### ภาคผนวก I

# การทดลองที่ 9 การศึกษาและปรับแก้อินพุทและ เอาท์พุทต่างๆ

การทดลองในภาคผนวกนี้ จะช่วยอธิบายเนื้อหาในบทที่ 6 ซึ่งเกี่ยวข้องกับอุปกรณ์อินพุท/เอาท์พุทที่หลาก หลายบนเครื่องคอมพิวเตอร์ตั้งโต๊ะ โดยมีวัตถุประสงค์เหล่านี้

- เพื่อให้เข้าใจการปรับแก้อุปกรณ์อินพุทและเอาท์พุทชนิดต่างๆ บนระบบปฏิบัติการ Raspbian
- เพื่อให้เข้าใจความแตกต่างระหว่างอุปกรณ์อินพุทและเอาท์พุทชนิดต่างๆ บนบอร์ด Pi3
- เพื่อให้สามารถอ่านข้อความแสดงรายละเอียดของอุปกรณ์อินพุทและเอาท์พุทชนิดต่างๆ

หลักการและพื้นฐานความเข้าใจจะช่วยแนะแนวทางให้ผู้อ่านสามารถศึกษาค้นคว้า อินพุท/เอาท์พุทอื่นๆ ในชิพและบนบอร์ดได้เพิ่มเติม รวมไปถึงบนโทรศัพท์เคลื่อนที่ แท็บเล็ตคอมพิวเตอร์ และอุปกรณ์อินเทอร์เน็ต สรรพสิ่ง (Internet of Things)

### I.1 จอแสดงผลผ่านพอร์ท HDMI

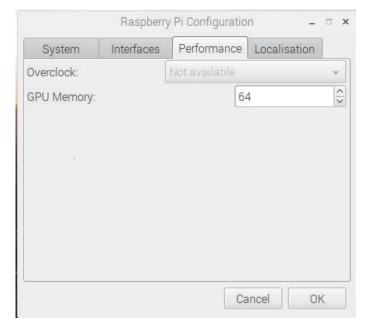
หน่วยความจำสำหรับจอแสดงผลหรือ GPU (Graphic Processing Unit) ถูกแบ่งพื้นที่ออกจาก หน่วยความ จำ DRAM บนบอร์ด เพื่อใช้งานร่วมกันทำให้ประหยัดต้นทุน แต่มีข้อเสียในด้านประสิทธิภาพจะลดลง เมื่อผู้ใช้ งานต้องการภาพที่มี อัตราการเปลี่ยนแปลง (Refresh Rate) หรืออัตราเฟรมเรท (Frame Rate) สูง เช่น ภาพ เคลื่อนไหว เกมส์ 3 มิติ

### I.1.1 การปรับแก้ขนาดหน่วยความจำของ GPU

ความละเอียดของจอแสดงผลขึ้นตรงกับขนาดของหน่วยความจำของ GPU ผู้อ่านสามารถปรับแก้ขนาดหน่วย ความจำของ GPU ดังนี้

menu->Preferences->Raspberry Pi Configuration->Set Resolution->Performance

โดยหน้าต่างที่ปรากฏขึ้นมีลักษณะดังนี้ ผู้ใช้สามารถกำหนดขนาดที่ต้องการโดยขั้นต่ำคือ 64 MB เพื่อให้ ระบบสามารถแสดงผลได้ หากผู้ใช้กำหนดสูงเกินไป จะทำให้บอร์ดมีหน่วยความจำไม่เพียงพอ

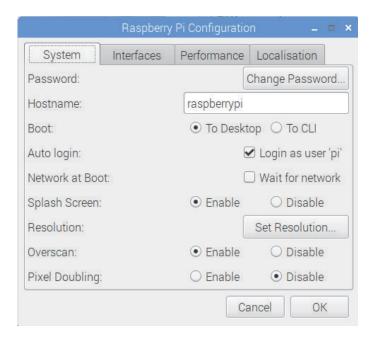


ร**ูปที่** I.1: หน้าต่างกำหนดขนาดหน่วยความจำสำหรับ GPU ที่ 64 เมกะไบท์

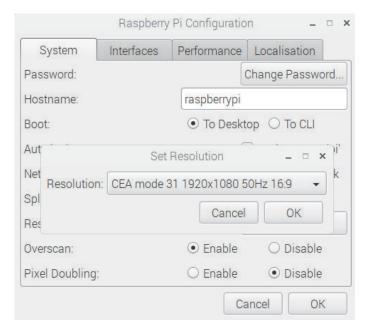
### I.1.2 การปรับแก้ความละเอียดของจอแสดงผล

เมื่อขนาดหน่วยความจำของ GPU มีเพียงพอ ผู้ใช้สามารถปรับเพิ่มหรือลดความละเอียดของจอแสดงผลได้โดย กดปุ่มบนเมนูดังนี้

menu->Preferences->Raspberry Pi Configuration->Set Resolution

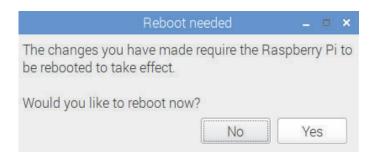


**รูปที่** I.2: หน้าต่าง Raspberry Pi Configuration แท็บ System สำหรับกำหนดความละเอียดหน้าจอแสดงผล (Resolution)



รูปที่ I.3: หน้าต่าง Set Resolution สำหรับกำหนดความละเอียดหน้าจอที่ต้องการ

กดปุ่ม Set Resolution สำหรับกำหนดความละเอียดหน้าจอที่ต้องการ ในรูปที่ ผู้เขียนต้องการแสดงผลที่ ความละเอียด CEA Mode 31 1920x1080 50Hz 16:9 หลังจากนั้นกดปุ่ม OK หน้าต่าง Reboot needed จะปรากฏขึ้น



รูปที่ I.4: หน้าต่าง Reboot needed กดปุ่ม Yes เมื่อต้องการรีบูท ณ เวลานั้น

### I.2 ระบบเสียงดิจิทัล

อุปกรณ์ระบบเสียงดิจิทัลที่ติดตั้งมาบนบอร์ด Pi3 จากโรงงาน ผู้ใช้สามารถเพิ่มเติมได้ผ่านพอร์ท USB และปรับ แต่งระดับเสียงได้เช่นกัน

### I.2.1 รายชื่ออุปกรณ์ในระบบเสียง

ระบบเสียงในระบบปฏิบัติการ Linux ควบคุมการทำงานของเสียงผ่านระบบ ALSA (Advanced Linux Sound Architecture) ซึ่งจัดเตรียมไดรเวอร์ (Device Driver) สำหรับเสียงให้กับเคอร์เนล และอุปกรณ์ที่เกี่ยวข้องกับ เสียงผ่านพอร์ท USB เช่น ไมโครโฟน, หูฟังพร้อมไมโครโฟน, เว็บแคม เป็นต้น ผู้อ่านสามารถแสดงรายชื่อไฟล์ หรือไดเรคทอรีที่เกี่ยวข้องกับระบบเสียงดังนี้

#### \$ ls -1 /proc/asound

ผลลัพธ์คือ รายชื่ออุปกรณ์ที่เกี่ยวข้องกับเสียง โดยเฉพาะ ALSA ซึ่งได้แสดงไปก่อนหน้านี้ ผู้อ่านจะสังเกต ได้ว่าไดเรคทอรี /proc/asound/pcm จะเชื่อมโยงกับเนื้อหาในหัวข้อที่ 6.4 จะสังเกตเห็นว่ามีไดเรคทอรีชื่อ card0 อยู่สองตำแหน่งคือ ในแถวแรก และแถวที่มีชื่อ ALSA -> card0 สัญลักษณ์ -> เรียกว่าซิมบอลิคลิงค์ (Symbolic Link) หมายความว่า ไดเรคทอรีชื่อ ALSA คือไดเรคทอรี card0

1. ผู้อ่านสามารถทดสอบโดยพิมพ์คำสั่งต่อไปนี้

```
$ cat /proc/asound/ALSA
```

บันทึกผลลัพธ์ในพื้นที่ว่างต่อไปนี้

```
pi@raspberrypi:~ $ cat /proc/asound/b1
cat: /proc/asound/b1: Is a directory
```

- 2. ผู้อ่านสามารถทดสอบโดยพิมพ์คำสั่งต่อไปนี้
  - \$ cat /proc/asound/card0

1.2. ระบบเสียงดิจิทัล

บันทึกผลลัพธ์ในพื้นที่ว่างต่อไปนี้ และเปรียบเทียบกับผลลัพธ์ก่อนหน้าว่าแตกต่างกันหรือไม่

```
pi@raspberrypi:~ $ cat /proc/asound/card0
cat: /proc/asound/card0: Is a directory
```

### ได้ผลลัพธ์เหมือนกันคือ Is a directory

3. ค้นคว้าเพิ่มเติมเพื่อหาความหมายของ Symbolic Link และจดบันทึก

Symbolic Link เป็นการสร้างตัวอ้างอิงจากไฟล์ที่มีอยู่แล้ว ทำให้เมื่อไฟล์ต้นฉบับถูกลบ ข้อมูลในส่วนนั้นก็จะไม่สามารถเข้าถึงได้จาก Link ที่สร้างไว้ได้ การสร้าง Symbolic Link สามารถสร้างบนระบบไฟล์ที่แตกต่างกันได้

4. พิมพ์คำสั่งนี้ในโปรแกรม Terminal

```
$ cat /proc/asound/cards
```

โดยคำสั่ง cat ซึ่งได้อธิบายแล้วในการทดลองที่ 4 ภาคผนวก D สามารถอ่านไฟล์และแสดงข้อมูลภายใน ไฟล์ผ่านทางหน้าจอแสดงผล บันทึกในที่ว่างต่อไปนี้

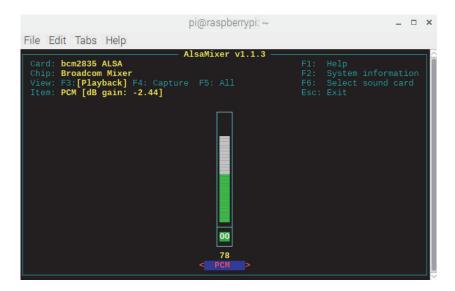
อภิปรายผลที่ได้ ดังนี้ ผลลัพธ์ได้จากบอร์ด Pi3 ใช้ชิพ BCM2835 แต่ยังใช้ไดรเวอร์เสียงเดียวกันกับ BCM2835 โดย หมายเลข 0 คือ หมายเลขของระบบเสียงที่ติดตั้งใช้งานเพียงระบบเดียว และตรงกับ อุปกรณ์ ชื่อ \_\_\_\_0 [b1]: bcm2835 hdmi 1

### I.2.2 การควบคุมระดับเสียง

ผู้อ่านสามารถควบคุมระดับความดังของเสียงทั้งด้านอินพุทและเอาท์พุท โดยพิมพ์คำสั่งนี้

\$ alsamixer

หน้าต่างต่อไปนี้จะปรากฏขึ้น ผู้อ่านสามารถกดปุ่มลูกศรขึ้น/ ลง เพื่อเพิ่ม/ลด ระดับความดังได้



รูปที่ I.5: โปรแกรม ALSA Mixer สำหรับควบคุมระดับเสียงบนบอร์ด Pi3

หมายเหตุ ผู้อ่านสามารถติดตั้งอุปกรณ์เสียงผ่านพอร์ท USB และใช้คำสั่งเหล่านี้เพื่อตรวจสอบและควบคุม การทำงาน

# I.3 พอร์ทเชื่อมต่ออุปกรณ์ USB

### I.3.1 รายชื่ออุปกรณ์กับพอร์ท USB

1. ในการทดลองนี้ ขอผู้อ่านให้ดึงหัวเชื่อมต่อ USB ของเมาส์ที่ใช้อยู่ออก แล้วพิมพ์คำสั่งนี้ใน โปรแกรมTerminal

#### \$ lsusb

เพื่อแสดงรายชื่ออุปกรณ์ USB ที่เชื่อมต่ออยู่ทั้งหมดในบอร์ด ดังตัวอย่างต่อไปนี้

```
Bus 001 Device 005: ID 413c:2003 Dell Computer Corp. Keyboard

Bus 001 Device 003: ID 0424:ec00 Standard Microsystems Corp.

SMSC9512/9514 Fast Ethernet Adapter

Bus 001 Device 002: ID 0424:9514 Standard Microsystems Corp. SMC9514 Hub

Bus 001 Device 001: ID 1d6b:0002 Linux Foundation 2.0 root hub
```

ผู้อ่านจะเห็นรายชื่ออุปกรณ์ที่เชื่อมต่อกับพอร์ท USB เรียงลำดับย้อนกลับ จาก Device 005 - Device 001 โดย

- Device 005 คือ คีย์บอร์ดมีหมายเลข ID = 413c:2003 ผลิตโดย บริษัท Dell Computer Corp. ซึ่งคีย์บอร์ดของผู้อ่านอาจจะแตกต่าง
- Device 003 คือ วงจร Ethernet สำหรับเชื่อมต่อเครือข่ายชนิดสาย มีหมายเลข ID = 0424:ec00 ผลิตโดย บริษัท Standard Microsystems Corp. รุ่น SMSC9512/9514

- Device 002 คือ วงจร USB Hub สำหรับเชื่อมต่อพอร์ท USB เพิ่มเติม มีหมายเลข ID = 0424:9514 ผลิตโดย บริษัท Standard Microsystems Corp. รุ่น SMSC9514
- Device 001 คือ วงจร Root Hub เป็นวงจรภายในชิพ BCM2837 สำหรับเชื่อมต่อพอร์ท USB เพิ่มเติม มีหมายเลข ID = 1d6b:0002
- 2. บันทึกผลลัพธ์ของผู้อ่าน

```
pi@raspberrypi:~ $ lsusb
Bus 001 Device 005: ID 04d9:a0cd Holtek Semiconductor, Inc.
Bus 001 Device 003: ID 0424:ec00 Standard Microsystems Corp. SMSC9512/9514 Fast
Ethernet Adapter
Bus 001 Device 002: ID 0424:9514 Standard Microsystems Corp. SMC9514 Hub
Bus 001 Device 001: ID 1d6b:0002 Linux Foundation 2.0 root hub
```

```
Bus 001 Device 00\underline{5}: ID = \underline{0} \underline{4} \underline{d} \underline{9}: \underline{a} \underline{0} \underline{c} \underline{d}

Bus 001 Device 00\underline{3}: ID = \underline{0} \underline{4} \underline{2} \underline{4}: \underline{e} \underline{c} \underline{0} \underline{0}

Bus 001 Device 00\underline{2}: ID = \underline{0} \underline{4} \underline{2} \underline{4}: \underline{9} \underline{5} \underline{1} \underline{4}

Bus 001 Device 00\underline{1}: ID = \underline{1} \underline{d} \underline{6} \underline{b}: \underline{0} \underline{0} \underline{0} \underline{2}
```

3. ผู้อ่านเสียบเมาส์กลับเข้าไปที่พอร์ท USB ใหม่อีกครั้ง แล้วแสดงรายชื่ออุปกรณ์ USB ด้วยคำสั่ง

```
Bus 001 Device 005: ID 04d9:a0cd Holtek Semiconductor, Inc.
Bus 001 Device 006: ID 046d:c077 Logitech, Inc. M105 Optical Mouse
Bus 001 Device 003: ID 0424:ec00 Standard Microsystems Corp. SMSC9512/9514 Fast
Ethernet Adapter
Bus 001 Device 002: ID 0424:9514 Standard Microsystems Corp. SMC9514 Hub
Bus 001 Device 001: ID 1d6b:0002 Linux Foundation 2.0 root hub
```

เช่นเดิม บันทึกผลลงในพื้นที่จัดเตรียมไว้ให้ โปรดสังเกตการเปลี่ยนแปลง

```
Bus 001 Device 00\underline{5} : ID = \underline{0} \underline{4} \underline{d} \underline{9}; \underline{a} \underline{0} \underline{c} \underline{d}

Bus 001 Device 00\underline{6} : ID = \underline{0} \underline{4} \underline{6} \underline{d}; \underline{c} \underline{0} \underline{7} \underline{7}

Bus 001 Device 00\underline{3} : ID = \underline{0} \underline{4} \underline{2} \underline{4}; \underline{e} \underline{c} \underline{0} \underline{0}

Bus 001 Device 00\underline{2} : ID = \underline{0} \underline{4} \underline{2} \underline{4}; \underline{9} \underline{5} \underline{1} \underline{4}

Bus 001 Device 001 : ID = \underline{1} \underline{1} \underline{0} \underline{0} \underline{0} \underline{0}
```

4. รายการที่เพิ่มขึ้น คือ

```
Device 00\underline{6} : ID = \underline{0} \underline{4} \underline{6} \underline{d}: \underline{c} \underline{0} \underline{7} \underline{7}
```

คือ เมาส์หมายเลขลำดับที่ Device 006 ที่เพิ่งถูกเสียบกลับเข้าไปยังบอร์ด

\$ dmesq

## I.3.2 รายละเอียดการเชื่อมต่ออุปกรณ์กับพอร์ท USB

คำสั่งต่อไป คือ **dmesg** สามารถแสดงรายการทำงาน หรือ Log ของระบบปฏิบัติการว่าตั้งแต่เริ่มเปิดเครื่อง โดยคำว่า **dmesg** ย่อมาจากคำสั่ง "display message or display driver" ซึ่งเคอร์เนลได้บันทึกไว้ใน บัฟเฟอร์ชนิดวงแหวน (Ring Buffer) ซึ่งข้อความตอนต้นจะถูกเขียนทับเมื่อบัฟเฟอร์เต็ม

```
[0.000000] Booting Linux on physical CPU 0x0
[0.000000] Linux version 4.14.71-v7+ (dc4@dc4-XPS13-9333)
           (gcc version 4.9.3 (crosstool-NG crosstool-ng-1.22.0-88-g8460611))
          #1145 SMP Fri Sep 21 15:38:35 BST 2018
[0.000000] CPU: ARMv7 Processor [410fd034] revision 4 (ARMv7), cr=10c5383d
[0.000000] CPU: div instructions available: patching division code
[0.000000] CPU: PIPT / VIPT nonaliasing data cache,
          VIPT aliasing instruction cache
[0.000000] OF: fdt: Machine model: Raspberry Pi 3 Model B Rev 1.2
[0.000000] Memory policy: Data cache writealloc
[0.000000] cma: Reserved 8 MiB at 0x3ac00000
[0.000000] On node 0 totalpages: 242688
[0.000000] Memory: 940232K/970752K available (7168K kernel code, 576K rwdata,
          2076K rodata, 1024K init, 698K bss, 22328K reserved,
          8192K cma-reserved)
[0.000000] Virtual kernel memory layout:
              vector : 0xffff0000 - 0xffff1000
                                                       4 kB)
              fixmap : 0xffc00000 - 0xfff00000
                                                   (3072 kB)
              vmalloc : 0xbb800000 - 0xff800000
                                                   (1088 MB)
              lowmem : 0x80000000 - 0xbb400000
                                                   (948 MB)
              modules : 0x7f000000 - 0x80000000
                                                   ( 16 MB)
                  .bss : 0x80c97f10 - 0x80d468b0
                                                  (699 kB)
                 .data : 0x80c00000 - 0x80c9017c
                                                   (577 kB)
                 .init : 0x80b00000 - 0x80c00000
                                                   (1024 kB)
                 .text : 0x80008000 - 0x80800000
                                                   (8160 kB)
```

ผู้เขียนสามารถอธิบายผลลัพธ์ได้ดังต่อไปนี้ โดยเรียงลำดับตามเหตุการณ์ ซึ่งมีสัญลักษณ์ [xxxx.yyyyyy] แสดงลำดับที่เกิดขึ้นตามเวลา โดย xxxx คือเลขวินาทีตั้งแต่เคอร์เนลเริ่มทำงาน และ yyyyyy คือเศษวินาที ข้อความที่แสดงเป็น 0.000000 เนื่องจากเคอร์เนลอยู่ระหว่างการเริ่มต้น

- เริ่มต้นการบูทระบบปฏิบัติการด้วยซีพียูคอร์หมายเลข 0
- แสดงรายละเอียดหมายเลขเวอร์ชันของลีนุกซ์

- แสดงรายละเอียดของ CPU ซึ่งใช้คำสั่งภาษาแอสเซมบลีเวอร์ชัน 7 (ARMv7)
- แสดงผลการตรวจจับว่าซีพียูรองรับคำสั่ง DIV
- รายงานว่า แคชข้อมูล ทำงานแบบ nonaliasing PIPT (Physically Indexed, Physically Tagged) หรือ VIPT (Virtually Indexed, Physically Tagged) อย่างใดอย่างหนึ่ง และแคชคำสั่ง ทำงานแบบ aliasing VIPT แคชข้อมูลไม่สามารถแชร์ข้ามโพรเซสได้เนื่องจากทำงานแบบ nonaliasing ในขณะที่ แคชคำสั่งสามารถแชร์ข้ามโพรเซสได้ เนื่องจากทำงานแบบ aliasing ข้อมูลเพิ่มเติม
- แสดงผลการตรวจจับว่าเป็นบอร์ด Raspberry Pi 3 Model B Rev 1.2
- การทำงานของแคชข้อมูลเป็นชนิด writealloc ย่อมาจาก Write Allocation ซึ่งซีพียูจะเขียนข้อมูลทั้ง ในแคชก่อน เมื่อแคชจะต้องถูกย้ายออกจึงค่อยเขียนในหน่วยความจำหลักภายหลัง ข้อมูลเพิ่มเติม
- cma (Contiguous Memory Allocator) สำหรับขบวนการ DMA เริ่มต้นที่แอดเดรส 0x3AC00000 ขนาด 8 เมกะไบท์

• ...

- พื้นที่การจัดวางหน่วยความจำเสมือนของเคอร์เนล (Virtual kernel memory layout) ผู้เขียนได้ ทำการจัดเรียงใหม่ตามหมายเลขแอดเดรสที่ตำแหน่งมาก ไล่ลงมาจนถึงหมายเลขน้อย เพื่อให้ผู้อ่านมอง เห็นภาพและเข้าใจง่ายขึ้น โดยแบ่งเป็นพื้นที่สำคัญๆ ตามลำดับดังนี้
  - จัดเก็บเว็คเตอร์สำหรับการขัดจังหวะ (Interrupt Vector) ขนาด 4 กิโลไบท์ จากหมายเลข 0xFFFF 0000 ถึง 0xFFFF 1000
  - พื้นที่สำหรับจองหน่วยความจำเสมือน (vmalloc) ขนาด 1088 เมกะไบท์ จากหมายเลข 0xBB80 0000 ถึง 0xFF80 0000
  - bss เซ็กเมนท์ (.bss) ขนาด 699 กิโลไบท์ จากหมายเลข 0x80C9\_7F10 ถึง 0x80D4\_68B0
  - ดาตาเซ็กเมนท์ (.data) ขนาด 577 กิโลไบท์ จากหมายเลข 0x80C0\_0000 ถึง 0x80C9\_017C
  - init เซ็กเมนท์ (.init) ขนาด 1024 กิโลไบท์ จากหมายเลข 0x80B0\_8000 ถึง 0x80C0\_0000
  - เท็กซ์เซ็กเมนท์ (.text) ขนาด 8160 กิโลไบท์ จากหมายเลข 0x8000\_8000 ถึง 0x8080\_0000

ในการทดลองนี้ ระบบสามารถตรวจจับอุปกรณ์ USB และติดตั้งไดรเวอร์ได้อย่างถูกต้องปราศจากข้อผิดพลาด

1. ผู้อ่านสามารถล้างบัฟเฟอร์โดยใช้คำสั่ง ต่อไปนี้

\$ sudo dmesg -C

โดย -C คือ Clear เป็นคำสั่งเพิ่มเติมให้ dmesg ล้างข้อความในบัฟเฟอร์ออก โปรดสังเกต ตัว C ใหญ่ หลังจากนั้น ผู้อ่านทดสอบโดยการถอดเมาส์ออก แล้วเสียบกลับเข้าไปใหม่

- 2. ผู้อ่านจะต้องถอดและเสียบเมาส์กลับเข้าไปใหม่อีกรอบ
- 3. ผู้อ่านสามารถแสดงข้อความที่เพิ่มเข้ามาในบัฟเฟอร์ได้อีก โดยเรียกคำสั่ง

\$ sudo dmesq

#### 4. จดบันทึก

```
pi@raspberrypi:~ $ sudo dmesg
[ 1002.368984] usb 1-1.2: USB disconnect, device number 6
[ 1003.428265] usb 1-1.2: new low-speed USB device number 7 using dwc_otg
[ 1003.563238] usb 1-1.2: New USB device found, idVendor=046d, idProduct=c077, bcdDevice=72.00
[ 1003.563263] usb 1-1.2: New USB device strings: Mfr=1, Product=2, SerialNumber=0
[ 1003.563278] usb 1-1.2: Product: USB Optical Mouse
[ 1003.563293] usb 1-1.2: Manufacturer: Logitech
[ 1003.563293] input: Logitech USB Optical Mouse as /devices/platform/soc/3f980000.usb/usb1/1-1/
1-1.2/1-1.2:1.0/0003:046D:C077.0006/input/input7
[ 1003.569880] hid-generic 0003:046D:C077.0006: input,hidraw0: USB HID v1.11 Mouse [Logitech USB Optical Mouse] on usb-3f980000.usb-1.2/input0
```

- 5. อภิปรายผลลัพธ์ที่บันทึกได้ในพื้นที่ว่างต่อไปนี้
  - ตัดการเชื่อมต่อ USB อุปกรณ์หมายเลข 6
  - low-speed USBใหม่ อุปกรณ์หมายเลข 7ใช้ dwc\_otg
  - พบ usb ใหม่ idVendor = 046d, idProduct = c077, bcdDevice = 72.00
  - อุปกรณใหม่ : Mfr=1, Product=2, SerialNumber=0
  - ผลิตภัณฑ์ : USB optical Logitech
  - ผู้ผลิต : Logitech

ในการเชื่อมต่อพอร์ท USB หากระบบแจ้งชื่ออุปกรณ์โดยไม่มีข้อความผิดพลาด แต่อุปกรณ์นั้นยังไม่ สามารถทำงานได้ แสดงว่าอุปกรณ์ขาดซอฟท์แวร์ซึ่งทำหน้าที่เป็นดีไวซ์ไดรเวอร์ ขอให้ผู้อ่านค้นหาจาก หมายเลขประจำตัวของผู้ผลิต (idVendor) หากผู้ผลิตมิได้เปิดเผยซอฟท์แวร์ ผู้อ่านจำเป็นต้องดาวน์โหลดหรือ คอมไพล์เองจากนักพัฒนารายอื่นแทน

### I.4 พอร์ทเชื่อมต่อเครือข่าย WiFi และ Ethernet

## I.4.1 รายชื่ออุปกรณ์เครือข่าย

1. ผู้อ่านสามารถตรวจสอบรายชื่ออุปกรณ์สำหรับเชื่อมต่อเครือข่ายได้จากคำสั่ง ifconfig ทางโปรแกรม Terminal ตัวอย่างผลลัพธ์เป็นดังนี้

```
$ ifconfig
```

2. เติมข้อมูลหรือตัวเลขในช่องว่าง \_ ที่เตรียมไว้ให้จากผลลัพธ์ที่ได้ต่อไปนี้ ซึ่งลำดับรายการอาจแตกต่าง กัน

```
eth0: flags=4163<UP, BROADCAST, RUNNING, MULTICAST> mtu <u>_1500</u> _
inet ___.__.__.

netmask ___....... ไม่มี เนื่องจากเชื่อมต่อผ่าน WiFi
broadcast ___......
```

. . .

```
ether b8:27:eb:be:78:e0 txqueuelen _1000 _ (Ethernet)
lo: flags=73<UP, LOOPBACK, RUNNING> mtu 65536 __
        inet 127 . 0 . 0 . 1
        netmask 255 . 0 . 0 . 0
        inet6 ::1 prefixlen 128 scopeid 0x10<host>
        loop txqueuelen 1000 (Local Loopback)
wlan0: flags=4099<UP, BROADCAST, MULTICAST> mtu _1500 _
        inet <u>192</u>. <u>168</u>. 0 . 10
        netmask 255.255.25.0
        broadcast 192.168.0 . 255
         ether b8: 27: eb: eb: 2d: b5
```

- 3. โปรดสังเกตคำเริ่มต้นในแต่ละรายการ ค้นคว้า และกรอกรายละเอียดเพิ่มเติม ดังนี้
  - eth0 หมายถึง ชื่อที่ใช้ในการเชื่อมต่อผ่านสาย LAN
  - เ<sub>00 หมายถึง</sub> loopback
  - wlan() หมายถึง ชื่อที่ใช้ในการเชื่อมต่อผ่าน WiFi

#### การเปิด/ปิดอุปกรณ์เครือข่าย 1.4.2

1. ผู้อ่านสามารถเปิดอุปกรณ์ eth0 ได้ตามต้องการแล้วทำการตรวจสอบ ดังนี้

```
$ sudo ifconfig eth0 down
$ ifconfig
จดว่าข้อความใดที่บ่งบอกว่า eth0 ไม่ทำงานแล้ว ใม่แสดง etho
```

2. ผู้อ่านสามารถเปิดอุปกรณ์ eth0 ได้ตามต้องการแล้วทำการตรวจสอบ ดังนี้

```
$ sudo ifconfig eth0 up
$ ifconfig
```

จดว่าข้อความใดที่บ่งบอกว่า eth0 ทำงานแล้ว แสดง etho

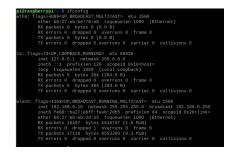
3. ผู้อ่านสามารถใช้คำสั่ง ifconfig สำหรับปิด อุปกรณ์ wlan0 ดังนี้

```
$ sudo ifconfig wlan0 down
```

```
$ ifconfig
```

4. ผู้อ่านสามารถใช้คำสั่ง ifconfig สำหรับเปิด อุปกรณ์ wlan0 ดังนี้

```
$ sudo ifconfig wlan0 up
$ ifconfig
จดว่าข้อความใดที่บ่งบอกว่า eth0 ทำงานแล้ว แสดง wlano
```



5. นอกเหนือจากการเปิดปิดอุปกรณ์เครือข่าย ผู้อ่านสามารถตรวจสอบรายชื่อเครือข่าย WiFi ที่บอร์ดเคย เชื่อมต่อสำเร็จได้จากไฟล์ wpa\_supplicant.conf ซึ่งจะบันทึกรายละเอียดต่างๆ ของการเชื่อมต่อนั้นๆ รวมถึงพาสเวิร์ด (password) โดยพิมพ์คำสั่งต่อไปนี้ในโปรแกรม Terminal

```
$ cat /etc/wpa_supplicant/wpa_supplicant.conf
บันทึกผลที่ได้โดยกรอกในช่อง _ เท่านั้น

network={
ssid="__pjpure__"
psk="******"
key_mgmt=WPA-PSK
}

• ssid หมายถึง ชื่อ network ที่ตั้งขึ้น
• ssid ย่อมาจาก Service Set Identifier
• psk ย่อมาจาก Pre-Shared Key
```

## I.4.3 การตรวจสอบการเชื่อมต่อกับเครือข่ายเบื้องต้น

key mgmt คือ ชนิดของการเข้ารหัส

เมื่อผู้อ่านเปิดและทำการเชื่อมต่อสำเร็จ แล้วจึงสามารถตรวจสอบการเชื่อมต่อในระดับชั้นเครือข่าย โดยใช้คำ สั่ง ping ใน Terminal ดังนี้

```
$ ping <ip address or host name>
```

การตรวจสอบการเชื่อมต่อเบื้องต้น คือ การ ping ไปหาเราเตอร์ฝั่งต้นทางที่บอร์ดเชื่อมต่อ ผู้อ่านสามารถ สืบค้นหมายเลขไอพีของเราเตอร์ที่ต้นทาง โดยสังเกตที่ inet ของ eth0 หรือ wlan0 ว่าเริ่มต้นด้วยหมายเลข 192.168.x.y ซึ่งเราเตอร์ต้นทางมักจะมีหมายเลข 192.168.x.1 หรือ 192.168.x.254

นี่เป็นตัวอย่างผลลัพธ์ที่ได้ของคำสั่ง ping 192.168.1.1 ที่ผู้อ่านจะต้องเติมหมายเลขลงใน \_\_ที่เตรียมไว้ให้

```
PING 192.168.1.1 (192.168.1.1) 56(84) bytes of data.
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>1</u>_ttl=<u>64</u>time=2.03 ms
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>2</u>_ttl=<u>64</u>time=1.98 ms
```

```
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>3</u> ttl=<u>64</u> time=25.3 ms
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>4</u> ttl=<u>64</u> time=38.2 ms
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>5</u> ttl=<u>64</u> time=53.3 ms
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>6</u> ttl=<u>64</u> time=37.6 ms
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>7</u> ttl=<u>64</u> time=18.9 ms
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>8</u> ttl=<u>64</u> time=17.4 ms
64 bytes from 192.168.1.1: icmp_seq=<u>9</u> ttl=<u>64</u> time=6.99 ms
```

โดย 192.168.1.1 คือหมายเลขไอพีแอดเดรสของอุปกรณ์ที่คำสั่งจะส่งแพ็กเก็ต ICMP (Internet Control Message Protocol) ความยาว 64 ไบท์ไป แล้วรออุปกรณ์หมายเลขนี้ตอบกลับมายังบอร์ด Pi3 โดย จับเวลาตั้งแต่ส่งไปและรอตอบกลับมา ของแพ็กเก็ตลำดับที่ \_\_ (icmp\_seq=\_\_) เป็นระยะเวลา 2.03 มิลลิ วินาที ส่วน ttl=\_\_ ย่อมาจากคำว่า time to live หมายถึง เลขจำนวนเต็มที่ผู้ส่งกำหนดค่าอายุของแพ็คเก็ต ที่สามารถเดินทางผ่านเครือข่าย หากตั้งไว้น้อยจะทำให้แพ็คเก็ตข้อมูลนี้อายุสั้นและอาจเดินทางไปไม่ถึงปลาย ทางเนื่องจากหมดอายุก่อน โดย ttl=64 เป็นค่าปกติ

ผู้อ่านจะสังเกตเห็นว่า ระยะเวลามีค่าตั้งแต่ 1.98-53.3 มิลลิวินาที ขึ้นอยู่กับคุณภาพ ของสาย Ethernet หรือความแรงของสัญญาณ WiFi คุณภาพดีจะทำให้ระยะเวลาสั้นกว่า หลังจากตรวจสอบว่าบอร์ดสามารถเชื่อม ต่อกับเราเตอร์ต้นทางได้ตามตัวอย่างก่อนหน้า ผู้อ่านสามารถใช้ตรวจสอบการเชื่อมต่อได้ว่า เราเตอร์ต้นทาง สามารถเชื่อมต่อกับเครือข่ายอินเทอร์เน็ตได้สำเร็จหรือไม่ โดย Host name คือ ชื่อเชิร์ฟเวอร์ปลายทางที่จด ทะเบียนโดเมนเนม (Domain Name) เรียบร้อยแล้ว เช่น ping www.google.com

### I.5 กิจกรรมท้ายการทดลอง

- 1. จงค้นหาว่าความละเอียดของการแสดงผลผ่านพอร์ท HDMI ในหัวข้อที่ 1.1.2 เก็บบันทึกลงในไฟล์ชื่อ อะไร ชื่อ config.txt
- 2. จงอธิบายความสัมพันธ์ระหว่าง แอดเดรสบัส 0xC000\_0000 และ แอดเดรสกายภาพที่มีชื่อว่า VC SDRAM ในรูปที่ 6.16 และเหตุใดจึงอยู่ในพื้นที่ Direct Uncached
- 3. ใช้คำสั่ง ifconfig ปิดอุปกรณ์ loo แล้วใช้คำสั่ง ping 127.0.0.1 ว่ามีการตอบสนองกลับมาหรือไม่ เปิด อุปกรณ์ loo แล้ว ping อีกรอบ จงอธิบายว่า 127.0.0.1 คือ อะไร เมื่อปิดไม่มีการตอบสนอง เมื่อเปิดมีการตอบสนอง 127.0.0.1 คือ localhost
- 4. ใช้คำสั่ง ping เพื่อทดสอบเราเตอร์ที่อยู่ตันทางของผู้อ่าน เช่น ping 192.168.x.1 หรือ 192.168.x.254 โดย x มีค่าเท่ากับ 0, 1, 2, ... จนกว่าจะมีการตอบสนองกลับมา คำตอบอยู่ด้านล่าง
- 5. ใช้คำสั่ง ping เพื่อตรวจสอบการเชื่อมต่อไปยัง www.google.com

```
pi@raspberrypi:~ $ ping www.google.com
PING www.google.com (172.217.24.164) 56(84) bytes of data.
64 bytes from kul08s01-in-f4.1e100.net (172.217.24.164): icmp_seq=1 ttl=52 time=90.6 ms
64 bytes from kul08s01-in-f4.1e100.net (172.217.24.164): icmp_seq=2 ttl=52 time=74.2 ms
64 bytes from kul08s01-in-f4.1e100.net (172.217.24.164): icmp_seq=3 ttl=52 time=71.2 ms
64 bytes from kul08s01-in-f4.1e100.net (172.217.24.164): icmp_seq=4 ttl=52 time=72.7 ms
64 bytes from kul08s01-in-f4.1e100.net (172.217.24.164): icmp_seq=5 ttl=52 time=72.2 ms
```

มีการตอบสนองจาก www.google.com

### 1.ข้อมูลในไฟล์ config.txt

```
GNU nano 3.2

#overscan_right=16
#overscan_top=16
#overscan_bottom=16
# uncomment to force a console size. By default it will be display's size minus
# overscan.

#framebuffer_width=1280
#framebuffer_height=720
# uncomment if hdmi display is not detected and composite is being output
#hdmi_force_hotplug=1
# uncomment to force a specific HDMI mode (this will force VGA)
#hdmi_group=1
#hdmi_mode=1
#hdmi_mode=1
#hdmi_mode=83

# uncomment to force a HDMI mode rather than DVI. This can make audio work in
# DMT (computer monitor) modes
#hdmi_drive=2
# uncomment to increase signal to HDMI, if you have interference, blanking, or
# no display
#config_hdmi_boost=4
```

### 4. ใช้คำสั่ง ping 192.168.0.1 แล้วมีการตอบสนองกลับมา

```
pi@raspberrypi:~ $ ping 192.168.0.1
PING 192.168.0.1 (192.168.0.1) 56(84) bytes of data.
64 bytes from 192.168.0.1: icmp_seq=1 ttl=64 time=3.74 ms
64 bytes from 192.168.0.1: icmp_seq=2 ttl=64 time=16.7 ms
64 bytes from 192.168.0.1: icmp_seq=3 ttl=64 time=6.16 ms
64 bytes from 192.168.0.1: icmp_seq=4 ttl=64 time=6.81 ms
```