



基本概念

向量 | 既有大小，又有方向的量。 **列向量** | $x \in \mathbb{R}^{n \times 1}, x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^T$

行向量 | $x^T \in \mathbb{R}^{1 \times n}, x^T = [x_1, x_2, \dots, x_n]$ **矩阵** | $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ，元素记为 a_{ij} 。

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1^T \\ a_2^T \\ \vdots \\ a_m^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{bmatrix}.$$

如果 $m = n$ ，那么矩阵 A 称为**方阵**。

方阵的行列式 | 方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 的行列式为 $\det(A) : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$ ，按行展开为

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{i-11} & \cdots & a_{i-1j} & \cdots & a_{i-1n} \\ a_{i1} & \cdots & a_{ij} & \cdots & a_{in} \\ a_{i+11} & \cdots & a_{i+1j} & \cdots & a_{i+1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = (-1)^{i-1} \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{i-11} & \cdots & a_{i-1j} & \cdots & a_{i-1n} \\ a_{i+11} & \cdots & a_{i+1j} & \cdots & a_{i+1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \\ = (-1)^{i-1} \sum_{j=1}^n a_{ij} (-1)^{1+j} M_{ij} = \sum_{j=1}^n a_{ij} (-1)^{i+j} M_{ij} = \sum_{j=1}^n a_{ij} A_{ij}.$$

其中 M_{ij} 为 a_{ij} 的**余子式**， A_{ij} 为 a_{ij} 的**代数余子式**。行列式为零的方阵为**奇异方阵**。

矩阵的运算

加法 | 行、列数相同的矩阵才能相加，加和结果的行列数保持不变，例如 $A + B$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{m1} & b_{m2} & \cdots & b_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{bmatrix}$$

矩阵加法的性质： $\checkmark A + B = B + A$ ， $\checkmark (A + B) + C = A + (B + C)$

数乘 | $m \times n$ 矩阵 A 与任意数 λ 相乘等价于矩阵的每个元素与 λ 相乘

$$\lambda \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{bmatrix}.$$

数乘性质： $\checkmark (c_1 A + c_2 B) = c_1 A + c_2 B$ $\checkmark c(A + B) = cA + cB$ $\checkmark c_1(c_2 A) = (c_1 c_2)A$

乘法 | 任意两个矩阵不能随意相乘，相乘的条件为 A 的行数等于 B 的列数。

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{np} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^n a_{1k} b_{k1} & \sum_{k=1}^n a_{1k} b_{k2} & \cdots & \sum_{k=1}^n a_{1k} b_{kp} \\ \sum_{k=1}^n a_{2k} b_{k1} & \sum_{k=1}^n a_{2k} b_{k2} & \cdots & \sum_{k=1}^n a_{2k} b_{kp} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^n a_{mk} b_{k1} & \sum_{k=1}^n a_{mk} b_{k2} & \cdots & \sum_{k=1}^n a_{mk} b_{kp} \end{bmatrix}$$

矩阵乘法的性质： $\checkmark AB \neq BA$ $\checkmark (AB)C = A(BC)$ ， $A(B + C) = Ab + AC$

内积 | 给定 $x, y \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ， $x^T y$ 为一个标量，称为向量的内积或点积，记为 $\langle x, y \rangle$ 。

$$x^T y = y^T x = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 & y_2 & \cdots & y_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}.$$

矩阵与向量乘积 | 给定 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ， $x \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ，那么乘积为 $y = Ax \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ 。

\checkmark 如果将矩阵 A 写成**列向量**的形式， y 表示为

$$y = Ax = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 \end{bmatrix} x_1 + \begin{bmatrix} a_2 \end{bmatrix} x_2 + \cdots + \begin{bmatrix} a_n \end{bmatrix} x_n.$$

\checkmark 如果将矩阵 A 写成**行向量**的形式， y 表示为

$$y = \begin{bmatrix} a_1^T \\ a_2^T \\ \vdots \\ a_m^T \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} a_1^T x \\ a_2^T x \\ \vdots \\ a_m^T x \end{bmatrix}.$$

矩阵的操作以及性质

转置 | 将 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 的行和列互换得到新矩阵，记为 $A^T \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ， $(A_{ij}) = (A^T)_{ji}$ 。

性质： $\checkmark (A^T)^T = A$ $\checkmark (AB)^T = B^T A^T$ $\checkmark (A + B)^T = A^T + B^T$

求逆 | 方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 的逆矩阵，记为 A^{-1} ，需要满足 $A^{-1}A = AA^{-1}$ 。

矩阵 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 可逆的**充要条件**： A 为方阵，且 $\det(A) \neq 0$ 。如果 $\det(A) \neq 0$ ，那么 $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} A^*$ ， $(A^*)_{ij}$ 为 $(A)_{ji}$ 的代数余子式 A_{ji} 。 A^* 称为 A 的**伴随方阵**。

性质：(给定 $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 均为非奇异方阵)

$\checkmark (A^{-1})^{-1} = A$ $\checkmark (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ $\checkmark (A^{-1})^T = (A^T)^{-1}$

行列式的性质 | 单位阵的行列式为1， $\det(I) = 1$ 。

$\checkmark t \in \mathbb{R}, A \in \mathbb{R}^{m \times n}, \det(tA) = t \det(A)$ 。

$\checkmark A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \det(A) = \det(A^T)$ 。

$\checkmark A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}, \det(AB) = \det(A)\det(B)$ 。

\checkmark 当且仅当 A 为奇异方阵时， $\det(A) = 0$ 。

\checkmark 当 A 为非奇异方阵时， $(\det(A))^{-1} = 1/\det(A)$ 。

矩阵的迹 | 方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 的迹，记为 $\text{Tr}(A)$ ，指的是矩阵对角线位置的元素之和 $\text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$ 。

$\checkmark \text{Tr}(A) = \text{Tr}(A^T)$ $\checkmark \text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$ 。

$\checkmark \text{Tr}(A + B) = \text{Tr}(B + A)$ 。

$\checkmark \text{Tr}(ABC) = \text{Tr}(CAB) = \text{Tr}(BCA)$ 。

范数 | 一个衡量向量或者矩阵中元素大小的量

\checkmark 常用的**向量范数**包括

ℓ_1 $\|x\|_1 = \sum_i |x_i|$ 绝对值之和

ℓ_2 $\|x\|_2 = \sqrt{\sum_i x_i^2}$ 平方和的平方根

ℓ_p $\|x\|_p = \left(\sum_i |x_i|^p \right)^{1/p}$ 绝对值p次方和的1/p次幂

给定 $a \in \mathbb{R}^{n \times 1}, \|a\|_2 = 1$ ， a 称为**归一化**向量。

\checkmark 常用的**矩阵范数**包括

ℓ_1 $\|A\|_1 = \max_j \sum_i |a_{ij}|$ 列向量元素绝对值和最大值

ℓ_∞ $\|A\|_\infty = \max_i \sum_j |a_{ij}|$ 行向量元素绝对值和最大值

ℓ_F $\|A\|_F = \sqrt{\sum_i \sum_j a_{ij}^2}$ 元素平方和的平方根

正交 | 给定 $a, b \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ，如果 $x^T y = 0$ ，那么向量 a, b 正交。对于方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 来说，如果 A 的列向量两两正交，且 ℓ_2 范数为1，那么 A 为**正交阵**，数学描述为 $A^T A = I = A A^T$ 。

正定性 | 对于 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \forall w \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ，满足

$w^T A w > 0$ A 为正定矩阵

$w^T A w \geq 0$ A 为半正定矩阵

线性无关 | 给定 $\{x_1, x_2, \dots, x_m\}$ 为 $n \times 1$ 的一组向量，如果 $\forall \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$,

$\lambda_1 x_1 + \cdots + \lambda_m x_m = \mathbf{0} \iff \lambda_1 = \cdots = \lambda_m = 0$ 。





那么，向量组 $\{x_1, \cdots, x_m\}$ 线性无关. 从相反的角度来看，如果存在不完全为零的一组数列 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_m$ ，使得

$$\lambda_1 x_1 + \cdots + \lambda_m x_m = \mathbf{0}.$$

那么 $\{x_1, \cdots, x_m\}$ 线性相关.

极大线性无关组 | 给定 $S \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ ， S 的子集 $Q = \{x_1, x_2, \cdots, x_m\}$ 线性无关. 如果将 S 中的任一向量 x_q 加入 Q 中所得出的新向量组线性相关，那么 Q 称为 S 的最大线性无关组.

基 | 给定 n 维向量空间的一组线性无关向量 $\{\alpha_1, \cdots, \alpha_n\}$ ，向量空间中的任一限量 β 都可以唯一写为下列线性组合的形式

$$\beta = x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + \cdots + x_n \alpha_n.$$

$\{\alpha_1, \cdots, \alpha_n\}$ 为向量空间中的一组基， (x_1, x_2, \cdots, x_n) 为对应的 β 的坐标.

秩 | 任一向量组 S 的一组极大线性无关组所包含的向量个数，称为向量组的秩.

任一矩阵 A 的行向量组的秩称为 A 的**行秩**；同理， A 的列向量组的秩称为 A 的**列秩**.

$\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ，矩阵的行秩等于列秩，称为矩阵的秩，记为 $\text{rank}(A)$.

✓ 给定 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ， $\text{rank}(A) \leq \min(m, n)$ ，如果 $\text{rank}(A) = \min(m, n)$ ，那么矩阵 A 为**满秩**矩阵.

✓ $\text{rank}(A) = \text{rank}(A^T)$.

✓ $\text{rank}(A + B) \leq \text{rank}(A) + \text{rank}(B)$.

✓ $\text{rank}(AB) \leq \min(\text{rank}(A), \text{rank}(B))$.

空间

线性空间 | 给定非空集合 V ，以及数域 F ， V 称为 F 上的线性空间，也称为**向量空间**，满足以下条件， $\forall a, b, c \in V, \lambda, \mu \in F$

$$\mu(\lambda a) = \lambda(\mu a) \quad 1a = a$$

$$a + b = b + a \quad a + (b + c) = (a + b) + c$$

$$\lambda(a + b) = \lambda a + \lambda b \quad (\lambda + \mu)a = \lambda a + \mu a$$

以及 V 中存在**零向量** p 、**负向量** q

$$\exists p \in V, \forall a \in V, p + a = a + p;$$

$$\forall a \in V, \exists q \in V, a + q = q + a = \mathbf{0}.$$

子空间 | 给定 V 是数域 F 上的线性空间， Y 是 V 的非空子集，如果 Y 满足以下条件

$$a, b \in Y \Rightarrow a + b \in Y;$$

$$a \in Y, \lambda \in F \Rightarrow \lambda a \in Y.$$

那么 Y 是 V 的子空间.

行空间 | 空间 $\mathbb{F}^{m \times n}$ 上任一矩阵 A 的行向量组在向量空间 $\mathbb{F}^{n \times 1}$ 中生成的空间，称为 A 的行空间.

列空间 | A 的列向量组在 $\mathbb{F}^{n \times 1}$ 中生成的空间.

直和 | 给定 Y_1, \cdots, Y_k 为线性空间 Y 的子集， $Y = Y_1 + \cdots + Y_k$ ，如果每个 $y \in Y$ 可以分解为

$$y = y_1 + y_2 + \cdots + y_k, y_i \in Y_i, \forall 1 \leq i \leq k.$$

而且该形式是唯一的，那么称 Y 是 Y_1, \cdots, Y_k 的直和，记为 $Y_1 \oplus Y_2 \oplus \cdots \oplus Y_k$.

✓ $Y_1 + Y_2 = Y_1 \oplus Y_2 \iff Y_1 \cap Y_2 = \mathbf{0}$.

补空间 | 给定 U 是 V 的子空间，若 V 的子空间 W 满足 $U \oplus W = V$ ，那么 W 是 U 在 V 中的补空间.

零空间 | 矩阵 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 的零空间是所有满足以下条件的向量组成的空间

$$\text{Null}(A) = \{\alpha \in \mathbb{R}^n | A\alpha = \mathbf{0}\}.$$

欧几里得空间 | 给定 V 是 \mathbb{R} 上的线性空间，以及 V 上的二元实函数，完成任意向量 a, b 到实数内积 $\langle a, b \rangle$ 的映射，并满足以下条件 $\forall a_1, a_2, b \in V, \lambda \in \mathbb{F}$

$$\langle a_1 + a_2, b \rangle = \langle a_1, b \rangle + \langle a_2, b \rangle \quad \langle \lambda a, b \rangle = \lambda \langle a, b \rangle$$

$$\langle b, a_1 + a_2 \rangle = \langle b, a_1 \rangle + \langle b, a_2 \rangle \quad \langle b, \lambda a \rangle = \lambda \langle b, a \rangle$$

$$\langle a, b \rangle = \langle b, a \rangle \quad \langle b, b \rangle > 0, b \neq \mathbf{0}$$

则 V 称为欧几里得空间，简称**欧式空间**.

希尔伯特空间 | 带有内积的完备向量空间，是有限维的欧式空间在无限维的推广.

再生核 | 给定 K 为定义在 X 上的希尔伯特空间 \mathcal{H} 中的一个函数，其满足

$$\forall x \in X, K(y, x) \in \mathcal{H};$$

$$\forall x \in X, f \in \mathcal{H}, f(x) = \langle f(\cdot), K(\cdot, x) \rangle_{\mathcal{H}}.$$

该函数为 \mathcal{H} 的**再生核函数**， \mathcal{H} 是以 $K(y, x)$ 为再生核的希尔伯特空间，称为**再生核希尔伯特空间**，英文缩写为RKHS.

常用矩阵以及线性变换

单位矩阵 | 指的是对角线位置为1，其他位置均为0的方阵，记为 $I \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ，数学描述为

$$I_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j; \\ 0 & i \neq j. \end{cases}$$

性质： $\forall X \in \mathbb{R}^{m \times n}, AI = A = IA$.

对角矩阵 | 指的是非对角线位置均为0的矩阵，记为 $\text{diag}(d_1, d_2, \cdots, d_n)$.

✓ 单位矩阵 $I = \text{diag}(1, 1, \cdots, 1)$.

对称矩阵 | 指的是满足 $A = A^T$ 的方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

✓ $\forall A \in \mathbb{R}^{n \times b}$ ， $A + A^T$ 是对称矩阵.

二次型 | 给定 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}, x \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ，标量 $x^T A x$ 称为二次型，数学描述为 $x^T A x = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n A_{ij} x_i x_j$.

特征向量 | 给定 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ，如果 $x \in \mathbb{C}^{n \times 1}$ 满足

$$Ax = \lambda x, x \neq 0,$$

那么 λ 为 A 的**特征值**， x 为相应的特征向量.

线性映射 | 将任意两个向量空间 $\mathbb{R}^{m \times 1}, \mathbb{R}^{n \times 1}$ 通过矩阵乘法完成的映射

$$\mathcal{A}: \mathbb{R}^{m \times 1} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times 1}, X = AX.$$

称为线性映射. 更为正式的定义为 W, V 为数域 \mathcal{R} 上的线性空间， $\mathcal{A}: W \rightarrow V$ 为空间之间的映射. \mathcal{A} 为线性映射需要满足 $\forall a_1, a_2 \in W, \lambda \in \mathbb{R}$

$$\mathcal{A}(a_1 + a_2) = \mathcal{A}(a_1) + \mathcal{A}(a_2);$$

$$\mathcal{A}(\lambda a) = \lambda \mathcal{A}, \forall a \in W.$$

性质：✓ $\mathcal{A}(\mathbf{0}_W) = \mathbf{0}_V$ ✓ $\mathcal{A}(-b) = -\mathcal{A}(b)$

✓ 若 b_1, \cdots, b_t 线性相关， $\mathcal{A}(b_1), \cdots, \mathcal{A}(b_t)$ 线性相关

线性变换 | 给定 V 是 \mathbb{R} 上的有限维向量空间，那么 V 到自身的映射 $\mathcal{A}: V \rightarrow V$ 称为线性变换.

✓ 线性变换也是线性映射 $\mathcal{A}: W \rightarrow V, W = V$.

矩阵分解

特征值分解 | 给定矩阵 A 有特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_k$ ，以及对应的线性无关的特征向量 x_1, \cdots, x_k . 令

$$V = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_k \end{bmatrix} U = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_k)$$

因此，则有

$$AV = \begin{bmatrix} \lambda_1 x_{11} & \lambda_2 x_{21} & \cdots & \lambda_k x_{k1} \\ \lambda_1 x_{12} & \lambda_2 x_{22} & \cdots & \lambda_k x_{k2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_1 x_{1k} & \lambda_2 x_{2k} & \cdots & \lambda_k x_{kk} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{21} & \cdots & x_{k1} \\ x_{12} & x_{22} & \cdots & x_{k2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{1k} & x_{2k} & \cdots & x_{kk} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_k \end{bmatrix} = VU.$$

$A = VUV^{-1}$ 称为特征值分解.

SVD分解 | $\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ， $A = UDV^T$.

其中 $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$ 为正交方阵， U 的列向量为 AA^T 的特征向量； $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 为正交方阵， U 的列向量为 $A^T A$ 的特征向量； D 为 $m \times n$ 的对角矩阵，形如

$$D = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_r, 0, \cdots, 0)$$

$$\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \cdots \geq \lambda_r > 0, r = \text{rank}(A)$$

$\lambda_1, \cdots, \lambda_r$ 是 $A^T A$ 的特征值的平方根，称为矩阵 A 的**奇异值**.

LU分解 | $\forall A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ，非奇异方阵 A 可以分解为

$$PA = LU,$$

其中 P 为置换矩阵， L 为下三角矩阵，主对角位置的元素取值为1， U 为上三角矩阵.

QR分解 | $\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ，矩阵 A 可以分解为

$$A = QR, Q \in \mathbb{R}^{m \times m}, R \in \mathbb{R}^{m \times n},$$

其中 Q 为正交矩阵， R 为上三角矩阵.

非负矩阵分解 | $\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ，非负矩阵 A 分解为

$$A \approx WH, W \in \mathbb{R}^{m \times k}, H \in \mathbb{R}^{k \times n},$$

其中 W 为非负的基矩阵， H 为非负的系数矩阵， H 的列向量为 A 投影到 W 上获得的向量.

