

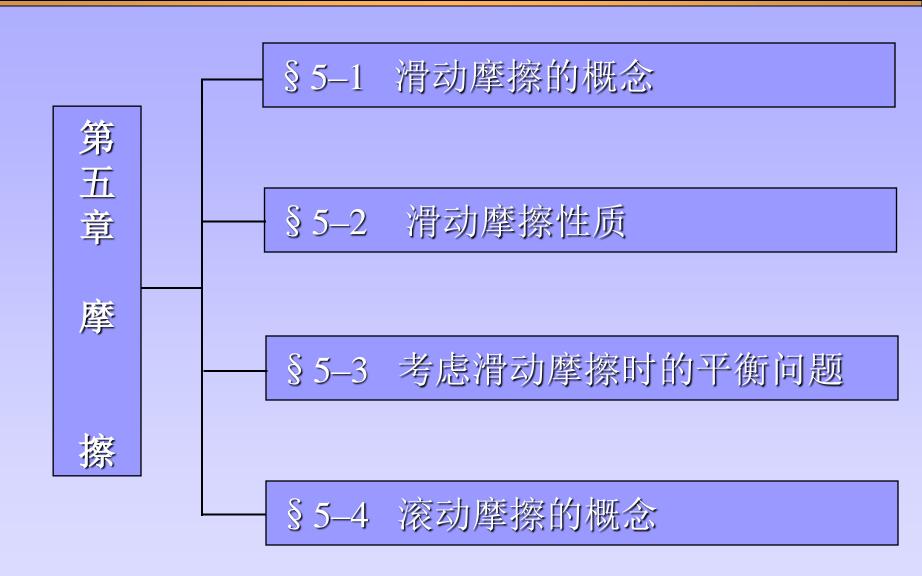
静力学





杨成鹏 力学与土木建筑学院

静 力 学







§ 5-1 滑动摩擦的概念

- 滑动摩擦的概念 ▶
- 滑动摩擦的分类 ≥





§ 5-1 滑动摩擦的概念

1. 滑动摩擦的概念

当一物体沿着另一物体的表面(或接触面)滑动或具有滑动的趋势时,该表面会产生切向阻力的现象称为<mark>滑动摩擦</mark>,简称摩擦。

这个切向阻力称为滑动摩擦力,简称摩擦力。

2.滑动摩擦的分类

(1) 按二物体接触面间是否有润滑分类

干摩擦: 由固体表面直接接触而产生的摩擦。

湿摩擦: 固体表面之间存在某种液体,则这时出现的摩擦。

半干摩擦: 当润滑油不足时, 固体表面将部分保持直接接触,

这种在中间状态下出现的摩擦。





(2) 按二物体接触点(面)之间有无相对速度分类

动(滑动)摩擦:已发生相对滑动的物体间的摩擦。

静(滑动)摩擦: 仅出现相对滑动趋势而未发生运动时的摩擦。

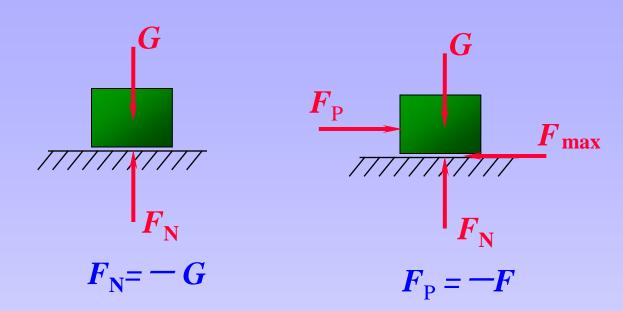




- 静摩擦力的性质 ▶
- 静摩擦力极限摩擦定律 ≥
- 动摩擦定律 ▶
- 摩擦角、摩擦锥、自锁 ▶



1. 静摩擦力的性质



摩擦力的大小有如下变化范围: $0 \le F \le F_{\text{max}}$

极限值 F_{max} 称为极限摩擦力(最大摩擦力)。

当推力 F_P 增加到等于 F_{max} 时的平衡称为<mark>临界平衡状态。</mark> 摩擦力的方向总是和物体的相对滑动趋势的方向相反。





2. 静摩擦力极限摩擦定律

静摩擦力的最大值 F_{max} 与物体对支承面的正压力或法向反作用力 F_{N} 成正比。

即:
$$F_{\text{max}} = f_{\text{s}} F_{\text{N}}$$

 f_{s} : 静摩擦因数

3. 动摩擦定律

动摩擦力 F_d 与物体对支承面的正压力或法向反作用力 F_N 成正比。

即:
$$F_{\rm d} = f_{\rm d} F_{\rm N}$$

 $f_{\rm d}$: 动摩擦因数

动摩擦力的方向总是和物体的相对滑动的速度方向相反。

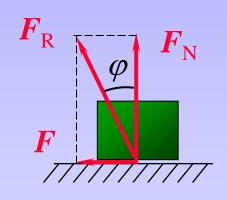


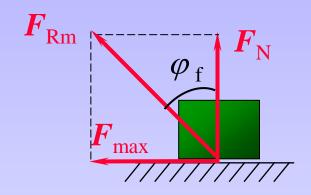
4. 摩擦角、摩擦锥、自锁

●总反力

● 摩擦角

最大总反力 $F_{\rm N}$ 对法向反力 $F_{\rm N}$ 的偏角 $\varphi_{\rm f}$ 。





总反力 $F_R = F_N + F$

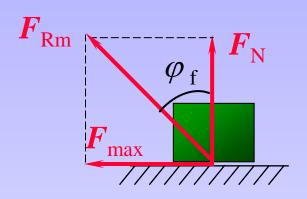
$$\tan \varphi = \frac{F}{F_{\rm N}}$$

最大总反力
$$F_{Rm} = F_N + F_{max}$$

$$\tan \varphi_{\rm f} = \frac{F_{\rm max}}{F_{\rm N}}$$

● 摩擦角

最大总反力 $F_{\rm Rm}$ 对法向反力 $F_{\rm N}$ 的偏角 $\varphi_{\rm f}$ 。



$$\tan \varphi_{\rm f} = \frac{F_{\rm max}}{F_{\rm N}} = \frac{f_{\rm s} F_{\rm N}}{F_{\rm N}} = f_{\rm s}$$

由此可得重要结论:

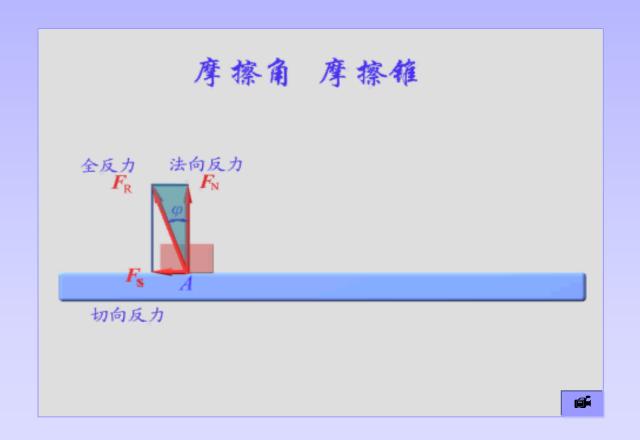
最大总反力 $F_{Rm} = F_N + F_{max}$

$$\tan \varphi_{\rm f} = \frac{F_{\rm max}}{F_{\rm N}}$$

摩擦角的正切=静摩擦因数

●摩擦锥

以支承面的法线为轴作出的以 2ϕ ,为顶角的圆锥。







● 摩擦锥的性质

摩擦角更能形象的说明有摩擦时的平衡状态。

物体平衡时有
$$0 \le F \le F_{\text{max}}$$
 \longrightarrow $\frac{F}{F_{\text{N}}} \le \frac{F_{\text{max}}}{F_{\text{N}}}$ \longrightarrow $0 \le \varphi \le \varphi_{\text{f}}$

所以物体平衡范围 $0 \le F \le F_{\text{max}}$ 也可以表示为 $0 \le \varphi \le \varphi_{\text{f}}$ 。

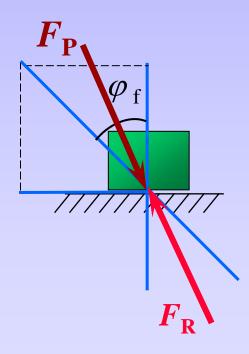
性质: 当物体静止在支承面时,支承面的总反力的偏角 不大于摩擦角。





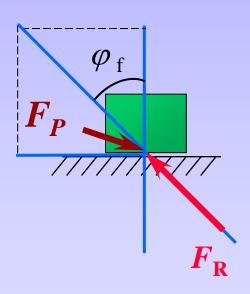
● 两个重要结论

① 如果作用于物体的主动力合力的作用线在摩擦锥内,则不论这个力多大,物体总能平衡。 这种现象称为自锁。



● 两个重要结论

② 如果作用于物体的主动力合力的作用线在摩擦锥外,则不论这个力多小,物体都不能保持平衡。



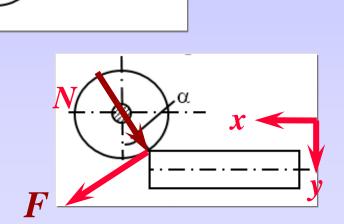
 $\underline{\textit{B}}$ 图示压延机由两轮构成,若烧红的铁板与铸铁轮接触处的摩擦系数为f,摩擦角 $\varphi_f = \operatorname{arctg} f$,以下四种 α 角(铁板与铸铁轮接触点的圆心角)的情况,哪一种能使铁板被自动压延而进入滚轮?

- (A) $\alpha < \varphi_f$;
- (B) $\alpha > 90^{\circ} \varphi_{\rm f}$;
- (C) $\alpha > \varphi_{\rm f}$;
- (D) $\alpha < 90^{\circ} \varphi_{\rm f}$.

正确答案: A

x轴: $F\cos\alpha - N\sin\alpha > 0$

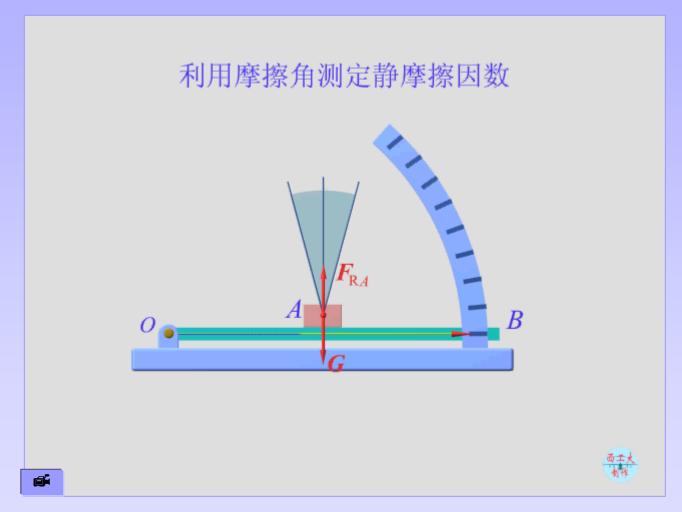
 $fN\cos\alpha - N\sin\alpha > 0 \rightarrow f > \mathrm{tg}\alpha$







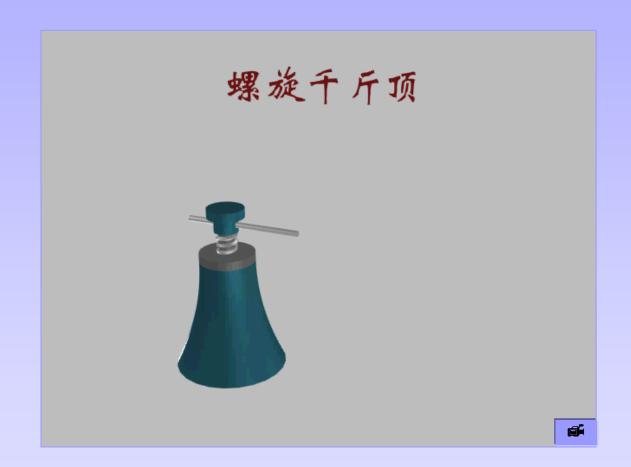
利用摩擦角测定静摩擦因数







螺旋千斤顶



斜面自锁条件

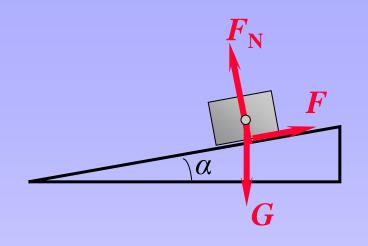
平衡时 $F = G\sin\alpha$, $F_N = G\cos\alpha$

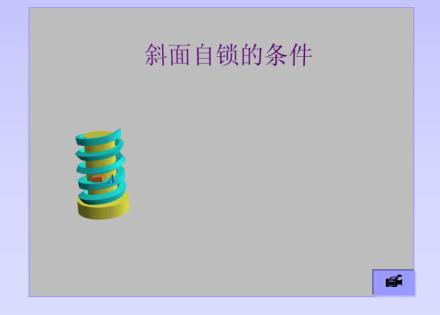
$$\pm F \leq F_{\text{max}} = f_{\text{s}} F_{\text{N}}$$

$$G\sin\alpha \leq f_sG\cos\alpha$$

$$\tan \alpha \le f_s = \tan \varphi_f$$

$$\alpha \leq \varphi_{\rm f}$$









§ 5-3 考虑滑动摩擦时的 平衡问题

- 临界平衡状态分析 ≥
- 非临界平衡状态分析 ≥





§5-3 考虑滑动摩擦时的平衡问题

考虑摩擦时的平衡问题的分析与前面相同。但要特别注意摩擦力的分析,其中重要的是判断摩擦力的方向和大小。

两种情况

- 1. 临界平衡状态分析
 - ●应用 $F_{\text{max}} = f_s F_N$ 作为补充方程。
 - ●根据物体的运动趋势来判断其接触处的摩擦力方向,不能任意假设。

在许多情况下其结果是一个不等式或范围。





§5-3 考虑滑动摩擦时的平衡问题

考虑摩擦时的平衡问题的分析与前面相同。但要特别注意摩擦力的分析,其中重要的是判断摩擦力的方向和大小。

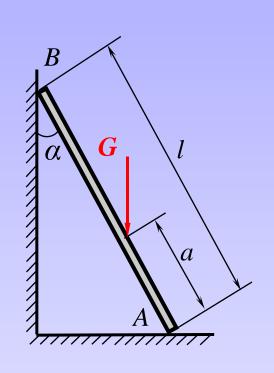
两种情况

- 2. 非临界平衡状态分析(平衡范围分析)
- 应用 $F \leq f_s F_N$ 作为补充方程。
- \bullet 当物体平衡时,摩擦力F 和支承面的正压力 F_N 彼此独立。

摩擦力F的指向可以假定,大小由平衡方程决定。

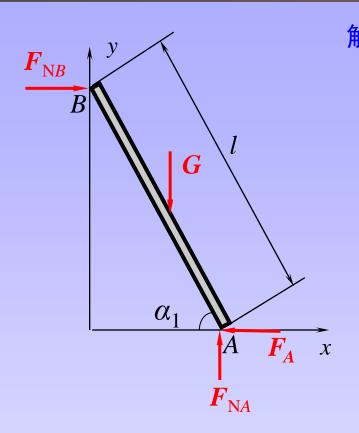






例5-1 长为l的梯子AB一端靠在 墙壁上,另一端搁在地板上,如图所 示。假设梯子与墙壁的接触是完全光 滑的,梯子与地板之间有摩擦,其静 摩擦因数为 f_s 。梯子重为G。(1)若 梯子在倾角 α_1 的位置保持平衡,试求 约束力 F_{NA} 、 F_{NB} 和摩擦力 F_{A} ; (2) 若梯子不致滑倒,试求其倾角α的范 围。

§5-3 考虑滑动摩擦时的平衡问题



(1) 以梯子AB为研究对象,看成匀质杆, 梯子的受力如图。

使梯子保持静止, 必须满足下列平衡方程

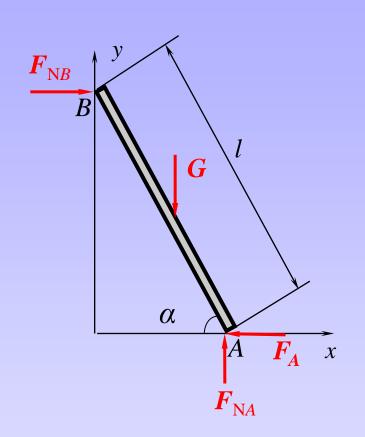
$$\sum F_x = 0, \qquad F_{NB} - F_A = 0 \tag{a}$$

$$\sum F_{v} = 0, \qquad F_{NA} - G = 0 \tag{b}$$

$$\sum M_A(\mathbf{F}) = 0, \quad G \frac{l}{2} \cos \alpha_1 - F_{NB} l \sin \alpha_1 = 0 \quad (c)$$

由式(a)、(b)和(c)可解得

$$F_{NB} = \frac{G}{2} \frac{\cos \alpha_1}{\sin \alpha_1}, \qquad F_{NA} = G, \qquad F_A = -\frac{G}{2} \cot \alpha_1$$



(2) 摩擦力 F_A 的方向必须根据梯子的滑动 趋势预先确定,梯子的受力如图所示。

$$\sum F_x = 0, \qquad F_{NB} - F_A = 0$$
 (a)

$$\sum F_{v} = 0, \qquad F_{NA} - G = 0 \tag{b}$$

$$\sum M_A(F) = 0, \quad G \frac{l}{2} \cos \alpha - F_{NB} l \sin \alpha = 0 \quad (c)$$

补充方程:
$$F_A = f_s F_{NA}$$
 (d)

据此不仅可以解出A、B两处的约束力,而且可以确定保持平衡时梯子的临界倾角

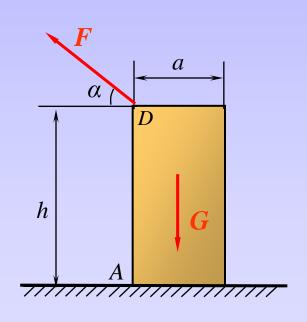
$$\alpha = \operatorname{arccot}(2f_s)$$

由常识可知, α 越大梯子越容易保持平衡,故平衡时梯子对地面的倾角范围为 $\alpha \geq \operatorname{arccot}(2f_s)$





例5-2 图示匀质木箱重G = 5 kN,它与地面间的静摩擦因数 $f_s = 0.4$ 。图中h = 2a = 2 m, $\alpha = 30^\circ$ 。(1)问当D处的拉力F = 1 kN时,木箱是否平衡?(2)求能保持木箱平衡的最大拉力。



解: 1. 判断木箱是否平衡

取木箱为研究对象,受力分析如图。

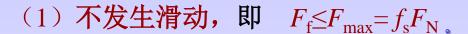
列平衡方程

$$\sum F_x = 0, \quad F_f - F \cos \alpha = 0$$

$$\sum F_{y} = 0, \quad F_{N} - G + F \sin \alpha = 0$$

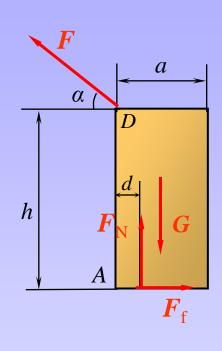
$$\sum M_A(\mathbf{F}) = 0, \quad hF \cos \alpha - G\frac{a}{2} + F_N d = 0$$

解方程得 $F_f = 866 \text{ N}, F_N = 4500 \text{ N}, d = 0.171 \text{ m}$



木箱与地面之间的最大摩擦力为 $F_{\text{max}} = f_{\text{s}} F_{\text{N}} = 1800 \text{ N}$

因为 $F_f < F_{max}$,所以木箱不滑动。



$$\sum F_x = 0, \quad F_f - F \cos \alpha = 0$$

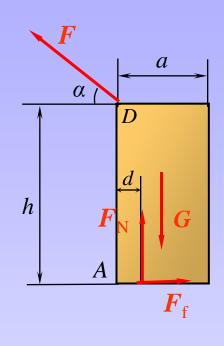
$$\sum F_{y} = 0, \quad F_{N} - G + F \sin \alpha = 0$$

$$\sum M_A(\mathbf{F}) = 0, \quad hF \cos \alpha - G\frac{a}{2} + F_N d = 0$$

解方程得 $F_f = 866 \text{ N}, F_N = 4500 \text{ N}, d = 0.171 \text{ m}$

(2) 不绕点A翻倒,即 d>0。

又因为d=0.171 m > 0,所以木箱不会翻倒。



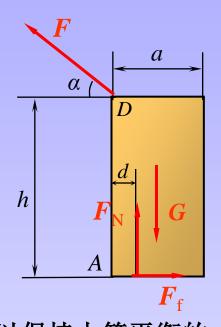
2. 求平衡时最大拉力,即求滑动临界与翻倒临界时的最小力F。

列平衡方程

$$\sum F_x = 0, \quad F_f - F \cos \alpha = 0$$

$$\sum F_y = 0, \quad F_N - G + F \sin \alpha = 0$$

$$\sum M_A(F) = 0, \quad hF \cos \alpha - G \frac{a}{2} + F_N d = 0$$



木箱发生滑动的条件为 $F_f = F_{max} = f_s F_N$

解得
$$F_{\text{H}} = \frac{f_{\text{s}}G}{\cos \alpha + f_{\text{s}} \sin \alpha} = 1 876 \text{ N}$$

由于 $F_{\text{M}} < F_{\text{刑}}$,所以保持木箱平衡的最大拉力为

木箱绕
$$A$$
 点翻倒的条件为 $d=0$,则

$$F_{\text{m}} = \frac{Ga}{2h\cos\alpha} = 1443 \text{ N}$$

$$F = F_{\text{m}} = 1443 \text{ N}$$



也可以如下分析:

(1)木箱有向左滑动趋势

列平衡方程

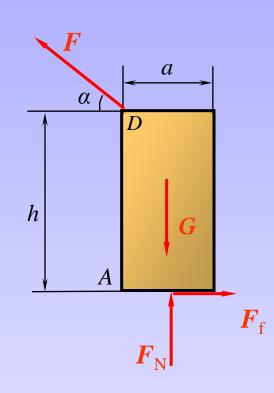
$$\sum F_x = 0, \quad F_f - F \cos \alpha = 0$$

$$\sum F_{y} = 0, \quad F_{N} - G + F \sin \alpha = 0$$

补充方程

$$F_{\rm f} = F_{\rm max} = f_{\rm s} F_{\rm N}$$

解得
$$F_{\text{\pi}} = \frac{f_{\text{s}}G}{\cos \alpha + f_{\text{s}} \sin \alpha} = 1 876 \text{ N}$$



(2)木箱处于绕 A 点翻倒的临界平衡状态

列平衡方程

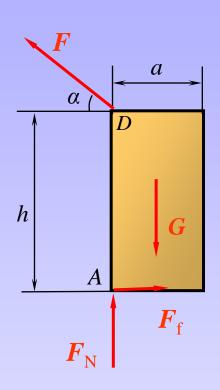
$$\sum M_A(\mathbf{F}) = 0, \quad hF \cos \alpha - G \frac{a}{2} = 0$$

解得

$$F_{\text{m}} = \frac{Ga}{2h\cos\alpha} = 1443 \text{ N}$$

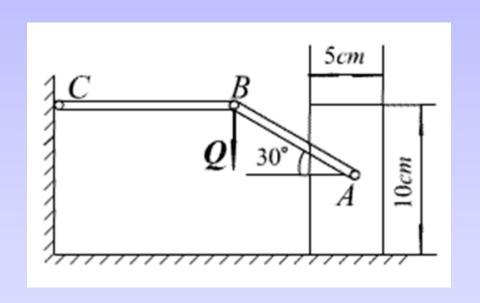
由于 $F_{\text{All}} < F_{\text{left}}$,所以保持木箱平衡的最大拉力为

$$F = F_{\text{max}} = 1443 \text{ N}$$



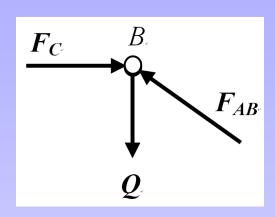
§ 作业题解答

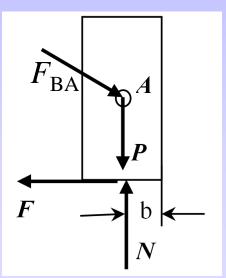
3. 杆AB和BC在B处铰接,在铰链上作用有铅垂力Q,C端铰接在墙上,A端铰接在重P=1000N的匀质长方体的几何中心A。已知杆BC水平,长方体与水平面间静摩擦因数为f=0.52,杆重不计,尺寸如图所示。试确定不致破坏系统平衡的Q的最大值。



§ 作业题解答

1. 以销钉B为研究对象,受力分析如图所示。





$$\sum F_y = 0, \quad F_{AB} \sin 30^\circ - Q = 0$$

$$\Rightarrow F_{AB} = 2Q$$

2. 取长方体A为研究对象, 受力分析如图,

$$\sum F_x = 0$$
, $F_{BA} \cos 30^\circ - F = 0$ (1)

$$\sum F_y = 0$$
, $N - P - F_{BA} \sin 30^\circ = 0$ (2)

$$\sum M_D = 0,$$

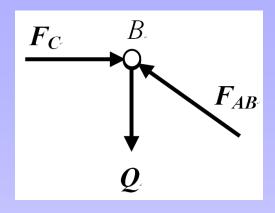
$$\frac{5}{2}P - \frac{10}{2}F_{BA}\cos 30^{\circ} + \frac{5}{2}F_{BA}\sin 30^{\circ} - Nb = 0 \quad (3)$$

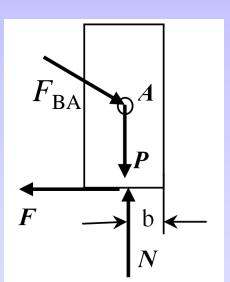
1) 不滑动时, $F \leq fN$,由式(1)和(2)得





§作业题解答





$$F_{BA} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \le \left(P + F_{BA} \cdot \frac{1}{2}\right) f, \quad :: F_{BA} = F_{AB}$$

$$\Rightarrow Q \le 429.03 N$$

2) 不绕*D*点翻倒, *b*≥0, 由式(3)求得

$$Q \le 405.83N$$

故比较以上结果得知,所求最大力Q为

$$Q_{\text{max}} = 405.83N$$

§ 5-4 滚动摩阻的概念

- 滚动摩阻的定义 ▶
- 滚动摩阻性质与产生原因 ▶
- 滚动摩阻定律 ▶



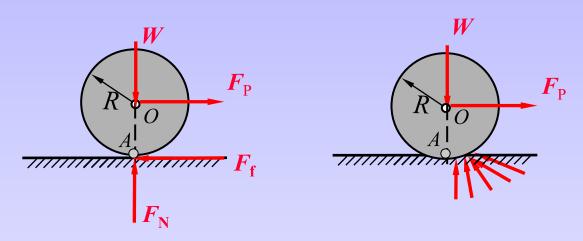


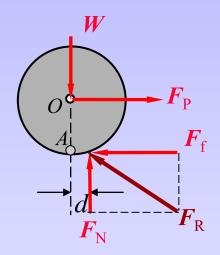
§5-4 滚动摩阻的概念

1. 滚动摩阻的定义

当一物体沿着另一物体的表面滚动或具有滚动的趋势时,除可能受到滑动摩擦力外,还受到一个阻力偶的作用。这个阻力偶称为滚动摩阻。

2. 滚动摩阻性质与产生原因





由平衡条件得

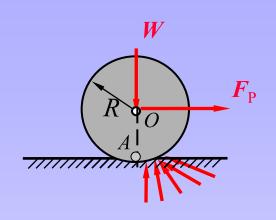
$$W=-F_{
m N}$$
 , $F_{
m f}=-F_{
m P}$

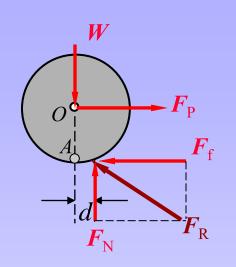
W, $F_{\rm N}$ 组成阻止滚动的力偶,即滚阻力偶 $M_{\rm r}$ 。

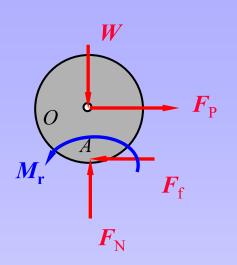


§5-4 滚动摩阻的概念

△ 滚动摩阻性质





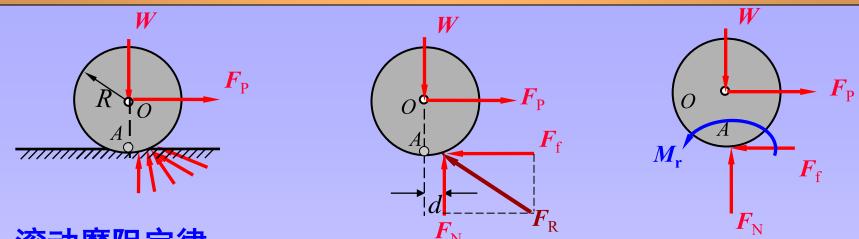


滚动摩阻: $M_r = F_N d$

 $M_{\rm r,max} = F_{\rm N} \delta$

驱动力偶: F_p 与 F_f

§5-4 滚动摩阻的概念



3. 滚动摩阻定律

实验表明:滚动摩阻力偶矩具有极限值 $M_{r,max}$,力偶矩一旦增大到超过 $M_{r,max}$,滚子就不能保持平衡。

滚阻力偶矩的极限值(最大值)可表示为

$$M_{\rm r,max} = F_{\rm N} \delta$$

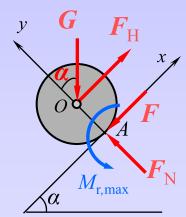
δ称为滚阻系数,具有长度量纲。它与滚子以及支承面的材料、 硬度等物理因素有关。

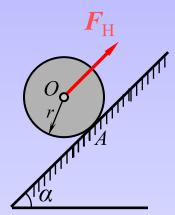




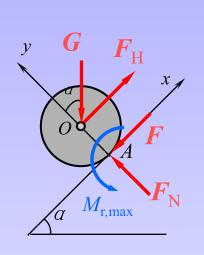
例5-4 匀质轮子的重量G = 3 kN,半径 r = 0.3 m;今在轮中心施加平行于斜面的拉力 F_H ,使轮子沿与水平面成 $\alpha = 30^\circ$ 的斜面匀速向上作纯滚动。已知轮子与斜面的滚阻系数 $\delta = 0.05$ cm,试求力 F_H 的大小。

解: 1. 取轮子为研究对象, 受力分析 如图。





2. 列平衡方程。



$$\sum F_{y} = 0, \quad F_{N} - G \cos \alpha = 0$$

$$\sum M_A = 0$$
, $M_{r,max} + G \sin \alpha \times r - F_H r = 0$

补充方程

$$M_{\rm r,max} = \delta F_{\rm N}$$

3. 联立求解。

$$F_{\rm H} = G \bigg(\sin \alpha + \frac{\delta}{r} \cos \alpha \bigg)$$

$$F_{\rm H} = 1504 \, \rm kN$$

谢谢使用





