

Dinâmica de Fluido Atmosférico:

Equação da Continuidade

MET 0225 Sinótica-Dinâmica

Meteorologia I

Instrutor: Paulo Kubota

paulo.kubota@inpe.br

012-3186-8400



Paulo Kubota

data	Tópicos
15/04/2021	PBL
20/04/2021	PBL
22/04/2021	PBL
27/04/2021	QG Vorticity. eq.
	QG Vorticity. eq.
	QG Vorticity. eq.
	Geop. Tend. eq.
	Geop. Tend. eq.
	Geop. Tend. eq.
	Omega and Vetor Q
	Omega and Vetor Q
	Omega and Vetor Q
	Avaliação 1
01/06/2021	Avaliação 2

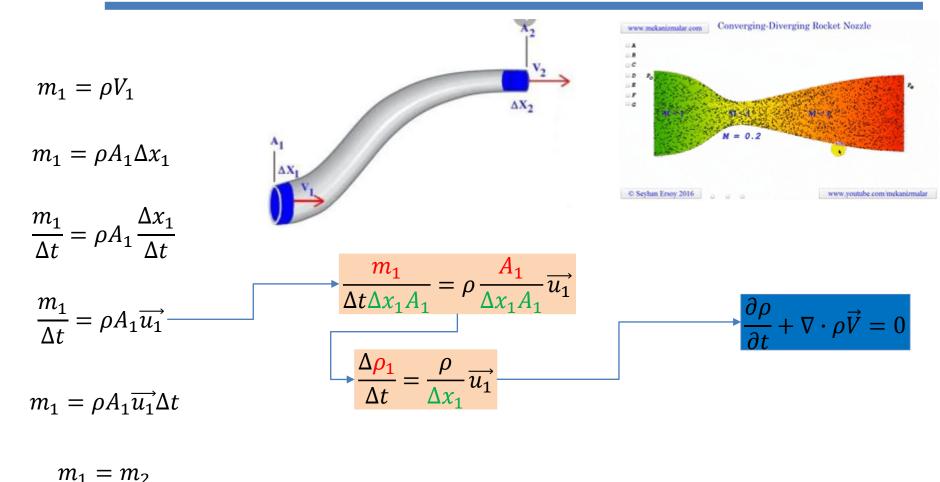


Palayras chaves.

"As equações e suas derivações são reconhecidamente difíceis. É importante que não se memorize apenas as equações de maneira mecânica. É muito mais importante entender o que eles significam fisicamente."

- Howie Bluestein.





$$\rho A_1 \overrightarrow{u_1} \Delta t = \rho A_2 \overrightarrow{u_2} \Delta t$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial \omega}{\partial P} = 0$$



Primeiro, aproximamos a <u>taxa de fluxo de massa dentro ou fora de cada uma das seis superfícies do volume de controle</u>, usando expansões da série Taylor em torno do ponto central, onde a densidade as componentes da velocidade são u, v, w e ρ .

$$f(x) = f(x_0) + \frac{1}{1!} \frac{\partial f(x)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{1}{2!} \frac{\partial^2 f(x)}{\partial x^2} (x - x_0)^2 + \dots \dots$$

$$f(x) = \rho u \Rightarrow \frac{kg}{m^3} * \frac{m}{s}$$

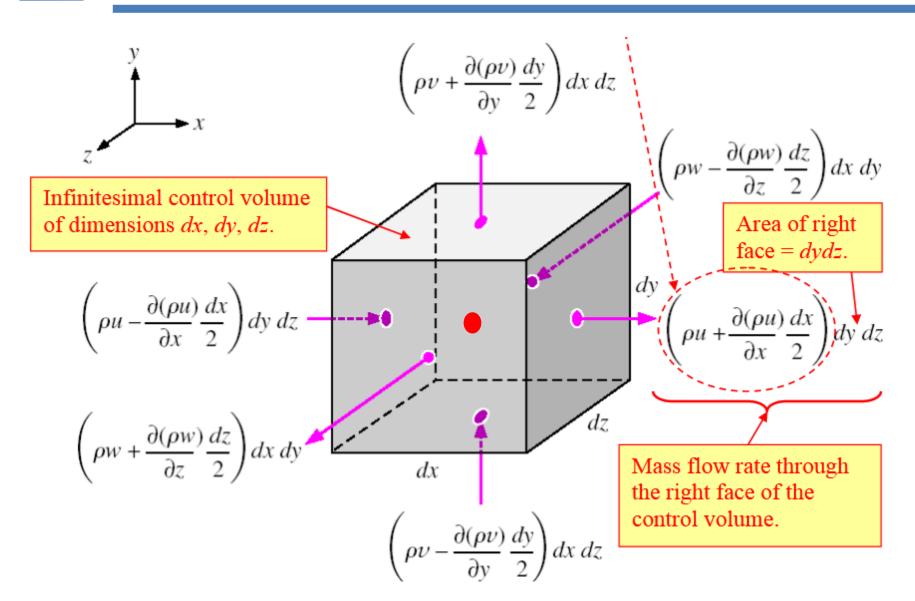
$$\Rightarrow \frac{kg}{m^2} \left(\frac{1}{s}\right) definição de fluxo (uma quantidade que atravessa 1 m² por segundo)$$

$$(x - x_0) = \Delta X = \frac{\Delta x}{2}$$

$$\rho u = \rho(x_0)u(x_0) + \frac{1}{1!}\frac{\partial \rho u}{\partial x}\frac{\Delta x}{2} + \frac{1}{2!}\frac{\partial^2 \rho u}{\partial x^2}\left(\frac{\Delta x}{2}\right)^2 + \cdots \dots$$

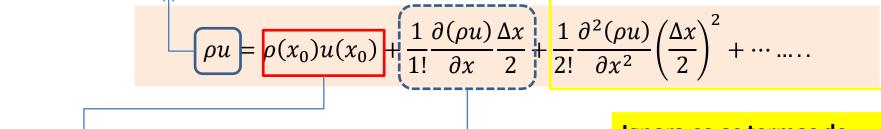
$$\rho u = \rho(x_0)u(x_0) - \frac{1}{1!}\frac{\partial \rho u}{\partial x}\frac{\Delta x}{2} + \frac{1}{2!}\frac{\partial^2 \rho u}{\partial x^2}\left(\frac{\Delta x}{2}\right)^2 + \cdots \dots$$







Face a direita do centro



No centro

Ignora-se os termos de alta ordem em Δx

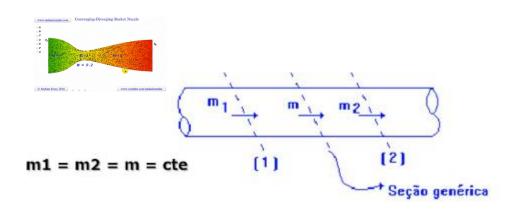
A taxa do fluxo de massa através de cada face é igual a ρ vezes o componente normal da velocidade através da face vezes a área da face.

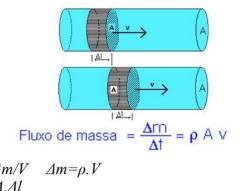
Face a esquerda do centro 🛑

$$\rho u = \rho(x_0)u(x_0) - \frac{1}{1!}\frac{\partial \rho u}{\partial x}\frac{\Delta x}{2} + \frac{1}{2!}\frac{\partial^2 \rho u}{\partial x^2} \left(\frac{\Delta x}{2}\right)^2 + \cdots \dots$$

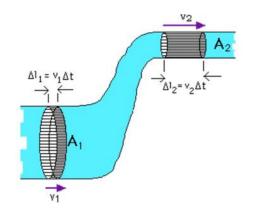


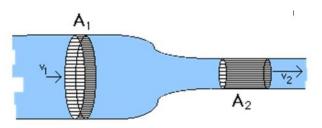
Em seguida, somamos todas as taxas de fluxo de massa em todas as seis faces do volume de controle para gerar a equação de continuidade geral (incompressível):





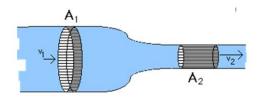
$$\begin{split} \rho &= \Delta m/V \quad \Delta m = \rho. V \\ V &= A. \Delta l \\ Q &= \Delta m/\Delta t = \rho. V/\Delta t = \rho. A. \Delta l / \Delta t = \rho. A. \nu \end{split}$$



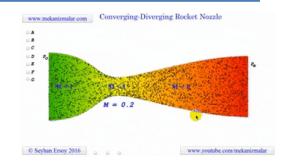


 $\rho Av = constante$ Se ρ é constante (não há variação de massa): $A_1 V_1 = A_2 V_2$





$$\rho v_1 A_1 = \rho v_2 A_2 = cte$$



ρΑν = constante Se ρ é constante (não há variação de massa):

$$A_1V_1 = A_2V_2$$

Fluxo de massa liquido entrando no CV:

Todos os fluxos de massa positivo (entrando no CV)

$$\sum_{in} \dot{m} \cong \left(\rho u - \frac{\partial(\rho u)}{\partial x} \frac{\Delta x}{2}\right) dydz + \left(\rho v - \frac{\partial(\rho v)}{\partial y} \frac{\Delta y}{2}\right) dxdz + \left(\rho w - \frac{\partial(\rho w)}{\partial y} \frac{\Delta z}{2}\right) dxdy$$

$$\underbrace{\int_{ace\ a\ esquerda}^{ace\ a\ esquerda}}_{face\ a\ baixo} dxdz + \left(\rho w - \frac{\partial(\rho w)}{\partial y} \frac{\Delta z}{2}\right) dxdz + \left(\rho w - \frac{\partial(\rho w)}{\partial y} \frac{\Delta z}{2}\right) dxdy$$

Fluxo de massa saindo entrando do CV:

Todos os fluxos de massa positivo (saindo do CV)

$$\sum_{out} \dot{m} \cong \left(\rho u + \frac{\partial(\rho u)}{\partial x} \frac{\Delta x}{2}\right) dydz + \left(\rho v + \frac{\partial(\rho v)}{\partial y} \frac{\Delta y}{2}\right) dxdz + \left(\rho w + \frac{\partial(\rho w)}{\partial y} \frac{\Delta z}{2}\right) dxdy$$

$$\underbrace{\int_{ace\ a\ direita}^{face\ a\ direita}}_{face\ no\ topo} \underbrace{\int_{ace\ a\ frente}^{face\ a\ frente}}_{face\ a\ frente}$$



Nós os conectamos à conservação integral da equação de massa para o nosso volume de controle:

$$\int_{CV} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = \sum_{in} \dot{m} - \sum_{out} \dot{m}$$

Ente termo é aproximado no centro pontual do volume de controle

$$\int_{CV} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = \frac{\partial \rho}{\partial t} V = \frac{\partial \rho}{\partial t} dx dy dz$$



Nós os conectamos à conservação integral da equação de massa para o nosso volume de controle:

$$\int_{CV} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = \sum_{in} \dot{m} - \sum_{out} \dot{m}$$

$$\begin{split} &\sum_{in} \dot{m} - \sum_{out} \dot{m} \\ &\cong \left(\rho u - \frac{\partial (\rho u)}{\partial x} \frac{\Delta x}{2} \right) dy dz + \left(\rho v - \frac{\partial (\rho v)}{\partial y} \frac{\Delta y}{2} \right) dx dz + \left(\rho w - \frac{\partial (\rho w)}{\partial y} \frac{\Delta z}{2} \right) dx dy \\ &- \left(\rho u + \frac{\partial (\rho u)}{\partial x} \frac{\Delta x}{2} \right) dy dz - \left(\rho v + \frac{\partial (\rho v)}{\partial y} \frac{\Delta y}{2} \right) dx dz - \left(\rho w + \frac{\partial (\rho w)}{\partial y} \frac{\Delta z}{2} \right) dx dy \end{split}$$

$$\sum_{in} \dot{m} - \sum_{out} \dot{m} \cong \left(-\frac{\partial(\rho u)}{\partial x} dx \right) dy dz + \left(-\frac{\partial(\rho v)}{\partial y} dy \right) dx dz + \left(-\frac{\partial(\rho w)}{\partial y} dz \right) dx dy$$

$$\sum_{in} \dot{m} - \sum_{out} \dot{m} \cong -\left(\frac{\partial(\rho u)}{\partial x} dx\right) dy dz - \left(\frac{\partial(\rho v)}{\partial y} dy\right) dx dz - \left(\frac{\partial(\rho w)}{\partial y} dz\right) dx dy$$



Nós os conectamos à conservação integral da equação de massa para o nosso volume de controle:

$$\int_{CV} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = \sum_{in} \dot{m} - \sum_{out} \dot{m}$$

$$\int_{CV} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = \frac{\partial \rho}{\partial t} V = \frac{\partial \rho}{\partial t} dx dy dz$$

$$\int_{CV} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV = \frac{\partial \rho}{\partial t} V = \frac{\partial \rho}{\partial t} dx dy dz$$

$$\sum_{in} \dot{m} - \sum_{out} \dot{m} \cong -\left(\frac{\partial (\rho u)}{\partial x}\right) dx dy dz - \left(\frac{\partial (\rho v)}{\partial y}\right) dy dx dz - \left(\frac{\partial (\rho w)}{\partial y}\right) dz dx dy$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} dx dy dz \cong -\left(\frac{\partial (\rho u)}{\partial x}\right) dx dy dz - \left(\frac{\partial (\rho v)}{\partial y}\right) dy dx dz - \left(\frac{\partial (\rho w)}{\partial y}\right) dz dx dy$$

Dividindo pelo volume do CV, dxdydz



Nós os conectamos à conservação integral da equação de massa para o nosso volume de controle:

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} dx dy dz \cong -\left(\frac{\partial (\rho u)}{\partial x}\right) dx dy dz - \left(\frac{\partial (\rho v)}{\partial y}\right) dy dx dz - \left(\frac{\partial (\rho w)}{\partial y}\right) dz dx dy$$

Dividindo pelo volume do CV, dxdydz

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\left(\frac{\partial(\rho u)}{\partial x}\right) - \left(\frac{\partial(\rho v)}{\partial y}\right) - \left(\frac{\partial(\rho w)}{\partial y}\right)$$

Equação da continuidade em coordenadas cartesianas

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial (\rho u)}{\partial x} + \frac{\partial (\rho v)}{\partial y} + \frac{\partial (\rho w)}{\partial y} = 0$$



Nós os conectamos à conservação integral da equação de massa para o nosso volume de controle:

Equação da continuidade em coordenadas cartesianas

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial (\rho u)}{\partial x} + \frac{\partial (\rho v)}{\partial y} + \frac{\partial (\rho w)}{\partial y} = 0$$

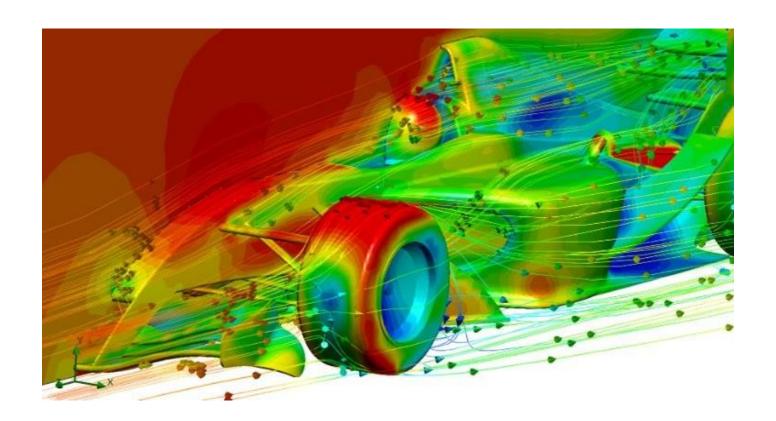
Forma Vetorial

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{V}) = 0$$



Esta é a equação da continuidade para o fluido compressível

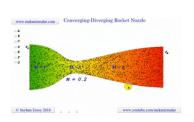
$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{V}) = 0$$

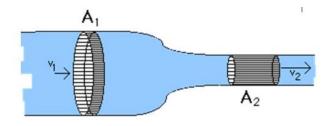




Em seguida, somamos todas as taxas de fluxo de massa em todas as seis faces do volume de controle para gerar a equação de continuidade geral (incompressível):

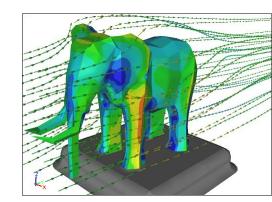
$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \left(\rho \vec{V} \right) = 0$$





 $\rho Av = constante$ Se ρ é constante (não há variação de massa): $A_1V_1 = A_2V_2$

$$\rho = cte$$



$$\vec{\nabla}.\left(\rho\vec{V}\right)=0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{V} = 0$$



Em seguida, somamos todas as taxas de fluxo de massa em todas as seis faces do volume de controle para gerar a equação de continuidade geral (fluído incompressível):

Forma Vetorial da Equação da Continuidade

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{V} = 0$$

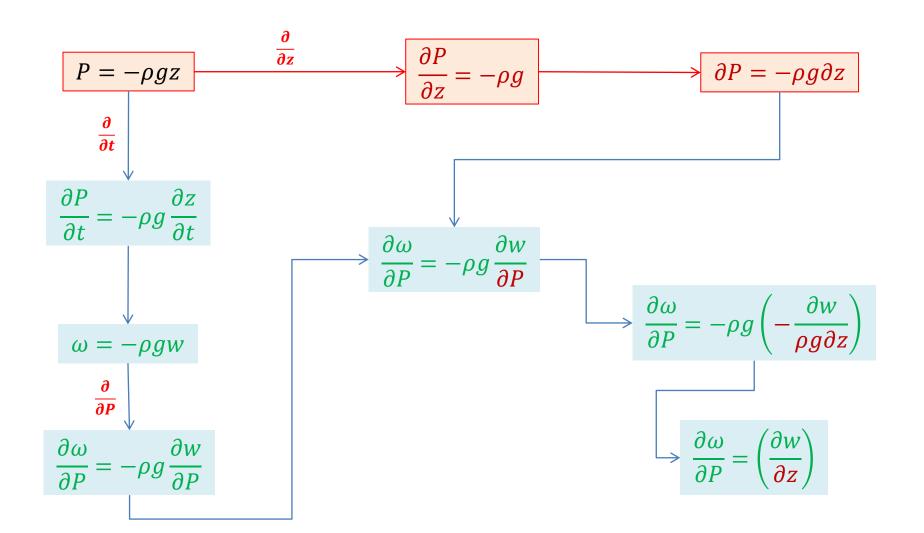
Forma Diferencial da Equação da Continuidade

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0$$



Considerando a equação da hidrostática

$$P = -\rho gz$$





Em seguida, somamos todas as taxas de fluxo de massa em todas as seis faces do volume de controle para gerar a equação de continuidade geral (fluído incompressível):

Forma Diferencial da Equação da Continuidade para fluido incompressível em coordenada cartesiana

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0$$

$$\frac{\partial \omega}{\partial P} = \left(\frac{\partial w}{\partial z}\right)$$

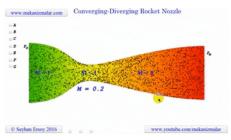
Forma Diferencial da Equação da Continuidade para fluido incompressível em coordenada isobárica

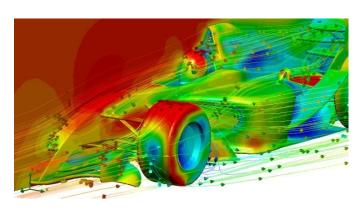
$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial \omega}{\partial P} = 0$$

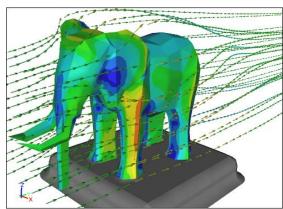


fluído compressível X incompressível

Forma Diferencial da Equação da Continuidade para fluido incompressível e compressível em coordenada cartesiana







$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{V}) = 0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{V} = 0$$



5: Qual a relação das aproximações (fluído incompressível) e aproximação de Boussinesq usado na camada limite?

R: