

一、CDABD ABABA

二、(8 分) 已知某系统的结构图如下图所示, 求系统的传递函数 $\frac{C(s)}{R(s)}$ 。

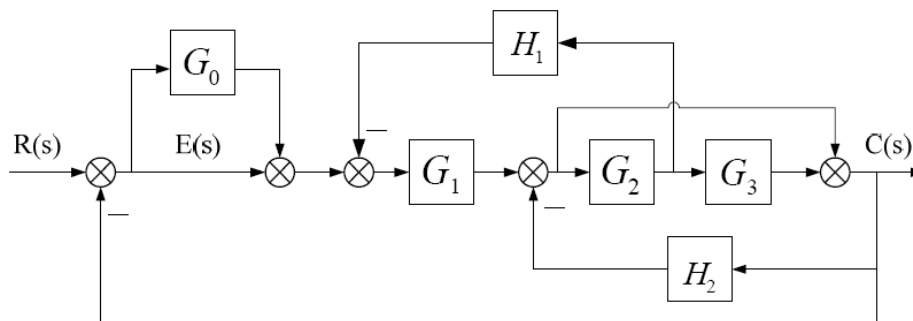


图 2 系统结构图

解: 上图中有 7 个回路, 4 个前向通道, 即:

$$\begin{aligned} P_1 &= G_1, P_2 = G_1 G_2 G_3, P_3 = G_0 G_1, P_4 = G_0 G_1 G_2 G_3, \Delta_1 = \Delta_2 = \Delta_3 = \Delta_4 = 1 \\ L_1 &= -G_1, L_2 = -G_1 G_2 G_3, L_3 = -G_0 G_1, L_4 = -G_0 G_1 G_2 G_3, L_5 = -G_1 G_2 H_1, \\ L_6 &= -H_2, L_7 = -G_2 G_3 H_2 \\ \Delta &= 1 - (L_1 + L_2 + L_3 + L_4 + L_5 + L_6 + L_7) \end{aligned}$$

故:

$$\frac{C(s)}{R(s)} = \frac{G_1 + G_1 G_2 G_3 + G_0 G_1 + G_0 G_1 G_2 G_3}{1 + G_1 + G_1 G_2 G_3 + G_0 G_1 + G_0 G_1 G_2 G_3 + G_1 G_2 H_1 + H_2 + G_2 G_3 H_2}$$

三、(10 分) 已知某单位反馈系统的开环传递函数为 $G(s)H(s) = \frac{K^*(s+1)}{s(s-3)}$, 试:

- 1、绘制 $K^* = 0 \rightarrow \infty$ 变化的根轨迹 (求分离点、与虚轴的交点); (7 分)
- 2、求系统稳定且为欠阻尼状态时开环增益 K 的取值范围。(3 分)

解: 1.

(1) 系统有 2 个开环极点 (起点): 0、3, 1 个开环零点 (终点) 为: -1; (1 分)

(2) 实轴上的轨迹: $(-\infty, -1)$ 及 $(0, 3)$; (1 分)

(3) 求分离点坐标

$$\frac{1}{d+1} = \frac{1}{d} + \frac{1}{d-3}, \text{ 得 } d_1 = 1, \quad d_2 = -3; \quad (2 \text{ 分})$$

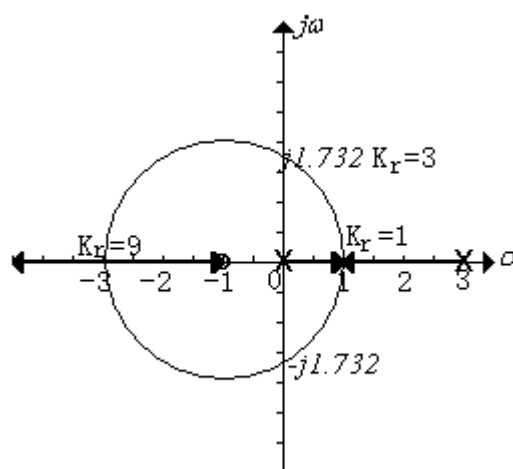
分别对应的根轨迹增益为 $K_r = 1, \quad K_r = 9$

(4) 求与虚轴的交点

系统的闭环特征方程为 $s(s-3) + K_r(s+1) = 0$, 即 $s^2 + (K_r - 3)s + K_r = 0$

令 $s^2 + (K_r - 3)s + K_r \Big|_{s=j\omega} = 0$, 得 $\omega = \pm\sqrt{3}$, $K_r = 3$ (2 分)

根轨迹如下图所示。



(1 分)

2、求系统稳定且为欠阻尼状态时开环增益 K 的取值范围

系统稳定且为欠阻尼状态时根轨迹增益 K_r 的取值范围: $K_r = 3 \sim 9$, (2 分)

系统稳定且为欠阻尼状态时开环增益 K 的取值范围: $K = 1 \sim 3$ (1 分)

四、(12 分) 系统结构图如下图所示:

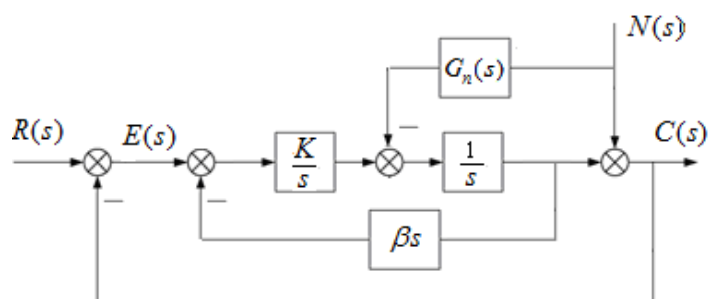


图 3 系统结构图

(1) 写出闭环传递函数 $\Phi(s) = \frac{C(s)}{R(s)}$ 表达式; (2 分)

(2) 要使系统满足条件: $\xi = 0.707$, $\omega_n = 2$, 试确定相应的参数 K 和 β , 并求出系统性能指标 $\sigma\%$ 、 t_s ; (6 分)

(3) 确定 $G_n(s)$, 使干扰 $n(t)$ 对系统输出 $c(t)$ 无影响。 (4 分)

解: (1) $\Phi(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{\frac{K}{s^2}}{1 + \frac{K\beta}{s} + \frac{K}{s^2}} = \frac{K}{s^2 + K\beta s + K} = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2}$ (2 分)

$$(2) \begin{cases} K = \omega_n^2 = 2^2 = 4 \\ K\beta = 2\xi\omega_n = 2\sqrt{2} \end{cases} \begin{cases} K = 4 \\ \beta = 0.707 \end{cases} \quad (2 \text{ 分})$$

$$\sigma\% = e^{-\xi\pi/\sqrt{1-\xi^2}} = 4.32\%, \quad (2 \text{ 分})$$

$$t_s = \frac{4}{\xi\omega_n} = \frac{4}{\sqrt{2}} = 2.83 \quad (2 \text{ 分})$$

$$(3) \text{ 令: } \Phi_n(s) = \frac{C(s)}{N(s)} = \frac{\left(1 + \frac{K\beta}{s}\right) - \frac{1}{s}G_n(s)}{\Delta(s)} = 0 \quad (2 \text{ 分})$$

$$\text{得: } G_n(s) = s + K\beta \quad (2 \text{ 分})$$

五、(15 分) 已知一单位闭环系统的开环传递函数为 $G(s) = \frac{20}{s(0.1s+1)}$ ，现加入串联校正

装置: $G_c(s) = \frac{s+1}{10s+1}$ ，试:

(1) (3 分) 判断此校正装置属于引前校正还是滞后校正，说明原因。

(2) (6 分) 计算校正前、后系统的相位裕量。

(3) (6 分) 绘制校正后系统的对数幅频特性曲线。

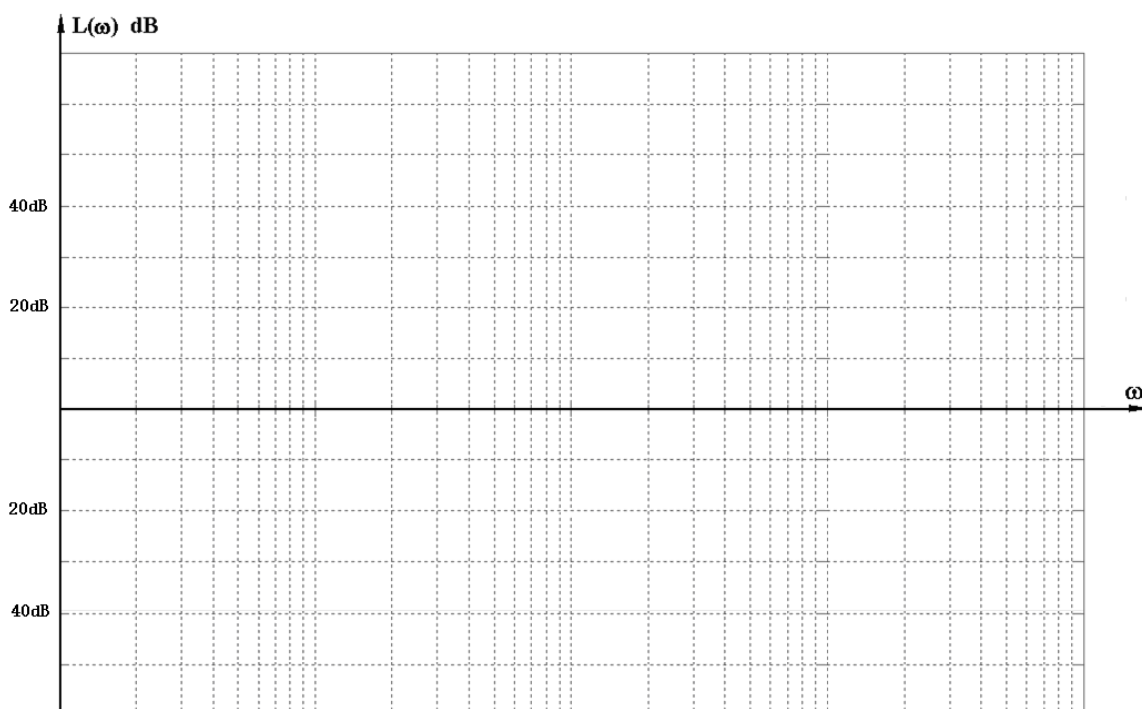


图 4 bode 图

解:

(1) 该校正属于滞后校正。

因为校正装置的传递函数 $G_c(s) = \frac{s+1}{10s+1}$: 先于 $\omega = 0.1$ 处相角滞后, 再于 $\omega = 1$ 处相角超前, 因此属于滞后校正。 (3 分)

(2) 校正前: $G(s) = \frac{20}{s(0.1s+1)}$

所以 $\omega_{c_0} = \sqrt{10 \cdot 20} = 10\sqrt{2}$ (1 分)

$\varphi_0 = 180^\circ - 90^\circ - \arctan \sqrt{2} = 35.28^\circ$ (2 分)

校正后: $G(s) \cdot G_c(s) = \frac{s+1}{10s+1} \cdot \frac{20}{s(0.1s+1)}$

所以 $\omega_c = 2$ (1 分)

$\varphi = 180^\circ + \arctan 2 - 90^\circ - \arctan 20 - \arctan 0.2 \approx 55^\circ$ (2 分)

(3) 转折频率: $\omega_1 = 0.1, \omega_2 = 1, \omega_3 = 10$, (2 分)

截止频率: $\omega_c = 2$ (2 分)

渐近线斜率: $-20, -40, -20, -40$ 。 (2 分)

六、(12 分) 离散系统结构图如图 4 所示, 采样周期 $T=1$ 秒。

- (1) (4 分) 写出系统的闭环脉冲传递函数;
- (2) (6 分) 确定使系统稳定的 K 值范围;
- (3) (2 分) 求当 $K=4$, $r(t)=t$ 时系统的稳定误差。

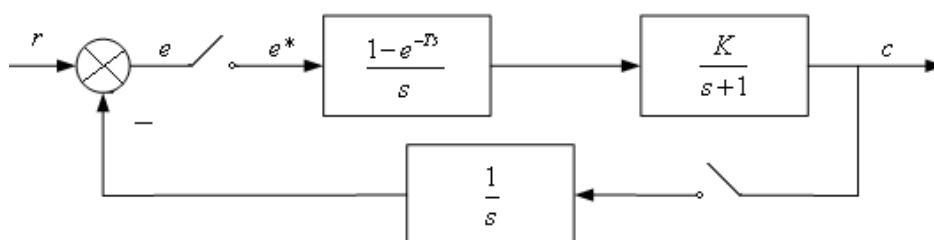


图 4 离散系统结构图

注: $Z\left[\frac{1}{s+a}\right] = \frac{z}{z-e^{-aT}}$ $Z\left[\frac{1}{s}\right] = \frac{z}{z-1}$ $Z\left[\frac{1}{s^2}\right] = \frac{Tz}{(z-1)^2}$

解:

(1) 系统开环传递函数为: $G(z) = \frac{Kz(1-e^{-1})}{(z-1)(z-e^{-1})}$ (2 分)

闭环传函 $\Phi(z) = \frac{K(1-e^{-1})(z-1)}{(z-1)(z-e^{-1}) + Kz(1-e^{-1})}$ (2 分)

(2) $D(z) = z^2 + [K(1-e^{-1}) - (1+e^{-1})]z + e^{-1}$ (2 分)

由 $\begin{cases} D(1) > 0 \\ D(-1) > 0 \end{cases}$ (2 分) 得: $\begin{cases} K > 0 \\ K < 4.328 \end{cases}$ (2 分)

故: $0 < K < 4.328$ 时系统稳定

(3) 系统开环传递函数为:

$$G(z) = \frac{Kz(1-e^{-1})}{(z-1)(z-e^{-1})}$$

所以

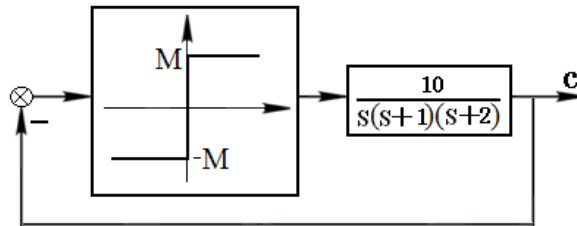
$$K_v = K = 4$$

$$ess = AT / K_v = 0.25$$

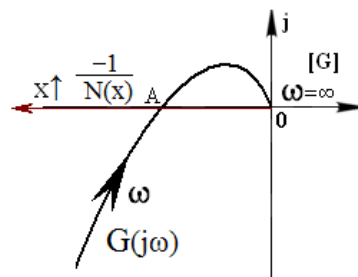
(2 分)

故此时系统的稳态误差为 0.25

七、(13 分) 已知系统结构图如右, 试求系统产生自振时的振幅和频率 ($M = 1$)。



解: 依题大致作出 $G(j\omega)$ 和 $\frac{-1}{N(X)}$ 图形:



(3 分)

明显, A 点为稳定的自振点 ($G(j\omega)$ 虚部为 0 的点)

$$G(j\omega) = \frac{10}{j\omega(j\omega+1)(j\omega+2)} = \frac{-30\omega^2 - j10(2-\omega^2)\omega}{\omega^2(\omega^2+1)(\omega^2+4)} = X + jY$$

(2 分)

$$\text{令其虚部为 } 0: \begin{cases} \omega = \infty \\ \omega = \sqrt{2} (\text{自振频率}) \end{cases} \quad (2 \text{ 分})$$

$$\text{求实部值: } \operatorname{Re} G(j2) = \frac{-30}{(\omega^2 + 1)(\omega^2 + 4)} \bigg|_{\omega = \sqrt{2}} = \frac{-30}{(2+1)(2+4)} = -\frac{5}{3} = -1.667 \quad (2 \text{ 分})$$

$$\text{由自振的必要条件: } G(j\omega) \stackrel{\text{A点}}{=} \frac{-1}{N(x)} \quad (2 \text{ 分})$$

$$\text{有: } -1.667 = -\frac{\pi x}{4M} \stackrel{M=1}{=} -\frac{\pi x}{4}$$

$$X = \frac{4}{\pi} \cdot 1.667 = 2.122 (\text{自振幅值}) \quad \therefore \begin{cases} \omega_A = \sqrt{2} \\ X_A = 2.122 \end{cases} \quad (2 \text{ 分})$$