

FORMA CANONICA DI JORDAN

Blocco di JORDAN

Matrice quadrata con

- tutti λ sulla diagonale (λ può essere anche 0 o 1)
- tutti 1 sopra la diagonale
- tutto il resto sono zeri

$$\begin{bmatrix} \lambda \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda & 1 \\ & \lambda \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda & 1 & \\ & \lambda & 1 \\ & & \lambda \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda & 1 & & \\ & \lambda & 1 & \\ & & \lambda & 1 \\ & & & \lambda \end{bmatrix}$$

Matrice di JORDAN

Matrice ottenuta mettendo "lungo la diagonale" dei blocchi di Jordan, con λ uguali o diversi

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 3 & 1 & \\ & 3 & \\ 0 & 1 & \\ & & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 5 & & \\ & 4 & 1 \\ & & 4 & 1 \\ & & & 4 \end{bmatrix}$$

Oss. Una matrice diagonale è in particolare una matrice di Jordan
Il numero λ sulla diagonale può essere reale o complesso

Fatto importante : ogni matrice quadrata è simile ad una matrice di JORDAN

— 0 — 0 —

Riassunto su diagonalizzazione e jordan

Due modi equivalenti di intendere il problema

→ Data una matrice quadrata A , trovare una matrice M invertibile tale che

$$M^{-1} A M = C \quad \checkmark \text{ diagonale o JORDAN}$$

→ Data $\varphi: V \rightarrow V$ lineare, trovare una base $\{v_1, \dots, v_n\}$ di V in cui la matrice associata a φ sia la C .

- ③ Una matrice A è diagonalizzabile in \mathbb{C} se e solo se tutti gli autovalori λ hanno

$$m_g(\lambda) = m_a(\lambda)$$

\uparrow dim. autospazio
 \uparrow esponente di $(x-\lambda)$ nella fattorizzazione del pol. caratteristico
 $= \dim(\ker(A - \lambda Id))$

La condizione è verificata gratis se gli autovalori sono tutti distinti

- ② Una matrice A è **diagonalizzabile in \mathbb{R}** se e solo se tutti gli autovalori λ sono reali e verificano $u_g(\lambda) = u_a(\lambda)$. Ancora una volta è gratis se sono reali e distinti

- ③ Una matrice A è diagonalizzabile mediante una M ortogonale (in termini di applicazioni lineari è come dire che la base è ortonormale) se e solo se A è SIMMETRICA, cioè $A^t = A$.

(Questo ci dice in particolare che le matrici simmetriche hanno tutti gli autovalori reali e con $m_A(\lambda) = m_B(\lambda)$)

Questo è il TEOREMA SPETTRALE

- ④ Una matrice A è jordanizzabile in \mathbb{C} sempre. In tal caso
 \rightarrow i λ che finiscono sulla diagonale sono gli autovalori
contati secondo la loro molteplicità algebrica
 \rightarrow il numero dei blocchi con un certo λ è $m_g(\lambda)$
(ad esempio se $m_a = 3$ e $m_g = 1 \rightsquigarrow 1$ blocco da 3
 $m_a = 3$ e $m_g = 2 \rightsquigarrow 2 + 1$)
 \rightarrow in generale il numero di blocchi di grandezza $\geq k$ è
dato dalla formula

$$\dim(\ker(A - \lambda I)^k) - \dim(\ker(A - \lambda I)^{k-1})$$

- ⑤ Una matrice A è jordanizzabile in \mathbb{R} se e solo se
gli autovalori sono tutti reali
- ⑥ Se gli autovalori non sono tutti reali, ma i coeff. di A
lo sono, esiste una forma di **JORDAN reale** che si
ottiene da quella complessa con la procedura che
andiamo a descrivere.

Oss. Se A è reale e $a+ib$ è autovalore di A , allora anche
 $a-ib$ è autovalore di A (gli autovalori arrivano a coppie)
Inoltre ad ogni blocco di jordan con $a+ib$ ne corrisponde
uno uguale con $a-ib$.

Procedura

$$\begin{array}{|c|} \hline a+ib \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{|c|} \hline a-ib \\ \hline \end{array} \rightsquigarrow \begin{array}{|cc|} \hline a & b \\ \hline -b & a \\ \hline \end{array}$$

$$\begin{array}{|cc|} \hline a+ib & 1 \\ \hline & a+ib \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{|cc|} \hline a-ib & 1 \\ \hline & a-ib \\ \hline \end{array} \rightsquigarrow \begin{array}{|ccc|} \hline a & b & 1 & 0 \\ \hline -b & a & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{|cc|} \hline a & b \\ \hline -b & a \\ \hline \end{array}$$

Esempio di applicazione della procedura

$$\begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & 2+3i & 0 \\ 0 & 0 & 2-3i \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & -3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} i & 0 & 0 \\ 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} i & 1 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -i & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -i \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} 2+i & 1 \\ & 2+i & 1 \\ & & 2+i \end{matrix}} & \boxed{\begin{matrix} 2-i & 1 \\ & 2-i & 1 \\ & & 2-i \end{matrix}} \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{matrix}} & \boxed{\begin{matrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{matrix}} \\ \boxed{\begin{matrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{matrix}} & \boxed{\begin{matrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{matrix}} \\ & \boxed{\begin{matrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{matrix}} \end{pmatrix}$$

Anche la base di Jordan reale si ottiene prendendo parti reali e immaginarie di quella su \mathbb{C}

Stessa cosa per la M di passaggio.

— 0 — 0 —