A számítástudomány alapjai

KIDOLGOZOTT SZÓBELI TÉTELSOR

Készítette: Illyés Dávid

A jegyzetben a "A számítástudomány alapjai" nevű tárgy 2023/24/1 félévében kiadott szóbeli tételsor van (többé-kevésbé) kidolgozva. (Jelenleg inkább csak össze gyűjtögetve, de finomítva még nincs.)

Tartalomjegyzék

		Oldal
1	1 Tétel	4
2	2 Tétel	6
3	3 Tétel	7
4	4 Tétel	9
5	5 Tétel	11
6	6 Tétel	14
7	7 Tétel	16
8	8 Tétel	18
9	9 Tétel	22
10	10 Tétel	24
11	11 Tétel	27

Tételek:

A **félkövéren** szedett dolgokat tudni kell ismertetni, kimondani, ill. definiálni. Az <u>aláhúzottakat</u> bizonyítottuk, a *dőlten* szedetteket nem. A vizsgán az anyag értő ismeretét kérjük számon, elégségesért nem kell bizonyítást tudni.

- 1. Gráfelméleti alapfogalmak: csúcs, él, diagram, fokszám. Egyszerű gráf, irányított gráf, véges gráf, komplementer gráf, reguláris gráf, él/csúcstörlés, élhozzáadás, (feszítő/feszített) részgráf, izomorfia, élsorozat, séta, út, kör,összefüggő gráf, komponens. kézfogás-lemma.
- 2. <u>Élhozzáadási lemma</u> erdő, **fa**, fák egyszerűbb tulajdonságai: <u>két levél, erdők élszáma</u>. **Feszítőfa** <u>létezése, feszítőfához tartozó alapkörök és alap vágások.</u>
- 3. **Minimális költségű feszítőfa**, mkffák struktúrája, **Kruskal-algoritmus** <u>helyessége</u>, villamos hálózathoz tartozó normál fa keresése.
- 4. Általános gráfbejárás: a csúcsok állapotváltozása, a bejárás általános lépései, a bejáráshoz tartozó sorrend ill. az élek osztályozása bejárás után. A BFS és tulajdonságai, legrövidebb utak fájának létezése.
- 5. Gráfút hossza, gráfcsúcsok távolsága, nemnegatív és konzervatív hosszfüggvény, triviális és pontos (r, l)-felső becslés, <u>élmenti javítás</u>. Dijkstra-algoritmus működése, Ford-algoritmus <u>helyessége</u> és lépésszáma. Legrövidebb utak fájának létezése.
- 6. **Mélységi keresés** és alkalmazásai (<u>fellépő éltípusok,</u> mélységi- és befejezési számozásból az éltípus meghatározása, irányított kör létezésének eldöntése DFS-sel).
- 7. **DAG**, <u>jellemzése</u>, **topologikus sorrend** <u>keresése</u>. Leghosszabb utak keresése, **PERT-módszer**, kritikus utak és tevékenységek.
- 8. Euler-séta és körséta létezésének szükséges és elégséges feltétele. Hamilton-kör és út létezésére szükséges, ill. elégséges feltételek: komponensszám ponttörlés után (Petersen-gráf) Dirac, Ore tételei, gazdag párok, hízlalási lemma, Chavátal-lezárt.
- 9. Gráfok síkba ill. gömbre rajzolhatósága, tartomány, sztereografikus projekció, következményei. Az Euler-féle poliédertétel, duális kézfogáslemma és következményei: felső korlátok az élszámra és a minimális fokszáma egyszerű, síkbarajzolható gráfokon.
- 10. Kuratowski gráfok síkbarajzolhatósága, soros bővítés, Kuratowski-tétel könnyű iránya. Síkbarajzolt gráf duálisa, a duális paraméterei. Vágás, elvágó él, soros élek. Kör-vágás dualitása, különféle élek duálisai. Whitney két tétele, Whitney operációk.
- 11. Lineáris egyenletrendszer, kibővített együtthatómátrix, elemi sorekvivalens kapcsolata a megoldásokkal. vezéregyes, átalakítás LAés RLAmátrix, mátrix Tilos megoldás leolvasása RLAesetén. sor, kötött változó, szabad ezek jelentése a megoldás/megoldhatóság szempontjából. Gauss-elimináció, paraméter, összefüggés az egyértelmű megoldhatóság, az egynletek és ismeretlenek száma között.
- 12. Az \mathbb{R}^n tér, vektorműveletek azonosságai, (generált) altér (példák), (triviális) lineáris kombináció, alterek metszete, generátorrendszer, lineáris függetlenség (kétféle definíció). Lin.ftn rendszer hízlalása, generátor-rendszer ritkítása, kicserélési lemma, FG-egyenlőtlenség és következménye.
- 13. ESÁ hatása a sor- és oszlopvektorokra, **oszlopvektorok lin.ftn-ségének eldöntése**. **Bázis** fogalm, **altér bázisának előállítása generátorrendszerből** ill. homogén lineáris egyenletrendszerrel megadott altér esetén
- 14. Generátorrendszerből homogén lin.egyenletredszer előállítása. Altér dimenziójának jóldefiniáltsága, \mathbb{R}^n standard bázisa, bázishoz tartozó koordinátavektor kiszámítása.
- 15. n elem permutációja, a permutáció **inverziószáma**. **Bástyaelhelyezés**, inverzióban álló bástyapárok, **determináns**, **felső háromszögmátrix determinánsa**.
- 16. Mátrix transzponáltja, transzponált determinánsa, ESÁ hatása a determinánsra, előjeles aldetermináns, kifejtési téte.
- 17. Vektorok skaláris szorzásának tulajdonságai. **Mátrixok összeadása és szorzásai**, e műveletek tulajdonságai. **A szorzatmátrix sorainak és oszlopainak különös tulajdonsága**, ESÁ és mátrixszorzás kapcsolata.

- 18. Lineáris leképezések és mátrixszorzások kapcsolata. Lineáris leképezés mátrixának meghatározása. Leképezések egymásutánjának mátrixa, mátrixszorzás asszociativitása.
- 19. **Mátrix jobb- és balinverze**, ezek viszonya. <u>Balinverz kiszámítása ESÁ-okkal</u> és előjeles aldeterminánsokkal, **reguláris mátrixok** jellemzése determinánssal, sorokkal, oszlopokkal ill. RLA mátrix segítségével.
- 20. Sor- oszlop- és determinánsrang, ezek viszonya és kiszámítása. Összeg és szorzat rangja. Lineáris egyenletrendszer mátrixegyenletes alakja, a megoldhatóság és az oszlopok alterének kapcsolata. Az egyértelmű megoldhatóság feltétele $n \times n$ együtthatómátrix esetén.

Gráfelméleti alapfogalmak: **csúcs, él, diagram, fokszám**. Egyszerű gráf, irányított gráf, véges gráf, komplementer gráf, reguláris gráf, él/csúcstörlés, élhozzáadás, (feszítő/feszített) részgráf, izomorfia, élsorozat, séta, út, kör,**összefüggő gráf**, komponens. **kézfogás-lemma**.

Gráfelméleti alapfogalmak:

- csúcs, élek:
 - V a G csúcsainak ((szög) pontjainak) halmaza.
 - -E pedig G éleinek halmaza.
 - G=(V,E) egyszerű irányítatlan gráf ha $V \neq \emptyset$ és $E \leq \binom{V}{2}$, ahol $\binom{V}{2} = \{\{u,v\}: u,v \in V, u \neq v\}$
- **Diagram:** A G = (V, E) gráf diagramja egy olyan lerajzolása, melyben a csúcsoknak (síkbeli) pontok felelnek meg, éleknek pedig a két végpontot összekötő, önmagukat nem metsző görbék.
- Fokszám:
 - $-v \in V(G)$ esetén a v-re illeszkedő élek száma a v fokszáma.
 - A G gráf csúcsának d (v) foka a vé végpontú élek száma (hurokél kétszer számít).
- Egyszerű gráf: ha egy gráf nem egyszerű, akkor lehetnek párhuzamos élei, hurokélei.
- Irányított gráf: Az irányított gráf olyan gráf, aminek minden éle irányított.
- Véges gráf: G = (V, E) véges gráf, ha V és E is véges halmazok.
- Komplementer gráf:
 - A G egyszerű gráf komplementere $\overline{G} = (V, (G), \binom{v}{2} \setminus E(G))$.
 - Két csúcs pontosan akkor szomszédos G-ben, ha a fokszámai megegyeznek vagy, ha minden csúcsának foka ugyan annyi.
- \bullet Reguláris gráf: k-reguláris, ha minden csúcsának pontosan ka fokszáma.
- Él/Csúcstörlés:

Feszítő részgráf (éltöréssel kapható gráf), G = (V, E) gráf $e \in E$ és $v \in V$ akkor $G - e = (V, E \setminus \{e\})$ az éltörés eredménye.

Feszített részgráf: (csúcstörlésekkel kapható gráf), csúcstörléssel keletkező G-v gráfhoz V-ből töröljük v-t, E-ből pedig a v-re illeszkedő éleket.

Részgráf: él- és csúcstörlésekkel kapható gráf.

- Izomorfia: A G és G' gráfok akkor izomorfak, ha mindkét gráf csúcsai úgy számozhatók meg az 1-től n-ig terjedő egész számokkal (alkalmas n esetén), hogy G bármely két u, v csúcsa között pontosan annyi él fut G-ben, mint az u-nak és v-nek megfelelő sorszámú csúcsok között G'-ben. Jelölése: $G \cong G'$.
- Élsorozat: $(v_1, e_1, v_2, e_2, \dots, v_k, e_k, v_{k+1})$, ahol $e_i = v_i v_{i+1} \forall i$. (Tulajdonképp egyik csúcsból eljutunk egy másik csúcsba mindig élek mentén haladva.)
- Séta: olyan élsorozat, amelyikben nincs ismétlődő él.
- Út: olyan élsorozat, amelyikben nincs ismétlődő csúcs.
- Kör: u = v, ha a kezdő (és vég)pontot nem akarjuk megnevezni, akkor zárt élsorozatról, körsétáról ill. körről beszélünk.

• Összefüggő gráf:

- A G irányítatlan gráf összefüggő, ha $u \sim v$, $\forall u, v \in V(G)$ (ha bármely két pontja között vezet séta), ha bármely két csúcsa között vezet út G-ben (ha egy komponense van).
- A G irányított gráfot akkor mondjuk **erősen összefüggő**nek, ha G bármely $u, v \in V(G)$ esetén van **irányított** uv-út G-ben.
- gyengén összefügő, ha a G-nek megfelelő irányítatlan gráf, összefüggő.

• Komponens:

- (1) $K \subseteq V(G)$ pontosan akkor komponense G-nek, ha K-ból nem lép ki éle G-nek, de $\forall v, v' \in K$ esetén $v \sim v'$. (A komponensen belül el lehet jutni minden csúcsból minden csúcsba.)
- (2) Minden G irányítatlan gráf csúcshalmaza egyértelműen bomlik fel G komponenseinek diszjunkt uniójára.
 - A Gkomponense alatt sokszor nem csupán a Gcsúcsainak egy Krészhalmazát, hanem a Káltal feszített részgráfot értjük.
 - $-K \leq V(G)$ a G gráf komponense, ha bármely $u,v \in K$ között létezik G séta, de nem létezik uv-séta, ha $u \in K, v \in V(G) \setminus K$. (Minden gráf egyértelműen bontható komponensekre.)
- Kézfogás-lemma: Ha G=(V,E) véges, nem feltétlenül egyszerű gráf, akkor $\sum_{v\in V} d(v)=2|E|$, azaz a csúcsok fokszámösszege az élszám kétszerese.
 - **A KFL bizonyítása:** Készítsükel a G' digráfot úgy, hogy G minden élét egy oda-vissza irányított élpárral helyettesítjük. Ekkor $\sum_{v \in V} d_G(V) = \sum_{v \in V} \delta_{G'}(v) = |E(G')| = 2|E(G)|$
 - **Megj:** Úgy is bizonyíthattuk volna a kézfogás-lemmát, hogy egyenként húzzuk be G-be az éleket. Üresgráfokra a lemma triviális, és minden egyes él behúzása pontosan 2-vel növeli a kétszeres élszámot és a csúcsok fokszámösszeget is.
- Általánosított kézfogás-lemma: Tetsz. G = (V, E) véges irányított gráfra $\sum_{v \in V} \delta(v) = \sum_{v \in V} \rho(V) = |E|$, azaz a csúcsok ki- és befokainak összege is az élszámot adja meg. **Megj:** Úgy is bizonyíthattuk volna az általánosított kéfogás-lemmát, hogy egyenként húzzuk be G-be az éleket. 0-elű (üres)gráfokra a lemma triviális, és minden egyes él behúzása pontosan 1-gyel növeli az élszámot is és a ki/befokok összegét is.

<u>Élhozzáadási lemma</u> erdő, **fa**, fák egyszerűbb tulajdonságai: <u>két levél</u>, <u>erdők élszáma</u>. **Feszítőfa** létezése, feszítőfához tartozó alapkörök és alap vágások.

- Élhozzáadási lemma (ÉHL): Legyen G irányítatlan gráf és G' = G + e. Ekkor az alábbi két esetből pontosan egy valósul meg.
 - (1) G és G' komponensei megegyeznek, de G'-nek eggyel több köre van, mint G-nek.
 - (2) G és G' körei megegyeznek, de G'-nek eggyel kevesebb komponense van, mint G-nek.
- Erdő: A körmentes irányítatlan gráfot erdőnek nevezzük.
- Fa: Az összefüggő, körmentes irányítatlan gráf neve fa.
 - -G erdő \iff G minden komponense fa.
 - -G n-csúcsú, k-komponensű erdő $\Rightarrow |E(G)| = n k$.
 - **Biz:** Építsük fel G-t a $\overline{K_n}$ üresgráfból az élek egyenkénti behúzásával. G körmentes, ezért az ÉHL miatt minden él zöld: behúzásakor 1-gyel csökken a komponensek száma. A $\overline{K_n}$ üresgráfnak n komponense van, G-nek pedig k. Ezért pontosan n-k zöld élt kellett behúzni G felépítéséhez.
- Két levél: Legyen F egy tetszőleges fa n csúcson. Ekkor ha $n \ge 2$, akkor F-nek legalább két levele van.
 - **Biz:** (Algebrai út) A KFL miatt $\sum_{v \in V(G)} (d(v) 2) = \sum_{v \in V(G)} d(v) 2n = 2(n-1) 2n = -2$. F minden v csúcsára $d(v) \ge 1$ teljesül, ezért $d(v) 2 \ge -1$. A fenti összeg csak úgy lehet −2, ha F-nek legalább 2 levele van.
 - **Biz:** (Kombinatorikus út) Induljunk el F egy tetszőleges v csúcsából egy sétán, és haladjunk, amíg tununk. Ha sosem akadunk el, akkor előbb-utóbb ismétlődik egy csúcs, és kört találunk. Ezért elakadunk, és az csakis egy v-től különböző u levélben történhet. Ha d(v) = 1, akkor v egy u-tól különböző levél. Ha $d(v) \ge 2$, akkor sétát indíthatunk v-ből egy másik él mentén. Ekkor egy u-tól különböző levélben akadunk el.
- Feszítőfa F a G gráf feszítőfája (ffa), ha F egy G-ből éltörésekkel kapható fa. Ha G-nek van feszítőfája \Leftrightarrow (akkor) összefüggő.
- Alapvágás, alapkör:

A G gráf F feszítőfájának f éléhez tartozó alap vágást G azon élei alkotják, amik az F - f által létrehozott két komponens között futnak.

Az $e \in E(G) \setminus E(F)$ éléhez tarozó alapkör pedig az F + e köre.

Megf: Tfh $f \in F$ és $e \in E(G) \setminus E(F)$. Ekkor $(F - f + e \text{ ffa}) \iff (f \text{ benne van } e \text{ alapkörében}) \iff (e \text{ benne van } f \text{ alap vágásában}).$

Minimális költségű feszítőfa, mkffák struktúrája, Kruskal-algoritmus helyessége, villamos hálózathoz tartozó normál fa keresése.

- Minimális költségű feszítőfa: Adott a G=(V,E) irányítatlan gráf élein a $k:E\to\mathbb{R}^+$ költségfüggvény. Az $F\subseteq E$ élhalmaz költsége az F-beli élek összköltsége: $k(F)=\sum_{f\in F}k(F)$. Az $F\subseteq E$ élhalmaz G-ben minimális költségű feszítőfa (mkffa), ha
 - (1) (V, F) a G feszítőfája, és
 - (2) $k(F) \leq k(F')$ teljesül a G bármely (V, F') feszítőfájára.

$$F_i := \begin{cases} F_{i-1} \cup \{e_i\} & \text{ha } F_{i-1} \cup \{e_i\} \text{ k\"ormentes.} \\ F_{i-1} & \text{ha } F_{i-1} \cup \{e_i\} \text{ tartalmaz k\"ort.} \end{cases} \quad F := F_m$$

- Minimális költségű feszítőfa: olyan $F \in E$ élhalmaz, amire (V, F) fa, és k(F) minimális.
- Mkkfák struktúrája: G=(V,E) gráf és $k:E\to\mathbb{R}^+$ költségfüggvény esetén legyen G_c a legfeljebb c költségű élek alkotta feszítő részgráfja G-nak: $G_c=(V,E_c)$, ahol $E_c:=\{e\in E:k(e)\leq c\}$.

Megf: A G gráfon futtotott Kruskal-algoritmus outputja tartalmazza G_c egy feszítő erdejét minden $c \geq 0$ esetén

Lemma: Tfh $F = \{f_1, f_2, \dots, f_l\}, k(f_1) \leq k(f_2) \leq \dots \leq k(f_l)$ és $F \cap E_c$ a G_c egy feszítő erdeje $\forall c \geq 0$ -ra. Tfh $F' = \{f'_1, f'_2, \dots, f'_l\}$ a G egy feszítő erdejének élei, és $k(f'_1) \leq k(f'_2) \leq \dots \leq k(f'_l)$. Ekkor $k(f_i) \leq k(f'_i)$ teljesül $\forall 1 \leq i \leq l$ esetén, így $k(F) \leq k(F')$.

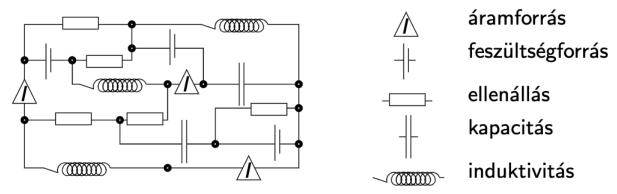
Köv: (1) A Kruskal-algoritmus outputja a G gráf egy minimális költségű feszítő erdeje.

Köv: (2) Az F' élhalmaz pontosan akkor minimális költségű feszítő erdeje G-nek, ha $F' \cap E_c$ a G_c egy feszítő erdeje minden $c \leq 0$ -ra.

Biz: A Lemma bizonyítja az elégségességet.

• Kruskal algoritmus:

- Input: G = (V, E) gráf, és $k : E \to \mathbb{R}^+$ költségfüggvény.
- Output: minimális költségű feszítőfa.
- <u>Működés:</u> minden lépésben megépítjuk a legolcsóbb élt, ami nem hoz létre kört. Mohó algoritmus, mert csak azzal törődik, ami éppen a legalacsonyabb költségű. Az így keletkezett fa a G gráf egy minimális költségű (súlyú) feszítőfája.
- Helyességének bizonyítása: tegyük fel, hogy az algoritmus helytelen, ekkor létezik egy fél, amit ehelyére bevéve olcsóbb feszítőfát kapunk. Ekkor azonban f költsége kisebb, mint e költsége, így f-et az algoritmussal korábban már ellenőriztük, tehát ellentmondásra jutottunk, azaz a feszítőfa minimális költségű.
- Villamos hálózatohoz tartozó normál fa keresése:



- Tegyük fel, hogy egy áramkör a fenti kétpólusú áramköri elemekből áll. Az áramkör tulajdonképpen egy gráf, aminek minden éle egy-egy áramköri elemnek felel meg. Az, hogy mi történik (mik lesznek az élek mentén az áramerősségek, és a gráfcsúcsok között a potenciálkülönbségek), a Kirchoff- ill. Ohm-törvényekkel írható le.
- Csomóponti törvény: a gráf egy ponthalmazából kilépő éleken az áramerősségek előjeles összege 0.
- Huroktörvény: a gráf tetszőleges köre mentén a potenciálkülönbségek összege 0.

- Mikor "értelmes" egy ilyen hálózat? Akkor, ha a fenti törvényekkel felírt egyenletrendszer egyértelműen megoldható. Bizonyítható, hogy ha a fenti esetek egyike sem áll fenn, akkor a megoldás egyértelmű, a hálózat "értelmes". Ennek a a bizonyítéka a normál fa: G olyan feszítőfája, ami minden feszültségforrást tartalmaz, de egyetelen árramforrást sem (és mindemellett a legtöbb kapacitást és a lehető legkevesebb induktivitás tartalmazza).
- Normál fa keresése: fesz.forrás (1), kapacitás (2), ellenállás (3), induktivitás (4), áramforrás (5) élköltségekhez keressünk mkffát! Ha ez tartalmaz áramforrást, vagy nem tartalmaz minden feszültségforrást, akkor nincs normál fa, egyébként a mkffa egy normál fa és egyértelmű a megoldás "értelmes" a hálózat.

Általános gráfbejárás: a csúcsok állapotváltozása, a bejárás általános lépései, a bejáráshoz tartozó sorrend ill. az élek osztályozása bejárás után. A BFS és tulajdonságai, legrövidebb utak fájának létezése.

- Általános gárfbejárás & BFS: A gráfbejárási algoritmus az inputgráf csúcsait és éleit fedezi fel. Minden csúcs az eléretlen → elért → befejezett állapotokat veszi fel. A bejárás akkor ér véget, amint minden csúcs befejezetté vált.
 - 1. Van elért csúcs. Választunk egyet, mondjuk u-t.
 - (1a) Ha van olyan uv él, amire v eléretlen, akkor v elérté válik.
 - (1b) Ha nincs ilyen uv él, akkor u befejezetté válik.
 - 2. Nincs elért csúcs.
 - (2a) Ha van eléretlen u csúcs, akkor u-t elértté tesszük.
 - (2b) Ha nincs eléretlen csúcs (azaz minden csúcs fejezett), akkor END.

Szélességi bejárás (BFS) szabálya:

Az 1. esetben mindig a legkorábban elért u-t választjuk.

Input: G = (V, E) (ir/ir.tatlan) gráf, $(v \in V \text{ gyökérpont}^1)$.

Output:

- (1) A csúcsok elérési és befejezési sorrendje.
- (2) Az élek osztályozása:

faél: Olyan él, ami mentén egy csúcs elértté vált.

uv előreél: nem faél, de u-ból v-be faélekből irányított út vezet.

uv visszaél: v-ből u-ba faélekből irányított út vezet.

keresztél: minden más él (u és v közt nincs leszármazott viszony).

(3) A **bejárás fája:** a faélek alkotta részgráf. (A bejárás fája valójában egy gyökereiből kifelé irányított erdő.)

Megf: Irányítatlan esetben az előreél és a visszaél ugyanazt jelenti.

Terminológia: Ha a bejárás fájában u-ból v-be irányított út vezet, akkor u a v őse és v az u leszármazottja. A faél és az előreél tehát ősből leszármazottba, a visszaél leszármazottból ősbe vezet.

A bejárás során kialakul a csúcsok egy elérési ill. egy befejezési sorrendje, továbbá minden csúcshoz feljegyezzük azt is, hogy melyik él mentén értük el (ha van ilyen él). Ez utóbbi élek (faélek) alkotják a bejárás fáját (ami egyrészt irányított, másrészt pedig erdő). A G gráf további uv éle előreél \Rightarrow , ha u a bejárás fájában a v őse, ha u a v leszármazottja, akkor visszaél. Minden más pedig keresztél. (Irányítatlan gráf bejárásakor minden élt oda-vissza irányított élnek tekintünk.)

• A BFS tulajdonságai

Nézzük meg egy irányított gráf BFS bejárását is.

Állítás: Tfh G = (V, E) BFS bejárása után a csúcsok elérési sorrendje v_1, v_2, \dots, v_n . Ekkor az alábbiak teljesülnek.

(1) Ha i < j, akkor v_i -t hamarabb fejezük be, mint v_j -t, továbbá v_i gyerekei megelőzik v_j gyerekeit az elérési sorrendben.

Biz: A v_i -t befejezésének pillanatában v_i minden gyereke elért, de v_j -nek még egy gyereke sem az. Ezért v_i gyerekeit a v_i csúcs befejezése után érjük el, majd ezt követően fejezzük be v_i -t.

(2) Az elérési és befejezési sorrend (BFS esetén) megegyezik.

Biz: Ha v_i -t korábban érjük el, mint v_j -t, akkor (1) miatt v_i -t korábban is fejezzük be v_j -nél. Ezért bármely két csúcs sorrendje ugyanaz az elérési sorrendben mint befejezési sorrendben. Tehát az elérési sorrendnek meg kell egyeznie a befejezési sorrenddel.

(3) Gráfél nem ugorhat át faélt: ha $k < i < j \le l$ és $v_i v_j$ faél, akkor $v_k v_l$ nem lehet gráfél.

Biz: Ha $v_k v_l \in E(G)$, akkor v_l szülője v_k vagy egy v_k -t megelőző csúcs. (1) miatt v_j szülője sem következhet v_k után, vagyis v_i nem lehet v_j szülője.

¹A gyökérben kezdetben elért állapotú, ezért kivétel az általános szabály alól.

(4) Nincs előreél. (Irányítatlan eset: csak faél és keresztél van.)

Biz: Indirekt: ha v_iv_j előreél lenne, akkor v_i -ből v_j -be irányított út vezetne a BFS-fában, és v_iv_j ennek a faélekből álló útnak az utolsó élét átugraná.

(5) Ha a BFS-fában k-élű irányított út vezet u-ból v-be, akkor G-ben nincs k-nál kevesebb élű uv-út.

Biz: Ha lenne a BFS fa-beli útnál kevesebb élű út G-ben, akkor lenne olyan gráfél, ami faélt ugrik át.

(6) A BFS-fa egy legrövidebb utak fája: a BFS-fa v_1 gyökeréből bármely v_i csúcsba vezető faút a G egy legkevesebb élű v_1v_i -útja.

• Legrövidebb utak

Def: Adott G (ir) gráf és $l: E(G) \to \mathbb{R}$ hosszfüggvény esetén egy P út hossza a P éleinek összhossza: $l(P) = \sum_{e \in E(P)} l(e)$.

Az u és v csúcsok távolsága a legrövidebb uv-út hossza: $dist_l(u,v) := \min\{l(P) : P \ uv$ -út} ($\nexists uv$ -út $\Rightarrow dist_l(u,v) = \infty$.) Az l hosszfüggvénye nemnegatív, ha $l(e) \geq 0$ teljesül minden e élre. Az l hosszüggvény konzervatív, ha G-ben \nexists negatív összhosszú ir. kör.

Cél: Legrövidebb út keresése irányított/irányítatlan gráfban.

Megf: Ha l(e) = 1 a G minden e élére, akkor l(P) a P élszáma. Ezért a BFS-fa minden gyökérből elérhető csúcsba tartalmaz egy legrövidebb utat a gyökérből, azaz a szélességi bejárás tekinthető egy legrövidebb utat kereső algoritmusnak is.

Def: Adott G (ir) gráf, $l: E(G) \to \mathbb{R}$ hosszfüggvény és $r \in V(G)$. (r, l)-felső becslés olyan $f: V(G) \to \mathbb{R}$ függvény, ami felülről becsli minden csúcs r-től mért távolságát: $dist_l(r, v) \ge f(v) \forall v \in V(G)$.

Triviális (r, l)-felső becslés: $f(v) = \begin{cases} 0 & v = r \\ \infty & v \neq r \end{cases}$

Pontos (r, l)-felső becslés: $f(v) = dist_l(r, l) \ \forall v \in V(G)$.

Gráfút hossza, gráfcsúcsok távolsága, nemnegatív és konzervatív hosszfüggvény, triviális és pontos (r,l)-felső becslés, <u>élmenti javítás</u>. Dijkstra-algoritmus működése, Ford-algoritmus <u>helyessége</u> és lépésszáma. Legrövidebb utak fájának létezése.

• Def: Adott G (ir) gráf és $l: E(G) \to \mathbb{R}$ hosszfüggvény esetén egy P út hossza a P éleinek összhossza: $l(P) = \sum_{e \in E(P)} l(e)$.

Az u és v csúcsok távolsága a legrövidebb uv-út hossza: $dist_l(u,v) := \min\{l(P) : P \ uv$ -út} ($\nexists uv$ -út $\Rightarrow dist_l(u,v) = \infty$.) Az l hosszfüggvénye nemnegatív, ha $l(e) \geq 0$ teljesül minden e élre. Az l hosszvüggvénye konzervatív, ha G-ben \nexists negatív összhosszú ir. kör.

Cél: Legrövidebb út keresése irányított/irányítatlan gráfban.

Megf: Ha l(e) = 1 a G minden e élére, akkor l(P) a P élszáma. Ezért a BFS-fa minden gyökérből elérhető csúcsba tartalmaz egy legrövidebb utat a gyökérből elérhető csúcsba tartalmaz egy legrövidebb utat a gyökérből, azaz a szélességi bejárás tekinthető egy legrövidebb utat kereső algoritmusnak is.

Def: Adott G (ir) gráf, $l: E(G) \to \mathbb{R}$ hosszfüggvény és $r \in V(G)$. (r, l)-felső becslés olyan $f: V(G) \to \mathbb{R}$ függvény, ami felülről becsli minden csúcs r-től mért távolságát: $dist_l(r, v) \ge f(v) \forall v \in V(G)$.

Triviális
$$(r,l)$$
-felső becslés: $f(v) = \begin{cases} 0 & v = r \\ \infty & v \neq r \end{cases}$

Pontos (r, l)-felső becslés: $f(v) = dist_l(r, l) \ \forall v \in V(G)$.

• Adott G = (V, E) irányított gráf és egy $l : E \to \mathbb{R}$ élhosszfv. Egy G-beli irányított út hossza az út éleinek összhossza, $dist_l(n, v)$ pedig az irányított uv-utak közül a legrövidebb hosszát jelöli.

Az l hosszfv konzervatív ha nincs G-ben negatív összhosszúságú irányított kör.

Adott G = (V, E) irányított gráf $r \in v$ és egy $l : E \to \mathbb{R}$ élhosszfv. Az $f : v \to \mathbb{R}$ függvényt (r, l)-felső becslésnek nevezzük, ha f(r) = 0 és $f(v) \le dist_l(r, v)$ teljesül G minden v csúcsára. Az e = uv élmenti javítás esetén a f(v) értéket a $min\{f(v), f(u) + l(uv)\}$ értékkel helyettesíthetjük.

- (1) Ha l konzervatív akkor tetsz. (r, l)-fb. élmenti javítása (r, l)-fb-t ad.
- (2) Ha az f(r, l) felső becsléshez nincs érdemi élmenti javítás, akkor $f(v) = dist_l(r, v) \ \forall v \in V$.
- Az élmenti javítás

```
Def: Tfh f egy (r, l)-felső becslés és uv \in E(G). Az f uv-elméleti javítása az az f', amire f'(z) = \begin{cases} f(z) & z \neq v \\ min\{f(v), f(u) + l(uv)\} & z = v \end{cases}
```

Megf: Tfh az $l: E(G) \to \mathbb{R}$ hosszfüggvény konzervatív és f(r) = 0.

Ekkor (1) Az f(r, l)-felső becslés élmenti javítása mindig (r, l)-felső becslést ad.

Biz: Azt kell megmutatni, hogy van olyan rv-út, aminek a hossza legfeljebb f(u) + l(uv). Ha egy legrövidebb ru-utat kiegészítünk az uv éllel, akkor olyan rv-élsorozatot kapunk, aminek az összhossza $dist_l(r,u) + l(uv) \le f(u) + l(uv)$. "Könnyen" látható, hogy az élhosszfüggvény konzervativitása miatt ha van x összhosszúságú rv-élsorozat, akkor van legfeljebb x összhosszúságú xv-út is. Ezek szerint van legfeljebb f(u) + l(u,v) hosszúságú xv-út is, azaz az érdemi élmenti javítás után szintén (r,l)-felső becslést kapunk.

(2) f(r,l)-felső becslés (pontosan) \iff (f-en \nexists érdemi élmenti javítás).

Biz: \Rightarrow : Ha f pontos, akkor biztosan nincs rajta érdemi élmenti javítás: ha volna, akkor egy felső becslés a pontos érték alá csökkenne, így az élmenti javítás nem (r,l)-felső becslést eredményezne. \Leftarrow : Legyen $v \in V(G)$ tetsz, és legyen P egy legrövidebbb rv-út. A P egyik éle mentén sincs érdemi élmenti javítás, ezért P minden u csúcsára pontos a felső becslés: $f(u) = dist_l(r,u)$. Ez igaz az út utolsó csúcsára, a tetszőlegesen választott v-re is.

- Dijkstra algoritmus működése:
 - Input: G = (V, E) irányított gráf, $l: E \to \mathbb{R}^+$ nemnegatív hosszfüggvény, $r \in V$ gyökér
 - **Output**: $dist_l(r, v)$ minden $v \in V$ -re.
 - **Működés**: Kezdetben $U_0 = \emptyset$, f(r) = 0 és $f(v) = \infty$, ha $v \neq r$. Az algoritmus *i*-dik fázisában (i = 1, 2, ..., |v|) a következő történik.

- 1. Legyen u_i a v csúcs a $v \setminus u_{i-1}$ halmazból, amelyre f(r) minimális és legyen $u_{i-1} \cup u_i$.
- 2. Végezzünk élmenti javításokat minden u_i -ből kivezető $u_i x$ élen.

Az output a |v|-dik fázik utáni f függvény. Szokás megjelölni a végső f(v) értékeket beállító éleket. Ha az output az f(r, l)-felső becslés, akkor

- (1) $f(u_i) \le f(u_{i+1}) \ \forall 1 \le u$ -re.
- $(2) f(u_i) \le f(u_2) \le \dots \le (u_n)$
- (3) élmentijavítás nem változhat f-n.
- A Dijkstra-algoritmus helyesen működik, azaz $dist_l(r,v) = f(v) \forall v \in V$ teljesül. Az algoritmus során megjelölt élek egy legrövidebb utak fáját alkotják G-ben: az r gyökérből minden r-ből elérhető csúcshoz vezet olyan legrövidebb út is, ami csak megjelölt éleket tartalmaz.
- A Dijkstra-algoritmus lépésszáma legfeljebb. $konst \cdot (n^2 + m)$, ahol $n = |v| \ m = |E|$.
- Dijkstra-algoritmus: Input: $G=(V,E), l: E \to \mathbb{R}_+, r \in V$. Output: $dist_l(r,v) \forall v \in V$ Működés: $U_0:=\emptyset, f_0$ a triviális. (r,\overline{l}) -felső becslés.

Az i-dik fázis:

- 1. Legyen $U_i := U_{i-1} \cup \{u_i\}$, ahol u_i olyan csúcs a $V \setminus U_{i-1}$ halmazból, amelyre $f_{i-1}(v)$ minimális.
- 2. $f_i: f_{i-1}$ élmenti javítása minden U_i -ből kivezető $u_i x$ élen. Output: $f_{|V|}$. Megjelöljük a végső $f_{|V|}(V)$ értékeket beállító éleket.

Megf: Ha a v-be vezet megjelölt él, akkor vezet r-ből v-be megjelölt éleken út, és ennek hozza megegyezik $f_{|V|}(v)$ -vel.

Biz: $f_{|V|}(r) = 0$, és a megjelölt élek mentén haladva az $f_{|V|}$ érték az élhosszal növekszik.

• Dijkstra helyessége

Megf: Tfh u_1, u_2, \dots, u_n a G csúcsainak sorrendje a Dijkstra-algoritmus végrehajtása után.

(1) Ekkor $f_{|V|}(u_i) \leq f_{|V|}(u_{i+1})$ teljesül $\forall 1 \leq i \leq n$.

Biz: Az *i*-dik fázisban $f_i(u_i) \leq f_i(u_{i+1})$ teljesült az u_i választása miatt. Ezek után $f_i(u_i)$ már nem változott: $f_{|V|}(u_i) = f_i(u_i)$. Ugyan $f_i(u_{i+1})$ még csökkenhetett, de csak az u_iu_{i+1} él mentén történt javítás miatt, hiszen az (i+1)-dik fázisban u_{i+1} bekerült az U_i halmazba, és a hozzá tartozó (r,l)-fb már nem csökken tovább. Ekkor $f_{i+1}(u_{i+1}) = min\{f_i(u_{i+1}), f_i(u_i) + l(u_iu_{i+1})\} \geq f_i(u_i)$, mivel $l(u_iu_{i+1}) > 0$. Ezért $f_{|V|}(u_i) = f_i(u_i) \leq f_{i+1}(u_{i+1}) = f_{|V|}(u_{i+1})$

- (2) $f_{|V|}(u_1) \le f_{|V|}(u_2) \le \dots \le f_{|V|}(u_n)$
- (3) A Dijsktra-algoritmus outputjaként kaptt $f_{|V|}$ -n élmenti javítás nem tud változtatni.

Biz: Tegyük fel, hogy $u_i u_j \in E(G)$ a G egy tetszőleges éle. Ha i > j, akkor (2) miatt $f_{|V|}(u_i) \ge f_{|V|}(u_j)$, ezért az $u_i u_j$ mentén történő javítás nem tudja $f_{|V|}(u_j)$ -t csökkenteni, hisz $l(u_i u_j)$ pozitív. Ha pedig i < j, akkor az i-dik fázisban megtörtént az $u_i u_j$ mentén történő javítás, és ezt követően $f(u_i)$ nem változott, azaz $f_{|V|}(u_i) = f_i(u_i)$. A másik (r, l)-felső becslés pedig csak tovább csökkenhetett a későbbi émj-ok során $f_{|V|}(u_j) \le f_i(u_j)$. Ezért az $u_i u_j$ él mentén sem az i-dik fázisban, sem később nincs érdemi javítás.

Tétel: A Dijsktra-algoritmus helyesen működik, azaz G minden csúcsára igaz, hogy $dist(r, v) = f_{|V|}(v)$.

Biz: A Dijsktra-algoritmus az f_0 triviális (r,l)-felső becslésből indul ki, és élmenti javításokat alkalmaz. Így minden f_i (speciálisan $f_{|V|}$ is) (r,l)-felső becslés lesz. A fenti (3)-as megfigyelés miatt $f_{|V|}$ -n nem végezhető érdemi élmenti javítás. Ezért egy korábbi (2)-es megfigyelés miatt $f_{|V|}$ pontos (r,l)-felső becslés, azaz $f_{|V|}(v) = dist_l(r,v) \forall v \in V(G)$.

- Könnyű olyan példát találni, ahol a Dijkstra-algoritmus konzervatív hosszfüggvény esetén hibás eredményt ad. Azonban konzervatív hosszüffvény esetén is igaz, hogy
 - -(r, l)-fb élmenti javítása (r, l)-fb-t eredményez, ill.
 - ha egy (r, l)-fb-ben nem végezhető erdemi élmenti javítás, akkor pontos.

konzervatív hosszfüggvény esetén is hasonló startégiát követünk: Élmenti javításokat végzünk a triviális (r, l)-fb-en, míg van érdemi javítás.

Ford-algoritmus:

Input: G = (V, E) irányított, $l: E \to \mathbb{R}$ konzervatív hosszfüggvény, $r \in V$ gyökérpont.

Output: $dist_l(r, l)$ minden $v \in V$

 $\overline{\text{Működés:}}$ Legyen $E = \{e_1, e_2, \dots, e_m\}$. Kezdetben legy f(r) = 0 és $v \neq r$ esetén $f(v) = \infty$, Az *i*-dik fázis

 $i=1,2,\ldots,n-1$ esetén abból áll, hogy elvégezzük az e_1,e_2,\ldots,e_m élek menti javításokat. A végén az OUTPUT: $dist_l(r,v)=f(v)$ minden v-re. $(dist_l(r,v)=f_{n-1}(v)\forall v\in V)$

Állítás: Ha *l* konzervatív, akkor $dist_l(v)$ $v \in V$ -re.

Biz: $f_1(v) = dist_l(r, v)$ ha $\exists \le 1$ -élű legrövidebb rv-út. $f_2(v) = dist_l(r, v)$ ha $\exists \le 2$ -élű legrövidebb rv-út. ... $f_{n-1}(v) = dist_l(r, v)$ ha $\exists \le (n-1)$ -élű legrövidebb rv-út. Tehát $f_{n-1}(v) = dist_l(r, v) \forall v \in V$.

Megf: Ha $f_i = f_{i-1}$, akkor a Ford-algoritmust az *i*-dik fázis után be lehet fejezni, hisz nincs érdemi élmenti javítás, így $f_{n-1} = f_i$.

Megj: Az $f_{n-1}(v)$ -t beállító élek legrövidebb utak fáját alkozják.

Biz: A Dijkstra esethez hasonló. Tetszőleges v csúcsból visszafelé követve a végső értékeket beállító éleket $f_{n-1}(v)$ hosszúságú rv-utat találunk.

"Lépésszámanalízis": Ha a |V(G)|=n és |E(G)|=m, akkor minden fázisban $\leq m$ élmenti javítás, ami $konst \cdot m$ lépés. Ez összesen $\leq konst \cdot (n-1) \cdot m \leq konst \cdot n^3$ lépés, az algoritmus hatékony.

Mélységi keresés és alkalmazásai (<u>fellépő éltípusok</u>, mélységi- és befejezési számozásból az éltípus meghatározása, irányított kör létezésének eldöntése DFS-sel).

• Depth First Search (DFS)

(A mélységi bejárás avagy DFS alatt olyan gráfbejárást értünk, amikor mindig a legutolsónak elért csúcsból kerül elérésre a soron következőnek elért csúcs. Az elérési illetve befejezési sorrendből adódik minden v csúcshoz egy m(v) mélységi ill. b(v) befejezési szám.)

"Mélységi bejárás (DFS): A bejárás során mindig a legutolsónak elért csúcsot választjuk az 1. esetben.

Mélységi és befejezési számozás: DFS után m(v) ill. b(v) a v csúcs elérési ill. befejezési sorrendben kapott sorszáma.

Megj: A BFS konkrét megvalósításában szükség van arra, hogy az elért csúcsokat úgy tároljuk, hogy könnyű legyen kiválasztani az elért csúcsok közül a legkorábban elértet. Erre egy célszerű adatstruktúra a sor (avagy FIFO lista (First In First Out)). Ha a BFS megvalósításában ezt az adatstruktúrát veremre (más néven LIFO listára (Last In First Out)) cseréljük, akkor a DFS egy megvalósítása adódik.

 $\mathbf{Megf:}$ Tegyük fel, hogy a G gráf éleit DFS után osztályoztuk.

(1) Ha uv faél, akkor m(u) < m(v) és b(u) > b(v).

Biz: v-t u-ból értük el, ezért m(u) < m(v). A v elérésekor u és v elért állapotúak. A DFS szerint v-t u előtt fejezzük be.

(2) Ha uv előreél, akkor m(u) < m(v) és b(u) > b(v).

Biz: u-ból v-be faéleken keresztül vezet irányított út. (1) miatt az út mentén a mélységi szám növekszik, befejezési csökken.

(3) Ha uv visszaél, akkor m(u) > m(v) és b(u) < b(v).

Biz: v-ből u-ba faéleken keresztül vezet irányított út. (1) miatt az út mentén a mélységi szám növekszik, a befejezési csökken.

(4) Ha uv keresztél, akkor m(u) > m(v) és b(u) > b(v).

Biz: m(u) < m(v) esetén a DFS miatt v az u leszármazottja lenne. Ezért m(u) > m(u). Ha u-t a v befejezése előtt érnénk el, akkor u a v leszármazottja lenne. Ezért az alábbi sorrendben történik u és v evolúciója: v elérése, v befejezése, v befejezése, v befejezése, v befejezése.

(5) Irányítatlan gráf DFS bejárása után nincs keresztél.

Biz: Indirekt. Ha uv keresztél, akkor (4) miatt m(u) > m(v), továbbá vu is keresztél, ezért m(v) > m(u). Ellentmondás.

(6) Ha DFS után van visszaél, akkor G tartalmaz irányított kört.

Biz: A DFS fa visszaélhez tartozó alapköre a G egy irányított köre.

(7) Ha DFS után nincs visszaél, akkor G-ben nincs irányított kör.

Biz: Bármely irányított körnek van olyan uv éle, amire b(u) < b(v). Ez az él csak visszaél lehet.

A mélységi bejárás lépésszáma lineáris, azaz van olyan c konstans, hogy tetszőleges u csúcsú, m élű gráf DFS-éhez legfeljebb c(n+m) lépés szükséges.

• Directed Acyclic Graphs

Def: A G = (V, E) irányított gráf aciklikus (más néven **DAG**), ha G nem tartalmaz irányított kört.

Példa: DAG-ot úgy kaphatunk, hogy egy G irányítatlan gráf csúcsait csupa különböző számmal megszámozzuk, és minden élt a kisebb számot viselő csúcsból a nagyobba irányítunk.

Ha ugyanis lenne az így megirányított gráfban irányított kör, akkor az élei mentén a számok végig növekednének, ami lehetetlen. Azt fogjuk igazolni, hogy a fenti példa minden DAG-ot leír.

Def: A G = (V, E) irányított gráf csúcsainak topologikus sorrendje alatt a csúcsok olyan sorrendjét értjük, amire igaz, hogy minden irányított él a sorban előbb álló csúcsból vezet a sorban későbbi csúcsba. $(V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}, v_i v_j \in E \Rightarrow i < j)$

Tétel: (G irányított gráf DAG) \Leftrightarrow (V(G)-nek \exists topologikus sorrendje).

Biz: Tegyük fel, hogy \exists toplogikus sorrend. Láttuk, hogy G ekkor DAG. \checkmark

Biz: Most tegyük fel, hogy G DAG, és futtassunk rajra egy DFS-t. Láttuk, hogy a DFS után nem lesz visszaél, ezért minden uv irányított élre b(u) > b(v) teljesül. Ezért a csúcsok befejezési sorrendjének megfordítása a G csúcsainak egy topologikus sorrendje.

Köv: Irányított gráf aciklikussága DFS-sel gyorsan eldönthető: ha van visszaél, akkor a visszaél DFS-fabeli alapköre G egy irányított köre, így G nem DAG. Ha pedig nincs visszaél, akkor a fordított befejezési sorrend a G egy topologikus sorrendje, G tehát DAG.

Megj: DAG-ban topologikus sorrendet forráskeresések és forrástörlések alkalmazásával is találhatunk.

DAG, <u>jellemzése</u>, **topologikus sorrend** <u>keresése</u>. Leghosszabb utak keresése, **PERT-módszer**, kritikus utak és <u>tevékenysége</u>k.

• Direct Acyclic Graphs

Def: A G = (V, E) irányított gráf aciklikus (más néven DAG), ha G nem tartalmaz irányított kört.

Példa: DAG-ot úgy kaphatunk, hogy egy G irányítatlan gráf csúcsait csupa különbözőszámmal megszámozzuk, és minden élt a kisebb számot viselő csúcsból a nagyobba irányítunk.

Ha ugyanis lenne az így megirányított gráfban irányított kör, akkor az élei mentén a számok végig növekednének, ami lehetetlen. Azt fogjuk igazolni, hogy a fenti példa minden DAG-ot leír.

Def: A G = (V, E) irányított gráf csúcsainak topologikus sorrendje alatt a csúcsok olyan sorrendjét értjük, amire igaz, hogy minden irányított él a sorban előbb álló csúcsból vezet a sorban későbbi csúcsba. $(V = \{v_1, v_2, \ldots, v_n\}, v_i v_j \in E \Rightarrow i < j)$

Tétel: (G irányított gráf DAG) \Leftrightarrow (V(G)-nek \exists topologikus sorrendje).

Biz: Tegyük fel, hogy \exists toplogikus sorrend. Láttuk, hogy G ekkor DAG. \checkmark

Biz: Most tegyük fel, hogy G DAG, és futtassunk rajra egy DFS-t. Láttuk, hogy a DFS után nem lesz visszaél, ezért minden uv irányított élre b(u) > b(v) teljesül. Ezért a csúcsok befejezési sorrendjének megfordítása a G csúcsainak egy topologikus sorrendje. \square

Köv: Irányított gráf aciklikussága DFS-sel gyorsan eldönthető: ha van visszaél, akkor a visszaél DFS-fabeli alapköre G egy irányított köre, így G nem DAG. Ha pedig nincs visszaél, akkor a fordított befejezési sorrend a G egy topologikus sorrendje, G tehát DAG.

Megj: DAG-ban topologikus sorrendet forráskeresések és forrástörlések alkalmazásával is találhatunk.

• Leghosszabb út keresése

Ötlet: Az l'(uv) = -l(uv) élhosszokkal a leghosszabb utak legrövidebbekké válnak. Olyanokat pedig tudunk keresni.

Gond: A módszerünk csak konzervatív élhosszokra működik. Irányítatlan gráfon ez nemnegatív élhosszokat jelent, ezért ez az ötlet itt nem segít. Irányított esetben nem baj a negatív élhossz, feltéve, hogy G DAG. Ekkor Ford, Floyd bármelyike használható.

Jó hír: Van egy még gyorsabb módszer: a dinamikus programozás. Ennek segítségével tetszőleges G DAG minden v csúcsához ki tudjuk számítani a v-be vezető leghosszabb utat. (Sőt! ...)

Leghosszabb út DAG-ban:

Input: $G = (V, E)DAG, l : E \to \mathbb{R}$.

Output: $max\{l(P) : Pv$ -be vezető út} minden $v \in V$ csúcsra.

<u>Működés:</u>

 $1 V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ topologikus sorrend meghatározása.

$$\boxed{2} \ i = 1, 2, \dots, n : f(v_i) = \max\{\max\{f(v_j) + l(v_j v_i) : v_j v_i \in E\}, 0\}$$

Output: $f(v) \forall v \in V$

Helyesség: Ha a v_i -be vezető leghosszabb út utolsó előtti csúcsa v_j , akkor $f(v_i) = f(f_j) + l(v_j v_i)$.

Megj: Ha a fenti algoritmusban minden csúcsra megjelöljük az f(v) értéket beállító élt (éleket), akkor a megjelölt élek minden v csúcsba megadnak egy leghosszabb utat. Sőt: minden v-be vezető leghosszabb megkapható így.

• A PERT probléma

Egy a, b, \ldots tevékenységekből álló projektet kell végrehajtanunk.

Precedeniafeltételek: bizonyos (u, v) párok esetén előírás, hogy az u tevékenységet a v előtt kell elvégezni, ezért v az u kezdetét követően c(uv) időkorlát elteltével kezdhető.

Cél: minden v tevékenységhez olyan $k(v) \ge 0$ kezdési időpont meghatározása, ami nem sérti a precerenciafeltételeket, és a projekt végrehajtási ideje (a legnagyobb k(v) érték) minimális.

G irányított gráf csúcsai a tevékenységek, élei pedig a precedenciafeltételek, az uv él hossza c(uv).

Megf:

- (1) Ha G nem DAG, akkor a projekt nem hajtható végre.
- (2) HaGDAG, akkor minden vtevékenység legkorábbi kezdési időpontja a v-bevezető leghosszabb út hossza.

 $extsf{K\"ov:}$ A PERT probléma megoldása nem más, mint a G DAG minden csúcsára az oda vezető leghosszabb út meghatározása.

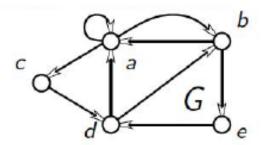
Terminológia: G leghosszabb útja kritikus út, amiből több is lehet. Kritikus út csúcsai a kritikus tevékenységek.

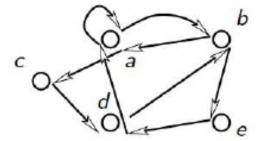
Megf: Ha egy kritikus tevékenység nem kezdődik el a lehető legkorábbi időpontban, akkor az egész projekt végrehajtása csúszik.

Euler-séta és körséta létezésének szükséges és elégséges feltétele. Hamilton-kör és út létezésére szükséges, ill. elégséges feltételek: komponensszám ponttörlés után (Petersen-gráf) Dirac, Ore tételei, gazdag párok, hízlalási lemma, Chavátal-lezárt.

• Euler-séták

Def: A G gráf Euler-(kör)sétája a G egy olyan (kör)sétája, ami G minden élét tartalmazza.





Megj:

- (1) A fenti definíció 2×2 fogalmat definiál: az Euler-sétát és az Euler-körsétát irányítatlan és irányított gráfra is.
- (2) Szokás a definíciót abban a formában kimondani, hogy az Euler-(kör)séta G minden élét **pontosan** egyszer tartalmazza. Tekintettel arra, hogy egy séta nem mehet át kétszer ugyanazon az élen, ez redundáns kivánalom, hiszen következménye az általunk használt definíciónak. Használatos ezen kívül az Euler-kör ill. Euler-út megnevezés is a fenti fogalmakra.
- (3) Irányítatlan Euler-séta: "G egy vonallal lerajzolható".

Cél: Gyors módszer az Euler-(kör)séta megtalálására, létezésének ellenőrzésére.

Megf: (1) Ha a G irányított gráfnak van Euler-körsétája, akkor

- (a) G izolált pontoktól eltekintve gyengén összefüggő, és
- (b) minden v csúcsára $\rho(v) = \delta(v)$ teljesül.

Biz: (a) Ha G két különböző gyenge komponense is tartalmaz élt, akkor G-nek nem lehet Euler-körsétája, hisz egyetlen séta sem tartalmazhat élt két különböző gyenge komponensből. \checkmark

(b) Ha végighaladunk az Euler-körsétán, akkor a v csúcsba pontosan annyiszor lépünk be, mint ahányszor kilépünk onnan. A körséta G minden élét pontosan egyszer érinti: $\rho(v) = \delta(v)$

Megf: (2) Ha a G irányítatlan gráfnak van Euler-körsétája, akkor

- (a) G izolált pontoktól eltekintve összefüggő, és
- (b) G-ben minden fokszám páros.

Biz: Az irányított esethez hasonló. (a) Egy (kör)séta nem tartalmazhatja két különböző komponensnek is 1-1 élét, és (b) az Euler-körsétát követve tetszőleges v csúcsba ugyanyannyiszor lépünk be, mint ahányszor kilépünk belőle. Ezért d(v) páros.

Megf: (3) Ha a G irányítatlan gráfnak van Euler-sétája, akkor

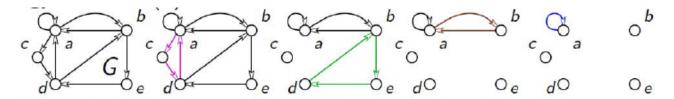
- (a) G izolált pontoktól eltekintve összefüggő, és
- (b) G-nek 0 vagy 2 páratlan fokú csúcsa van.

Biz: (a) \checkmark . (b): Tegyük fel, hogy G Euler-sétája egy uv-séta. Ekkor minden $w \neq u, v$ csúcsra d(w) kétszer annyi, mint ahányszor az Euler-séta w-n áthalad, vagyis d(w) páros. Ha u = v, akkor az Euler-séta körséta, így d(u) is páros (2b) miatt. Ha pedig $u \neq v$, akkor u-ból 1-gyel többször lépünk ki, mint be, v-be 1-gyel többször lépünk be, mint ki, vagyis d(u) és d(v) páratlanok.

Megj: A fenti megfigyelés segítségével bizonyos esetekben azonnal látszik, hogy G-nek nincs Euler-sétája ill. -körsétája.

G irányítatlan Euler-gráf, ha G minden v csúcsra d(v) páros.

Lemma: HaG Euler-gráf, akkor G élei kiszínezhetők úgy, hogy az egyszínű élek (irányított) kört alkossanak minden színre.

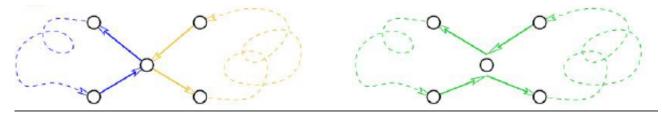


Biz: Induljunk el G egy éle mentén, és haladjunk tovább az (irányított) élek mentén. Mivel G Euler, ezért sosem akadunk el: előbb-utóbb ismétlődik egy csúcs, így találunk egy C_1 kört. C_1 éleit törölve $G-C_1$ Euler-gráf marad. Ismételjük meg ezt a $G-C_1$ gráfon. Így G minden éle előbb-utóbb sorra kerül és megkapja a C_2, C_3, \ldots köröket. Ezért $E(G) = C_1 \cup C_2 \cup \ldots$ diszjunkt körök uniójára bomlik fel. Színezzük ki a C_1 kör éleit az i-dik színnel.

Tétel: (1) (G irányított gráfnak van Euler-körsétája) \iff (G Euler-gráf és G izolált pontoktól eltekintve gyengén összefüggő)

(2) (G irányítatlan gráfnak van Euler-körsétája) \iff (G Euler-gráf és G izolált pontoktól eltekintve összefüggő)

Biz: \Rightarrow : Láttuk. $\checkmark \Leftarrow$: A Lemma miatt E(G) felbontható körökre, tehát körsétákra is. Ha a körséták száma legalább 2, akkor választunk két körsétát, aminek van közös csúcsa és e csúcs mentén "összevarjuk" azokat. Mindezt addig végezzük, amíg egyetlen körséta marad.



Tétel: (3) (G irányítatlan gráfnak van Euler-sétája) \iff (G izolált pontoktól eltekintve összefüggő és 0 vagy 2 páratlan fokú csúcsa van.)

Biz: ⇒: Láttuk. \checkmark <=: Ha G Euler-gráf, akkor (2) miatt van Euler-körsétája, ami Euler-séta is egyúttal. Ha G nem Euler-gráf, akkor legyenek u és v a G páratlan fokú csúcsai. Ekkor G+uv Euler-gráf, és (2) miatt van Euler-körsétája. Feltehető, hogy e körséta utolsó éle uv. Ezt az uv élt elhagyva a körsétából, G Euler-sétáját kapjuk.

Euler-körséta keresése Euler-gráfban: E(G)-t felbontjuk körsétákra, amiket összevarrunk. Körsétát a felbontáshoz pl. úgy is kereshetünk, hogy addig követünk egy sétát, amíg tudunk. Előbb-utóbb elakadunk, de ez csakis a séta kiindulási pontjában történhet meg. Ezért a bejárt séta egy körséta, amit a felbontásban felhasználunk.

• Hamilton-körök és -utak

Def: A G gráf Hamilton-köre (Hamilton-útja) a G olyan köre (útja), ami G minden csúcsát tartalmazza.

Megj: A célunk hasonló, mint az Euler-(kör)séta esetén, azaz gyors módszer, amivel el lehet dönteni egy gráfról, hogy van-e Hamilton-köre ill. -útja. Sajnos jól használható szükséges és elégséges feltételt nem tudunk adni erre a problémára, és jó oka van annak, hogy nem is számítunk ilyen feltétel létezésére. Tudunk viszont jól használható szükséges, és jól használható elégséges feltételt adni, de ezek csak bizonyos gráfok esetén hasznosak.

Szükséges feltétel Hamilton-kör és -út létezésére

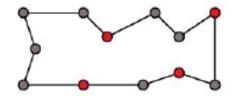
(1) Ha a G gráfnak van Hamilton-köre, akkor $\forall U \subseteq V(G)$ esetén G-U komponenseinek száma legfeljebb |U|.

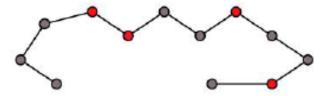
(2) Ha a G gráfnak van Hamilton-útja, akkor $\forall U \subseteq V(G)$ esetén G-U komponenseinek száma legfeljebb |U|+1.

Megj: A fenti feltétel, miszerint k csúcs törlésétől a gráf legfeljebb k (ill. k+1) komponensre eshet szét feltétlenül **szükséges** ahhoz, hogy G-nek legyen Hamilton-köre ill. -útja. Abból azonban, hogy G teljesíti a fenti feltételt, nem következik, hogy G-nek csakugyan van Hamilton-köre vagy útja. A szükséges feltételt úgy tudjuk alkalmazni, hogy a segítségével igazoljuk egy konkrét gráfról, hogy nincs Hamilton-köre (vagy -útja). Ha pl. azt látjuk, hogy G-ből 42 csúcsot elhagyva 43 komponens keletkezik, akkor G-nek nincs Hamilton-köre. Ha a komponensszám legalább 44, akkor G-nek Hamilton-útja sincs.

Biz: (1,2) G-t tekinthetjük úgy, mint egy kör (ill. út), amihez még további éleket adunk hozzá. Könnyű látni, hogy egy kör (ill. út) k pont elhagyásától legfeljebb k (k+1) komponensre eshet szét. A további élek

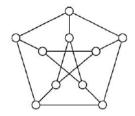
(amit a körhöz ill. úthoz hozzá kell adni, hogy G-t kapjuk) csak csökkenteni tudják a komponensszámot, növelni nem. Ezért G-ből k csúcsot törölve legfeljebb k (k+1) komponens keletkezhet.





Megj: Az ábrán látható Petersen-gráfnak (sok más mellett) két érdekes tulajdonsága van.

- 1. Teljesíti a fenti szükséges feltételt.
 - (a) Tegyük fel, hogy külső körből k_1 , a belsőből k_2 csúcsot hagytunk el. Ha $k_1=0$ vagy $k_2=0$, akkor a gráf összefüggő marad. Különben a kölső kör legfeljebb k_1 , a belső pedig legfeljebb k_2 részre esik szét, vagyis összesen legfeljebb k_1+k_2 komponens létezik.



- 2. Nincs Hamilton-köre.
 - (a) Ha lenne Hamilton-köre, akkor a Hamilton-kör éleit felváltva pirosra és zöldre tudnánk színezni. Ha a körön kívüli élek sárgák, akkor a 3-regularitás miatt minden csúcsból pontosan egy piros, sárga ill. zöld él indulna. Ha megpróbáljuk az éleket így kiszínezni, kiderül, hogy nem lehet.



A továbbiakban elégséges feltételeket fogunk látni Hamilton-kör létezésére. Ezek segítségével (szerencsés esetben) gyorsan és kétséget kizáróan tudjuk bizonyítani, hogy egy adott gráfnak van Hamilton-köre. Az elégséges feltétel vizsgálata azonban nem alkalmas arra, hogy egy gráf a Hamilton-körének hiányát igazoljuk.

Def: Legyen G n-csúcsú, egyszerű gráf.

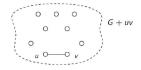
Az $u, v \in V(G)$ csúcspár gazdag, ha $d(u) + d(v) \ge n$. A G gráfra teljesül a Dirac-feltétel, ha $d(v) \ge \frac{n}{2} \forall v \in V(G)$ -re. G-re igaz az Ore-feltétel, ha G bármely két nem szomszédos csúcsa gazdag párt alkot.

Dirac tétele: Gre igaz a Dirac-feltétel \Rightarrow G-nek van H-köre.

Ore tétele: G-re igaz az Ore-feltétel \Rightarrow G-nek van H-köre.

Megj: A Dirac-feltétel erősebb (többet kíván), mint az Ore. Ezért az Ore-tétel erősebb, mint a Dirac: gyengébb feltételből igazolja ugyanazt. Ezért az Ore-tétel bizonyítása a Dirac-tételt is igazolja.

• A Chvátal-lezárt



Hízlalási lemma: Tegyük fel, hogy G egyszerű gráf, és (u, v) gazdag pár. (G-nek van Hamilton-köre) $\iff (G + uv$ -nek van Hamilton köre).

Megj: A hízlalási lemma jelentőségge az, hogy segít eldönteni azt, hogy van-eG-ben Hamilton-kör. Azt mondja ki ugyanis, hogy a gazdag párok közé G-be "ingyen" behúzhatunk éleket, u.i. ez nem változtat azon a tényen, hogy van vagy nincs Hamilton-kör a vizsgált gráfban. Megtehetjük tehát, hogy a lemma

segítségével addig húzunk be éleket a gráfba, amíg lehet. Ha az így adódó \overline{G} Chvátal-lezártban találunk Hamilton-kört, akkor G-nek is bizonyosan van Hamilton-köre. Ha pedig \overline{G} nem tartalmaz Hamilton-kört, akkor persze G-nek nincs Hamilton-köre.

Biz: \Rightarrow : Láttuk. \checkmark \Leftarrow : Legyen C a G+uv Hamilton-köre. Ha $uv \notin C$, akkor C a G-nek is Hamilton-köre, kész vagyunk. Ha viszont $uv \in C$, akkor C-uv a G egy Hamilton-útja. Legyen ez a Hamilton-út $u=v_1,v_2,\ldots,v_n=v$. Legyen $A:=N(v)=\{v_i:vv_i\in E(G)\}$ a v szomszédainak halmaza, és legyen $B:=\{v_{i-1}:uv_i\in E(G)\}$ az u szomszédait a Hamilton-úton megelőző csúcsok halmaza.

Világos, hogy $v \notin A$ és $v \notin B$, így $|A \cup B| \le n-1$. Mivel (u,v) gazdag pár, ezért $|A| + |B| = d(u) + d(v) \ge n$. Ezek szerint $A \cap V \ne \emptyset$, legyen pl. $v_i \in A \cap B$. Ekkor $v_1, v_2, \ldots, v_i, v_n, v_{n-1}, \ldots, v_{i+1}, v_1$ a G egy Hamilton-köre.

Ore tétele: HaG bármely két nemszomszédos csúcsa gazdag párt alkot, akkor G-nek van Hamilton-köre.

Biz: A hízlalási lemma alapján G bármely két nemszomszédos csúcsát "ingyen" összeköthetjük. Így G Chátal-lezártja a $\overline{G} = K_n$ teljes gráf. Mivel K_n -nek van H-köre, ezért G-nek is van.

Dirac-tétele: Ha $\delta(G) \geq \frac{|V(G)|}{2}$, akkor G-nek van Hamilton-köre.

Biz: G bármely két csúcsa gazdag párt alkot, ezért G-re teljesül az Ore-feltétel. Az Ore-tétel miatt G-nek van Hamilton-köre.

Gráfok síkba ill. gömbre rajzolhatósága, tartomány, sztereografikus projekció, következményei. Az Euler-féle poliédertétel, duális kézfogáslemma és következményei: felső korlátok az élszámra és a minimális fokszáma egyszerű, síkbarajzolható gráfokon.

• Síkbarajzolhatóság

Def: Síkbarajzolt (síkbarajzolt) gráf alatt olyan gráfdiagramot értünk, amiven az élek nem keresztezik egymást.

A G gráf síkbarajzolható (síkbarajzolható), ha van síkbarajzolt diagramja.

Síkbarajzolt gráf tartománya (lapja): a diagram komplementerének összefüggő tartománya. A nem korlátos rész neve külső tartomány.

Megj:

- (1) A fentieket nem csak egyszerű gráfokra definiáltuk.
- (2) A síkbarajzolt gráf nem csupán egy gráf, hanem egy konkrét diagram.
- (3) Ugyanannak a síkbarajzolható gráfnak nagyon sok lényegesen különböző síkbarajzolt diagramja (lerajzolása) lehet.
- (4) A görbe (tóruszra) rajzolhatóság hasonlóan definiálható.

Állítás: (A G gráf síkbarajzolható) \iff (G gömbre rajzolható)

Biz: A sztereografikus projekcióban az északi-sarkból történő vetítés kölcsönösen egyértelmű megfeleltetés a sík pontjai és a síkot a déli-sarkon érintő gömbfelszín pontjai (mínusz északi-sark) között. A síkbarajzolt diagram vetülete gömbre rajzolt lesz $(\Rightarrow \checkmark)$, és az É-t nem tartalmazó gömbre rajzolt diagram pedig síkbarajzolttá válik. A \Leftarrow irány igazolásához csupán annyi kell, hogy úgy rajzoljuk G-t a gömbre, hogy az É-n ne menjen át él.

Köv: síkbarajzolt gráf külső tartománynak nincs kitüntetett szerepe.

Biz: Bármely lerajzolás "kifordítható": a diagram átrajzolható úgy, hogy a kiválasztott tartomány legyen a külső tartomány.

- 1. Vetítsük fel a diagramot a gömbre.
- 2. Állítsuk az \acute{E} -t a kiválasztott tartománynak megfelelő gömbi tartomány belsejébe.
- 3. Vetítsük vissza a gömbre rajzolt gráfot a síkra.

Köv: Bármely konvex poliéder élhálója síkbarajzolható gráf.

Biz: A kx poliéder belső pontjából az élháló kivetíthető egy, a poliédert tartalmazó gömbre. Így az élhálóból gömbre rajzolt gráf lesz. Láttuk, hogy minden gömbre rajzolható gráf síkbarajzolható.

Megj: A kx poliéder élgráfjának tartományai a poliéder lapjainak felelnek meg.

Terminológia: síkbarajzolt G gráf esetén n, e, t ill. k jelöli rendre a G csúcsai, élei, tartományai és komponensei számát.

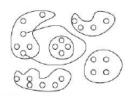
Duális kézfogáslemma (DKFL): Ha G síkbarajzolt gráf, akkor $\sum_{i=1}^{t} l_i = 2e$ ahol l_i az i-dik lapot határoló élek számát jelöli.

Biz: Minden él vagy két különböző lapot határol, vagy ugyanazt a lapot 2-szer. Így minden él 2-vel járul a BO-hoz és a JO-hoz is.

Megj: A DKFL akkor hasznos, ha a síkbarajzolt gráf lapjairól, a KFL pedig akkor, ha a fokszámokról van információnk.

Fáry-Wagner-tétel: HaG egyszerű síkbarajzolható gráf, akkor olyan síkbarajzolása is van, amiben minden él egyenes szakasz.

• Az Euler-féle poliéderformula, síkgráfok karakterizációja



Tétel: Ha G síkbarajzolt gráf, akkor n + t = e + k + 1.

Biz: Rajzoljuk meg G-t az n csúcsból kiindulva, az élek egyenkénti behúzásával. Kezdetben t=1, e=0 és k=n, így a bizonyítandó összefüggés fennáll. Tegyük fel, hogy már néhány élt berajzoltunk, még mindig fennáll az összefüggés, és egy éppen az uv élt rajzolunk meg.

- 1. u és v különböző komponenshez tartoznak. Ekkor k értéke 1-gyel csökken, e-é pedig 1-gyel nő. Az ÉHL miatt nem keletkezik kör, tehát nem zárunk körül új tartományt, vagyis t nem változik. Az összefüggés fennmarad.
- 2. u és v ugyanahhoz a komponenshez tartoznak. Ekkor k nem változik, e viszont 1-gyel nő. Az ÉHL miatt keletkezik kör, tehát kettévágjuk az uv élt tartalmazó korábbi tartományt. Ezért t is 1-gyel nő, az összefüggés ismét fennmarad.

Köv: (1) Ha G síkbarajzolható, akkor t nem függ a síkbarajzolástól.

Biz: t = e + k + 1 - n, és a JO nem függ a síkbarajzolástól.

(2) (Euler-formula) Ha G összefüggő síkbarajzolt gráf, akkor n+t=e+2

Biz: Mivel G összefüggő, ezért a fenti Tételben k = 1.

(3) Ha G egyszerű, síkbarajzolható és $n \geq 3$, akkor $e \leq 3n - 6$.

Biz: Ilyenkor G minden lapját legalább 3 él határolja, így a DKFL miatt $2e = \sum_{i=1}^{t} l_i \ge 3t$. A Tétel alapján $3n + 2e \ge 3n + 3t = 3e + 3k \ge 3e + 3 + 3 = 3e + 6$, amit rendezve $e \le 3n - 6$ adódik.

(4) G egyszerű, síkbarajzolható, C_3 -mentes és $n \geq 3 \Rightarrow e \leq 2n - 4$.

Biz: Ilyenkor G minden lapját legalább 4 él határolja. A DKFL miatt $2e = \sum_{i=1}^{t} l_i \ge 4t$, így $e \ge 2t$. A Tétel miatt $2n + e \ge 2n + 2t = 2e + 2k + 2 \ge 2e + 2 + 2 = 2e + 4$ Ezt rendezve $e \le 2n - 4$ adódik.

(5) Ha G egyszerű, síkbarajzolható, akkor $\delta(G) \leq 5$ (azaz $\exists v : d(v) \leq 5$).

Biz: A KFL és (3) miatt $\sum_{v \in V(G)} d(v) = 2e \le 6n - 12$. Ezért van olyan csúcs, amire $d(v) \le \frac{6n-12}{n} < 6$.

(6) A K_5 és $K_{3,3}$ gráfok egyike sem síkbarajzolható.

Biz: A K_5 gráf egyszerű, de nem teljesül (3), hiszen $|E(K_5)| = {5 \choose 2} = 10 \nleq 9 = 3 \cdot 5 - 6$. Ezért K_5 nem síkbarajzolható. A $K_{3,3}$ gráf egyszerű és C_3 -mentes, de nem teljesül rá (4), u.i. $|E(K_{3,3})| = 9 \nleq 8 = 2 \cdot 6 - 4$. Ezért $K_{3,3}$ nem síkbarajzolható.

Megj: Könnyen látható, hogy ha G síkbarajzolható, akkor G + e tóruszra rajzolható bármely e él behúzása esetén. Nem nehéz látni, hogy K_6 is tóruszra rajzolható. Sőt: még K_7 is az, de K_8 már nem.

Def: Élfelosztás: az élre egy új, másodfokú csúcs ültetése. Élösszehúzás: az él törlése és két végpontjának azonosítása. Topologikus G (soros bővítés): G-ből élfelosztásokkal képzett gráf.

Megf: Az éltörlés, csúcstörlés, élfelosztás, élösszehúzás operációk mindegyike megőrzi a gráf síkbarajzolható tulajdonságát.

Köv: (1) Top. K_5 top. $K_{3,3}$ nem síkbarajzolható. (2) Ha G síkbarajzolható, akkor G-nek nincs se topologikus K_5 , se topologikus $K_{3,3}$ részgráfja.

Kuratowski tétele: (G síkbarajzolható) \iff (G-nek nincs se topologikus K_5 , se topologikus $K_{3,3}$ részgráfja)

Példa: Petersen-gráf

Kuratowski gráfok síkbarajzolhatósága, soros bővítés, Kuratowski-tétel könnyű iránya. Síkbarajzolt gráf duálisa, a duális paraméterei. Vágás, elvágó él, soros élek. Kör-vágás dualitása, különféle élek duálisai. Whitney két tétele, Whitney operációk.

• Síkbarajzolhatóság

Def: Síkbarajzolt (síkbarajzolt) gráf alatt olyan gráfdiagramot értünk, amiven az élek nem keresztezik egymást.

A G gráf síkbarajzolható (síkbarajzolható), ha van síkbarajzolt diagramja.

Síkbarajzolt gráf tartománya (lapja): a diagram komplementerének összefüggő tartománya. A nem korlátos rész neve külső tartomány.

Megj: (1) A fentieket nem csak egyszerű gráfokra definiáltuk. (2) A síkbarajzolt gráf nem csupán egy gráf, hanem egy konkrét diagram. (3) Ugyanannak a síkbarajzolható gráfnak nagyon sok lényegesen különböző síkbarajzolt diagramja (lerajzolása) lehet. (4) A görbe (tóruszra) rajzolhatóság hasonlóan definiálható.

Állítás: (A G gráf síkbarajzolható) \iff (G gömbre rajzolható)

***Biz: A sztereografikus projekcióban az északi-sarkból történő vetítés kölcsönösen egyértelmű megfeleltetés a sík pontjai és a síkot a déli-sarkon érintő gömbfelszín pontjai (mínusz északi-sark) között. A síkbarajzolt diagram vetülete gömbre rajzolt lesz ($\Rightarrow \checkmark$), és az É-t nem tartalmazó gömbre rajzolt diagram pedig síkbarajzolttá válik. A \Leftarrow irány igazolásához csupán annyi kell, hogy úgy rajzoljuk G-t a gömbre, hogy az É-n ne menjen át él. \square

Köv: síkbarajzolt gráf külső tartománynak nincs kitüntetett szerepe.

Biz: Bármely lerajzolás "kifordítható": a diagram átrajzolható úgy, hogy a kiválasztott tartomány legyen a külső tartomány.

- 1. Vetítsük fel a diagramot a gömbre.
- 2. Állítsuk az \acute{E} -t a kiválasztott tartománynak megfelelő gömbi tartomány belsejébe.
- 3. Vetítsük vissza a gömbre rajzolt gráfot a síkra. \Box

Köv: Bármely konvex poliéder élhálója síkbarajzolható gráf.

Biz: A kx poliéder belső pontjából az élháló kivetíthető egy, a poliédert tartalmazó gömbre. Így az élhálóból göbmre rajzolt gráf lesz. Láttuk, hogy minden gömbre rajzolható gráf síkbarajzolható.

Megj: A kx poliéder élgráfjának tartományai a poliéder lapjainak felelnek meg.

Terminológia: síkbarajzolt G gráf esetén n, e, t ill. k jelöli rendre a G csúcsai, élei, tartományai és komponensei számát.

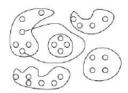
Duális kézfogáslemma (DKFL): Ha G síkbarajzolt gráf, akkor $\sum_{i=1}^{t} l_i = 2e$ ahol l_i az i-dik lapot határoló élek számát jelöli.

Biz: Minden él vagy két különböző lapot határol, vagy ugyanazt a lapot 2-szer. Így minden él 2-vel járul a BO-hoz és a JO-hoz is. □

Megj: A DKFL akkor hasznos, ha a síkbarajzolt gráf lapjairól, a KFL pedig akkor, ha a fokszámokról van információnk.

Fáry-Wagner-tétel: Ha G egyerű síkbarajzolható gráf, akkor olyan síkbarajzolása is van, amiben minden él egyenes szakasz.

• Az Euler-féle poliéderformula, síkgráfok karakterizációja



Tétel: Ha G síkbarajzolt gráf, akkor n + t = e + k + 1.

Biz: Rajzoljuk meg G-t az n csúcsból kiindulva, az élek egyenkénti behúzásával. Kezdetben t=1, e=0 és k=n, így a bizonyítandó összefüggés fennáll. Tegyük fel, hogy már néhány élt berajzoltunk, még mindig fennáll az összefüggés, és egy éppen az uv élt rajzolunk meg.

 $\boxed{1.}\ u$ és v különböző komponenshez tartoznak. Ekkor k értéke 1-gyel csökken, e-é pedig 1-gyel nő. Az ÉHL miatt nem keletkezik kör, tehát nem zárunk körül új tartományt, vagyis t nem változik. Az összefüggés fennmarad.

 $\fbox{2.}$ u és v ugyanahhoz a komponenshez tartoznak. Ekkor k nem változik, e viszont 1-gyel nő. Az ÉHL miatt keletkezik kör, tehát kettévágjuk az uv élt tartalmazó korábbi tartományt. Ezért t is 1-gyel nő, az összefüggés ismét fennmarad. \square

Köv: (1) Ha G síkbarajzolható, akkor t nem függ a síkbarajzolástól.

Biz: t = e + k + 1 - n, és a JO nem függ a síkbarajzolástól. \square

(2) (Euler-formula) Ha G összefüggő síkbarajzolt gráf, akkor n + t = e + 2

Biz: Mivel G összefüggő, ezért a fenti Tételben k=1. \square

(3) Ha G egyszerű, síkbarajzolható és $n \geq 3$, akkor $e \leq 3n - 6$.

Biz: Ilyenkor G minden lapját legalább 3 él határolja, így a DKFL miatt $2e = \sum_{i=1}^{t} l_i \geq 3t$. A Tétel alapján $3n + 2e \geq 3n + 3t = 3e + 3k \geq 3e + 3 + 3 = 3e + 6$, amit rendezve $e \leq 3n - 6$ adódik. \square

(4) G egyszerű, síkbarajzolható, C_3 -mentes és $n \geq 3 \Rightarrow e \leq 2n - 4$.

Biz: Ilyenkor G minden lapját legalább 4 él határolja. A DKFL miatt $2e = \sum_{i=1}^t l_i \ge 4t$, így $e \ge 2t$. A Tétel miatt $2n + e \ge 2n + 2t = 2e + 2k + 2 \ge 2e + 2 + 2 = 2e + 4$ Ezt rendezve $e \le 2n - 4$ adódik. \square

(5) Ha G egyszerű, síkbarajzolható, akkor $\delta(G) \leq 5$ (azaz $\exists v : d(v) \leq 5$).

Biz: A KFL és (3) miatt $\sum_{v \in V(G)} d(v) = 2e \le 6n - 12$. Ezért van olyan csúcs, amire $d(v) \le \frac{6n-12}{n} < 6$.

(6) A K_5 és $K_{3,3}$ gráfok egyike sem síkbarajzolható.

Biz: A K_5 gráf egyszerű, de nem teljesül (3), hiszen $|E(K_5)| = {5 \choose 2} = 10 \nleq 9 = 3 \cdot 5 - 6$. Ezért K_5 nem síkbarajzolható. A $K_{3,3}$ gráf egyszerű és C_3 -mentes, de nem teljesül rá (4), u.i. $|E(K_{3,3})| = 9 \nleq 8 = 2 \cdot 6 - 4$. Ezrét $K_{3,3}$ nem síkbarajzolható. \square

Megj: Könnyen látható, hogy ha G síkbarajzolható, akkor G + e tóruszra rajzolható bármely e él behúzása esetén. Nem nehéz látni, hogy K_6 is tóruszra rajzolható. Sőt: még K_7 is az, de K_8 már nem.

***Def: Élfelosztás: az élre egy új, másodfokú csúcs ültetése. Élüsszehúzás: az él törlése és két végpontjának azonosítása. Topologikus G (soros bővítés): G-ből élfelosztásokkal képzett gráf.

Megf: Az éltörlés, csúcstörlés, élfelosztás, élösszehúzás operációk mindegyike megőrzi a gráf síkbarajzolható tulajdonságát.

Köv: (1) Top. K_5 top. $K_{3,3}$ nem síkbarajzolható. (2) Ha G síkbarajzolható, akkor G-nek nincs se topologikus K_5 , se topologikus $K_{3,3}$ részgráfja.

*** $\mathbf{Kuratowski}$ tétele: (G síkbarajzolható) \iff (G-nek nincs se topologikus K_5 , se topologikus $K_{3,3}$ részgráfja) Példa: Petersen-gráf

• Síkgráfok duálisa

Def: A G síkba rajzolt gráf duálisa a G^* gráf, ha G^* csúcsai G tartományainak, G^* élei G éleinek felelnek meg. Az $uv \in E(G)$ élnek megfelelő duális él az uv él által határolt két tartománynak megfelelő duális csúcsokat köti össze.

Megf: (1) A síkbarajzolt G gráf G^* duálisa síkbarajzolható. (n^*, e^*, t^*, k^*) (2) $n^* = t, e^* = e, k^* = 1$. (3) Ha v az i-dik laphoz tartozó duális csőcs, akkor $d_{G^*}(v) = l_i$.

Köv: KFL a duálisra $\sum_{i=1}^t l_i = \sum_{v \in V(G^*)} d_{G^*}(v) = 2e^* = 2e$.

Def: A $Q \subseteq E(G)$ élhalmaz a G gráf vágása, ha G-Q szétesik (több komponense van, mint G-nek), de $Q' \subseteq Q$ esetén G-Q' nem esik szét. Elvágó él: egyélű vágás. Soros élek: kétélű vágás.

Kör-vágás dualitása: Tegyük fel, hogy G^* a G síkbarajzolt gráf duálisa. Ekkor (C a G köre) \iff (C^* a G^* vágása) ill. (Q a G vágása) \iff (Q^* a G^* köre).

Köv: Hurokél duálisa elvágó él, soros élpáré párhuzamos élpár.

• Whitney

Whitney tétele: Tegyük fel, hogy G^* a G síkbarajzolt gráf duálisa. Ekkor H pontosan akkor duálisa a G egy alkalmas síkbarajzolásának, ha H előáll G^* -ból a fenti Whitney-operációk alkalmas egymásutánjával.

Def: A $\varphi: E(G) \to E(H)$ kölcsönös egyenértékű leképezés kör-vágás dualitás G és H között, ha C pontosan akkor G köre, ha $\varphi(C)H$ vágása.

Whitney másik tétele: Tegyük fel, hogy G és H között kör-vágás dualitás van. Ekkor G síkbarajzolható, és H a G egy alkalmas síkbarajzolásának duálisa.

 ${f Megj:}$ Egy G gráf által leírt villamos hálózat viselkedését az Ohm-él Kirchhoff-törvények írják le. Ezek a G gráf éleire, köreire és vágásaira vonatkoznak. Ha G és H közt kör-vágás dualitás van, akkor H-n elkészíthető az előző hálózat duálisa. Az eredeti hálózat megoldásában ha az I és U értékeket felcsréljük, az utóbbi hálózat megoldását kapjuk. Whitney másik tétele miatt ez a különös szimmetria csak síkbarajzolható gráfok által leírt hálózatokon lehetséges.

együtthatómátrix. Lineáris kibővített egyenletrendszer, elemi sorekvivalens átalakítás kapcsolata a megoldásokkal. LAés RLA mátrix, vezéregyes, mátrix Tilos megoldás leolvasása RLAesetén. sor, kötött változó, szabad ezek jelentése a megoldás/megoldhatóság szempontjából. Gauss-elimináció, paraméter, összefüggés az egyértelmű megoldhatóság, az egynletek és ismeretlenek száma között.

• Lineáris egyenletrendszer

Def: Lineáris egyenlet: Ismeretlenek konstansszorosainak összege konstans. Lineáris egyenletrendszer: Véges sok lineáris egyenlet. Megoldás: Olyan érték adás, ami minden egyenletet igazzá tesz.

• Kibővített együtthatómátrix

Def: Lineáris egyenletrendszer kibővített együtthatómátrixa: a sorok az egyenletek, az oszlopok az ismeretleneknek ill. az egyenletek jobb oldalainak felelnek meg, az egyes mezőkben pedig a megfelelő együttható ill. jobb oldali konstans áll.

• Elemi sorekvivalens átalakítás

Megoldás módszere Ekvivalens átalakításokat végzünk. Ezek során a megoldások halmaza nem változik. Konkrétan: egyenleteket felcserélünk, egyenletet nemnullával vigigszorzunk ill. az i-dik egyenletet kicseréljük az i-dik és j-dik egyenletek összegére.

Def: A kibővített együtthatómátrix elemi sorekvivalens átalakítása (ESÁ): (1) sorcsere, (2) sor nemnulla konstanssal végigszorzása, (3) az i-dik sor helyettesítése az i-dik és j-dik sorok (koordiántánkénti) összegével (az i-dik sor helyettesítése az i-dik sor konstansszorosának összegével, csupa 0 sor hozzáadása/elhagyása).

• Elemi sorekvivalens átalakítás és kapcsolata a megoldásokkal

Biz: Minden ESÁ előtti megoldás megoldás marad az ESÁ után is. Minen ESÁ fordítottja megkapható ESÁ-ok egymásutánjaként is. Ezért minden ESÁ utáni megoldás megoldja az ESÁ előtti előtti rendszert is. Megj: A kibővített együtthatómátrix a lineáris egyenletrendszer felírásának egy tömör módja: elkerüljük vele a műveleti- és egyenlőségjelekkel piszmogást, mégis telejesen áttekinthető módon tartalmaz minden

lényeges információt. • LA és RLA mátrix

Def: Az M mártix lépcsős alakú (LA), ha

- (1) minden sor első nemnulla eleme 1-es (ú.n. vezér 1-es, avagy v1)
- (2) minden v1 feletti sorban van ettől a v1-től balra eső másik v1.

Az M mátrix redukált lépcsős alakú (RLA), ha

(3) M LA és (2) M-ben minden v1 felett csak nullák állnak.

• Megoldás leolvasása RLA mátrix esetén

• Tilos sor

Def: Kibővített együtthatómátrix tilos sora: $0 \dots 0 | x$ alakú sor, ha $x \neq 0$.

• Kötött változó és szabad változó

Def: A RLA kibővített együtthatómátrix v1-hez tartozó változója kötöttm a többi változó (amihez nem tartozik v1) szabad (vagy szabad paraméter).

Megf: Ha kibővített együtthatómátrix RLA, akkor (1) minden sor vagy a v1-hez tartozó változó értékadása, vagy tilos sor, vagy csupa 0 sor.

- (2) Ha van tilos sor, akkor nincs megoldás.
- (3) Ha nincs tilos sor, a szabad paraméterek tetszőleges, értékadásához egyértelmű megoldás tartozik.

Megf: A lineáris egyenletrendszer megoldása tekinthető úgy, hogy a lineáris egyenletrendszeregy RLA kibővített együtthatómátrixal van megadva.

Cél: Olyan eljárás, ami ESÁ-okkal tetszőleges mátrixot RLA-vá alakít.

• Gauss elimináció

Gauss-elimináció:

Input: $M \in \mathbb{R}^{n \times k}$ mátrix.

Output: Egy M-ből ESÁ-okkal kapható $M' \in \mathbb{R}^{n \times k}$ LA mátrix.

 $\underline{\text{Működés:}}$ Az algoritmus fázisokból áll. Az i-dik fázisban keresünk egy nemnulla elemet az (i-1)-dik sor alatt a lehet legkisebb sorszámú oszlopban. Ha nincsilyen elem, az algoritmus véget ér. Sorcserével ezt a nemnulla elemet az i-dik sorban visszük. Az i-dik sor konstanssal szorzásával ezt az elemet v1-sé alakítjuk. Az i-dik sor alatti sorokhoz az i-dik sor konstansszorosát hozzáadva kinullázuk a kapott v1 alatti elemeket.

összefüggés az egyértelmű megoldhatóság, az egynletek és ismeretlenek száma között

Megj: (1) A Gauss-elimináció outputja LA. Az RLA-hoz további lépésekre van szükség: minden v1 felett kinullázhatók az elemek, ha a v1 sorának konstansszorosait a v1 feletti sorokhoz adjuk.

- (2) Ha csupán LA (vagy RLA) a cél, eltérhetünk a Gauss-eliminációtól, feltéve, hogy ESÁ-okkal dolgozunk.
- (3) A Gauss-elimináció megvalósítható rekurzív algoritmusként is.

A GE(M) (az M mátrixot lépcsős alakra hozó eljárás):

- 1. Ha M első oszlopa csupa 0, akkor M' az első oszlop törlésével keletkező mátrix. Output: GE(M') elé írunk egy csupa 0 oszlopot.
- 2. Ha M első oszlopa tartalmaz nemnulla elemet, sorcserével és az első sor konstanssal szorzásával az első sor első elemét v1-sé tesszük, majd a v1 alatti elemeket ESÁ-okkal kinullázzuk. Legyen M' az első sor és első oszlop törlésével keletkező mátrix. Output: GE(M') elé írunk egy csupa 0 oszlopot és az így kapott mátrix fölé a korábban törölt első sort.
 - 1. Lineáris egyenletrendszer kibővített együtthatómátrixként is magadható.
 - 2. ESÁ nem változtat a megoldásokon.
 - 3. ESÁ-okkal elérhető a RLA.
 - 4. A RLA-ból azonnal adódik a megoldás
 - Ha az utolsó oszlopban van v1, akkor nincs megoldás.
 - Ha az utolsó kivételével minden oszlopban van v1, akkor egyetlen megoldás van.
 - Ha az utolsón kívül más oszlopban nincs v1, akkor van szabad paraméter, így végtelen sok különböző megoldás van.

Köv: Ha a lineáris egyenletrendszernek pontosan egy megoldása van, akkor legalább annyi egyenlet van, mint ahány ismeretlen.

Biz: Az RLA-ra hozás után nincs szabad paraméter, tehát minden változóhoz tartozik v1. Ezért a kibővített együtthatómátrixnak legalább annyi sora van, mint a változók száma.

Megj: A fenti következmény fordított irányban nem igaz, és lényegében nincs más összefüggés az egyértelmű megoldhatóság, az ismeretlenek és egyneletek száma között.