

# 7.4 用矢积表示刚体上点的速度与加速度



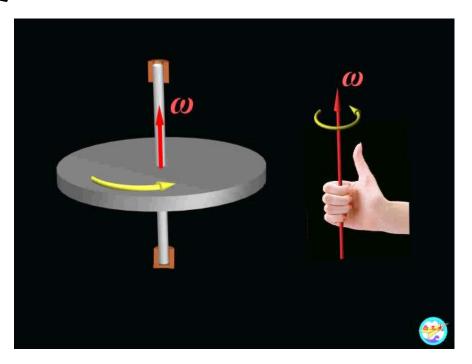
#### 1. 用矢量表示角速度与角加速度

#### 角速度矢

沿刚体的转轴。画出一个矢量

 $\omega = \omega k$  (其中k为轴z的单位

**矢** ) , ω 称为刚体的角速度矢。



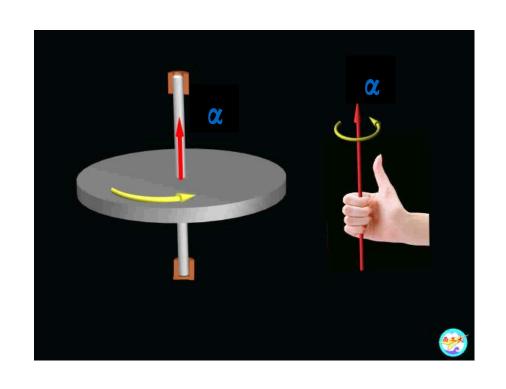


#### 角加速度矢

同样,可以用矢量 α=αk表示刚体的角加速度, 它也是滑动矢量,沿转轴z画 出。它的大小表示角加速度 的模,它的指向则决定于α 的正负。

$$\boldsymbol{\omega} = \omega \boldsymbol{k} = \frac{\mathrm{d}\varphi}{\mathrm{d}t} \boldsymbol{k}$$

$$\boldsymbol{\alpha} = \alpha \boldsymbol{k} = \frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t} \boldsymbol{k} = \frac{\mathrm{d}\omega}{\mathrm{d}t}$$





#### 2. 用矢积表示刚体上点的速度

大小

$$v = \omega \times r$$

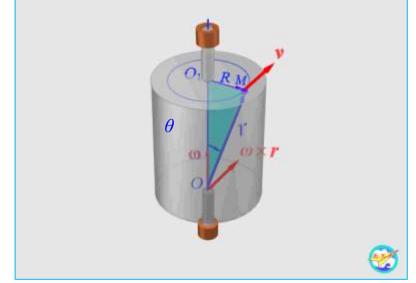
定轴转动刚体内任一点M的速度 $\nu$ 的大小为  $|
u|=R|\omega|$  。由

于 
$$R = r \sin \theta$$
,因而  $|v| = R|\omega| = |\omega| r \sin \theta$ 

#### 方向

根据矢积的定义,矢积 $\omega \times r$  的模也等于  $|\omega|r\sin\theta$  ,它的方向也与速度 $\nu$ 的方向一致。 故有矢积表达式

$$v = \omega \times r$$



定轴转动刚体内任一点的速度,可以由刚体的角速度矢与该点的矢径的矢积表示。



#### 3. 用矢积表示刚体上点的加速度

$$v = \omega \times r$$

将上式左右两边对时间求矢导数。左端的导数为点M的加速度,

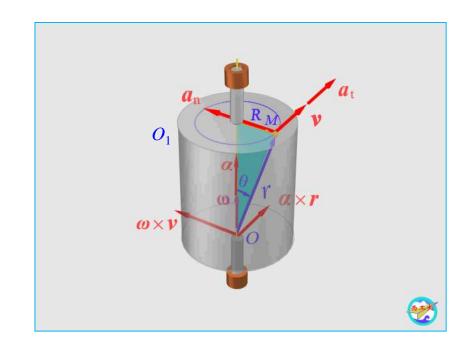
#### 而右端的导数为

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{\omega}}{\mathrm{d}t} \times \boldsymbol{r} + \boldsymbol{\omega} \times \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{r}}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{\alpha} \times \boldsymbol{r} + \boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{v}$$

$$\boldsymbol{\xi} \boldsymbol{\eta} \boldsymbol{\alpha} \times \boldsymbol{r}$$

#### 大小

$$|\boldsymbol{\alpha} \times \boldsymbol{r}| = |\alpha| r \sin \theta = R |\alpha| = |a_{\rm t}|$$





方向

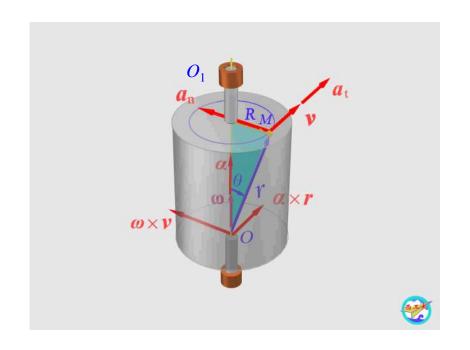
$$|\boldsymbol{\alpha} \times \boldsymbol{r}| = |\alpha| r \sin \theta = R |\alpha| = |a_{\rm t}|$$

这矢积垂直由转轴z和转动半径 $O_1$ M决定的平面  $OO_1M$ ,它的指向与图中自点O 画出的矢量一致。

可见,矢积 $\alpha \times r$  按大小和方向都与点M的切向加速度 $a_t$ 相同。

故有矢积表达式

$$a_{t} = \alpha \times r$$





#### **矢积 ω×ν**



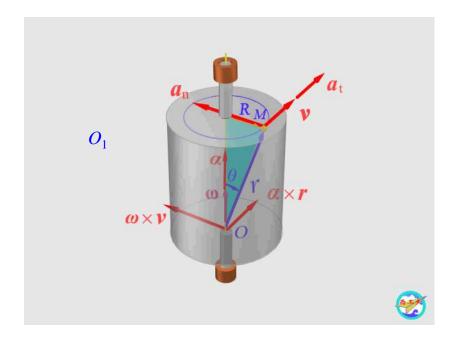
方向

$$|\boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{v}| = |\boldsymbol{\omega} \boldsymbol{v}| = R\boldsymbol{\omega}^2 = a_{\rm n}$$

这矢积同时垂直于刚体的转轴和点M的速度v,即沿点M的转动半径R,并且按照右手规则它是由点M指向轴心 $O_1$ 。

可见,矢积 $\mathbf{o} \times \mathbf{v}$  表示了点M的法 向加速度 $a_n$ ,即有矢积表达式

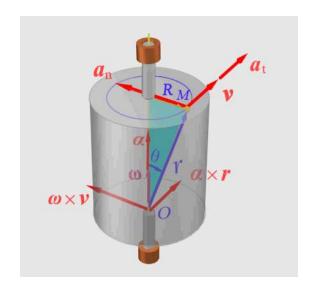
$$a_{\rm n} = \omega \times v$$





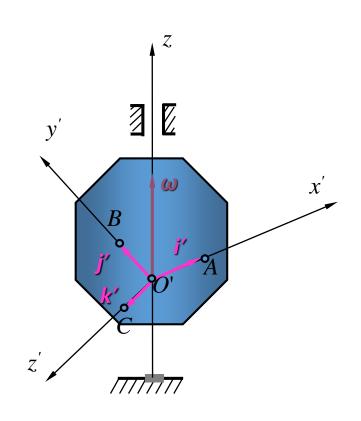
#### 于是,得点M的总加速度的矢积表达式

$$a = a_{t} + a_{n} = \alpha \times r + \omega \times v$$



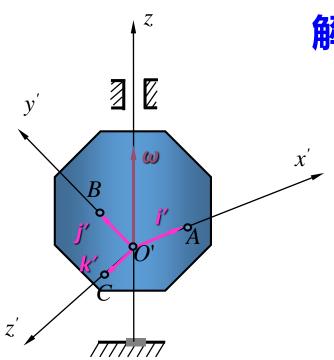
定轴转动刚体内任一点的切向加速度,可由刚体的角加速度矢与该点矢径的矢积表示,而法向(向心)加速度,则由刚体的角速度矢与该点速度的矢积表示。





例题1 刚体以角速度 $\omega$ 绕定轴Oz转动,其上固连有动坐标系O'x'y'z'(如图),试求由O'点画出的动系轴向单位矢i',j',k'端点A,B,C的速度。





 $\frac{\mathbf{F}_{\mathbf{r}}}{\mathbf{F}_{\mathbf{r}}}$  先求端点  $\mathbf{A}$  的速度。设  $\mathbf{A}$  点的矢径 为 $\mathbf{r}_{A}$  则  $\mathbf{A}$  点的速度为

$$\mathbf{v}_A = \frac{\mathrm{d}\mathbf{r}_A}{\mathrm{d}t}$$

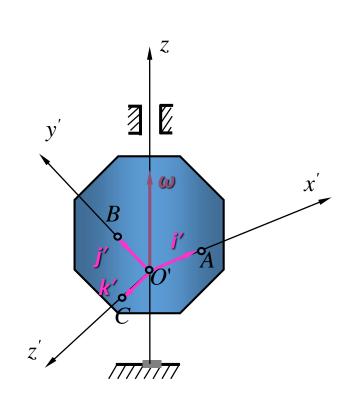
A点是定轴转动刚体内的一点,由式有

$$\boldsymbol{v}_A = \boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{r}_A$$

可见 
$$\frac{\mathrm{d} \boldsymbol{r}_A}{\mathrm{d} t} = \boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{r}_A$$
 , 但这里有  $\boldsymbol{r}_A = \boldsymbol{i}'$ ,

故 
$$\mathbf{v}_A = \frac{\mathrm{d}\mathbf{i}'}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{i}'$$





### 同理可得 $v_B$ 和 $v_C$ 的矢量表达式。

#### 于是得到一组公式

$$\frac{\mathrm{d}\mathbf{i'}}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{i'}$$

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{j'}}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{j'}$$

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{k'}}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{k'}$$

#### 它称为泊松公式。



## 谢谢!