

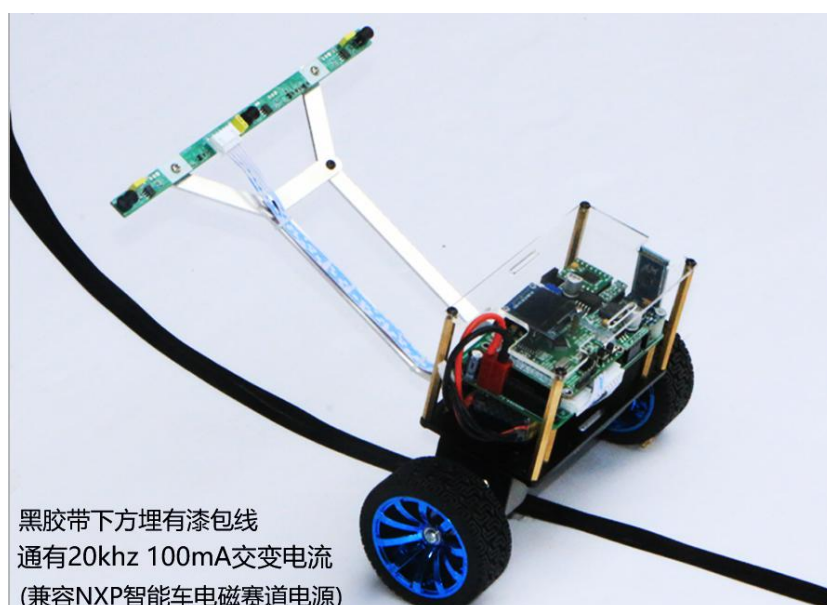
## 电池巡线模块使用说明

收到模块之后，大家根据采购的套件，检查是否有遗漏的物品，其中带支架的套餐可以直接安装到我们的车上上面。



本店已经适配该模块的平衡小车包括【标准版】、【高配版】【F4 高配版】，其中【F4 高配版】是基于 STM32F4 的，其他的是基于 STM32F1 的。在资料包里面有相关的程序。因为巡线和避障、遥控等功能无需同时存在，所以在巡线代码里面，取消了避障和遥控等功能，需要这些功能请使用默认的代码。

巡线代码的运行机制是：如下图般接好线之后，把小车放在赛道上面，如下图所示，然后单击启动按键即可。



显示屏第一行就是显示电磁巡线传感器的数值的，默认是 20 倍放大倍数，12 位 AD 一般不超过 1000，也可自行加上电位器调节其他的放大倍数。

关于电磁巡线模块和小车的接线如下：

标准版：

小车      线性 CCD  
GND-----GND  
3.3V-----VCC  
PA3-----01  
PA2-----02  
PA7-----03

高配版和 F4 高配版：

小车      线性 CCD  
GND-----GND  
3.3V-----VDD  
PA4-----01  
PB3-----02  
PC3-----03

可以通过赠送的排线链接，非常方便！