# Rozproszone Systemy Informatyczne Równoległy algorytm Prima do znajdowania MST

### Patryk Koryzna Wydział Informatyki i Zarządzania, Politechnika Wrocławska

Semestr letni 2014/15

### 1 Opis algorytmu

Algorytm Prima służy do wyznaczania minimalnego drzewa rozpinającego MST (ang. minimal spanning tree), to jest drzewa zawierającego wszystkie wierzchołki grafu ważonego, połączone krawędziami o najniższych wagach.

#### 1.1 Wersja standardowa

Standardowa wersja algorytmu Prima wygląda następująco:

- 1. Wybierz dowolny wierzchołek  $v_0$
- 2. Dodaj do drzewa krawędź o najniższej wadze z  $v_0$  do dowolnego innego wierzchołka
- 3. Z krawędzi wszystkich wierzchołków już znajdujących się w drzewie do wierzchołków jeszcze się w nim nie znajdujących wybierz ten, który ma najniższą wagę i dodaj do MST
- 4. Powtarzaj 3, dopóki nie dodane zostaną wszystkie wierzchołki grafu

### 1.2 Wersja równoległa

Krok 3 wersji standardowej można zrównoleglić, zakładając użycie reprezentacji grafu jako macierzy sąsiedztwa. Rozdzielając (w jednym wymiarze) macierz na *partycje*, krok wyszukiwania krawędzi można przeprowadzić współbieżnie.

## 1.3 Modyfikacja szeregowego algorytmu

- 1. Wybierz dowolny wierzchołek  $v_0$
- 2. Dodaj do drzewa krawędź o najniższej wadze z  $v_0$  do dowolnego innego wierzchołka
- 3. Rozdziel macierz sąsiedztwa na n partycji, gdzie n to ilość węzłów prowadzących obliczenia równolegle (tutaj: aktorów)
- 4. Dla każdej partycji:

- (a) Wyślij partycję i aktualne wierzchołki grafu do oddzielnego węzła przetwarzania z głownego aktora
- (b) Z krawędzi ze wszystkich wierzchołków w danej partycji, już znajdujących się w drzewie, do wierzchołków jeszcze się w nim nie znajdujących wybierz ten, który ma najniższą wagę i wyślij do głównego aktora
- (c) W głównym aktorze odbierz wyniki dla każdej partycji
- 5. Wybierz z odebranych krawędzi tę o najniższej wadze i dodaj ją do MST
- 6. Powtarzaj 4, dopóki nie dodane zostaną wszystkie wierzchołki grafu

### 2 Implementacja

Do implementacji został wykorzystany język programowania **Scala** (kompilowany do bytecode JVM). Jako abstrakcja obliczeń równoległych został model aktorowy, implementowany w bibliotece **Akka**. Dodatkowo, do koordynacji połączeń między róznymi fizycznymi maszynami został wykorzystany moduł **Akka Clustering**.

#### 2.1 Uruchamianie

Do skompilowania potrzebny jest **SBT**<sup>1</sup>. Workery uruchamiamy polecaniami:

- sbt 'runMain rsi.graph.distributed.actors.BackendWorker 2551' dla pierwszej instancji
- sbt 'runMain rsi.graph.distributed.actors.BackendWorker 2551' dla pozostałych

Frontend wysyłający do workerów wiadomości uruchamiany jest poleceniem sbt 'runMain rsi.graph.distributed.actors.PrimFrontend 2552'

<sup>1</sup>http://www.scala-sbt.org/download.html