

理论力学绪论

杨成鹏(六院)

手机:13484615864

Email: yang@mail.nwpu.edu.cn

QQ:371714439

交流群: 585402615













理论力学慕课



中国大学慕课网址:

http://www.icourse163.org/

我校理论力学慕课网址:

http://www.icourse163.org/course/N WPU-1001955002

开课时间:8月21日

下载手机APP,随时随地学<u>理力</u>

慕课成绩合格加3分,优秀加5分

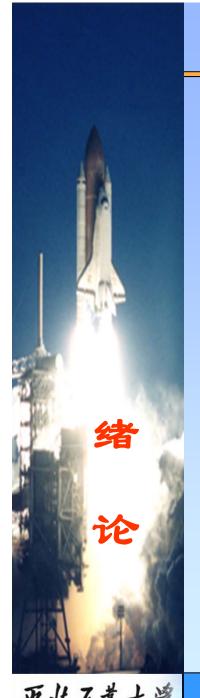
















2. 理论力学的研究范畴



3. 理论力学的研究内容



4. 理论力学的研究方法



5. 学习理论力学的目的



绪

1. 理论力学的研究对象

理论力学在高等工科院校中是一门重要的技 术基础课,是后续力学课程和其他相关专业课程 的基础,例如:机械原理、机械振动、电动力学、 热力学与统计物理学、量子力学等。

理论力学是研究物体机械运动一般规律的科 学。

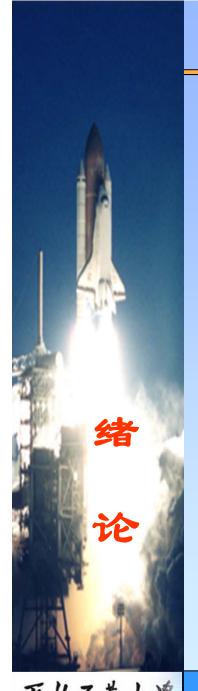
物体机械运动具有两种基本形式,一是空间 位置的改变,二是形状的变化。

理论力学不涉及物体形状的变化。







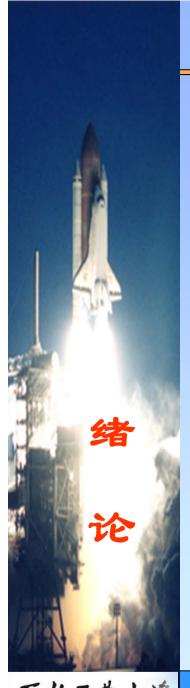


2. 理论力学的研究范畴

理论力学属于古典力学的范畴,以牛顿三大定律为基础,在宏观世界和低速状态下研究物体的运动规律。

古典力学的基本定律不适用于:

- 1) 微观粒子的运动(量子力学);
- 2) 速度接近光速的宏观物体的运动(相 对论力学)。

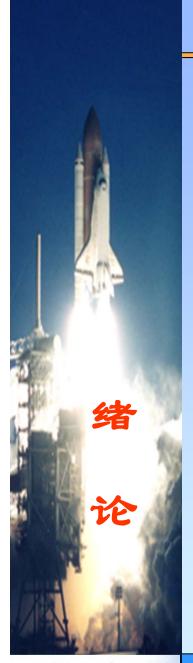


3. 理论力学的研究内容

(1) 静力学

研究物体机械运动的特殊情况—平衡问题。



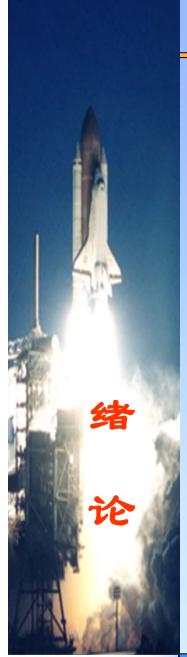


(2) 运动学

研究物体运动过程中各运动学参数之间的几何关系。

运动学参数包括:位置坐标、速度、加速度等。





(3) 动力学

研究物体运动状态的变 化与作用力之间的关系。

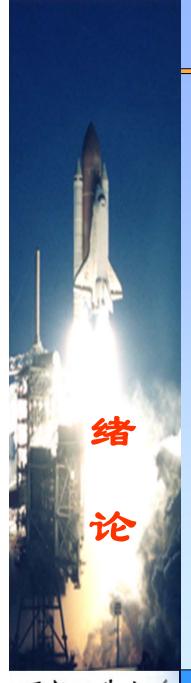
$$\vec{F} = m\vec{a}$$











4. 理论力学的研究方法

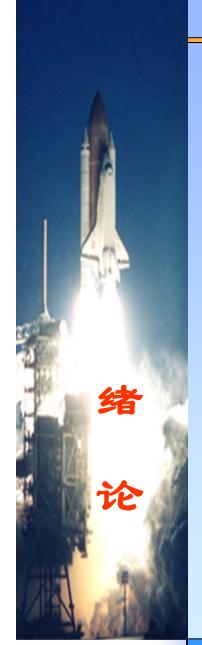
理论力学所采用的研究方法是抽 象化方法。通过抽象化,能够建立物 质对象的一些初步近似的研究模型。











质点——当所研究的物体运动范围远远超过其本身的几何尺寸时,物体的形状和大小对运动的影响很小,这时可以将其抽象为只有质量而无体积的质点。

刚体——是质点间距离始终保持不变的质点系。 刚体是抽象的力学模型。真实物体受力以后 都会变形,当物体的变形和运动尺度相比小 的多时,则可简化为刚体。

质点系——包括质点、刚体、弹塑性体和流体等。



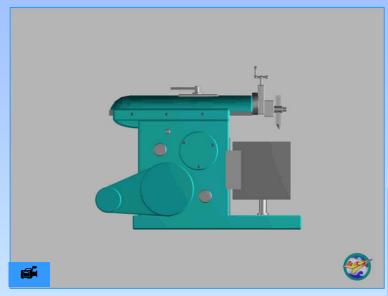


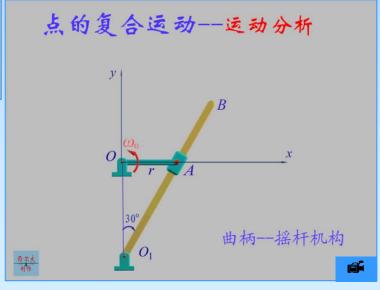














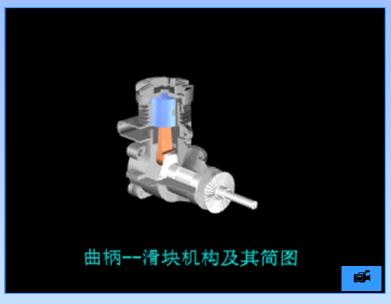
绪

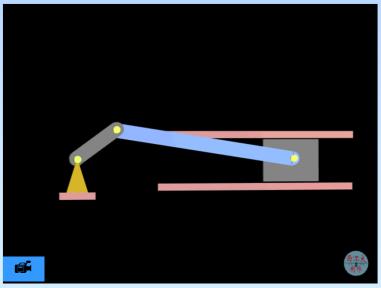














绪











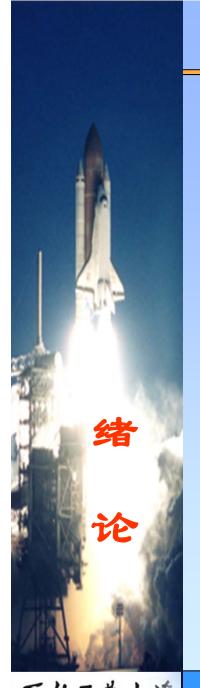






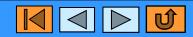


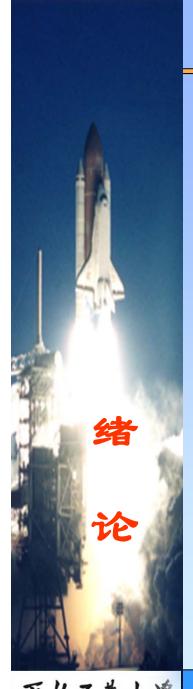




5. 学习理论力学的目的

- 应用并巩固矢量的基本运算方法。
- 训练抽象思维与逻辑思维的能力。
- 培养分析问题、解决问题的能力。
- 奠定基础以解决理论和工程难题。

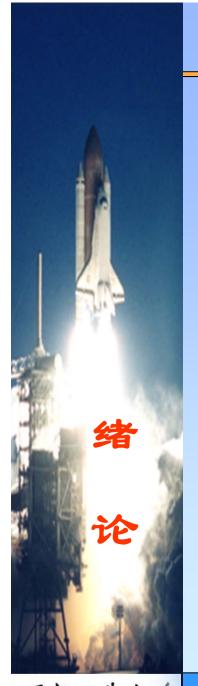




6. 参考书目

- 《理论力学》支希哲主编(教材)
- 《理论力学》习题册(作业集)
- 《理论力学》导教 导学 导考 (资料)
- 《理论力学》哈工大第七版
- "哈尔滨工业大学理论力学第七版课后 习题答案"
- "西北工业大学理论力学习题答案"





购买作业集

时间:周一至周四下午17:00-19:00

地点:力学与土木建筑学院108房间

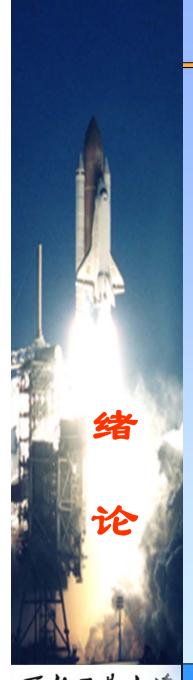
联系人: 刘自强(18392851957)











1、矢量的定义:

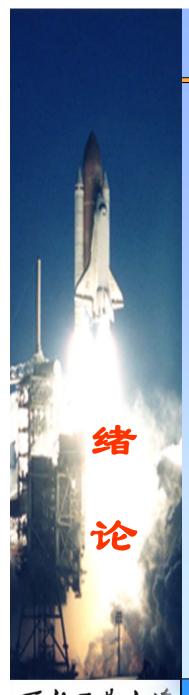
标量只有大小(当然有正负),例如:质量、长度、 时间、密度、能量、温度等。

矢量既有大小又有方向,并有一定的运算规则, 例如: 位移、速度、加速度、力等。









2、矢量的几种表示方式:

*几何表示:有指向的线段



*解析表示: 字母上面加箭头,或用黑体字(课本)

$$\vec{A} = (A_1, A_2, A_3)$$
 大小 $A = |\vec{A}|$ (矢量的模)

3、矢量相等:

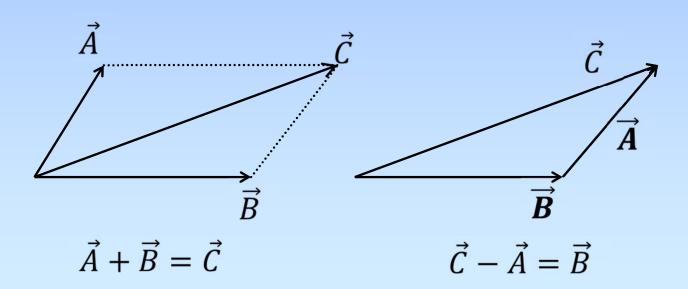
大小相同,方向相同。

标量不能与矢量相等,即: $A \neq \vec{A}$

4、矢量的运算法则:

(1) 加减法

含平行四边形法则和三角形法则











(2) 数乘

$$\omega \vec{A} = \vec{C}$$

大小: $C = |\omega|A$

方向: ω > 0, \vec{C} 平行于 \vec{A}

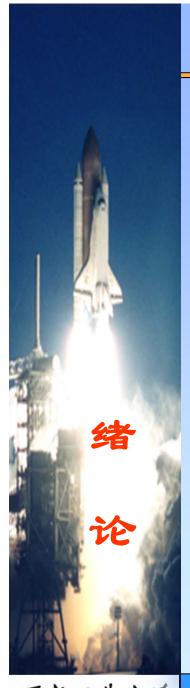
 $\omega < 0$, \vec{C} 平行于 $-\vec{A}$

一个矢量也可写成:它的大小乘上它的单位矢量,

如:
$$\vec{A} = A\vec{e}$$
, $A = |\vec{A}|$, $\vec{e} = \frac{\vec{A}}{A}$







(3) 矢量的分解 在一个平面内,若存在两个不共线的矢量 $\overrightarrow{e_1}$, $\overrightarrow{e_2}$ 则平面内的任一矢量可以分解为: $\overrightarrow{A} = A_1 \overrightarrow{e_1} + A_2 \overrightarrow{e_2}$

常用 $\overrightarrow{e_1} \perp \overrightarrow{e_2}$ 称为正交分解

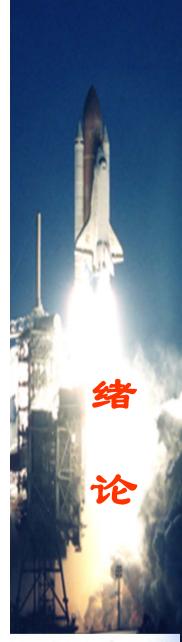
在直角坐标系, $\vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}$

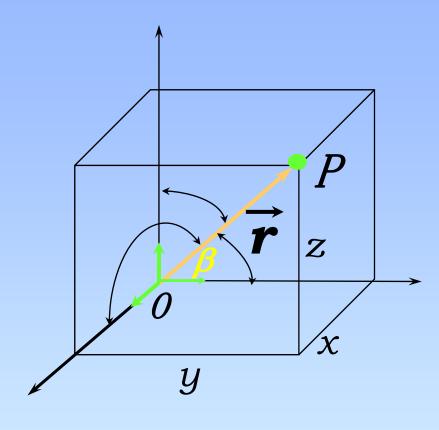
其大小
$$A = |\vec{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2}$$











$$\vec{r} = x\vec{\imath} + y\vec{\jmath} + z\vec{k}$$

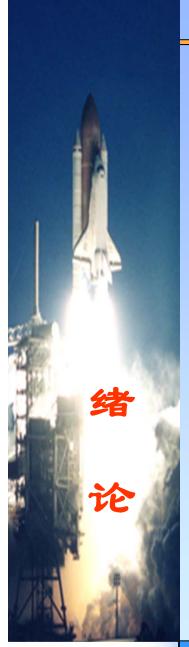
$$r = |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$











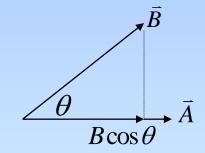
$$\vec{A} \pm \vec{B} = (A_x \pm B_x)\vec{i} + (A_y \pm B_y)\vec{j} + (A_z \pm B_z)\vec{k}$$

- > 同一方向上的分量的运算如同标量一样。
- 不同方向上的分量不能合并同类项,要按矢量加法法则叠加。

(4)矢量的标积(点积,点乘)

 $\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta \left(\theta \text{ 为} \vec{A} + \vec{B} \right)$ 若 \vec{B} 为 单 位 矢 量 , $\vec{A} \cdot \vec{B}$ 为 $\vec{A} \times \vec{B}$ 方 向 的 投 影 。

$$\begin{cases} \theta < 90^{\circ}, & \vec{A} \cdot \vec{B} > 0 \\ \theta = 90^{\circ}, & \vec{A} \cdot \vec{B} = 0 \\ \theta > 90^{\circ}, & \vec{A} \cdot \vec{B} < 0 \end{cases}$$



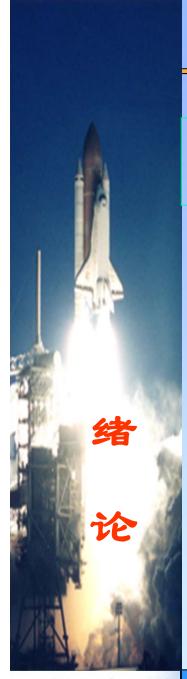
特别注意: $\vec{A} \cdot \vec{A} = A^2 \ge 0$

 $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0$, 可能 $\vec{A} = 0$, 或 $\vec{B} = 0$, 或 $\vec{A} \perp \vec{B}$.







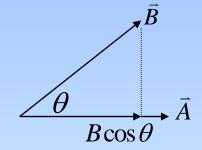


标积的性质:

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$$
 遵守交换律 $\vec{A} \cdot (\vec{B} \pm \vec{C}) = \vec{A} \cdot \vec{B} \pm \vec{A} \cdot \vec{C}$ 遵守分配律

$$\vec{\iota} \cdot \vec{\iota} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1$$

$$\vec{\iota} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{\iota} = 0$$

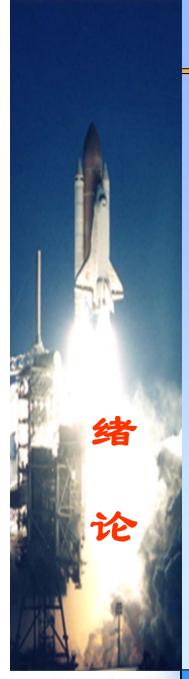


$$\vec{A} \cdot \vec{B} = (A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}) \cdot (B_x \vec{i} + B_y \vec{j} + B_z \vec{k})$$
$$= A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$









(5)矢量的矢积(叉积、叉乘)

$$\vec{A} \times \vec{B} = \vec{C}$$
是一个轴矢量

大小: 平行四边形面积

$$|\vec{C}| = |\vec{A} \times \vec{B}| = AB \sin \theta$$

$$(0 < \theta < \pi)$$

 $|\vec{C}| = |\vec{A} \times \vec{B}| = AB \sin \theta$

方向:

右

手

螺

旋

前

进



右手四指由叉乘号前的矢量方 向,沿小于π的夹角旋转到叉 乘号后的矢量方向时拇指的指 向。积矢量垂直于两叉乘矢量 所确定的平面。

矢积的 性质:

$$\vec{A} \times \vec{B} = -\vec{B} \times \vec{A} \times \vec{B} + \vec{C} \times \vec{A} \times \vec{B} + \vec{A} \times \vec{C}$$

$$\vec{A} \times (\alpha \vec{B} + \beta \vec{C}) = \alpha \vec{A} \times \vec{B} + \beta \vec{A} \times \vec{C}$$

$$\vec{i} \times \vec{i} = \vec{j} \times \vec{j} = \vec{k} \times \vec{k} = 0$$

$$\vec{i} \times \vec{j} = \vec{k}$$

$$\vec{j} \times \vec{k} = \vec{i}$$

$$\vec{k} \times \vec{i} = \vec{j}$$

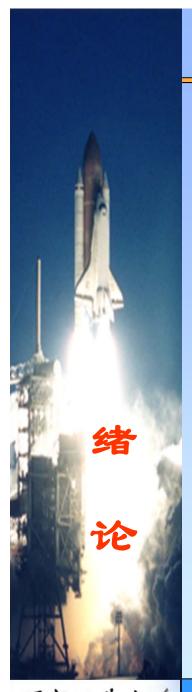
$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix}$$

但遵守分配律









(7) 矢量的导数还是个矢量

若
$$\vec{A} = A\vec{e}$$
,则 $\frac{d\vec{A}}{dt} = \frac{dA}{dt}\vec{e} + A\frac{d\vec{e}}{dt}$

若在直角坐标系,坐标轴方向不变,各分量互 不相干,则分别求导。如:

$$\frac{d\vec{A}}{dt} = \frac{dA_x}{dt}\vec{i} + \frac{dA_y}{dt}\vec{j} + \frac{dA_z}{dt}\vec{k}$$

$$\left| \frac{d\vec{A}}{dt} \right| \neq \frac{dA}{dt}$$
, 除非定向运动

如:速度的导数是加速度,速率的导数是加速度的切向分量。









(8) 矢量的积分

第一种情况:

若 \vec{A} 和 \vec{B} 都在同一平面直角坐标系内,且 $\frac{d\vec{B}}{dt} = \vec{A}$,则 有 $d\vec{B} = \vec{A}dt = (A_x\vec{i} + A_y\vec{j})dt$

矢量对标量积分,各分量各自积分

$$\vec{B} = \int \vec{A}dt = \left(\int A_x dt\right) \vec{i} + \left(\int A_y dt\right) \vec{j}$$
$$= B_x \vec{i} + B_y \vec{j}$$

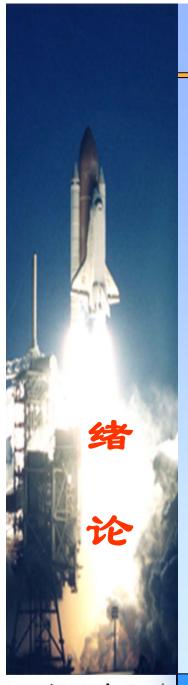
即 $B_x = \int A_x dt$, $B_y = \int A_y dt$, 各分量方向不变。

第二种情况,对矢量点乘积分:

如: 变力沿曲线作功,

元功 $dW = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F_x dx + F_y dy + F_z dz$ 所以,总功 $W = \int \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int F_x dx + F_y dy + F_z dz$ 接下来,做曲线积分就可以。

还有,对矢量叉乘积分,请同学们自己学习。



谢谢使用



西北乙某大學 NORTHWESTERN POLYTECHNICAL LINIVERSITY







