

Back to sistemi lineari

Consideriamo un sistema lineare di m equazioni in n -incognite.

Possiamo scriverlo come

$$A x = b$$

matrice $m \times n$ colonna lunga n di incognite colonna lunga m di termini noti

$$\begin{matrix} n \\ m \end{matrix} \boxed{} \begin{matrix} m \\ n \end{matrix} = \begin{matrix} m \\ m \end{matrix} \boxed{}$$

Dette c_1, \dots, c_n le colonne di A , possiamo scrivere il sistema come

$$x_1 c_1 + x_2 c_2 + \dots + x_n c_n = b$$

Consideriamo anche l'applicazione lineare $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ definita da

$$x \mapsto Ax$$

Con queste notazioni si ha che

$$\text{Il sistema ammette soluzione} \Leftrightarrow b \in \text{Im}(A) \Leftrightarrow b \in \text{Span}(c_1, \dots, c_n)$$

\Updownarrow
 b è comb. lin. di
 c_1, \dots, c_n

Struttura generale delle soluzioni di un sistema $Ax = b$

Se il sistema ha soluzione, allora tutte le soluzioni si scrivono come

$$x = \hat{x} + t_1 v_1 + \dots + t_k v_k$$

\hat{x} soluzione qualunque
 $A\hat{x} = b$

v_1, \dots, v_k sono una base dell'insieme delle soluzioni di $Ax = 0$

La dim. segue da due fatti:

- ① Se x_1 e x_2 sono due soluzioni, cioè $Ax_1 = b$ e $Ax_2 = b$, allora $A(x_1 - x_2) = Ax_1 - Ax_2 = b - b = 0$
- ② Se x_1 risolve $Ax_1 = b$ e y_1 risolve $Ax = 0$, allora $A(x_1 + y_1) = b + 0 = b$

Osserviamo che le soluzioni di $Ax=0$ sono il $\ker(A)$, quindi i v_1, \dots, v_k della formula di sopra sono una base di $\ker(A)$.

Quindi il sistema ha soluzione unica quando

- $\text{Ker}(A) = 0$
- C_1, \dots, C_m sono l.c. indep.

TEOREMA DI ROUCHÉ - CAPELLI

Consideriamo un sistema $Ax = b$.

Costruiamo la matrice $\hat{A} = (A|b)$ (cioè aggiungiamo b come $(n+1)$ -esima colonna).

Allora

- ① il sistema ammette soluzione $\Leftrightarrow \text{rank}(A) = \text{rank}(\hat{A})$
- ② Se il sistema ha soluzione, allora la soluzione generale dipende da $k = n - r$
 ↑ ← rango comune di A e \hat{A}
 # incognite

Idea Cosa possiamo dire di $\text{Rango}(A)$ e $\text{Rango}(\hat{A})$. Ci sono solo 2 possibilità

- $\text{Rango}(\tilde{A}) = \text{Rango}(A)$. Questo avviene se e solo se b è comb. lin. delle colonne C_1, \dots, C_n . Ma questo avviene \Leftrightarrow il sistema ha soluzione.
- $\text{Rango}(\tilde{A}) = \text{Rango}(A) + 1$. Questo avviene $\Leftrightarrow b$ NON è comb. lin. di C_1, \dots, C_n .

(Stiamo usando $\text{rank} = \max \# \text{col. lin. indep.}$)

Se ci sono soluzioni, il numero di parametri liberi è $k = \dim \ker A$
Ma per R-N:

$$\underbrace{\dim(\ker(A))}_k + \underbrace{\dim(\operatorname{Im}(A))}_{\substack{\uparrow \\ \text{rank}(A)=2}} = n$$

Esempio 1

$$\begin{cases} 2x + ay - 3z = 2 \\ x + y - z = b \\ x - 3y = 5 \end{cases}$$

Domanda: stabilire al variare di a e b , in quale situazione ci troviamo.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & a & -3 & 2 \\ 1 & 1 & -1 & b \\ 1 & -3 & 0 & 5 \end{array} \right) = \hat{A}$$

$\underbrace{\quad\quad\quad}_A$

Se $\operatorname{rank}(A) = 3$, allora per forza $\operatorname{rank}(\hat{A}) = 3$ (essendoci solo 3 righe, il rango al max è 3)

$$\det(A) = -a + 9 + 3 - 6 = -a + 6$$

→ Se $a \neq 6$, allora il sistema ha soluzioni che dipendono da $n - r = 3 - 3 = 0$ parametri \leadsto sol. unica, qualunque sia b .

→ Se $a = 6$, allora $\operatorname{rank}(A) = 2$ (infatti è facile trovare minori 2×2 con $\det \neq 0$). Quindi tutto dipende da $\operatorname{Rank}(\hat{A})$.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 6 & -3 & 2 \\ 1 & 1 & -1 & b \\ 1 & -3 & 0 & 5 \end{array} \right)$$

$$\det = -30 + 9b - 6 + 15 = 9b - 21$$

Se $b \neq \frac{7}{3}$, allora non ci sono soluzioni (i ranghi sono 2 e 3).

→ Se $a=6$ e $b=\frac{7}{3}$, allora mi piacerebbe dire che $\text{Rango}(\hat{A})=2$.
 Però per dirlo serve che tutti i minori 3×3 di \hat{A} siano $\neq 0$.
 Essendo 4, ne dovrei fare altri 2.

In realtà non serve farli. Infatti

- C_2 e C_3 sono lin. indip.
- C_4 è comb. lin. di C_2 e C_3 (altrimenti l'ultimo $\text{Det} \neq 0$)
- C_1 è comb. lin. di C_2 e C_3 (altrimenti il primo $\text{Det} \neq 0$)

Ma allora

$$\text{Span}(C_1, C_2, C_3, \cancel{C_4}) = \text{Span}(\cancel{C_1}, C_2, C_3) = \underbrace{\text{Span}(C_2, C_3)}_{\text{ha dim } 2}$$

Conclusione: nel caso $a=6$ e $b=\frac{7}{3}$ il sistema ha ∞ soluzioni che dipendono da $n-r=1$ parametro (volendo si risolve banalmente).

[Provare a risolvere con Gauss e vedere cosa succede]

Esempio
$$\begin{cases} 2x + ay = 5 \\ ax + 3y = b \end{cases}$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 2 & a & 5 \\ a & 3 & b \end{array} \right) = \hat{A}$$

A

$$\text{Det}(A) = 6 - a^2$$

→ Se $6 - a^2 \neq 0$, cioè $a \neq \pm\sqrt{6}$, allora $\text{Rango}(A) = \text{Rango}(\hat{A}) = 2$

Quindi soluzione unica ($k = n - r = 2 - 2 = 0$)

→ Se $a = \pm\sqrt{6}$, allora entra in gioco b .

$$a = \sqrt{6} \quad \left(\begin{array}{cc|c} 2 & \sqrt{6} & 5 \\ \sqrt{6} & 3 & b \end{array} \right) \quad \text{Det} = \sqrt{6}b - 15$$

→ Se $b \neq \frac{15}{\sqrt{6}}$, allora NO SOLUZIONI

→ Se $b = \frac{15}{\sqrt{6}}$, allora ∞ sol. (1 param.)

Idem se $a = -\sqrt{6}$

— o — o —