

# Laboratorium 10 - Rozwiązywanie równań różniczkowych zwyczajnych

Piotr Karamon

03.06.2024r.

## Treści zadań

### Zadanie 1

Dane jest równanie różniczkowe (zagadnienie początkowe):

$$y' + y \cos x = \sin x \cos x, \quad y(0) = 0$$

Znaleźć rozwiązanie metodą Rungego-Kutty i metodą Eulera.

Porównać otrzymane rozwiązanie z rozwiązaniem dokładnym:

$$y(x) = e^{-\sin x} + \sin x - 1.$$

### Zadanie 2

Dane jest zagadnienie brzegowe:

$$y'' + y = x, \quad y(0) = 1, \quad y(0.5\pi) = 0.5\pi - 1$$

Znaleźć rozwiązanie metodą strzałów.

Porównać otrzymane rozwiązanie z rozwiązaniem dokładnym:

$$y(x) = \cos x - \sin x + x.$$

### Zadanie 1

#### Rozwiązanie

Przekształcamy równanie tak by po lewej stronie została jedynie pochodna.

$$y' = \sin x \cos x - y \cos x$$

Metoda Eulera jest jedną z najprostszych metod numerycznych do rozwiązywania równań różniczkowych zwyczajnych (ODE).

1. Musimy mieć równanie postaci  $y' = f(x, y)$  oraz warunek początkowy  $y(x_0) = y_0$
2. Wybieramy krok  $h$ .
3. Stosujemy iteracyjny wzór

$$y_{n+1} = y_n + h \cdot f(x_n, y_n)$$

gdzie  $x_{n+1} = x_n + h$

Istnieje wiele wersji algorytmu Rungego-Kutty różniących się między sobą własnościami (jak stabilność, jawność, niejawność, metody osadzone, szybkość działania itp.) tutaj stosujemy zdecydowanie najbardziej popularną, czyli metodę rzędu 4. Metoda Rungego-Kutty czwartego rzędu (RK4) jest jedną z najczęściej używanych metod numerycznych ze względu na jej dokładność i stabilność.

1. Jak w metodzie Eulera, musimy mieć równanie postaci  $y' = f(x, y)$  oraz warunek początkowy  $y(x_0) = y_0$ .
2. Wybieramy krok  $h$ .
3. Wzór RK4 używa czterech współczynników do obliczenia wartości  $y$  w następnym punkcie

$$\begin{aligned}k_1 &= hf(x_n, y_n) \\k_2 &= hf(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{k_1}{2}) \\k_3 &= hf(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{k_2}{2}) \\k_4 &= hf(x_n + h, y_n + k_3)\end{aligned}$$

Następnie wartość  $y$  w punkcie  $x_{n+1}$  obliczamy jako:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

Najpierw tworzymy funkcję  $f(x, y)$  oraz funkcję opisującą dokładne rozwiązanie.

```
def f(x,y):  
    return np.sin(x)*np.cos(x) - y *np.cos(x)  
  
def exact_solution(x):  
    return np.e**(-np.sin(x)) +np.sin(x) - 1
```

Bazując na wzorach powyżej tworzymy funkcję dla metody Eulera.

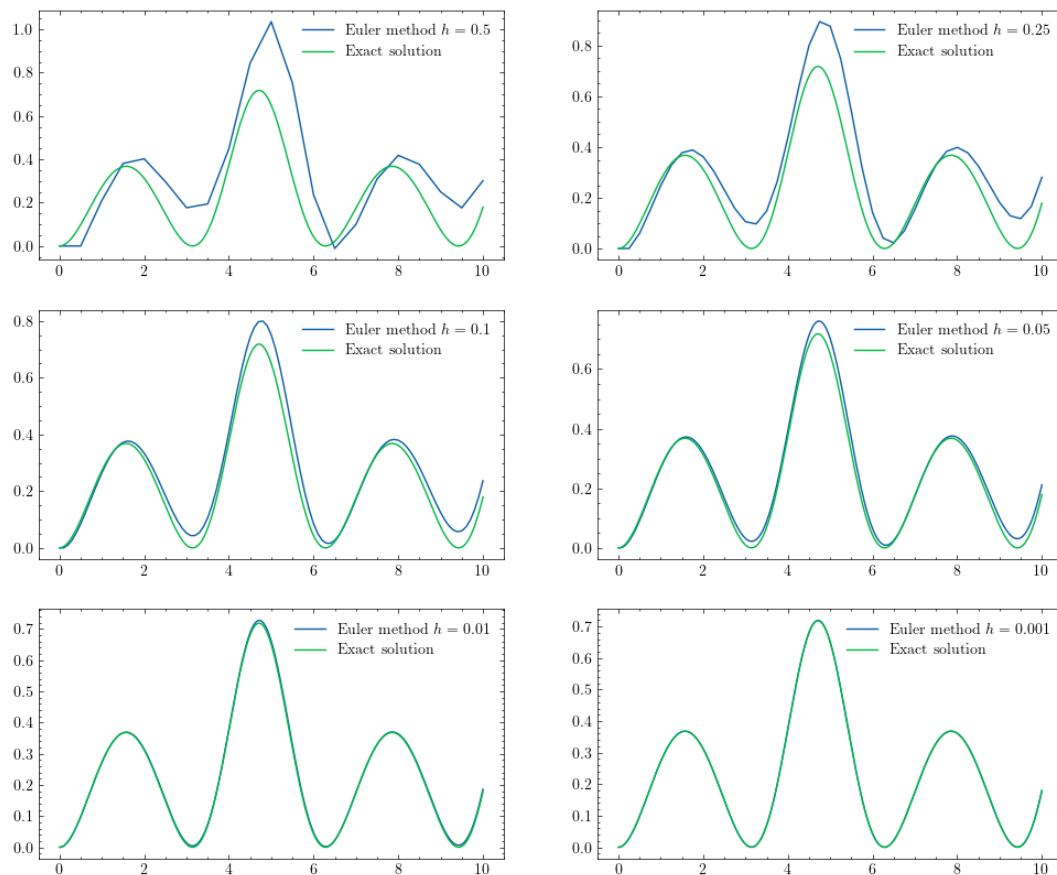
```
def euler_method(f, x0, y0, h, n):  
    xs = [x0]  
    ys = [y0]  
  
    for _ in range(n):  
        x = xs[-1]  
        y = ys[-1]  
        y += h * f(x, y)  
        x += h  
        xs.append(x)  
        ys.append(y)  
    return xs, ys
```

Robimy analogicznie dla metody RK4.

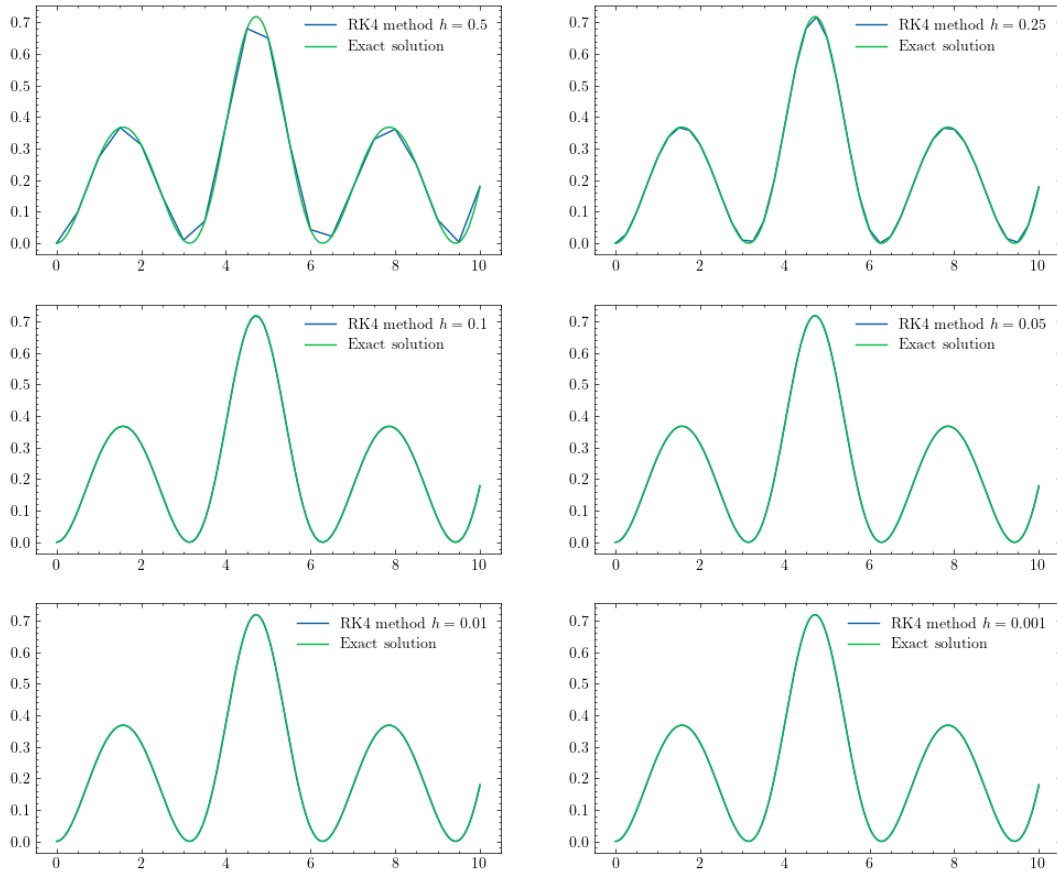
```
def rk4_method(f, x0, y0, h, n):
    xs = [x0]
    ys = [y0]
    for _ in range(n):
        x = xs[-1]
        y = ys[-1]
        k1 = h * f(x, y)
        k2 = h * f(x + h/2, y + k1/2)
        k3 = h * f(x + h/2, y + k2/2)
        k4 = h * f(x + h, y + k3)
        y += (k1 + 2*k2 + 2*k3 + k4)/6
        x += h
        xs.append(x)
        ys.append(y)
    return xs, ys
```

## Sprawdzenie poprawności rozwiązania

Najpierw przetestujemy działanie metod wizualnie, będziemy szukać rozwiązania na przedziale  $[0, 10]$ .



Rysunek 1: Wykresy pokazujące rozwiązanie uzyskane metodą Eulera w zależności od kroku  $h$ .



**Rysunek 2:** Wykresy pokazujące rozwiązanie uzyskane metodą RK4 w zależności od kroku  $h$ .

Wykresy sugerują, że metoda RK4 jest bardziej dokładna niż metoda Eulera. By zweryfikować to ilościowo obliczymy RMSE(Root Mean Squared Error) dla obu metod w zależności od kroku  $h$ .

**Tablica 1:** RMSE dla metody Eulera oraz RK4 w zależności od kroku  $h$ .

h	RMSE Euler	RMSE RK4
0.5	$1.68491 \cdot 10^{-1}$	$3.34763 \cdot 10^{-4}$
0.25	$9.79064 \cdot 10^{-2}$	$1.32932 \cdot 10^{-5}$
0.1	$4.43530 \cdot 10^{-2}$	$3.86852 \cdot 10^{-7}$
0.05	$2.32629 \cdot 10^{-2}$	$2.71244 \cdot 10^{-8}$
0.01	$4.84605 \cdot 10^{-3}$	$4.78514 \cdot 10^{-11}$
0.001	$4.89223 \cdot 10^{-4}$	$2.20822 \cdot 10^{-13}$

## Wnioski

Przeprowadzona analiza numeryczna za pomocą metody Eulera i metody Rungego-Kutty czwartego rzędu (RK4) dla równania różniczkowego:

$$y' = \sin x \cos x - y \cos x$$

pokazała wyraźne różnice w dokładności tych metod.

## Dokładność Metody Eulera

Metoda Eulera wykazuje znaczące błędy w przybliżeniu rozwiązania w porównaniu z metodą RK4. Przy większych krokach  $h$ , błędy te są szczególnie widoczne, co wynika z liniowego przybliżenia funkcji. Nawet przy zmniejszaniu kroku  $h$  do bardzo małych wartości (np.  $h = 0.001$ ), metoda Eulera wciąż generuje błędy rzędu  $10^{-4}$ , co może być niewystarczające dla bardziej precyzyjnych zastosowań.

## Dokładność Metody RK4

Metoda Rungego-Kutty czwartego rzędu (RK4) znacznie przewyższa metodę Eulera pod względem dokładności. Nawet dla większych kroków  $h$ , metoda RK4 generuje bardzo małe błędy, co wynika z jej zaawansowanego podejścia, uwzględniającego więcej punktów w obliczeniach. Dla kroków  $h$  takich jak 0.01 czy 0.001, błędy są rzędu  $10^{-11}$  i  $10^{-13}$  odpowiednio, co wskazuje na bardzo wysoką precyzję tej metody.

## Wpływ Kroku $h$ na Dokładność

Obie metody wykazują zależność dokładności od wielkości kroku  $h$ , jednak RK4 radzi sobie znacznie lepiej przy większych krokach niż metoda Eulera.

## Zastosowania Praktyczne

Z powyższych analiz wynika, że metoda Eulera może być użyteczna dla szybkich i zgrubnych obliczeń, gdzie wysoka precyzja nie jest wymagana. Natomiast metoda RK4 jest preferowana w sytuacjach wymagających dużej dokładności i stabilności, takich jak symulacje fizyczne, inżynieryjne oraz w naukach przyrodniczych.

## Zadanie 2

### Opis metody strzałów

Metoda strzałów jest numeryczną techniką stosowaną do rozwiązywania równań różniczkowych z warunkami brzegowymi. Procedura polega na przekształceniu problemu brzegowego na problem początkowy, a następnie iteracyjnym dostosowywaniu warunków początkowych, aż rozwiązanie spełni warunki brzegowe.

### Kroki metody strzałów:

1. **Formułowanie równania różniczkowego i warunków brzegowych:** Mamy równanie różniczkowe drugiego rzędu:

$$y'' + y = x$$

z warunkami brzegowymi:

$$y(0) = 1, \quad y(0.5\pi) = 0.5\pi - 1$$

2. **Zamiana problemu brzegowego na układ równań pierwszego rzędu:** Zamieniamy równanie różniczkowe drugiego rzędu na układ równań pierwszego rzędu. Wprowadzamy nową funkcję:

$$v(x) = y'(x)$$

Wówczas układ równań różniczkowych wygląda następująco:  $\begin{cases} y' = v \\ v' = x - y \end{cases}$  z warunkami początkowymi:

$$y(0) = 1, \quad v(0) = s$$

3. **Rozwiązanie problemu początkowego:** Rozwiązujemy układ równań różniczkowych z warunkami początkowymi  $y(0) = 1$  oraz  $v(0) = s$ . Otrzymujemy rozwiązania  $y(x; s)$  oraz  $v(x; s)$ .
4. **Dopasowanie warunków brzegowych:** Iteracyjnie zmieniamy wartość  $s$  w taki sposób, aby rozwiązanie  $y(x; s)$  spełniało drugi warunek brzegowy  $y(0.5\pi) = 0.5\pi - 1$ . W tym przypadku będziemy dobrać  $s$  używając bisekcji.

## Zapis algorytmu

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# Definiowanie parametrów
a = 0
b = 0.5 * np.pi
alpha = 1
beta = 0.5 * np.pi - 1
tolerance = 1e-6

# Funkcja do rozwiązywania układu równań różniczkowych za pomocą metody Rungego-Kutty 4 rzędu
def rk4_shooting(s, h, n):
    x = np.linspace(a, b, n)
    y = np.zeros(n)
    v = np.zeros(n)
    y[0] = alpha
    v[0] = s

    for i in range(1, n):
        k1_y = h * v[i - 1]
        k1_v = h * (x[i - 1] - y[i - 1])

        k2_y = h * (v[i - 1] + 0.5 * k1_v)
        k2_v = h * (x[i - 1] + 0.5 * h - (y[i - 1] + 0.5 * k1_y))

        k3_y = h * (v[i - 1] + 0.5 * k2_v)
        k3_v = h * (x[i - 1] + 0.5 * h - (y[i - 1] + 0.5 * k2_y))

        k4_y = h * (v[i - 1] + k3_v)
        k4_v = h * (x[i - 1] + h - (y[i - 1] + k3_y))

        y[i] = y[i - 1] + (1 / 6) * (k1_y + 2 * k2_y + 2 * k3_y + k4_y)
        v[i] = v[i - 1] + (1 / 6) * (k1_v + 2 * k2_v + 2 * k3_v + k4_v)

    return y, v

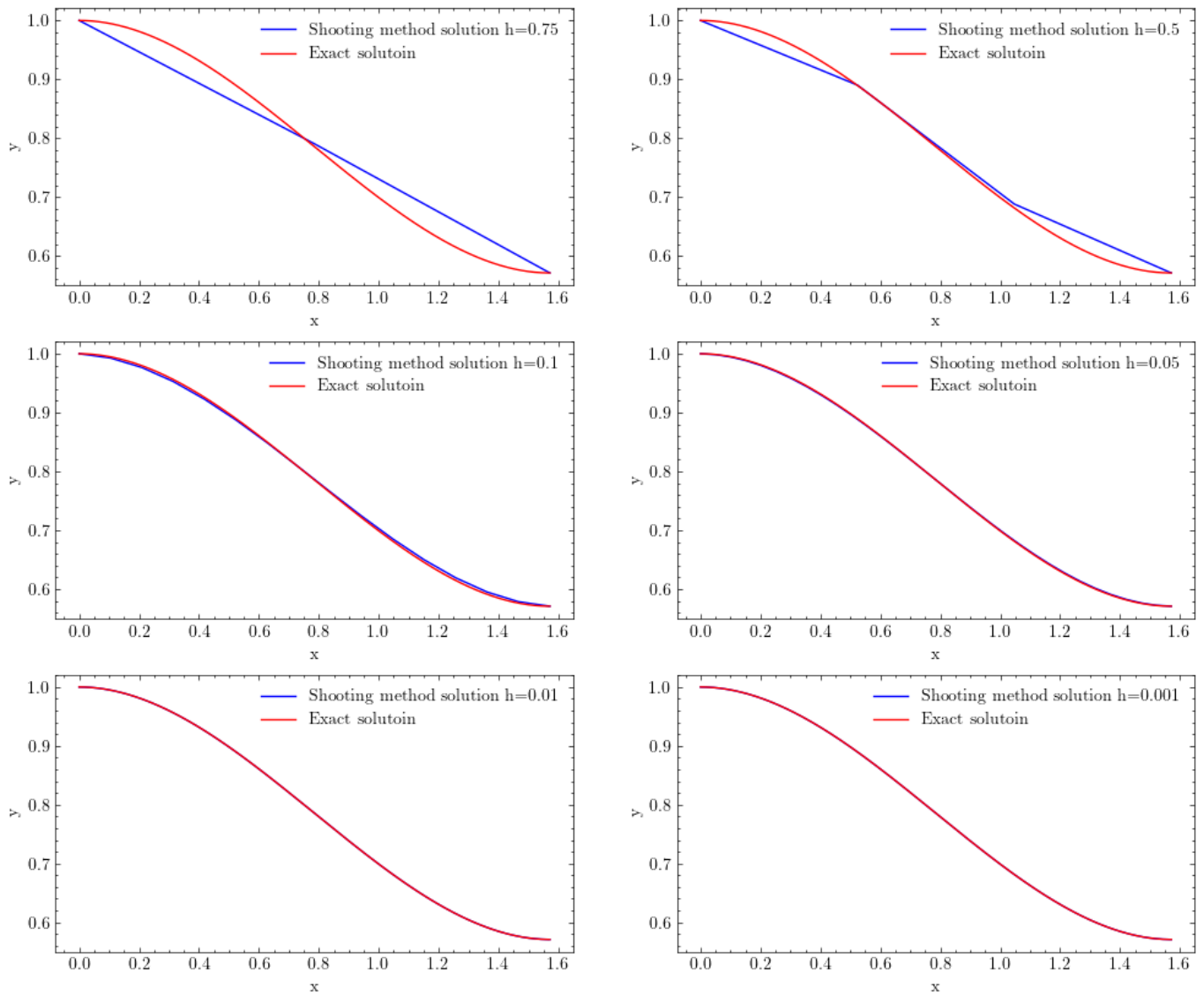
def shooting_method(s1, s2, tolerance, h, n):
    while np.abs(s2 - s1) > tolerance:
        smid = (s1 + s2) / 2
        y1, _ = rk4_shooting(s1, h, n)
        ymid, _ = rk4_shooting(smid, h, n)

        if (y1[-1] - beta) * (ymid[-1] - beta) < 0:
            s2 = smid
        else:
            s1 = smid

    return smid
```

## Sprawdzenie poprawności rozwiązania

Na początku zweryfikujemy naszą metodę wizualnie, tworząc wykresy które porównają otrzymane rozwiązanie z rozwiązaniem dokładnym.



**Rysunek 3:** Wykresy pokazujące rozwiązanie uzyskane metodą strzałów w zależności od kroku  $h$ .

Sprawdzamy jak dobrze obliczona przez nas funkcja jest zgodna z rzeczywistym rozwiązaniem, poprzez obliczenie RMSE(Root Mean Squared Error).

**Tablica 2:** RMSE dla metody strzałów w zależności od kroku  $h$ .

h	RMSE
0.75	$3.37779 \cdot 10^{-3}$
0.5	$2.97418 \cdot 10^{-3}$
0.1	$2.80038 \cdot 10^{-3}$
0.05	$8.38422 \cdot 10^{-4}$
0.01	$3.25396 \cdot 10^{-5}$
0.001	$3.27207 \cdot 10^{-5}$

## Wnioski

Metoda strzałów, nawet przy relatywnie dużych krokach, generuje rozwiązanie bliskie dokładnemu, co pokazuje jej skuteczność w przybliżaniu wyników. Dla większych wartości kroku  $h$ , RMSE jest większe, co wskazuje na mniejszą dokładność rozwiązania. Przy mniejszych wartościach  $h$ , RMSE znacząco się zmniejsza, wskazując na wyższą dokładność. Optymalny krok obliczeniowy zależy od balansu między dokładnością rozwiązania a czasem obliczeń. Przy bardzo małych krokach, czas obliczeń znacząco wzrasta, mimo że dokładność się poprawia. Metoda strzałów pozwala na efektywną zamianę zagadnienia brzegowego w zagadnienie początkowe.

## Bibliografia

- Marian Bubak, Katarzyna Rycerz: *Metody Obliczeniowe w Nauce i Technice. Metody całkowania równań różniczkowych zwyczajnych*
- Michael T. Heath: *Scientific Computing: An Introductory Survey* Chapter 10 – *Boundary Value Problems for Ordinary Differential Equations*
- Michael T. Heath: *Scientific Computing: An Introductory Survey* Chapter 9 – *Initial Value Problems for Ordinary Differential Equations*