

8.3牵连运动是平移时点的加速度合成定理



1. 三种加速度

绝对加速度 - 动点对于定系的加速度称为绝对加速度,用 a_a 表示。

相对加速度 - 动点对于动系的加速度称为相对加速度,用 a_r 表示。

牵连加速度 - 动系中与动点相重合的那一点对于定系的加速度称为牵连加速度 , 用 a_e 表示。



2. 加速度合成定理

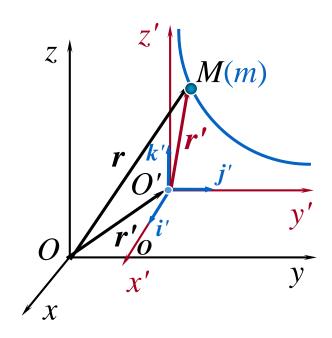
动点M在定系和动系中的矢径分别用r和r'表示。

有关系式

$$r = r_{o'} + r' = r_{o'} + x'i' + y'j' + z'k'$$

在定系中把式对时间t求二阶导数,有

$$a_{a} = \frac{d^{2}r}{dt^{2}} = \frac{d^{2}r_{o'}}{dt^{2}} + \frac{d^{2}x'}{dt^{2}}i' + \frac{d^{2}y'}{dt^{2}}j' + \frac{d^{2}z'}{dt^{2}}k'$$





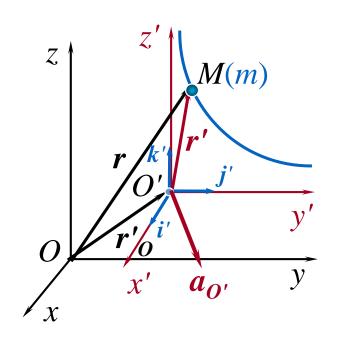
$$a_{a} = \frac{d^{2}r}{dt^{2}} = \frac{d^{2}r_{o'}}{dt^{2}} + \frac{d^{2}x'}{dt^{2}}i' + \frac{d^{2}y'}{dt^{2}}j' + \frac{d^{2}z'}{dt^{2}}k'$$

$$\frac{d^{2}r_{o'}}{dt^{2}} = a_{o'}$$

$$a_{e}$$

$$a_{r}$$

$$a_{a} = a_{e} + a_{r}$$



加速度合成定理 ——牵连运动为平移时,点的绝对加速度等于牵连

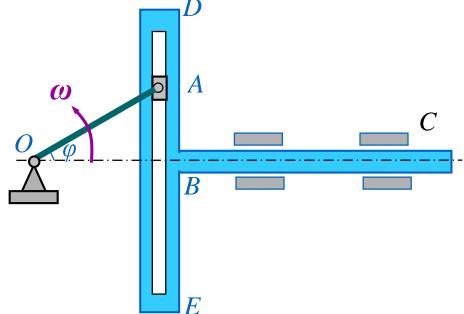
加速度、相对加速度的矢量和。

8.3



西北工业大学

例题1曲柄OA绕固定轴O转动,T形杆BC沿水平方向往复平动, 如图所示。铰接在曲柄A端的滑块,可在T形杆的铅直槽DE内滑 动。设曲柄以角速度 ω 作匀角速转动,OA=r,试求杆BC 的加速 度。







1. 选择动点,动系与定系。

动点 - 滑块A。

动系 - Bxý, 固连于T形杆。

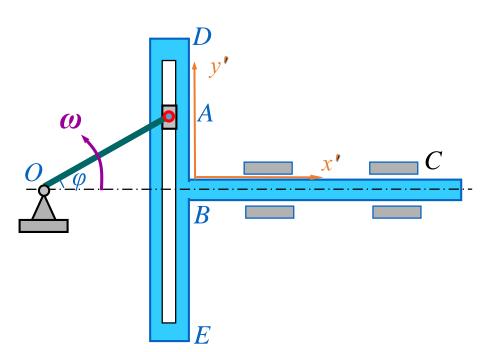
定系 - 固连于机座。

2. 运动分析。

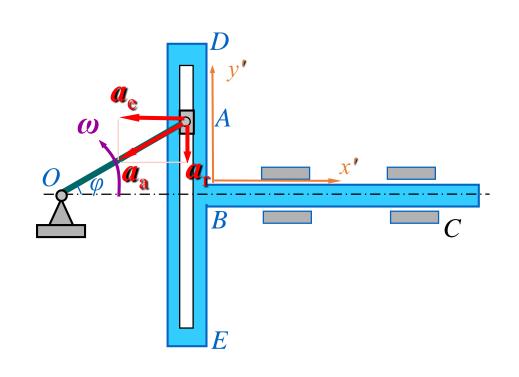
绝对运动 - 以0为圆心的圆周运动。

相对运动 - 沿槽CD的直线运动。

牵连运动 - T形杆BC 沿水平方向平动。







3. 加速度分析。

绝对加速度 a_a : $a_a = OA \omega^2$,

沿着 OA,指向O。

章连加速度 a_e :大小未知,为所要求的量,沿水平方向。

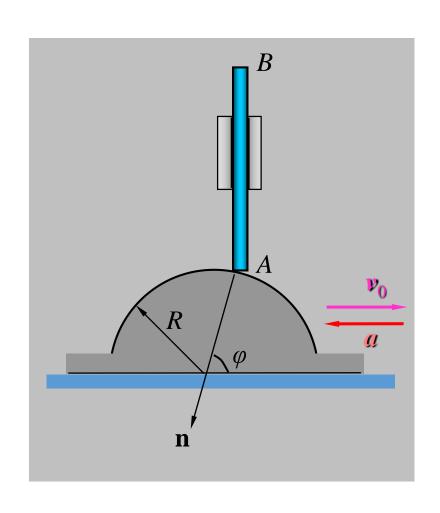
相对加速度 a_r :大小未知,方向沿铅直槽DE。

应用加速度合成定理

$$a_a = a_e + a_r$$

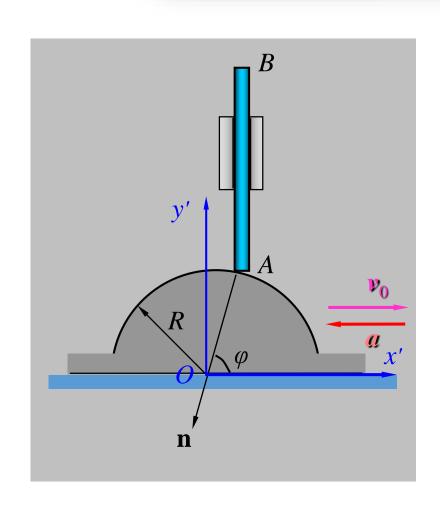
得杆BC 的加速度 $a_{BC} = a_e = a_a \cos \varphi = r\omega^2 \cos \varphi$





例题2 凸轮在水平面上向右作减速运动,如图所示。设凸轮半径为R,图示瞬时的速度和加速度分别为v和a。求杆AB在图示位置时的加速度。





解: 1. 选择动点,动系与定系。

动点 - AB的端点A。

动系 - Ox ý , 固连于凸轮。

定系 - 固连于机座。

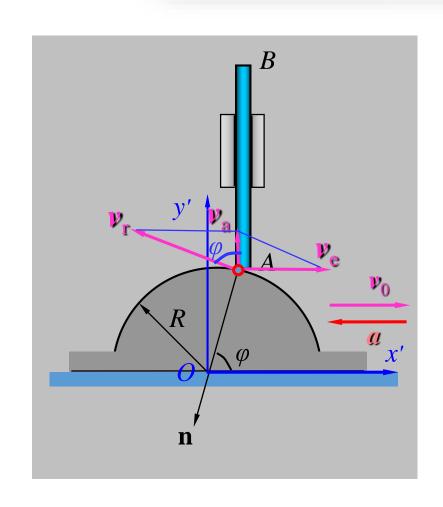
2. 运动分析。

绝对运动 - 直线运动。

相对运动 - 沿凸轮轮廓曲线运动。

牵连运动 - 水平平动。





3. 速度分析。

绝对速度v。: 大小未知,方向沿杆AB向上。

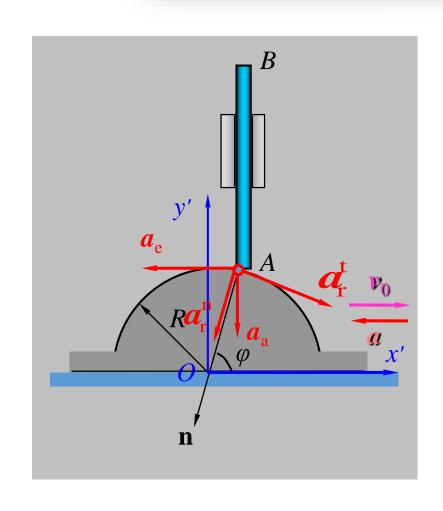
牵连速度 v_e : $v_e = v$, 方向水平向右。

相对速度火:大小未知,方向沿凸轮圆周的切线。

根据速度合成定理 $v_a = v_e + v_r$

可求得:
$$v_{\rm r} = \frac{v_{\rm e}}{\sin \varphi} = \frac{v}{\sin \varphi}$$





4. 加速度分析。

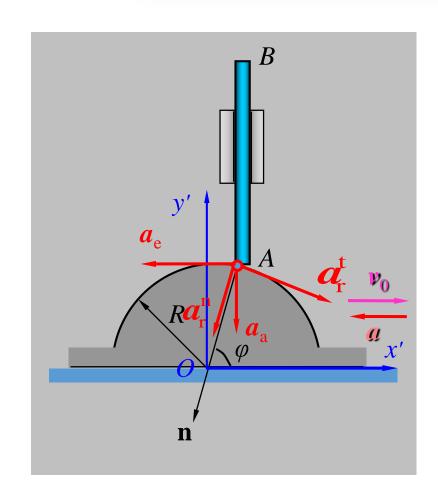
绝对加速度 a_a :大小未知,为所要求的量,方向沿直线AB。

牵连加速度 a_e : $a_e=a$, 沿水平方向。

相对加速度切向分量 a_r^t :大小未知,垂直于 OA,假设指向右下。

相对加速度法向分量 a_r^n : $a_e^n = v_r^2 / R$, 沿着OA, 指向O。





根据加速度合成定理

$$a_a = a_e + a_r^t + a_r^n$$

上式投影到法线 n 上,得

$$a_a \sin \varphi = a_e \cos \varphi + a_r^n$$

解得杆AB在图示位置时的加速度

$$a_a = \frac{1}{\sin \varphi} (a \cos \varphi + \frac{v^2}{R \sin^2 \varphi})$$
$$= a \cot \varphi + \frac{v^2}{R \sin^3 \varphi}$$





谢谢!