

Chapter 6 Malliavin 分析在金融中的应用

本章中, 第 1 节主要参考材料是 Shreve 的 *Stochastic calculus for finance II* (2008) 及 Fries 的 *Mathematical finance, theory, modeling and implementation* (2006). 第 2 节的主要参考材料是方诗赞的 *Introduction to Malliavin Calculus* (2004). 第 3 节相关内容参考的材料主要有 Eric Fournié 等人的 *Applications of Malliavin calculus to Monte Carlo methods in finance* (1999), *Applications of Malliavin calculus to Monte Carlo methods in finance II* (2001) 及 David Nualart 的 *The Malliavin Calculus and Related Topics* (第二版, 2005). 我们下面罗列的结果都可以推广到高维, 但为了方便, 我们只讨论一维的情形. 高维的情形请参考上述文献.

计划在 Malliavin 分析及其应用课报告第 1, 3 节, 在本门讨论班报告第 2, 3 节.

§ 6.1 金融数学基础

我们首先建立一个市场模型. 假设有个概率空间 $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ 及其上的布朗运动 $(W_t)_{0 \leq t \leq T}$ 及相应的布朗流 $(\mathcal{F}_t)_{0 \leq t \leq T}$. 假设在市场中有个标的资产 (例如股票, 指数, 为了方便, 我们假设标的资产是股票) 价格过程 $(S_t)_{0 \leq t \leq T}$ 适合随机微分方程 (SDE)

$$dS_t = b(S_t) dt + \sigma(S_t) dW_t.$$

在著名的 Black-Scholes 模型中,

$$dS_t = S_t(\mu(t) dt + \sigma(t) dW_t),$$

其中 $\mu(t)$ 是股票的瞬时平均收益率, $\sigma(t)$ 是瞬时波动率. 我们的 Black-Scholes SDE 有显式解

$$S_t = S_0 \exp \left(\int_0^t \left(\mu(s) - \frac{1}{2} \sigma^2(s) \right) ds + \int_0^t \sigma(s) dW_s \right).$$

这使得价格过程可以精确模拟. 市场的另一个重要参数是瞬时无风险利率 $r(t)$. 命 $D_t = \exp \left(- \int_0^t r(s) ds \right)$, 则折现股价 $(D_t S_t)_{0 \leq t \leq T}$ 适合 SDE

$$\begin{aligned} d(D_t S_t) &= D_t S_t ((\mu(t) - r(t)) dt + \sigma(t) dW_t) \\ &= D_t S_t \sigma(t) \left(\frac{\mu(t) - r(t)}{\sigma(t)} dt + dW_t \right). \end{aligned}$$

命 $\theta(t) = \frac{\mu(t) - r(t)}{\sigma(t)}$, 作

$$Z_T = \exp \left(- \int_0^T \theta(t) dt - \frac{1}{2} \int_0^T \theta(t)^2 dt \right),$$

及 $\tilde{\mathbb{P}}(A) = \mathbb{E}(Z_T; A)$ ($A \in \mathcal{F}$). 当 Novikov 条件 $\mathbb{E} \exp \left(\frac{1}{2} \int_0^T \theta(t)^2 dt \right) < +\infty$ 成立时, 由 Girsanov 定理,

$$\tilde{W} = \left(\tilde{W}_t = W_t + \int_0^t \theta(s) ds \right)_{0 \leq t \leq T}$$

是个 $\tilde{\mathbb{P}}$ -布朗运动. 于是,

$$d(D_t S_t) = D_t S_t \sigma(t) d\tilde{W}_t, \quad dS_t = S_t(r(t) dt + \sigma(t) d\tilde{W}_t).$$

这时折现股价过程 $(D_t S_t)_{0 \leq t \leq T}$ 是个 $\tilde{\mathbb{P}}$ -鞅, 且在测度 $\tilde{\mathbb{P}}$ 下, 股价的平均收益率与市场的无风险利率 $r(t)$ 相同. 我们将 $\tilde{\mathbb{P}}$ 称为一个风险中性测度.

假设 $X = (X_t)_{0 \leq t \leq T}$ 是一个自融资投资策略 $(\Delta(t))_{0 \leq t \leq T}$ ($\Delta(t) \in \mathcal{F}_t$) 的价格过程. 所谓自融资策略就是说投资者在 t 时刻持有 $\Delta(t)$ 份额的股票, 将余下的资产数额 $(X_t - \Delta(t)S_t)$ 投入无风险市场 (利率为 $r(t)$). 这样, 我们有

$$\begin{aligned} dX_t &= \Delta(t) dS_t + r(t)(X_t - \Delta(t)S_t) dt \\ &= \Delta(t)S_t \left(r(t) dt + \sigma(t) d\tilde{W}_t \right) + r(t)(X_t - \Delta(t)S_t) dt \\ &= r(t)X_t dt + \Delta(t)\sigma(t)S_t d\tilde{W}_t, \\ d(D_t X_t) &= \Delta(t)D_t S_t \sigma(t) d\tilde{W}_t. \end{aligned}$$

从而自融资投资策略的折现价值过程 $(D_t X_t)_{0 \leq t \leq T}$ 是风险中性测度 $\tilde{\mathbb{P}}$ 下的鞅. 假设有个标的资产为股票的金融产品, 在 T 时间支付为 $\phi(S)$ (例如: 欧式看涨期权 $\phi(S) = (S_T - K)^+$, 连续监测的亚式看跌期权 $\left(K - \frac{1}{T} \int_0^T S_t dt \right)^+$). 作 $\tilde{\mathbb{P}}$ -右闭鞅

$$D_t M_t = \tilde{\mathbb{E}}(D_T \phi(S) | \mathcal{F}_t).$$

由鞅表示定理, 存在适应过程 $\Gamma = (\Gamma(t))_{0 \leq t \leq T}$, 使

$$d(D_t M_t) = \Gamma(t) d\tilde{W}_t.$$

命 $\Delta(t) = \frac{\Gamma_t}{D_t S_t \sigma(t)}$, 于是 $(D_t M_t)_{0 \leq t \leq T}$ 相当于是自融资策略 $(\Delta(t))_{0 \leq t \leq T}$ 的折现价格过程. 如果市场是无套利的, 那么 T 时刻支付为 $\phi(S)$ 的金融产品在 0 时刻的定价就应当为 M_0 . 我们假设有投资者猫猫和投资者狗狗, 猫猫在初始时刻以一定价格购得上述金融产品, 狗狗建立自融资投资策略 $(\Delta(t))_{0 \leq t \leq T}$. 那么猫猫和狗狗在 T 时刻的收益相同, 如果市场无套利, 在初始时刻的付出也一定相同. 这样, 上述金融产品的定价应当为

$$M_0 = \tilde{\mathbb{E}}(D_T \phi(S) | \mathcal{F}_0) = \tilde{\mathbb{E}}(D_T \phi(S)).$$

这实际上体现了所谓“对冲”的思想, 假设券商初始时刻卖出一个在 T 时刻支付为 $\phi(S)$ 的金融产品, 再够买相应的自融资投资组合 $(\Delta(t))_{0 \leq t \leq T}$. 券商在 T 时刻的综合收益为 0, 就不会亏钱了. 这时候有小问号可能会问了, 券商这样对冲虽然不亏也赚不到钱啊, 这不是吃饱了撑着吗? 实际上, 他只要在卖产品的时候在计算价格的基础上抬高一些就可以赚钱了. 这种随时间调整自融资投资组合 $(\Delta(t))_{0 \leq t \leq T}$ 的对冲策略称为动态对冲. 这种做法实际应用中有很大限制. 因为仓位的调整不可能随着时间连续变动的. 为了达到逼近连续时间的目的, 希望仓位调整的时间间隔尽可能小, 这会带来高昂的手续费.

假设某个金融产品的支付仅与到期时间 T 时刻的股价有关, 即 $\phi(S) = \phi(S_T)$. 根据随机微分方程解的 Markov 性,

$$\begin{aligned} M_t &= \exp\left(-\int_t^T r(s) ds\right) \tilde{\mathbb{E}}(\phi(S_T) | \mathcal{F}_t) \\ &= \exp\left(-\int_t^T r(s) ds\right) \tilde{\mathbb{E}}(\phi(S_T) | S_t) = c(t, S_t). \end{aligned}$$

假设 $c(t, x)$ 充分光滑, 计算

$$\begin{aligned} d(D_t M_t) &= d(D_t c(t, S_t)) \\ &= D_t \left(-r(t)c(t, S_t) + \frac{\partial c}{\partial t}(t, S_t) \right) dt + D_t \frac{\partial c}{\partial x}(t, S_t) dS_t + \frac{1}{2} D_t \frac{\partial^2 c}{\partial x^2}(t, S_t) d\langle S \rangle_t \\ &= D_t \left(-r(t)c(t, S_t) + \frac{\partial c}{\partial t}(t, S_t) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 c}{\partial x^2}(t, S_t) \sigma(t)^2 S_t^2 \right) dt + D_t \frac{\partial c}{\partial x}(t, S_t) \sigma(t) S_t d\widetilde{W}_t. \end{aligned}$$

于是, $\Delta(t) = \frac{\partial c}{\partial x}(t, S_t)$. 我们将期权价值 $c(t, x)$ 关于资产价格 x 的导数 $\frac{\partial c}{\partial x}$ 称为该期权的 Delta 值, 上面建立的动态对冲方式称为 Delta 对冲. 类似的希腊字母有

$$\text{Gamma} = \frac{\partial^2 c}{\partial x^2}, \quad \text{Theta} = \frac{\partial c}{\partial t}, \quad \text{Rho} = \frac{\partial c}{\partial r}, \quad \text{Vega} = \frac{\partial c}{\partial \sigma},$$

它们在金融实践相当重要. 某种意义上, 计算希腊字母远比给期权定价更要紧.

在无风险利率 r 和波动率 σ 为常数的经典 B-S 模型下, 考虑支付为 $\phi(S) = (S_T - K)^+$

的欧式看涨期权. 计算

$$\begin{aligned}
 c(0, x) &= e^{-rT} \tilde{\mathbb{E}}^x((S_T - K)^+) \\
 &= e^{-rT} \mathbb{E} \left(x \exp \left(\left(r - \frac{1}{2} \sigma^2 \right) T + \sigma W_T \right) - K \right)^+ \\
 &= e^{-rT} \int_{\frac{1}{\sigma\sqrt{T}} \left(\ln \frac{K}{x} - (r - \frac{1}{2} \sigma^2) T \right)}^{+\infty} (x e^{(r - \frac{1}{2} \sigma^2) T + \sigma \sqrt{T} z} - K) \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{z^2}{2}} dz \\
 &= x \Phi \left(\frac{\ln \frac{x}{K} + (r + \frac{1}{2} \sigma^2) T}{\sigma \sqrt{T}} \right) + K e^{-rT} \Phi \left(\frac{\ln \frac{x}{K} + (r - \frac{1}{2} \sigma^2) T}{\sigma \sqrt{T}} \right).
 \end{aligned}$$

写 $\tau = T - t$, $d_{\pm}(\tau, x) = \frac{\ln \frac{x}{K} + (r \pm \frac{1}{2} \sigma^2) \tau}{\sigma \sqrt{\tau}}$, 于是

$$c(t, x) = x \Phi(d_+(\tau, x)) + K e^{-r\tau} \Phi(d_-(\tau, x)).$$

这就是著名的 B-S 期权定价公式. 我们有希腊字母

$$\begin{aligned}
 \text{Delta} &= \frac{\partial c}{\partial x}(t, x) = \Phi(d_+(\tau, x) > 0), \\
 \text{Gamma} &= \frac{\partial^2 c}{\partial x^2}(t, x) = \frac{1}{\sigma x \sqrt{\tau}} \Phi'(d_+(\tau, x)) > 0, \\
 \text{Theta} &= \frac{\partial c}{\partial t}(t, x) = -r K e^{-r\tau} \Phi(d_-(\tau, x)) - \frac{\sigma x}{2\sqrt{\tau}} \Phi'(d_+(\tau, x)).
 \end{aligned}$$

可以看到, $c(t, x)$ 是一个关于 x 单调增加的凸函数.

对较一般的模型和更复杂的支付函数 ϕ , 计算希腊字母不是一件容易的事情. 假设 θ 是某个模型参数, $\frac{\partial c}{\partial \theta} = \frac{\partial}{\partial \theta} \mathbb{E} \phi(S; \theta)$. 最直接的想法是差分, 也就是利用

$$\frac{c(\theta + h) - c(\theta - h)}{2h} \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \left(\frac{\phi(S(\omega_i); \theta + h) - \phi(S(\omega_i); \theta - h)}{2h} \right).$$

近似 $\frac{\partial c}{\partial \theta}$ (这里用了中心差分, 也可以用前向和后向差分). 考虑个支付为 $\phi(S) = \mathbb{1}_{[K, +\infty)}(S_T)$ 的二元期权. 为了方便, 假定 $Y_{\theta} = S_T(\theta)$ 关于 θ 线性, 也就是说 $Y_{\theta+h} = Y_{\theta} + \alpha h$. 于是

$$\begin{aligned}
 \frac{\phi(Y_{\theta+h}) - \phi(Y_{\theta-h})}{2h} &= \frac{1}{2h} (\mathbb{1}_{(Y_{\theta-h} < K < Y_{\theta+h})} - \mathbb{1}_{(Y_{\theta+h} < K < Y_{\theta-h})}) \\
 &= \frac{1}{2h} \operatorname{sgn} \alpha \mathbb{1}_{(K-\alpha h, K+\alpha h)}(Y_{\theta}).
 \end{aligned}$$

写 $p = \mathbb{P}(Y_\theta \in (K - \alpha h, K + \alpha h))$, 则

$$\begin{aligned}\mathbb{E} \left(\frac{\phi(Y_{\theta+h}) - \phi(Y_{\theta-h})}{2h} \right) &= \frac{p}{2h} \operatorname{sgn} \alpha, \\ \operatorname{Var} \left(\frac{\phi(Y_{\theta+h}) - \phi(Y_{\theta-h})}{2h} \right) &= \frac{p(1-p)}{4h^2} = O \left(\frac{1}{h} \right).\end{aligned}$$

为了让差分充分接近导数, 我们要求 h 充分小, 这就导致 $\operatorname{Var} \left(\frac{Y_{\theta+h} - Y_{\theta-h}}{2h} \right)$ 相当大, 需要模拟大量的 Monte Carlo 轨道.

另一种计算希腊字母的方法称为逐轨道法, 假设求导与期望可以交换且 ϕ 具有充分好的正则性. 那么

$$\begin{aligned}\frac{\partial c}{\partial \theta} &= \frac{\partial}{\partial \theta} \mathbb{E} \phi(Y_\theta) = \mathbb{E} \frac{\partial}{\partial \theta} \phi(Y_\theta) \\ &= \mathbb{E} \left(\phi'(Y_\theta) \frac{\partial Y_\theta}{\partial \theta} \right) \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \left(\phi'(Y_\theta(\omega_i)) \frac{\partial Y_\theta}{\partial \theta}(\omega_i) \right).\end{aligned}$$

注意逐路径法对 ϕ 的正则性要求较高, 且需要 $\frac{\partial Y_\theta}{\partial \theta}$ 能够直接模拟.

我们重点要介绍的是利用 Malliavin 分析计算希腊字母的方法, 后续将论证对很大一类支付函数 $\phi(X; \theta)$, 希腊字母

$$\frac{\partial}{\partial \theta} \mathbb{E}(\phi(X; \theta)) = \mathbb{E}(\phi(X; \theta) \cdot \text{Malliavin Weight}).$$

我们首先简要介绍证明的大致思想. 首先, 对正则性较好的支付函数 ϕ , 通过 Malliavin 分部积分公式, 可以得到希腊字母形如 $\mathbb{E}(\phi(X; \theta) \cdot \text{Malliavin Weight})$, 其中 Malliavin 权重一项形式上与 ϕ 的正则性无关. 这样一来, 结果形式上成立并不需要 ϕ 的正则性, 我们自然地猜想通过逼近可以论证对一般的 ϕ 同样成立.

这种从结果看条件的想法在数学里头到处都是, 一个简单的例子是 Taylor 公式. 我们有带 Peano 余项的 Taylor 公式

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + o(x - x_0), \quad x \rightarrow x_0,$$

及带 Lagrange 余项的 Taylor 公式

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + \frac{1}{2} f''(\xi)(x - x_0)^2, \quad x \rightarrow x_0.$$

从结果上看, 带 Peano 余项的 Taylor 公式仅需要 $f'(x_0)$ 存在, 带 Lagrange 余项的 Taylor 公式需要在 x_0 的一个邻域内两阶可导.

§ 6.2 Malliavin 分析基础

假设 (W, \mathcal{F}, μ) 是 **Wiener** 轨道空间 ($W = \{w \in C[0, T] : w(0) = 0\}$), 装备最大模范数, 取它的子集

$$H = \left\{ h \in AC[0, T] : h(0) = 0, \|h\|_H^2 = \left\| \dot{h} \right\|_{L^2[0, T]}^2 < +\infty \right\}.$$

易见 H 可以连续稠密地嵌入 W 中.

为了建立 **Wiener** 空间上的分部积分公式, 我们引入 **Wiener** 空间的拟不变性. 先来看 \mathbb{R}^m 上的 **Gauss** 测度 γ_m . 对任何 $a \in \mathbb{R}^m$,

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^m} F(x+a) \gamma_m(dx) &= \int_{\mathbb{R}^m} F(x+a) \frac{e^{-\frac{|x|^2}{2}}}{(\sqrt{2\pi})^m} dx \\ &= \int_{\mathbb{R}^m} F(x) \frac{e^{-\frac{|x-a|^2}{2}}}{(\sqrt{2\pi})^m} dx = \int_{\mathbb{R}^m} F(x) \exp\left((x, a)_{\mathbb{R}^m} - \frac{1}{2}|a|^2\right) \gamma_m(dx). \end{aligned}$$

因此,

$$(\tau_a)_* \gamma_m = \exp\left((x, a)_{\mathbb{R}^m} - \frac{1}{2}|a|^2\right) \gamma_m \ll \gamma_m.$$

对 **Wiener** 空间 (W, μ) , 任取 $h \in H$, 由 **Girsanov** 定理, $(w_t - h(t))_{t \in [0, T]}$ 是测度

$$\mu_h(dw) = \exp\left(\int_0^T \dot{h}(s) dw(s) - \frac{1}{2} \int_0^T |\dot{h}(s)|^2 ds\right) \mu(dw)$$

下的布朗运动. 这样, 对 W 上非负可测函数 F , 有

$$\begin{aligned} \int_W F(w) \mu_h(dw) &= \int_W F(w - h + h) \mu_h(dw) \\ &= \int_W F(w + h) \mu(dw). \end{aligned}$$

形式地记 $D_h F(w)$ 为 $F(w)$ 在 h 方向上的方向导数. 再作形式计算

$$\begin{aligned} \mathbb{E} D_h F(w) &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\varepsilon} \mathbb{E}(F(\tau_{\varepsilon h} w) - F(w)) \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left(\int_W F(w) \mu_h(dw) - \int_W F(w) \mu(dw) \right) \\ &= \int_W F(w) \frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} \exp \left(\varepsilon \int_0^T \dot{h}(s) dw(s) - \frac{\varepsilon^2}{2} \int_0^T |\dot{h}(s)|^2 ds \right) \mu(dw) \\ &= \int_W F(w) \int_0^T \dot{h}(s) dw(s) \mu(dw) = \mathbb{E} \left(F(w) \int_0^T \dot{h}(s) dw(s) \right). \end{aligned}$$

进一步, 取 F 为 FG ,

$$\mathbb{E} \left(FG \int_0^T \dot{h}(s) dw(s) \right) = \mathbb{E} D_h(FG) = \mathbb{E} ((D_h F)G + F D_h G).$$

写 $D_h^* G(w) = -D_h G(w) + G(w) \int_0^T \dot{h}(s) dw(s)$. 则有分部积分公式

$$\mathbb{E}((D_h F)G) = \mathbb{E}(F D_h^* G).$$

下面我们将上面的说法相对严格化.

定义 6.2.1. 假设 $F \in L^p(W, \mu)$ ($p > 1$). 对 $h \in H$, 如果在 $L^{p-} := \bigcap_{p' < p} L^{p'}(W, \mu)$ 中存在极限

$$D_h F = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{\tau_{\varepsilon h} F - F}{\varepsilon},$$

我们称 $D_h F$ 是 F 沿着 h 方向的导数. 如果存在 $\nabla F \in L^p(W; H)$ 使得 μ -几乎处处地成立

$$(\nabla F(w), h)_H = D_h F(w), \quad \forall h \in H,$$

称 $\nabla F \in L^p(W; H)$ 为 F 的 Malliavin 梯度. 记 $D_t F(w) = (\nabla F(w))'(t)$, 于是

$$D_h F(w) = \int_0^T D_t F(w) \dot{h}(t) dt.$$

定义 6.2.2. 在 $D_1^p(W)$ 上作范数

$$\|F\|_{1,p}^p = \int_W |F|^p d\mu + \int_W \|\nabla F\|_H^p d\mu.$$

将 $D_1^p(W)$ 称为 W 上的 Sobolev 空间.

定义 6.2.3. 假设存在 $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ 及 $h_1, \dots, h_n \in H$ 使得

$$F = f(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}),$$

其中 $Y_h(w) = \int_0^T \dot{h}(s) dw(s)$. 我们称 F 是 W 上的柱函数, 记作 $F \in \text{Cylin}(W)$.

我们不加证明地引入以下结论.

命题 6.2.4. 空间 $\text{Cylin}(W)$ 在 $L^p(W)$ 中是稠密的.

命题 6.2.5. 空间 $(D_1^p(W), \|\cdot\|_{1,p})$ 是完备的.

定理 6.2.6. 空间 $\text{Cylin}(W)$ 在 $D_1^p(W)$ 是稠密的.

注意 $\text{Cylin}(W)$ 在 $D_1^p(W)$ 中稠密意味着 $D_1^p(W)$ 中元素蛮多的. 在以上理论框架下, 我们可以证明之前形式上导出的分部积分公式成立.

定理 6.2.7 (分部积分公式). 假设 $F \in D_1^p(W)$ ($p > 1$), $G \in D_1^\infty(W) = \bigcap_{p>1} D_1^p(W)$. 那么

$$\int_W D_h F \cdot G d\mu = \int_W F \cdot D_h^* G d\mu,$$

其中 $D_h^* G = -D_h G + Y_h G$.

我们举一个计算 Malliavin 导数的例子.

例子 6.2.8. 假设 $F = f(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}) \in \text{Cylin}(W)$, 则

$$\begin{aligned} D_t F(w) &= \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial \xi_j}(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}) \dot{h}_j(t), \\ (\nabla F(w))(t) &= \int_0^t D_s F(w) ds = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial \xi_j}(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}) h_j(t). \end{aligned}$$

证明. 我们只在形式上证明结论, 严格的推导请读者自己尝试. 计算

$$\begin{aligned} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{F(w + \varepsilon h) - F(w)}{\varepsilon} &= \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial \xi_j}(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}) \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{Y_{h_j}(w + \varepsilon h) - Y_{h_j}(w)}{\varepsilon} \\ &= \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial \xi_j}(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}) \int_0^T \dot{h}_j(s) \dot{h}(s) ds. \end{aligned}$$

因此,

$$D_t F(w) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial \xi_j}(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}) \dot{h}_j(t),$$

$$(\nabla F(w))(t) = \int_0^t D_s F(w) ds = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial \xi_j}(Y_{h_1}, \dots, Y_{h_n}) h_j(t).$$

□

定理 6.2.9 (链式法则). 假设 $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ 连续可微, 且导数有界, $F = (F_1, \dots, F_n)$, $F_i \in D_1^2(W)$ ($1 \leq i \leq n$). 那么 $\varphi(F) \in D_1^2(W)$, 并且

$$D_t \varphi(F) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial \varphi}{\partial \xi_j}(F) D_t F_j.$$

我们下面建立更广意义的分部积分公式, 即定义散度算子 δ . 假设 $Z \in \text{Cylin}(F; H)$ 形如

$$Z(w) = \sum_{i=1}^n F_i(w) h_i, \quad F_i \in \text{Cylin}(W), \quad h_i \in H.$$

利用分部积分公式, 对任何 $F \in D_1^p(W)$,

$$\begin{aligned} \int_W (\nabla F(w), Z(w))_H \mu(dw) &= \sum_{i=1}^n \int_W F_i(w) D_{h_i} F(w) \mu(dw) \\ &= \int_W F(w) \sum_{i=1}^n D_{h_i}^* F_i(w) \mu(dw) = \int_W F(w) \delta(Z)(w) \mu(dw), \end{aligned}$$

其中 $\delta(Z) = \sum_{i=1}^n D_{h_i}^* F_i = \sum_{i=1}^n (-D_{h_i} F_i + Y_{h_i} F_i)$. 我们称 $\delta(Z)$ 为 $Z \in \text{Cylin}(W; H)$ 的散度, 也称为 Skorohod 积分. 可以证明: $\|\delta(Z)\|_{L^2} \leq \|Z\|_{D_1^2}$. 由 $\text{Cylin}(W; H)$ 在 $D_1^2(W; H)$ 中稠密, 可以将 δ 延拓到 $D_1^2(W)$ 上.

命题 6.2.10. 假设 $Z \in D_1^2(W; H)$, 则 $\delta(Z) \in L^2(W)$ 存在并且

$$\|\delta(Z)\|_{L^2(W)} \leq \|Z\|_{D_1^2(W)}.$$

以下定理说明对于适应过程, Skorohod 积分与 Itô 积分一致.

定理 6.2.11. 假设 $z \in L_a^2(\mathbb{R})$ 是个关于 (t, w) 联合可测并且适应的 L^2 -过程. 作 $Z(w, t) = \int_0^t z(w, s) ds$, 那么

$$\mathbb{E}(\nabla F, Z)_H = \mathbb{E} \left(F \int_0^T z(w, s) dw(s) \right), \quad F \in D_1^2(W).$$

也就是说 $\delta(Z) = \int_0^T z(w, s) dw(s)$.

证明. 首先考虑 $z(t, w) = a(w) \mathbb{1}_{[u, s)}(t)$ ($u < s, a \in \mathcal{F}_u$). 记 $g(t) = \int_0^t \mathbb{1}_{[u, s)}(v) dv$, 则

$$\mathbb{E}(\nabla F, Z)_H = \int_W a D_g F(w) d\mu = \int_W F D_g^* a d\mu.$$

由于 $a \in \mathcal{F}_u, g|_{[0, u]} = 0, D_g a = 0$. 于是

$$D_g^* a = -D_g a + Y_g a = Y_g a.$$

即有

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(\nabla F, Z)_H &= \int_W F Y_g a d\mu = \int_W F(w) a(w) (w(s) - w(u)) \mu(dw) \\ &= \int_W F(w) \int_0^T z(w, s) dw(s) \mu(dw) = \mathbb{E} \left(F \int_0^T z(w, s) dw(s) \right). \end{aligned}$$

进而 $\mathbb{E}(\nabla F, h)_H = \mathbb{E} \left(F \int_0^T z(w, s) dw(s) \right)$ 对简单过程成立. 对一般的 $z \in L_a^2(\mathbb{R})$, 用简单过程逼近即可. \square

§ 6.3 利用 Malliavin 分析计算希腊字母

假设概率空间 $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ 上有布朗运动 $(W_t)_{0 \leq t \leq T}$ 及相应布朗流 $(\mathcal{F}_t)_{0 \leq t \leq T}$. 假设股票的价格过程 X_t 适合 SDE

$$dX_t = b(X_t) dt + \sigma(X_t) dW_t, \quad X_t = x.$$

其中 b 和 σ 连续可微且导数有界, 易见上述 SDE 的强解存在唯一. 由随机流理论, 可以选取 $(X_t)_{0 \leq t \leq T}$ 的一个修正使得对任何固定的 $(t, \omega) \in [0, T] \times \Omega$ 使 $X(t, \omega)$ 关于初值 x 连续可微. 在 $X_t^x = x + \int_0^t b(X_s^x) ds + \int_0^t \sigma(X_s^x) dW_s$ 中关于 x 求导,

$$\frac{\partial X_t^x}{\partial x} = 1 + \int_0^t b'(X_s^x) \frac{\partial X_s^x}{\partial x} ds + \int_0^t \sigma'(X_s^x) \frac{\partial X_s^x}{\partial x} dW_s.$$

因此 $Y = \left(Y_t = \frac{\partial X_t^x}{\partial x} \right)_{0 \leq t \leq T}$ 满足 SDE

$$dY_t = Y_t (b'(X_t^x) dt + \sigma'(X_t^x) dW_t), \quad Y_0 = 1.$$

可以证明对任何 $t \in [0, T]$, $X_t \in D_1^2(W)$. 我们下面计算 X_t 的 Malliavin 导数. 对 $h \in H$, 命 $Z_t = D_h X_t$. 写 $X_t^\varepsilon(w) = X_t(w + \varepsilon h)$, 则

$$\begin{aligned} Z_t &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{X_t^\varepsilon - X_t}{\varepsilon} \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\varepsilon} \left(\int_0^t (b(X_s^\varepsilon) - b(X_s)) ds + \int_0^t (\sigma(X_s^\varepsilon) - \sigma(X_s)) dW_s + \varepsilon \int_0^t X_s^\varepsilon \dot{h}(s) ds \right) \\ &= \int_0^t (b'(X_s) Z_s + \sigma(X_s) \dot{h}(s)) ds + \int_0^t \sigma(Z_s) dW_s, \end{aligned}$$

即有

$$dZ_t = (b'(X_t) Z_t + \sigma(X_t) \dot{h}(t)) dt + \sigma(X_t) Z_t dW_t, \quad Z_0 = 0.$$

注意到 Y 适合的 SDE 齐次部分与 Z 相同. 我们计算 $(Y_t^{-1} Z_t)_{0 \leq t \leq T}$ 适合的 SDE,

$$d(Y_t^{-1} Z_t) = Y_t^{-1} \sigma(X_t) \dot{h}(t) dt, \quad Y_0^{-1} Z_0 = 0.$$

从而

$$D_h X_t = Z_t = Y_t \int_0^t Y_s^{-1} \sigma(X_s) \dot{h}(s) ds.$$

因此, $D_s X_t = Y_t Y_s^{-1} \sigma(X_s) \mathbb{1}_{(s \leq t)}$.

在下文中, 我们需要以下关于 σ 的椭圆性假设.

假设 6.3.1. 存在 $\varepsilon > 0$ 使 $\sigma(x) \geq \varepsilon > 0$ 对任何 $x \in \mathbb{R}$ 成立.

6.3.1 希腊字母 Rho

本小节中, 我们来计算关于漂移项的希腊字母 Rho. 假设支付函数 $\phi(X)$ ($\phi : C[0, T] \rightarrow \mathbb{R}$) 适合

$$\mathbb{E}|\phi(X)|^2 < +\infty.$$

我们假设扰动过程 $(X_t^\varepsilon)_{0 \leq t \leq T}$ 适合

$$\begin{aligned} dX_t^\varepsilon &= (b(X_t^\varepsilon) + \varepsilon \gamma(X_t^\varepsilon)) dt + \sigma(X_t^\varepsilon) dW_t \\ &= b(X_t^\varepsilon) dt + \sigma(X_t^\varepsilon) (dW_t + \varepsilon \sigma^{-1}(X_t^\varepsilon) \gamma(X_t^\varepsilon) dt), \end{aligned}$$

其中 $0 < \varepsilon \leq \varepsilon_0$, γ 是个有界函数. 作

$$Z_T^\varepsilon = \exp \left(-\varepsilon \int_0^T \sigma^{-1}(X_t^\varepsilon) \gamma(X_t^\varepsilon) dW_t - \frac{\varepsilon^2}{2} \int_0^T |\sigma^{-1}(X_t^\varepsilon) \gamma(X_t^\varepsilon)|^2 dt \right),$$

及测度 $d\mathbb{P}^\varepsilon = Z_T^\varepsilon d\mathbb{P}$. 由 Girsanov 定理,

$$W^\varepsilon = (W_t^\varepsilon = W_t + \varepsilon \sigma^{-1}(X_t) \gamma(X_t) dt)_{0 \leq t \leq T}$$

是一个 \mathbb{P}^ε -布朗运动. 注意到 (X, W) 在 \mathbb{P} 下的分布与 $(X^\varepsilon, W^\varepsilon)$ 在 \mathbb{P}^ε 下的分布相同. 于是,

$$\begin{aligned} \mathbb{E} \phi(X^\varepsilon) &= \mathbb{E}^\varepsilon (\phi(X^\varepsilon) (Z_T^\varepsilon)^{-1}) \\ &= \mathbb{E}^\varepsilon \left(\phi(X^\varepsilon) \exp \left(\varepsilon \int_0^T \sigma^{-1}(X_t^\varepsilon) \gamma(X_t^\varepsilon) dW_t + \frac{\varepsilon^2}{2} \int_0^T |\sigma^{-1}(X_t^\varepsilon) \gamma(X_t^\varepsilon)|^2 dt \right) \right) \\ &= \mathbb{E}^\varepsilon \left(\phi(X^\varepsilon) \exp \left(\varepsilon \int_0^T \sigma^{-1}(X_t^\varepsilon) \gamma(X_t^\varepsilon) dW_t^\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2} \int_0^T |\sigma^{-1}(X_t^\varepsilon) \gamma(X_t^\varepsilon)|^2 dt \right) \right) \\ &= \mathbb{E} \left(\phi(X) \exp \left(\varepsilon \int_0^T \sigma^{-1}(X_t) \gamma(X_t) dW_t - \frac{\varepsilon^2}{2} \int_0^T |\sigma^{-1}(X_t) \gamma(X_t)|^2 dt \right) \right) \end{aligned}$$

因此,

$$\left. \frac{d}{d\varepsilon} \right|_{\varepsilon=0} \mathbb{E} \phi(X^\varepsilon) = \mathbb{E} \left(\phi(X) \int_0^T \sigma^{-1}(X_t) \gamma(X_t) dW_t \right).$$

在 B-S 模型中, $b(X_t) = rX_t$, $\sigma(X_t) = \sigma X_t$. 取 $\gamma(X_t) = rX_t$, 可得

$$\text{Rho} = \frac{\partial}{\partial r} \mathbb{E} (e^{-rT} \phi(X)) = -T e^{-rT} \mathbb{E}(\phi(X)) + \frac{r e^{-rT}}{\sigma} \mathbb{E}(\phi(X) W_T).$$