

PLCT Lab OpenDay 2024

汪辰: <u>unicorn wang@outlook.com</u> <u>wangchen20@iscas.ac.cn</u>



- RT-Thread 介绍
- RISC-V ♥ RT-Thread
- PLCT-lab RT-Thread



RT-Thread 介绍 - 大事记

2006: RT-Thread 诞生,发布 v0.0.1

2009: 发布 v0.2.4, 推出轻量级 TCP/IP 协议

2010:发布 v0.3.0,添加了文件系统、网络协议、命令行等

2011:发布 v1.0.0,经过所有稳定性测试后,具有完整的 RTOS 功能

2015: 发布 v2.0.0, 新增轻量级Javascript 引擎等组件

2017: 发布 v3.0.0, 完善 POSIX 接口支持

2018: 发布 v4.0.0, 支持多核

2020: 发布 RT-Thread Smart 混合微内核操作系统

2021:发布 湃心 OS

2022: 发布 v5.0.0。RT-Thread Smart 分支合并入主分支

2024: 发布 v5.1.0(LATEST),RT-Thread Safety Auto 通过国际功能安全认证

RT-Thread 介绍 - 三大类别



RT-Thread 介绍-开源生态



依托开源力量和强大开发者社区,RT-Thread 稳步向前!



RISC-V PRT-Thread

```
∨ libcpu
 > aarch64
 ) arc
 > arm
 > avr32
 > blackfin
 > c-sky
 > ia32
 > m16c
 > mips
 > nios
 > ppc
 ∨ risc-v
  > common
  > common64
  > rv64
  > t-head
  > vector
  > virt64
  SConscript
```

```
commit e01455155ab5a564eddd467b02a0226b3fa5ea7d
Author: zhangjun <2281979437@qq.com>
Date:
       Mon Jul 17 15:44:00 2017 +0800
    add context gcc.s
diff --git a/bsp/risc-v/applications/applications.c b/bsp/risc-v/applications
index dfb61c0658..c595c1c2b7 100644
--- a/bsp/risc-v/applications/applications.c
+++ b/bsp/risc-v/applications/applications.c
@@ -6,6 +6,7 @@ static void rt init thread entry(void* parameter)
     /* initialization RT-Thread Components */
     rt components init();
 #endif
     rt thread delay ( RT TIMER TICK PER SECOND*2 ); /* sleep 0.5 second and
 static void led thread entry(void* parameter)
diff --git a/bsp/risc-v/rtconfig.h b/bsp/risc-v/rtconfig.h
index b685f3f7bd..8a87537617 100644
--- a/bsp/risc-v/rtconfig.h
+++ b/bsp/risc-v/rtconfig.h
@@ -58,10 +58,10 @@
#define RT USING HEAP
 /* Using Small MM */
-/* #define RT USING SMALL MEM */
```

RISC-V ♥ RT-Thread - 支持的 RISC-V 开发板(32 位 MCU)



HPM6750EVKMINI



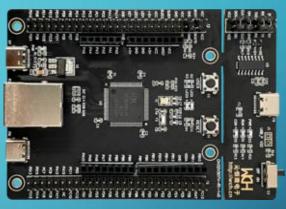
AB32VG1-ab-prougen



HPM5300EVK



HiFive1 Rev B01/E310-G002



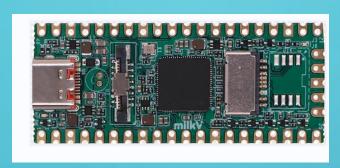
CH32V307V-EVT-R1



GD32VF103V

RISC-V ♥ RT-Thread - 支持的 RISC-V 开发板(64位 MPU)





Milk-V Duo 256M/SG2002

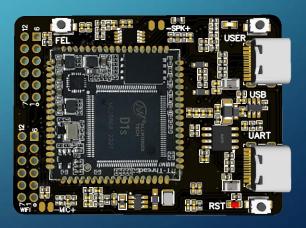




Draco-K210



CanMV-K230



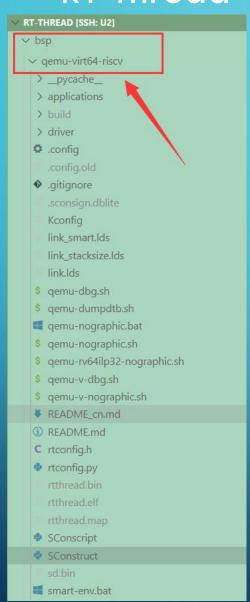
全志 D1S RDC2022 纪念版

RISC-V RT-Thread — RT-Smart

- 使能 RT-Thread Smart
- 执行 scons –menuconfig 进入配置菜单
- RT-Thread Kernel -> Enable RT-Thread Smart (microkernel on kernel/userland)

```
(Top) → RT-Thread Kernel
                             RT-Thread Project Configuration
   klibc options --->
(24) The maximal size of kernel object name
[ ] Use the data types defined in ARCH CPU
1 Enable RT-Thread Nano
[ ] Enable AMP (Asymmetric Multi-Processing)
[ ] Enable SMP (Symmetric multiprocessing)
(1) Number of CPUs
(8) Alignment size for CPU architecture data access
   The maximal level value of priority of thread (32) --->
(100) Tick frequency, Hz
[*] Using stack overflow checking
-*- Enable system hook
       Using function pointers as system hook
[ ] Enable hook list
-*- Enable IDLE Task hook
       The max size of idle hook list
(16384) The stack size of idle thread
[*] Enable software timer with a timer thread
        The priority level value of timer thread
```

RISC-V RT-Thread — RT-Smart — QEMU Virt4 Riscv



```
$ ./gemu-nographic.sh
OpenSBI v0.9
                         : riscv-virtio, gemu
Platform Name
Platform Features
                         : timer, mfdeleg
Platform HART Count
                         : 1
Firmware Base
                         : 0x80000000
Firmware Size
                         : 100 KB
Runtime SBI Version
                         : 0.2
DomainO Name
                         : root
DomainO Boot HART
                         : 0
Domain0 HARTs
Domain0 Region00
                         : 0x0000000080000000-0x00000008001ffff ()
Domain0 Region01
                         DomainO Next Address
                         : 0x0000000080200000
Domain0 Next Argl
                         : 0x000000008f000000
Domain0 Next Mode
                         : S-mode
Domain0 SysReset
                         : yes
Boot HART ID
Boot HART Domain
                         : root
Boot HART ISA
                         : rv64imafdcsu
Boot HART Features
                         : scounteren, mcounteren, time
Boot HART PMP Count
Boot HART PMP Granularity: 4
Boot HART PMP Address Bits: 54
Boot HART MHPM Count
Boot HART MHPM Count
Boot HART MIDELEG
                         : 0x00000000000000222
                         : 0x000000000000b109
Boot HART MEDELEG
heap: [0x002ef030 - 0x042ef030]
 \ | /
          Thread Smart Operating System
          5.2.0 build Nov 14 2024 15:48:43
 2006 - 2024 Copyright by RT-Thread team
lwIP-2.0.3 initialized!
[I/sal.skt] Socket Abstraction Layer initialize success.
[I/utest] utest is initialize success.
[I/utest] total utest testcase num: (0)
[I/drivers.serial] Using /dev/ttyS0 as default console
file system initialization done!
Hello RISC-V
msh />
```

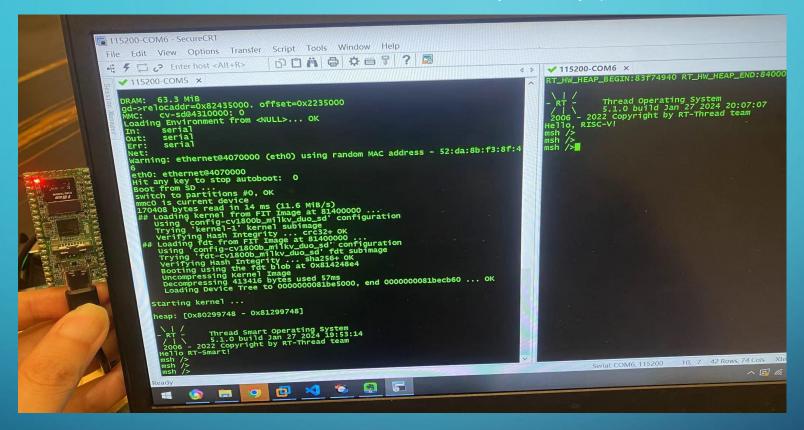
RISC-V RT-Thread — RT-Smart — Milk-V Duo 256M



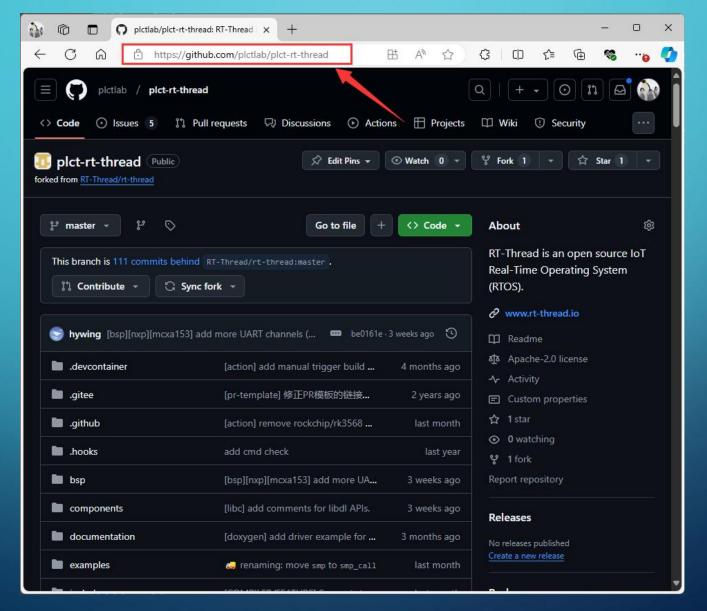
```
- RT -
           Thread Smart Operating System
           5.2.0 build Nov 26 2024 09:55:38
 2006 - 2024 Copyright by RT-Thread team
lwIP-2.1.2 initialized!
[I/sal.skt] Socket Abstraction Layer initialize success.
[I/drivers.serial] Using /dev/ttyS0 as default console
[I/SDIO] SD card capacity 30216192 KB.
[I/SDIO] sd: switch to High Speed / SDR25 mode
found part[0], begin: 1048576, size: 128.0MB
found part[1], begin: 135266304, size: 28.707GB
[I/app.filesystem] device 'sdl' is mounted to '/' as FAT
Hello RT-Smart!
msh />[E/sal.skt] not find network interface device by protocol family(1).
[E/sal.skt] SAL socket protocol family input failed, return error -3.
/ # ls
bin
                    mnt
                                        sbin
          etc
                              root
                                                            usr
          lib
                                        services tmp
dev
                    proc
                              run
                                                            var
```

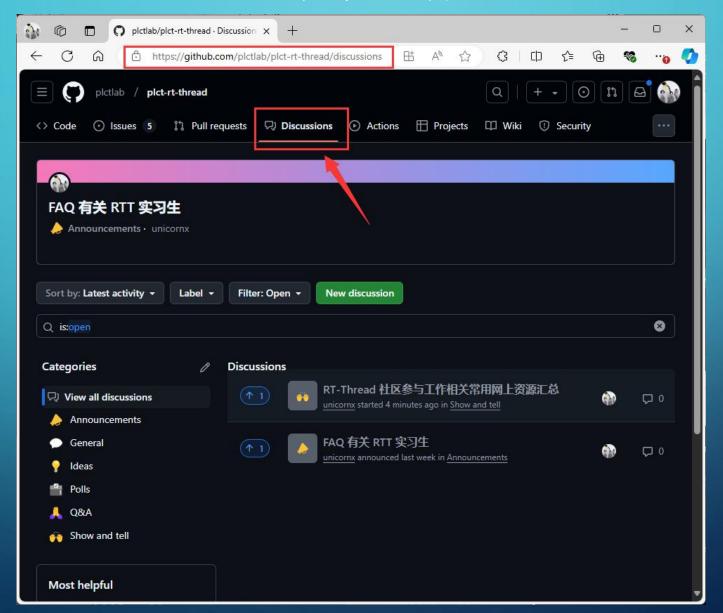


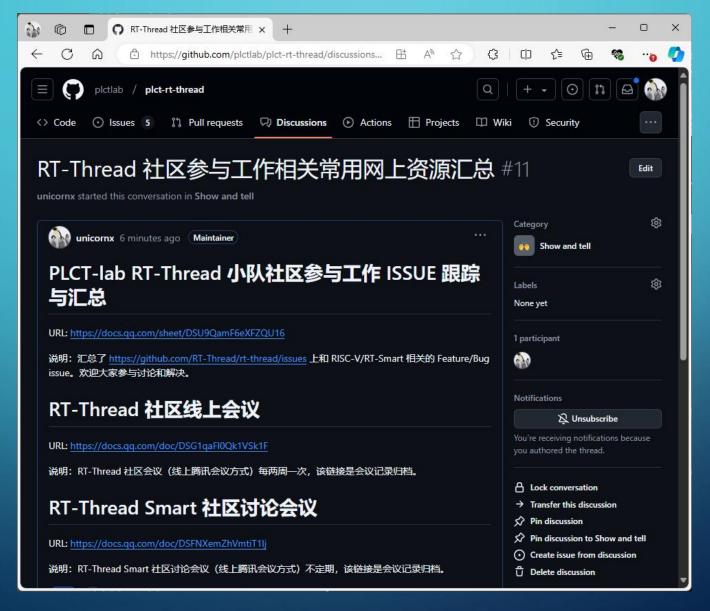
PLCT-lab ♥ RT-Thread - 2024 年回顾



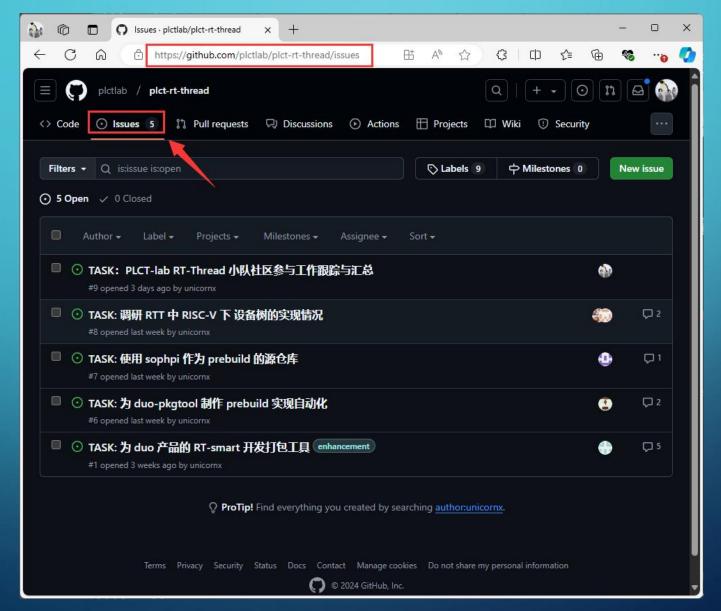
- RT-Thread 社区开发者"燕十三"(网名)实现了对 RISC-V 开发板 Milk-V Duo 的支持。
- PLCT-lab 在此基础上对 Duo 系列产品进行了完善。

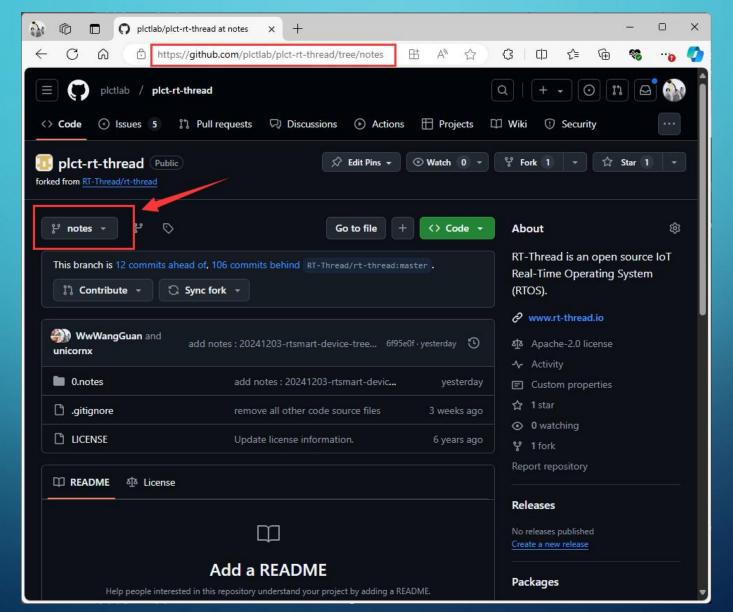


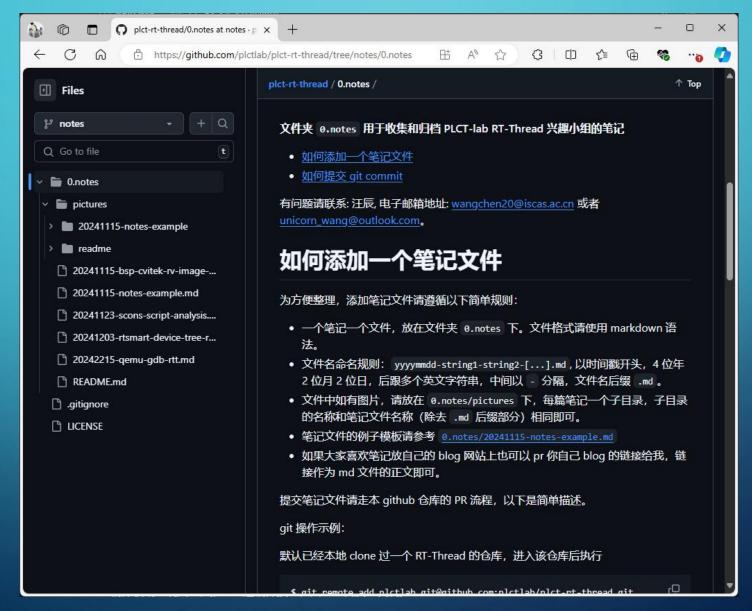




3 6 (ô •	PLCT-lab RT-	Thread 小队社区	≱ ≒ × +) ×
+	C 0	↑ https://	/docs.qq.com/	sheet/DSU9Qan	nF6eXFZQU16?tab=B 🗂 🛊 🗘	中中中	€ .	0 🚺
W.	PLCT-	lab RT-Thre	ad 小队社[X参与工作 IS	SSUE 跟踪与 ☆ 🖸 🛇 上. 🤇	使用腾讯文档打开	P =	Ξ Α <u>Ξ</u>
开始	插入	数据 公式	视图	效率工具 会	员专享		2 0) v
5	⊕ •	Aa ▼	≣•	常规 ▼	[- [- [-] -] -] - [-]	∴ -=4 •		
7	₫ 插入	字体	对齐方式	.0 1	数据 图表 图片 图片转表格 冻结窗	各保护 快捷工具		
114								
M1	A 📀	В ⊙	C \odot	D 💮	E		F	
1		- 0	分组	D ⊙	描述	链接	Г	
	215			10202				
3	未认领	故障报告	BSP	RISCV64	RISC-V SMP qemu AS erro	https://github.com/RT-Th		
4	未认领	故障报告	内核 Core BSP	AARCH64 RISCV64	RISC-V 移植中没有初始化线程的thread-pointer riscv virt64编译后 Is无法运行	https://github.com/RT-Th		
		故障报告			Bug] duo: gpio: rt_pin_read 无法读出引脚的状	https://github.com/RT-Th		
5	未认领	故障报告	BSP	RISCV64	态	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/8
6	完成	故障报告	BSP	RISCV64	duo:wdt: RT_DEVICE_CTRL_WDT_SET_TIMEOUT的 单位问题	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/{
7	完成	故障报告	BSP	RISCV64	duo:wdt:编译告警	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/{
8	完成	新特性	BSP	RISCV64	duo: pinmux: 管脚复用的功能支持	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/8
9	完成	故障报告	BSP	RISCV64	duo: atoi crash	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/8
10	完成	故障报告	BSP	RISCV64	duo:adc:测量校准问题	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/{
11	未认领	故障报告	BSP	RISCV64	[Bug] duo: cppcheck failed	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/8
12	未认领	故障报告	BSP	RISCV64	[Bug] duo: build warnings	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/8
13	完成	故障报告	BSP	RISCV64	duo: little core does not work	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/{
14	完成	故障报告	BSP	RISCV64	[Bug] bsp/cvitek, adc driver is not completed	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/ ^c
15	认领	新特性	辅助工具	RISCV64	[Feature] 优化 cvitek 固件打包的处理	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/issues/S
16	完成	故障报告	BSP	RISCV64	[Bug] bsp/cvitek 大核无法支持 float 指令	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	ad/iceues/5
17	完成	故障报告	BSP	RISCV64	[Bug] [bsp/cvitek] uart configure cannot be called again	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	a C es/s
18	完成	故障报告	BSP	RISCV64	[Bug] cvitek 驱动初始化改成 INIT_DEVICE_EXPORT	https://github.com/RT-Th	read/rt-thre	a es/9
					[Bug] Failed to bringup with			
+	◇ 工作表	₹1 ▼				₩	3 - 9	8% +







主要方向是聚焦于 RT-Thread Smart 在 RISC-V 生态上的完善

- 代码优化
- 新特性完善,对标 ARM
- 完善测试
- 质量改进,流程与文档
- 支持更多的 RISC-V 产品
- 支持更多有趣的应用案例



<u>https://github.com/plctlab/weloveinterns/blob/mas</u> ter/open-internships.md 搜索关键字 "RT-Thread"

BJ71 RT-Thread 社区实习生 (20241002 开放 15 名)

RT-Thread 誕生于2006年,是一款以开源、中立、社区化发展起来的物联网操作系统。 RT-Thread 主要采用 C 语言编写,浅显易懂,且具有方便 移植的特性(可快速移植到多种主流 MCU 及模组芯片上)。 RT-Thread社 区是一个开放、开源的社区。 RT-Thread 拥有非常丰富的软件包,基于 这些软件包可以快速构建产品两型,并且拥有较好的POSIX接口支持,可方便的移植Linux应用。 为了更好的服务蓬勃发展的RISC-V生态,我们期望可以将RT-Thread 已有的软件生态都很好的对接到RISC-V平台上。 同时, RT-Thread Smart 做内核系统支持用户态应用程序, rootfs等的构建程序, 后面也会积极推进Smart for riscy 版本。也欢迎大家积极参与进来!

RT-Thread相关的工作可以分为三类:A类(MCU)、B类(Smart)、C类(libc)

A类 (MCU) -工作内容:

- 维护RT-Thread的代码;
- 开发或完善RISC-V架构相关的BSP及驱动;
- 开发或完善测试用例,提升RT-Thread的可维护性;
- 在RISC-V平台上构建良好的POSIX生态,测试并完善POSIX接口支持;
- 在RISC-V平台上构建良好的软件包生态,测试并完善软件包对RISC-V平台上的支持;
- 在RISC-V上搭建基于RT-Thread的Arduino生态;
- 编写文档来介绍RT-Thread&&RISC-V相关的知识,当前的文档在: https://www.rt-thread.org/document/site/#/

B类(Smart)-工作内容:

- 参与并推进 RT-Thread Smart for riscy;
- 开发或完善RISC-V架构相关的BSP及驱动;
- 完善应用支持,迁移更多的GNU应用到 RT-Thread Smart for riscv 平台上;
- 完善 Smart for riscv 的 GUI 生态,移植LVGL、Wayland及终端Terminal软件;
- 编写文档来介绍RT-Thread Smart&&RISC-V相关的知识,当前的文档在: https://www.<mark>rt-thread</mark>.org/document/site/#/

C类(libc)-工作内容:

- 一个国际的开源项目: 开发维护一套 riscv mcu 下的 mlibc 库;
- 小型化的 libc 库, 针对体积做特殊优化;
- 使用这个 mlibc 出一份 riscv 工具链;

岗位要求:

- 电子、计算机、通信、自动控制等专业;
- c语言基础扎实,熟悉计算机体系结构;
- 熟悉一种或数种嵌入式CPU软硬件平台,例如STM32, RISC-V等;
- 有强烈的学习能力和学习新知识的欲望;

