

Direktni kinematični model robota Epson E2S651 in PS3

Izberite

☒ Robot E2S651 (4 DOF)

☐ Robot PS3 (6 DOF)

Sklepne sprem.

1: 135.00 °

2: -55.00 °

3: -31.00 mm

4: 27.00 °

5: 0.00 °

6: 0.00 °

Matrika T

-0.292	-0.956	0.000	-252.642
0.956	-0.292	0.000	524.879
0.000	0.000	1.000	-31.000
0	0	0	1

Vaša izračunana lega

X (mm)	Y (mm)	Z (mm)
-252.642	524.879	-31.000
U (deg)		
107.000		

Premik segmentov robota

Izračun modela robota z vektorskimi parametri