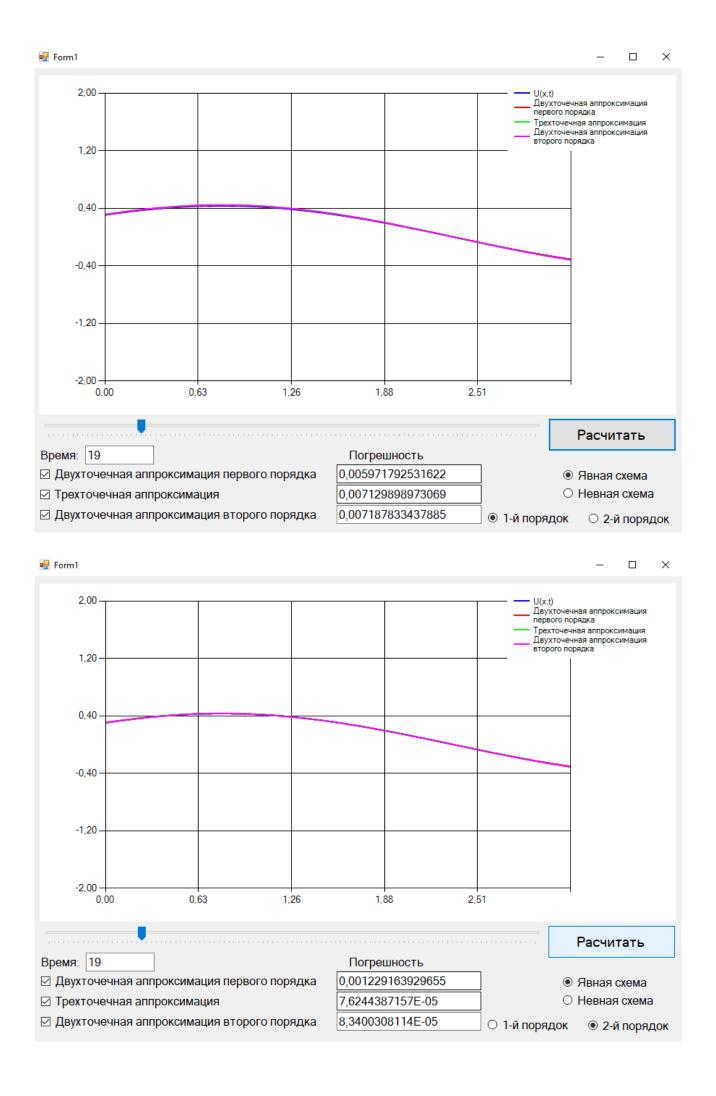
#### Код для неявной схемы:

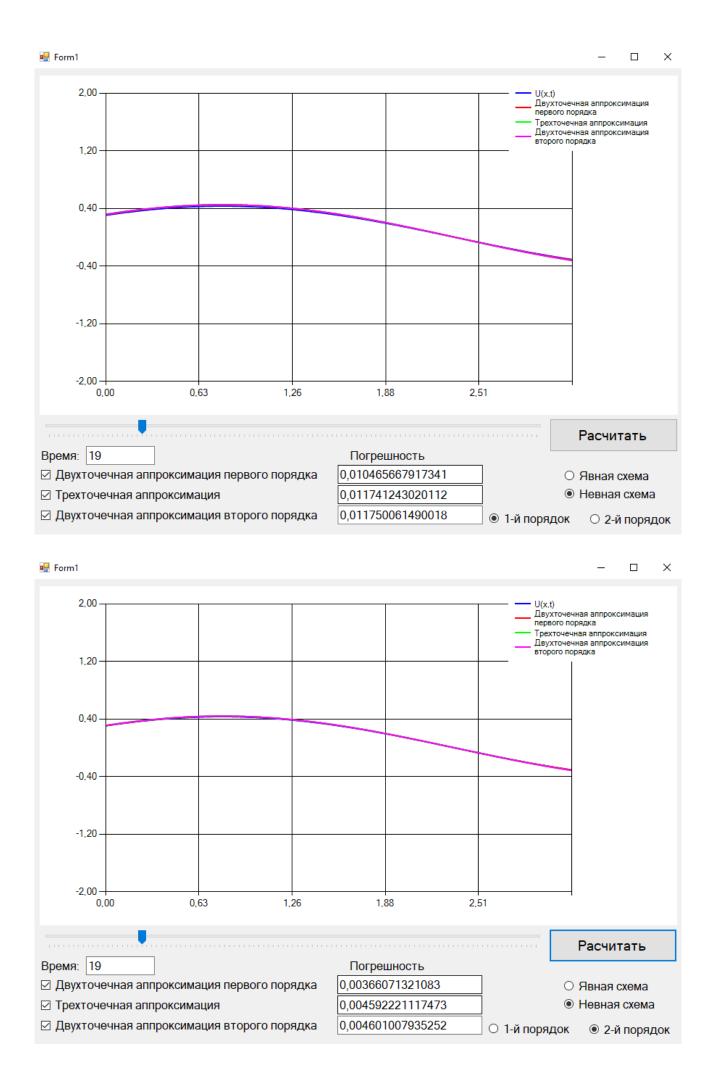
```
private void NeYav(bool flag, int apr) //Неявная схема 2Т1П
                   {
                             double h = 1 / N;
                             double tau = Math.Sqrt(sig * Math.Pow(h, 2) / Math.Pow(this.a, 2));
                            double[,] u = new double[K + 1, N + 1];
                            double[] b = new double[N + 1];
                             double[] a = new double[N];
                             double[] c = new double[N];
                             double[] d = new double[N + 1];
                            double[] x;
                            double p;
                            for (int j = 0; j <= N; j++)
                                      u[0, j] = Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h);
                                      if (flag)
                                                u[1, j] = Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h) - this.a * (Math.Sin(j * h) +
Math.Cos(j * h)) * tau;
                                      else
                                               u[1, j] = Math.Sin(j * h) + Math.Cos(j * h) - this.a * (Math.Sin(j * h) +
Math.Cos(j * h)) * tau + Math.Pow(this.a, 2) * (-Math.Sin(j * h) - Math.Cos(j * h)) * Math.Pow(tau, and a sin(j * h)) * Math.Pow(tau, and a 
2) / 2;
                            for (int k = 1; k \leftarrow K - 1; k++)
                                      for (int j = 0; j <= N - 1; j++)
                                                a[j] = -sig; b[j] = 1 + 2 * sig; c[j] = -sig; d[j] = 2 * u[k, j] - u[k - 1, j];
                                      if (apr == 0)
                                                b[0] = -1 / h - 1; c[0] = 1/h; d[0] = 0;
                                                a[N - 1] = -1 / h; b[N] = 1 / h - 1; d[N] = 0;
                                      }
                                      else if (apr == 1)
                                                p = 1 / (2 * h * sig);
                                                b[0] = -3 / (2 * h) -1 - p * a[0]; c[0] = 4 / (2 * h) - p * b[1]; d[0] = - p *
d[1];
                                                a[N-1] = -4 / (2 * h) + p * b[N-1]; b[N] = 3 / (2 * h) - 1 + p * c[N-1];
d[N] =
                  p * d[N - 1];
                                      }
                                      else if (apr == 2)
                                                b[0] = 1 + 1 / (2 * sig) + h; c[0] = -1; d[0] = 1 / (2 * sig) * (2 * u[k, 0] -
u[k - 1, 0]);
                                               a[N-1] = -1; b[N] = 1+1/(2 * sig) - h; d[N] = 1/(2 * sig) * (2 * u[k, N]
- u[k - 1, N]);
                                      x = Progon(a,b,c,d).ToArray();
                                      for (int j = 0; j <= N; j++)
```

```
u[k + 1, j] = x[j];
}
if (apr == 0)
    for (int k = 0; k \leftarrow K; k++)
         for (int j = 0; j <= N; j++)</pre>
              U[k, j] = u[k, j];
              dt[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
    }
else if (apr == 1)
    for (int k = 0; k <= K; k++)
         for (int j = 0; j <= N; j++)</pre>
              U2[k, j] = u[k, j];
              dt2[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
    }
}
else if (apr == 2)
    for (int k = 0; k \leftarrow K; k++)
         for (int j = 0; j <= N; j++)</pre>
              U3[k, j] = u[k, j];

dt3[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
    }
}
```

Результаты:





**Вывод:** Мной было реализовано 2 схемы решения УРЧП гиперболического типа 1D, аппроксимация второго начального условия с первым и со вторым порядком, в каждой схеме по 3 метода аппроксимации производной в краевых условиях.