

# **GT911**

小尺寸 MID 5 点电容触控芯片

Rev.06——2013 年 08 月 14 日

===== 免责声明=====

本出版物中所述的器件应用信息及其他类似内容仅为您提供,它们可能由更新之信息所替代。确保应用符合技术规范,是您自身应负的责任。GOODIX对这些信息不作任何明示或暗示、书面或口头、法定或其他形式的声明或担保,包括但不限于针对其使用情况、质量、性能、适销性或特定用途的适用性的声明或担保。GOODIX 对因这些信息及使用这些信息而引起的后果不承担任何责任。未经GOODIX书面批准,不得将GOODIX 的产品用作生命维持系统中的关键组件。在GOODIX 知识产权保护下,不得暗中或以其他方式转让任何许可证。





# 目录

1.	概述.		3
2.	产品特	寺点	3
3.	芯片原	京理图	5
4.	管脚類	定义	<i>6</i>
5.	传感器	器设计	7
	5.1.	感应通道排布	7
	5.2.	驱动通道排布	7
	5.3.	传感器设计参数要求	8
6.		讯	
		I <sup>2</sup> C 通讯	
		a) 数据传输	10
		b) 对 GT911 写操作	
		c) 对 GT911 读操作	
	6.2.	GT911 的寄存器信息	
		a) 实时命令	12
		b) 配置信息	
		c) 坐标信息	
7.	功能排	古述	
		工作模式	
		a) Normal Mode	
		b) Green Mode	19
		c) Sleep Mode	
	7.2.	, 中断触发方式	20
		睡眠模式	
		固化配置功能	
		跳频功能	
		自动校准	
		a) 初始化校准	20
		b) 自动温漂补偿	20
8.	会少日		
	⊘′′5□	<b>- 电岭含</b>	∠ ı
9.		も路图	
9.	电气物	寺性	22
9.	电气物 9.1.	特性	22
9.	电气物 9.1. 9.2.	特性	22 22 22
9.	电气物 9.1. 9.2. 9.3.	特性	22 22 22
	电气物 9.1. 9.2. 9.3. 9.4.	特性	22 22 22 23
10	电气物 9.1. 9.2. 9.3. 9.4. 产品	特性	22 22 22 23



### 1. 概述

GT911 是专为 7"~8"设计的新一代 5 点电容触控方案,拥有 26 个驱动通道和 14 个感应通道,以满足更高的 touch 精度要求。

GT911 可同时识别 5 个触摸点位的实时准确位置,移动轨迹及触摸面积。并可根据主控需要,读取相应点数的触摸信息。

### 2.产品特点

- ◆ 内置电容检测电路及高性能 MPU
  - ▶ 触摸扫描频率: 100Hz
  - ▶ 触摸点坐标实时输出
  - ▶ 统一软件版本适用于多种尺寸的电容屏
  - ▶ 单电源供电,内置 1.8V LDO
  - ▶ Flash 工艺制程,支持在线烧录

#### ◆ 电容屏传感器

- ▶ 检测通道: 26(驱动通道)\*14(感应通道)
- ▶ 电容屏尺寸范围: 7"~8"
- ▶ 同时支持 ITO 玻璃和 ITO Film
- ➤ Cover Lens 厚度支持: 0.7mm ≤ 玻璃 ≤ 2mm, 0.5mm ≤ 亚克力 ≤ 1.2mm
- ▶ 内置跳频功能,支持 OGS 全贴合

#### ◆ 环境适应性能

- ▶ 初始化自动校准
- ▶ 自动温漂补偿
- 工作温度: -40℃~+85℃,湿度: ≤95%RH
- ▶ 储存温度: -60℃~+125℃,湿度: ≦95%RH

#### ♦ 通讯接口

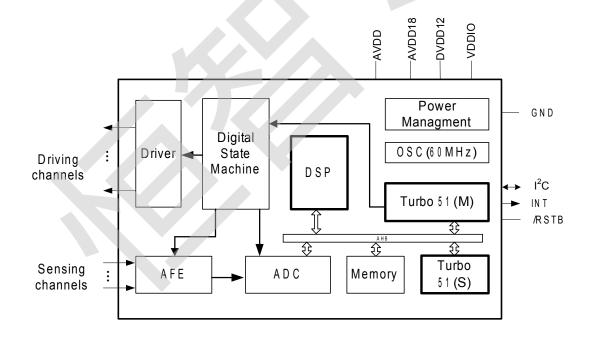
- ▶ 标准 I<sup>2</sup>C 通讯接口
- ▶ 从设备工作模式
- ▶ 支持 1.8V~3.3V 接口电平





- ◇ 响应时间
  - Green mode: <48ms</li>Sleep mode: <200ms</li>Initialization: <200ms</li>
- ◆ 电源电压:
  - ▶ 单电源供电: 2.8V~3.3V
- ◆ 电源纹波:
  - > Vpp≤50mV
- ◆ 封装: 52 pins, 6mm\*6mm QFN\_0.4P
- ◆ 应用开发支持工具
  - ▶ 触摸屏模组参数侦测及配置参数自动生成
  - ▶ 触摸屏模组性能综合测试工具
  - ▶ 模组量产测试工具
  - > 主控软件开发参考驱动代码及文档指导

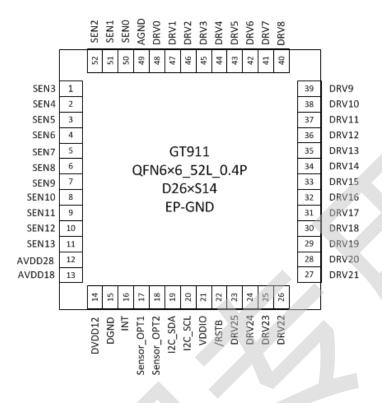
### 3. 芯片原理图







# 4.管脚定义



管脚号.	名称	功能描述	备注
1~11	SEN3~SEN13	触摸模拟信号输入	
12	AVDD28	模拟电源正	接 2.2uF 滤波电容
13	AVDD18		接 2.2uF 滤波电容
14	DVDD12		接 2.2uF 滤波电容
15	DGND	数字信号地	
16	INT	中断信号	
17	Sensor_OPT1	模组识别口	
18	Sensor_OPT2	模组识别口(备选)	需外部下拉
19	I2C_SDA	I <sup>2</sup> C 数据信号	
20	I2C_SCL	I <sup>2</sup> C 时钟信号	
			接 2.2uF 滤波电容
21	VDDIO	GPIO 电平控制	悬空: 1.8V
			接 AVDD: AVDD
22	/RSTB	系统复位脚	需外部 10K 上拉, 拉低复位
23~48	DRV25~DRV0	驱动信号输出	
49	AGND	模拟电源地	
50~52	SEN0~SEN2	触摸模拟信号输入	

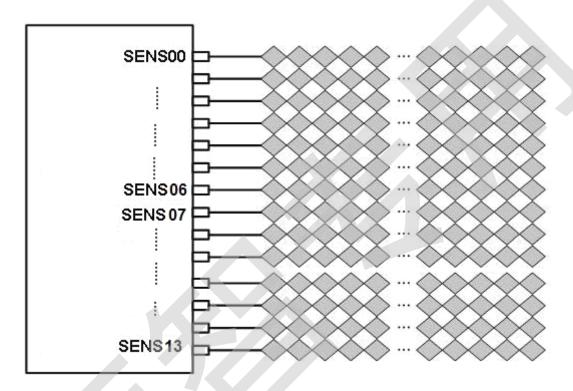


### 5. 传感器设计

#### 5.1. 感应通道排布

SENS0~SENS13 是 14 个电容检测输入通道,直接与触摸屏模组的 14 个感应 ITO 通道相连。模组上感应 ITO 通道按照顺序或逆序依次连接至芯片的 SENS0 至 SENS13。若 ITO 通道少于芯片检测通道,请按照《通道选择器》来选择通道。

● 排布方式示例: 感应 ITO通道按照顺序接入芯片的SENS0至SENS13。



### 5.2. 驱动通道排布

DRV0~DRV25 是 26 个电容检测驱动信号输出通道,直接与触摸屏模组的 26 个 ITO 驱动通道相连。驱动线请按照《通道选择器》来选择通道和排布通道,在确定排布方式后,需配置 GT911 芯片的相关寄存器来保证各驱动通道的逻辑位置关系与物理位置关系一致,以使输出坐标与物理坐标匹配。

Sensor 设计的更细规则,请参考具体 layout 指南。

### 5.3. 传感器设计参数要求





参数	DITO极限值	SITO极限值
驱动通道走线阻抗	3k Ω	3k Ω
驱动通道阻抗	10k Ω	10k Ω
感应通道走线阻抗	10k Ω	10k Ω
感应通道阻抗	40k Ω	10k Ω
节点电容	4pF	4pF

#### 注:

- 1、 具体的 Sensor 设计,请务必参考 Goodix 的《Sensor 设计规范》。
- 2、 通道走线采用金属走线时,由于工艺控制等原因会导致部分走线被氧化,阻抗变大,导致各通道走线存在差异;当采用 ITO 材料走线时,虽然设计时会尽力通过长度、宽度匹配使得各通道走线一致,但还是会存在不同程度的差异。为保证整屏数据一致性和均匀性,需要控制走线阻抗符合上表要求。
- 3、 驱动走线与感应走线相邻且平行时,需在两者间插入地线,且地线宽度至少为 通道走线宽度的两倍,最小不得小于 0.2mm。

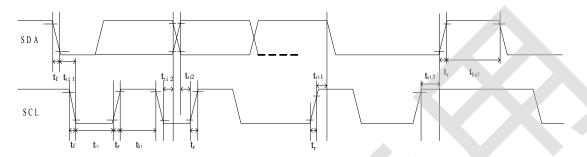




### 6.I<sup>2</sup>C 通讯

### 6.1.I<sup>2</sup>C 通讯

GT911提供标准的I<sup>2</sup>C通讯接口,由SCL和SDA与主CPU进行通讯。在系统中GT911始终作为从设备,所有通讯都是由主CPU发起,建议通讯速度为400Kbps或以下。其支持的I<sup>2</sup>C硬件电路支持时序如下:



测试条件 1: 1.8V 通讯接口, 400Kbps 通讯速度, 上拉电阻 2K

Parameter	Symbol	Min.	Max.	Unit
SCL low period	t <sub>lo</sub>	1.3	-	us
SCL high period	t <sub>hi</sub>	0.6	-	us
SCL setup time for START condition	t <sub>st1</sub>	0.6	_	us
SCL setup time for STOP condition	t <sub>st3</sub>	0.6	-	us
SCL hold time for START condition	t <sub>hd1</sub>	0.6	-	us
SDA setup time	t <sub>st2</sub>	0.1	-	us
SDA hold time	t <sub>hd2</sub>	0	-	us

测试条件 2: 3.3V 通讯接口,400Kbps 通讯速度,上拉电阻 2K

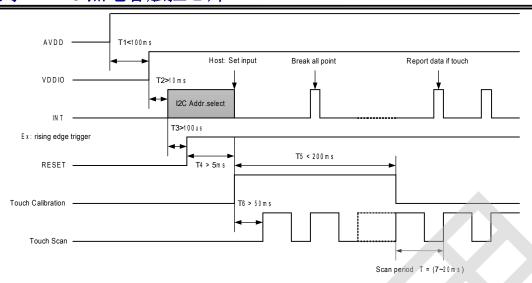
Parameter	Symbol	Min.	Max.	Unit
SCL low period	t <sub>lo</sub>	1.3	-	us
SCL high period	t <sub>hi</sub>	0.6	-	us
SCL setup time for START condition	t <sub>st1</sub>	0.6	-	us
SCL setup time for STOP condition	t <sub>st3</sub>	0.6	-	us
SCL hold time for START condition	t <sub>hd1</sub>	0.6	-	us
SDA setup time	t <sub>st2</sub>	0.1	_	us
SDA hold time	t <sub>hd2</sub>	0	-	us

GT911 的 I<sup>2</sup>C 从设备地址有两组,分别为 0xBA/0xBB 和 0x28/0x29。主控在上电初始 化时控制 Reset 和 INT 口状态进行设定,设定方法及时序图如下:

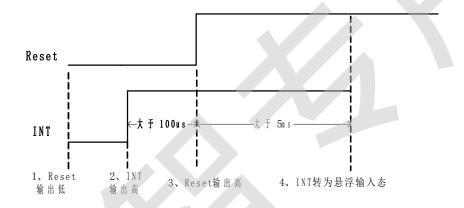
#### 上电时序图:



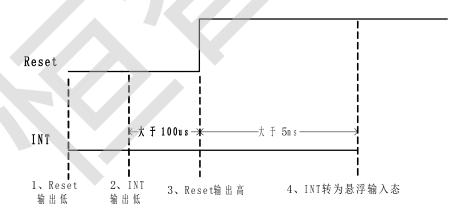




#### 设定地址为 0x28/0x29 的时序:



#### 设定地址为 0xBA/0xBB 的时序:



#### a) 数据传输

(以设备地址为 0xBA/0xBB 为例)

通讯总是由主 CPU 发起,有效的起始信号为:在 SCL 保持为"1"时,SDA 上发生由"1" 到"0"的跳变。地址信息或数据流均在起始信号之后传输。





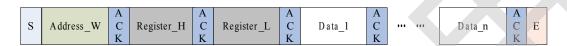
所有连接在 I<sup>2</sup>C 总线上的从设备,都要检测总线上起始信号之后所发送的 8 位地址信息,并做出正确反应。在收到与自己相匹配的地址信息时,GT911 在第 9 个时钟周期,将 SDA 改为输出口,并置"0",作为应答信号。若收到不与自己匹配的地址信息,即非 0XBA 或 0XBB, GT911 将保持闲置状态。

SDA 口上的数据按 9 个时钟周期串行发送 9 位数据: 8 位有效数据+1 位接收方发送的 应答信号 ACK 或非应答信号 NACK。数据传输在 SCL 为"1"时有效。

当通讯完成时,由主 CPU 发送停止信号。停止信号是当 SCL 为"1"时,SDA 状态由"0" 到"1"的跳变。

#### b) 对 GT911 写操作

(以设备地址为 0xBA/0xBB 为例)



#### 写操作时序图

上图为主 CPU 对 GT911 进行的写操作流程图。首先主 CPU 产生一个起始信号,然后发送地址信息及读写位信息"0"表示写操作:0XBA。

在收到应答后,主 CPU 发送寄存器的 16 位地址,随后是 8 位要写入到寄存器的数据内容。

GT911 寄存器的地址指针会在写操作后自动加 1, 所以当主 CPU 需要对连续地址的寄存器进行写操作时,可以在一次写操作中连续写入。写操作完成,主 CPU 发送停止信号结束当前写操作。

#### c) 对 GT911 读操作

(以设备地址为 0xBA/0xBB 为例)



#### 读操作时序图

上图为主 CPU 对 GT911 进行的读操作流程图。首先主 CPU 产生一个起始信号,然后发送设备地址信息及读写位信息"0"表示写操作: 0XBA。

在收到应答后,主 CPU 发送首寄存器的 16 位地址信息,设置要读取的寄存器地址。在收到应答后,主 CPU 重新发送一次起始信号,发送读操作: 0XBB。收到应答后,主 CPU 开始读取数据。

GT911 同样支持连续的读操作,默认为连续读取数据。主 CPU 在每收到一个 Byte 数据后需发送一个应答信号表示成功接收。在接收到所需的最后一个 Byte 数据后,主 CPU 发送"非应答信号 NACK",然后再发送停止信号结束通讯。





### 6.2.GT911 的寄存器信息

### **a)** 实时命令 (Write Only)

Addr	Name	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1	bit0
0x8040	Command	6: 进入3	更新( <mark>内部</mark> 充电模式 :SD 保护机	邓测试) 4:	退出充电	(内部测 模式	式) 5:	差值原始值 关屏 实取检查	
0x8041	ESD_Check	ESD 保护机制使用,在初始化时清零,之后由驱动写入 0xAA 并定时读取检查							

### b) 配置信息

(R/W)

寄存器	Config Data	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1	bit0
0x8047	Config_ Version	1	配置文件的版本号(新下发的配置版本号大于原版本,或等于原版本号但配置内容有变化时保存,版本号版本正常范围: 'A'~'Z',发送 0x00 则将版本号初始化为'A')						
0x8048	X Output Max (Low Byte)		X坐标输出最大值						
0x8049	X Output Max (High Byte)				<b>人</b> 生你 拥 山	1取八但			
0x804A	Y Output Max (Low Byte)				<b>V</b> 巫标输生	!最大值			
0x804B	Y Output Max (High Byte)	Y坐标输出最大值							
0x804C	Touch Number		Reser	ved		斩	尚出触点个数	上限: 1~	5
0x804D	Module_ Switch1	Resei	ved	Streto	ch_rank	X2Y (X,Y 坐 标交换)	Sito (软件 降噪)	INT 触 00: 上月 01: 下降 02: 低 03: 高	锋沿触发 电平查询
0x804E	Module_ switch2	Reserved							
0x804F	Shake_Count	手指松开去抖次数 手指按下去抖次数							
0x8050	Filter	First_I	ilter	N	lormal_Filte	er(原始坐标	<b>下窗口滤波值</b>	,系数为 4	)
0x8051	Large_Touch				大面积触摸	<b></b> 点个数			
0x8052	Noise_ Reduction	Reserved 噪声消除值(系数为 1,0-15 有效			有效)				



0x8053	Screen_ Touch_Level		屏上	上触摸点从无	到有的阈值	
0x8054	Screen_	 				
	Leave_Level					
0x8055	Low_Power_ Control		Reserved		进	低功耗时间(0~15s)
0x8056	Refresh_Rate		Reserved		坐标」	二报率(周期为 5+N ms)
0x8057	x_threshold	X 坐标箱	为出门限: <b>0-255</b> (以 <b>1</b>	个最终坐标	点为单位,酢	巴置为 <b>0</b> 则一直输出坐标)
0x8058	y_threshold	Y 坐标箱	<b>治出门限: 0-255</b> (以 <b>1</b>	个最终坐标	点为单位,酢	巴置为 0 则一直输出坐标)
0x8059	X_Speed_Limit			_		
0x805A	Y_Speed_Limit			Reserv	ved	
0x805B		上边		(数)	下边框的	
0x805C	Space		框的空白区(以 32 为系		$\rightarrow$	为空白区(以 32 为系数)
0,0000		1.27		\34.7	$\overline{}$	的小 filter 设置,配置为 0 时
0x805D	Mini_Filter		Reserved		划线过程中	默认为 4
0x805E	Stretch_R0			拉伸区间	1系数	
0x805F	Stretch_R1	拉伸区间 2 系数				
0x8060	Stretch_R2			拉伸区间	3 系数	
0x8061	Stretch_RM			各拉伸区门	间基数	
0x8062	Drv_GroupA_ Num	All_Drivi	All_Drivi  Reserved Driver Group A number			oup_A_number
0x8063	Drv_GroupB_ Num		Reserved		Driver_Gr	oup_B_number
0x8064	Sensor_Num	Se	ensor_Group_B_Numb	er	Sens	or_Group_A_Number
0x8065	FreqA_factor	驱动	力组 A 的驱动频率倍频	系数 Group	oA_Frequenc	ce = 倍频系数 * 基频
0x8066	FreqB_factor	驱动	b组 B 的驱动频率倍频	系数 Group	oB_Frequenc	ce = 倍频系数 * 基频
0x8067	Pannel_ BitFreqL		驱动组 A、B	的基频(152	6H7<某5<1	4600Hz)
0x8068	Pannel_ BitFreqH		JE-MAIL IN D	17477(102	<b>5112</b>	10001127
0x8069	Pannel_Sensor_T imeL	相邻两次	驱动信号输出时间间隔	(以 us 为单	位),Reserv	red(beta 版占用,发布版无
0x806A	Pannel_Sensor_T imeH	效)				
0x806B	Pannel_Tx_ Gain		Reserved	_	Prv_output_ R 行调	Pannel_DAC_Gain 0:Gain 最大 7: Gain 最小
0x806C	Pannel_Rx_ Gain	Pannel_ PGA_C	Pannel_PGA_R	_	Rx_Vcmi(4 订调)	Pannel_PGA_Gain (8 档可调)





0x806D	Pannel_Dump_ Shift		Res	erved		屏原始值放大系数	数(2的N	次方)
0x806E	Drv_Frame_ Control	Reserve d	Su	ıbFrame_Dr	vNum(最力	大限制到 17)	Repeat (采样累力	
0x806F	NC				Reser	ved		
0x8070	Module_ Switch3	Rese	Reserved Smooth 5级均值 Reserved 开				Shape_ En 形变处 理开关	
0x8071	NC				Reser	ved		
0x8072	NC				Reser	ved		
0x8073	X/Y_Slope_Adjust			时, <b>X</b> 方向 时算法关闭		四点三角法计算坐标 整参数(为 0 1		
0x8074	NC				Reser	ved		
0x8075	NC				Reser	ved		
0x8076	NC				Reser	ved		
0x8077	NC				Reser	ved		
0x8078	NC				Reser	ved		
0x8079	NC		Reserved					
0x807A	Freq_Hopping_St art		跳频范围的	的起点频率(	以 2KHz 为	7单位,例如 50 表示	100KHz )	
0x807B	Freq_Hopping_E nd		跳频范围的	均终点频率(	以 <b>2KHz</b> 为	单位,例如 150 表示	300KHz )	
0x807C	Noise_Detect_Ti mes	(一次噪声 频率点上	Stay_Times 检测中每个 检测次数,趸 <b>2</b> )	×		Detect_Confirm_Time 后确定噪声量,1-63 有		20)
0x807D	Hopping_Flag	Hopping _En	Re	served	(	Detect_Time_ 噪声检测超时时间,以	_	<u>:</u> )
0x807E	Hoppging_ Threshold	Large_Noise_Threshold (beta 版占用,发布版无效, Reserved)  Hopping_Hit_Threshold (最优频率选定条件,当前工作频率干扰 干扰量>设定值 x4,则选定最优频率和						
0x807F	Noise_ Threshold	判别有干扰的门限(所有频率点上干扰量小于此值认为无干扰)						
0x8080	NC	Reserved						
0x8081	NC	Reserved						
0x8082	Hopping_seg1_Bi tFreqL		跳频	检测区间频	 没 <b>1</b> 中心点	基频(适用于驱动 <b>A</b> 、	B)	





0x8083	Hopping_seg1_Bi tFreqH			
0x8084	Hopping_seg1_F actor	跳频检测区间频段 1 中心点倍频系数 (适用于驱动 A, 驱动 B 在此基础上换算出来)		
0x8085	Hopping_seg2_Bi tFreqL	跳频检测区间频段 2 中心点基频(适用于驱动 A、B)		
0x8086	Hopping_seg2_Bi tFreqH	的100米四·纳巴·阿沙米又 2   1-10 米		
0x8087	Hopping_seg2_F actor	跳频检测区间频段 2 中心点倍频系数(适用	月于驱动 A, 驱动 B 在此基础上换算出来)	
0x8088	Hopping_seg3_Bi tFreqL	以新於剛区间新段 <b>3</b> 由心占	·基新(活用于吸动 Δ R)	
0x8089	Hopping_seg3_Bi tFreqH	跳频检测区间频段 3 中心点基频(适用于驱动 A、B)		
0x808A	Hopping_seg3_F actor	   跳频检测区间频段 3 中心点倍频系数(适用	月于驱动 A, 驱动 B 在此基础上换算出来)	
0x808B	Hopping_seg4_Bi tFreqL	以新於测区间新段 / <b>山</b> / 占	「基新(活用于驱动 <b>Δ R</b> )	
0x808C	Hopping_seg4_Bi tFreqH	跳频检测区间频段 4 中心点基频 (适用于驱动 A、B)		
0x808D	Hopping_seg4_F actor	跳频检测区间频段 4 中心点倍频系数(适用于驱动 A,驱动 B 在此基础上换算出来)		
0x808E	Hopping_seg5_Bi tFreqL	跳频检测区间频段 5 中心点	·基葡(活用于驱动 <b>A R</b> )	
0x808F	Hopping_seg5_Bi tFreqH	助沙然亚纳区内 灰纹 3 十八二点	坐例(厄川)配例 <b>A、D</b> /	
0x8090	Hopping_seg5_F actor	跳频检测区间频段 5 中心点倍频系数(适用	月于驱动 A, 驱动 B 在此基础上换算出来)	
0x8091	NC	Rese	erved	
0x8092	NC	Rese	erved	
0x8093	Key 1	Key 1 位置: (其中 0 表示无按键, 4 个键位置均为 8		
0x8094	Key 2	Key 2 位置: (其中 0 表示无按键, 4 个键位置均为 8		
0x8095	Key 3	Key 3 位置: (其中 0 表示无按键, 4 个键位置均为 8		
0x8096	Key 4	Key 4 位置: (其中 0 表示无按键, 4 个键位置均为 8		
0x8097	Key_Area	长按更新时间(1~16s),Reserved	按键有效区间设置(单侧):0-15 有效, Reserved	
0x8098	Key_Touch_ Level	触摸按键按键阈	团值,Reserved	





	間との点で有					
0x8099	Key_Leave_ Level	触摸按键松键阈	d值,Reserved			
0.40004	Kan Cara	KeySens_1(按键 1 灵敏度系数),	KeySens_2(按键2灵敏度系数),			
0x809A	Key_Sens	Reserved	Reserved			
0x809B	Vov. Cono	KeySens_3(按键 3 灵敏度系数),	KeySens_4(按键4灵敏度系数),			
0,0090	Key_Sens	Reserved	Reserved			
		手指从屏上离开后抑制按键的时间(以	独立按键邻键抑制参数(当次大值超过最			
0x809C	Key_Restrain	100ms 为单位),0 表示 600ms 抑制,	大值的 Key_Restrain/16 时则不输出按			
		Reserved	键),推荐设置 7±2,Reserved			
0x809D	NC	Rese	erved			
0x809E	NC	Rese	erved			
0x809F	NC	Rese	erved			
0x80A0	NC	Rese	erved			
0x80A1	NC	Rese	erved			
0x80A2	NC	Rese	erved			
0x80A3	NC	Rese	erved			
0x80A4	NC	Rese	erved			
0x80A5	NC	Rese	erved			
0x80A6	NC	Rese	erved			
0x80A7	NC	Rese	erved			
0x80A8	NC	Rese	erved			
0x80A9	NC	Rese	erved			
0x80AA	NC	Rese	erved			
0x80AB	NC	Rese	erved			
0x80AC	NC	Rese	erved			
0x80AD	NC	Rese	erved			
0x80AE	NC	Rese	erved			
0x80AF	NC	Rese	erved			
0x80B0	NC	Rese	erved			
0x80B1	NC	Rese	erved			
0x80B2	NC	Rese	erved			
			合框距离,0~15可配,合点距离为配置值			
0x80B3	Combine_Dis	Reserved	的 2 倍开根号 pitch。为了兼容老配置,配			
UXOOD3	Combine_bis	Neserveu	0 默认与之前处理一样,合点距离为			
			2pitch。			
		高四位为大面积框拆点距离设置,拆点距	低四位为正常触摸拆点距离设置,拆点距			
0x80B4	Split_Set	离为配置值的 2 倍开根号 pitch。为了兼容	离为配置值的 2 倍开根号 pitch。为了兼容			
	Sp000	老配置,配0默认与之前处理一样,大面	老配置,配 0 默认与之前处理一样,正常			
		积框拆点距离为 12 开根号 pitch。	触摸拆点距离为 7 开根号 pitch。			
0x80B5	NC		erved			
0x80B6	NC	Reserved				





0x80B7 ~	Sensor_CH0~	ITO Sensor 对应的芯片通道号
0x80C4	Sensor_CH13	
0x80C5~	NC	Reserved
0x80D4	NO	rxeserveu
0x80D5~	Driver_CH0~	ITO Driver 对应的芯片通道号
0x80EE	Driver_CH25	TIO DIIVEI 对应的心力通道与
0x80EF~	NC	Reserved
0x80FE	NC	Reserved
0x80FF	Config_Chksum	配置信息校验(0x8047 到 0x80FE 之字节和的补码)
0x8100	Config_Fresh	配置已更新标记(由主控写入标记)

### c) 坐标信息

Addr	Access	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1		bit0
0x8140	R		Product ID ( first Byte,ASCII 码)							
0x8141	R		Product ID ( second Byte,ASCII 码)							
0x8142	R			Product ID (	third Byte,	ASCII	码)			
0x8143	R			Product ID (	forth Byte,	ASCII	码)			
0x8144	R			Firmware ve	ersion (HEX	X.low b	yte)			
0x8145	R			Firmware ve	rsion ( HEX	.high b	yte)			
0x8146	R			x coordinate	resolution	( low b	yte)			
0x8147	R			x coordinate	resolution	( high b	yte)			
0x8148	R			y coordinate	resolution	( low b	yte)			
0x8149	R			y coordinate	resolution	( high b	yte)			
0x814A	R			Vendor_id	( 当前模组:	选项信。	息)			
0x814B	R				Reserved					
0x814C	R		Reserved							
0x814D	R				Reserved					
0x814E	R/W	buffer status	large detect	Rese	erved	numl	er of t	ouch p	oints	
0x814F	R	track id								
0x8150	R		point 1 x coordinate (low byte)							
0x8151	R		point 1 x coordinate (high byte)							
0x8152	R		point 1 y coordinate (low byte)							
0x8153	R			point 1 y c	oordinate (	high by	te)			
0x8154	R		Point 1 size (low byte)							
0x8155	R		point 1 size (high byte)							
0x8156	R	Reserved								
0x8157	R	track id								
0x8158	R	point 2 x coordinate (low byte)								
0x8159	R	point 2 x coordinate (high byte)								
0x815A	R	point 2 y coordinate (low byte)								
0x815B	R			point 2 y c	oordinate (	high by	te)			





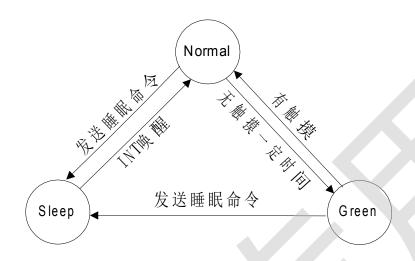
0x815C	R	point 2 size (low byte)
0x815D	R	point 2 size (high byte)
0x815E	R	Reserved
0x815F	R	track id
0x8160	R	point 3 x coordinate (low byte)
0x8161	R	point 3 x coordinate (high byte)
0x8162	R	point 3 y coordinate (low byte)
0x8163	R	point 3 y coordinate (high byte)
0x8164	R	point 3 size (low byte)
0x8165	R	point 3 size (high byte)
0x8166	R	Reserved
0x8167	R	track id
0x8168	R	point 4 x coordinate (low byte)
0x8169	R	point 4 x coordinate (high byte)
0x816A	R	point 4 y coordinate (low byte)
0x816B	R	point 4 y coordinate (high byte)
0x816C	R	point 4 size (low byte)
0x816D	R	point 4 size (high byte)
0x816E	R	Reserved
0x816F	R	track id
0x8170	R	point 5 x coordinate (low byte)
0x8171	R	point 5 x coordinate (high byte)
0x8172	R	point 5 y coordinate (low byte)
0x8173	R	point 5 y coordinate (high byte)
0x8174	R	point 5 size (low byte)
0x8175	R	point 5 size (high byte)
0x8176	R	Reserved
0x8177	R	Reserved





### 7.功能描述

### 7.1.工作模式



#### a) Normal Mode

GT911 在 Normal mode 时,最快的坐标刷新周期为 7ms-10ms 间(依赖于配置信息的设定,配置信息可控周期步进长度为 1ms)。

Normal mode 状态下,一段时间无触摸事件发生,GT911 将自动转入 Green mode,以降低功耗。GT911 无触摸自动进入 Green mode 的时间可通过配置信息设置,范围为 0~15s,步进为 1s。

#### b) Green Mode

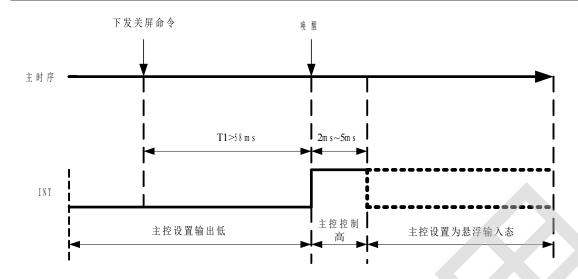
在 Green mode 下,GT911 扫描周期约为 40ms,若检测到有触摸动作发生,自动进入 Normal mode。

### c) Sleep Mode

主 CPU 通过 I<sup>2</sup>C 命令,使 GT911 进入 Sleep mode(需要先将 INT 脚输出低电平)。 当需要 GT911 退出 Sleep mode 时,主机输出一个高电平到 INT 脚(主机打高 INT 脚 2~5ms),唤醒后 GT911 将进入 Normal mode。下发 I<sup>2</sup>C 关屏命令与唤醒之间的时间 间隔要求大于 58ms。







### 7.2. 中断触发方式

当有触摸时, GT911 每个扫描周期均会通过 INT 脚发出脉冲信号, 通知主 CPU 读取坐标信息。主 CPU 可以通过相关的寄存器位"INT"来设置触发方式。设为"0"表示上升沿触发, 即在有用户操作时, GT911 会在 INT 口输出上升沿跳变, 通知 CPU; 设为"1"表示下降沿触发, 即在有用户操作时, GT911 会在 INT 口输出下降沿跳变。

### 7.3. 睡眠模式

当显示屏熄灭时或在其他不需要操作触摸屏的状态下,可以通过 I<sup>2</sup>C 命令使 GT911 进入 Sleep mode 以降低功耗。当需要 GT911 正常工作时,主控将 INT 口输出一段时间的高电平将其唤醒。主控控制 GT911 进入睡眠状态和退出睡眠状态时序,具体时序请参考第 7.1 节。

### 7.4. 固化配置功能

GT911 支持固化配置功能,当获取项目的配置参数后,GT911 会自动将版本较高的配置参数固化,固化了配置参数后的 GT911 只会与主控进行 I2C 通讯,不会接收主控下发的低版本配置。

### 7.5. 跳频功能

GT911 拥有很好的硬件抗干扰基础,当 GT911 的驱动频谱与干扰信号的峰值频谱叠加时,可通过自适应跳频机制来切换到另一个频率,从而避开干扰。





### 7.6. 自动校准

#### a) 初始化校准

不同的温度、湿度及物理空间结构均会影响到电容传感器在闲置状态的基准值。GT911 会在初始化的 200ms 内根据环境情况自动获得新的检测基准。完成触摸屏检测的初始化。

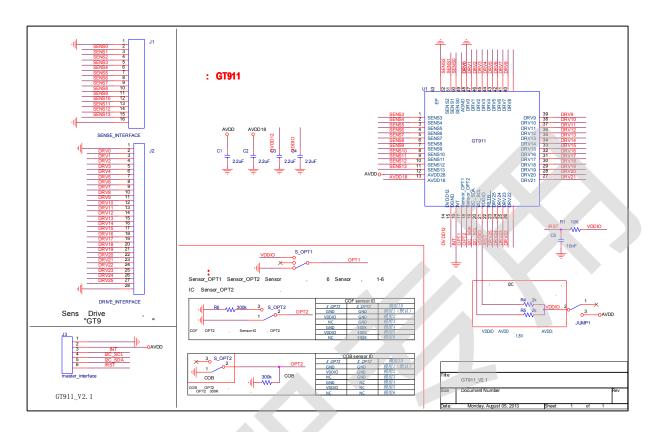
### b) 自动温漂补偿

温度、湿度或灰尘等环境因素的缓慢变化,也会影响到电容传感器在闲置状态的基准值。 GT911 实时检测各点数据的变化,对历史数据进行统计分析,由此来修正检测基准。 从而降低环境变化对触摸屏检测的影响。





# 8.参考电路图



GT911 参考应用电路图

#### 注:

- 1、 本电路仅表示基本应用方式,实际或根据应用环境需要对部分电路进行调整。
- 2、 电容建议采用 X7R 材质





# 9. 电气特性

### 9.1.极限电气参数

(环境温度为 25℃)

参数	最小值	最大值	单位
模拟电源 AVDD28(参考 AGND)	2.66	3.47	V
VDDIO(参考 DGND)	1.7	3.47	V
数字 I/O 可承受电压	-0.3	3.47	V
模拟 I/O 可承受电压	-0.3	3.47	V
工作温度范围	-40	85	$^{\circ}\mathbb{C}$
存储温度范围	-60	125	$^{\circ}\mathbb{C}$
焊接温度(10秒钟)		300	$^{\circ}$ C
ESD 保护电压(HB Model)	_	±2	KV

### 9.2. 推荐工作条件

参数	最小值	典型值	最大值	单位
AVDD28	2.8	-	3.3	V
VDDIO	1.8	-	3.3	V
工作温度	-20	25	85	$^{\circ}\mathbb{C}$

### 9.3.AC 特性

(环境温度为 25℃, AVDD=2.8V, VDDIO=1.8V)

参数	最小值	典型值	最大值	单位
OSC 振荡频率	59	60	61	MHz
I/O 输出由低到高转换时间	-	-	0.5	ns
I/O 输出由高到低转换时间	-	-	0.5	ns

### 9.4.DC 特性

(环境温度为 25℃, AVDD=2.8V, VDDIO=1.8V)

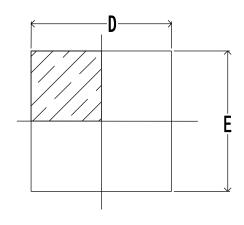
参数	最小值	典型值	最大值	单位
Normal mode 工作电流	-	6.9	-	mA
Green mode 工作电流	_	3.3	-	mA
Sleep mode 工作电流	70	-	120	uA
数字输入为低电平电压值	-0.3	0	0.45	V
数字输入为高电平电压值	1.35	1.8	2.1	V



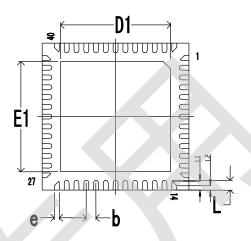


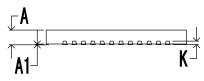
# 10. 产品封装

TOP VIEW



**BOTTOM VIEW** 





QFN 6 X 6 52PIN 0.4 PITCH SQUARE

SIDE VIEW

ovmbol	Dimensions In Millimeters				
symbol	Min. Normal		Max.		
Α	0.70	0.75	0.80		
A1	0.00	0.035	0.05		
b		0.40BSC			
D	6.00BSC				
D1	4.40 4.50 4.60				
E	6.00BSC				
E1	4.40	4.50	4.60		
е	0.15	0.20	0.25		
L	0.30	0.40	0.50		
L1	0.31	0.36	0.41		
L2	0.13	0.18	0.23		
K		0.203BSC			

<sup>\*</sup> Controlling Dimension: MM



# **11.** 版本记录

文件版本	发布时间	修订		
Rev.00	2012-11-02	预发布		
Rev.01	2012-11-22	修改配置信息、更新参考电路图		
Rev.02	2012-12-26	修改存储温度、各模式电流及部分表述		
Rev.03	2013-03-19	在配置信息列表中增加 filter 功能描述		
Rev.04	2013-05-14	增加过锡炉条件部分		
		产品特点增加支持 ITO Film 和 OGS 全贴合;		
		传感器设计增加 SITO 结构参数;		
		更新寄存器列表内容及其相应描述;		
Rev.05	2013-06-19	修改工作模式转换图描述;		
		修改 sleep mode 的描述和唤醒时序图;		
		删除过锡炉条件部分内容、更新参考电路图;		
		修改 Normal mode 工作电流典型值。		
		添加感应通道排布示例图;		
	2013-08-27	更新 I <sup>2</sup> C 通讯参数;		
Rev.06		更新上电时序图;		
Nev.00		更新寄存器列表内容,把自容、接近感应等没有的		
		内容删除;		
		更新极限电气参数。		





# 12. 联系方式



# 深圳市汇顶科技股份有限公司

深圳市福田保税区腾飞工业大厦 B 座 13 层 518000

Floor 13, Phase B, TengFei Industrial Building, FuTian Free Trade Zone, ShenZhen, 518000

电话/TEL: +86-755-33338828 传真/FAX: +86-755-33338828

www.goodix.com

