



15.3 质点的衰减振动



一、质点的衰减振动

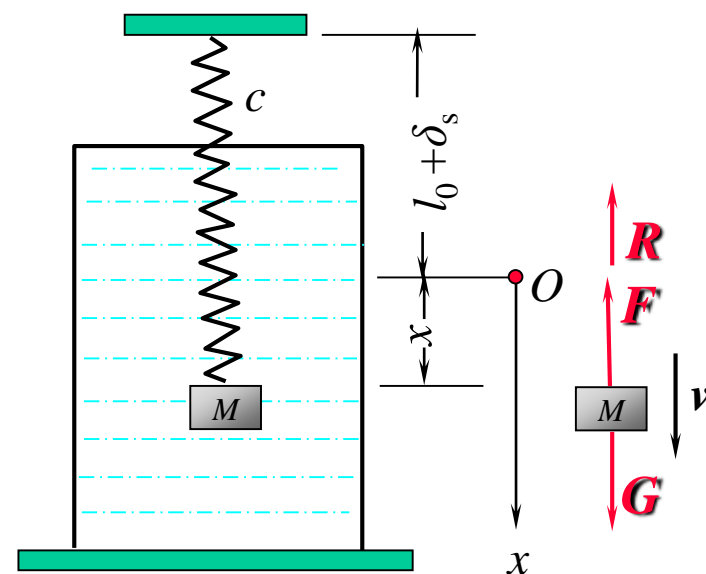
本节将讨论质点在有阻尼时的自由振动，但只限于与速度一次方成正比的介质阻力，这种阻力称为**线性阻力**（或**粘滞阻力**）。

如图示系统在介质里运动中，质点 M 将受到介质阻力的作用。

在微振动情况下，速度不大，可以认为阻力 R 与速度 v 的一次方成正比，即有

$$R = -\mu v$$

其中， μ 称为**粘滞阻力系数**（以 $\frac{kg}{s}$ 为单位），表示质点在单位速度时，所受的阻力值，其大小与介质和物体的形状等因素有关，可由实验测定。式中负号表示阻力与速度的方向恒相反。





取物块的平衡位置作为坐标原点 O ，轴 Ox 沿直线向下。当物块在位置 O 时，弹簧拉力 $F_0 = c\delta_s$ 与表观重力 G （已扣除浮力）相互平衡，即有 $G = c\delta_s$

物块运动时， $F_x = -c(\delta_s + x)$ ， $R_x = -\mu\dot{x}$

质点的运动微分方程写成 $m\ddot{x} = G - c(\delta_s + x) - \mu\dot{x}$

考虑到， $G = c\delta_s$ 上式简化成

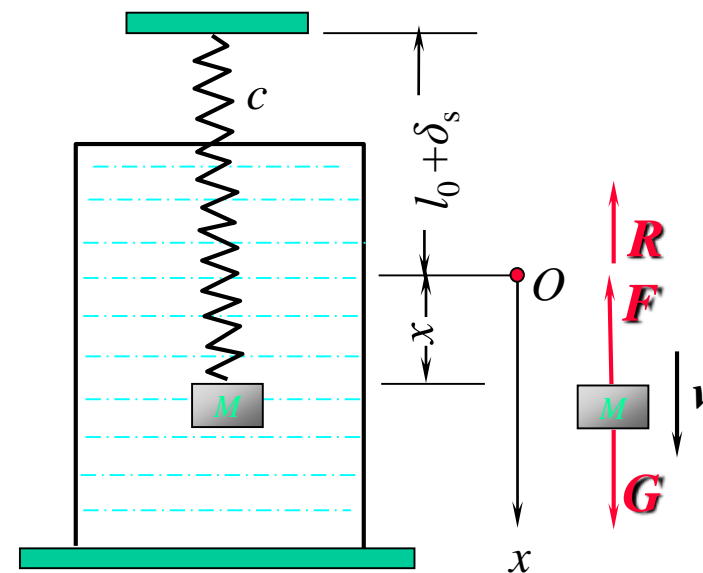
$$m\ddot{x} + \mu\dot{x} + cx = 0$$

代入参量

$$k^2 = \frac{c}{m}, \quad 2n = \frac{\mu}{m} \quad (n \text{ 称为阻尼系数})$$

则上式写成

$$\ddot{x} + 2n\dot{x} + k^2x = 0 \quad (9-14)$$





$$\ddot{x} + 2n\dot{x} + k^2x = 0 \quad (9-14)$$

这就是在**线性恢复力和线性阻力**作用下质点运动微分方程的标准形式。
式中 n 称为**阻尼系数**。

此式是二阶常数线性齐次方程。

有三种不同的情形：

- (1) $n < k$ 称为小阻尼，
- (2) $n = k$ 称为临界阻尼，
- (3) $n > k$ 称为大阻尼。

我们将只讨论**小阻尼** $n < k$ 情形。



引入参量 $k_1 = \sqrt{k^2 - n^2}$ ，则式(9-14)的通解可以写成

$$x = e^{-nt}(C_1 \cos k_1 t + C_2 \sin k_1 t)$$

式中，积分常量 C_1 和 C_2 可以由运动的初始条件来决定。

把上式对时间 t 求导数，得质点速度的一般表达式

$$\begin{aligned} \dot{x} = & -n e^{-nt}(C_1 \cos k_1 t + C_2 \sin k_1 t) \\ & + k_1 e^{-nt}(-C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t) \end{aligned}$$



$$x = e^{-nt}(C_1 \cos k_1 t + C_2 \sin k_1 t)$$

$$\dot{x} = -ne^{-nt}(C_1 \cos k_1 t + C_2 \sin k_1 t) + k_1 e^{-nt}(-C_1 \sin k_1 t + C_2 \cos k_1 t)$$

运动的初始条件：当 $t=0$ 时， $x = x_0$ $\dot{x} = \dot{x}_0$ ；将它们代入上式，得到

$$x_0 = C_1, \quad \dot{x}_0 = -nC_1 + k_1 C_2$$

从而解得

$$C_1 = x_0, \quad C_2 = \frac{x_0 + nx_0}{k_1}$$

于是，质点的运动方程写成

$$x = e^{-nt}\left(x_0 \cos k_1 t + \frac{x_0 + nx_0}{k_1} \sin k_1 t\right) \quad (9-18)$$

或者通过三角函数的变换，把上式写成

$$x = A e^{-nt} \sin(k_1 t + \alpha) \quad (9-19)$$



$$x = e^{-nt} \left(x_0 \cos k_1 t + \frac{x_0 + nx_0}{k_1} \sin k_1 t \right) \quad (9-18)$$

$$x = A e^{-nt} \sin(k_1 t + \alpha) \quad (9-19)$$

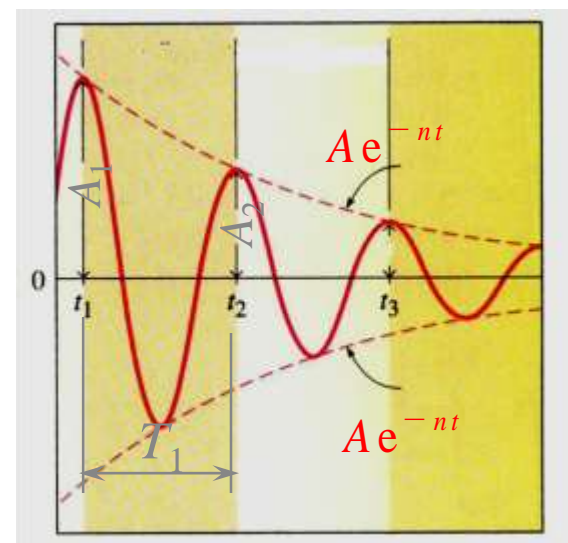
式中

$$A = \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{\dot{x}_0 + nx_0}{k_1} \right)^2}$$

$$\tan \alpha = \frac{k_1 x_0}{\dot{x}_0 + nx_0}$$

结果分析讨论

1. 由式(9-18)或式(9-19)可以看到，由于小阻尼的影响，物块不再进行振幅不变的简谐运动。





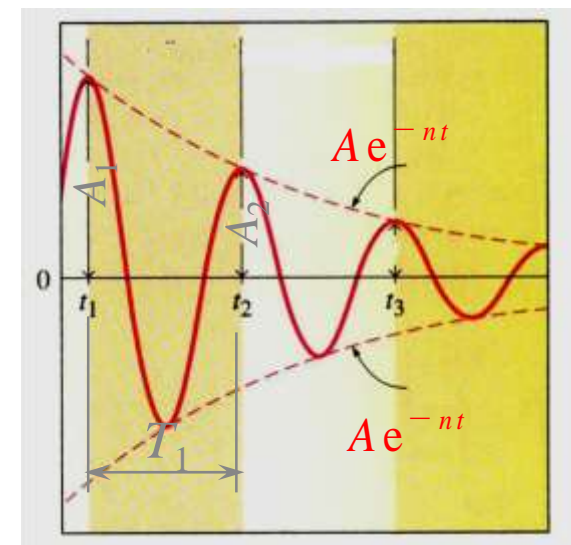
2. 因子 $\sin(k_1 t + \alpha)$ 表明物块仍周期性地通过平衡位置 O 而交替地向点 O 的两侧偏离。

3. 因子 Ae^{-nt} 表示这些偏离的可能最大值，但它是随时间而不断减小的，最后趋近于零。

这样的运动称为衰减振动，但习惯上仍把 $T_1 = 2\pi/k_1$ 称为它的**周期**，而 Ae^{-nt} 称为它的**振幅**。与无阻尼自由振动相比较，衰减振动也称为**有阻尼自由振动**。

$$x = A e^{-nt} \sin(k_1 t + \alpha)$$

(9-19)





二、阻尼对周期 T_1 的影响

上式可改写成

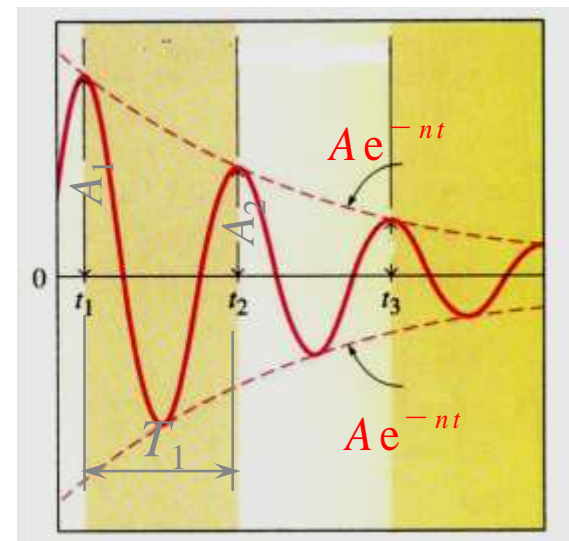
$$T_1 = \frac{2\pi}{k_1} = \frac{2\pi}{\sqrt{k^2 - n^2}}$$

$$T_1 = \frac{2\pi}{k} \left[1 - \left(\frac{n}{k} \right)^2 \right]^{-1/2} = T \left[1 - \left(\frac{n}{k} \right)^2 \right]^{-1/2}$$

式中， T 是无阻尼自由振动周期。

$$k^2 = \frac{c}{m}, \quad 2n = \frac{\mu}{m}$$

- 因为衰减振动中 $n < k$ ，可见，由于小阻尼的存在，使振动的周期 T_1 相对于无阻尼时的周期 T 来说有所增长。





$$T_1 = \frac{2\pi}{k} \left[1 - \left(\frac{n}{k} \right)^2 \right]^{-1/2} = T \left[1 - \left(\frac{n}{k} \right)^2 \right]^{-1/2}$$

1. 当 $n \rightarrow k$ 时, 周期 T_1 无限地增长, ($T_1 \rightarrow \infty$), 从而运动失去往复性。

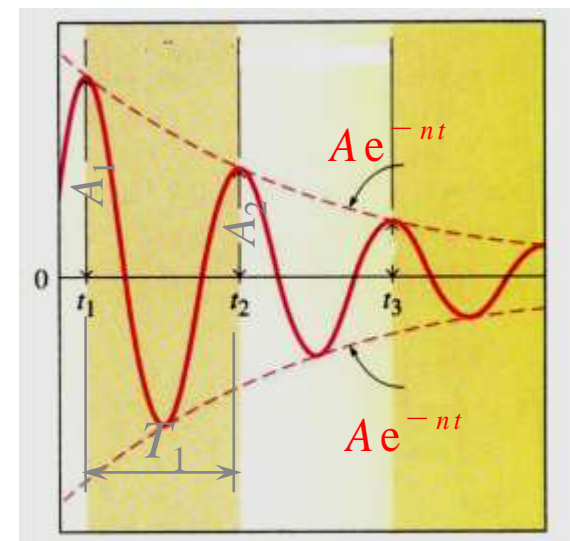
2. 而当 n 很小时, 即 $n \ll k$ 时, T_1 可近似地表示为

$$T_1 = T \left[1 + \frac{1}{2} \left(\frac{n}{k} \right)^2 + \dots \right]$$

例如, 当 $n/k = 0.05$ 时,

$$T_1 \approx T \left[1 + \frac{1}{2} (0.05)^2 \right] = 1.00125T \quad \text{仅增加 } 0.125\%$$

可见, 当阻尼系数 n 比 k 小得多时, 阻尼对周期的影响并不显著, 在初步计算中甚至可以直接用 T 代替 T_1 。



$$k^2 = \frac{c}{m}, \quad 2n = \frac{\mu}{m}$$



三、阻尼对振幅 Ae^{-nt} 的影响

由于阻尼的存在，振幅 Ae^{-nt} 随时在减小。为了说明振幅衰减的快慢，可作如下分析

在任意瞬时 t_1 ，振幅是 $A_1 = Ae^{-nt_1}$

时间逐次增加半周期 $\frac{1}{2}T_1$ ，则瞬时振幅将分别是

$$A_2 = Ae^{-n(t_1+T_1/2)} = Ae^{-nt_1}e^{-nT_1/2} = A_1e^{-nT_1/2}$$

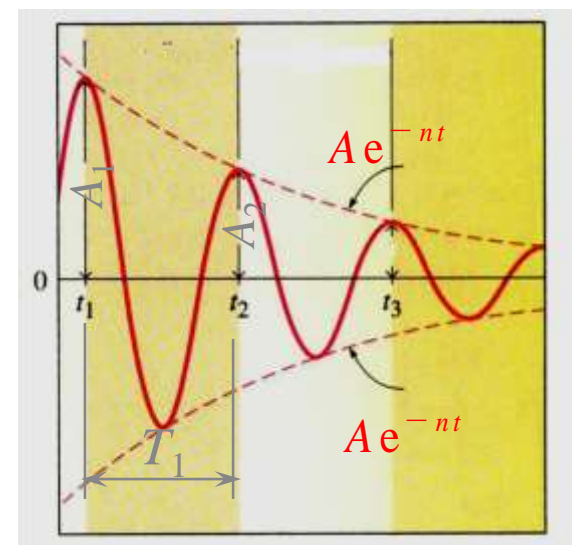
$$A_3 = Ae^{-n(t_1+2T_1/2)} = A_2e^{-nT_1/2}$$

因此，有比值 $\frac{A_2}{A_1} = \frac{A_3}{A_2} = \dots = e^{-nT_1/2}$ =常数

即，每隔半个周期的振幅按等比级数递减。

$$x = Ae^{-nt} \sin(k_1t + \alpha)$$

(9-19)





- 公比 $r = e^{-nT_1/2}$ 称为**减缩率**。
- $\Delta = \ln e^{-nT_1/2} = -\frac{nT_1}{2}$ 称为**对数减缩率**。

减缩率（或对数减缩率）表示每经过半个周期后振幅的衰减程度。由于振幅是按等比级数递减的，即使阻尼很小，振幅的衰减也是迅速的。

1. 小阻尼($n < k$)情形

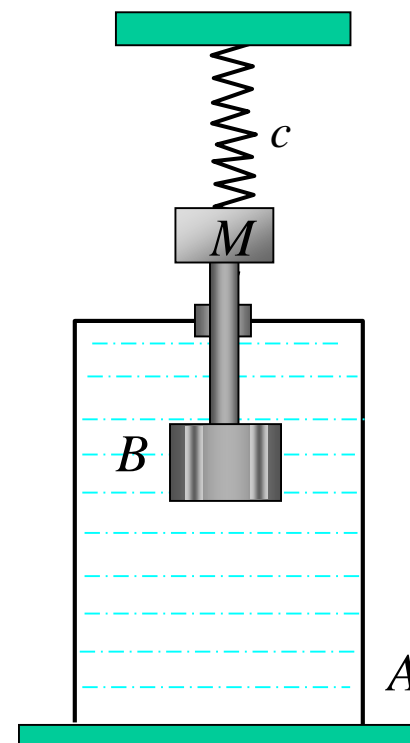
仍以 $n = 0.05k$ 为例，这时减缩率是 $r = e^{-nT_1/2} = 0.855$

即，每经过半个周期，振幅就缩减15%。经过10个周期，振幅将变成原来振幅的 $(0.855)^{20} = 0.043$ ，**只有原来的4.3%**。

通过以上讨论可见，小阻尼（ $n < k$ ）对周期的影响很小，可以忽略不计，而对振幅的影响却是非常显著的。当 $n \geq k$ 时，运动将失去往复性。



例9-3 图示为一种液体减振器装置的简化模型。悬挂在弹簧下端的物块 M 与圆筒 A 内的活塞 B 相固连，筒内充满粘性液体。活塞上钻有许多圆孔，当物块 M 上下振动时，液体从孔中往复流过，给活塞一正比于速度的阻力。设物块连同活塞的质量 $m=1\text{ kg}$ ，弹簧的刚度系数 $c=3920\text{ N/m}$ 。已知物块开始运动后经过10个周期，振幅减到初值的 $1/40$ 。求阻尼系数 n 和阻力系数 μ 。





解：由题意知，物块 M 的运动是衰减运动。阻尼系数 n 可通过减缩率来求出。已知经过10周期，振幅减缩到初始的 $1/40$ ，即有

$$(e^{-nT_1/2})^{20} = \frac{1}{40}$$

取自然对数，求得对数减缩率

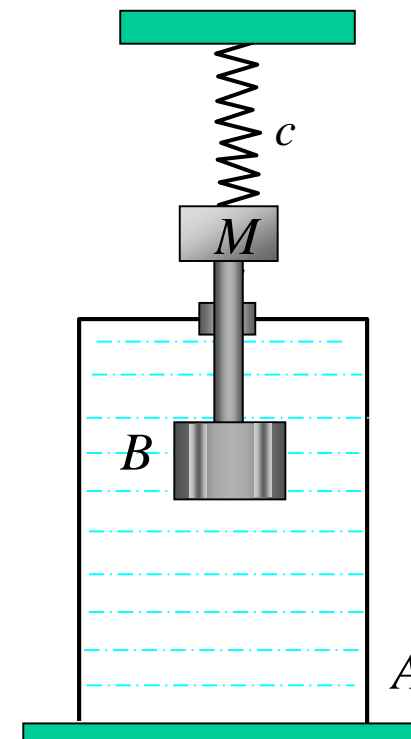
$$\Delta = \ln e^{-nT_1/2} = -\frac{nT_1}{2} = \frac{1}{20} \ln \frac{1}{40} = -0.1844$$

另一方面，考虑到

$$T_1 = \frac{2\pi}{k_1} = \frac{2\pi}{\sqrt{k^2 - n^2}}$$

故有

$$\Delta = -\frac{nT_1}{2} = -\frac{n\pi}{\sqrt{k^2 - n^2}} = -\frac{\pi}{\sqrt{(k/n)^2 - 1}}$$





$$\Delta = -\frac{nT_1}{2} = -\frac{n\pi}{\sqrt{k^2 - n^2}} = -\frac{\pi}{\sqrt{(k/n)^2 - 1}} \quad (1)$$

即
$$\frac{k}{n} = \sqrt{\left(\frac{\pi}{\Delta}\right)^2 + 1} \quad (2)$$

以 Δ 值代入式(2), 求得
$$\frac{k}{n} = \sqrt{\left(\frac{3.142}{0.1844}\right)^2 + 1} = 17.07$$
 在此处键入公式。

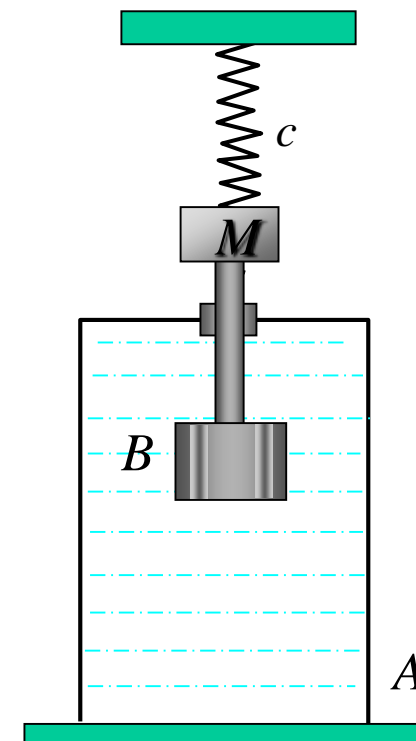
但固有频率

$$k = \sqrt{\frac{c}{m}} = \sqrt{\frac{3920}{1}} = 62.6 \text{ rad/s}$$

于是, 求得阻尼系数为
$$n = \frac{k}{17.07} = \frac{62.6}{17.07} = 3.67 \text{ rad/s}$$

因而阻尼系数为

$$\mu = 2mn = 2 \times 1 \times 3.67 = 7.34 \text{ kg/s}$$





在本例中 $n \ll k$, 可以取 T_1 近似地等于 T 。于是有

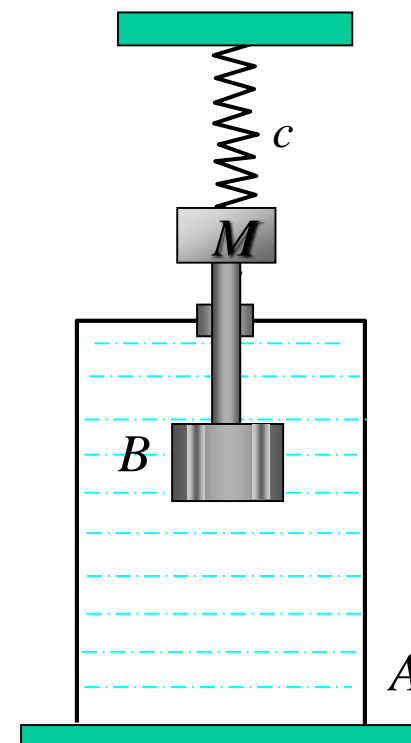
$$-\frac{nT_1}{2} \approx -\frac{nT}{2} = -\frac{n\pi}{k} = -0.1844$$

因而

$$\frac{n}{k} = \frac{0.1844}{\pi} = 0.0587,$$

$$n = 0.056 \cdot k = 0.0587 \times 62.6 = 3.68 \text{ rad/s}$$

其实, 当 $n \ll k$ 时, 在式 (1) 和式 (2) 的根式中, 与 $(k/n)^2$ 相比较可以忽略1, 用这种近似计算求得的结果是足够精确的。



$$\Delta = -\frac{\pi}{\sqrt{(k/n)^2 - 1}} \quad (1)$$

$$\frac{k}{n} = \sqrt{\left(\frac{\pi}{\Delta}\right)^2 + 1} \quad (2)$$



谢谢！