# DIFERENCIÁLNÍ POČET FUNKCE JEDNÉ PROMĚNNÉ

### Pojem funkce

- Reálná funkce
- V oboru M, kde  $M \subset \mathbb{R}$ , je definována reálná funkce, jestliže je dán předpis, podle kterého každému  $x \in M$  je přiřazeno právě jedno číslo y
- $lue{}$  Oboru M potom říkáme definiční obor funkce.
  - $\times$  x je argument funkce (nezávislá proměnná)
  - × y je funkční hodnota (závislá proměnná)
  - $\times$  definičním oborem funkce je většinou interval  $\langle a, b \rangle$
  - × funkce je většinou dána předpisem (analyticky) nebo grafem

## Druhy funkcí

Elementární funkce

$$y = f(x) \rightarrow y = kx + q$$

Algebraické funkce

$$y = \frac{a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_0}{b_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + b_0}$$

- Transcendentní funkce
  - × goniometrické, hyperbolické, mocninné, exponenciální, logaritmické
  - × cyklometrické funkce

$$y = \arcsin(x)$$

× integrální rovnice

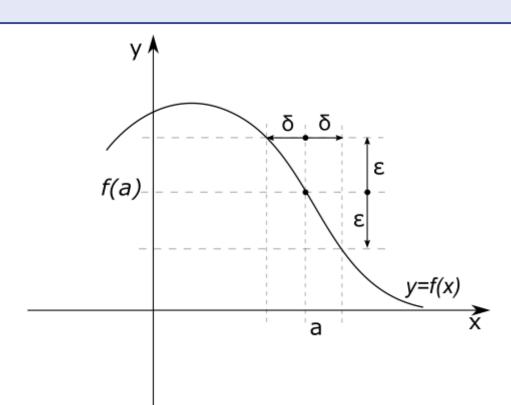
$$g(x) = \int_{a} b f(x) dx$$

## Spojitost funkce

- Cauchyho definice
- f(x) je spojitá v bodě a, pokud k libovolnému číslu  $\varepsilon>0$  existuje takové  $\delta>0$ , že pro všechna x z  $\delta$ -okolí bodu a (tj.  $|x-a|<\delta$ ) platí

$$|f(x) - f(a)| < \varepsilon$$

tj. 
$$f(x)$$
 z  $\varepsilon$ -okolí  $f(a)$ 



ať je  $\epsilon$  jakkoliv malé, vždy můžeme zvolit  $\delta$  tak malé, aby to bylo ještě blíže f(a)

### Spojitost funkce

- Heineho věta
- Funkce f definovaná na okolí bodu a je v bodě a spojitá, právě když pro každou posloupnost čísel  $\{x_n\}$  z uvedeného okolí bodu a, pro kterou

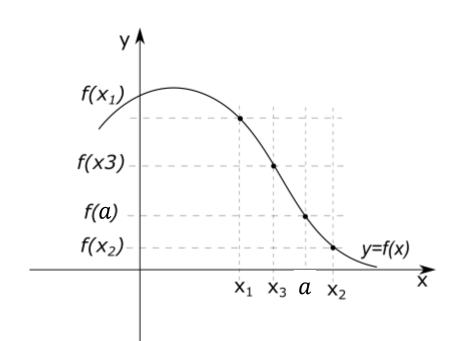
$$\lim_{n\to\infty} x_n = a$$

tj.  $x_n \to a$ 

(a  $x_n \neq a$ ) platí

$$\lim_{n\to\infty} f(x_n) = f(a)$$

tj.  $f(x_n) \to f(a)$ 



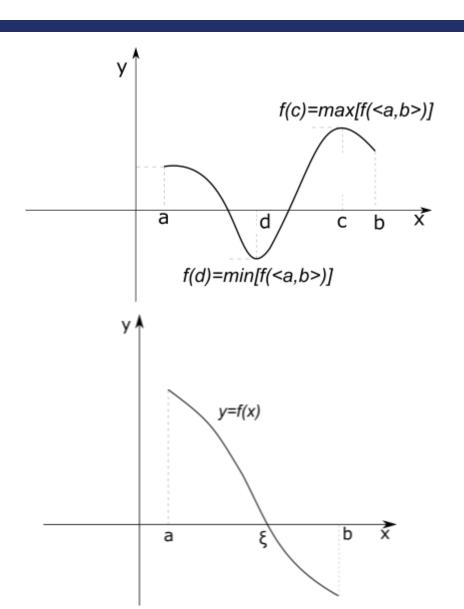
## Spojitost funkce

#### Weierstrassova věta:

- □ Je-li funkce f spojitá na intervalu  $\langle a, b \rangle$ , potom existuje na intervalu
- $\blacksquare$  minimum funkce  $f = \min(f(\langle a, b \rangle))$  a
- maximum funkce  $f = \max(f(\langle a, b \rangle))$

#### Bolzanova věta:

- Je-li funkce f spojitá na intervalu  $\langle a,b \rangle$ , a f(a) > 0, f(b) < 0 nebo obráceně f(a) < 0, f(b) > 0, potom existuje
- aspoň jeden bod  $\xi \in (a, b)$ , pro který platí  $f(\xi) = 0$



#### Cauchyho definice

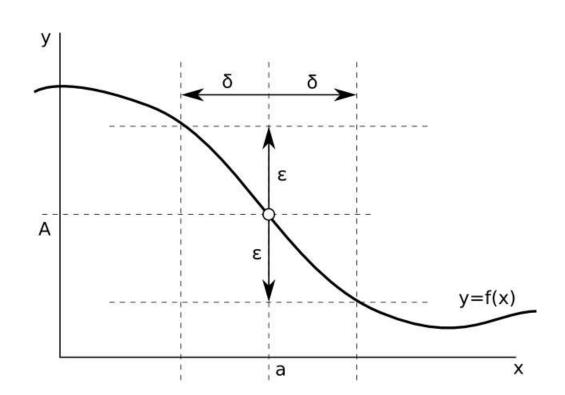
Číslo  $A \in \mathbb{R}$  je limitou funkce  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  v bodě  $a \in R$ , jestliže k libovolnému  $\varepsilon > 0$  existuje takové  $\delta > 0$ , že pro všechna  $x \in D(f)$  taková, že  $|x - a| < \delta$  (x leží v prstencovém okolí bodu a) platí

$$|f(x) - A| < \varepsilon$$

#### Spojitost funkce

f(x) je spojitá v bodě a, pokud k libovolnému  $\varepsilon > 0$  existuje takové  $\delta > 0$ , že pro všechna x z  $\delta$ -okolí bodu a (tj.  $|x - a| < \delta$ ) platí

$$|f(x) - f(a)| < \varepsilon$$

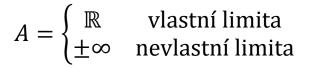


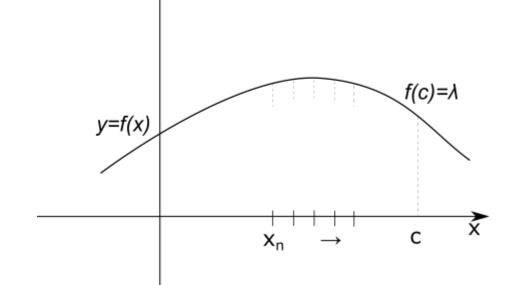
- Heineho věta o limitě
- lacktriangle Bod  $c \in \mathbb{R}$  je hromadným bodem definičního oboru funkce f
  - imes tj. v jeho okolí leží nekonečně mnoho bodů z D(f)
- Potom číslo  $A \in \mathbb{R}$  bude limitou funkce f v bodě c

$$\lim_{x \to c} f(x) = A$$

pokud pro každou posloupnost  $x_n$  (a  $x_n \neq c$ ), která konverguje k c, platí:

$$f(x_n) \to A$$

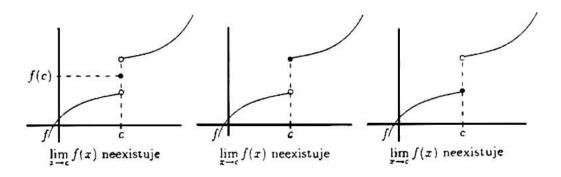


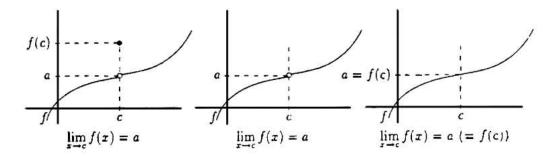


- $\Box$  Funkce má v hromadném bodě svého definičního oboru c nejvýše jednu limitu
- ullet Funkce f je v bodě c spojitá právě tehdy, když

$$f(c) = \lim_{x \to c} f(x)$$

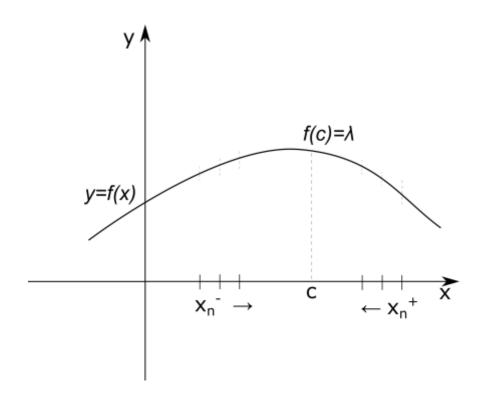
$$\lim_{x \to c} |f(x)| = \left| \lim_{x \to c} f(x) \right|$$

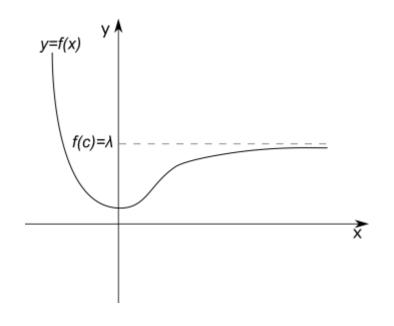


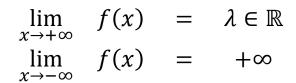


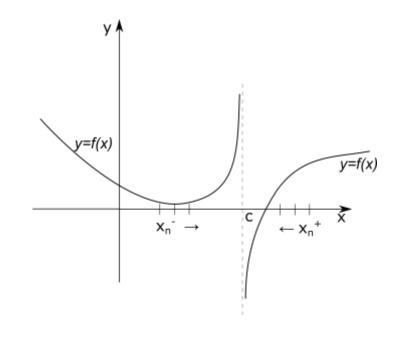
- lacktriangle Bod  $c \in \mathbb{R}$  je hromadným bodem definičního oboru funkce f
- $lue{}$  Funkce má v bodě c limitu zprava i zleva rovnu číslu  $\lambda$

$$\lim_{x \to c^{-}} f(x) = \lambda, \qquad \lim_{x \to c^{+}} f(x) = \lambda$$









$$\lim_{x \to c^{+}} f(x) = -\infty$$

$$\lim_{x \to c^{-}} f(x) = +\infty$$

#### Derivace – historie

- Euklidés (300 př.n.l, Řecko)
- Archimédes (287 212 př.n.l, Řecko)
  - pravidla pro počítání s nekonečně malými proměnnými pro zjištění objemu a plochy (Ostomachion)
- Aryabhata (500 n.l., Indie)
  - × nekonečně malé veličiny pro studium pohybu Měsíce
- Bhaskar II (1114 1185 n.l., Indie)
  - x dnešní Rolleova věta
- Isaac Newton (1642-1727, Anglie)
  - spolu s Leibnizem moderní pojetí diferenciálního počtu
  - × vztah mezi derivací a integrací
  - x fyzikální interpretace
- Gottfried Wilhelm Leibniz (1646-1716, Německo)
  - × moderní pojetí diferenciálního počtu
  - $\times$  současné značení (dy/dx)
- Cauchy, Riemann, Weierstrass
  - x teoretické základy diferenciálního počtu

### Derivace v příkladech

- Vědecké a technické aplikace
  - × Klasická mechanika tělesa:

$$F(r) = m \frac{\mathrm{d}^2 r}{\mathrm{d}t^2}$$

× Ohřev vody ve slunečním kolektoru:

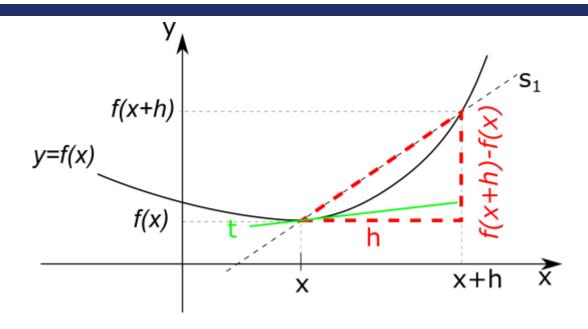
$$\frac{\mathrm{d}T_i}{\mathrm{d}t} = a - (b+c)T_i + bT_{i-1}$$

- Bezpečnostní aplikace
- Šíření požáru:

$$\frac{\mathrm{d}S}{\mathrm{d}t} = 2\pi r \frac{\mathrm{d}r}{\mathrm{d}t}$$

- Sociální aplikace
- Ekonomické aplikace
- Ostatní aplikace

# Geometrický význam derivace



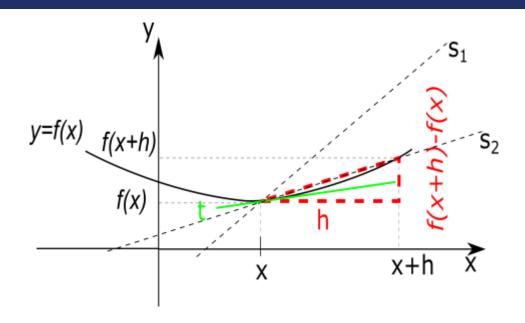
- Chceme zjistit **změnu** funkce f(x) v bodě x, pokud se posuneme o krok h na ose x.
- Změnu vyjádříme pomocí směrnice přímky

$$x s_1: y = kx \to k = \frac{y}{x}$$

$$k_{s1} = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

lacktriangle Cílem je získat směrnici odpovídající tečně t v bodě [x,f(x)]

## Geometrický význam derivace



Bod x + h přiblížíme k bodu x a získám směrnici sečny  $s_2$ 

$$k_{s2} = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

Limitním přibližováním bodu x + h k bodu x získám směrnici tečny t

$$k_t = \lim_{h \to 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

#### Definice derivace

- Derivace funkce v bodě
- ullet Funkce f je definována na okolí bodu c. Pokud má funkce vlastní limitu

$$\lim_{h\to 0}\frac{f(c+h)-f(c)}{h}$$

pak je funkce v bodě c diferencovatelná, hodnotu limity označujeme jako f' a nazýváme ji derivací funkce f v bodě c

- lacktriangle Je-li funkce f na intervalu J diferencovatelná, pak je i na tomto intervalu spojitá
- Funkce f je třídy  $\mathcal{C}^k$  na intervalu J, pokud existují na intervalu J všechny derivace funkce až do řádu k

## Metody výpočtů derivací funkcí

Nechť funkce f a g jsou diferencovatelné v nějakém bodě  $x_0$  společného definičního oboru D. Potom v tomto bodě jsou diferencovatelné i funkce

cf, 
$$f \pm g$$
,  $f \cdot g$ ,  $\frac{f}{g}$   $(g \neq 0)$ 

a platí

$$(cf)' = cf'$$

$$(f \pm g)' = f' \pm g'$$

$$(fg)' = f'g + fg'$$

$$\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - fg'}{g^2}$$

$$g \neq 0$$

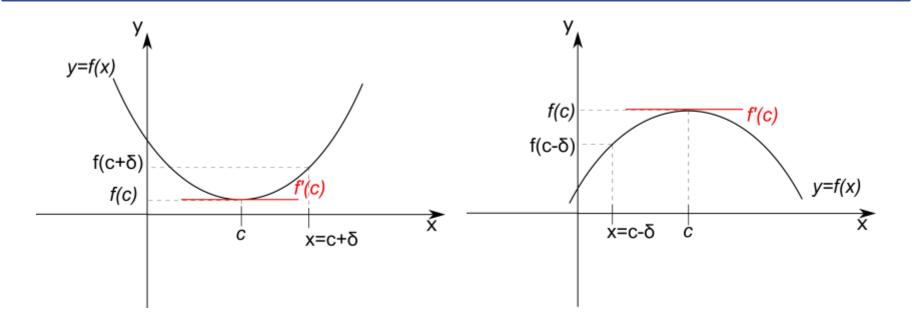
Pro derivaci složené funkce platí

$$(f(g(x)))' = f'(g(x)) \cdot g'(x)$$

### Diferenciální počet

#### Lokální extrém

× funkce f definovaná v okolí bodu c má v bodě lokální maximum, resp. minimum, pokud platí pro každý bod x z okolí bodu c, že  $f(x) \le f(c)$ , resp.  $f(x) \ge f(c)$ 



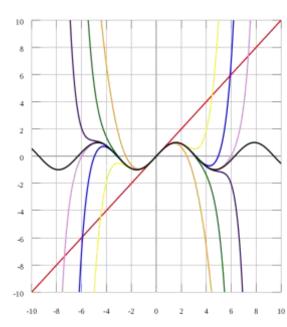
Je-li funkce f v bodě c diferencovatelná a má v bodě lokální maximum, resp. minimum, potom platí, že f'(c)=0

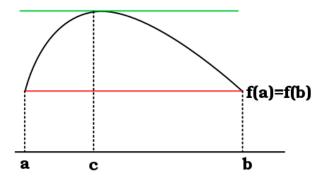
## Nástroje diferenciálního počtu

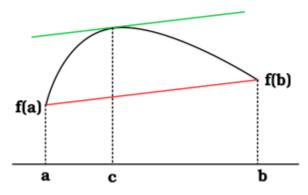
- Rolleova věta (Bhaskar II Indie)
  - Necht' f je spojitá funkce na uzavřeném intervalu  $\langle a,b\rangle$  a necht' pro každý bod x otevřeného intervalu (a,b) existuje derivace f'(x) a necht' f(a)=f(b). Pak existuje bod c v otevřeném intervalu (a,b), pro nějž platí

$$f'(c) = 0$$

- Lagrangeova věta o střední hodnotě
- Taylorova věta
- L'Hospitalovo pravidlo
  - limita podílu dvou funkcí je rovna limitě podílu derivací těchto funkcí
    - za určitých podmínek





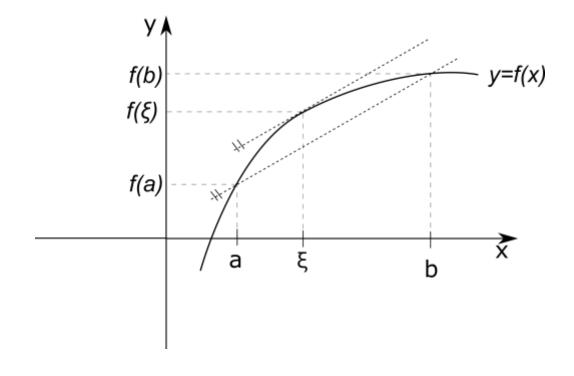


### Lagrangeova věta o střední hodnotě

Funkce f je spojitá na uzavřeném intervalu  $\langle a,b \rangle$ , diferencovatelná na otevřeném intervalu (a,b). Potom existuje alespoň jeden bod  $\xi \in (a,b)$ , pro který platí:

$$f'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

× existuje aspoň jeden bod v intervalu, kde je tečna rovna sklonu úsečky mezi koncovými body



- Aproximace složitých funkcí pomocí jednodušších (polynom)
- Funkční hodnota polynomu je výsledkem elementárních operací

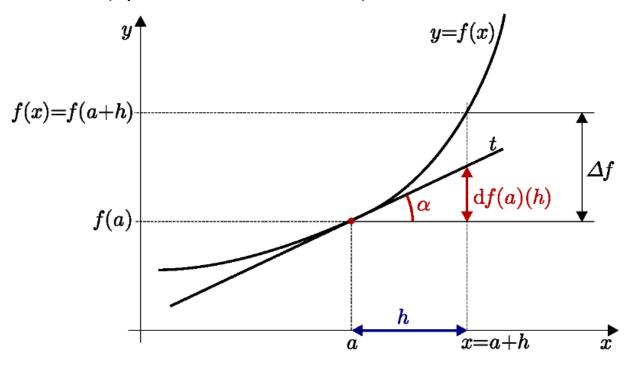
$$P(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n$$

- Derivace polynomu je opět polynom
- Odhad chyby aproximace

- Motivace
- $\Box$  Hledáme funkci g, která nejlépe aproximuje funkci f, tak aby platilo:

$$f(c) = g(c),$$
  $f'(c) = g'(c),$  ....,  $f^{(n)}(c) = g^{(n)}(c)$ 

Přírůstek funkce (aproximace funkce tečnou)



$$f(x) = f(a) + f'(a)(x - a)$$

$$f(a+h) = f(a) + f'(a)h$$

po zderivování:

$$f'(x) = (f(a))' + f'(a)(x - a)'$$
  
$$f'(x) = 0 + f'(a)$$

- Aproximace přímkou (tečnou)
  - imes tečna a funkce v bodě a stejná hodnota i derivace
  - × chyba rychle roste
  - × funkce se kroutí, přímka ne

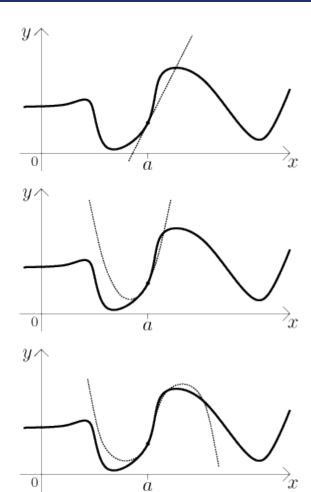
požadujeme 
$$f(c) = g(c)$$
,  $f'(c) = g'(c)$   
 $f(x) = f(a) + f'(a)(x - a)$ 

- Aproximace parabolou
  - × + požadavek stejného kroucení (2. derivace) f''(c) = g''(c)

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x - a) + \frac{f''(a)}{2}(x - a)^2$$

- Aproximace kubikou
  - × + 3. derivace

$$f^{(3)}(c) = g^{(3)}(c)$$



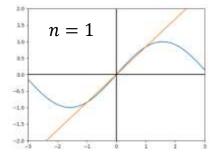
$$f(x) = f(a) + f'(a)(x - a) + \frac{f''(a)}{2}(x - a)^2 + \frac{f'''(a)}{6}(x - a)^3$$

□ Funkci f(x) cheeme nahradit polynomem g(x)

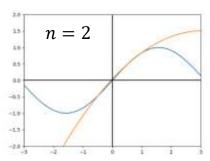
$$g(x) = a_0 + a_1(x - c) + a_2(x - c)^2 + \dots + a_n(x - c)^n$$

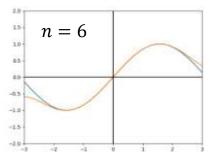
a podmínky

$$f(c) = g(c),$$
  $f'(c) = g'(c),$  ...,  $f^{(n)}(c) = g^{(n)}(c)$ 



stupeň	polynom	<b>podmínka</b> (+ všechny předchozí)	koeficienty (+ všechny předchozí)
0	$g(x) = a_0$	g(c) = f(c)	$a_0 = f(c)$
1	$g(x) = a_0 + a_1(x - c)$	g'(c) = f'(c)	$a_1 = f'(c)$
2	$g(x) = a_0 + a_1(x - c) + a_2(x - c)^2$	g''(c) = f''(c)	$a_2 = \frac{f''(c)}{2}$
•••	•••		•••
n	$f(x) = f(c) + \frac{f'(c)}{1!}(x - c) + \dots + \frac{f^{(n)}(c)}{n!}(x - c)^n$	$g^{(n)}(c) = f^{(n)}(c)$	$a_n = \frac{f^{(n)}(c)}{n!}$





### Taylorova věta

Pokud má funkce f(x) v okolí bodu c konečné derivace do (n+1). řádu, můžeme ji vyjádřit (rozvinout) jako mocninnou řadu (Taylorovu)

$$f(x) = f(c) + \frac{f'(c)}{1!}(x - c) + \dots + \frac{f^{(n)}(c)}{n!}(x - c)^n + O_{n+1}(x) =$$

$$= \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(c)}{k!}(x - c)^k + O_{n+1}(x)$$

- Maclaurinova řada
  - × pokud se jedná o rozvoj v okolí bodu 0

$$f(x) = f(0) + \frac{f'(0)}{1!}x + \dots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + O_{n+1}(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(0)}{k!}x^k + O_{n+1}(x)$$

- Taylorův polynom
  - x přibližné vyjádření hodnot funkce
    - můžeme zanedbat členy s vyššími derivacemi

- Definiční obor
- Intervaly monotónnosti
- Má-li f derivaci  $f'(x) \neq 0$  v každém bodě otevřeného intervalu (a, b), pak je funkce f na tomto intervalu monotónní
  - × pro f'(c) > 0 rostoucí
  - $\times$  pro f'(c) < 0 klesající
  - × (c libovolný bod intervalu)
- Lokální extrémy
- Jestliže funkce f'(c)=0 a  $f''(c)\neq 0$ , pak má funkce f(c) v bodě c lokální extrém
  - $\times$  pro f''(c) > 0 ostré lokální minimum
  - × pro f''(c) < 0 maximum
- Intervaly ryzí konvexity (konkavity), body inflexe
- Funkce f je spojitá na intervalu J a pro každý bod z tohoto intervalu platí, že f''(c)>0, resp. f''(c)<0
- Potom je funkce na intervalu ryze konvexní, resp. konkávní
- Jestliže f''(c) = 0 a  $f''' \neq 0$ , potom má funkce v bodě c inflexi

- **Funkce**
- Definiční obor
- První derivace
  - × řešíme
- - × rostoucí na  $(-\infty, -1)$  a  $(1, \infty)$ , klesající na (-1, 1)

 $f(x) = x^3 - 3x$ 

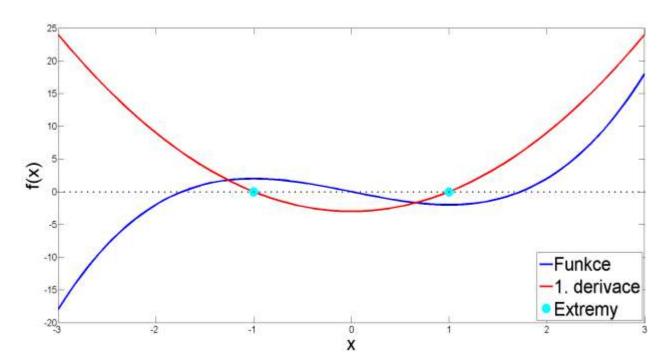
$$Df = \mathbb{R}$$

$$f'(x) = 3x^2 - 3$$

$$f'(x) = 3x^2 - 3 = 0 \rightarrow x^2 = 1, x \in \{-1, 1\}$$

Intervaly monotónnosti 
$$f'(x) = 3x^2 - 3 > 0$$
, resp.  $< 0$ 

- Lokální extrémy
  - $\times$  kandidáti  $x \in \{-1, 1\}$
  - × přesvědčíme se pomocí 2. derivace



- Spočteme 2. derivaci
  - × řešíme

$$f''(x) = 6x$$
  
$$f''(x) = 6x = 0 \quad \rightarrow \quad x = 0$$

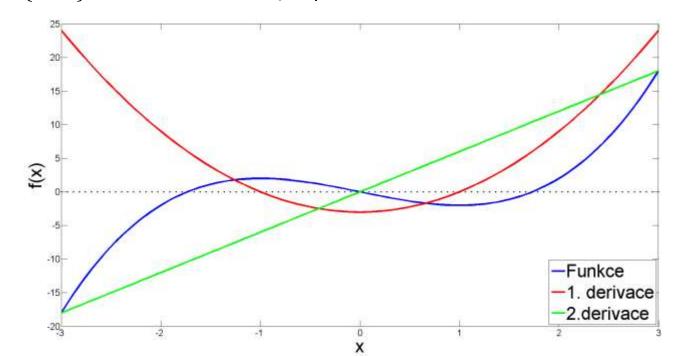
Intervaly ryzí konvexity (konkavity) f''(x) = 6x > 0, resp. < 0

$$f''(x) = 6x > 0$$
, resp.  $< 0$ 

- × konvexní na  $(0,\infty)$ , konkávní na  $(-\infty,0)$
- Hodnoty druhé derivace f''(x) ve stacionárních bodech

$$f''(x) = 6x \rightarrow f''(-1) = -6 < 0, f''(1) = 6 > 0$$

 $\times$  f(x) má v bodech  $x \in \{-1,1\}$  ostré lokální maximum, resp. minimum



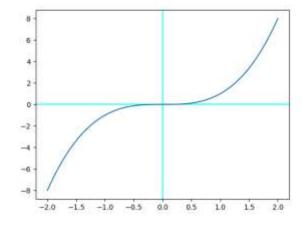
- Pokud f'(c)=0 a f''(c)=0, může a nemusí mít funkce v bodě c lokální extrém. Počítáme další derivace  $f^{(n)}(c)$ , dokud  $f^{(n)}(c)>0$ , resp.  $f^{(n)}(c)<0$
- Pokud první nenulová derivace bude
  - × lichá: jedná se o inflexní bod
  - × sudá: ostrý lokální extrém

$$f(x) = x^{3} f(0) = 0$$

$$f'(x) = 3x^{2} f'(0) = 0$$

$$f''(x) = 6x f''(0) = 0$$

$$f^{(3)}(x) = 6 f^{(3)}(0) = 6$$



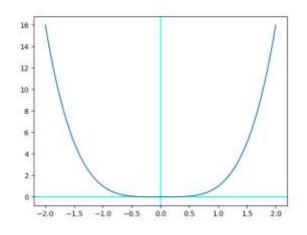
$$f(x) = x^{4} f(0) = 0$$

$$f'(x) = 4x^{3} f'(0) = 0$$

$$f''(x) = 12x^{2} f''(0) = 0$$

$$f^{(3)}(x) = 24x f^{(3)}(0) = 0$$

$$f^{(4)}(x) = 24 f^{(4)}(0) = 24$$

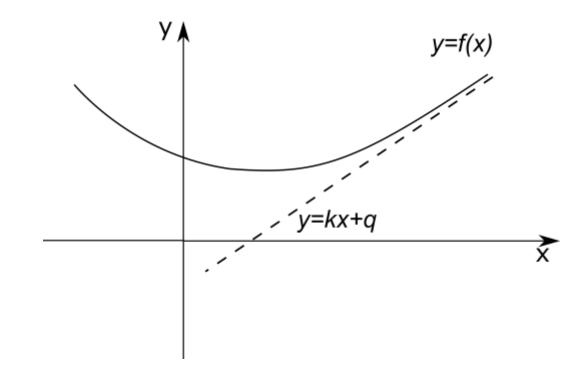


## Asymptoty grafu funkce

Přímka y = kx + q se nazývá šikmá asymptota grafu funkce, pokud platí:

$$\lim_{x \to +\infty} [f(x) - kx - q] = 0 \qquad \text{resp.} \qquad \lim_{x \to -\infty} [f(x) - kx - q] = 0$$

a svislá asymptota, pokud má funkce f(x) v bodě x alespoň jednu jednostrannou nevlastní limitu



## Příklady k procvičení

- Úprava výrazů pomocí symbolické matematiky
- ullet Řešení rovnice  $ax^2+bx+c=0$  pomocí symbolické matematiky
- Řešení soustavy rovnic pomocí symbolické matematiky. Porovnání s metodami numerické matematiky a vestavěnými funkcemi
- Výpočet limit pomocí symbolické matematiky
- Výpočet derivace pomocí symbolické a numerické matematiky

## Řešení rovnice - cvičení

Pomocí symbolických manipulací vyřešte kvadratickou rovnic

$$ax^2 + bx + c = 0$$

Uvažujte takové sady koeficientů (a,b,c), aby byly zohledněny všechny možnosti řešení rovnice

# Řešení soustavy rovnic – cvičení

- $lue{}$  Nagenerujte náhodně soustavu N rovnic a vyřešte ji pomocí:
  - x Iterační metody
  - × Cramerova pravidla
  - Symbolické matematiky
- Jednotlivá řešení porovnejte z hlediska rychlosti a stability

$$x_i = \frac{d_{Ai}}{d_A}$$
  $x^{i+1} = D^{-1}[b - (L+U)x^i]$ 

### Derivace funkce jedné proměnné

Analytický výpočet derivace

$$f' = \lim_{h \to 0} \frac{f(c+h) - f(c)}{h}$$

Přibližný výpočet derivace - numerická derivace

$$f' = \frac{f(c+h) - f(c)}{h} + O(h^2)$$

#### Numerická derivace

- Odhad derivace funkce provádíme, když
  - x nemáme k dispozici analytický tvar funkce
  - y funkce je zadána tabulkou nebo polem hodnot
  - × funkce je zadána body v grafu
- Vzorce pro numerický odhad derivace lze získat pomocí
  - × Taylorova rozvoje
  - × derivací interpolačního polynomu
- Každý vzorec pro numerickou derivaci obsahuje chybový člen vyjádřený ve tvaru mocniny kroku h
  - × Čím bude mocnina vyšší, tím bude odhad přesnější a naopak
    - (chyba metody)
  - imes Čím bude h vyšší, tím bude odhad méně přesný
    - (chyba zaokrouhlovací)
  - $\times$  Zahrnutím více bodů z okolí x lze odhad zpřesnit

#### Dvoubodová numerická derivace

Z Maclaurinova tvaru Taylorova rozvoje plyne, že

$$f(h) = f(0) + \sum_{i=1}^{\infty} \frac{f^{(i)}(0)}{n!} h^{i} = f(0) + f'(0)h + \frac{f''(0)}{2} h^{2}! + \dots$$

Mějme body  $x_0$  a  $x_1=x_0+h$ . Poté bude rozvoj pro  $f(x_0+h)$  a  $f(x_0-h)$  vypadat následovně.

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + f'(x_0)h$$
$$f(x_0 - h) = f(x_0) - f'(x_0)h$$

 $\square$  a dvoubodová derivace funkce f v bodě  $x_0$ , bude mít tvar

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0) - f(x_0 - h)}{h}$$

#### Dvoubodová numerická derivace

Pro zpřesnění odhadu derivace v bodě  $x_0$  lze využít hodnoty funkcí v obou krajních bodech, a to odečtením rovnic  $f(x_0+h)$  a  $f(x_0-h)$ 

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + f'(x_0)h$$

$$f(x_0 - h) = f(x_0) - f'(x_0)h$$

Po úpravě dostaneme

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h}$$

#### Vícebodová numerická derivace

- Pro odvození vzorce pro numerickou derivaci využijeme v tomto případě interpolační polynom  $P_n(x)$  řádu n
- Mějme funkci f(x) definovanou ve třech ekvidistantně rozdělených uzlových bodech  $\{x_0, x_1, x_2\}$  s krokem h.
- Poté platí, že hodnotu derivace funkce lze nahradit hodnotou derivace interpolačního polynomu řádu n  $P_n(x)$  tak, že

$$f'(x) \doteq P'_n(x)$$

V uzlových bodech se hodnoty derivace funkce a interpolačního polynomu můžou lišit. Tato situace bude výraznější tím více, čím vyšší řád polynomu budeme pro interpolaci používat

#### Vícebodová numerická derivace

- Nastíníme odvození odhadu numerické derivace funkce zadané třemi body  $x_0=x_1-h$ ,  $x_1$  a  $x_2=x_1+h$  s využitím interpolačního polynomu třetího řádu
- Interpolačním polynomem rozumíme funkci

$$P_n(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3 + \dots + a_{n-1} x^{n-1}$$

Pro polynom třetího řádu dostaneme soustavu rovnic ve tvaru:

$$f(x_1 - h) = a_0 + a_1(x_1 - h) + a_2(x_1 - h)^2$$
  

$$f(x_1) = a_0 + a_1(x_1) + a_2(x_1)^2$$
  

$$f(x_1 + h) = a_0 + a_1(x_1 + h) + a_2(x_1 + h)^2$$

lacktriangle odvodíme vyjádření pro koeficienty  $a_1$  a  $a_2$  a výsledné vyjádření polynomu zderivujeme

#### Vícebodová numerická derivace

$$a_2 = \frac{f(x_1 + h) - 2f(x_1 + h) + f(x_1 - h)}{2h^2}$$
$$a_1 = a_2h - 2a_2x_1 + \frac{f(x_1) - f(x_1 - h)}{h}$$

- Nyní si můžeme vybrat, v jakém bodě chceme derivaci odhadnout, dosadíme koeficienty  $a_1$ ,  $a_2$  a rovnice zderivujeme
- Výsledkem jsou následující rovnice

$$f'(x_1 - h) = \frac{-3f(x_1 - h) + 4f(x_1) - f(x_1 + h)}{2h}$$
$$f'(x_1) = \frac{f(x_1 + h) - f(x_1 - h)}{2h}$$
$$f'(x_1 + h) = \frac{f(x_1 - h) - 4f(x_1) + 3f(x_1 + h)}{2h}$$

### Numerický odhad derivace – cvičení

- Porovnejte dva numerické odhady derivace funkce  $f(x) = \sin(x)$  na intervalu  $\langle 0, \pi \rangle$  s přesným řešením získaným například pomocí symbolické matematiky
- Interval rozdělte na  $n = \{4, 8, 12, 16, 20, 30\}$  subintervalů
- Spočítejte celkovou chybu derivace jako

$$globErr = \sum_{i=1}^{n} |f' - f'(x_i)|$$

		$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$	$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{h}$
n = 4	h = 0.785	E1 = 0.845	E2 = 0.299
n = 8	h = 0.393	E1 = 0.900	E2 = 0.140
n = 12	h = 0.262	E1 = 0.928	E2 = 0.091
	*** *		
n = 30	h = 0.105	E1 = 0.968	E2 = 0.036
n = 80	h = 0.039	E1 = 0.998	E2 = 0.013

### Numerický odhad derivace – cvičení

Pro výše uvedený příklad proveďte také odhad derivace ve třech bodech, například

$$f'(x_1 + h) = \frac{f(x_1 - h) - 4f(x_1) + 3f(x_1 + h)}{2h}$$

a porovnejte přesnost s dvoubodovým odhadem