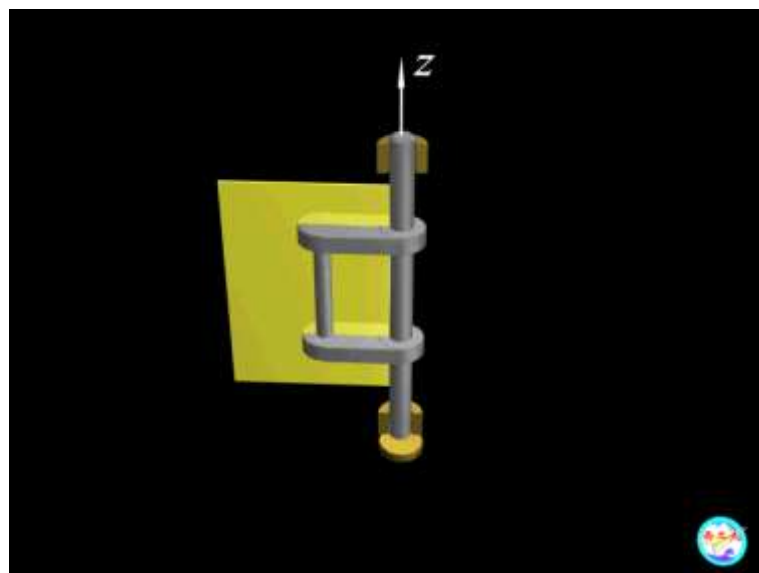




## 7.3 定轴转动刚体内各点的 速度和加速度

## 1. 定轴转动刚体内各点的速度

**刚体内在平行于转轴 $z$ 的任一直线上，各点具有相等的速度和相等的加速度，又各点的轨迹为同样大小的圆周，其圆心都在转轴 $z$ 上。**





由于点  $M$  绕点  $O$  作圆周运动，用自然法表示。点  $M$  的弧坐标  $s=R\varphi$ ，式中的  $s$  和  $\varphi$  取相同的正负号。

对时间求导数，得

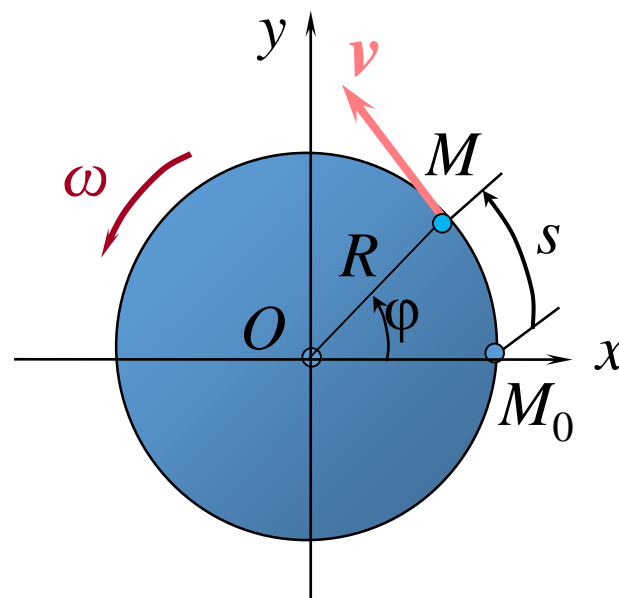
$$\frac{ds}{dt} = R \frac{d\varphi}{dt}$$

考虑到

$$\frac{ds}{dt} = v, \quad \frac{d\varphi}{dt} = \omega$$

故有

$$v = R\omega$$

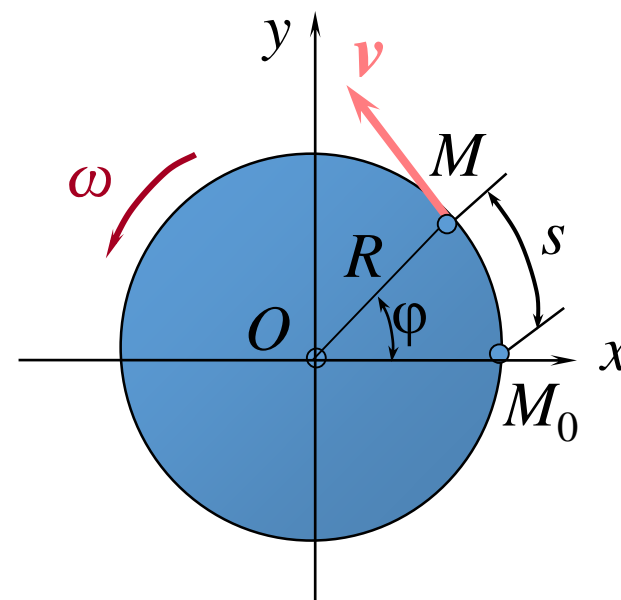




$$v = R\omega$$

即,定轴转动刚体内任一点的速度,等于该点的转动半径与刚体角速度的乘积。

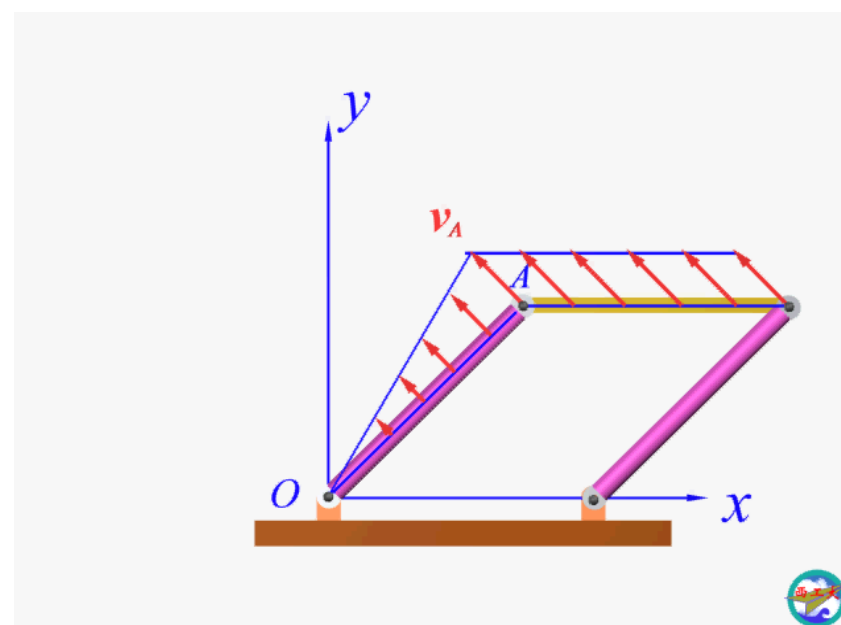
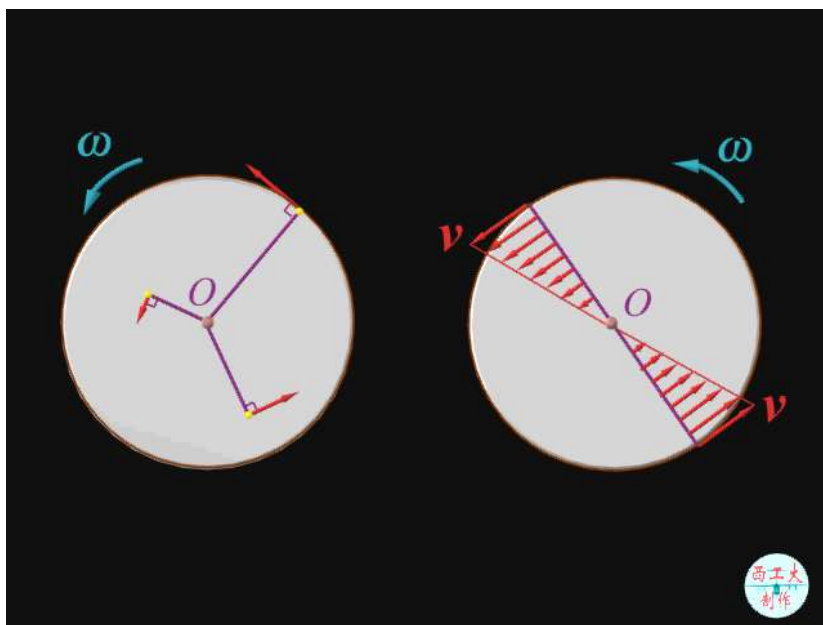
式中 $v$ 与 $\omega$ 两者正负相同。故速度是沿着点 $M$ 的轨迹圆周的切线,指向转动前进的一方。





$$v = R\omega$$

在任一瞬时，定轴转动刚体内各点的速度与各点的转动半径成正比。平面上各点的速度分布如图。





## 2. 定轴转动刚体内各点的加速度

点 $M$ 的加速度包含两部分：切向分量和法向分量。

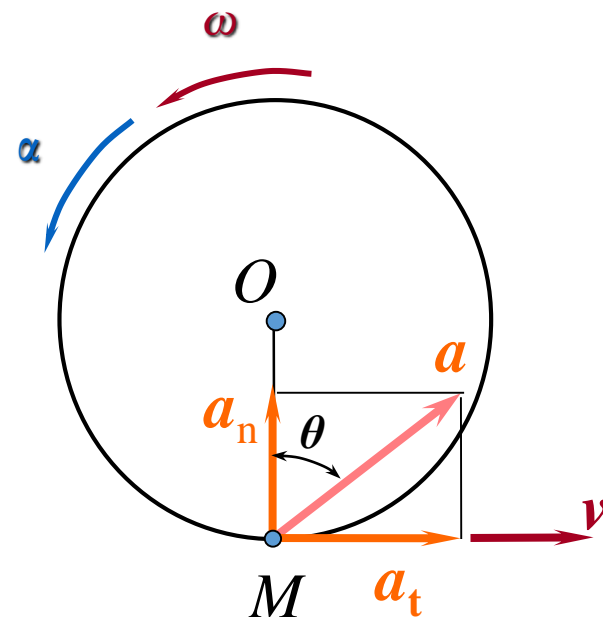
**切向加速度**

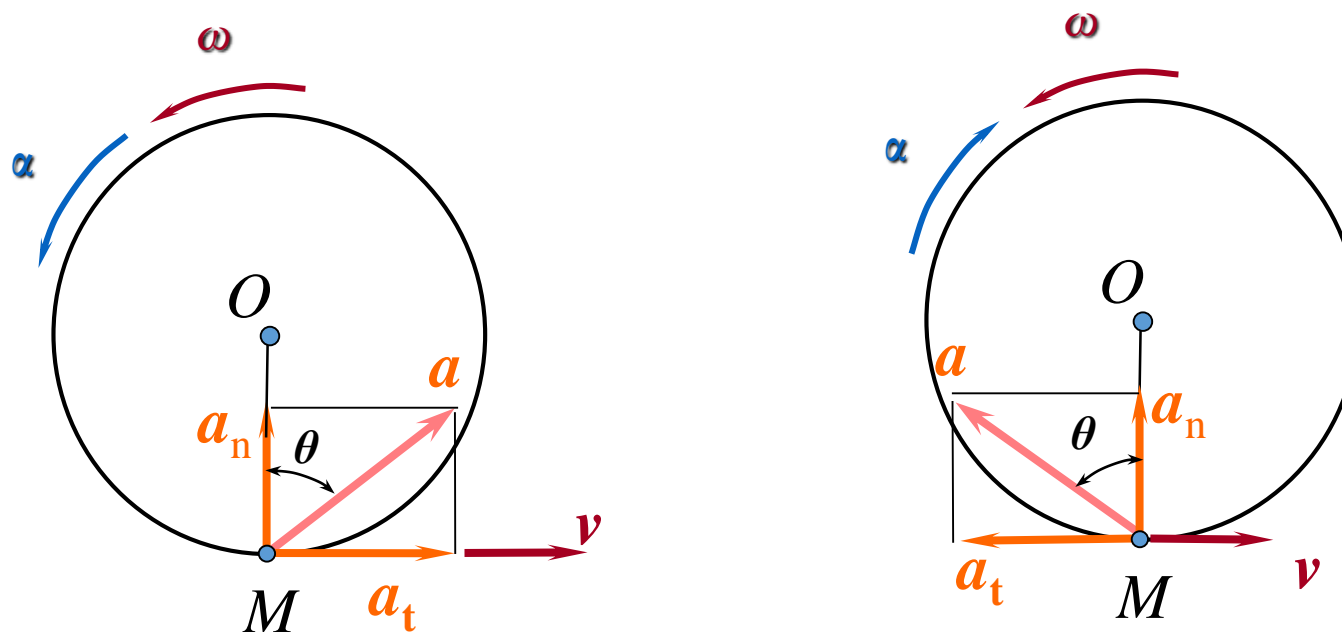
$$a_t = \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt}(R\omega) = R \frac{d\omega}{dt}$$

或

$$a_t = R\alpha$$

即，定轴转动刚体内任一点的切向加速度，等于该点的转动半径与刚体角加速度的乘积。式中 $\alpha$ 和 $a_t$ 具有相同的正负号。





不难看出，当  $\alpha$  和  $\omega$  正负相同时，切向加速度  $a_t$  和  $v$  速度有相同的指向，这相当于加速转动；当  $\alpha$  和  $\omega$  正负不不同时，则  $a_t$  与  $v$  有相反的指向，这相当于减速转动。

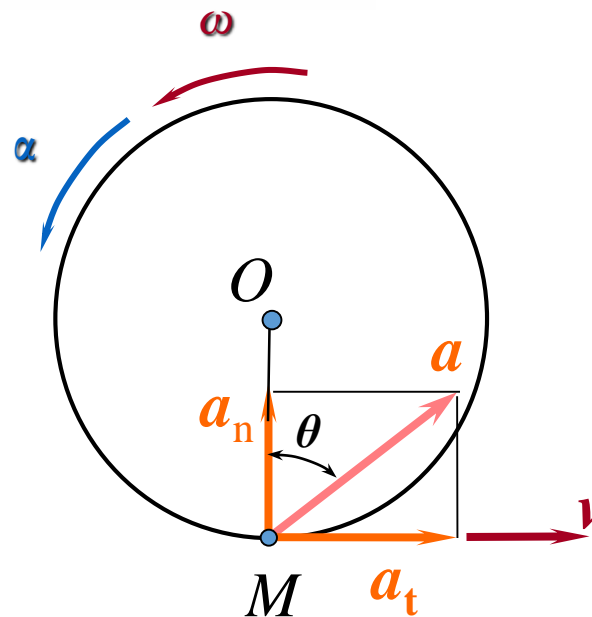


## 法向加速度

$$a_n = \frac{v^2}{\rho} = \frac{(R\omega)^2}{R}$$

或  $a_n = R\omega^2$

即，定轴转动刚体内任一点的法向加速度，等于该点转动半径与刚体角速度平方的乘积。法向加速 $a_n$ 恒向轨迹的曲率中心即圆心 $O$ ，因此也称为**向心加速度**。







## 总加速度

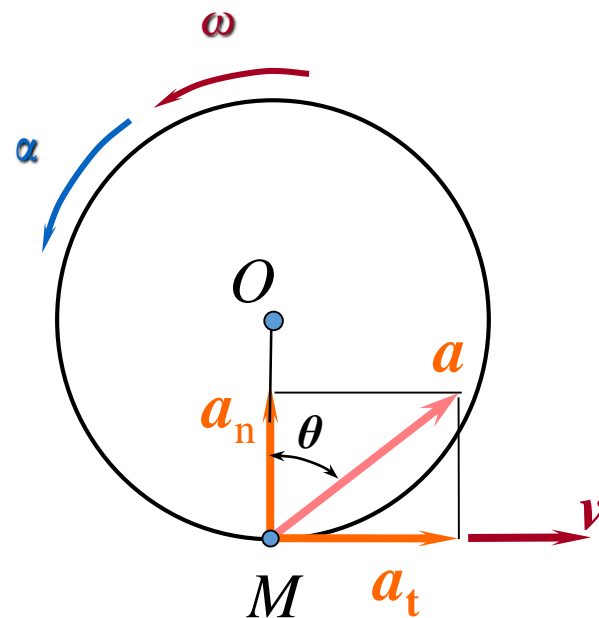
$$a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} = \sqrt{R^2 \alpha^2 + R^2 \omega^4}$$

$$a = R \sqrt{\alpha^2 + \omega^4}$$

它与半径 $MO$ 的夹角 $\theta$  ( 恒取正值 ) 可按下式求出

$$\tan \theta = \frac{|a_t|}{a_n} = \frac{R|\alpha|}{R\omega^2} \quad \text{或} \quad \tan \theta = \frac{|\alpha|}{\omega^2}$$

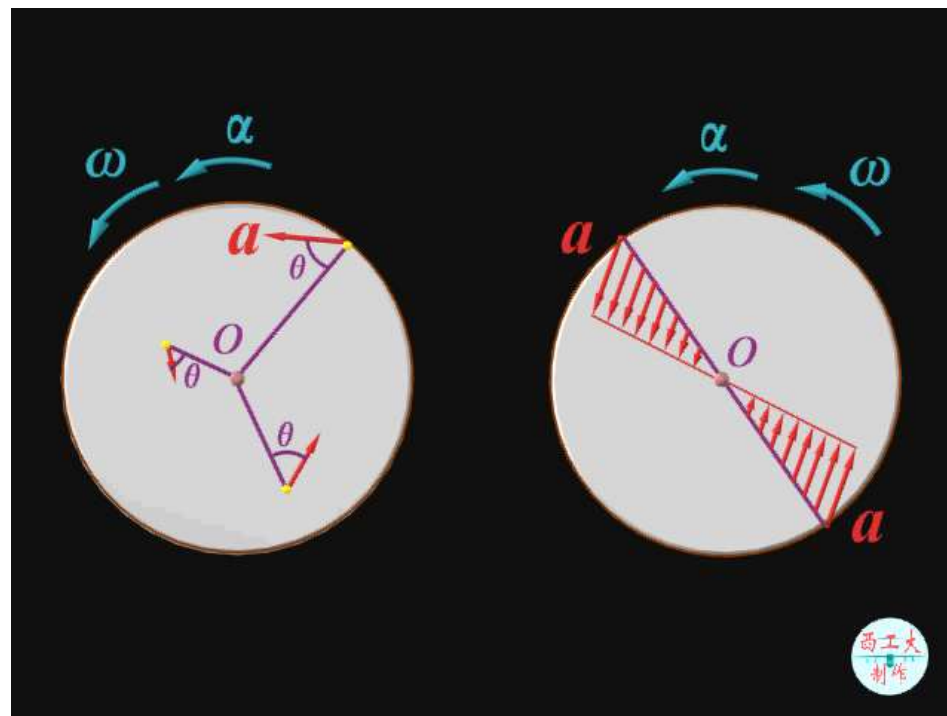
显然，当刚体作加速转动时，加速度 $\theta$ 偏向转动前进的一方；当减速转动时，加速度 $a$ 偏向相反的一方；当匀速转动时 $\theta$ 指向轴心 $O$ 。

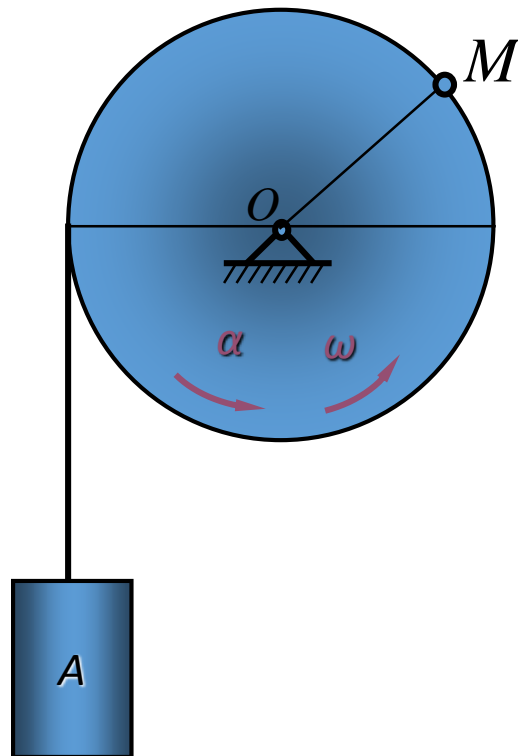


$$a = R\sqrt{\alpha^2 + \omega^4}, \quad \tan \theta = \frac{|\alpha|}{\omega^2}$$

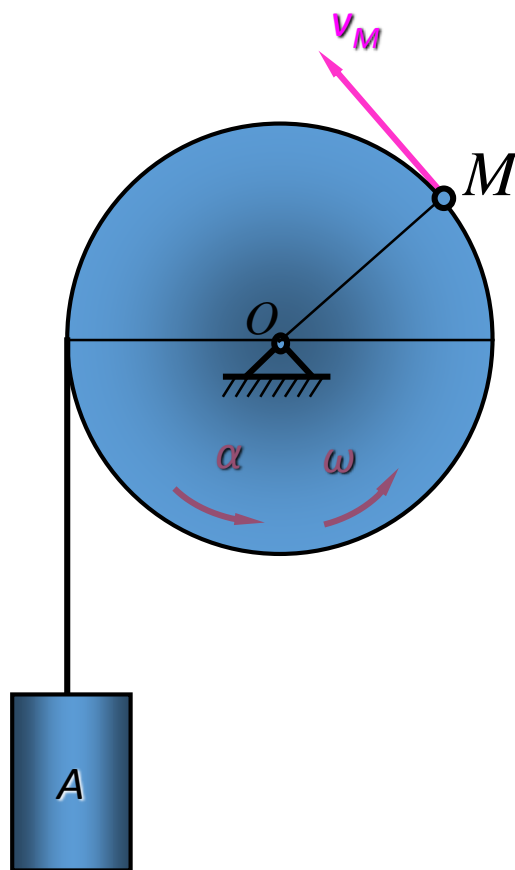
由上式可见，在任一瞬时，定轴转动刚体内各点的切向加速度、法向加速度和总加速度的大小都与各点的转动半径成正比。

但是，总加速度 $a$ 与转动半径所成的偏角，却与转动半径无关，即在任一瞬时，定轴转动刚体内各点的加速度对其转动半径的偏角 $\theta$ 都相同；平面上各点加速度的分布如图。





**例题1** 滑轮的半径  $r=0.2\text{ m}$ ，可绕水平轴  $O$  转动，轮缘上缠有不可伸长的细绳，绳的一端挂有物体  $A$ （如图）。已知滑轮绕轴  $O$  的转动规律  $\varphi=0.15t^3$ ，其中  $t$  以  $\text{s}$  计， $\varphi$  以  $\text{rad}$  计。试求  $t=2\text{ s}$  时轮缘上  $M$  点和物体  $A$  的速度和加速度。



**解：** 首先根据滑轮的转动规律，求得它的角速度和角加速度

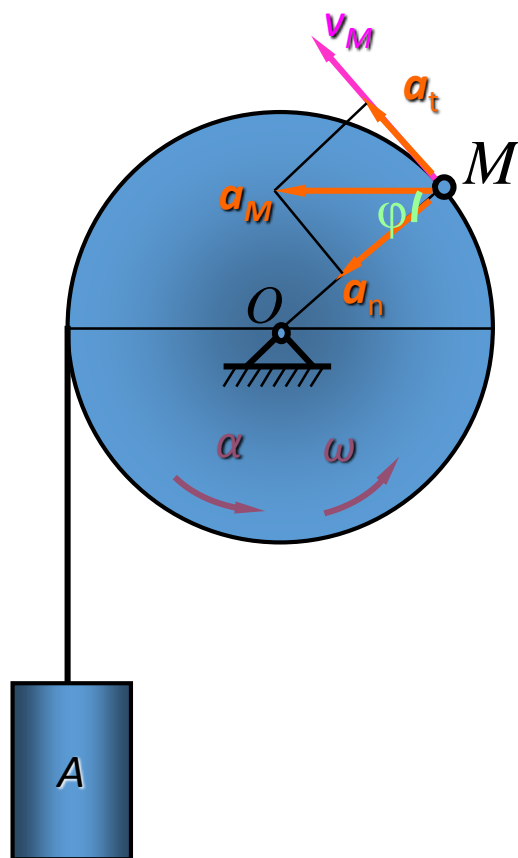
$$\omega = \dot{\varphi} = 0.45t^2 \quad \alpha = \ddot{\varphi} = 0.9t$$

代入  $t = 2 \text{ s}$ ，得

$$\omega = 1.8 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}, \quad \alpha = 1.8 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-2}$$

轮缘上  $M$  点上在  $t = 2 \text{ s}$  时的速度为

$$v_M = r\omega = 0.36 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$$



### 加速度的两个分量

$$a_t = r\alpha = 0.36 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$$

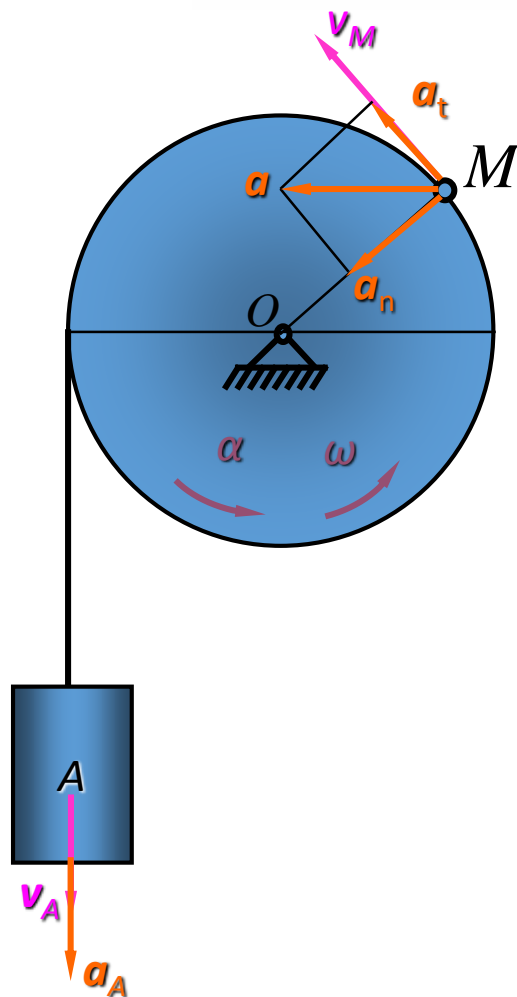
$$a_n = r\omega^2 = 0.648 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$$

### 总加速度 $a_M$ 的大小和方向

$$a_M = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} = 0.741 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$$

$$\tan \varphi = \frac{\alpha}{\omega^2} = 0.556,$$

$$\varphi = 29^\circ$$



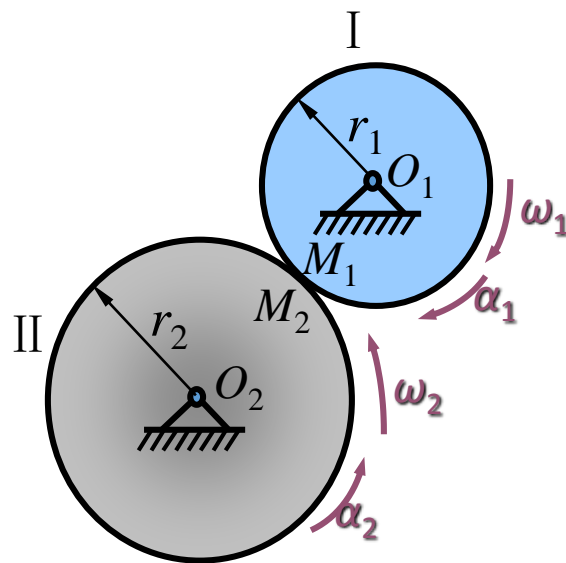
因为物体A与轮缘上M点的运动不同，前者作直线平移，而后者随滑轮作圆周运动，因此，两者的速度和加速度都不完全相同。

由于细绳不能伸长，物体A与M点的速度大小相等，A的加速度与M点切向加速度的大小也相等，于是有

$$v_A = v_M = 0.36 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$$

$$a_A = a_t = 0.36 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$$

它们的方向铅直向下。



**例题2** 图示为一对外啮合的圆柱齿轮，分别绕固定轴 $O_1$ 和 $O_2$ 转动，两齿轮的节圆半径分别为 $r_1$ 和 $r_2$ 。已知某瞬时主动轮 I 的角速度为 $\omega_1$ ，角加速度为 $\alpha_1$ ，试求该瞬时从动轮 II 的角速度 $\omega_2$ 和角加速度 $\alpha_2$ 。为简便起见，本例的 $\omega_1$ ， $\omega_2$ ， $\alpha_1$ ， $\alpha_2$ 都代表绝对值。



**解：** 齿轮传动可简化为两轮以节圆相切并在切点处无相对滑动，因而两轮的啮合点 $M_1$ 与 $M_2$ 恒具有相同的速度与切向加速度。即

$$v_1 = v_2, \quad a_{1t} = a_{2t}$$

或

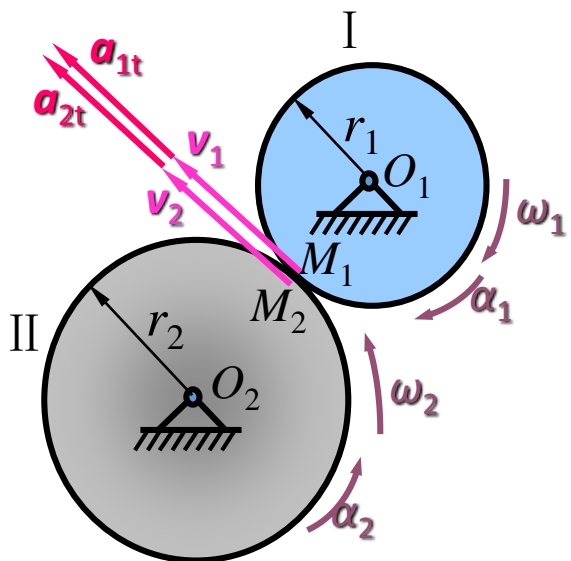
$$r_1 \omega_1 = r_2 \omega_2, \quad r_1 \alpha_1 = r_2 \alpha_2$$

因而从动轮的角速度和角加速度分别为

$$\omega_2 = \frac{r_1}{r_2} \omega_1, \quad \alpha_2 = \frac{r_1}{r_2} \alpha_1$$

显然， $\omega_2$ ， $\alpha_2$ 的转向分别与 $\omega_1$ ， $\alpha_1$ 相反。

传动比为

$$i_{12} = \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{\alpha_1}{\alpha_2} = \frac{r_2}{r_1} = \frac{z_2}{z_1}$$






# 谢谢!