# A számítástudomány alapjai

ÖSSZEFOGLALÓ JEGYZET

Készítette: Illyés Dávid

Ez a jegyzet nagyon hasonlóan van struktúrálva az előadás jegyzetekhez és fő célja, hogy olyan módon adja át a "A Programozás Alapjai 1" nevű tárgy anyagát, hogy az teljesen kezdők számára is könnyen megérthető és megtanulható legyen.

## Tartalomjegyzék

	Oldal
1	6
2	8
3	9
4	10
5	11
6	12
7	13
8	14
9	15
10	16
11	17
12	18
13	19
14	20
15	21
16	22
17	23
18	24
19	25
20	26

#### Tételek:

A **félkövéren** szedett dolgokat tudni kell ismertetni, kimondani, ill. definiálni. Az <u>aláhúzottakat</u> bizonyítottuk, a *dőlten* szedetteket nem. A vizsgán az anyag értő ismeretét kérjük számon, elégségesért nem kell bizonyítást tudni.

- Gráfelméleti alapfogalmak: csúcs, él, diagram, fokszám. Egyszerű gráf, irányított gráf, véges gráf, komplementer gráf, reguláris gráf, él/csúcstörlés, élhozzáadás, (feszítő/feszített) részgráf, izomorfia, élsorozat, séta, út, kör,összefüggő gráf, komponens. kézfogás-lemma.
- 2. <u>Élhozzáadási lemma</u> erdő, **fa**, fák egyszerűbb tulajdonságai: <u>két levél, erdők élszáma</u>. **Feszítőfa** <u>létezése, feszítőfához tartozó alapkörök és alap vágások.</u>
- 3. **Minimális költségű feszítőfa**, mkffák struktúrája, **Kruskal-algoritmus** <u>helyessége</u>, villamos hálózathoz tartozó normál fa keresése.
- 4. Éltalános gráfbejárás: a csúcsok állapotváltozása, a bejárás általános lépése, a bejáráshoz tartozó sorrender ill. az élek osztályozása bejárás után. A BFS és tulajdonságai, legrövidebb utak fájának létezése.
- 5. Gréfút hossza, gráfcsúcsok távolsága, nemnegatív és konzervatív hosszfüggvény, triviális és pontos (r, l)-felső becslés, <u>élmenti javítás</u>. Dijkstra-algoritmus <u>működése</u>, Ford-algoritmus <u>helyessége</u> és lépésszáma. Legrövidebb utak fájának létezése.
- 6. **Mélységi keresés** és alkalmazásai (<u>fellépő éltípus</u>ok, mélységi- és befejezési számozásból az éltípus meghatározása, irányított kör létezésének eldöntése DFS-sel).
- 7. **DAG**, <u>jellemzése</u>, **topologikus sorrend** <u>keresése</u>. Leghosszabb utak keresése, **PERT-módszer**, kritikus utak és <u>tevékeny</u>ségek.
- 8. Euler-séta és körséta létezésének szükkséges és elégséges feltétele. Hamilton-kör és út létezésére szükséges, ill. elégséges feltételek: komponensszám ponttörlés után (Petersen-gráf) Dirac, Ore tételei, gazdag párok, hízlalási lemma, Chavátal-lezárt.
- 9. **Gráfok síkba ill. gömbre rajzolhatósága, tartomény, sztereografikus projekció**, következményei. Az **Euler-féle poliédertétel**, duális kézfogáslemma és következményei: felső korlátok az élszámra és a minimális fokszáma egyszerű, síkbarajzolható gráfokon.
- 10. Kuratowski gráfok síkbarajzolhatósága, soros bővítés, Kuratowski-tétel könnyű iránya. Síkbarajzolt gárf duálisa, a duális paraméterei. Vágás, elvágó él, soros élek. Kör-vágás duaklitása, különféle élek duálisai. Whitney két tétele, Whitney operációk.
- 11. Lineáris egyenletrendszer, kibővített együtthatómátrix, elemi sorekvivalens átalakítás és kapcsolata a megoldásokkal. LA és RLA mátrix, vezéregyes, megoldás leolvasása RLA mátrix esetén. Tilos sor, kötött változó, szabad paraméter, ezek jelentése a megoldás/megoldhatóság szempontjából. Gauss-elimináció, összefüggés az egyértelműmegoldhatóság, az egynletek és ismeretlenek száma között.
- 12. Az  $\mathbb{R}^n$  tér, vektorműveletek azonosságai, (generált) altér (példák), (triviális) lineáris kombináció, alterek metszete, generátorrendszer, lineáris függetlenség (kétféle definíció). Lin.ftn rendszer hízlalása, generátor-rendszer ritkítása, kicserélési lemma, FG-egyenlőtlenség és következménye.
- 13. ESÁ hatása a sor- és oszlopvektorokra, **oszlopvektorok lin.ftn-ségének eldöntése**. **Bázis** fogalm, **altér bázisának előállítása generátorrendszerből** ill. homogén lineáris egyenletrendszerrel megadott altér esetén.
- 14. Generátorrendszerből homogén lin.egyenletredszer előállítása. Altér dimenziójának jóldefiniáltsága,  $\mathbb{R}^n$  standard bázisa, bázishoz tartozó koordinátavektor kiszámítása.
- 15. n elem permutációja, a permutáció **inverziószáma**. **Bástyaelhelyezés**, inverzióban álló bástyapárok, **determináns**, **felső háromszögmátrix determinánsa**.
- 16. Mátrix transzponáltja, transzponált determinánsa, ESÁ hatása a determinánsra, előjeles aldetermináns, kifejtési téte.
- 17. Vektorok skaláris szorzásának tulajdonságai. **Mátrixok összeadása és szorzásai**, e műveletek tulajdonságai. **A szorzatmátrix sorainak és oszlopainak <u>különös tulajdonsága</u>**, ESÁ és mátrixszorzás kapcsolata.

- 18. Lineáris leképezések és mátrixszorzások kapcsolata. Lineáris leképezés mátrixának meghatározása. Leképezések egymásutánjának mátrixa, mátrixszorzás asszociativitása.
- 19. **Mátrix jobb- és balinverze**, ezek viszonya. **Balinverz kiszámítása ESÁ-okkal** és előjeles aldeterminánsokkal, **reguláris mátrixok** jellemzése determinánssal, sorokkal, oszlopokkal ill. RLA mátrix segítségével.
- 20. Sor- oszlop- és determinánsrang, ezek viszonya és kiszámítása. Összeg és szorzat rangja. Lineáris egyenletrendszer mátrixegyenletes alakja, a megoldhatóság és az oszlopok alterének kapcsolata. Az egyértelmű megoldhatóság feltétele  $n \times n$  együtthatómátrix esetén.
- 4. Gráfút hossza, gráfcsúcsok távolsága nemnegatív és konzervatív hosszfüggvény, triviális és pontos (r, l)-felső becslés. !Kép!Adott G=(V,E) (ir.) gráf és egy !Képlet!élhosszfv.Egy G-beli (ir.) út hossza az út éleinek összhossza, diste(n,v) pedig az (ir.)uv-utak közül a legrövidebb hosszát jelöli. Az l hosszfv konzervatív ha nincs G-ben negatív összhosszúságú (ir.) kör. Adott G=(V,E) (ir.) gráf r e v és egy l:E-¿R élhosszfv. Az f: -¿R függvényt (r,l) - felső becslésnek nevezzük, ha f(r)=0 és !Képlet! teljesül G minden v csúcsára. Az e=uv élmenti javítás esetén a f (v) értéket a min !Képlet! értékkel helyettesíthetjük. (1) Ha l konzervatív akkor tetsz. (r,l)-f. b. élmenti javítása (r,l)-fb-t ad. (2) Ha az f (r,l) felső becsléshez nincs érdemi élmenti javítás, akkor f(v)=diste(r,v) !Képlet! \* Élmenti javítás:!Kép!!Kép! \* Dijkstra algoritmus működése: \* Input: G=(V,E) (ir.) gráf, l. E-; R+ nemnegatív hosszfv, !Képlet! gyökér \* Output: diste (r,v) minden !Képlet! \* Működés. Kezdetben !Képlet! Az algoritmus C-dik fázisában (i=1,2,..., (v) a következő történik. 1. Legyen ui az v csúcs a !Képket! halmazból, amelyre f (r) minimális és legy !Képlet!2. Végezzünk élmenti javításokat minden Ui-ből kivezető uix élen. Az output a (v)-dik fázik utáni f függvény. Szokás megjelölni a végső f (v) értékeket beállító éleket. Ha az output az f (r,l)- felső becslés, akkor (1) f (ui)!Képlet!(2) f (u1)!Képlet! (3) élmentijavítás nem változhat f-n A Dijkstra-algoritmus helyesen működik,azaz diste (r,v)=f(v)!Képlet! teljesül. Az algoritmus során megjelölt élek egy legrövidebb utak fáját alkotják G-ben: az r gyökérből minden r-ből elérhető csúcshoz vezet olyan legrövidebb út is ami csak megjelölt éleket tartalmaz. A Dijkstra-algoritmus lépésszáma legfeljebb. konst. !Képlet!, ahol n=(v) m=(E). !Kép!!Kép!!Kép!!Kép!!Kép!!Kép! \*Ford-algoritmus: Input: G=(V,E) (ir.) gráf, l:E-¿R konzervatív hosszfv, !Képlet! gyökérpont.Output: diste(r,v) minden !Képlet! Működés: Legyen !Képlet! Kezdetben legy !Képlet! Az i-dik fázis !Képlet! esetén abból éll, hogy elvégezzük az !Képlet! élek menti javításokat. A végén az output !Képlet! minden v-re !Képlet! !Kép! Biz: Ha l konzervatív, akkor diste (r,v)=!Képlet! f1 (v)=dist(r,v) ha !Képlet! legrövidebb rv-út. f2(v)=dist(r,v) ha !Képlet! legrövidebb rv-út. !Képlet!=dist(r,v) ha !Képlet! élű legrövidebb rv-út. Tehát !Képlet! Ha fi=fi-1, akkor a Ford-algoritmust az i-dik fázis után be lehet fejezni, hisz nincs érdemi émj, így fu-1=fi. Az !Képlet! beállító élek legrövidebb utak fáját alkotják. Biz: A Dijkstra esethez hasonló. Tetsz. csúcsból visszafelé követve a végső értéket beállító éleket !Képlet!hosszúságú rv-utat találunk.Lépészám: Ha a !Képlet! akkor minden fázisban !Képlet!, ami konst.m lépés. Ez összesen !Képlet! az algoritmus hatékony. \* Floyd-algoritmus: Input: G=(V,E) (ir.) gráf l:E-¿R konzervatív. Output: dist (u,v) !Képlet! Működés: Legyen !Képlet! és !Képlet! a legrövidebb olyan !Képlet! út hossza, aminek belső pontjai csak !Képlet! lehetnek. Kezdetben !Képlet!, különben !Képlet!. A j-dik fázisban !Képlet! alapján a !Képlet! függvényt határozza meg. Az n-dik fázi után dist!Képlet! az output. Ha ez fennáll: tehát helyes a Floyd-algoritmus. OUTPUT !Képlet! dist !Képlet! \*Lépésszám: A !Képlet! felírása konst \* n2 lépés. Minden fázis konst '\* n2. Mivel összesen u fázis van azért a lépésszám legfeljebb konst'\*n3 lépés, az algoritmus hatékony.
- 11. \*Altér bázisa A !Képlet! altér bázisa a V egy lin.ftn. generátorrendszere. Az e1, e2,...en vektorok az Rn standard bázisát alkotják. Állítás: Minden altérnek van bázisa. Kétféleképp is előállíthatjuk Rn tetsz. V alterének egy bázisát. (1) Generátorrendszer ritkításával, azaz generátorrendszerből a többi által generált elem elhagyásával egész addig, amíg a maradék rendszer egyetlen elemét sem generálja a többi maradék ellen. Az így kapott generátorrendszer lin.ftn. (2) Lin.ftn. rendszer hízlalásával. Ha van az albérben a lin. ftn. rendszer által nem generált vektor, akkor azzal a rendszer úgy bővíthető, hogy a lin. ftn. tulajdonság megmarad. \*Bázis előállítása generátorrendszerből: Tfh az M mátrixból az M'RLA mátrix ESA'-okkal kapható és legyen V az M oszlopai által generált altér. Ekkor az M'-ben M-t tartalmazó oszlopoknak megfelelő M-beli oszlopok a V bázisát alkotják. Homogén lineáris egyenletrendszer alatt olyan lineáris egyenletrendszert értünk, amiben minden egyenlet jobb oldalán konstans a 0 konstans áll. \* Generátorrendszerből homogén lin. egyr. előállítása: Tetsz. u ismeretlenes homogén lin. egyr. megoldásaiból alkotott oszlopvektorok zártak az összeadásra és skalárral való szorzásra, így az Rn tér egy altért alkotják. Homogén egyenletrendszer segítségével megadott altér bázisát alkotják a kom. lin. egyr. mindazon a megoldásaikhoz tartozó vektorok, amelyekben egy szabad paramétert 1-nek, a többit pedig 0-nak választjuk. Állítás: A Rn tetsz. V alteréhez található olyan kom. lin. egyr., aminek a megoldásaiból képzett oszlopvektorok pontosan a V altér elemei. A fennt leírt egyenletrendszer megkapható úgy, hogy tekintjük V egy G generátorrendszerét (pl. egy bázisát) és a G-beli oszlopvektorok alkotta mátrixot kiegészítjük egy !Képlet! vektorral. ESA'-okkal az utolsó oszlop nélkül RLA mátixot készítünk,és a v1-et nem tartalmazó sorok utolsó elemeit 0-val egyenlővé tesszük. \* Altér dimenziójának jóldefiniáltsága:Tétel: Ha B1 ÉS B2 a !Képlet! bázisai, akkor (B1)=(B2). Mivel B1 lin. ftn. és B2 generátorrendszer V-ben, ezért az FG- egyenlőtlenség miatt !Képlet!Az is igaz, hogy B2 lin. ftn. és B1 generátorrendszer V-ben, ezért az FG-

egyenlőtlenség miatt !Képlet! Az előbbi két eredmény összevetéséből (B1)=(B2) adódik.Def.: A !Képlet! altér dimenziója !Képlet!, ha V-nek van k vektorból álló bázisa. A fenti tétel szerint az altér dimenziója egyértelmű. Pl. Az Rn tér dimenziója n. -¿ Ha !Képlet!, akkor !Képlet! Legyen B az U bázisa. Ekkor !Képlet! lin. ftn. ezért a korábban látott módszerrel B-t ki lehet egészíteni V egy B' bázissávú úgy dim !Képlet! Ha !Képlet! és V1,V2 A V alterei, akkor !Képlet!+ !Képlet!

- 12. \*n elem permutációja, inverziószám:!Képlet! n elem permutációja alatt egy !Képlet! kölcsönösen egyértelmű leképezést értünk. Ezek halmazát Sn jelöli. AZ !Képlet! vektorok egy sorrendjéhez az a !Képlet! permutáció tartozik, amire!Képlet! sorszáma az adott sorrendben minden értelmes i-re. Az !Képlet! tetsz. sorrendje esetén a vektorok úgy oszthatók csoportokba, hogy a csoportokon belül ciklikus helycsere történik Ez a csoportokra osztás egyértelmű -; a fent csoportok a sorrendhez tartozó permutáció orbitjai. Az !Képlet! vektorok tetsz. sorrendjén egy cserét elvégezve az orbitok száma pontosan 1-gyel változik. Az f: A-; B függvény bikekció, ha minden B-beli elem pontosan egy A-beli képenként áll elő. A !Képlet! bijekciót n elem permutációjának nevezzük. Az ilyen permutációk halmaza Sn. Az !Képlet! vektorok tetsz sorrendjéhez tartozik egy egyértelmű o permutáció, amelyre !Képlet!, ha !Képlet!a sorban. A !Képlet! permutációban az (i,j)pár inverzióban áll, ha i és j nagyságviszonya fordított !Képlet! nagyságú viszonyához képest. A !Képlet! permutáció I(o)-val jelölt inverziószáma a o szerint inverzióban álló párok száma (1) Szomszédos vektorok cseréjekor I (0) 1-gyel változik. (2) Két tetsz. vektorok cseréjekor I (0) mindig páratlanul változik. \* Bástyaelhelyezések: Az !Képlet! vektorok egy sorrendjéhez tartozó bástyaelhelyezés a nxn mátrixnak azon pozícióit jelenti, ahol 1-esek állnak fenti sorrendben felírt egységvektorok alkotta mátrixban. A bástyaelhelyezéshez tartozó permutáció inverziószáma megegyezik az ÉK-DNy pozícióban álló bástyapárok számával. !Kép! \*Determináns: \* Transzponált \* Felső ? mátrix !Kép!!Kép! Biz.: (1) Az előiző állítás (2) részét alkalmazzuk AT transzponálra. (2) Az előző állítás (4) részét alkalmazzuk az AT transzponálra. (3) Az előző állítás (1) részét alkalmazva a transzponálra a lecserélt sorú determináns megkapható (A)+(A') összegként, ahol A'-nek két egyforma sora van. A korábban látottal és az előző állítás (3) része miatt (S')=I (A')T=0 (2) F háromszögmátrix determinánsa a főátlóbeli elemi sorozata. Biz.: Minden kif. tag tartalmaz 0 tényezőt, kivéve a főátlóbeli szorzata, aminek az előjele pozitív. \* Előjeles aldetermináns. Az !Képlet!mátrix i-dik sorának j-dik eleméhez tartozó Ai, j előjeles aldetermináns az i-dik sor is j-dik oszlop elhagyásával keletkező (n-1) x (n-1) méretű mátrix determinánsának !Képlet! szerese. \* Kifejtési tétel. Tfg, !Képlet! és ai, j jelöli A i-dik sorának j-dik elemét. Ekkor (1) (A) !Képlet! (oszlop szerinti kifejtés) (2) (A) !Képlet! (sor szerinti kifejtés)
- 13. \* Vektorok skaláris szorzásának tul.: !Kép! \* Mátixok összeadása és szorzása: Azonos méretű mátrixok összeadása és mátrix skalárral szorzása a vektorokhoz hasonlóan koordinátánként történik. !Kép!!Képl! \* ESA'és mátrixszorzás kapcsolata: (1) Ha AB értelmes, akkor AB i-dik sora a B sorainak lin. kombja, A i-dik sora szerinti együtthatókkal vet lin. kombja. (2) C pontosan akkor áll elő AB alakban rögzített B-re, ha C minden sora B sorainak lin. kombja. (3) C pontosan akkor áll elő AB alakban rögzített A-ra, ha C minden oszlopa A oszlopainak lin. kombja. (4) Ha A' Az A mátrixból ESA'-okkal áll elő, akkor A'=BA alkalmas B-re. \* Lineáris leképezések: !Kép! \* A MÁTRIXSZORZÁS egy különös tulajdonsága: !Kép! \* Lemma: Tfh !Képlet!. Ekkor f: U-¿V lin. lekép. ¡-¿ f zárt a lin. kombra azaz !Képlet!. Mivel f additív és homogén, ezért !Képlet! azaz f zárt a lin. kombra.Ha f zárt a lin. kombra, akkor !Képlet!, hisz !Képlet! az a lin. kombja, továbbá !Képlet!, tehát f homogén is additív, más szóval f lineáris leképezés. Köv.: Ha f: U-¿v lin. lekép. !Képlet! az U bázis és !Képlet!, akkor !Képlet! azaz a báziselemeken felvett értékek egyértelműen meghatározzák a lin. lekép-t.Lemma: Tfh !Képlet!, !Képlet!, f:U-¿V lin. lekép. !Képlet! az U-bázisa és !Képlet! tetsz. vektorok. Ekkor van olyan !Képlet! mátrix, amire !Képlet!teljesül !Képlet! esetén. Köv.: Tetsz. f: K-¿V lin. lekép. esetén !Képlet!teljesül a Lemmában definiált (f) mátrixra !Képlet! esetén, azaz minden lineáris leképzés előáll mátix-al történő balszorzással. !Kép! \* Lineáris leképzés mátrixra: !Kép! Lemma. Tfh !Képlet! és !Képlet! lin. lekép-ek. Ekkor !Képlet! is lin. lekép., ahol !Képlet!és !Képlet!. Biz.: Először igazoljuk gof linearitását.!Képlet!=!Képlet! homogén, ill. !Képlet!=!Képlet! lineráis. Tehát gof csakugyan lineáris leképezés. A tanultak szerint [gof] i-dik oszlopa !Képlet!. Láttuk, hogy !Képlet! az [f] i-dik oszlopa így !Képlet! mátrix szorzata az [f] mátrix i-dik oszlopával. Ez pedig nem más, minta az [g] [f] szorzatmátrix i-dik oszlopa. Ezek szerint [gof]=[g] [f]. köv.: Ha értelmesek a műveletek, akkor A (BC)=(AB)C !Kép!
- 14. \* Mátrix jobb és bal inverze: Az AB mátrix az !Képlet! mátrix balinverze, ha !Képlet!, AZ AJ mátrix pedig az A jobbinverze, ha !Képlet!. Ha AB ÉS AJ az A bal- ill. jobbinverze, akkor AB=AJ. Ha A-nak van balinverze, akkor. (1) AB előáll ESA'-okkal (2) az (A'In) mátrixokból ESA'-okkal kapott RLA mátrix !Képlet! Ha A-nak nincs balinverze, akkor az RLA mátrixban van v1 az n-dik oszloptól jobbra. Tfh. A négyzetes mátrix. Ekkor (A-nak van balinverze) ¡-¿ (A sorai lin. ftn-ek) ¡-¿ !Képlet!;-¿ (A oszlopai lin. ftnek) ¡-¿ (A-nak van jobbinverze) \* Előjeles abdetermináns: !Kép! Tetsz. A négyzetes mátrix esetén akkor !Képlet! jelöli inverzét (ha van). Ha A-nak van inverze, akkor Aa reguláris (invertálható). Ha A-nak nincs inverze, akkor A szinguláris. Tfh !Képlet! és a B mátrix i-dik sorának j-dik eleme az Aj,i előjeles aldetermináns.!Képlet!,!Képlet! Ekkor !Képlet! Köv. : Ha A reguláris, akkor !Képlet!, ahol B az előző állításban definiált mátrix. \* Sor, oszlop, determináns rang. !Kép!ESA' során a sorrang és oszloprang sem változik. Láttuk, hogy ESA' során a sorok által generált altér nem változik, így a dimenziója is ugyanannyi marad. ESA' hatására az oszlopok közti lineáris összefüggések sem változnak, ezért oszlopok egy halmaza pontosan akkorlin. ftn.ESA' előtt, ha ugyanezen oszlophalmaz ln.

ftn. ESA' után. Ha A RLA mátrix akkor !Képlet! száma. A v1-ekhez tartozó oszlopok az oszlopok által generált altér bárisát alkotják, így !Képlet! száma. RLA mátrix csupa 0 sorait elhagyva a maradék (v1-t tartalmazó) sorok lin. ftn-ek,hisz egyikse áll elő a többi lin. kombjaként. Ezért S (A) is a v1-ek száma, tehát !Képlet!. Tetsz. A mátrix esetén !Képlet!. Legyen A' Az A-ból ESA'-okkal kapott RLA mátrix. Ekkor !Képlet!. !Képlet! Tetsz. A mátrixra !Képlet!. Ha s (A)=k, akkor az előző állítás miatt !Képlet!. Ha pedig d (A)=k akkor !Képlet! Ezért s(A)=d (A). AZ !Képlet! mátrix rangja r(A)=d(A) Rang meghatározása: ESA'-okkal képzett RLA mátrix v1-ei száma. (1) A transzponált sorai a mátrix oszlopainak felelnek meg. (2) A sorok által generált altér egy bázisát választhatjuk a sorvektorokból. Ez a bázis a sorok egy maximális méretű lin. ftn. részhalmaza. Ezért ennek a bázisnak az elemszáma s(A), vagyis a sorvektorok által generált altér dimenziója. Az oszlopokra vonatkozó állítást hasonló érvelés igazolja. !Kép!!Kép!!Kép!

Gráfelméleti alapfogalmak: **csúcs, él, diagram, fokszám**. Egyszerű gráf, irányított gráf, véges gráf, komplementer gráf, reguláris gráf, él/csúcstörlés, élhozzáadás, (feszítő/feszített) részgráf, izomorfia, élsorozat, séta, út, kör,**összefüggő gráf**, komponens. **kézfogás-lemma**.

#### Gráfelméleti alapfogalmak:

- csúcs, élek:
  - G=(V,E) egyszerű irányítatlan gráf ha  $V \neq \emptyset$  és  $E \leq \binom{V}{2}$ , ahol  $\binom{V}{2} = \{\{u,v\}: u,v \in V, u \neq v\}$
  - V a G csúcsainak ((szög) pontjainak) halmaza.
  - -E pedig G éleinek halmaza.
- **Diagram:** A G = (V, E) gráf diagramja egy olyan lerajzolása, melyben a csúcsoknak (síkbeli) pontok felelnek meg, éleknek pedig a két végpontot összekötő, önmagukat nem metsző görbék.
- Fokszám:
  - $-v \in V(G)$  esetén a v-re illeszkedő élek száma a v fokszáma.
  - A G gráf csúcsának d (v) foka a vé végpontú élek száma (hurokél kétszer számít).
- Egyszerű gráf: ha egy gráf nem egyszerű, akkor lehetnek párhuzamos élei, hurokélei.
- Irányított gráf: Az irányított gráf olyan gráf, aminek minden éle irányított.
- Véges gráf: G = (V, E) véges gráf, ha V és E is véges halmazok.
- Komplementer gráf:
  - A G egyszerű gráf komplementere  $\overline{G} = (V, (G), \binom{v}{2} \backslash E(G))$ .
  - Két csúcs pontosan akkor szomszédos G-ben, ha a fokszámai megegyeznek vagy, ha minden csúcsának foka ugyan annyi.
- Reguláris gráf: k-reguláris, ha minden csúcsának pontosan k a fokszáma.
- Él/Csúcstörlés: Ha G = (V, E) gráf  $e \in E$  és  $v \in E$  akkor  $G e = (V, E \setminus \{e\})$  az éltörés eredménye  $\to$  Feszítő részgráf (éltöréssel kapható gráf), a csúcstörléssel keletkező G v gráfhoz V-ből töröljük v-t, E-ből pedig a v-re illeszkedő éleket. Feszített részgráf: (csúcstörlésekkel kapható gráf)  $\Rightarrow$  Részgráf: él- és csúcstörlésekkel kapható gráf. (jelzőnélküli részgráf)  $\to$  élhozzáadás: G(V, E) gráfban az E + 1 nő.
- Izomorfia: A G és G' gráfok akkor izomorfak, ha mindekét gráf csúcsai úgy számozhatók meg az 1-től n-ig terjedő egész számokkal (alkalmas n esetén), hogy G bármely két u, v csúcsa között pontosan annyi él fut G-ben, mint az u-nak és v-nek megfelelő sorszámú csúcsok között G'-ben. Jelölése:  $G \cong G'$ .
- Élsorozat:  $(v_1, e_1, v_2, e_2, \dots, v_k, e_k, v_{k+1})$ , ahol  $e_i = v_i v_{i+1} \forall i$ . (Tulajdonképp egyik csúcsból eljutunk egy másik csúcsba mindig élek mentén haladva.)
- Séta: olyan élsorozat, amelyikben nincs ismétlődő él.
- Út: olyan séta, amelyikben nincs ismétlődő csúcs.
- Kör: u = v, de a kezdő (és vég)pontot nem akarjuk megnevezni, akkor zárt élsorozatról, körsétáról ill. körről beszélünk.
- Összefüggő gráf:
  - A G irányítatlan gráf összefüggő, ha  $u \sim v \forall u, v \in V(G)$  (ha bármely két pontja között vezet séta), ha bármely két csúcsa között vezet út G-ben (ha egy komponense van).
  - A G irányított gráfot akkor mondjuk **erősen összefüggő**nek, ha G bármely  $u, v \in V(G)$  esetén van **irányított** uv-út G-ben.
  - gyengén összefügő, ha a G-nek megfelelő irányítatlan gráf összefüggő.

#### • Komponens:

(1)  $K \subseteq V(G)$  pontosan akkor komponense G-nek, ha K-ból nem lép ki éle G-nek, de  $\forall v, v' \in$  esetén  $v \sim v'$ .

- (2) Minden G irányítatlan gráf csúcshalmaza egyértelműen bomlik fel G komponenseinek diszjunkt uniójára.
  - A Gkomponense alatt sokszor nem csupán a Gcsúcsainak egy Krészhalmazát, hanem a Káltal feszített részgráfot értjük.
  - $-K \leq V(G)$  a G gráf komponense, ha bármely  $u,v \in K$  között létezik G séta, de nem létezik uv-séta, ha  $u \in K, v \in V(G) \setminus K$ . (Minden gráf egyértelműen bontható komponensekre)
- **Kézfogás-lemma:** Ha G = (V, E) véges, nem feltétlenül egyszerű gráf, akkor  $\sum_{v \in V} d(v) = 2|E|$ , azaz a csúcsok fokszámösszege az élszám kétszerese.
- Általánosított kézfogás-lemma: Tetszőleges G=(G,V) véges irányított gráfra KÉPLET A KFL bizonyítása. irányítsuk G éleit tetszőlegesen. Ekkor. KÉPLET Megj.: úgy is bizonyíthattuk volna, hogy egyenként húzunk be G-be éleket. Üresgráfokra a lemma triviális, és minden egyes él behúzása pontosan 2-növeli a kétszeres élszámot és a csúcsok fokszám összegét is.
- Élhozzáadási lemma (ÉHL): Legyen G irányítatlan gráf és G' = G + e. Ekkor az alábbi két esetből pontosan egy valósul meg.
  - (1) G és G' komponensei megegyeznek, de G'-nek több köre van, mint G-nek.
  - (2) G és G' körei megegyeznek, de G'-nek eggyel keveseb komponense van, mint G-nek.
- Erdő: A körmentes irányítatlan gráfot erdőnek nevezzük.
- Fa: Az öszefüggő, körmentes irányítatlan gráf neve fa.
  - -G erdő  $\iff$  G minden komponense fa.
  - -G n-csúcsú, k-komponensű erdő  $\Rightarrow |E(G)| = n k$ .
  - **Biz:** Építsük fel G-t a  $\overline{K_n}$  üresgráfból az élek egyenkénti behúzásával. G körmentes, ezért az ÉHL miatt minden lé zöld: behúzásakor 1-gyel csökken a komponensek száma. A  $\overline{K_n}$  üresgráfnak n komponense van, G-nek pedig k. Ezért pontosan n-k zöld élt kellett behúzni G felépítéséhez.
- Két levél: Legyen F egy tetszőleges fa n csúcson. Ekkor ha  $n \ge 2$ , akkor F-nek legalább két levele van.
  - Biz:: (Algebrai út) A KFL miatt  $\sum_{v \in V(G)} (d(v) 2) = \sum_{v \in V(G)} d(v) 2n = 2(n-1) 2n = -2$ . F minden v csúcsára  $d(v) \ge 1$  teljesül, ezért  $d(v) 2 \ge -1$ . A fenti összeg csak úgy lehet −2, ha F-nek legalább 2 levele van.
  - Biz:: (Kombinatorikus út) Induljunk el F egy tetszőleges v csúcsából egy sétán, és haladjunk, amíg tununk. Ha sosem akadunk el, akkor előbb-utóbb ismétlődik egy csúcs, és kört találunk. Ezért elakadunk, és az csakis egy v-től különböző u levélben történhet. Ha d(v) = 1, akkor v egy u-tól különböző levél. Ha  $d(v) \ge 2$ , akkor sétát indulhatjuk v-ből egy másik él mentén. Ekkor egy u-tól különböző levélben akadunk el.

<u>Élhozzáadási lemma</u> erdő, **fa**, fák egyszerűbb tulajdonságai: <u>két levél</u>, <u>erdők élszáma</u>. **Feszítőfa** létezése, feszítőfához tartozó alapkörök és alap vágások.

2. !KÉPLET! \*Feszítőfa: F a G gráf feszítőfája (ffa), ha F egy G-ből éltörésekkel kapható fa. ha G-nek van feszítőfája ¡-¿ összefüggő. \* Alapvágás, Alapkör: A G gráf F feszítőfájának f éléhez tartozó alap vágást G azon élei alkotják, amik az F-f két komponense között futnak. Az !KÉPLET! éléhez tartozó alapkör pedig az !KÉPLET! köre. Megf.: Tegyük fel hogy !KÉPLET! Ekkor !KÉPLET! j-¿ f benne e alapkörében j-¿ e benne van f alap vágósávban. \*Minimális költségű ffa: olyan !KÉPLET! élhalmaz, amire (V, F) fA, É Sk (F) minimális. \* Kruskal (mohó) algoritmus: !KÉPLET! ahol !KÉPLET! 1. Élek költség szerinti sorba rendezése 2. Döntés az egyes élekről a fenti sorrendben. - Legyen !KÉPLET! egy gráf, és k: E-; R egy tetsz költségfüggvény, (V,F) pedig a G egy ffa F pontosan akkor mkffa, ha minden C-re teljesül, F tartalmazza a G legfeljebb c költségű !KÉPLET! gráf egy feszítő erdejét. - Az algoritmus által kiszámított F élhalmaz a G egy min költségű feszítő erdeje. Mkffák struktúrája. G=(V, E)gráf és !KEPLET! esetén legyen !KEPLET! legfeljebb c költségű élek alkotta feszítő részgráfja G-nek: !KÉPLET! A G gráfon folytatott Kruskal- algoritmus outpontja tartalmazza !KÉPLET! egy feszítő erdejét minden !KÉPLET! esetén. \* Villamos hálózathoz tartozó normál fa keresése: normál fa: G olyan feszítőfája, ami minden feszültségforrást tartalmaz, de egyetlen áramforrást sem (és mindemellett a legtöbb kapacitást és a lehető legkevesebb induktivitást tartalmazza). Normál fa keresése. fesz.forrás (1.) kapacitás (2.) ellenállás (3.) induktivitás (4.), áramforrás (5.) élköltségekhez keressünk mkffát!Ha ez tartalmaz áramforrást, vagy nem tartalmaz minden feszültségforrást, akkor nincs normál fa, egyébként a mkffa egy normál fa és egyértelmű a megoldás "értelmes" a hálózat.

3. \* Általános gráfbejárás: A bejárás során kialakul a csúcsok egy elérési il. egy befejezési sorrendje, továbbá minden csúcsban feljegyezzük azt is, hogy melyik él mentén értük el (ha van ilyen él). Ez utóbbi élek (faélek) alkotják a bejárás fáját (ami egyrészt irányított, másrészt pedig erdő). A G gráf további uv éle elő!KÉPLET! -¿ha u a bejárás fájába a v őse ha u a v leszármazottja, akkor visszaél. Minden más pedig keresztél. (Irányítatlan gráf bejáráskor minden élt oda-vissza irányított élenek tekintjük) !KÉP! \*BFS és tulajdonságai. A szélességi bejárás imputja a G= (V,E) gráf és egy r gyökércsúcs. A szélességi bejárás során az r csúcsot már a legelején elértnek tekintjük, valamint az 1. esetben mindig a lehető legkorábban elért u csúcsot választjuk. !Kép! A szélességi fa (BFS) a szélességi bejárás fája Tulajdonságok: (BSF) !Kép!, !Kép! \* Legrövidebb utak fája: Tetsz G gráf u és v csúcsainak !képlet! távolsága a legrövidebb G-beli w-út élszáma. A BFS bejárás fája az r csúcsból minden más csúcsba a G gráf egy legrövidebb (legkevesebb élből álló) útját tartalmazza, azaz tetszőleges v csúcs G-beli távolsága r-től megegyezik az r gyökerű F szélességi fán mért távolsággal. !Képlet!

Éltalános gráfbejárás: **a csúcsok állapotváltozása, a bejárás általános lépése**, a bejáráshoz tartozó sorrender ill. az élek osztályozása bejárás után. A **BFS** és <u>tulajdonságai</u>, legrövidebb utak fájának létezése.

Gréfút hossza, gráfcsúcsok távolsága, nemnegatív és konzervatív hosszfüggvény, triviális és pontos (r,l)-felső becslés, élmenti javítás. Dijkstra-algoritmus működése, Ford-algoritmus helyessége és lépésszáma. Legrövidebb utak fájának létezése.

**Mélységi keresés** és alkalmazásai (<u>fellépő éltípusok</u>, mélységi- és befejezési számozásból az éltípus meghatározása, irányított kör létezésének eldöntése DFS-sel).

DAG, jellemzése, topologikus sorrend <u>keresése</u>. Leghosszabb utak keresése, PERT-módszer, kritikus utak és tevékenységek.

.

Euler-séta és körséta létezésének szükkséges és elégséges feltétele. Hamilton-kör és út létezésére szükséges, ill. elégséges feltételek: komponensszám ponttörlés után (Petersen-gráf) Dirac, Ore tételei, gazdag párok, hízlalási lemma, Chavátal-lezárt.

Gráfok síkba ill. gömbre rajzolhatósága, tartomény, sztereografikus projekció, következményei. Az Euler-féle poliédertétel, duális kézfogáslemma és következményei: felső korlátok az élszámra és a minimális fokszáma egyszerű, síkbarajzolható gráfokon.

Kuratowski gráfok síkbarajzolhatósága, soros bővítés, Kuratowski-tétel könnyű iránya. Síkbarajzolt gárf duálisa, a duális paraméterei. Vágás, elvágó él, soros élek. Kör-vágás duaklitása, különféle élek duálisai. Whitney két tétele, Whitney operációk.

.

Lineáris egyenletrendszer, kibővített együtthatómátrix, elemi sorekvivalens $\mathbf{\acute{e}s}$ átalakítás kapcsolata a megoldásokkal.  $\mathbf{L}\mathbf{A}$ RLAmátrix, vezéregyes, megoldás RLA mátrix Tilos sor, kötött változó, leolvasása esetén. szabad paraméter, ezek jelentése a megoldás/megoldhatóság szempontjából. Gauss-elimináció, összefüggés az egyértelműmegoldhatóság, az egynletek és ismeretlenek száma között.

\_

Az  $\mathbb{R}^n$  tér, vektorműveletek azonosságai, (generált) altér (példák), (triviális) lineáris kombináció, alterek metszete, generátorrendszer, lineáris függetlenség (kétféle definíció). Lin.ftn rendszer hízlalása, generátor-rendszer ritkítása, kicserélési lemma, FG-egyenlőtlenség és következménye.

ESÁ hatása a sor- és oszlopvektorokra, **oszlopvektorok lin.ftn-ségének eldöntése**. **Bázis** fogalm, **altér bázisának előállítása generátorrendszerből** ill. homogén lineáris egyenletrendszerrel megadott altér esetén.

Generátorrendszerből homogén lin.egyenletredszer előállítása. Altér dimenziójának jóldefiniáltsága,  $\mathbb{R}^n$  standard bázisa, bázishoz tartozó koordinátavektor kiszámítása.

n elem permutációja, a permutáció **inverziószáma**. **Bástyaelhelyezés**, inverzióban álló bástyapárok, **determináns**, **felső háromszögmátrix determináns**a.

Mátrix transzponáltja, <u>transzponált determinánsa</u>, <u>ESÁ hatása a determinánsra</u>, előjeles aldetermináns, kifejtési téte.

Vektorok skaláris szorzásának tulajdonságai. **Mátrixok összeadása és szorzásai**, e műveletek tulajdonságai. **A szorzatmátrix sorainak és oszlopainak <u>különös tulajdonsága</u>**, ESÁ és mátrixszorzás kapcsolata.

Lineáris leképezések és <u>mátrixszorzások kapcsolata</u>. Lineáris leképezés mátrixának meghatározása. Leképezések egymásutánjának mátrixa, <u>mátrixszorzás asszociativitása</u>.

\_

**Mátrix jobb- és balinverze**, ezek viszonya. <u>Balinverz kiszámítása ESÁ-okkal</u> és előjeles aldeterminánsokkal, **reguláris mátrixok** jellemzése determinánssal, sorokkal, oszlopokkal ill. RLA mátrix segítségével.

Sor- oszlop- és determinánsrang, ezek viszonya és kiszámítása. Összeg és szorzat rangja. Lineáris egyenletrendszer mátrixegyenletes alakja, a megoldhatóság és az oszlopok alterének kapcsolata. Az egyértelmű megoldhatóság feltétele  $n \times n$  együtthatómátrix esetén.