Representações gráficas de dados de cinética enzimática

Representação directa dos dados

$$v = \frac{V_{\text{max}}[A]}{K_{\text{m}} + [A]}$$

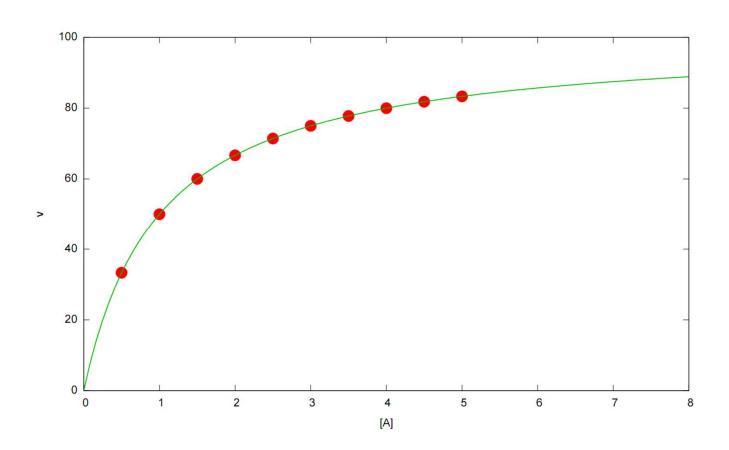


Gráfico de Lineweaver-Burke

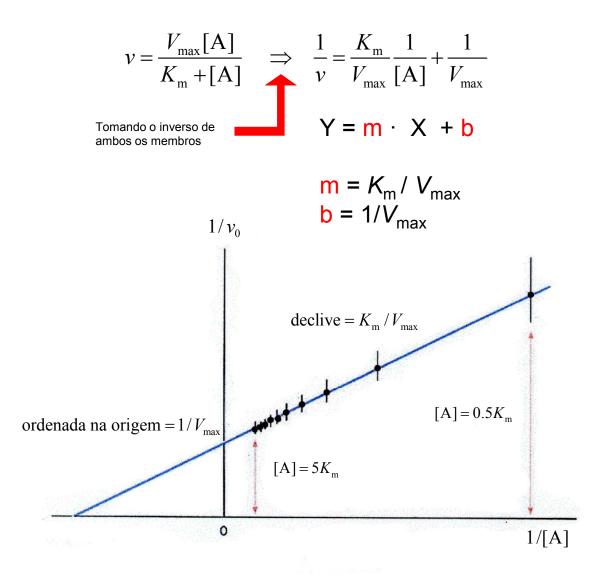


Gráfico de Lineweaver-Burke

Vantagens:

- Representação mais familiar
- Observação fácil dos mecanismos de inibição
- v e [A] separados

Desvantagens:

- Distorção do erro inversamente proporcional a [A]
- · Mascara os desvios à cinética Michaeliana
- Sensível a "outliers"
- A regressão linear *correcta* tem que ser pesada

Gráfico de Hanes-Woolf

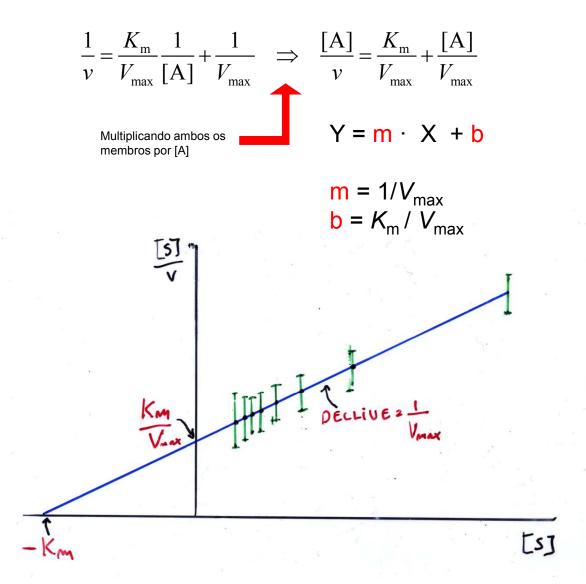


Gráfico de Hanes-Woolf

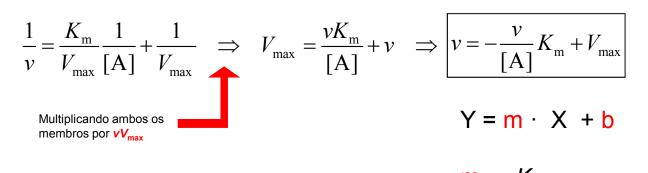
Vantagens:

- O erro nas observações quase não é distorcido ao longo do eixo dos xx
- Os valores de concentração são representados directamente no gráfico

Desvantagens:

- [A] nos dois eixos provoca falsas correlações
- O erro dos pontos "explode" para valores próximos da origem

Gráfico de Eadie-Hofstee



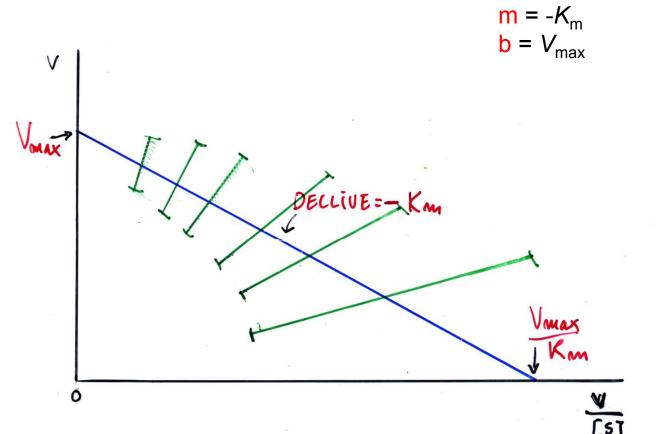


Gráfico de Eadie-Hofstee

Vantagens:

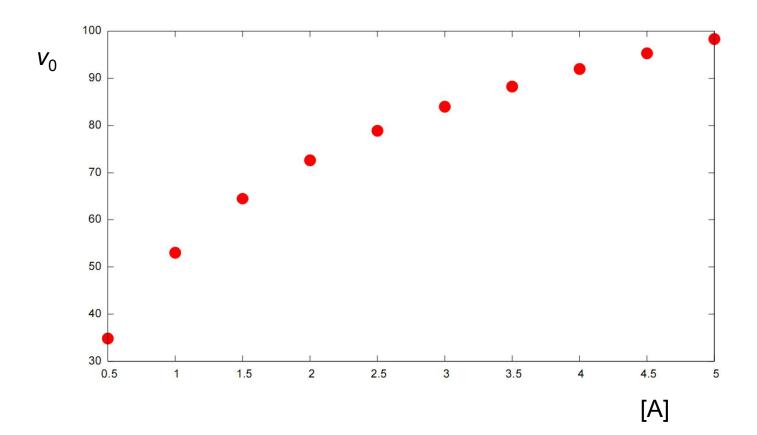
- Erro da velocidade presente em ambos os eixos torna este gráfico muito sensível a desvios à cinética Michaeliana
- O intervalo $[0, V_{max}]$ é directamente representável no eixo dos yy

Desvantagens:

- Distorção do erro, barras de erro não parelas aos eixos
- Erro das observações nos dois eixos torna impossível de aplicar a versão mais habitual do método dos mínimos quadrados

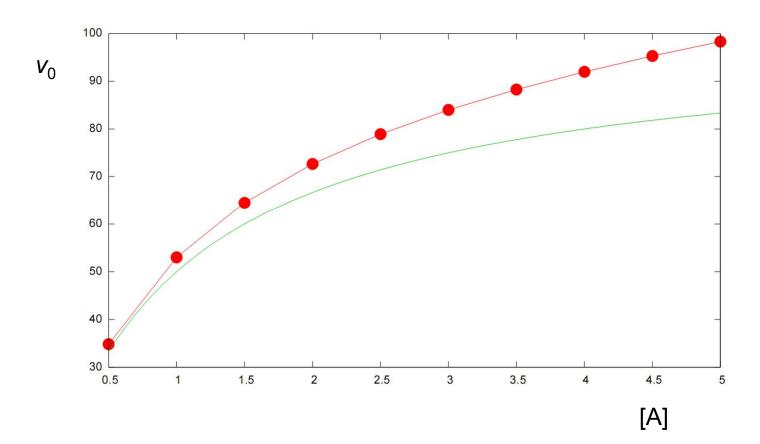
A detecção de desvios sistemáticos à cinética de Michaeliana pode ser difícil, sobretudo se for usado um método inaproriado.

Consideremos o seguinte conjunto de valores de v_0 em função de [A]:

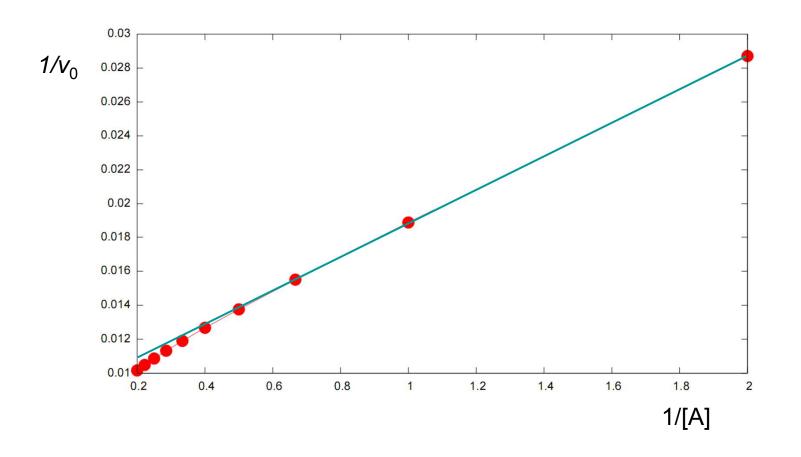


A simples inspecção visual do gráfico não nos permite prever o acentuado desvio à cinética Michaeliana.

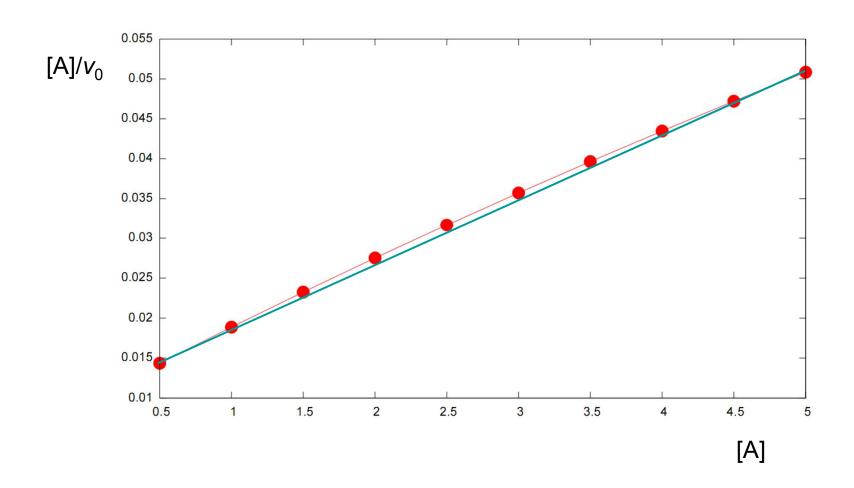
A linha verde corespondo ao "verdadeiro" comportamento Michaeliano do enzima, na ausência de perturbação:



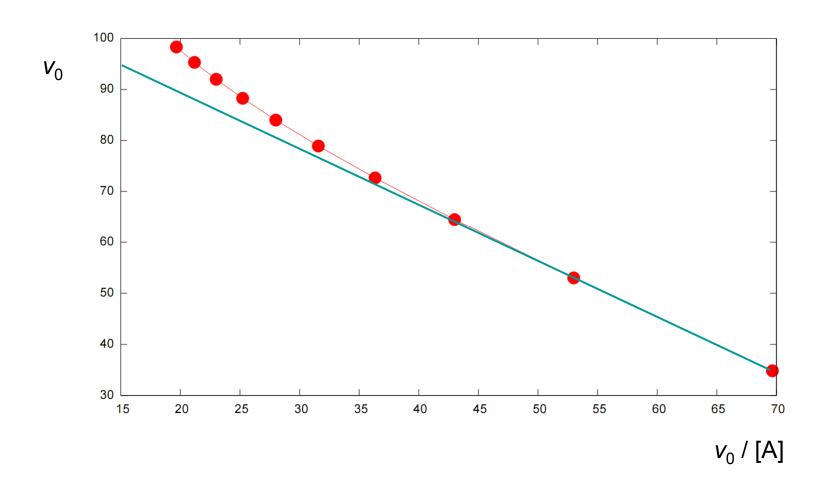
A transformação de Lineweaver-Burke dificilmente permite suspeitar da anomalia - o desvio da linearidade ocorre muito próximo da origem e a compressão das variâncias mascara o erro.



A transformação de Hanes-Woolf também mascara o erro e o e o desvio da linearidade é bastante ligeiro:



A transformação de Eadie-Hofstee, graças à presença dos valores de v_0 nos dois eixos, revela um desvio da linearidade bastante maior:

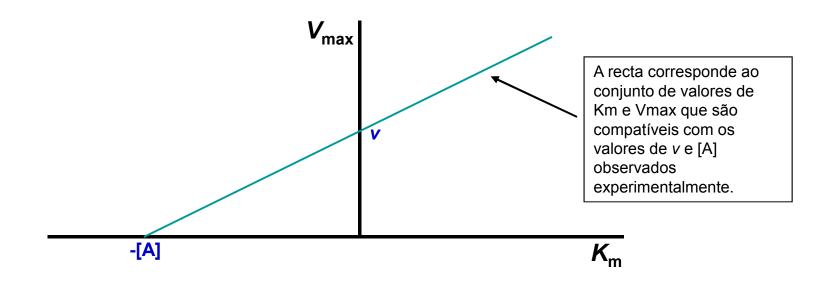


$$v = \frac{V_{\text{max}}[A]}{K_{\text{m}} + [A]} \implies V_{\text{max}} = v + \frac{v}{[A]}K_{\text{m}}$$

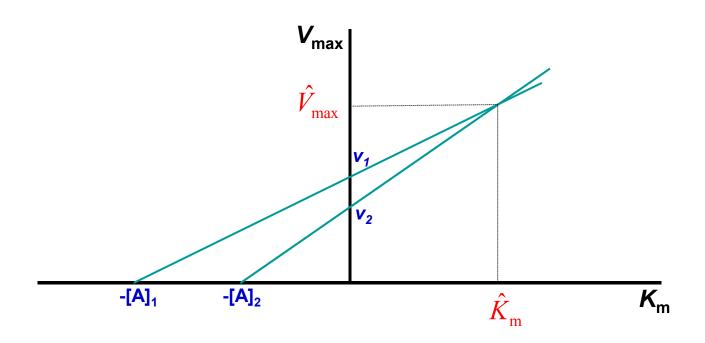
Inversão das variáveis dependentes e independentes. A equação

$$V_{\text{max}} = v + \frac{v}{[A]} K_{\text{m}}$$

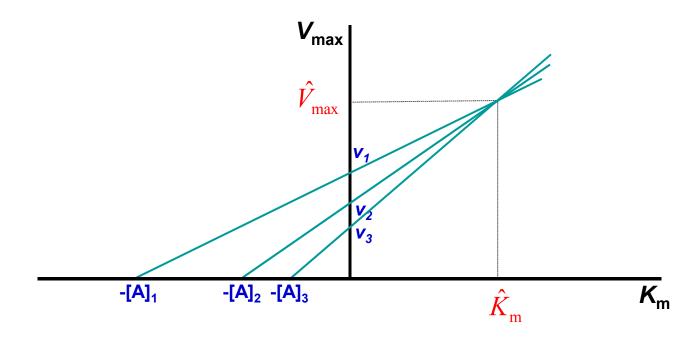
Pode ser vista como uma recta de $V_{\rm max}$ em função de $K_{\rm m}$, com declive v/[A], ordenada na origem v e abcissa na origem -[A] :



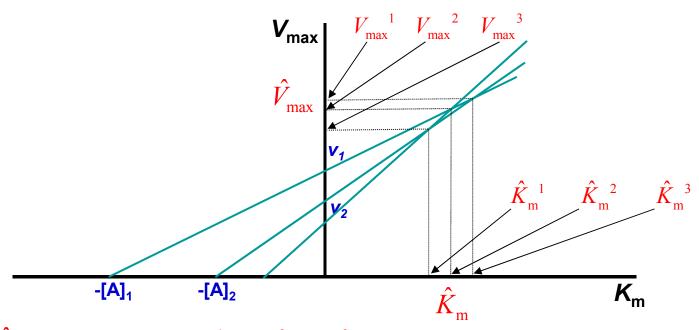
Existe um único par de valores (Vmax, Km) compatível com duas observações experimentais. Este par de valores corresponde ao ponto de intersecção das duas rectas no gráfico linear directo:



Para três medições experimentais, e *na ausência de erro* (situação hipotética), as 3 rectas teriam como ponto de intersecção o valor "verdadeiro" de Vmax e Km.



Numa situação real, porém, os valores medidos são afectados de erro experimental e as 3 rectas não irão ter um ponto de intersecção comum, mas *três* pontos de intersecção. Como estimar então os melhores valores de Km e Vmax a partir destes pontos ?



$$\hat{V}_{\text{max}} = \text{Mediana}(V_{\text{max}}^{-1}, V_{\text{max}}^{-2}, V_{\text{max}}^{-3})$$

$$\hat{K}_{\text{m}} = \text{Mediana}(\hat{K}_{\text{m}}^{-1}, \hat{K}_{\text{m}}^{-2}, \hat{K}_{\text{m}}^{-3})$$

Para n medições experimentais, as n rectas têm n(n-1)/2 pontos de intersecção!

