

**A.A. 2016/2017**  
**Corso di Analisi Matematica 1**

**Stampato integrale delle lezioni**

**(Volume 2)**

Massimo Gobbino



## Indice

<b>Lezione 055.</b> Introduzione agli integrali: notazioni, significato geometrico, funzioni a gradino, definizione di integrale inferiore e superiore. Funzione di Dirichlet. . . . .	6
<b>Lezione 056.</b> Enunciato dell'integrabilità delle funzioni monotone e delle funzioni continue. Prime proprietà dell'integrale: linearità, monotonia, additività rispetto alla zona di integrazione, disuguaglianza con il valore assoluto, proprietà di reticolo. . . . .	11
<b>Lezione 057.</b> Definizione di primitiva e di funzione integrale. Due primitive in un intervallo differiscono per una costante. Teorema della media integrale. Teorema fondamentale del calcolo integrale. Lipschitzianità della funzione integrale. . . . .	16
<b>Lezione 058.</b> Dimostrazione dell'integrabilità delle funzioni monotone. Discorso sul +c negli integrali. Primitive elementari. Primi esempi di calcolo esplicito di integrali, anche con valori assoluti. . . . .	21
<b>Lezione 059.</b> Formula di integrazione per parti. Esempi classici di applicazione. Tecnica del grande ritorno e dell'1 nascosto. Esempio paradossale utilizzando la formula senza estremi. . . . .	25
<b>Lezione 060.</b> Formula di integrazione per sostituzione. Esempi classici di applicazione. Primitive di potenze di seno e coseno. . . . .	30
<b>Lezione 061.</b> Integrazione delle funzioni razionali: descrizione dell'algoritmo, integrazione dei fratti semplici. . . . .	35
<b>Lezione 062.</b> Precisazioni sui passi dell'algoritmo per integrare le funzioni razionali: fattorizzazione reale di polinomi, dimostrazione della decomposizione in fratti semplici, trucco per risolvere velocemente il sistema lineare. . . . .	40
<b>Lezione 063.</b> Sostituzioni razionalizzanti: funzioni razionali di esponenziali, radici qualsiasi di funzioni razionali di primo grado, radici quadrate di polinomi di secondo grado. . . . .	45
<b>Lezione 064.</b> Sostituzioni razionalizzanti: formule parametriche per le funzioni razionali di seno e coseno. Interpretazione delle sostituzioni razionalizzanti in termini di parametrizzazioni razionali di curve algebriche. . . . .	50
<b>Lezione 065.</b> Utilizzo delle simmetrie per il calcolo di integrali di funzioni pari/dispari. Integrali del quadrato di seno e coseno tra estremi multipli di un angolo retto. Esempi finali sul calcolo di integrali propri. . . . .	55

<b>Lezione 066.</b> Introduzione agli integrali impropri: definizione nel caso monoproblema e spezzamento nel caso con più problemi. Comportamento degli integrali impropri con potenze negative della $x$ , sia a 0 sia all’infinito. . . . .	60
<b>Lezione 067.</b> Criteri di convergenza per integrali impropri: confronto, confronto asintotico (casi standard e casi limite), assoluta integrabilità. Primi esempi di applicazione. . . . .	65
<b>Lezione 068.</b> Integrali impropri con problemi in punti diversi dall’origine. Ulteriori esempi di studio della convergenza di integrali impropri. . . . .	71
<b>Lezione 069.</b> Integrali oscillanti: criterio alla Dirichlet (trucco dell’integrazione per parti) e metodo dei triangolini (o rettangolini). Esempi classici: integrale di Dirichlet e di Fresnel, e corrispondenti con valore assoluto. . . . .	76
<b>Lezione 070.</b> Confronto serie-integrali e applicazioni (convergenza di serie, stima di sommatorie, stima delle code di serie). . . . .	81
<b>Lezione 071.</b> Lemma di Abel (sommazione per parti). Criterio di Dirichlet per la convergenza di una serie. Alcuni esempi di utilizzo border-line dei numeri complessi. . . . .	86
<b>Lezione 072.</b> Dipendenza di un integrale proprio/improprio dall’insieme di integrazione. Funzione Gamma di Eulero. Esempi di stime di primitive e code di integrali impropri. . . . .	91
<b>Lezione 073.</b> Esercizi riassuntivi sul programma finora svolto che riguardano funzioni definite mediante integrali. . . . .	97
<b>Lezione 074.</b> Introduzione alle equazioni differenziali: nomenclatura. . . . .	103
<b>Lezione 075.</b> Introduzione alle equazioni differenziali: primi esempi di famiglie di soluzioni dipendenti da parametri, problema di Cauchy, enunciato dei teoremi di sola esistenza e di esistenza ed unicità, esempio di non unicità (pennello di Peano). . . . .	108
<b>Lezione 076.</b> Equazioni differenziali a variabili separabili: descrizione della procedura per determinare una soluzione ed esempi di applicazione. Studio della soluzione: intervallo massimale di esistenza, tempo di vita, eventuali blow up e break down. . . . .	112
<b>Lezione 077.</b> Equazioni differenziali a variabili separabili: enunciato e dimostrazione del teorema di esistenza ed unicità. Discussione di un primo esempio con valori soglia. . . . .	117
<b>Lezione 078.</b> Teoria generale delle equazioni differenziali lineari: struttura dello spazio delle soluzioni nel caso omogeneo e non omogeneo. . . . .	122
<b>Lezione 079.</b> Equazioni differenziali lineari a coefficienti costanti: come determinare una base dello spazio delle soluzioni passando per le radici del polinomio caratteristico. . . . .	127
<b>Lezione 080.</b> Equazioni differenziali lineari a coefficienti costanti non omogenee: ricerca per tentativi di una soluzione speciale in casi semplici (ad esempio con termini forzanti esponenziali, polinomiali, trigonometrici). . . . .	133

<b>Lezione 081.</b> Equazioni differenziali lineari a coefficienti costanti non omogenee: metodo di variazione delle costanti per la ricerca di una soluzione speciale. Equazioni differenziali lineari del primo ordine a coefficienti qualunque: formula risolutiva, sua giustificazione (mediante fattore integrante o variazione delle costanti), esempi di applicazione. . . . .	139
<b>Lezione 082.</b> Esempi classici di studio di equazioni differenziali con parametri: equazione lineare del primo ordine con effetto soglia, oscillatore armonico con risonanza. . . . .	144
<b>Lezione 083.</b> Esempi classici di studio di equazioni differenziali con parametri: blow up vs esistenza globale per rhs di tipo potenza, valori soglia. Ricerca degli autovalori della derivata seconda con condizioni al bordo nulle. . . . .	149
<b>Lezione 084.</b> Introduzione alle successioni per ricorrenza. Successioni di ordine 1 lineari autonome: formula generale e sue giustificazioni. Successioni di ordine 2 lineari omogenee: formula generale (basata sulle radici del polinomio caratteristico). . . . .	154
<b>Lezione 085.</b> Interpretazione matriciale e polinomiale della formula per le successioni per ricorrenza lineari omogenee. Successioni per ricorrenza lineari non omogenee: ricerca euristica di una soluzione (analogia alle equazioni differenziali). . . . .	160
<b>Lezione 086.</b> Sistemi di equazioni differenziali vs equazioni singole di ordine superiore. Legami con autovalori ed autovettori nel caso lineare. Sistemi di successioni per ricorrenza lineari: riduzione ad una successione singola. . . . .	165
<b>Lezione 087.</b> Introduzione alle successioni per ricorrenza non lineari autonome del primo ordine: primi esempi di studio mediante un piano basato sulla monotonia. Interpretazione grafica. . . . .	170
<b>Lezione 088.</b> Successioni per ricorrenza autonome: studio mediante un piano basato sulla distanza dal presunto limite. Studio del comportamento di serie i cui termini generali sono successioni definite per ricorrenza. . . . .	176
<b>Lezione 089.</b> Successioni per ricorrenza autonome spiraleggianti: studio mediante il piano basato sulla distanza dal presunto limite ed il piano basato sulle due sottosuccessioni. . . . .	181
<b>Lezione 090.</b> Primi esempi di studio di successioni per ricorrenza non autonome: piani con la monotonia, con il rapporto, con limitatezza e carabinieri. . . . .	186
<b>Lezione 091.</b> Ulteriori esempi di successioni per ricorrenza, autonome e non autonome. . . . .	191
<b>Lezione 092.</b> Esempio di studio di una successione per ricorrenza non autonoma con un valore soglia. . . . .	196
<b>Lezione 093.</b> Legami tra la stabilità dei punti fissi di una funzione e valore assoluto della derivata. Esempio di successione per ricorrenza senza limite (caos). Equazione logistica. . . . .	201

## ANALISI 1 - LEZIONE 055

Note Title

28/11/2016

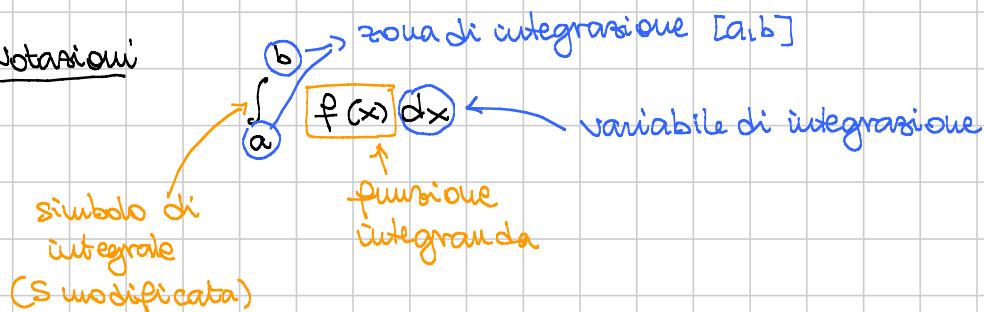
**[INTEGRALI]**

→ PROPERI

→ IMPROPERI

Road map

- come si indicano
- significato geometrico
- come si definiscono
- come si calcolano

**4 Notazioni**

- Ingredienti fond :
- ①  $[a,b]$  è zona di integrazione limitata
  - ② integranda  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  limitata, cioè  $\exists M \in \mathbb{R}$  t.c.  $|f(x)| \leq M \quad \forall x \in [a,b]$ .

L'integrale è proprio se ci sono le 2 limitatezze

Notazione più estesa

$$\int_a^a f(x) dx = 0 \quad (\text{estremi coincidenti})$$

$$\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx \quad (\text{si intende } a < b: \text{estremi invertiti})$$

Le due sopra sono definizioni

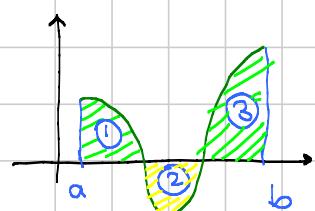
— o — o —

### ② Significato geometrico

Se  $f(x) \geq 0$  in  $[a,b]$ , allora  $\int_a^b f(x) dx$  rappresenta l'area del sottografico



Se  $f(x)$  ha segno variabile, allora  $\int_a^b f(x) dx$  rappresenta l'area con segno, cioè  
le aree sotto asse  $x$  contate con segno -



$$\int_a^b f(x) dx = \text{Area 1} + \text{Area 3} - \text{Area 2}$$

### ③ Definizione Si chiama integrale di Riemann, ma ci sono ...

tre possibilità → DARBOUX estesa (integrale anodico)  
 equivalenti → DARBOUX ortodossa  
 → RIEMANN

La definizione alla Darboux prevede 3 tappe

1a tappa Caso banale :  $f(x)$  costante su  $[a,b]$ , cioè

$$\exists \lambda \in \mathbb{R} \text{ t.c. } f(x) = \lambda \quad \forall x \in [a,b]$$

$$\int_a^b f(x) dx := \lambda \cdot (b-a) \quad \begin{matrix} \text{= area con segno} \\ \uparrow \quad \uparrow \text{base} \\ \text{altezza con segno} \end{matrix}$$

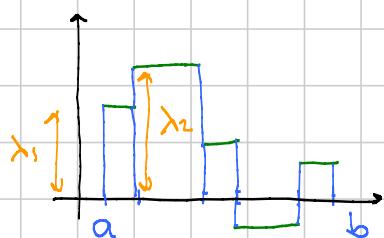


2a tappa Caso semibanale :  $f(x)$  costante in sottointervalli, cioè  
esiste intero  $n \geq 1$  e punti

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

ed esistono  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  reali t.c.

$$f(x) = \lambda_i \text{ in } (x_{i-1}, x_i) \quad \forall i = 1, \dots, n$$



Come definisco  $f$  agli estremi dei sottointervalli non importa  
(volevate si può definire come a dx o come a sx)

Oss. Una funzione di questo tipo è combinazione lineare di funzioni caratteristiche di intervalli

↓ vale s nell'intervalli  
e 0 altrove

Terminologia: queste funzioni si chiamano

- funzioni semplici
- funzioni a gradini
- step functions

Per definizione l'integrale di una step function è

$$\int_a^b f(x) dx = \text{somma algebrica aree dei rettangoli}$$

$$= \sum_{i=1}^m \lambda_i (x_i - x_{i-1})$$

↑ base  $i$ -esima  
altezza  $i$ -esima con segno

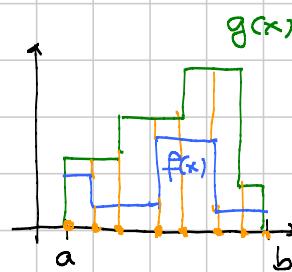
Scrittura ① Una stessa funzione a gradino si può scrivere in tanti modi come comb. lin. di caratteristiche.

L'integrale definito sopra non dipende dalla scrittura  
(aus hebt dimostrato!)

② Se  $f$  e  $g$  sono 2 step functions e  $f(x) \leq g(x)$   
per ogni  $x \in [a, b]$ , allora

$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

Lemma utile Due funzioni a gradino si possono pensare definite sulla stessa suddivisione di  $[a, b]$ .

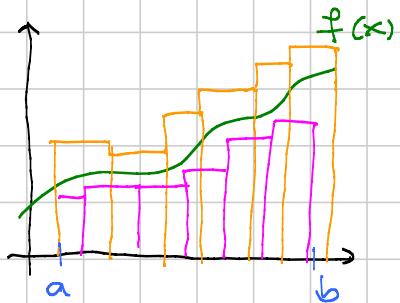


3<sup>a</sup> tappa] Caso generale  $f$  è una qualunque funzione limitata in  $[a,b]$

Considero tutte le step functions  $\geq f(x)$  e tutte quelle  $\leq f(x)$  e pongo:

$$I^+(f, [a,b]) := \inf_{\substack{\uparrow \\ \text{int.} \\ \text{superiore}}} \left\{ \int_a^b \varphi(x) dx : \begin{array}{l} \varphi \text{ è una step f. e} \\ \varphi(x) \geq f(x) \quad \forall x \in [a,b] \end{array} \right\}$$

= inf aree arancioni



$$I^-(f, [a,b]) := \sup_{\substack{\uparrow \\ \text{int.} \\ \text{inferiore}}} \left\{ \int_a^b \varphi(x) dx : \begin{array}{l} \varphi \text{ è una step. f. e} \\ \varphi(x) \leq f(x) \quad \forall x \in [a,b] \end{array} \right\}$$

= sup aree magenta

Prop. Per ogni  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  limitata vale

$$I^-(f, [a,b]) \leq I^+(f, [a,b])$$

Dim: segue dalla seccatura ② precedente (l'insieme delle aree magenta sta a sx dell'insieme delle aree arancioni).

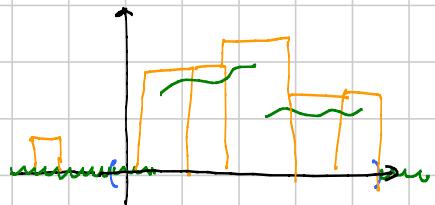
Def. Se succede che  $I^-(f, [a,b]) = I^+(f, [a,b])$ , allora si dice che  $f$  è integrabile (secondo Riemann, o secondo Darboux esteso) su  $[a,b]$ , e il valore comune si indica con

$$\int_a^b f(x) dx$$

Oss. ① Dove ho usato che  $f$  è limitata? Per essere sicuri che esistono step f. sopra e sotto, quindi  $I^+$  e  $I^-$  sono inf/sup di insiemi non vuoti

- ② Potrò riguadare l'intervallo  $[a,b]$  e definire l'integrale su  $\mathbb{R}$  per funzioni  $f$  che sono limitate e nulle fuori da un limitato.

La procedura è la stessa usando s.f. che sono anche loro nulle fuori da un intervallo



- ③ Darboux è più risparmiosa: si suddivide  $[a,b]$  in  $n$  parti, non nec. uguali

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

e poi in ogni  $[x_{i-1}, x_i]$  si definiscono  $\varphi$  e  $\psi$  usando come altezze inf e sup di  $f(x)$  nell'intervallo

- ④ Ci sono esempi in cui  $I^- < I^+$ . Basta pensare alla FUNZIONE DI DIRICHLET  $f: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{se } x \notin \mathbb{Q} \end{cases}$$



È chiaro che le step  $f$ ,  $\psi \geq f$  sono in realtà  $\geq 1$ , mentre le " "  $\varphi \leq f$  sono in realtà  $\leq 0$ , quindi

$$I^+(f, [0,1]) = 1$$

$$I^-(f, [0,1]) = 0$$

— o — o —

## ANALISI 1 - LEZIONE 056

Note Title

28/11/2016

Domanda: esistono funzioni integrabili?

Teorema misterioso: Le seguenti classi di funzioni sono integrabili

- ① funzioni continue,
  - ② funzioni monotone,
  - ③ funzioni con un numero finito di punti di discontinuità.
- Ce ne sono anche altre.

Oss. Anche solo per dimostrare che le costanti sono integrabili si passa per le seccatine descritte alla les. precedente.

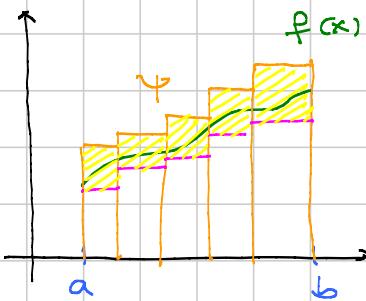
Criterio di integrabilità: Una funzione  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  è integrabile se e solo se per ogni  $\epsilon > 0$  esistono 2 step functions  $\psi_\epsilon(x)$  e  $\varphi_\epsilon(x)$ , definite a partire dalla stessa sud. di  $[a,b]$ , tali che

$$\varphi_\epsilon(x) \leq f(x) \leq \psi_\epsilon(x) \quad \forall x \in [a,b]$$

e

$$\int_a^b (\psi_\epsilon(x) - \varphi_\epsilon(x)) dx \leq \epsilon$$

"somma aree degli "anelli"



Dim.: Basta osservare che  $I^+ = I^-$ ,

quindi

qui casca  $\int \psi_\epsilon$

qui casca  $\int \psi_\epsilon$

$\int \psi_\epsilon$

$$I^- = I^+ \quad \frac{\epsilon}{2}$$

**PROPRIETÀ DELLE FUNZIONI INTEGRABILI**

① Se  $f$  e  $g$  sono integrabili in  $[a, b]$ , allora  $f+g$  lo è e

$$\int_a^b (f(x) + g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

Dim. Uso il criterio di integrabilità. Fisso  $\varepsilon > 0$ .

Poiché  $f$  è integrabile, esistono  $\varphi_\varepsilon^1$  e  $\psi_\varepsilon^1$  s.f. tali che

$$\varphi_\varepsilon^1(x) \leq f(x) \leq \psi_\varepsilon^1(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon^1(x) - \varphi_\varepsilon^1(x)) dx \leq \frac{\varepsilon}{2}$$

Analogamente per  $g$  ...

$$\varphi_\varepsilon^2(x) \leq g(x) \leq \psi_\varepsilon^2(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon^2(x) - \varphi_\varepsilon^2(x)) dx \leq \frac{\varepsilon}{2}$$

Ora sommando  
e

$$\frac{\varphi_\varepsilon^2(x) + \varphi_\varepsilon^1(x)}{\varphi_\varepsilon(x)} \leq f(x) + g(x) \leq \frac{\psi_\varepsilon^2(x) + \psi_\varepsilon^1(x)}{\psi_\varepsilon(x)}$$

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon(x) - \varphi_\varepsilon(x)) dx = \int_a^b \psi_\varepsilon^2 - \varphi_\varepsilon^2 + \int_a^b \psi_\varepsilon^1 - \varphi_\varepsilon^1 \leq \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right)\varepsilon = \varepsilon$$

sto usando che l'integrale della somma è la somma degli int.,  
ma solo a livello di s.f.

— o — o —

② Se  $f(x)$  è integrabile in  $[a, b]$  e  $\lambda \in \mathbb{R}$ , allora  $\lambda f(x)$  è integrabile e

$$\int_a^b \lambda f(x) dx = \lambda \int_a^b f(x) dx$$

Dim. Analoga a prima, ma occorre al caso  $\lambda < 0$   
(le step sopra / sotto si invertono)

Riassunto di ① e ② L'insieme delle funzioni integrabili è uno sp. vett. e l'integrale è un'appl. lineare.

Achtung! Non è vero in generale che

$$\int_a^b f(x) \cdot g(x) dx = \int_a^b f(x) dx - \int_a^b g(x) dx$$

Domanda: quando è vero?

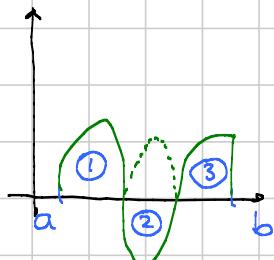
③ Se  $f(x)$  è integrabile, allora  $|f(x)|$  è integrabile e vale

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx$$

Interpretazione geometrica

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| = |\text{Area } ① - \text{Area } ② + \text{Area } ③|$$

$$\int_a^b |f(x)| dx = \text{Area } ① + \text{Area } ② + \text{Area } ③$$



Ci si riduce alla disug. da preceduto  $|a_1 + \dots + a_n| \leq |a_1| + \dots + |a_n|$

④ Se  $f(x) \geq 0$  in  $[a,b]$  e  $f(x)$  è integrabile, allora

$$\int_a^b f(x) dx \geq 0$$

Più in generale, se  $f(x) \geq g(x)$  in  $[a,b]$  e sono integrabili, allora

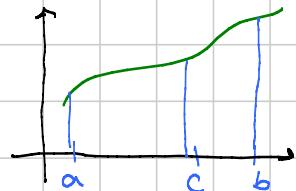
$$\int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx \quad (\text{MONOTONIA dell'integrale})$$

Dim.] Basta dim. la prima e poi usare la diseguale  $(f-g)$   
Per la prima, basta osservare che  $\varphi(x) = 0$  è una  
step. function che contribuisce a def.  $I^-(f, [a,b])$

### ⑤ Additività rispetto zona di integrazione

Se  $f(x)$  è integrabile su  $[a,b]$  e  $c \in (a,b)$ , allora  $f$  è integr. su  $[a,c]$  e  $[c,b]$  e vale

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$



Dim.] Basta aggiungere sempre  $c$  tra i punti della sudol. quando si fanno le sf sopra / sotto.

In alternativa: se ho definito l'integrale su tutto  $\mathbb{R}$  ponendo la funzione  $=0$  fuori dall'intervallo, allora diventa un caso particolare di integrale della somma.

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} f_{ab}(x) dx$$

$$f_{ab}(x) = \begin{cases} f(x) & x \in [a,b] \\ 0 & x \notin [a,b] \end{cases}$$

$$\int_a^c f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} f_{ac}(x) dx$$

$$f_{ac}(x) = \dots$$

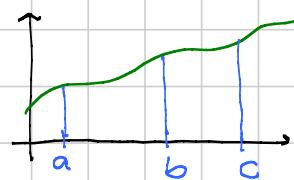
$$\int_0^b f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} f_{cb}(x) dx$$

$$f_{cb}(x) = \dots$$

Allora  $f_{ab}(x) = f_{ac}(x) + f_{cb}(x)$ .

Oss. Un enunciato analogo vale anche se  $c \notin [a,b]$ , ricordando la def. iniziale ad estremi invertiti

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx - \int_b^c f(x) dx$$



⑥ Proprietà di reticolò Se  $f(x)$  e  $g(x)$  sono integrabili, allora

$$\max\{f(x), g(x)\} \quad \text{e} \quad \min\{f(x), g(x)\}$$

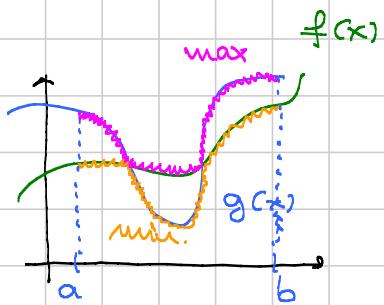
sono integrabili (nello stesso intervallo)

Dim. Posso usare le step.  $f$ , ma va lunga.

Trucco algebrico: per ogni  $a, b$  in  $\mathbb{R}$

$$\max\{a, b\} = \frac{a+b+|a-b|}{2}$$

$$\min\{a, b\} = \frac{a+b-|a-b|}{2}$$



Quindi segue dalla linearità e dal valore assoluto.

⑦ Prodotto Il prodotto di funzioni integrabili è integrabile  
(anche se non c'è la formula per l'integrale del prodotto)

Cose non dimostrate: → valore assoluto,  
→ prodotto.  
—○—○—

## ANALISI

## 1

## LEZIONE 057

Note Title

30/11/2016

Come calcolo  $\int_a^b f(x) dx$  ?

Procedura operativa: supponiamo  $f \in C^0([a,b])$ . Cerco una funzione  $F: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  derivabile almeno in  $(a,b)$  b.c.

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in (a,b)$$

A questo punto

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

Notazione Si pose

$$[F(x)]_a^b = [F(x)]_{x=a}^{x=b} := F(b) - F(a)$$

Def 1 (Primitiva - ANTIDERIVATIVE) Data  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  continua, si dice primitiva di  $f$  UNA qualunque  $F \in C^0([a,b]) \cap C^1((a,b))$  tale che

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in (a,b)$$

Oss. La primitiva, posto che esiste, non è mai unica. Se  $F(x)$  è una primitiva, anche  $F(x) + 2016$  lo è

Prop. Sia  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  continua, e siano  $F_1$  ed  $F_2$  due primitive. Allora esiste  $c \in \mathbb{R}$  tale che

$$F_2(x) = F_1(x) + c \quad \forall x \in [a,b]$$

Dim. Poniamo  $G(x) := F_2(x) - F_1(x)$ . Allora  $G \in C^0([a,b])$  e  $G \in C^1((a,b))$  e

$$G'(x) = F_2'(x) - F_1'(x) = f(x) - f(x) = 0 \quad \forall x \in (a,b)$$

Ora uso Lagrange in ogni sottointervallo  $[a, x_0]$



$$G(x_0) - G(a) = (x_0 - a) G'(c) = 0$$

"0"

Questo mostra che  $G(x_0) = G(a)$   $\forall x \in [a, b]$

"c"

$$G(x) \equiv c \Rightarrow F_2(x) = F_1(x) + c \quad \forall x \in [a, b]$$

— o — o —

Corollario La procedura operativa non dipende dalla scelta della primitiva

Dim. Siamo  $F_1$  ed  $F_2$  due primitive. Per la prop. sappiamo che  $F_2(x) = F_1(x) + C$   $\forall x$ .  
e quindi

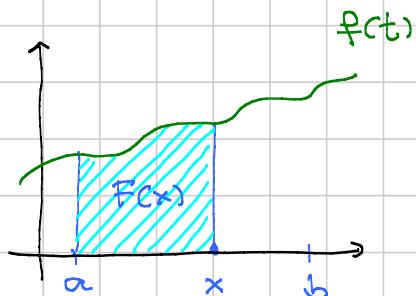
$$\begin{aligned} [F_2(x)]_a^b &= F_2(b) - F_2(a) = (F_1(b) + C) - (F_1(a) + C) \\ &= F_1(b) - F_1(a) = [F_1(x)]_a^b \\ &\quad — o — o — \end{aligned}$$

Def. 2 (Funzione integrale) Sia  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione integrabile (per ora non assumo continuità). Questo significa l'integrabilità nei sottointervalli.

Si dice funzione integrale la funzione  $F: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  definita da

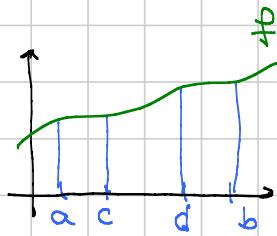
$$F(x) := \int_a^x f(t) dt \quad \forall x \in [a, b]$$

↑  
 nome a caso  
 $(\neq x)$  per la  
 variabile di  
 integrazione  
 (potrà essere  $y$  o  $z$ )



Proprietà semplice Per ogni sottointervallo  $[c,d] \subseteq [a,b]$  vale

$$\begin{aligned} \int_c^d f(x) dx &= [F(x)]_c^d = F(d) - F(c) \\ &= \int_a^d f(x) dx - \int_a^c f(x) dx \end{aligned}$$



Dim.: additività dell'integrale rispetto alla zona di integrazione.

Questo dimostra la procedura con la funzione integrale  $F$  al posto della primitiva.

Non resta che dimostrare che la funzione integrale è una primitiva.

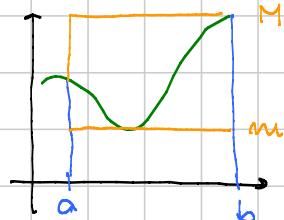
Teorema (della media integrale) Sia  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  continua.

Allora esiste almeno un  $c \in (a,b)$  t.c.

$$\boxed{\int_a^b f(x) dx = (b-a) f(c)}$$

Dim Siano  $m$  ed  $M$  il min / max di  $f$  in  $[a,b]$  (esistono per W.)  
Si vede che

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a)$$



(basta osservare che  $\varphi(x) \equiv m$  è una step. f sotto e  $\psi(x) \equiv M$  è una step function sopra).

Dividendo ottengo

$$m \leq \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx \leq M$$

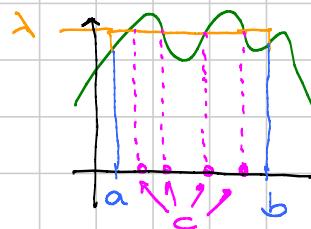
"

C'è un p.t. in cui  $f$  vale  $m$ . C'è un p.t. in cui vale  $M$ .

Per il teo. valori intermedi esiste almeno un punto in cui  $f$  vale  $\lambda$

Interpretazione geometrica  $\int_1^{\lambda} f(x) dx$ , è quindi  $f(c)$ , è l'altezza che deve avere un rettangolo di base  $[a,b]$  affinché la sua area coincida con l'integrale.

Area rettangolo = area sotto grafico



Teorema (Teorema fondamentale del calcolo integrale)

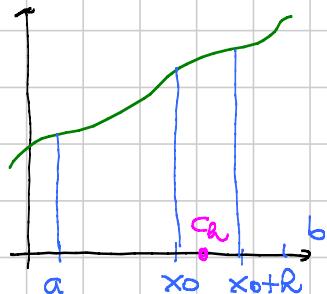
Sia  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  continua. Sia  $F: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  la funzione integrale.

Allora  $F$  è una primitiva di  $f$ , cioè

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in (a,b).$$

Dim.: Sia  $x_0 \in (a,b)$ . Per  $R > 0$  tale che  $x_0 + R \leq b$  vale che

$$\begin{aligned} F(x_0 + R) &= \int_a^{x_0+R} f(t) dt \\ &= \int_a^{x_0} f(t) dt + \int_{x_0}^{x_0+R} f(t) dt \\ &= F(x_0) + \int_{x_0}^{x_0+R} f(t) dt, \text{ quindi} \end{aligned}$$



$$\frac{F(x_0 + R) - F(x_0)}{R} = \frac{1}{R} \int_{x_0}^{x_0+R} f(t) dt$$

Per il teo. della media integrale

$$\int_{x_0}^{x_0+R} f(t) dt = R \cdot f(c_R)$$

lunga. zona  
di integrazione

↑  
p.t. misterioso in  
( $x_0, x_0 + R$ )

Quindi

$$\frac{F(x_0+\Delta) - F(x_0)}{\Delta} = f(c_\Delta) \quad \text{con } x_0 < c_\Delta < x_0 + \Delta$$

Quando  $\Delta \rightarrow 0^+$  si ha che  $c_\Delta \rightarrow x_0$  per i carabinieri, quindi  $f(c_\Delta) \rightarrow f(x_0)$ , quindi

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0^+} \frac{F(x_0+\Delta) - F(x_0)}{\Delta} = f(x_0)$$

Dovei fare la stessa cosa per  $\Delta \rightarrow 0^-$ . Basta osservare che valgono le stesse formule per la convenzione sugli integrali ad estremi invertiti

$$\int_a^{x_0+\Delta} f(t) dt = \int_a^{x_0} f(t) dt + \int_{x_0}^{x_0+\Delta} f(t) dt$$

$$= \int_{x_0-\Delta}^{x_0} f(t) dt$$

Questo completa la dim. che  $F'(x_0) = f(x_0) \quad \forall x_0 \in (a, b)$

Cosa posso dire della funzione integrale  $F(x)$  se  $f(x)$  è solo integrabile (ma non nec. continua?)

È Lipschitziana! E la sua costante di Lip. è una qualunque limitazione per  $|f(x)|$

Dim. Supponiamo  $|f(x)| \leq M$  per ogni  $x \in [a, b]$ .

Allora per ogni  $x$  e  $y$  in  $[a, b]$  vale (suppongo  $y \geq x$ )

$$\begin{aligned} |F(y) - F(x)| &= \left| \int_x^y f(t) dt \right| \quad (\text{proprietà int. e val. assoluto}) \\ &\leq \int_x^y |f(t)| dt \\ &\leq \int_x^y M dt = M(y-x) = M|y-x| \end{aligned}$$

## ANALISI

1

## LEZIONE 058

Note Title

30/11/2016

Teorema (Integrabilità delle funzioni monotone)Sia  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  monotona (debolmente).Allora  $f$  è integrabile.

Dim. Per la caratterizzazione devo  
per ogni  $\varepsilon > 0$ , trovare step  $f$

$$\varphi_\varepsilon(x) \leq f(x) \leq \psi_\varepsilon(x)$$

t.c.  $\int_a^b (\psi_\varepsilon(x) - \varphi_\varepsilon(x)) dx \leq \varepsilon$

$$\int_a^b (\psi_\varepsilon(x) - \varphi_\varepsilon(x)) dx \leq \varepsilon$$

(Posso supporre wlog che  $f$  è crescente)Suddivido la base  $[a,b]$  in  $n$  punti uguali di lunghezza  $\frac{b-a}{n}$ .

Detto

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

gli estremi della suddivisione, poniamo

$$\varphi(x) = f(x_{i-1}) \quad \forall x \in (x_{i-1}, x_i)$$

$$\psi(x) = f(x_i) \quad \forall x \in (x_{i-1}, x_i)$$

$$\begin{aligned} \text{Ora } \int_a^b (\psi(x) - \varphi(x)) dx &= \sum_{i=1}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} (\psi(x) - \varphi(x)) dx \\ &= \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) [f(x_i) - f(x_{i-1})] \\ &\quad \text{base} \quad \text{altezza} \\ &\quad \text{(tutte uguali)} \\ &= \frac{b-a}{n} \sum_{i=1}^n [f(x_i) - f(x_{i-1})] \\ &\quad \text{Telescopica} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \frac{b-a}{n} [f(b) - f(a)] \\ &\quad \text{per dividere } n \text{ grande, questo va sotto } \varepsilon. \end{aligned}$$

Oss (futurista) Una funzione può essere monotona ma essere discontinua su tutto  $\mathbb{Q}$ .

Tecniche di integrazione Data  $f(x)$ , come trovo una primitiva  $F(x)$ ?

- Primitive elementari
- Integrazione per parti
- " " sostituzione
- " " funzioni razionali
- Sostituzioni razionalizzanti

Primitive elementari: leggo al contrario la tabellina delle derivate

$f$	$F$	$f$	$F$
$c$	$cx$	$e^x$	$e^x$
$x^n$	$\frac{1}{n+1} x^{n+1}$ $n \in \mathbb{N}$	$\cos x$	$\sin x$
$x^\alpha$	$\frac{1}{\alpha+1} x^{\alpha+1}$ $\alpha \in \mathbb{R}$ $\alpha \neq -1$	$\sinh x$	$-\cos x$
$\frac{1}{x}$	$\log x$	$\cosh x$	$\sinh x$
$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arcsin x$	$\tan x$	$\cosh x$
$\frac{-1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arccos x$	$a^x$	$\frac{1}{\log a} a^x$

Notazione  $\int f(x) dx$  = una qualunque primitiva  
di  $f(x)$   
integrate senza estremi

$$\int \sin x dx = -\cos x$$

J1 famigerato + c

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + c$$

- Se devo calcolare l'integrale con estremi, il "+c" si semplifica, dunque è utile

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x \, dx = \left[ -\cos x + c \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = -\cos \frac{\pi}{2} + c - (-\cos 0 + c) = 1$$

- Potrò mettere +c per descrivere l'insieme di TUTTE le primitive di f(x).

Esempio  $f(x) = \frac{1}{x^2}$  definita per  $x \neq 0$ ,

Come sono fatte tutte le  $F: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$  tali che

$$F'(x) = \frac{1}{x^2} \quad \forall x \neq 0 \quad ?$$

Risposta:  $F(x) = -\frac{1}{x} + c$  NO!!!!

Risposta corretta: posso usare 2 c diversi per  $x > 0$  e  $x < 0$ , quindi

$$F(x) = \begin{cases} -\frac{1}{x} + c_1 & \text{per } x < 0 \\ -\frac{1}{x} + c_2 & \text{per } x \geq 0 \end{cases}$$

Detto brutalmente: tutte le volte che l'insieme di def. di f(x) è fatto da più pezzi, posso usare c diversi su pezzi diversi.

Quindi mettere +c "meccanico" non assicura di descrivere tutte le primitive.

Esempio 1  $\int (x^2 + 2x + 1) dx = \frac{x^3}{3} + 2 \cdot \frac{x^2}{2} + x = \frac{x^3}{3} + x^2 + x$

Esempio 2  $\int e^{5x} dx = \frac{1}{5} e^{5x}$        $\int e^{-x} dx = -e^{-x}$

Esempio 3  $\int \sin(5x) dx = -\frac{1}{5} \cos(5x)$

Esempio 4  $\int \frac{1}{x} dx = \log|x|$  per  $x > 0$

Ha senso cercare  $F: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$  t.c.

$$F'(x) = \frac{1}{x} \quad \forall x \neq 0$$

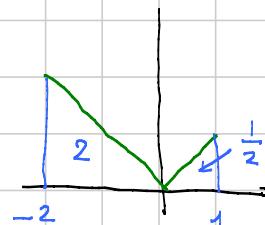
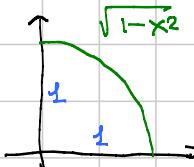
$F(x) = \log|x|$ . Si  $x > 0$  è banale

Per  $x < 0$  si ha  $F(x) = \log(-x)$

$$F'(x) = \frac{1}{-x} (-1) = \frac{1}{x} \quad \text{smiley face}$$

Esempio 5  $\int_{-2}^1 |x| dx = 2 + \frac{1}{2} = \frac{5}{2}$

$$\int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx = \frac{\pi}{4}$$



Esempio 6  $\int_0^2 |x^2 - 2| dx$

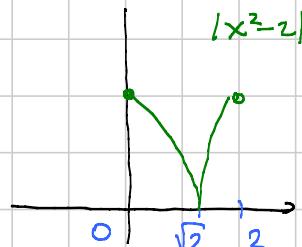
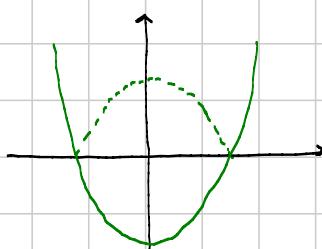
SO CHE DEVE VENIRE  $> 0$

$$= \int_0^{\sqrt{2}} |x^2 - 2| dx + \int_{\sqrt{2}}^2 |x^2 - 2| dx$$

$$= \int_0^{\sqrt{2}} (2 - x^2) dx + \int_{\sqrt{2}}^2 (x^2 - 2) dx$$

$$= \left[ 2x - \frac{x^3}{3} \right]_0^{\sqrt{2}} + \left[ \frac{x^3}{3} - 2x \right]_{\sqrt{2}}^2$$

$$= 2\sqrt{2} - \frac{2\sqrt{2}}{3} + \frac{8}{3} - 4 - \frac{2\sqrt{2}}{3} + 2\sqrt{2} = \dots$$



## ANALISI

1

## LEZIONE 059

Note Title

01/12/2016

INTEGRAZIONE PER PARTIPoniamo: teo. fond. calcolo integrale $\varphi: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  continua,  $\Phi: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  una primitiva.

Allora

$$\int_a^b \varphi(x) dx = \Phi(b) - \Phi(a)$$

Caso speciale: $\Phi(x) = F(x) \cdot G(x)$ . Allora

$$\begin{aligned} \varphi(x) &= \Phi'(x) = F'(x) G(x) + F(x) G'(x) \\ &= f(x) G(x) + F(x) g(x) \end{aligned}$$

Sostituendo

$$\begin{aligned} \int_a^b (\varphi(x) G(x) + F(x) g(x)) dx &= F(b) G(b) - F(a) G(a) \\ &\quad \Phi(b) - \Phi(a) \\ &= [F(x) G(x)]_a^b \end{aligned}$$

Riorganizzando

$$\int_a^b f(x) G(x) dx = [F(x) G(x)]_a^b - \int_a^b F(x) g(x) dx$$

FORMULA DI INTEGRAZIONE PER PARTI

$$\int fG = FG - \int Fg$$

Formula "abusiva"

- Operativamente :
- cerco di vedere l'integrandi come prodotto  $f G$
  - $G$  spero che derivando "migliori"
  - $f$  spero di saper fare la primitiva  
una

$$\begin{aligned} \underline{\text{Esempio 1}} \quad \int x e^{7x} dx &= x \cdot \frac{1}{7} e^{7x} - \int \frac{1}{7} e^{7x} \cdot 1 dx \\ &\stackrel{G \neq}{=} \stackrel{G}{F} \stackrel{F}{g} \\ &= \frac{1}{7} x e^{7x} - \frac{1}{7} \int e^{7x} dx \\ &= \frac{1}{7} x e^{7x} - \frac{1}{49} e^{7x} \end{aligned}$$

Oss. Calcolata una primitiva, conviene fare la verifica, cioè derivare e vedere se viene  $x e^{7x}$ .

$$\begin{aligned} \underline{\text{Esempio 2}} \quad \int x^2 \cos(3x) dx &= x^2 \cdot \frac{1}{3} \sin(3x) - \int \frac{1}{3} \sin(3x) \cdot 2x dx \\ &\stackrel{G \neq}{=} \stackrel{G}{F} \stackrel{F}{g} \\ &= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) - \frac{2}{3} \int x \sin(3x) dx \\ &\quad \stackrel{G \neq}{=} \\ &= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) - \frac{2}{3} \left[ x \left( -\frac{1}{3} \cos(3x) \right) - \int \left( -\frac{1}{3} \cos(3x) \right) \cdot 1 dx \right] \\ &= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) + \frac{2}{9} x \cos(3x) - \frac{2}{9} \int \cos(3x) dx \\ &= \frac{1}{3} x^2 \sin(3x) + \frac{2}{9} x \cos(3x) - \frac{2}{27} \sin(3x) \quad \text{VERIFICA !!} \\ &\quad \underline{\quad} \underline{\quad} \underline{\quad} \end{aligned}$$

Fatto generale Con lo stesso metodo si calcolano le primitive

$$\boxed{\int p(x) e^{ax} dx}$$

$$\boxed{\int p(x) \sin(ax) dx}$$

$$\boxed{\int p(x) \cos(ax) dx}$$

dove  $p(x)$  è un qualunque polinomio.

Idea: i polinomi a forza di derivarli migliorano.

Utilizzai SMART dell'integrazione per parti:

- grande ritorno
- trucco dell' $\frac{1}{2}$  nascosto

$$\text{Esempio 3} \quad \int e^{2x} \cos x \, dx = e^{2x} \sin x - \int 2e^{2x} \sin x \, dx$$

$F \quad g$        $F \quad G$        $f \quad g$

$$= e^{2x} \sin x - 2 \int e^{2x} \sin x \, dx$$

$F \quad g$   $\rightsquigarrow$  sembra meglio  
 $g \quad F$   $\rightsquigarrow$  si torna da capo

$$= e^{2x} \sin x - 2 \left[ e^{2x} (-\cos x) - \int 2e^{2x} (-\cos x) \, dx \right]$$

$F \quad G$        $f \quad g$

$$= e^{2x} \sin x + 2 \cos x e^{2x} - \underline{4 \int e^{2x} \cos x \, dx}$$

$\text{GRANDE RITORNO}$

Porta una  $\alpha$  s $\infty$ :

$$5 \int e^{2x} \cos x \, dx = e^{2x} \sin x + 2 \cos x e^{2x}$$

Divido per 5 e ho la primitiva.

— o — o —

Allo stesso modo faccio tutte le primitive del tipo

$$\boxed{\int e^{\alpha x} \sin(bx) \, dx}$$

$$\boxed{\int e^{\alpha x} \cos(bx) \, dx}$$

Nota bene:  $4^x = e^{x \log 4}$ , quindi ricorda nei casi precedenti.

Nota bene: il prodotto di 2 o più funzioni trigonometriche si può sempre trasformare in somma o differenza mediante formule precorsistiche  
product to sum

$$\underline{\text{Esempio 4}} \quad \int \log x \, dx = \int 1 \cdot \log x \, dx = x \log x - \int x \cdot \frac{1}{x} \, dx$$

g F G F G f

$$= x \log x - \int 1 \, dx = x \log x - x \quad \text{Verifica!}$$

$$\underline{\text{Esempio 5}} \quad \int \arctan x \, dx =$$

$$= \int 1 \cdot \arctan x \, dx = x \arctan x - \int x \cdot \frac{1}{1+x^2} \, dx$$

g F G F G f

$$= x \arctan x - \frac{1}{2} \int \frac{2x}{1+x^2} \, dx = x \arctan x - \frac{1}{2} \operatorname{Dog}(1+x^2)$$

$$\underline{\text{Esempio 6}} \quad \int \cos^2 x \, dx =$$

$$= \int \cos x \cdot \cos x \, dx = \cos x \cdot \sin x - \int (-\sin x) \sin x \, dx$$

F g F G f G

$$= \cos x \cdot \sin x + \int \sin^2 x \, dx \quad (\text{se continuo per punti toro e ovunque})$$

$$\stackrel{\uparrow}{\text{Ricorso}} \quad \Rightarrow \cos x \cdot \sin x + \int (1 - \cos^2 x) \, dx$$

$$= \cos x \cdot \sin x + \int 1 \, dx - \int \cos^2 x \, dx \quad \text{Grande ritorno}$$

$$\Rightarrow 2 \int \cos^2 x \, dx = \cos x \cdot \sin x + x$$

$$\Rightarrow \int \cos^2 x \, dx = \frac{1}{2} x + \frac{1}{2} \cos x \cdot \sin x$$

Allo stesso modo calcolo

$$\int \sin^2 x \, dx = \frac{1}{2} x - \frac{1}{2} \cos x \cdot \sin x$$

(la somma delle primitive di  $\cos^2 x$  e  $\sin^2 x$  deve fare la prim. di 1, cioè  $x$ )

Alternativa : percorso da subito !

$$\cos(2x) = 2\cos^2 x - 1$$

$$\cos(2x) = 1 - 2\sin^2 x$$

$$\cos^2 x = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x)$$

$$\sin^2 x = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2x)$$

$$\int \cos^2 x \, dx = \int \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x) \, dx$$

$$\int \sin^2 x \, dx = \int \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2x) \, dx$$

$$= \frac{1}{2}x + \frac{1}{4} \underbrace{\sin(2x)}_{2\sin x \cdot \cos x}$$

$$= \frac{1}{2}x - \frac{1}{4} \underbrace{\sin(2x)}_{2\sin x \cdot \cos x}$$

— o — o —

Esempio finale  $\int \tan x \, dx =$

$$= \int \sin x \cdot \frac{1}{\cos x} \, dx = (-\cos x) \frac{1}{\cos x} - \int (-\cos x) \left(-\frac{1}{\cos^2 x}\right) (-\sin x) \, dx$$

g F

G F

G F

$$= -1 + \int \tan x \, dx$$

Pessimo ritorno : semplificando ottengo  $0 = -1$

Oss. Con gli estremi la formula sarebbe corretta, anche se inutile.

Per questo la formula senza estremi è abusiva.

Un modo di aggiustare la formula è di pensarla come uguaglianza tra insiemi, definendo

$$\int \varphi \, dx = \{ \text{tutte le primitive di } \varphi \}.$$

Oss. Provare  $\int 1 \, dx = \int e^{2x} \cdot e^{-2x} \, dx = \dots$

F g

## ANALISI 1

-

## LEZIONE 060

Note Title

01/12/2016

INTEGRAZIONE PER SOSTITUZIONE

$$\int_a^b \varphi(x) dx = [\Phi(b) - \Phi(a)]$$

Questa volta  $\Phi(x) = G(F(x))$ , quindi

$$\varphi(x) = G'(F(x)) F'(x)$$

Sostituendo ottengo

$$\begin{aligned} \int_a^b G'(F(x)) F'(x) dx &= G(F(b)) - G(F(a)) \\ &= [G(x)]_{F(a)}^{F(b)} \\ &= \int_{F(a)}^{F(b)} g(x) dx \end{aligned}$$

Riorganizzando

$$\int_a^b g(F(x)) f(x) dx = \int_{F(a)}^{F(b)} g(x) dx$$

FORMULA DI INT. PER SOSTITUZIONE UFFICIALE

Brutal mode:  $\int_a^b g(F(x)) f(x) dx$  Pongo  $y = F(x)$

$$\frac{dy}{dx} = F'(x) = f(x) \quad dy = f(x) dx$$

Quando  $x=a$  ho che  $y=F(a)$  e idem quando  $x=b \dots y=F(b)$

In conclusione

$$\int_a^b \underbrace{g(F(x))}_{g(y)} \underbrace{f(x) dx}_{dy} = \int_{F(a)}^{F(b)} g(y) dy$$

$$\underline{\text{Esempio 1}} \quad \int \tan x \, dx = \int \frac{\sin x}{\cos x} \, dx$$

Pongo  $y = \cos x$  quindi  $\frac{dy}{dx} = -\sin x$  e quindi  $dy = -\sin x \, dx$

$$\begin{aligned} &= - \int \frac{1}{\cos x} (-\sin x) \, dx \\ &\quad \downarrow \quad \quad \quad dy \\ &= - \int \frac{1}{y} dy = -\log|y| \\ &= -\log|\cos x| = \log \frac{1}{|\cos x|} \end{aligned}$$

$$\underline{\text{Esempio 2}} \quad \int \frac{x}{1+x^2} \, dx$$

Pongo  $y = 1+x^2$   $\Rightarrow \frac{dy}{dx} = 2x$

$\Rightarrow dy = 2x \, dx$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+x^2} \cdot 2x \, dx = \frac{1}{2} \int \frac{1}{y} dy = \frac{1}{2} \log|y| = \frac{1}{2} \log|1+x^2| \\ &= \frac{1}{2} \log(1+x^2) = \log \sqrt{1+x^2} \end{aligned}$$

$$\underline{\text{Esempio 3}} \quad \int \frac{\log^7 x}{x} \, dx$$

Pongo  $y = \log x \Rightarrow dy = \frac{1}{x} \, dx$

$$\begin{aligned} &= \int \log^7 x \cdot \frac{1}{x} \, dx \\ &\quad \downarrow \quad \quad \quad dy \\ &= \int y^7 dy = \frac{1}{8} y^8 = \frac{1}{8} \log^8 x \end{aligned}$$

$$\underline{\text{Esempio 4}} \quad \int \frac{1}{\log^7 x \cdot x} \, dx$$

$y = \log x \Rightarrow dy = \frac{1}{x} \, dx$

$$= \int \frac{1}{y^7} dy = -\frac{1}{6} \frac{1}{y^6} = -\frac{1}{6} \frac{1}{\log^6 x}$$

$$\underline{\text{Esempio 5}} \quad \int \frac{1}{x \log x} \, dx$$

Come sopra

$$= \int \frac{1}{y} dy = \log|y| = \log|\log x|$$

Esempio 6  $\int \sqrt{1-x^2} dx$

Pongo  $x = \sin y$   
 $\frac{dx}{dy} = \cos y \Rightarrow dx = \cos y dy$

$$= \int \sqrt{1-\sin^2 y} \cos y dy = \int \cos^2 y dy = (\text{Int.-prec.})$$

$$= \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}\sin y \cos y$$

$\downarrow$        $\downarrow$        $\downarrow$   
 arcsin x     $\times$      $\sqrt{1-\sin^2 y}$   
 $\sqrt{1-x^2}$

$(y = \arcsin x)$

$$= \frac{1}{2}\arcsin x + \frac{1}{2}x\sqrt{1-x^2}$$

Ci sono passaggi sporchi ovunque! Verifico per  $x \in (-1, 1)$  e sono sicuro di aver fatto bene.

— o — o —

Esempio 7  $\int \sqrt{1+x^2} dx$

Pongo  $x = \sinh y$   
 $dx = \cosh y dy$

$$= \int \sqrt{1+\sinh^2 y} \cosh y dy = \int \cosh^2 y dy = \text{si fa...}$$

(provare per esauritivo)

Esempio 8 Come integrare potenze di  $\sin x$  e  $\cos x$

$$\int \cos^4 x dx$$

[1° modo] Parti + percorso + grande ritorno

$$\int \cos^4 x dx = \int \cos x \cdot \cos^3 x dx = \sin x \cdot \cos^3 x - \int \sin x \cdot 3 \cos^2 x (-\sin x)$$

$\underline{g}$        $\underline{F}$        $\underline{G}$        $\underline{F}$        $\underline{G}$        $\underline{f}$

$$= \sin x \cdot \cos^3 x + 3 \int \overset{\substack{\uparrow \\ \text{percorso} \\ (1-\cos^2 x)}}{\sin^2 x \cos^2 x} dx = \sin x \cdot \cos^3 x + 3 \int \cos^2 x dx - 3 \int \cos^4 x dx$$

$\downarrow$        $\downarrow$        $\downarrow$   
 lo so      grande  
 ritorno

In generale con questa tecnica faccio scendere l'esponente di 2.

**2° modo** Trasformare il prodotto in somma (questo è il modo migliore quando l'esponente è 2)

$$\cos^4 x = \cos^2 x \cdot \cos^2 x = \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x)\right) \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x)\right)$$

= moltiplico e poi analogo per  $\cos^2(2x)$

**3° modo** Se l'esponente è dispari, posso fare per sostituzione

$$\int \cos^7 x \, dx = \int \cos^6 x \cdot \cos x \, dx$$

$$= \int (1 - \sin^2 x)^3 \cdot \cos x \, dx$$

Pongo  $y = \sin x$   
 $\Rightarrow dy = \cos x \, dx$

$$= \int (1 - y^2)^3 \, dy$$

$$= \int (1 - 3y^2 + 3y^4 - y^6) \, dy = y - y^3 + \frac{3}{5} y^5 - \frac{1}{7} y^7$$

$$= \sin x - \sin^3 x + \frac{3}{5} \sin^5 x - \frac{1}{7} \sin^7 x$$

### Esempio 9

$$\int \frac{x}{1+x^4} \, dx$$

MEDIO

$$\int \frac{x^2}{1+x^4} \, dx$$

DIFFICILE

$$\int \frac{x^3}{1+x^4} \, dx$$

FACILE

$$\int \frac{x^3}{1+x^4} \, dx = \frac{1}{4} \int \frac{4x^3}{1+x^4} \, dx = \frac{1}{4} \log(1+x^4) \quad (\text{Volendo: } y = 1+x^4)$$

$$\int \frac{x}{1+x^4} \, dx \quad \text{Pongo } y = x^2 \Rightarrow dy = 2x \, dx$$

$$\frac{1}{2} \int \frac{2x}{1+x^4} \, dx = \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+y^2} \, dy = \frac{1}{2} \arctan y = \frac{1}{2} \arctan(x^2)$$

Esempio 10  $\int x^2 e^{5x^3} dx = \frac{1}{15} e^{5x^3}$  (volendo:  $y = 5x^3$ )

Esempio 11  $\int x \sin(\log x) dx$

Pongo  $y = \log x \Rightarrow dy = \frac{1}{x} dx$   
 $\Rightarrow x = e^y$

$$= \int x \underbrace{\sin(\log x)}_{e^y \sin y} \cdot \underbrace{\frac{1}{x} dx}_{dy}$$

$$= \int e^y \sin y dy = \text{si fa per parti con grande ritorno}$$

Esempio 12  $\int x \sqrt{3-x^2} dx$

1° modo: trigonometrico  $x = \sqrt{3} \sin y \Rightarrow$  diventa tutta trigonometria

2° modo: Pongo  $y = 3 - x^2 \Rightarrow dy = -2x dx$

$$\begin{aligned} &= -\frac{1}{2} \int \sqrt{3-x^2} (-2x) dx = -\frac{1}{2} \int \sqrt{y} dy \quad \sqrt{y} = y^{\frac{1}{2}} \\ &= -\frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} y^{\frac{3}{2}} = -\frac{1}{3} y^{\frac{3}{2}} \\ &= -\frac{1}{3} (3-x^2)^{\frac{3}{2}} \end{aligned}$$

— o — o —

## ANALISI 1

## LEZIONE 061

Note Title

07/12/2016

INTEGRAZIONE FUNZIONI RAZIONALI

Def. Una funzione razionale è il rapporto di due polinomi

$$f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)} \quad P(x) \in \mathbb{R}[x], \quad Q(x) \in \mathbb{R}[x]$$

Per le funzioni razionali "si può" determinare una primitiva in 4 fasi:

- ① DIVISIONE
- ② FATTORIZZAZIONE
- ③ SISTEMA LINEARE
- ④ INTEGRAZIONE

1-Divisione Se  $\deg P(x) < \deg Q(x)$  non c'è nulla da fare.

Altrimenti faccio la div. di polinomi, cioè scrivo

$$P(x) = A(x)Q(x) + R(x)$$

↑ con  $\deg R(x) < \deg Q(x)$

A questo punto

$$f(x) = \frac{P(x)}{Q(x)} = A(x) + \frac{R(x)}{Q(x)}$$

↑ nuova funz. raz. con  
polinomio, quindi  $\deg \text{num} < \deg \text{denom.}$   
primitiva banale

Conclusione: basta saper fare la primitiva quando grado sopra < grado sotto.

2 - Fattorizzazione = scomporre  $Q(x)$

Teorema (uniquo) Ogni polinomio  $Q(x) \in \mathbb{R}[x]$  si può scrivere come prodotto di polinomi di primo o secondo grado (questi ultimi non ulteriormente scomponibili), eventualmente ripetuti.

Def. La multiplicità di un fattore indica quante volte è ripetuto.

A fine della fase 2 mi ritrovo

$$Q(x) = \prod_{i=1}^k (a_i x + b_i)^{m_i} \cdot \prod_{j=1}^q (d_j x^2 + \beta_j x + \delta_j)^{\mu_j}$$

molt. molt.  $\beta_j^2 - 4 d_j \delta_j < 0$

3 - Sistema Lineare

→ caso semplice : tutte moltiplicità = 1

→ caso generale.

Caso semplice Se  $\deg P(x) < \deg Q(x)$ , allora posso scrivere la funzione razionale nella forma

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{A_1}{a_1 x + b_1} + \dots + \frac{A_k}{a_k x + b_k} + \frac{B_1 x + C_1}{d_1 x^2 + \beta_1 x + \delta_1} + \dots + \frac{B_\alpha x + C_\alpha}{d_\alpha x^2 + \beta_\alpha x + \delta_\alpha}$$

dove

- come denominatori ho usato i singoli fattori di  $Q(x)$
- come numeratori ho usato numeri incogniti  $A_1, \dots, A_k$  sui fattori di grado 1, e polinomi incogniti di 1° grado sui fattori di grado 2.

Oss. •  $\deg Q(x) = k+2\ell$

- Incognite :  $A_1, \dots, A_k, B_1, \dots, B_\ell, C_1, \dots, C_\ell$ , quindi  $k+2\ell$
- I coeff. di  $P(x)$  sono  $k+2\ell$ , perché sappiamo che  $\deg P(x) \leq k+2\ell-1$ , e un pol. di quel grado ha  $k+2\ell$  coeff.

$$\begin{aligned} \text{Esempio } \frac{x}{(x-3)(x^2+2)} &= \frac{A}{x-3} + \frac{Bx+C}{x^2+2} \\ &= \frac{Ax^2+2A+Bx^2+Cx-3Bx-3C}{(x-3)(x^2+2)} \end{aligned}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} A+B=0 \\ C-3B=1 \\ 2A-3C=0 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{coeff. di } x^2 \\ \text{coeff. di } x \\ \text{termine noto} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{Sistema Lineare di 3} \\ \text{equazioni in 3 incognite} \end{array}$$

Teorema misterioso Il sistema Lineare che si ottiene ha sempre soluzione (unica).

Alla fine della fase 3, nel caso semplice, basta saper fare primitive di funzioni del tipo

$$\frac{A}{ax+b} \quad \frac{Bx+C}{ax^2+bx+d}$$

↑ non scomponibile

Caso generale (in cui ci sono le molteplicità).

ci sono due possibili strade

- ① Decomposizione in fratti semplici generale
- ② Decomposizione di HERMITE (più semplice operativamente)

Esempio alla Hermite

$$\frac{x^2+5}{(x+1)^3(x+2)(x^2+1)^2} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x+2} + \frac{Cx+D}{x^2+1}$$

polinomio  
incognito di grado  
= grado denim - 1.

fin qui come  
se non ci  
fossero le  
molteplicità

$$+ \frac{d}{dx} \frac{Ex^3+Fx^2+Gx+H}{(x+1)^2(x^2+1)}$$

stessi fattori di  $Q(x)$ ,  
ma con molteplicità  
scesa di 1

Teorema misterioso Il sistema Lineare ha soluzione unica!

Conseguenza Alla fine basta saper fare le primitive di prima e poi la primitiva della derivata è banale !!

$$\begin{aligned}
 \text{Esempio} \quad \frac{x^2}{(x+1)^2(x+2)} &= \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x+2} + \frac{C}{dx} \\
 &= \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x+2} - \frac{C}{(x+1)^2} \\
 &= \frac{A(x+1)(x+2) + B(x+1)^2 - C(x+2)}{(x+1)^2(x+2)} \\
 &= \dots \text{ sistema lineare}
 \end{aligned}$$

4- Integrazione. Devo fare le primitive finali

$$\int \frac{A}{ax+b} dx = \frac{A}{a} \log |ax+b|$$

Restano da fare quelle del tipo  $\frac{Bx+C}{dx^2+Bx+\delta}$

C'è una formula, ma non vale da pena ricordarla.

Strategia:  $\rightarrow$  un po' di logaritmo per mandare via  $Bx$   
 $\rightarrow$  arctan per il resto.

$$\begin{aligned}
 \text{Esempio 1} \quad \int \frac{3x+2}{x^2+1} dx &= \int \frac{3x}{x^2+1} dx + \int \frac{2}{x^2+1} dx \\
 &= \frac{3}{2} \int \frac{2x}{x^2+1} dx + 2 \int \frac{1}{x^2+1} dx \\
 &= \frac{3}{2} \log(x^2+1) + 2 \arctan x
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Esempio 2} \quad \int \frac{3x+2}{x^2+2x+2} dx &= \int \frac{3x+3}{x^2+2x+2} dx - \int \frac{1}{x^2+2x+2} dx \\
 &\quad \uparrow \text{sopra} \\
 &\quad \text{venne } 2x+2 \\
 &= \frac{3}{2} \int \frac{2x+2}{x^2+2x+2} dx - \int \frac{1}{1+(x+1)^2} dx
 \end{aligned}$$

$$= \frac{3}{2} \log(x^2+2x+2) - \arctan(x+1).$$

Esempio 3

$$\begin{aligned}\int \frac{1}{2+x^2} dx &= \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+\frac{x^2}{2}} dx \\ &= \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+(\frac{x}{\sqrt{2}})^2} dx \\ &= \frac{1}{2} \sqrt{2} \arctan\left(\frac{x}{\sqrt{2}}\right) = \frac{1}{\sqrt{2}} \arctan\left(\frac{x}{\sqrt{2}}\right)\end{aligned}$$

Fatto generale

$$\int \frac{1}{a+x^2} dx = \frac{1}{\sqrt{a}} \arctan \frac{x}{\sqrt{a}}$$

Per ogni  $a > 0$

Precorso I polinomi di 2° grado non ulteriormente scomponibili si possono sempre scrivere come

numero positivo + quadrato

$$\begin{aligned}\alpha x^2 + \beta x + \gamma &= \alpha x^2 + \beta x + \frac{\beta^2}{4\alpha} - \frac{\beta^2}{4\alpha} + \gamma \\ &= \alpha \left( x^2 + \frac{\beta}{2\alpha} x + \frac{\beta^2}{4\alpha^2} \right) + \frac{4\alpha\gamma - \beta^2}{4\alpha} \\ &= \alpha \left( x + \frac{\beta}{2\alpha} \right)^2 + \frac{4\alpha\gamma - \beta^2}{4\alpha}\end{aligned}$$

quadrato    positivo

P posso supporre  $\alpha > 0$

## ANALISI 1 - LEZIONE 062

Note Title

07/12/2016

Decomposizione in fratti semplici

Teorema misterioso Ogni funzione razionale  $\frac{P(x)}{Q(x)}$  con  $\deg P < \deg Q$  si può scrivere come somma di fratti semplici, cioè come somma di frazioni che

- hanno come denominatore potenze dei singoli fattori di  $Q(x)$ , con esponente ≤ molteplicità
- numeratore del tipo  $A$  oppure  $Bx+C$ , a seconda del tipo di fattore al denominatore.

Esempio 
$$\frac{P(x)}{(x+1)^2 (x+2) (x^2+1)^3} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{(x+1)^2} + \frac{C}{x+2} + \frac{Dx+E}{x^2+1} + \frac{Fx+G}{(x^2+1)^2} + \frac{Hx+I}{(x^2+1)^3}$$

Conseguenza Data la decapp. in fratti semplici, devo poi saper integrare anche termini del tipo

$$\frac{A}{(ax+b)^k} \quad \frac{Bx+C}{(ax^2+bx+d)^k}$$

↑ semplice    ↑ meno semplice ma meglio Hermite

Esempio  $\int \frac{1}{(x^2+1)^3} dx$  si può fare alla Hermite

$$\frac{1}{(x^2+1)^3} = \frac{Ax+B}{x^2+1} + \frac{d}{dx} \frac{Cx^3+Dx^2+Ex+F}{(x^2+1)^2} \rightsquigarrow \text{sistema lineare}$$

Alternativa:

$$\int \frac{1}{(x^2+1)^3} dx = \int \frac{1+x^2}{(x^2+1)^3} dx - \int \frac{x^2}{(x^2+1)^3} dx$$

↓

$$\int \frac{1}{(x^2+1)^2} dx \quad \text{l'esponente è sceso di uno}$$

$$\int \frac{x^2}{(x^2+1)^3} dx = \int x \cdot \frac{x}{(x^2+1)^3} dx = x \left[ -\frac{1}{(x^2+1)^2} \frac{1}{4} \right] - \int 1 \cdot \left( -\frac{1}{4} \frac{1}{(x^2+1)^2} \right) dx$$

F      g      F      G      ↑  
grado sceso di 1.

In caso di problemi

$$\int \frac{x}{(x^2+1)^3} dx \quad \text{Pongo } y = x^2+1, \text{ quindi } dy = 2x dx$$

$$= \frac{1}{2} \int \frac{1}{(x^2+1)^3} \cdot 2x dx = \frac{1}{2} \int \frac{1}{y^3} dy = \frac{1}{2} \left( -\frac{1}{2} \frac{1}{y^2} \right) = -\frac{1}{4} \frac{1}{(x^2+1)^2}.$$

— o — o —

Oss. Si può calcolare la primitiva di una funzione razionale, a patto di saper scomporre il denominatore, cosa possibile solo teoricamente

Esempio  $\int \frac{x^2}{1+x^4} dx$

Scomposto il denominatore posso usare l'algoritmo.

$$\begin{aligned} x^4+1 &= x^4+1+2x^2-2x^2 = (x^2+1)^2 - (\sqrt{2}x)^2 \\ &= (x^2+1+\sqrt{2}x)(x^2+1-\sqrt{2}x) \end{aligned}$$

$$\frac{1}{x^4+1} = \frac{Ax+B}{x^2+\sqrt{2}x+1} + \frac{Cx+D}{x^2-\sqrt{2}x+1} \quad \text{→ trovo } A, B, C, D.$$

### Fattorizzazione di polinomi reali Si passa dai complessi

- ① Ogni pol. a coeff. reali (o complessi) di grado  $n$  si può scrivere come prodotto di  $n$  fattori di 1° grado a coeff. complessi (teo. fond. dell'algebra)
- ② Se il polinomio è a coeff. reali, allora le radici complesse non reali appaiono a coppie  $\alpha \pm i\beta$ , e le 2 della stessa coppia hanno la stessa molteplicità
- ③ Mettendo insieme i fattori complessi della stessa coppia, ottengo i termini reali di 2° grado non riducibili:

$$(x - \alpha - i\beta)(x - \alpha + i\beta) = \underbrace{x^2 - 2\alpha x + (\alpha^2 + \beta^2)}_{\text{tutto reale}}$$

coeff. comp.

— o — o —

### Decomposizione in frazioni semplici

- ① Sia  $Q(x) = Q_1(x) \cdot Q_2(x)$ , dove  $Q_1(x)$  e  $Q_2(x)$  sono polinomi coprimenti. Allora per BEZOUT polinomiale posso trovare polinomi  $M(x)$  ed  $N(x)$  t.c.

$$1 = M(x) Q_1(x) + N(x) Q_2(x)$$

Dividendo per  $Q(x)$  trovo

$$\frac{1}{Q(x)} = \frac{M(x)}{Q_2(x)} + \frac{N(x)}{Q_1(x)}$$

Se al numeratore ci fosse  $P(x)$  basta moltiplicare tutto

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{P(x)M(x)}{Q_2(x)} + \frac{P(x)N(x)}{Q_1(x)}$$

② Se il denominatore è prodotto di  $k$  fattori coprimi, basta procedere per induzione.

③ Sono sicuro che nelle varie frazioni  $\deg \text{num} < \deg \text{denom}$ ?  
 A priori no, ma in ogni frazione posso fare la divisione tra numeratore e denominatore e arrivare a

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{A(x)}{Q_1(x)} + \frac{B(x)}{Q_2(x)} + C(x)$$

$\downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow$   
 0 0 0  
 per  $x \rightarrow +\infty$

$\uparrow$  polinomio che è nullo  
 perché deve tendere a 0  
 per  $x \rightarrow +\infty$

④ Devo liberarmi delle potenze al denominatore

$$\frac{P(x)}{(x+1)^3(x+2)^4} = \frac{A(x)}{(x+1)^3} + \frac{B(x)}{(x+2)^4}$$

$\downarrow$   
 perché è somma  
 di fratti semplici?

Osservo che  $1, (x+1), (x+1)^2, (x+1)^3, \dots$  sono una base dello spazio dei polinomi e quindi

$$\frac{A(x)}{(x+1)^3} = \frac{\alpha_1}{x+1} + \frac{\alpha_2}{(x+1)^2} + \frac{\alpha_3}{(x+1)^3}$$

e così abbiamo la decomposizione in fratti semplici.

Discorso analogo per i fattori di  $2^{\circ}$  grado.

Come bypassare il sistema lineare

$$\frac{x^2}{(x+1)(x-3)(x+2)} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x-3} + \frac{C}{x+2}$$

Voglio trovare  $A, B, C$ .

Troviamo A: moltiplico per  $x+1$

$$\frac{x^2}{(x-3)(x+2)} = A + B \frac{x+1}{x-3} + C \frac{x+1}{x+2}$$

Sostituisco  $x = -1$

$$\frac{1}{-4} = A \quad \leadsto \quad A = -\frac{1}{4}$$

$$\text{Analogamente: } B = \frac{9}{20}, \quad C = \frac{4}{5}$$

$$\int \frac{x^2}{(x+1)(x-3)(x-2)} dx = -\frac{1}{4} \log|x+1| + \frac{9}{20} \log|x-3| + \frac{4}{5} \log|x-2|$$

— o — o —

Se sotto ci sono i fattori di 2° grado, si può provare a sostituire i numeri complessi che lo annullano.

— o — o —

Esempio  $\int \frac{1}{x^2-1} dx$

$$\frac{1}{x^2-1} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{x-1} \quad A = -\frac{1}{2} \quad B = \frac{1}{2}$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{1}{x+1} + \frac{1}{2} \frac{1}{x-1}$$

$$\int \frac{1}{x^2-1} dx = -\frac{1}{2} \log|x+1| + \frac{1}{2} \log|x-1| = \log \sqrt{\frac{|x-1|}{|x+1|}}.$$

— o — o —

## ANALISI 1

## LEZIONE 063

Note Title

12/12/2016

SOSTITUZIONI RAZIONALIZZANTI

Sostituzioni preconfezionate per trasformare integrali "strani" in integrali di funzioni razionali.

Quattro casi:

- 1 - integrali con esponenziali
- 2 - Radici (qualunque) di noba di 1° grado
- 3 - Radici quadrate di noba di 2° grado
- 4 - integrali con  $\sin x$  e  $\cos x$

Esempio 1  $\int \frac{e^{2x}}{1+e^x} dx$  Pongo  $e^x = y$ , quindi  $dy = e^x dx$

$$= \int \frac{e^x \cdot e^x}{1+e^x} dy = \int \frac{y}{1+y} dy = \int \frac{y+1-1}{1+y} dy$$

$$= \int \left(1 - \frac{1}{1+y}\right) dy = y - \log|1+y| = e^x - \log(1+e^x) \quad \text{Verifica!}$$

Esempio 2  $\int \frac{1}{2+e^x} dx$  Pongo  $e^x = y$ , da cui  $dy = e^x dx$

$$= \int \frac{1}{2+e^x} \cdot \frac{1}{e^x} \cdot \frac{e^x dx}{dy} = \int \frac{1}{y(y+2)} dy = (\star)$$

$$\frac{1}{y(y+2)} = \frac{A}{y} + \frac{B}{y+2} \quad A = \frac{1}{2}, \quad B = -\frac{1}{2}$$

$$(\star) = \frac{1}{2} \int \left( \frac{1}{y} - \frac{1}{y+2} \right) dy = \frac{1}{2} (\log|y| - \log|y+2|)$$

$$= \frac{1}{2} \log e^x - \frac{1}{2} \log(2+e^x)$$

$$= \frac{x}{2} - \frac{1}{2} \log(2+e^x)$$

Tabellina Questa tecnica funziona quando abbiamo

$$\int R(x) e^x dx$$

dove  $R(x)$  è una qualunque funzione razionale

Esempio 3  $\int \frac{16^x}{3+8^x} dx$

Pongo  $y = 2^x$ , da cui  $dy = 2^x \log 2 dx$

$$\begin{aligned} &= \int \frac{16^x}{3+8^x} \cdot \frac{1}{2^x \log 2} \cdot 2^x \log 2 dx \\ &= \frac{1}{\log 2} \int \frac{y^4}{(3+y^3)y} dy \\ &= \frac{1}{\log 2} \int \frac{y^3}{3+y^3} dy = \text{si fa...} \end{aligned}$$

— o — o —

Esempio 4  $\int \frac{x+2}{\sqrt{x-3}} dx$

Pongo  $y = \sqrt{x-3} \Rightarrow$  ricavo  $x$  in  
funzione di  $y$ :  $y^2 = x-3 \Rightarrow x = y^2 + 3$   
 $\Rightarrow dx = 2y dy$

$$= \int \frac{y^2+3+2}{y} \cdot 2y dy = 2 \left( \frac{1}{3} y^3 + 5y \right) = \frac{2}{3} (x-3)^{3/2} + 10 \sqrt{x-3}$$

Esempio 5  $\int \frac{1}{x+\sqrt{x-3}} dx$

Come prima  $y = \sqrt{x-3}$   
 $\Rightarrow x = y^2 + 3 \Rightarrow dx = 2y dy$

$$= \int \frac{1}{y^2+3+y} 2y dy = 2 \int \frac{y}{y^2+y+3} dy = \text{si fa...}$$

Esempio 6  $\int \frac{\sqrt[3]{x-3}}{x} dx$

$y = \sqrt[3]{x-3} \Rightarrow x = y^3 + 3$   
 $\Rightarrow dx = 3y^2 dy$

$$= \int \frac{y}{y^3+3} 3y^2 dy = \text{si fa... modulo fattorizzare il denominatore.}$$

Esempio 7  $\int \frac{x + \sqrt{x}}{x - \sqrt{x}} dx$

Pongo  $y = \sqrt{x}$  (minimo com. mult)  
 $\Rightarrow x = y^2$   
 $\Rightarrow dx = 2y dy$

$$= \int \frac{y^2 + y}{y^2 - y} 2y dy = \int \frac{y^4 + y^2}{y^4 - 1} y^2 dy = \text{divisione... fattorizz...}$$

Esempio 8  $\int \sqrt{\frac{x+2}{x-3}} dx$

Pongo  $y = \sqrt{\frac{x+2}{x-3}}$   $\Rightarrow$  ricavo  $x$

$$y^2 = \frac{x+2}{x-3}; xy^2 - 3y^2 = x+2$$

$$\Rightarrow x(y^2 - 1) = 3y^2 + 2 \Rightarrow x = \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1}$$

$$dx = \left( \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} \right)^{-1} dy$$

$$= \int y \left( \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} \right)^{-1} dy = y \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} - \int \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} dy$$

$F \quad g \qquad F \quad G \qquad f \quad G$

$$= y \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} - \int \frac{3y^2 - 3 + 5}{y^2 - 1} dy = y \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} - \int 3 + \frac{5}{y^2 - 1} dy$$

$$= y \frac{3y^2 + 2}{y^2 - 1} - 3y - \frac{5}{2} (\log|y-1| - \log|y+1|)$$

Ora basta sostituire  $y = \dots$

— o — o —

Tabellina Questa tecnica funziona per integrali del tipo

$\int R_{m,n}(x, \sqrt[m]{\frac{ax+b}{cx+d}}, \sqrt[3]{\frac{ax+b}{cx+d}}, \dots)$

Basta porre  $y = \sqrt[m]{\frac{ax+b}{cx+d}}$

stessa idea sotto tutte le radici dove  $m = m.c.m.$  indici coinvolti

— o — o —

Radici di polinomi di 2° grado

Esempio 9  $\int \sqrt{x^2 + 3x - 4} dx$

2a tecnica  $\sqrt{x^2 + 3x - 4} = x+y$  Provo a ricavare x

$$\cancel{x^2 + 3x - 4} = \cancel{x^2 + 2xy + y^2}; x(3-y) = y^2 + 4$$

$$x = \frac{y^2 + 4}{3-y} \rightsquigarrow dx = \left(\frac{y^2 + 4}{3-y}\right)' dy$$

Quindi

$$\int \sqrt{x^2 + 3x - 4} dx = \int \left(\frac{y^2 + 4}{3-y} + y\right) \left(\frac{y^2 + 4}{3-y}\right)' dy$$

$x + y$

Nella variabile y è razionale, quindi si fa. Alla fine sostituisco

$$y = \sqrt{x^2 + 3x - 4} - x$$

2a tecnica  $\sqrt{x^2 + 3x - 4} = y \underbrace{(x+4)}_{\substack{\text{uno dei fattori del polinomio sotto} \\ \text{radice}}} \rightsquigarrow \text{ricavo } x$

$$x^2 + 3x - 4 = y^2(x+4)^2; \cancel{(x+4)(x-1)} = y^2(x+4)^2$$

È di 1° grado in x 😊  $x-1 = xy^2 + 4y^2$

$$x = \frac{4y^2 + 1}{1-y^2} \rightsquigarrow dx = \left(\frac{4y^2 + 1}{1-y^2}\right)' dy$$

$$\int \sqrt{x^2 + 3x - 4} dx = \int y \left(\frac{4y^2 + 1}{1-y^2} + 4\right) \left(\frac{4y^2 + 1}{1-y^2}\right)' dy$$

$y(x+4)$  = con parsimonia si fa.

Esempio 10  $\int \sqrt{7x^2+2x+1} dx$

Cosa diventa la 1a tecnica?

$$\sqrt{7x^2+2x+1} = \sqrt{7}x + y ; 7x^2+2x+1 = 7x^2 + 2\sqrt{7}xy + y^2$$

$\Rightarrow$  1° grado in  $x$   $\Rightarrow$  ☺

Riassunto

1a tecnica  $\int \sqrt{ax^2+bx+c} dx$  Pongo  $\sqrt{ax^2+bx+c} = \sqrt{a}x+y$

2a tecnica  $\int \sqrt{ax^2+bx+c} dx$  Pongo  $\sqrt{ax^2+bx+c} = y(x-\lambda)$   
dove  $\lambda$  è una radice del polinomio

- Oss.
- La 1a funziona purché  $a > 0$
  - La 2a funziona se il pol. ha radici reali
  - cosa succede se  $a < 0$  e non ci sono radici reali?  
Lasciate ogni speranza: la funzione non è mai definita se i reali perché il polinomio dentro è sempre negativo!!

Tecnica 3 A seconda del segno di  $a$  il polinomio si può scrivere nella forma

$$a \pm (\beta x + \delta)^2$$

A quel punto pongo  $y = \beta x + \delta$  e ritrovò integrali del tipo

$\int \sqrt{a \pm y^2} dy$  e da qui vado con cost o cost t a seconda dei segni!

## ANALISI 1 - LEZIONE 064

Note Title

12/12/2016

Tabellina

$$\int \text{Raz}(\sin x, \cos x) dx$$

Si possono usare le formule parametriche

$$\sin x = \frac{2t}{1+t^2}$$

$$\cos = \frac{1-t^2}{1+t^2}$$

dove  $t = \tan \frac{x}{2} \rightsquigarrow \frac{x}{2} = \arctan t \rightsquigarrow dx = \frac{2}{1+t^2} dt$

Esempio 1  $\int \frac{1}{\sin x} dx = \int \frac{1+t^2}{2t} \frac{2}{1+t^2} dt = \int \frac{1}{t} dt$

$\uparrow$        $\uparrow$   
 $\frac{1}{\sin x}$      $dx$

$= \log |t| = \log |\tan \frac{x}{2}|$  VERIFICA!!

Alternative:  $\int \frac{1}{\sin x} dx = \int \frac{\sin x}{\sin^2 x} dx = \int \frac{\sin x}{1-\cos^2 x} dx$

Pongo  $y = \cos x \rightsquigarrow dy = -\sin x dx$

$$\begin{aligned}
 &= - \int \frac{dy}{1-y^2} = \frac{1}{2} \log |1+y| - \frac{1}{2} \log |1-y| = \frac{1}{2} \log \left| \frac{1+y}{1-y} \right| \\
 &= \frac{1}{2} \log \left| \frac{1+\cos x}{1-\cos x} \right| \quad (\text{verificare che sia quello} \\
 &\quad \text{di prima})
 \end{aligned}$$

Oss. Le formule parametriche sono l'ultima spiaggia!

Esempio 2  $\int \frac{1}{\cos^3 x} dx = \int \frac{(1+t^2)^3}{(1-t^2)^3} \frac{2}{1+t^2} dt = \text{si fa...}$

e poi alla fine sostituisco  $t = \tan \frac{x}{2}$

Alternativa! vale con tutte le potenze dispari di  $\sin x$  e  $\cos x$

$$\int \frac{1}{\cos^3 x} dx = \int \frac{\cos x}{\cos^4 x} dx = \int \frac{\cos x}{(1-\sin^2 x)^2} dx \quad y = \sin x$$

$$= \int \frac{dy}{(1-y^2)^2} = \text{si fa davvero !!}$$

$$\frac{1}{(1-y^2)^2} = \frac{A}{y+1} + \frac{B}{y-1} + \frac{d}{dx} \frac{Cx+D}{1-y^2}$$

$\rightsquigarrow$  trovo  $A, B, C, D$  e ho finito.

Esempio 3  $\int \frac{1}{\sin^3 x \cos^3 x} dx$  (Vedi lezioni 2011-12)

- Possibilità:
- parametriche  $\odot$
  - percorso  $\sin x \cos x = \frac{1}{2} \sin(2x)$  e ci si riduce all'integrale di  $\frac{1}{\sin^3(\cdot)}$

Alternativa:  $\int \frac{1}{\sin^3 x \cos^3 x} dx = \int \frac{(\cos^2 x + \sin^2 x)^2}{\sin^3 x \cos^3 x} dx =$

$$= \int \frac{\cos x}{\sin^3 x} dx + \int \frac{\sin x}{\cos^3 x} dx + 2 \int \frac{1}{\sin x \cos x} dx$$

$$= \frac{1}{2} \frac{-1}{\sin^2 x} + \frac{1}{2} \frac{1}{\cos^2 x} + 2 \int \frac{\cos^2 x + \sin^2 x}{\sin x \cos x} dx$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{1}{\sin^2 x} + \frac{1}{2} \frac{1}{\cos^2 x} + 2 \int \frac{\cos x}{\sin x} dx + 2 \int \frac{\sin x}{\cos x} dx$$

$$2 \log |\sin x| - 2 \log |\cos x|$$

$$= 2 \log |\tan x|$$

$$\int \frac{\cos x}{\sin^3 x} dx \quad y = \sin x \rightsquigarrow dy = \cos x dx$$

$$= \int \frac{dy}{y^3} = \int y^{-3} dy = -\frac{1}{2} y^{-2} = -\frac{1}{2} \frac{1}{y^2} = -\frac{1}{2} \frac{1}{\sin^2 x}$$

Esempio 4  $\int \arcsin x \, dx =$

$$= \int 1 \cdot \arcsin x \, dx = x \arcsin x - \int x \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \, dx$$

F G F G F g

$$= x \arcsin x - \int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} \, dx$$

↑ volendo e  $\sqrt{\text{pol. 2° grado}}$

$$= x \arcsin x + \sqrt{1-x^2}$$

$$\int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} \, dx \quad \text{Pongo } y = \sqrt{1-x^2} \Rightarrow dy = \frac{-x}{2\sqrt{1-x^2}} \, dx$$

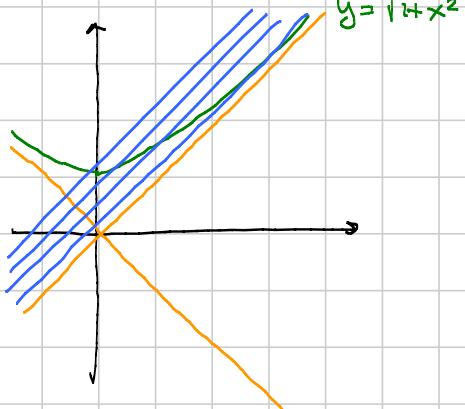
$$= \int -dy = -y = -\sqrt{1-x^2}$$

$$\text{Pongo } y = 1-x^2 \Rightarrow dy = -2x \, dx$$

$$\frac{1}{2} \int \frac{2x}{\sqrt{1-x^2}} \, dx = -\frac{1}{2} \int \frac{dy}{\sqrt{y}} = -\sqrt{y} = -\sqrt{1-x^2}$$

— — — — —

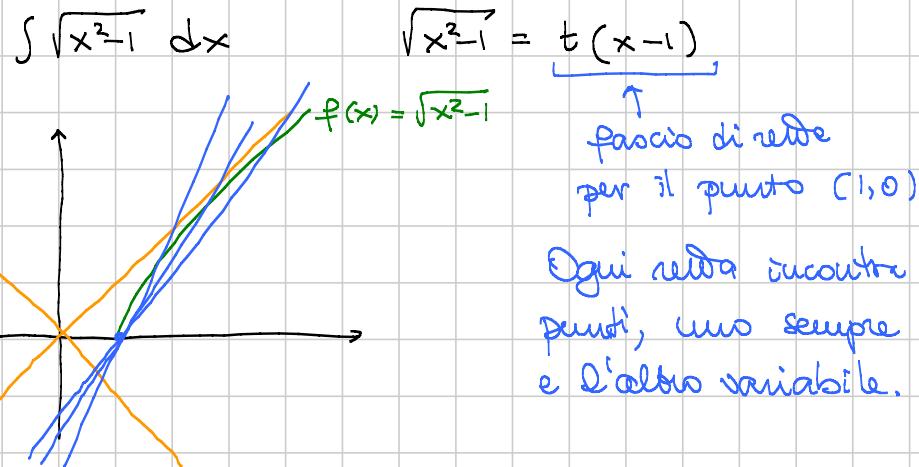
DELIRIO  $\int \sqrt{1+x^2} \, dx \quad \sqrt{x^2+1} = x+t$



$\uparrow$   
Famiglia di rette  
ciascuna delle quali  
incontra l'iperbole in  
un solo punto

In effetti anche la sostituzione

$$\sqrt{x^2+1} = -x+t \quad \text{funziona } \smiley$$



Oss. Il primo esempio è un caso particolare del 2°, visto che sono tutte le rette che passano per un "punto all'infinito" dell'iperbole.

Penso fare con la stessa idea sostituzioni creative!

$$\int \sqrt{8+x^2} dx \quad \text{Osservo che } f(x) = \sqrt{8+x^2} \text{ passa per } (1, 3)$$

Considero le rette per  $(1, 3)$ :  $3 + t(x-1)$

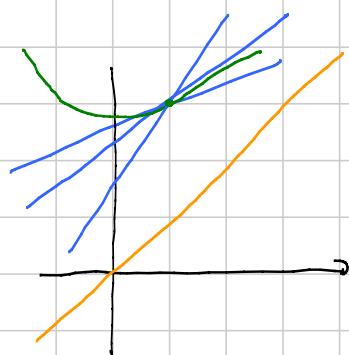
$$\sqrt{8+x^2} = 3 + t(x-1) \quad \text{Ricavo } x:$$

$$8+x^2 = 9 + t^2(x-1)^2 + 6t(x-1)$$

$$(x^2 - 1) = t^2(x-1)^2 + 6t(x-1)$$

$$x+1 = t^2(x-1) + 6t$$

1° grado in  $x$  ☺



Più in generale, data  $\int f(x) dx$  considero il grafico  $y = f(x)$

e spero che esistano due funzioni razionali  $\varphi_1(t)$  e  $\varphi_2(t)$  tali che

$$x = \varphi_1(t)$$

$$y = \varphi_2(t)$$

sia una parametrizzazione del grafico. A quel punto pongo  $x = \varphi_1(t)$  e ottengo

$$\int f(x) dx = \int f(\varphi_1(t)) \varphi_1'(t) dt = \int \varphi_2(t) \varphi_1'(t) dt$$

e questo è razionale.

Domanda: quando esistono  $\varphi_1$  e  $\varphi_2$ ?

Sempre quando il grafico è una curva  
(iperbole, ellisse, parabola) ma più in generale  
quando il grafico è una curva razionale

## ANALISI

1

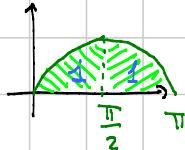
## LEZIONE 065

Note Title

14/12/2016

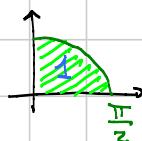
## Uso delle simmetrie

$$\underline{\text{Esempio 1}} \quad \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x \, dx = [-\cos x]_0^{\frac{\pi}{2}} = 0 - (-1) = 1$$



$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \sin x \, dx = [-\cos x]_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} = -(-1) - 0 = 1$$

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos x \, dx = [\sin x]_0^{\frac{\pi}{2}} = 1 - 0 = 1$$



$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \sin x \, dx = -1$$

Giustificazione di questi passaggi

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \sin x \, dx =$$

Ringo  $x = \pi - y \Rightarrow dx = -dy$   
 Vedo come cambiano gli estremi:  
 quando  $x = \frac{\pi}{2}$  ho che  $y = \frac{\pi}{2}$   
 "  $x = \pi$  ho che  $y = 0$

$$= \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \sin(\pi - y) (-dy) = - \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \sin y \, dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin y \, dy$$

$\downarrow$   
 $\sin y$   
 (percorso)

Oss.  $x = \pi - y$  descrive la simmetria intorno alla retta  $x = \frac{\pi}{2}$ .  
 che è l'asse di simmetria in gioco

Analogamente

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos x \, dx = \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \cos(\frac{\pi}{2} - y) (-dy) = - \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \sin y \, dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin y \, dy$$

$\uparrow$   
 $x = \frac{\pi}{2} - y$   
 $\downarrow$   
 $\sin y$

### Funzioni pari / dispari

$$f(x) \text{ pari} \Rightarrow \int_{-A}^A f(x) dx = 2 \int_0^A f(x) dx$$

$$f(x) \text{ dispari} \Rightarrow \int_{-A}^A f(x) dx = 0$$

$$f(x) \text{ pari} \Rightarrow \int_{-A}^0 f(x) dx = \int_0^A f(x) dx$$

$$f(x) \text{ dispari} \Rightarrow \int_{-A}^0 f(x) dx = - \int_0^A f(x) dx$$

Dimostra la prima: pongo  $x = -y$ , da cui  $dx = -dy$

$$\begin{aligned} \int_{-A}^0 f(x) dx &= \int_A^0 f(-y) (-dy) = - \int_A^0 f(-y) dy \\ &\quad \begin{array}{l} \text{nuovi estremi} \\ \text{in } y \end{array} \qquad \begin{array}{l} f(y) \text{ se } f \text{ è pari} \\ " \end{array} \\ &= - \int_A^0 f(y) dy = \int_0^A f(y) dy. \end{aligned}$$

La dim. della seconda è analoga.

Fatto generale

$$\begin{aligned} \int_{k\frac{\pi}{2}}^{(k+1)\frac{\pi}{2}} \sin x dx &= \pm 1 \quad k \in \mathbb{Z} \\ \int_{k\frac{\pi}{2}}^{(k+1)\frac{\pi}{2}} \cos x dx &= \pm 1 \quad k \in \mathbb{Z} \end{aligned}$$

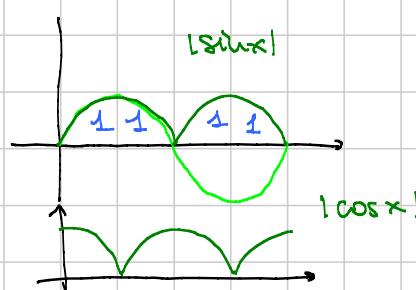
Esempio 2

$$\int_{-\pi}^{\pi} |\sin x| dx = 4$$

$$\int_0^{2\pi} |\sin x| dx = 4$$

$$\int_0^{\pi} |\cos x| dx = 4$$

$$\int_0^{\pi} |\cos x| dx = 0$$

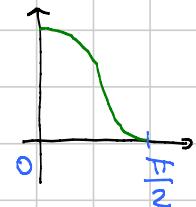


Esempio 3  $\int_0^{\pi/2} \sin^2 x dx$

1° modo : uso la primitiva

$$\int_0^{\pi/2} \sin^2 x dx = \left[ \frac{1}{2}x - \frac{1}{2} \sin x \cos x \right]_0^{\pi/2} = \frac{\pi}{4} \quad (\text{il resto sono } 0)$$

2° modo :  $\int_0^{\pi/2} \sin^2 x dx = S$      $\int_0^{\pi/2} \cos^2 x dx = C$



La simmetria suggerisce che  $S = C$ .

Il percorso suggerisce che

$$S + C = \int_0^{\pi/2} (\sin^2 x + \cos^2 x) dx = \int_0^{\pi/2} 1 dx = \frac{\pi}{2}$$

Quindi

$$S + C = \frac{\pi}{2}, \quad S = C \Rightarrow S = C = \frac{\pi}{4}$$

Verifica formale che  $S = C$  :

$$\int_0^{\pi/2} \sin^2 x dx = \int_{\pi/2}^0 \sin^2(\frac{\pi}{2}-y) (-dy) = \int_0^{\pi/2} \sin^2(\frac{\pi}{2}-y) dy$$

$x = \frac{\pi}{2} - y$

percorso

$$= \int_0^{\pi/2} \cos^2 y dy$$

La stessa cosa vale su tutti gli intervalli con estremi multipli di  $\frac{\pi}{2}$ , quindi

$$\int_{a\frac{\pi}{2}}^{b\frac{\pi}{2}} \sin^2 x dx = \int_{a\frac{\pi}{2}}^{b\frac{\pi}{2}} \cos^2 x dx = (b-a) \frac{\pi}{4}$$

Se  $a, b$  sono  
in  $\mathbb{Z}$

metà lung. zona di integrazione

Oss.

$$\int_a^b 1 dx$$

$b-a$  = lunghezza di integrazione

(area di un rettangolo di altezza  $z=1$  e lunghezza base).

Esempio 3

$$\int_0^\pi \cos^2(6x) dx$$

Pongo  $y = 6x \Rightarrow dy = 6dx$

Quando  $x=0$  ho che  $y=0$

" "  $x=\pi$  " "  $y=6\pi$

$$6\pi$$

$$= \int_0^{6\pi} \cos^2 y \cdot \frac{1}{6} dy$$

$\uparrow$   
nuovi estremi

$$6\pi$$

$$= \frac{1}{6} \int_0^{6\pi} \cos^2 y dy = \frac{1}{6} \cdot 3\pi$$

$\uparrow$   
 $\frac{1}{2}$  zona di integrazione

Analogamente

$$\int_0^\pi \cos^2(666x) dx = \frac{\pi}{2}$$

$\_ \_ \_ \_ \_ \_$

Esempio 4

$$\int_{-\pi}^{\pi} \frac{\cos^2 x}{7^x + 1} dx = A$$

Di primitiva non se ne parla

Pongo  $y = -x \Rightarrow dy = -dx \Rightarrow$  estremi si scambiano

$$= \int_{-\pi}^{\pi} \frac{\cos^2(-y)}{7^{-y} + 1} (-dy) = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{\cos^2 y}{7^{-y} + 1} dy = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{\cos^2 x}{7^{-x} + 1} dx = B$$

Abbiamo dim. che  $A = B$ . Ora

$$A + B = \int_{-\pi}^{\pi} \cos^2 x \left[ \frac{1}{7^x + 1} + \frac{1}{7^{-x} + 1} \right] dx$$

$\frac{1}{7^x + 1} = \frac{7^x}{7^x + 1}$   
 $\frac{1}{7^{-x} + 1} = \frac{1}{7^x + 1}$   
 $\frac{1}{7^x + 1} + \frac{1}{7^{-x} + 1} = \frac{7^x + 1}{7^x + 1} = 1$

$$A = \frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} \cos^2 x dx = \frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} \cos x (1 - \sin^2 x)^3 dx = \frac{1}{2} \int_0^{\pi} (1 - y^2)^3 dy = 0$$

$y = \sin x$   
 $dy = \cos x dx$

$$\underline{\text{Esempio 5}} \quad \int_0^{\pi} x \frac{\sin x}{1 + \cos^2 x} dx = \left[ x \left( -\arctan(\cos x) \right) \right]_0^{\pi}$$

F g

F G

$$- \int_0^{\pi} (-\arctan(\cos x)) dx$$

f G

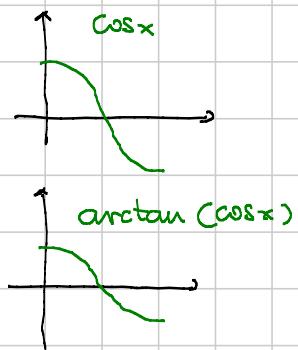
$$= \pi (-\arctan(-1)) + \int_0^{\pi} \arctan(\cos x) dx$$

" "

 $\pi \cdot \arctan 1$ 

" "

$$\frac{\pi^2}{4}$$



$$\int_0^{\pi} \arctan(\cos x) dx = \int_0^{\pi} \arctan(\cos(\pi-y)) (-dy)$$

A

$$= \int_0^{\pi} \arctan(\underbrace{\cos(\pi-y)}_{-\cos y}) dy$$

$$= - \int_0^{\pi} \arctan(\cos y) dy = -A$$

$$A = -A \Rightarrow A = 0.$$

— o — o —

## ANALISI 1

## LEZIONE 066

Note Title

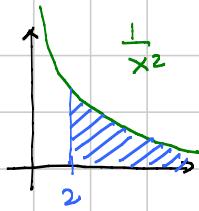
14/12/2016

## INTEGRALI IMPROPRI

Integrali propri: ① zona di integrazione limitata  
 ② funzione integranda limitata

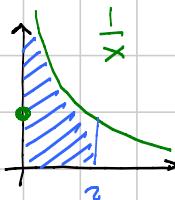
Se manca ① e/o ② l'integrale si dice improprio.

Esempi  $\int_2^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$



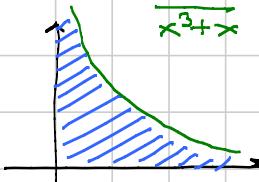
Mancano ①  
 ② ok

$$\int_0^2 \frac{1}{x} dx$$



Mancano ②  
 ① ok

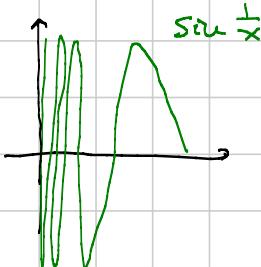
$$\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^3+x} dx$$



Mancano ① e ②

Achtung!  $\int_0^2 \sin \frac{1}{x} dx$  è un integrale PROPRIO

→ zona integr. limitata  
 → funzione limitata in  $[-1, 1]$   
 (ed è pure integrabile perché continua tranne che in punto)



Prima classificazione:

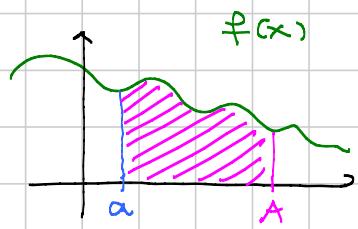
- integrali monoproblema (manca uno solo tra ① e ②, e se manca ② il pbm. è in un estremo)
- integrali con più problemi.

### INTEGRALI MONOPROBLEMA

#### Zona di integrazione non limitata

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx := \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A f(x) dx$$

essendo  $f(x)$  limitata  
questo ha senso

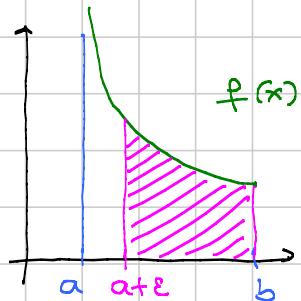


$$\int_{-\infty}^b f(x) dx := \lim_{A \rightarrow -\infty} \int_A^b f(x) dx = \text{fare disegno!}$$

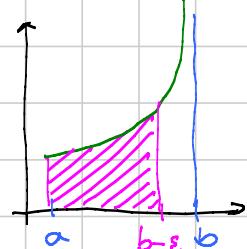
#### Zona integr. limitata, pbm. in un estremo

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{a+\varepsilon}^b f(x) dx$$

ha senso perché il pbm.  
è solo in a

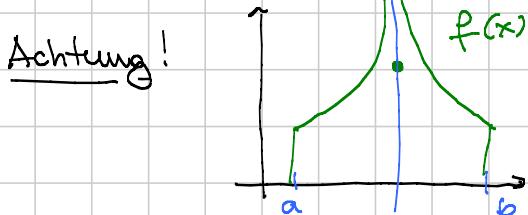


$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_a^{b-\varepsilon} f(x) dx$$



Operativamente: un int. improprio è la composizione di un integrale + un limite, e da buon limite ha 4 comportamenti possibili

- convergere ad un certo  $L \in \mathbb{R}$
- divergere a  $+\infty$
- divergere a  $-\infty$
- essere indeterminato.



Non è un integrale monoproblema

Esempio 1  $\int_0^{+\infty} e^{-2x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_0^A e^{-2x} dx$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[ -\frac{1}{2} e^{-2x} \right]_0^A$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left( -\frac{1}{2} e^{-2A} + \frac{1}{2} e^0 \right) = \frac{1}{2}$$

Molto brutale modo:  $\int_0^{+\infty} e^{-2x} dx = \left[ -\frac{1}{2} e^{-2x} \right]_0^{+\infty} = -\frac{1}{2} e^{-\infty} + \frac{1}{2} - \frac{1}{2}$

Esempio 2  $\int_2^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_2^A \frac{1}{x^2} dx$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[ -\frac{1}{x} \right]_2^A$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[ -\frac{1}{A} + \frac{1}{2} \right] = \frac{1}{2}$$

Esempio 3  $\int_0^2 \frac{1}{x} dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_\varepsilon^2 \frac{1}{x} dx$

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} [\log x]_\varepsilon^2$$

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} (\log 2 - \log \varepsilon) = +\infty$$

Esempio 4  $\int_3^{+\infty} \cos x dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_3^A \cos x dx$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} [\sin A - \sin 3] = \text{n.e.}$$

Quindi è indeterminato

Esempio 5  $\int_0^1 \log x dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_\varepsilon^1 \log x dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} [\varepsilon \log \varepsilon - \varepsilon]_\varepsilon^1$

$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} [1 \log 1 - 1 - \underbrace{\varepsilon \log \varepsilon}_{\downarrow 0} + \underbrace{\varepsilon}_{\downarrow 0}] = -1.$$

**Casi classici**Sia  $a > 0$  fissato

$$\int_a^{+\infty} \frac{1}{x^b} dx = \begin{cases} \text{converge} & \text{se } b > 1 \\ \text{diverge a } +\infty & \text{se } b \leq 1 \end{cases}$$

$$\int_0^a \frac{1}{x^b} dx = \begin{cases} \text{converge} & \text{se } b < 1 \\ \text{diverge a } +\infty & \text{se } b \geq 1 \end{cases}$$

Il caso  $b=1$  va sempre male, gli altri si scambiano**Dico di qualcosa** Per  $b \neq 1$  vale

$$\int_a^{+\infty} \frac{1}{x^b} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A \frac{1}{x^b} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[ \frac{1}{1-b} \frac{1}{x^{b-1}} \right]_a^A$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left( \frac{1}{1-b} \cdot \frac{1}{A^{b-1}} - \frac{1}{1-b} \cdot \frac{1}{a^{b-1}} \right)$$

Numeri

per  $b > 1$  tende a 0  
 per  $b < 1$  tende a  $+\infty$  moltiplicato  
 per  $\frac{1}{1-b}$  che è  $> 0$

$$\text{Per } b=1 \text{ si ha} \quad \int_a^{+\infty} \frac{1}{x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A \frac{1}{x} dx$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} (\log A - \log a) = +\infty$$

Per il caso con problema in  $x=0$ :

$$\int_{\varepsilon}^a \frac{1}{x^b} dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \left( \frac{1}{1-b} \frac{1}{a^{b-1}} - \frac{1}{1-b} \frac{1}{\varepsilon^{b-1}} \right)$$

Numeri

$\rightarrow +\infty$  se  $b > 1$   
 0 se  $b < 1$

Cosa si fa se l'integrale ha + problemi?

Si spetta in un numero suff. di integrali con un pbm. solo

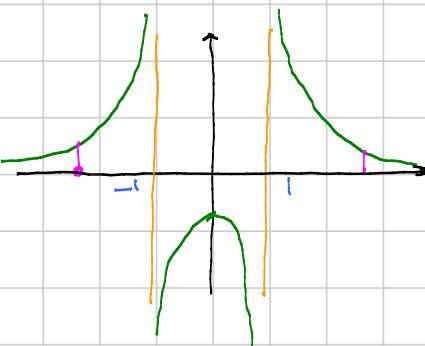
$$\text{Esempio} \quad \int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = \int_0^3 \frac{1}{x^2} dx + \int_3^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$$

↑  
qualsiasi  $a > 0$  è ok

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \int_{-\infty}^{\pi} e^{-x^2} dx + \int_{\pi}^{+\infty} e^{-x^2} dx$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{x^4-1} dx =$$

$$= \int_{-\infty}^{-3} + \int_{-3}^{-1} + \int_{-1}^0 + \int_0^1 + \int_1^{\pi} + \int_{\pi}^{+\infty}$$



Dopo aver sperimentato, studio i singoli pezzi e frutto le conclusioni con le operazioni in  $\mathbb{R}$ , con una grossa cautela

Se esiste un pezzo che diverge a  $+\infty$  ed esiste un pezzo che diverge a  $-\infty$ , allora per definizione quello globale si può indeterminato

$$\text{Esempio} \quad \int_0^{+\infty} \frac{1}{x^b} dx = \text{diverge sempre}$$

(sono due pezzi e almeno + va male sempre).

— 0 — 0 —

## ANALISI 1 - LEZIONE 067

Note Title

15/12/2016

Criteri di convergenza per integrali impropri

Come stabilire se un int. impr. converge o no senza calcolare la primitiva

Notazione :  $\int_E f(x) dx$

$\nwarrow$  zona di integr.: intervallo oppure semiretta

$f(x)$  segue costante ( $\geq 0$ )

$f(x)$  segue variabile

- Criterio confronto
- Criterio confronto asintotico
  - casi standard
  - casi limite
- metodo dei triangolini  
(rettangolini)

- assoluta integrabilità

- trucchi integrali per punti

Oss. fondamentale Se  $f(x) \geq 0$  per ogni  $x \in E$ , allora l'integrale improprio può solo
 

- convergere
- divergere a  $+\infty$

Oss. La condizione  $f(x) \geq 0$  basta che sia verificata "vicino al problema", cioè
 

- per  $x$  abbastanza grande se  $E = [a, +\infty)$
- in un intorno di  $a$  se  $E = [a, b]$  e il problema unico dell'integrale è in  $a$
- analogo se è in  $b$ .

Criterio del confronto Supponiamo che

$$0 \leq f(x) \leq g(x) \quad \forall x \in E \text{ "vicino al problema"}$$

Allora valgono le implicazioni

$$\int_E g(x) dx < +\infty \Rightarrow \int_E f(x) dx < +\infty$$

$$\int_E f(x) dx = +\infty \Rightarrow \int_E g(x) dx = +\infty$$

Ogni altra implicazione è abusiva.

Criterio confronto asintotico (caso standard). Supponiamo che

$$f(x) \geq 0 \quad e \quad g(x) > 0 \quad \forall x \in E \text{ "vicino al pbm".}$$

Supponiamo inoltre che

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = l \in (0, +\infty) \neq +\infty$$

↑  
è il pbm (cioè  $+\infty$  se  $E = [a, +\infty)$ , e l'estremo  $a$  o  $b$  se la zona è  $[a, b]$  e c'è pbm. in uno degli estremi)

Allora i due integrali si comportano allo stesso modo cioè

$$\int_E f(x) dx \underset{=}{\leq} +\infty \Leftrightarrow \int_E g(x) dx \underset{=}{\leq} +\infty$$

Oss. ① Quanto detto sopra vale per integrali MONOPROBLEMA con unico pbm. in  $x_0$

② Nei casi limite  $l=0$  opp  $l=+\infty$ , si ragiona come con le serie, ricadendo nel caso  $f(x) \leq g(x)$  opp.  $f(x) \geq g(x)$  del criterio del confronto.

Criterio assoluta convergenza (assol. integrabilità)

$$\int_E |f(x)| dx < +\infty \Rightarrow \int_E f(x) dx \text{ converge}$$

$$\int_E |f(x)| dx = +\infty \Rightarrow \text{B.O.H}$$

Dim di s caso) Confronto normale con  $E = [a, +\infty)$ .

Supponiamo per ipotesi che

$$0 \leq f(x) \leq g(x) \quad \forall x \geq a$$

Allora per ogni  $A \geq a$  vale

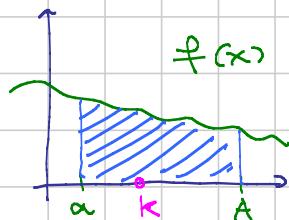
$$\int_a^A f(x) dx \leq \int_a^A g(x) dx \quad (\text{monotonia int. propri})$$

Basta ora fare il limite  $a dx$  e  $sx$  (limite per  $A \rightarrow +\infty$ )

I lim.  $a dx$  e  $sx$  esistono perché come funzioni di  $A$  sono debolmente crescenti (sempre che l'integrandi solo  $\geq 0$ )

Variante Supponiamo ora che

$$0 \leq f(x) \leq g(x) \quad \forall x \geq k$$



Allora basta osservare che

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \int_a^k f(x) dx + \int_k^{+\infty} f(x) dx$$

e questa segue da

$$\begin{aligned} \int_a^A f(x) dx &= \int_a^k f(x) dx + \int_k^A f(x) dx \quad \forall A \geq k \geq a \\ \int_a^{+\infty} f(x) dx &= \underset{\text{numero fisso}}{\int_a^k f(x) dx} + \int_k^{+\infty} f(x) dx \end{aligned}$$

Oss. Quando ho un integrale con 2 pbm., diciamo in 0 e  $+\infty$  allora in mezzo posso spezzare dove mi pare

$$\int_0^{+\infty} f(x) dx = \int_0^3 f(x) dx + \int_3^{+\infty} f(x) dx$$

$$= \int_0^5 f(x) dx + \int_5^{+\infty} f(x) dx$$

(è come spezzare in 3 e ricombinare diversamente i vari pezzi).

Esempio 1  $\int_1^{+\infty} \frac{x+3}{x^3+5x+6} dx$

Integrale improprio con unico pbm. a  $+\infty$  e integranda  $f(x) \geq 0$

Brutale:  $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$  per  $x \rightarrow +\infty$ , quindi converge

Rigoso: C.A. con  $g(x) = \frac{1}{x^2}$ .

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = 1 \neq 0 \Rightarrow \text{stesso comportamento}$$

pbm

Esempio 2  $\int_0^{+\infty} \frac{x+3}{x^3+5x+6} dx$

Brutale:  $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$ , quindi  $\int_0^{+\infty} f(x) dx$  si comporta come  $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx$ , quindi diverge

No! Il secondo integrale diverge per colpa del pbm. in  $x=0$ , mentre il confronto l'abbiamo fatto a  $+\infty$

Brutale:  $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$  per  $x \rightarrow +\infty$ , quindi  $\int f(x) dx$  con unico pbm. a  $+\infty$ , si comporta come  $\int \frac{1}{x^2} dx$  con unico pbm. a  $+\infty$ , quindi conv.

Vorremo pohei sperzare:

$$\int_0^{+\infty} f(x) dx = \underbrace{\int_0^1 f(x) dx}_{\text{Int. proprio, quindi numero}} + \underbrace{\int_1^{+\infty} f(x) dx}_{\text{confronto con } \int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx}$$

Esempio 3  $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2 + \sqrt{x}} dx$

Ora ci sono due pbm., quindi sperzo:  $\int_0^{+\infty} = \int_0^1 + \int_1^{+\infty}$

Problema a  $+\infty$ :  $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$  per  $x \rightarrow +\infty$ , quindi si comporta come l'int. di  $\frac{1}{x^2}$  con pbm. a  $+\infty$ , quindi converge

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^2}{x^2 + \sqrt{x}} = 1$$

Problema a 0:  $f(x) \sim \frac{1}{\sqrt{x}}$  per  $x \rightarrow 0$ , quindi si comporta

come l'integr. di  $\frac{1}{\sqrt{x}}$  con pbm. in  $x=0$ , quindi converge

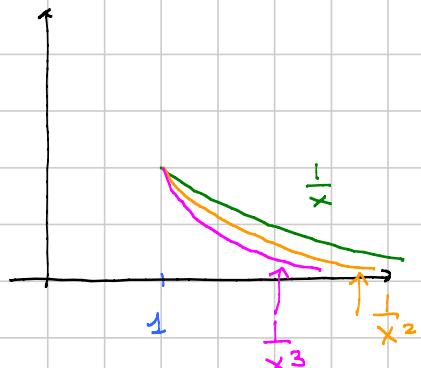
(a 0 gli esponenti "buoni" sono quelli  $< 1$ )

$$\lim_{\substack{x \rightarrow 0^+ \\ \uparrow \text{pbm}}} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\sqrt{x}}{x^2 + \sqrt{x}} = 1$$

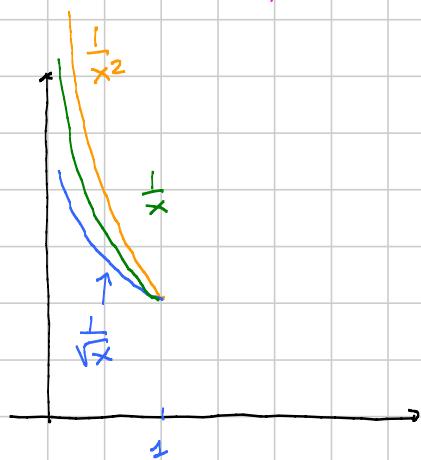
[Se avessi scelto  $g(x) = \frac{1}{x^2}$  veniva  $\lim = 0$ , quindi

$f(x) \leq g(x)$  vicino al pbm., ma  $\int g(x) = \int \frac{1}{x^2}$  con pbm. in  $x=0$  diverge  $\Rightarrow$  BOH ]

Oss. (sui pblm. a 0 e  $+\infty$ )



Per il pblm. a  $+\infty$ , più l'espone  
nente è grande, più è facile  
che converga.



Per il pblm. in 0, più l'esp. è  
grande, e più è facile  
che diverga.

## ANALISI 1

## LEZIONE 068

Note Title

15/12/2016

Esempio 1  $\int_3^{+\infty} \sin \frac{1}{x} dx$

Int. improprio con unico pbm. a  $+\infty$  e  $f(x) \geq 0$  vicino al pbm.  
 $(\frac{1}{x} \in (0,1) \text{ per } x \text{ grandi, quindi } \sin \frac{1}{x} > 0)$

Brutale:  $f(x) \sim \frac{1}{x}$ , quindi  $\int f(x) dx$  con pbm. a  $+\infty$  si

comporta come  $\int \frac{1}{x} dx$  con pbm. a  $+\infty$ , quindi diverge.

Rigoroso: C.A. con  $g(x) = \frac{1}{x}$  che si riduce a fare

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sin \frac{1}{x}}{\frac{1}{x}} = 1.$$

Esempio 2  $\int_0^{+\infty} \frac{\arctan x}{x \sqrt{x}} dx$

$f(x) \geq 0$  con due pbm: 0 e  $+\infty$   $\int_0^1 \dots + \int_1^{+\infty} \dots$

Problema a  $+\infty$ :  $f(x) \sim \frac{\pi}{2} - \frac{1}{x^{3/2}}$ , quindi conv. perché  $\frac{3}{2} > 1$

Problema a 0:  $f(x) \sim \frac{1}{\sqrt{x}}$ , quindi conv. perché  $\frac{1}{2} < 1$

Esempio 3  $\int_0^{+\infty} \frac{x - \sin x}{x^3} dx$

$f(x) \geq 0$ . Problema a  $+\infty$ :  $f(x) \sim \frac{1}{x^2}$ , quindi converge

Problema a 0: NON ESISTE perché  $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = \frac{1}{6}$  (Taylor)

quindi l'integrandi è limitata in ogni intervallo  $[0, A]$

Problemi in più diversi da 0

Supponiamo che il pbm. sia in un certo  $a \in \mathbb{R}$ . Allora

può essere un qualunque numero positivo

$$\int_a^{a+1} \frac{1}{|x-a|^b} dx = \begin{cases} \text{converge} & \text{se } b < 1 \\ \text{div. a } +\infty & \text{se } b \geq 1 \end{cases}$$

$$\int_{a-1}^a \frac{1}{|x-a|^b} dx = \text{come sopra}$$

"Dim" vorrei fare la sostituzione

$$\int_a^{a+1} \frac{1}{(x-a)^b} dx \quad \begin{aligned} \text{Pongo } y &= x-a \Rightarrow dx = dy \\ x=a &\Rightarrow y=0 ; \quad x=a+1 \Rightarrow y=1 \end{aligned}$$

$$= \int_0^1 \frac{1}{y^b} dy \quad \text{e questo è in tabellina.}$$

Dovrei dimostrare che si può fare sostituzione in int. impropri

$$\int_a^{a+1} \frac{1}{(x-a)^b} dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{a+\varepsilon}^{a+1} \frac{1}{(x-a)^b} dx = (\text{qui posso sostituire})$$

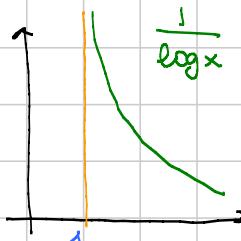
$$= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{\varepsilon}^1 \frac{1}{y^b} dy = \int_0^1 \frac{1}{y^b} dy.$$

— o — o —

Esempio 4  $\int_1^4 \frac{1}{\log x} dx$

Portiamo pbm in 0 ponendo  $y = x-1$

$$\int_1^4 \frac{1}{\log x} dx = \int_0^3 \frac{1}{\log(1+y)} dy \quad \left[ \sim \int_0^3 \frac{1}{y} dy \Rightarrow \text{diverge} \right]$$

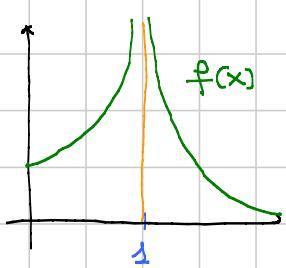


Esempio 5

$$\int_0^{+\infty} \frac{1}{|x^4 - 1|^{1/2}} dx$$

1      2       $+\infty$

Sposto in 3:  $\int_0^1 + \int_1^2 + \int_2^{+\infty}$



$[2, +\infty)$  :  $f(x) \sim \frac{1}{x^2} \Rightarrow$  converge perché  $2 > 1$

$[1, 2]$  :

$$\frac{1}{\sqrt{x^4 - 1}} = \frac{1}{\sqrt{x-1} \cdot \sqrt{x^3 + x^2 + x + 1}}$$

$\uparrow$  colpevole       $\uparrow$  tranquillo  
dell'irproprietà!

Brutal mode:  $\int f(x) dx$  con pba in  $x=1$  si comporta come

$$\int \frac{1}{\sqrt{x-1}} dx \text{ con pba. in } x=1 \Rightarrow \text{converge perché } \frac{1}{2} < 1$$

Rigore: C.A. con  $g(x) = \frac{1}{\sqrt{x-1}}$

$$\lim_{x \rightarrow 1^+} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow 1^+} \frac{1}{\sqrt{x^3 + x^2 + x + 1}} = \frac{1}{\sqrt{4}} = \frac{1}{2} \neq \pm \infty$$

$[0, 1]$  Stessa cosa solo che ora serve il val. assol.

C.A. con  $g(x) = \frac{1}{\sqrt{|x-1|}}$   $\rightsquigarrow \lim_{x \rightarrow 1^-} = \frac{1}{2} \rightsquigarrow$  stesso comp.  
 $\rightsquigarrow$  converge

Oss.

$$\int_2^{+\infty} \frac{1}{x \log^b x} dx = \begin{cases} \text{con. se } b > 1 \\ \text{div. att. se } b \leq 1 \end{cases}$$

Si dim. facendo la primitiva con il cambio  $y = \log x$ ;  $dy = \frac{dx}{x}$

Esempio 6

$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin(x^a)}{x^{2016}} dx$$

Per quali valori di  $a > 0$  converge?

Spostiamo:  $\int_1^{+\infty} + \int_1^{+\infty}$

[1, +∞) In questa zona  $f(x)$  ha segno variabile, quindi  
sopra nell'assol. integr.

$$|f(x)| = \frac{|\sin(x^a)|}{x^{2016}} \leq \frac{1}{x^{2016}} \quad \text{☺}$$

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^{2016}} dx < +\infty \Rightarrow \int_1^{+\infty} |f(x)| dx < +\infty \Rightarrow \int_1^{+\infty} f(x) dx < +\infty$$

↑                      ↑                      ↑  
 $2016 > 1$       confronto      assol.  
 integrande      normale tra      integr.

[0, 1] Qui non ci sono pbm. di segno

Brutale:  $f(x) \sim \frac{x^a}{x^{2016}} = \frac{1}{x^{2016-a}}$ , quindi  $\int_0^1 f(x) dx$

$$\text{converge} \Leftrightarrow 2016 - a < 1 \Leftrightarrow a > 2015$$

Esempio 7  $\int_0^{+\infty} \frac{1}{x^2 + 5x + \arctan x - 1} dx$

C'è un pbm.  $x \rightarrow \infty$ 

Ma ce ne è almeno un altro. Perché? Il denominatore è  $< 0$  per  $x=0$  e tende a  $+\infty$  per  $x \rightarrow +\infty$ , quindi essendo continuo si annulla almeno una volta in mezzo

Osservo che il denominatore si annulla esattamente una volta perché è somma di funz. strett. crescenti.

Sia  $x_0$  il p.t.o. in cui si annulla

Speravo in 3:  $\int_0^{x_0} + \int_{x_0}^{x_0+2} + \int_{x_0+2}^{+\infty}$

$[x_0+2, +\infty]$   $f(x) \sim \frac{1}{x^{\frac{1}{2}}}$ , quindi

l'integrale converge ( $\frac{1}{x^{\frac{1}{2}}} < 1$ )

$[x_0, x_0+2]$  Voglio sapere come si annulla in  $x_0$  il denominatore.

$$d(x) = x^{\frac{1}{2}} + 5x^{\frac{1}{2}} + \arctan x - 1 = d(x_0) + d'(x_0)(x-x_0) + o((x-x_0))$$

Taylor      0

Idea:  $d(x) \sim x-x_0$ , quindi  $f(x) \sim \frac{1}{x-x_0} \rightarrow$  quindi

l'integrale diverge (esponente = -1).

Rigoroso: C.A. con  $g(x) = \frac{1}{x-x_0}$

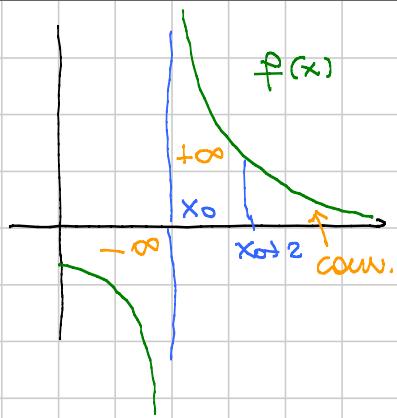
$$\lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{x-x_0}{x^{\frac{1}{2}} + 5x^{\frac{1}{2}} + \arctan x - 1}$$

$$\begin{aligned}
 &= \lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{1}{\text{derivata...}} = \frac{1}{\text{roba} > 0} \\
 &\quad \left[ \frac{0}{0} \Rightarrow \text{Hôpital} \right] \qquad \qquad \qquad \frac{1}{d'(x_0)} \\
 &\qquad \qquad \qquad \frac{0}{0} + \infty
 \end{aligned}$$

$[0, x_0]$  Diverge a  $-\infty$  per stesso motivo

Conclusione: quello globale è INDETERMINATO.

— o — o —



## ANALISI 1 - LEZIONE 069

Note Title

19/12/2016

INTEGRALI OSCILLANTI

$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx$$

DIRICHLET

$$\int_0^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x} dx$$

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx$$

FRESNEL

$$\int_0^{+\infty} |\cos(x^2)| dx$$

$$\int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx$$

$$\int_0^{+\infty} |\sin(x^2)| dx$$

Strategie:

- criterio di Dirichlet per gli integrali (trucco integ. per punti)
- metodo dei triangolini (rettangolini)

Esempio  $\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \int_0^1 \dots + \int_1^{+\infty} \dots$

↑  
out. proprio

$$\int_1^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \frac{\sin x}{x} dx$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \sin x \cdot \frac{1}{x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \left[ \frac{-\cos x}{x} \right]_1^A - \int_1^A (-\cos x) \left( -\frac{1}{x^2} \right) dx \right\}$$

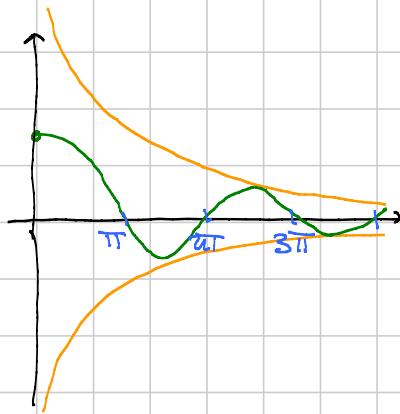
F G F G

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ -\frac{\cos A}{A} + \frac{\cos 1}{1} - \int_1^A \frac{\cos x}{x^2} dx \right\} = \frac{\cos 1}{1} - \int_1^{+\infty} \frac{\cos x}{x^2} dx$$

↓ 0 numeri ↓  
out. comp. che conv. assol.

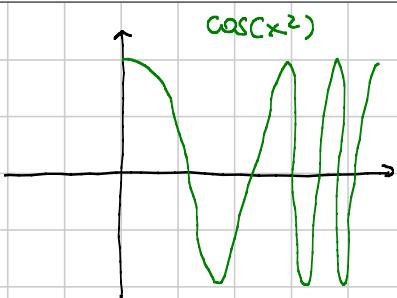
$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx \text{ conv.} \Rightarrow \int_1^{+\infty} \frac{|\cos x|}{x^2} dx \text{ conv.} \Rightarrow \int_1^{+\infty} \frac{\cos x}{x^2} dx \text{ conv.}$$

↑ Tabellina ↑ Assol. integrabilità  
 $\frac{|\cos x|}{x^2} \leq \frac{1}{x^2} + \text{ confronto}$



Esempio 2  $\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx = \int_0^1 \dots + \int_1^{+\infty} \dots$

$\downarrow$   
minimo



$$\int_1^{+\infty} \cos(x^2) dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A \cos(x^2) dx$$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_1^A 2x \cos(x^2) \cdot \frac{1}{2x} dx =$$

$\underbrace{f}_{F}$        $\underbrace{\frac{1}{2x}}_{G}$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \left[ \frac{\sin(x^2)}{2x} \right]_1^A - \int_1^A \sin(x^2) \left( -\frac{1}{2x^2} \right) dx \right\}$$

$\underbrace{F}_{F}$        $\underbrace{\frac{1}{2x}}_{G}$        $\underbrace{\int}_{F}$        $\underbrace{dx}_{g}$

$$= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ \frac{\sin A^2}{2A} - \frac{\sin 1}{2} + \int_1^A \frac{\sin(x^2)}{2x^2} dx \right\}$$

$\downarrow$   
 $0$

$$= -\frac{1}{2} \sin 1 + \frac{1}{2} \int_1^{+\infty} \frac{\sin(x^2)}{x^2} dx$$

$\underbrace{\int_1^{+\infty}}_{\text{assolutamente integrabile come prima}}$        $\underbrace{\frac{\sin(x^2)}{x^2}}_{0}$

In modo del tutto analogo si tratta

$$\int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx$$

e anche gli integrali del tipo

$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x^\alpha} dx \quad (\alpha > 0)$$

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^\alpha) dx \quad \int_0^{+\infty} \sin(x^\alpha) dx$$

$(\alpha > 1)$

Dss. Non c'è l'analogo della cond. nec. per la conv. degli int. impropri, cioè l'integrale può convergere anche se  $f(x)$  non tende a 0 per  $x \rightarrow +\infty$ .

### Criterio di Dirichlet per gli int. impropri

Teorema Sia  $a \in \mathbb{R}$ , siano  $f: [a, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$  e  $g: [a, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$  due funz.

Supponiamo che

(i)  $g \in C^1$  è debolmente decrescente (quindi  $g'(x) \leq 0$ ),

(ii)  $g(x) \rightarrow 0$  per  $x \rightarrow +\infty$ ,

(iii)  $f \in C^\infty$  (basta integrabile) e la sua primitiva è limitata cioè

$$\exists M \in \mathbb{R} \text{ t.c. } |F(x)| \leq M \quad \forall x \geq a.$$

Allora

$$\int_a^{+\infty} f(x) g(x) dx \text{ converge}$$

Dow. Integro per parti come negli esempi

$$\begin{aligned} \int_a^{+\infty} f(x) g(x) dx &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A f(x) g(x) dx \\ &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ [F(x)g(x)]_a^A - \int_a^A F(x) g'(x) dx \right\} \\ &= \lim_{A \rightarrow +\infty} \left\{ F(A)g(A) - F(a)g(a) - \int_a^A F(x) g'(x) dx \right\} \\ &\quad \text{(ii)+(iii)} \downarrow \quad \text{numero} \downarrow 0 \\ &= -F(a)g(a) - \underbrace{\int_a^{+\infty} F(x) g'(x) dx}_{\text{assol. integr.}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A |F(x)| \cdot |g'(x)| dx &\leq M \lim_{A \rightarrow +\infty} \int_a^A |g'(x)| dx \\ &\quad \text{" } -g'(x) \text{ per la (i)} \\ &= M \lim_{A \rightarrow +\infty} - \int_a^A g'(x) dx \\ &= M \lim_{A \rightarrow +\infty} (g(a) - g(A)) \\ &\quad \downarrow 0 \\ &= Mg(a) \end{aligned}$$

Negli esempi prec. abbiamo usato

$$f(x) = \sin x \quad g(x) = \frac{1}{x}$$

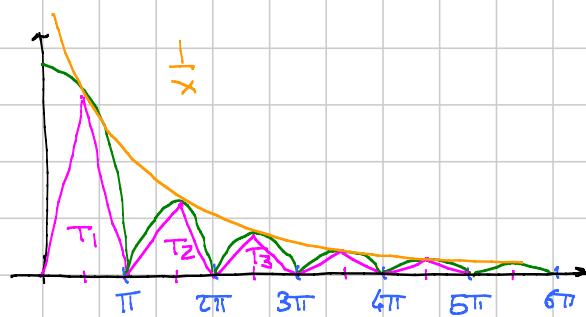
Dirichlet

$$f(x) = 2x \cos(x^2) \quad g(x) = \frac{1}{2x}$$

Fresnel.

— o — o —

Esempio 1  $\int_0^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x} dx$



Geometricamente

$$\int_0^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x} dx \geq \sum_{n=1}^{\infty} \text{Area}(T_n)$$

Il triangolo  $T_n$  ha base di lunghezza  $\pi$  e altezza

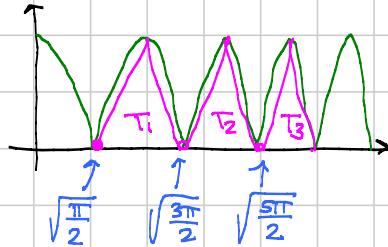
$$\frac{1}{m\pi - \frac{\pi}{2}}$$

$\frac{1}{x}$  nel punto di mezzo della base

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} \text{Area}(T_n) &= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{m\pi - \frac{\pi}{2}} \cdot \pi \cdot \frac{1}{2} \\ &= \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{m - \frac{1}{2}} = +\infty \end{aligned}$$

Quindi anche l'integrale diverge.

Esempio 2  $\int_0^{+\infty} |\cos(x^2)| dx$



Il triangolo  $T_n$  ha altezza 1 e come base è l'intervallo

$$\left[ \sqrt{\frac{\pi}{2}}(2n-1), \sqrt{\frac{\pi}{2}}(2n+1) \right]$$

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} \text{Area}(T_n) &= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot \left( \sqrt{\frac{\pi}{2}}(2n+1) - \sqrt{\frac{\pi}{2}}(2n-1) \right) \\ &= \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{2}} \sum_{n=1}^{\infty} (\sqrt{2n+1} - \sqrt{2n-1}) \end{aligned}$$

Per studiare la serie ci sono almeno 2 modi:

$$\rightarrow \text{rationalizzazione} \quad \sqrt{\dots} - \sqrt{\dots} = \frac{2}{\sqrt{\dots} + \sqrt{\dots}} \rightsquigarrow \text{diverge per C.A. con } \frac{1}{\sqrt{m}}$$

$$\rightarrow \text{Osservare che è telescopica e } S_m = \sqrt{2m+1} - \sqrt{1} \rightarrow +\infty$$

↑  
Corretto dopo video

Quiudi anche in questo caso

$$\int_0^{+\infty} |\cos(x^2)| dx = \int_0^{+\infty} |\sin(x^2)| dx = +\infty$$

— o — o —

Oss. Il metodo dei triangolini è scorretto

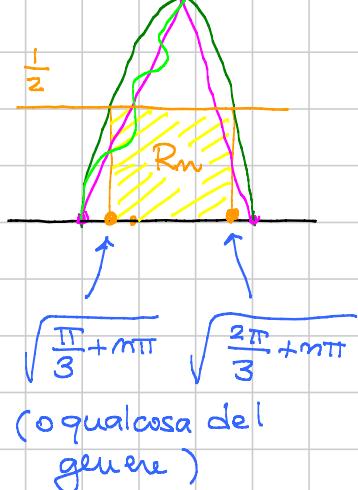
Il triangolo non è isoscele, ma questo non è importantissimo.

Ma... è così chiaro che il triang. sta sotto? Senirebbe uno studio di funzioni?

Più sicuro è il metodo dei rettangolini

La conclusione è la stessa di prima.

— o — o —



## ANALISI 1 - LEZIONE 070

Note Title

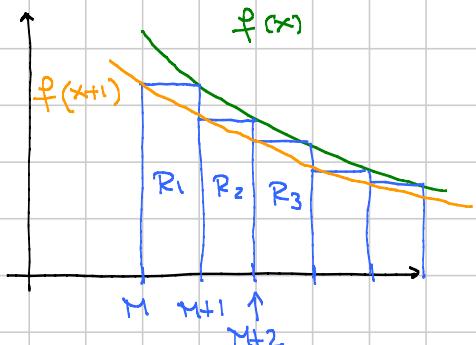
19/12/2016

## CONFRONTO SERIE - INTEGRALI

(gli integrali aiutano le serie)

Sia  $M \in \mathbb{N}$  e sia  $f: [M, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione debolm. decresc.

Allora valgono le disug.



$$\int_M^{+\infty} f(x+1) dx \leq \sum_{n=M+1}^{+\infty} f(n) \quad \begin{array}{l} \text{summa aree} \\ \text{rettangoli} \end{array} \leq \int_M^{+\infty} f(x) dx \quad \begin{array}{l} \text{area sotto } f(x) \end{array}$$

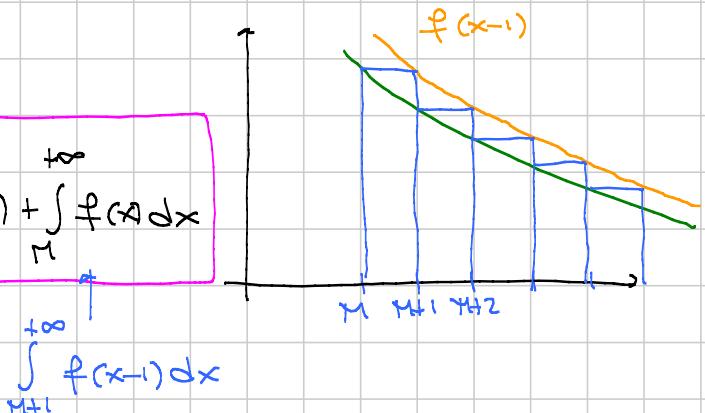
Con un cambio di variabili sul 1° otteniamo

$$\int_{M+1}^{+\infty} f(x) dx \leq \sum_{n=M+1}^{+\infty} f(n) \leq \int_M^{+\infty} f(x) dx$$

Analogamente

$$\int_M^{+\infty} f(x) dx \leq \sum_{n=M}^{+\infty} f(n) \leq f(M) + \int_M^{+\infty} f(x-1) dx$$

*s'individua*



Teorema (Confronto serie integrali)

Sia  $M \in \mathbb{N}$  e sia  $f: [M, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ .

Supponiamo che

(i)  $f$  è debolm. decrescente

(ii)  $f(x) \geq 0$  per ogni  $x \geq M$ .

Allora

$$\sum_{n=M}^{+\infty} f(n) \quad \text{si comporta come} \quad \int_M^{+\infty} f(x) dx$$

Dow Date le relazioni precedenti

- se l'integrale diverge, allora quando disug. sx
  - " " converge, " " " " dx.
- o — o —

Oss. Per dimostrare le disug. di confronto in maniera superformale dovrai definire una nuova funzione

$$g(x) = f(\lfloor x \rfloor)$$

punto intera

e osservare che

$$f(x-1) \leq g(x) \leq f(x)$$

e

$$\int_M^{+\infty} g(x) dx = \sum_{n=M}^{+\infty} f(n)$$

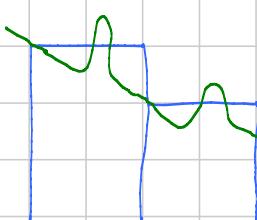
e quindi concludere con la monotonia dell'integrale.



Oss. Dove ho usato che  $f(x)$  è deb. decr.?

Se non lo fosse, non sarebbe più  
evidente la disug. di Sopra

— o — o —



Utilizzzi classici

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^a} dx < +\infty \text{ per } a > 1 \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^a} \text{ conv. per } a > 1$$

$f(x)$

Questo si può dim. con la  
primitiva

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^a} dx = +\infty \text{ per } a \leq 1 \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^a} = +\infty \text{ per } a \leq 1$$

Stessa cosa per quelle del tipo

$$\sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{n \log^a n} \quad \text{che si confrontano con}$$

$$\int_2^{+\infty} \frac{1}{x \log^a x} dx$$

primitiva  
facile

Esempio 1  $\sum_{k=0}^m k^{\frac{1}{2}} = a_m$

È evidente che  $a_m \rightarrow +\infty$ . Ma come? Ordine di  $\infty$  e parte princ.

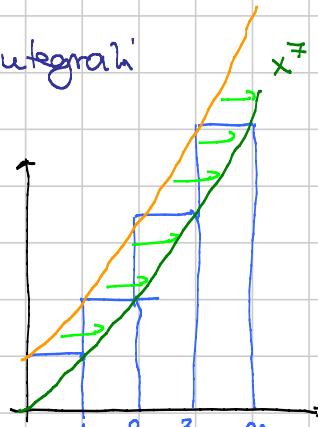
Risposta:  $a_m \sim \frac{1}{8} m^8$

Brutale:  $a_m \sim \int_0^m x^{\frac{1}{2}} dx = \frac{1}{8} m^8$

Rigoroso: cerco un confronto sommatoria/integrali

$$\begin{aligned} \int_0^m x^{\frac{1}{2}} dx &\leq a_m \leq \int_0^{m+1} (x+1)^{\frac{1}{2}} dx \\ &= \int_1^{m+1} x^{\frac{1}{2}} dx \end{aligned}$$

$$\frac{1}{8} m^8 \leq a_m \leq \frac{1}{8} (m+1)^8 - \frac{1}{8}$$



Divido per  $m^8$  e faccio il limite.

Esempio 2 Voglio calcolare in modo approx

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{n^3}{3^n} = S$$

Detto altrimenti: se sommo i primi 100 termini, di quanto la somma differisce da  $S$

$$S - S_{100} = \sum_{n=101}^{\infty} \frac{n^3}{3^n} \leq \int_{100}^{+\infty} \frac{x^3}{3^x} dx$$

↑  
serie - integrali

Dico verificare che  $f(x) = x^3 \cdot 3^{-x}$  sia decrescente per  $x \geq 100$ , ma questo è uno studio di funzioni.

Non resta che calcolare l'integrale (la primitiva si fa per parti) e si ha una stima del resto.

Oss. Possiamo anche sostituire 100 con un valore incognito  $k$  e vedere quale  $k$  garantisce l'errore voluto.

— o — o —

Esempio 3

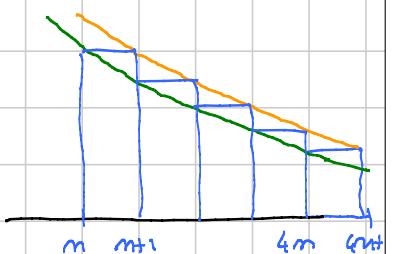
$$a_n = \sum_{k=n}^{4m} \frac{1}{k} \quad a_n \rightarrow \log 4$$

Brutale:  $a_n \sim \int_m^{4m} \frac{1}{x} dx = [\log x]_m^{4m} = \log 4$

Rigoroso:

$$\int_m^{4m+1} \frac{1}{x} dx \leq a_n \leq \int_{m-1}^{4m} \frac{1}{x} dx$$

$\underbrace{\int_m^{4m+1} \frac{1}{x-1} dx}_{\text{fondamentale}}$



$$\log \frac{4m+1}{m} \leq a_n \leq \log \frac{4m}{m-1} \quad \text{e si conclude}$$

Esempio 4

$$\sum_{k=m}^{\infty} \sin \frac{1}{k} = a_n$$

Si potrebbe ridurre a  $\int \sin \frac{1}{x} dx$ , ma (:-)

Brutal mode:

$$\sum_{k=n}^{\infty} \sin \frac{1}{k} \underset{\substack{\uparrow \\ \text{Taylor}}}{\sim} \sum_{k=m}^{\infty} \frac{1}{k} = \text{come prima}$$

Facile:  $\sin x \geq x \quad \forall x \geq 0$ , quindi

$$a_n \geq \sum_{k=m}^{\infty} \frac{1}{k}$$

Difficile Per ogni  $\varepsilon > 0$  vale che esiste  $\delta > 0$  t.c.

$$\sin x \leq (1+\varepsilon)x \quad \forall x \in (0, \delta)$$

(segue da  $\frac{\sin x}{x} \rightarrow 1$  per  $x \rightarrow 0$ , quindi per  $x \approx 0 \dots$ )

Ma allora

$$\sin \frac{1}{k} \leq (1+\varepsilon) \frac{1}{k} \quad \text{definitivamente}$$

Ma allora, con appena  $\frac{1}{n} \leq \delta$ , vale

$$\underbrace{\sum_{k=m}^{\infty} \frac{1}{k}}_{\log 4} \leq a_n \leq \underbrace{(1+\varepsilon) \sum_{k=m}^{\infty} \frac{1}{k}}_{(1+\varepsilon) \log 4}$$

Da questo segue che definitivamente

$$\log 4 - \varepsilon \leq a_n \leq (1+\varepsilon) \log 4 + \varepsilon$$

da cui si conclude perché  $\varepsilon$  è arbitrario.

## ANALISI 1

## LEZIONE 071

Note Title

20/12/2016

## LEMMA DI ABEL (Somma per parti)

Siano  $f_k$  e  $g_k$  due successioni. Siano  $0 \leq m \leq n$  numeri naturali.

Allora

$$\sum_{k=m}^n (f_{k+1} - f_k) g_k = \underbrace{f_{m+1} g_{m+1} - f_m g_m}_{\int_m^{\infty} f' g} - \sum_{k=m}^n f_{k+1} (g_{k+1} - g_k) \quad [fg]_m^n - \int_m^{\infty} fg'$$

## Dim. 1 Shift degli indici sul LHS (left-hand side) [RHS]

$$\begin{aligned} \text{LHS} &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_k - \sum_{k=m}^n f_k g_k \quad \xrightarrow{\text{shift degli indici}} \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_k - \sum_{k=m-1}^{n-1} f_{k+1} g_{k+1} \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_k - \sum_{k=m}^n f_{k+1} g_{k+1} + f_{m+1} g_{m+1} - f_m g_m \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} (g_k - g_{k+1}) + f_{m+1} g_{m+1} - f_m g_m \\ &= \text{RHS.} \end{aligned}$$

— o — o —

## Dim 2 (segue la linea della dim. dell'integ. per parti)

$$\begin{aligned} f_{m+1} g_{m+1} - f_m g_m &= \sum_{k=m}^n (f_{k+1} g_{k+1} - f_k g_k) \\ &\quad \xrightarrow{\text{telescopica}} \\ &= \sum_{k=m}^n (f_{k+1} g_{k+1} - \overbrace{f_{k+1} g_k + f_{k+1} g_k}^{\text{termine misto}} - f_k g_k) \\ &= \sum_{k=m}^n f_{k+1} (g_{k+1} - g_k) + \sum_{k=m}^n (f_{k+1} - f_k) g_k. \end{aligned}$$

— o — o —

**CRITERIO DI DIRICHLET** Siano  $a_n$  e  $b_n$  due successioni.

Supponiamo che

(i)  $b_n$  debolmente decrescente

(ii)  $b_n \rightarrow 0$  (quindi  $b_n \geq 0$  sempre)

(iii) esiste  $M \in \mathbb{R}$  tale che

("la primitiva di  
 $a_n$  è limitata")

$$\left| \sum_{k=0}^m a_k \right| \leq M \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

Allora

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n b_n \text{ converge} \quad (A_0 = 0)$$

**Dim.** Poniamo  $A_n := \sum_{k=0}^{n-1} a_k$ . Per ogni  $m \in \mathbb{N}$  dal lemma

di Abel otteniamo che

$$\sum_{k=0}^m a_k b_k = \sum_{k=0}^m \underbrace{(A_{k+1} - A_k)}_{a_k} b_k \quad (\text{Abel con } f_k = A_k, g_k = b_k)$$

$$= A_{m+1} b_{m+1} - A_0 b_0 - \sum_{k=0}^m A_{k+1} (b_{k+1} - b_k)$$

↓  
perché  $A_0 = 0$

(perché  $A_{m+1}$  è lim.  
e  $b_{m+1} \rightarrow 0$ )

Dico che l'ultima serie è assolutamente convergente

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^n |A_{k+1} (b_{k+1} - b_k)| &= \sum_{k=0}^n \underbrace{|A_{k+1}|}_{\leq M} \cdot |b_{k+1} - b_k| \\ &\leq M \sum_{k=0}^n |b_{k+1} - b_k| \\ &= +M \sum_{k=0}^n (b_k - b_{k+1}) \leftarrow \text{telescopica} \\ &= +M (b_0 - b_{m+1}) \xrightarrow{\text{per } m \rightarrow \infty} +Mb_0 . \quad \square \end{aligned}$$

Caso speciale

$a_n = (-1)^n$ . In questo caso  $A_n = 1, 0, 1, 0, \dots$  quindi D'imitate

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n b_n = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n b_n$$

↑                   ↑  
 limitata          tende a 0  
 ↓                   ↓  
 decrescente

Quindi : Leibniz è un caso particolare di Dirichlet.

Esempio vero

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin n}{n}$$

L'assoluta convergenza non sembra funzionare

$$\left| \frac{\sin n}{n} \right| \leq \frac{1}{n} \quad \sum \frac{1}{n} = +\infty \Rightarrow \text{BOH}$$

Provo con Dirichlet

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left[ \begin{array}{c} \sin n \\ " \end{array} \right] \cdot \left[ \begin{array}{c} \frac{1}{n} \\ " \end{array} \right]$$

an                    bn (ipotesi OK)

Mi "basta" dimostrare che le somme parziali di  $a_n$  sono limit., cioè  $\exists M$  f.c.

$$\left| \sum_{k=0}^n \sin k \right| \leq M$$

A sono due modi:

- esiste una formula esplicita che si dim. per induzione
- uso i numeri complessi

$$e^{ik} = \cos k + i \sin k \quad (\text{formula misteriosa})$$

$$\sum_{k=0}^n e^{ik} = \sum_{k=0}^n \cos k + i \sum_{k=0}^n \sin k$$

Penso a riscrivere come

$$\sum_{k=0}^m \cos k + i \sum_{k=0}^m \sin k = \sum_{k=0}^m (e^{ik})^k \quad (\text{geometrica})$$

$$= \frac{e^{i(m+1)} - 1}{e^i - 1}$$

Passando ai moduli

$$|\text{LHS}| \leq \frac{|e^{i(m+1)} - 1|}{|e^i - 1|} \leq \frac{|e^{i(m+1)}| + 1}{|e^i - 1|} \leq \frac{2}{|e^i - 1|} = M$$

$\Rightarrow$  parte reale ed immaginaria di LHS sono finite.

Oss. Così ottengo la formula esplicita

$$\text{LHS} = \frac{e^{i(m+1)} - 1}{e^i - 1} = \frac{\cos(m+1) + i \sin(m+1) - 1}{\cos 1 + i \sin 1 - 1}$$

Razionalizzando la frazione ottengo formula per parte reale ed immaginaria

— o — o —

$$\text{Oss. } e^{i\theta} = 1 + i\theta + \frac{1}{2}(i\theta)^2 + \frac{1}{6}(i\theta)^3 + \frac{1}{24}(i\theta)^4 + \dots$$

$$e^x = 1 + x + \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{6}x^3 + \frac{1}{24}x^4 + \dots$$

$$= [1 + i\theta] - \frac{1}{2}\theta^2 - \frac{1}{6}i\theta^3 + \frac{1}{24}\theta^4$$

$$= \cos\theta + i\sin\theta$$

— o — o —

Integrali curiosi misteriosi  $\rightsquigarrow$  Analisi 2

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi} \quad (\text{integrale di Gauss})$$

$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \frac{\pi}{2}$$

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx = \int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx = \sqrt{\frac{\pi}{8}}$$

Esercizio 1

$$\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$$

(funzione pari)

Esercizio 2

$$\int_0^{+\infty} e^{-ax^2} dx$$

Pongo  $y = \sqrt{a}x$   
 $dy = \sqrt{a}dx$

$$= \int_0^{+\infty} \frac{1}{\sqrt{a}} e^{-y^2} dy = \frac{1}{\sqrt{a}} \frac{\sqrt{\pi}}{2}$$

(Avrebbe giustificato il cambio di variabili usando la def.)

Definizione: pongo  $a = -i$

$$\int_0^{+\infty} e^{ix^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \frac{1}{\sqrt{-i}}$$

$$= \frac{\sqrt{\pi}}{2} \frac{1}{\frac{1-i}{\sqrt{2}}} = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \frac{1+i}{\sqrt{2}} = \sqrt{\frac{\pi}{8}} (1+i)$$

↓

$$\int_0^{+\infty} \cos(x^2) dx + i \int_0^{+\infty} \sin(x^2) dx$$

— 0 — 0 —

Note Title

20/12/2016

Esercizio 1 (L'integrale con il buco)

Sia  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  integrabile (integrale proprio). Sia  $c \in (a,b)$  e siano  $k_m \rightarrow c^-$  e  $R_m \rightarrow c^+$ .

Pongo

$$I_m := \int_a^{k_m} f(x) dx + \int_{R_m}^b f(x) dx$$

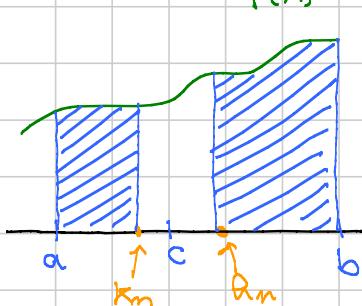
Dimostrare che

$$\lim_{m \rightarrow +\infty} I_m = \int_a^b f(x) dx$$

$$\left| I_m - \int_a^b f(x) dx \right| = \left| \int_{R_m}^b f(x) dx - I_m \right|$$

$$\begin{aligned} &= \left| \int_{k_m}^{R_m} f(x) dx \right| \leq \int_{k_m}^{R_m} |f(x)| dx \\ &\leq M (R_m - k_m) \end{aligned}$$

↑  
costante tale che  
 $|f(x)| \leq M$  per ogni  $x \in [a,b]$



Quando  $m \rightarrow +\infty$  il RHS  $\rightarrow M(c-c) = 0$ , quindi anche LHS  $\rightarrow 0$ .

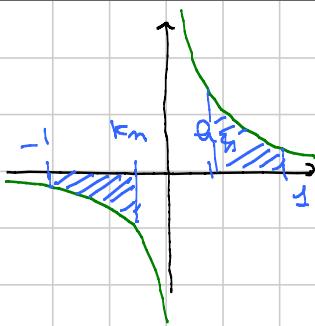
Domanda: vale lo stesso se l'integrale è improprio con buco in  $c$ ?

Risposta: sì, tranne nel caso in cui gli integrali su  $[a,c]$  e  $[c,b]$  vengono  $+\infty - \infty$  (o viceversa).

In tal caso  $(+\infty - \infty)$  il limite dipende dalla forma del buco !!

Esempio  $\int_{-1}^1 \frac{1}{x} dx$

La teoria dice che è indefinito



Rendiamo  $k_m = -\frac{1}{m}$ ,  $l_m = \frac{1}{m}$   
(buco simmetrico)

Allora

$$I_m \rightarrow 0 \quad (\text{è } 0 \text{ per ogni } m)$$

Rendiamo  $k_m = -\frac{1}{m}$ ,  $l_m = \frac{2}{m}$  (buco assimmetrico)

$$\begin{aligned} I_m &= \int_{-\frac{1}{m}}^{\frac{1}{m}} \frac{1}{x} dx + \int_{\frac{2}{m}}^1 \frac{1}{x} dx \\ &= [\log|x|]_{-1/m}^{1/m} + [\log x]_{2/m}^1 = \log \frac{1}{m} - \log \frac{2}{m} \\ &= \log \frac{1}{2} \rightarrow -\log 2 \neq 0 \end{aligned}$$

Variando la forma del buco posso fare in modo che  $I_m \rightarrow 2016$ .

Esercizio 2 Calcolare  $\int_0^{+\infty} x^m e^{-x} dx$

Perché converge? Trovo un confronto asintotico con  $g(x) = \frac{1}{x^m}$ .

Dico fare

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^m e^{-x}}{\frac{1}{x^m}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} x^{m+1} e^{-x} = 0 \quad \text{per ogni } m \in \mathbb{N}$$

[Quindi  $\frac{f(x)}{g(x)} \leq 1$  per  $x$  grandi, quindi  $f(x) \leq g(x)$  per  $x$  grandi]

e quindi siamo nel caso finito dalla parte giusta.

$$\int g(x) dx < +\infty \Rightarrow \int f(x) dx \text{ conv.}$$

Pongo  $I_m = \int_0^{+\infty} x^m e^{-x} dx$ . Allora

$$\begin{aligned} I_m &= \int_0^{+\infty} x^m e^{-x} dx = [x^m (-e^{-x})]_0^{+\infty} - \int_0^{+\infty} m x^{m-1} (-e^{-x}) dx \\ &\quad \text{F g} \qquad \qquad \text{F G} \qquad \qquad \text{F g} \qquad \text{G} \\ &= 0 + m \int_0^{+\infty} x^{m-1} e^{-x} dx = m I_{m-1} \end{aligned}$$

Ho dim. che  $I_m = m I_{m-1}$ . Facile esercizio:  $I_0 = 1$

Conclusione  $I_m = m!$

Per giustificare l'out. per punti c'è un'appropriata borsa usone per def

$$\int_0^A x^m e^{-x} dx = [x^m (-e^{-x})]_0^A - \int_0^A m x^{m-1} (-e^{-x}) dx$$

e poi passare al lim per  $A \rightarrow +\infty$

### Gamma di Eulero

$$\Gamma(x) := \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

**Fatto 1**  $\Gamma(n) = (n-1)!$  (fatto prima)

**Fatto 2**  $\Gamma(x+1) = x \Gamma(x)$

$$\begin{aligned} \Gamma(x+1) &= \int_0^{+\infty} t^x e^{-t} dt = [t^x (-e^{-t})]_0^{+\infty} - \int_0^{+\infty} x t^{x-1} (-e^{-t}) dt \\ &= x \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt = x \Gamma(x) \end{aligned}$$

**Fatto 3**  $\Gamma(\frac{1}{2}) = \sqrt{\pi}$

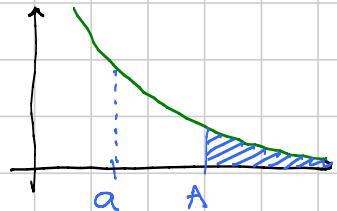
$$\Gamma(\frac{1}{2}) = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-t}}{\sqrt{t}} dt = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-y^2}}{y} \cdot 2y dy = 2 \cdot \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \sqrt{\pi}$$

Esercizio Supponiamo che  $\int_a^{+\infty} f(x) dx$  converga.

Allora  $\int_A^{+\infty} f(x) dx$  converge per ogni  $A \geq a$  e vale

$$\lim_{A \rightarrow +\infty} \int_A^{+\infty} f(x) dx = 0$$

coda di un integr. super.



Si verifica con la solita def. che

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \int_a^A f(x) dx + \int_A^{+\infty} f(x) dx$$

da cui

$$\int_A^{+\infty} f(x) dx = \int_a^{+\infty} f(x) dx - \underbrace{\int_a^A f(x) dx}_{\downarrow \int_a^{+\infty} f(x) dx} \rightarrow 0$$

Esempio  $\lim_{m \rightarrow +\infty} \int_{\sqrt{m}}^{\infty} x^{20} e^{-x} dx = 0$

Idee:  $\int_0^{+\infty} x^{20} e^{-x} dx$  converge

$$a_m = \int_{\sqrt{m}}^{+\infty} f(x) dx - \int_m^{+\infty} f(x) dx$$

= due code che tendono a 0.

Esercizio

$$\sum_{n=0}^{\infty} \int_n^{+\infty} \frac{4x + \sin x}{x^3 + \arctan x} dx$$

$a_n$

$a_n > 0$  sempre

Brutal mode:  $a_n \sim \int_n^{+\infty} \frac{4}{x^2} dx = \left[ -\frac{4}{x} \right]_n^{+\infty} = \frac{4}{n}$

Rigoroso: confronto asintotico con  $\frac{1}{n}$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{\frac{1}{n}} = \lim_{n \rightarrow \infty} n a_n$$

Possa alle funzioni. Pongo  $F(x) =$  una primitiva di  $f(x)$  dove  $f(x)$  è l'integrandi.

Ora

$$F(x) := \int_1^x f(t) dt$$

Allora  $\lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = l = \int_1^{+\infty} f(t) dt \in \mathbb{R}$

e  $a_n = l - F(n) = \int_1^{+\infty} - \int_1^n$

Quindi

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{\frac{1}{n}} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{l - F(x)}{\frac{1}{x}} = \lim_{\substack{x \rightarrow +\infty \\ \uparrow}} \frac{\frac{d}{dx}(l - F(x))}{\frac{d}{dx}\left(\frac{1}{x}\right)} = \lim_{\substack{x \rightarrow +\infty \\ \uparrow}} \frac{-f(x)}{-\frac{1}{x^2}} = 4 \quad (\text{smiley})$$

$\left[ \frac{0}{0} : \text{Hôp} \right]$

Esercizio Sia  $F(x)$  una primitiva di  $e^{x^2}$  (teo. mist.. non si può esprimere usando le funzioni elementari).

Domanda: come cresce  $F(x)$  quando  $x \rightarrow +\infty$ ?

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{F(x)}{e^{x^2}} = \lim_{\substack{x \rightarrow \infty \\ \uparrow}} \frac{e^{x^2}}{2x e^{x^2}} = 0$$

$\left[ \frac{\infty}{\infty} : \text{Hôp} \right]$

Sorpresa

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{F(x)}{\frac{e^{x^2}}{x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^{x^2}}{\frac{2xe^{x^2}}{x} - \frac{e^{x^2}}{x^2}}$$

↑  
Hopital

$$= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{2 - \frac{1}{x^2}} = \frac{1}{2}$$

$$F(x) \sim \frac{e^{x^2}}{2x} \quad \text{per } x \rightarrow +\infty$$

— 0 — 0 —

## ANALISI 1

## LEZIONE 073

Note Title

20/12/2016

Studio di funzioni integrali

$$\varphi(x) := \int_{a(x)}^{b(x)} f(t) dt$$

o ancora più in generale

$$\varphi(x) := \int_{a(x)}^{b(x)} f(t, x) dt \quad \rightsquigarrow \text{Analisi 2}$$

Situazione più semplice:  $\rightarrow a(x) \equiv a$  (costante)  
 $\rightarrow b(x) = x$

In questo caso viene la funzione integrale classica

$$\int_a^x f(t) dt$$

Formula per la derivata

$$\varphi'(x) = f(b(x)) b'(x) - f(a(x)) a'(x)$$

[Dim.] Sia  $F(x)$  una qualunque primitiva di  $f(x)$ . Allora

$$\varphi(x) = \int_{a(x)}^{b(x)} f(t) dt = [F(t)]_{a(x)}^{b(x)} = F(b(x)) - F(a(x))$$

Quindi per la derivata della funzione composta

$$\varphi'(x) = F'(b(x)) b'(x) - F'(a(x)) a'(x)$$

$$= f(b(x)) b'(x) - f(a(x)) a'(x).$$

— o — o —

Esempio  $\varphi(x) = \int_x^{x^2} \arctan(t^2) dt$

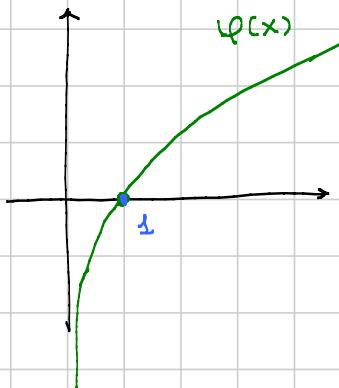
Allora  $\varphi'(x) = \arctan(x^4) \cdot 2x - \arctan(x^2) \cdot 1$

$$\varphi(x) = \int_{2x}^{3\sin x} \frac{\cos t}{\sqrt{t}} dt$$

$$\varphi'(x) = \frac{\cos(3\sin x)}{\sqrt{3\sin x}} \underbrace{3\cos x}_{b'(x)} - \frac{\cos(2x)}{\sqrt{2x}} \underbrace{\cdot 2}_{a'(x)}$$

Esercizio 1 Studiare la funzione

$$\varphi(x) = \int_1^x \frac{1}{\arctant} dt$$



→ Definita (almeno) per ogni  $x > 0$

$$\rightarrow \varphi(1) = 0$$

$$\rightarrow \varphi'(x) = \frac{1}{\arctant} \quad \forall x > 0$$

$\varphi'(x) > 0$  per ogni  $x > 0 \Rightarrow$  strettamente crescente

$$\rightarrow \lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = +\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \varphi(x) = -\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \varphi(x) = - \lim_{x \rightarrow 0^+} \int_x^1 \frac{1}{\arctant} dt \stackrel{\text{def}}{=} - \int_0^1 \frac{1}{\arctant} dt = -\infty$$

$\arctant \leq \frac{\pi}{2}$  sempre, quindi

$$\varphi(x) = \int_1^x \frac{1}{\arctant} dt \geq \int_1^x \frac{2}{\pi} dt = \frac{2}{\pi} (x-1) \rightarrow +\infty \text{ per } x \rightarrow +\infty$$

per confronto con  $\frac{1}{t}$

Abbiamo così dim. che  $\varphi : (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$  è bigettiva.

Lo stesso argomento mostra che  $\varphi$  è estensibile per  $x \leq 0$ .

→ Calcolare l'ordine di  $\infty$  di  $\varphi(x)$  per  $x \rightarrow +\infty$ . Ci aspettiamo un asintoto obliqua

$$m = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi'(x)}{1} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{\arctan x} = \frac{2}{\pi}$$

Hôpital

Questo da solo dice che  $\varphi(x) \sim \frac{2}{\pi}x$  per  $x \rightarrow +\infty$

Vediamo il limite che dovrebbe essere  $m$

$$\begin{aligned} m &:= \lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) - \frac{2}{\pi}x \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left( \int_1^x \frac{dt}{\arctant} - \int_0^x \frac{2}{\pi} dt \right) \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \int_1^x \left( \frac{1}{\arctant} - \frac{2}{\pi} \right) dt - \int_0^1 \frac{2}{\pi} dt \end{aligned}$$

numeratore  
 $\frac{1}{\arctant} - \frac{2}{\pi}$

$$= \frac{\frac{\pi}{2} - \arctant}{\arctant \cdot \frac{\pi}{2}} = \frac{\arctant \frac{1}{t}}{\frac{\pi}{2} \cdot \arctant}$$

$$= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left[ \int_1^x \frac{\arctant \frac{1}{t}}{\frac{\pi}{2} \cdot \arctant} dt \right] - \frac{2}{\pi}$$

$$= \int_1^{+\infty} \dots - \frac{2}{\pi} = +\infty$$

diverge per confr. asint.  
con  $\frac{1}{t}$ .

Quindi niente asintoto obliqua 😊.

$\rightarrow$  per  $x \rightarrow 0^+$ ,  $\varphi(x)$  si comporta come  $\log x$

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\varphi(x)}{\log x} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\frac{\varphi'(x)}{1}}{\frac{1}{x}} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\frac{1}{\arctan x}}{\frac{1}{x}} = 1.$$

Esempio  $\varphi(x) = \int_x^{x^2} \arctant \cdot e^{-t} dt$

Domanda: calcolare il pd. di Taylor di ordine 5 con centro in  $x=0$ .

[1° modo] Calcolo le prime 5 derivate ... auguri!

[2° modo] Taylor dentro!

$$\arctant \cdot e^{-t} = (t - \frac{1}{3}t^3 + o(t^4))(1 - t + \frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{6}t^3 + o(t^4))$$

$$= t - t^2 + \frac{1}{2}t^3 - \frac{1}{6}t^4 - \frac{1}{3}t^3 + \frac{1}{3}t^4 + o(t^4)$$

$$= t - t^2 + \frac{1}{6}t^3 + \frac{1}{6}t^4 + o(t^4)$$

quindi  $\varphi(x) = \int_x^{x^2} t - t^2 + \frac{1}{6}t^3 + \frac{1}{6}t^4 + o(t^4) dt$

$$= \left[ \frac{1}{2}t^2 \right]_x^{x^2} - \left[ \frac{1}{3}t^3 \right]_x^{x^2} + \left[ \frac{1}{24}t^4 \right]_x^{x^2} + \left[ \frac{1}{30}t^5 \right]_x^{x^2} + [ \text{primitiva } o(t^4) ]_x^{x^2}$$

$$= \frac{1}{2}x^4 - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{24}x^4 - \frac{1}{30}x^5 + \underbrace{o(x^5)}_{\text{speso.}}$$

Domandone La primitiva di  $o(x^4)$  è  $o(x^5)$ ?

Più in generale: se

$$f(x) = o(x^k) \quad \text{per } x \rightarrow 0$$

posso dire che

$$F(x) = \int_0^x f(t) dt = o(x^{k+1}) ?$$

**Dim** Funziona perché

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{F(x)}{x^{k+1}} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\frac{f(x)}{(k+1)x^k}}{x} = 0$$

↑  
Hosp ↑ ipotesi.

— 0 — 0 —

Oss. Non posso derivare o piccolo !!! Ad esempio

$$f(x) = x^{30} \sin \frac{1}{x^2} = O(x^{29}) \quad \text{una}$$

$$f'(x) = 30x^{\frac{29}{2}} \sin \frac{1}{x^2} - x^{\frac{30}{2}} \cos \frac{1}{x^2} \left( \frac{2}{x^3} \right)$$

$2x^{27} \cos \frac{1}{x^2}$  è una è  $\partial(x^{25})$ .

$$\underline{\text{Esempio}} \quad \varphi(x) = \int_x^{\infty} \frac{1 - e^{-t^2}}{t^2} dt$$

# Studiare la funzione

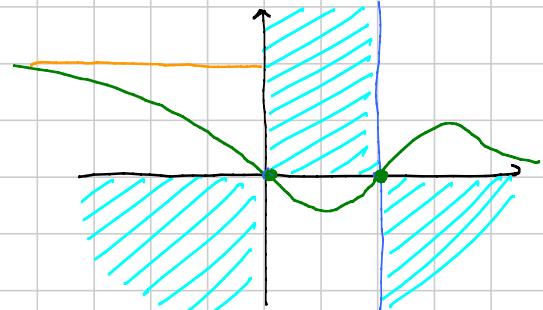
→ La funzione  $f(t)$  non ha problemi in  $t=0$ , perché è limitata (basta oss. che tende ad ±)

Quindi  $\varphi(x)$  è definita per ogni  $x \in \mathbb{R}$  (ammesso che per  $x=0$  fia 0).

→ L'integrandola  $f(t)$  è sempre  $\geq 0$ , quindi

$$\varphi(x) \geq 0 \iff x^2 \geq x$$

$$\iff x \leq 0 \text{ oppne } x \geq 1$$



$\rightarrow \lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = 0$  perché l'integrandia è del tipo  $\frac{1}{t^2}$ ,  
 quindi è d' esercizio della doppia di una les.  
 precedente

$$\rightarrow \lim_{x \rightarrow -\infty} \varphi(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1-e^{-t^2}}{t^2} dt = \text{numero reale}$$

↑  
per  $t \rightarrow \pm\infty$  si comporta  
come  $\frac{1}{t^2}$

→ Conseguenza:  $\varphi(x)$  è limitata su tutto  $\mathbb{R}$  !!

→  $\varphi(x)$  è dip. perché la sua derivata è limitata

$$\varphi'(x) = \underbrace{\frac{1-e^{-x^4}}{x^4} - 2x}_{\substack{\downarrow \\ \text{idem}}} - \underbrace{\frac{1-e^{-x^2}}{x^2}}$$

limitata: nessun pbm in  $x=0$   
e tende a 0 per  $x \rightarrow \pm\infty$

→ Per quali  $\alpha > 0$  la serie

$$\sum_{n=0}^{\infty} [\varphi(n)]^{\alpha} \quad \text{converge?}$$

Dico che  $\varphi(n) \sim \frac{1}{n}$  per  $n \rightarrow +\infty$  quindi conv.  $\Leftrightarrow \alpha > 1$ .

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(n)}{\frac{1}{n}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi(x)}{\frac{1}{x}} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\varphi'(x)}{-\frac{1}{x^2}} = 1$$

↑  
vedi  
derivata precedente.

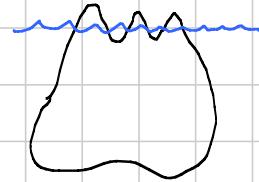
$$\rightarrow \int_1^{+\infty} \varphi(x) dx = +\infty \quad \text{per c.a. con } \frac{1}{x} \quad (\text{vedi limite sopra}).$$

— o — o —

## ANALISI 1 - LEZIONE 074

Note Title

28/02/2017

EQUAZIONI DIFF. (Nomenclatura)

Come si presenta?

Incognita: una funzione che si può chiamare

 $y(x)$  $f(x)$  $y(t)$  $u(x)$  $u(t)$ Tra le incognite c'è anche l'insieme di definizione  
 $u: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$ Equazione: relazione che lega  $u(t)$  e un po' di sue derivate.Esempi

$$u'(t) = u(t) + t^2$$

$$u''(t) - \pi [u'(t)]^2 = \sin u(t)$$

$$u'''(t) = 5u(t) + \sin t$$

$$u' = u + t^2$$

$$u'' - \pi (u')^2 = \sin u$$

$$u''' = 5u + \sin t$$

non si scrivono le t che sono argomento della u

$$u = u + t^2$$

↔ ordine 1

$$u - \pi u^2 = \sin u$$

 $\left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \leftrightarrow \text{ordine 2}$ 

$$u = 5u + \sin t$$

Risolvere un'eq. diff. vuol dire trovare  $[a,b]$  e  $u: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}$  che rende l'ugualg. vera per ogni  $t \in [a,b]$ .Def. Si dice ordine di un'eq. diff. il + grande ordine di derivazione che vi compare

Def. Un'eq. diff. si dice in forma normale se la derivata di ordine max è "ricavata" rispetto al resto

Esempi  $\ddot{u} = 3\dot{u} + u^2$  SI

$$\ddot{u} + 3\dot{u} = \mp(u+t)^2 \Rightarrow \ddot{u} = -3\dot{u} + \mp(u+t)^2$$

$$\dot{u}^3 = \mp u \quad \text{NI} \quad \Rightarrow \dot{u} = \sqrt[3]{\mp u}$$

$\dot{u}^4 = \mp u \quad \text{NO} \Rightarrow \text{non posso ricavare } \dot{u} \text{ in modo univoco}$

Più formalmente:

→ un'eq. diff. generale di ordine k si presenta come

$$\Phi(u^{(k)}, \dots, \dot{u}, u, t) = 0$$

→ in forma normale diventa

$$u^{(k)} = F(u^{(k-1)}, \dots, \dot{u}, u, t)$$

Def. Un'eq. diff. si dice autonoma se la t compare solo come argomento della u e delle sue derivate

Esempi  $\dot{u}(t) = 3u(t)^2$  SI

$$\dot{u} = 3u^2$$

$$\dot{u}(t) = 3u(t) + t^2 \quad \text{NO}$$

$$\dot{u} = 3u + t^2$$

$$\dot{u}(t) = t u(t) \quad \text{NO}$$

$$\dot{u} = t u$$

Nelle notazioni di sopra

$$\Phi(u^{(k)}, \dots, \dot{u}, u) = 0$$

$$u^{(k)} = F(u^{(k-1)}, \dots, \dot{u}, u)$$

## Equazioni a variabili separabili (1<sup>a</sup> isda)

Un'eq. diff. si dice a var. sep. se è di **ordine 1** e si presenta nella forma

$$\ddot{u} = f(t)g(u)$$

è in forma normale e il RHS  
è prodotto di una funzione  
della sola  $t$  per una della sola  $u$

### Esempi

$$\ddot{u} = (u+3)(\sin t + 1)$$

$$\ddot{u} + tu = t \Rightarrow \ddot{u} = -tu + t = t \underbrace{(-u+1)}_{f(t) g(u)}$$

$$\ddot{u} = u^2$$

$$\ddot{u} = \underbrace{1}_{f(t)} \cdot \underbrace{u^2}_{g(u)}$$

Oss. Un'eq. diff. del 1<sup>o</sup> ordine in forma normale autonoma  
è a variabili separabili

$$\ddot{u} = F(t, u)$$

1<sup>o</sup> ordine forma norm.

$$\ddot{u} = \underbrace{F(u)}_{g(u)} \underbrace{1}_{f(t)}$$

autonoma  $\Rightarrow$  non c'è da  $t$

## Equazioni diff. lineari

Un'eq. diff. di ordine  $k$  lineare si  
presenta nella forma

$$a_k(t)u^{(k)}(t) + \dots + a_1(t)\ddot{u}(t) + a_0(t)u(t) = f(t)$$

$$a_k(t)u^{(k)} + a_{k-1}(t)u^{(k-1)} + \dots + a_1(t)\dot{u} + a_0(t)u = f(t)$$

$$\sum_{i=0}^k a_i(t)u^{(i)} = f(t)$$

coeffic.

Il LHS è comb. lineare di  
 $u, \dot{u}, \dots, u^{(k)}$  con coeff. che  
sono funzioni di  $t$ .

Breveamente:  $u$  e le sue derivate compaiono di 1° grado e non all'interno di funzioni strane. La dipendenza da  $t$  può essere qualunque.

Esempi

$$\ddot{u} = t^7 u \quad \text{SI}$$

$$\ddot{u} = t u^7 \quad \text{NO}$$

$$\ddot{u} = \cos(tu) \quad \text{NO}$$

$$\ddot{u} = \dot{u} u \quad \text{NO}$$

Oss. Una eq. lineare si può portare in forma normale se posso dividere per  $a_k(t)$ , cioè se  $a_k(t) \neq 0$ .

Def. Una eq. diff. lineare si dice

→ omogenea se  $f(t) \equiv 0$  (per ogni  $t$ )

→ non omogenea se  $f(t) \neq 0$  almeno per un valore di  $t$ .

2a Isola: eq. diff. Lineari di ordine 1 a coeff. qualunque

$$\dot{u} + a(t)u = b(t)$$

Oss. Se fosse omogenea avrei  $b(t) \equiv 0$  e quindi sarebbe pure a variabili separabili.

3a Isola: ed. diff. Lineari di ordine qualunque a coeff. costanti

(cioè gli  $a_i(t)$  non dipendono da  $t$ )

$$\sum_{i=1}^k a_i u^{(i)} = f(t)$$

↑  
i coeff. sono numeri

Domande:

① Lineare a coeff. costanti e omogenea  $\Rightarrow$  autonoma SI

② Lineare e autonoma  $\Rightarrow$  a coeff. costanti SI

③ Lineare e autonoma  $\Rightarrow$  omogenea NO! NO! NO!

$$\ddot{u} + 3\dot{u} = 2017$$

Oss. Il L.H.S di un' eq. lineare lo possiamo pensare come un'applicazione lineare che prende in input funzioni  $u$  di classe  $C^k$  e restituisce in output delle funzioni continue (assumendo che i coeff. siano almeno continui)

$$Lu := \sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)} \quad L : C^k([a,b]) \rightarrow C^0([a,b])$$

$$Lu = f(t)$$

Proposizione Se  $u(t)$  è soluzione di un' eq. autonoma, allora tutte le traslate temporali  $u(t+c)$  sono soluzioni della stessa equazione diff.

Esempio  $\ddot{u} = f(u) \quad \ddot{u}(t) = f(u(t))$

Se pongo  $v(t) = u(t+c)$  ottengo

$$\ddot{v}(t) = \ddot{u}(t+c) = f(u(t+c)) = f(v(t)) \rightsquigarrow \ddot{v} = f(v)$$

## ANALISI

1

## LEZIONE 075

Note Title

28/02/2017

Esempi di sol. di eq. diff.

$$\textcircled{1} \quad \ddot{u} = 7u \quad u(t) = e^{7t} \text{ è UNA soluzione}$$

Verifica:  $\ddot{u}(t) = 7e^{7t} = 7u(t)$

Altre soluzioni sono quelle del tipo  $u(t) = ce^{7t}$

Verifica:  $\ddot{u}(t) = 7ce^{7t} = 7u(t)$

Motale: l'eq. ha infinite soluzioni  $u(t) = ce^{7t}$  e si potrebbe dim.  
che non ce ne sono altre

$$\textcircled{2} \quad \ddot{u} = -u \quad u(t) = \sin t \text{ è UNA soluzione}$$

$$u(t) = \cos t \text{ è un'altra sol.}$$

$u(t) = a \sin t + b \cos t$  è sol. per ogni valore dei parametri  $a$  e  $b$

Non ce ne sono altre.

$$\textcircled{3} \quad \ddot{u} = -u^2 \quad u(t) = \frac{1}{t} \text{ è UNA soluzione}$$

Verifica:  $\ddot{u}(t) = -\frac{1}{t^2} = -[u(t)]^2$

$$u(t) = \frac{3}{t} \text{ non è una soluzione } \ddot{u}(t) = -\frac{3}{t^2} \neq -\frac{9}{t^2} = [u(t)]^2$$

$$u(t) = \frac{1}{t+c} \quad \ddot{u}(t) = -\frac{1}{(t+c)^2} = -[u(t)]^2$$

Inoltre c'è anche la soluzione banale  $u(t) \equiv 0$ .

Fatti generali: "di solito" un'eq. diff. ha infinite soluzioni dipendenti da un numero di parametri uguale all'ordine dell'eq.

— o — o —

**PROBLEMA DI CAUCHY** Fatto da 2 ingredienti

→ eq. diff.

→ condizioni iniziali: se l'eq. è di ordine  $k$  si prescrive il valore di  $u$  e di tutte le sue derivate fino alla  $(k-1)$ -esima in un certo punto comune a tutte.

Esempio

$$\begin{cases} \ddot{u} = -u \\ u(\frac{\pi}{2}) = 22 \\ \dot{u}(\frac{\pi}{2}) = 34 \end{cases}$$

to  
a scelta

$$\begin{cases} \ddot{u} = -u \\ u(\frac{\pi}{2}) = 22 \\ \dot{u}(\frac{\pi}{2}) = 34 \end{cases}$$

↑ devono essere uguali

NO

$$\begin{aligned} \ddot{u} &= 3\dot{u}^2 + t^5 \\ u(1) &= 5 \\ \dot{u}(1) &= 6 \\ \ddot{u}(1) &= 24 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} \ddot{u} = f(t, u) \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$$

Forma generale del pbm. di Cauchy per eqn. di ordine 1 in forma normale

**Speranza**) Imponendo le  $k$  condizioni iniziali spero di poter determinare univocamente i  $k$  parametri liberi che descrivono le infinite soluz. dell'eq. diff.

Fatto generale: "di solito fa cosa riesce"

Esempio

$$\begin{cases} \ddot{u} = -u \\ u(0) = 0 \\ \dot{u}(0) = 4 \end{cases}$$

$\Rightarrow u(t) = a \sin t + b \cos t$

$a \sin 0 + b \cos 0 = 0 \quad u(0) = 0$

$\dot{u}(t) = a \cos t - b \sin t$

$a \cos 0 - b \sin 0 = 4 \quad \dot{u}(0) = 4$

$\Rightarrow b = 0$  e  $a = 4 \Rightarrow u(t) = 4 \sin t$  è LA sol. del pbm. di Cauchy

Teorema di esistenza (misterioso)

Consideriamo il pb. di Cauchy per un'eq. diff. di ordine  $k$  in forma normale:

$$\begin{cases} u^{(k)} = F(u^{(k-1)}, \dots, u, t) \\ + \text{condizioni iniziali} \end{cases}$$

Supponiamo che  $F$  sia continua (dovei dire cosa vuol dire in più variabili).

Allora il problema ammette ALMENO una soluzione.

Teorema di esistenza e unicità (misterioso)

Consideriamo il pbm. come sopra.

Supponiamo che  $F$  sia un po' meglio

Allora la soluzione è pure UNICA.

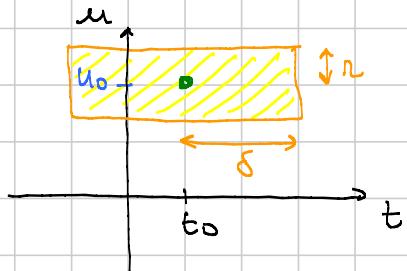
— o — o —

Qualche dettaglio su "un po' meglio". Consideriamo il caso di ordine 1:

$$\begin{cases} \dot{u} = f(t, u) \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$$

Supponiamo

$$f: [t_0 - \delta, t_0 + \delta] \times [u_0 - r, u_0 + r] \rightarrow \mathbb{R}$$



Un po' meglio vuol dire che esiste  $L \in \mathbb{R}$  t.c.

$$|f(t, u_2) - f(t, u_1)| \leq L |u_2 - u_1|$$

$$\forall t \in [t_0 - \delta, t_0 + \delta]$$

$$\forall u_1 \in [u_0 - r, u_0 + r]$$

$$\forall u_2 \in "$$

$f$  è disp. in  $u$  unif. risp. a  $t$ , cioè  
la stessa  $L$  va bene per tutti i  $t$ .

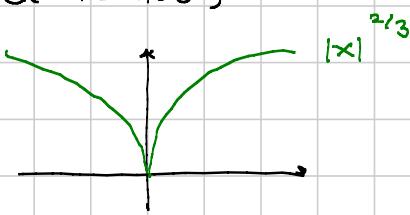
Oss. Basta un po' di derivabilità e questa è verificata.

— o — o —

**ESEMPIO DI NON UNICITÀ**

(Pennello di PEANO)

$$\begin{cases} \dot{u} = 3|u|^{2/3} \\ u(0) = 0 \end{cases}$$

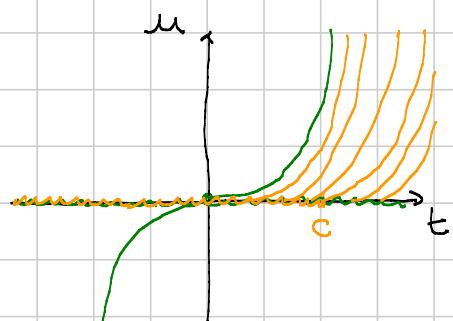
 $u(t) \equiv 0$  è UNA soluzione $u(t) = t^3$  è un'altra soluzione

$$\dot{u}(t) = 3t^2 = 3[u(t)]^{2/3}$$

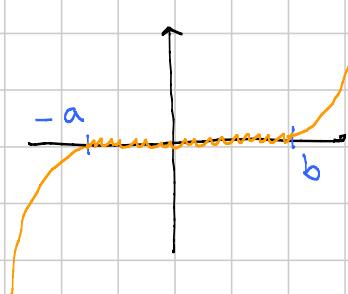
In realtà ha infinite soluzioni

$$u(t) = \begin{cases} 0 & \text{se } t \leq c \\ (t-c)^3 & \text{se } t \geq c \end{cases}$$

(verifica immediata)

Posso estendere il pennello anche sui tempi negativi, ottenendo due sole soluzioni tutte le funzioni del tipo ( $a \geq 0, b \geq 0$ )

$$u(t) = \begin{cases} (t+a)^3 & \text{se } t \leq -a \\ 0 & \text{se } t \in [-a, b] \\ (t-b)^3 & \text{se } t \geq b \end{cases}$$



Oss.  $\begin{cases} \dot{u} = -u^2 \leftarrow \text{funzione bella} \Rightarrow \text{esistenza e unicità} \\ u(0) = \neq \end{cases}$

Sol. generale:  $u(t) = \frac{1}{t+c}$ . Suppongo cond. init.

$$u(0) = \neq \Leftrightarrow \frac{1}{c} = \neq \Leftrightarrow c = \frac{1}{\neq} \rightsquigarrow u(t) = \frac{1}{t + \frac{1}{\neq}} = \frac{\neq}{\neq t + 1}$$

Occhio! Non è definita per ogni  $t \in \mathbb{R}$ , ma solo per  $t \neq -\frac{1}{\neq}$   
 L'intervallo di def. della soluzione è tra le incognite e non  
 è prevedibile dall'equazione.

## ANALISI 1

-

## LEZIONE 076

Note Title

01/03/2017

EQUAZIONI A VARIABILI SEPARABILI (e studio della soluzione)

$$u' = f(t) \cdot g(u)$$

$$u(t_0) = u_0$$

- Algoritmo:
- ① Separare
  - ② Integrare
  - ③ Ricavare
  - ④ Trovo  $c$
  - ⑤ Verifica!
  - ⑥ Studio della soluzione

} soluzione generale dell'eq. con  
un parametro libero  $c$   
usando la cond. iniziale

Esempio  $\left\{ \begin{array}{l} u' = \cos t \cdot u^2 \\ u(0) = \gamma \end{array} \right.$

① Separare  $\frac{du}{dt} = \cos t \cdot u^2$  Tutte le  $u$  a sx, tutte le  $t$  a dx

$$\frac{du}{u^2} = \cos t dt$$

② Integrare ( $u$  a sx risp. a  $u$ ,  $dt$  a dx risp. a  $t$ )

$$\int \frac{du}{u^2} = \int \cos t dt ; \quad -\frac{1}{u} = \sin t + c$$

vieni fuori dall'integrazione

③ Ricavare ( $u$  in funzione di  $t$ )

$$\frac{1}{u} = -\sin t + c$$

$c_0 - c$  è lo stesso

$$u = \frac{1}{c - \sin t}$$

Posso dire che

$$u(t) = \frac{1}{c - \sin t}$$

è la sol. gen. dell' eq. diff.

④ Ricavare c (usando che  $u(0) = \frac{1}{c}$ )  $u(0) = \frac{1}{c} = \frac{1}{\frac{1}{\sqrt{2}}} = \sqrt{2}$

$$\Rightarrow c = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \Rightarrow u(t) = \frac{1}{\frac{1}{\sqrt{2}} - \sin t} = \frac{\sqrt{2}}{1 - \sqrt{2} \sin t}$$

è la soluzione del pbm. di Cauchy

⑤ Verifica (dell'equazione e delle cond. iniziali)

Cond. iniz. :  $u(0) = \sqrt{2}$  ☺

Equazione :  $u'(t) = -\frac{\sqrt{2}}{(1 - \sqrt{2} \sin t)^2} (-\sqrt{2} \cos t)$   
 $= \text{cost.} \cdot [u(t)]^2$  ☺

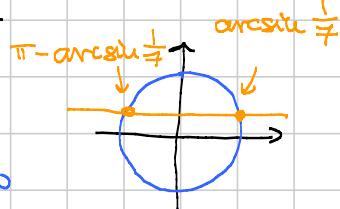
⑥ Studio della soluzione → studio di funzione

Def. Sia  $u(t)$  la sol. di un pbm. di Cauchy

- Intervallo massimale di esistenza : porzione dell'insieme di definizione di  $u(t)$  che contiene il tempo iniziale.

Nell'esempio ho la cond.  $\sin t \neq \frac{1}{\sqrt{2}}$

A me serve l'intervallo che contiene il tempo iniziale  $t=0$ , quindi



$$(-\pi - \arcsin \frac{1}{\sqrt{2}}, \arcsin \frac{1}{\sqrt{2}})$$

- tempo di vita (nel futuro) : sup' interv. massimale di esist.

Nell'esempio:  $T = \arcsin \frac{1}{7}$

- "tipo di morte": ci sono due possibilità

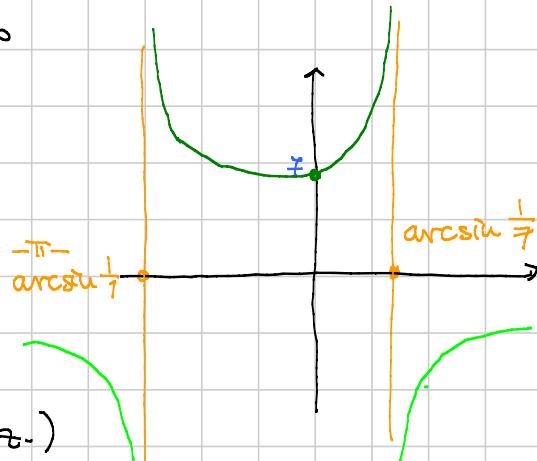
→ **BLOW UP** se  $\lim_{t \rightarrow T^-} u(t) = \pm\infty$

→ **BREAK DOWN** se "la soluzione esce dall'insieme di definizione dell'equazione".

Spesso, ma non sempre questo si traduce in

$$\lim_{t \rightarrow T^-} \dot{u}(t) = \pm\infty$$

Nell'esempio:  $u(t) = \frac{t}{1 - \gamma \sin t}$



In conclusione, possiamo dire che

→ nel futuro (risp. alla cond. iniz.)  
la sol. ha blow up per  $T = \arcsin \frac{1}{7}$

→ nel passato, la sol. ha blow up per  $T = -\pi - \arcsin \frac{1}{7}$ .

Esempio 2  $\begin{cases} \ddot{u} = u^3 \cdot e^t \\ u(0) = -2 \end{cases}$

①  $\frac{du}{dt} = u^3 \cdot e^t \Rightarrow \frac{du}{u^3} = e^t dt$

②  $\int \frac{du}{u^3} = \int e^t dt \Rightarrow -\frac{1}{2} \frac{1}{u^2} = e^t + C \Rightarrow \frac{1}{u^2} = -2e^t + C$

③  $u^2 = \frac{1}{-2e^t + C}$

$u(t) = -\sqrt{\frac{1}{C - 2e^t}}$

(ho scelto segno -  
guardando  $u(0) = -2$ )

④ Trovo  $c$ :  $-2 = -\sqrt{\frac{1}{c-2}}$ ;  $4 = \frac{1}{c-2}$ ;  $4c-8 = 1$

$$c = \frac{9}{4} \quad u(t) = -\sqrt{\frac{1}{\frac{9}{4}-2e^t}}$$

$$u(t) = -2 \sqrt{\frac{1}{9-8e^t}}$$

Soluz. pbm. di Cauchy

⑤ Verifica  $u(0) = -2$  ☺

equ.:  $\dot{u}(t) = -2 \frac{1}{2\sqrt{\dots}} \left( +\frac{1}{(9-8e^t)^2} \right) (+8e^t)$

$$= e^t \cdot \left( -8 \frac{1}{(9-8e^t)^{5/2}} \right) = e^t \cdot [u(t)]^{-3} \quad \text{☺}$$

⑥ Studio: definita dove  $9-8e^t > 0$ ,  $8e^t < 9$ ,  $e^t < \frac{9}{8}$

$$t < \log \frac{9}{8}$$

Int. max. di esistenza:  $(-\infty, \log \frac{9}{8})$

→ nel passato ho esistenza globale  
con limite  $-\frac{2}{3}$

→ nel futuro ho blow up per  $T = \log \frac{9}{8}$



Esempio 3  $\begin{cases} \dot{u} = -\frac{t^4}{u} \\ u(1) = 7 \end{cases}$

①  $\frac{du}{dt} = -\frac{t^4}{u} \Rightarrow u du = -t^4 dt$

$$\textcircled{2} \quad \int u du = \int -t^4 dt \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{2} u^2 = -\frac{1}{5} t^5 + C$$

$$\textcircled{3} \quad u^2 = -\frac{2}{5} t^5 + C \quad \Rightarrow \quad u(t) = +\sqrt{C - \frac{2}{5} t^5}$$

↑  
scelto per  
cond. iniz.

$$\textcircled{4} \quad u(1) = \sqrt{C - \frac{2}{5}} = 7 \quad \Rightarrow \quad C - \frac{2}{5} = 49 \quad \Rightarrow \quad C = \frac{247}{5}$$

$$u(t) = \sqrt{\frac{247 - 2t^5}{5}}$$

sol. gbar. di Cauchy

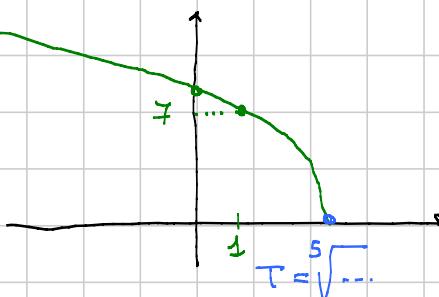
\textcircled{5} Verifica! Tono 😊

$$\textcircled{6} \quad \text{Solve } 247 - 2t^5 \geq 0 \quad \Rightarrow \quad 2t^5 \leq 247 \quad \Rightarrow \quad t \leq \sqrt[5]{\frac{247}{2}}$$

Int. max. di esistenza:  $(-\infty, \sqrt[5]{\frac{247}{2}})$

La soluzione ha BREAK DOWN  
per  $t = \sqrt[5]{...}$

Si vede che  $u \rightarrow 0$ , quindi  
"esce dalla zona di def.  
dell'equazione"



Si vede facilmente che

$$\lim_{t \rightarrow T^-} u(t) = -\infty$$

## ANALISI 1

## LEZIONE 077

Note Title

01/03/2017

$$\begin{cases} \dot{u} = u^2 t^3 \\ u(0) = 7 \end{cases}$$

$$\textcircled{1} \quad \frac{du}{dt} = u^2 t^3 \rightsquigarrow \frac{du}{u^2} = t^3 dt$$

$$\textcircled{2} \quad \int \frac{du}{u^2} = \int t^3 dt \rightsquigarrow -\frac{1}{u} = \frac{1}{4} t^4 + C$$

$$\textcircled{3} \quad \rightsquigarrow \frac{1}{u} = -\frac{1}{4} t^4 + C \quad \rightsquarw \boxed{u = \frac{1}{C - \frac{1}{4} t^4}} \quad \text{Sol. gen. eq. diff.}$$

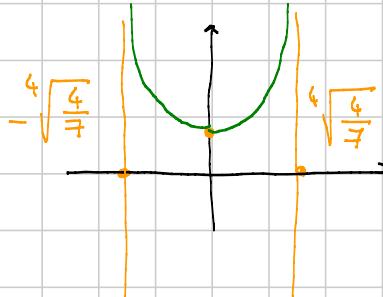
$$\textcircled{4} \quad u(0) = \frac{1}{C} = 7 \rightsquigarrow C = \frac{1}{7}$$

$$\boxed{u(t) = \frac{28}{4 - 7t^4}}$$

sol. pblm.  
di Cauchy

$\textcircled{5}$  Fare verifica!

$$\textcircled{6} \quad \text{Nel futuro blow up in } T = \sqrt[4]{\frac{4}{7}}$$



Nel passato blow up in  $T = -\infty$

$$\begin{cases} \dot{u} = u^2 t \\ u(0) = 0 \end{cases} \quad \text{1+2+3} \rightsquigarrow u(t) = \frac{1}{C - \frac{1}{4} t^4}$$

$$\textcircled{4} \quad u(0) = \frac{1}{C} = 0 \quad \text{:()}$$

La soluzione ci DEVE essere per il teo.  
di esistenza e unicità

In questo caso la sol. è banalmente  $u(t) \equiv 0$  (verifica ovvia)

Oss. Se il pblm. è  $\begin{cases} \dot{u} = f(t) g(u) \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$

SE  $g(u_0) = 0$ , allora la sol. è  $u(t) \equiv u_0$  (verifica ovvia)

**Teorema** Consideriamo il pbm. di Cauchy

$$\begin{cases} \dot{u} = f(t)g(u) \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$$

Supponiamo che

(i)  $f$  e  $g$  sono continue in un intervallo che contiene le cond. iniziali. Detto meglio, esistono  $\delta > 0$  ed  $r > 0$  t.c.

$$\begin{aligned} f: [t_0 - \delta, t_0 + \delta] &\rightarrow \mathbb{R} \\ g: [u_0 - r, u_0 + r] &\rightarrow \mathbb{R} \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{continue} \end{array} \right\}$$

(ii)  $g(u_0) \neq 0$ .

Allora il pbm. ha soluz. unica  $u: [t_0 - \delta_1, t_0 + \delta_1] \rightarrow [u_0 - r, u_0 + r]$  con eventualmente  $\delta_1 \leq \delta$ , ed è data dalla procedura descritta precedentemente.

Oss. Basta la continuità rispetto ad  $u$  (sesta Oip.), ma serve  $g(u_0) \neq 0$  per avere l'unicità.

**Dim.** Unicità. Sia  $u: [t_0 - \delta_1, t_0 + \delta_1] \rightarrow \mathbb{R}$  una soluzione. Dico che è quella data dalla procedura, almeno fino a quando  $g(u(t)) \neq 0$ .

Poiché  $u(t_0) = u_0$ , allora  $g(u(t_0)) \neq 0$  per la (ii), ma allora per continuità esiste  $\delta_2 > 0$  t.c.

$$g(u(t)) \neq 0 \quad \forall t \in [t_0 - \delta_2, t_0 + \delta_2]$$

Allora posso dividere  $\dot{u}(t) = f(t)g(u(t)) \Rightarrow$

$$\frac{\dot{u}(t)}{g(u(t))} = f(t) \quad \forall t \in [t_0 - \delta_2, t_0 + \delta_2]$$

Posso integrare a dx e sx tra  $t_0$  ed un qualunque  $t$  nell'int.

$$\int_{t_0}^t \frac{\dot{u}(s)}{g(u(s))} ds = \int_{t_0}^t f(s) ds$$

Indico con  $F$  una primitiva di  $f$  e con  $T$  una prim. di  $\frac{1}{g}$

$$\text{Il RHS è } \int_{t_0}^t f(s) ds = F(t) - F(t_0)$$

$$\begin{aligned} \text{Il LHS è } & \int_{t_0}^t \frac{\dot{u}(s)}{g(u(s))} ds & \text{Pongo } y = u(s), \text{ quindi } dy = \dot{u}(s) ds \\ & = \int_{u_0}^{u(t)} \frac{dy}{g(y)} & s=t_0 \Rightarrow y=u(t_0)=u_0 \\ & = T(u(t)) - T(u_0) & s=t \Rightarrow y=u(t) \end{aligned}$$

Conclusioni: se  $u(t)$  è soluzione, allora

$$T(u(t)) - T(u_0) = F(t) - F(t_0), \text{ cioè}$$

$$T(u(t)) = \underbrace{F(t)}_{\substack{\uparrow \\ \text{primitiva di } \frac{1}{g}}} + \underbrace{T(u_0) - F(t_0)}_{\substack{\uparrow \\ \text{Prim. di } f \\ \uparrow \\ \text{costante dipendente} \\ \text{dalla const. iniz.}}} \quad \forall t \in [t_0 - \delta_2, t_0 + \delta_2]$$

Questo caratterizza univocamente  $u$  se fino a quando non va ad annullare  $g$ .

Esistenza Definisco  $T$  e  $F$  come sopra. Osservo che  $T$  è invertibile almeno vicino ad  $u_0$  perché è strettamente monotona.

Potrei quindi considerare la funzione inversa  $T^{-1}$  e pone

$$u(t) = T^{-1}(F(t) + T(u_0) - F(t_0))$$

Dico che  $u$  risolve il pbm. di Cauchy. Basta fare la verifica.

$$\rightarrow \text{Const. iniz. : } u(t_0) = T^{-1}(F(t_0) + T(u_0) - F(t_0)) = u_0$$

→ Equazione:

$$\ddot{u}(t) = (\Gamma^{-1})^1 \left( F(t) + \Gamma(u_0) - F(t_0) \right) \overset{\frac{f(t)}{F'(t)}}{\uparrow}$$

Deriv. funz. inversa  $(\Gamma^{-1})^1(y) = \frac{1}{\Gamma'(\Gamma^{-1}(y))}$  (vedi Det...)

$$= g(\Gamma^{-1}(y))$$

$$= g(\Gamma^{-1}(F(t) + \Gamma(u_0) - F(t_0))) f(t)$$

$$= g(u(t)) \cdot f(t). \quad \square.$$

— o — o —

Esempio 3  $\begin{cases} \ddot{u} = u \sin t \\ u(0) = 6 \end{cases}$

$$\textcircled{1} \quad \frac{du}{u} = \sin t dt$$

$$\textcircled{2} \quad \int \frac{du}{u} = \int \sin t dt \rightsquigarrow \log|u| = -\cos t + C$$

$$\textcircled{3} \quad |u| = e^{-\cos t + C}$$

$$\rightsquigarrow u(t) = \pm e^{-\cos t + C} = \pm e^C \cdot e^{-\cos t} = k e^{-\cos t}$$

Morale: La soluzione  $u(t) = k e^{-\cos t}$  va bene per ogni  $k \in \mathbb{R}$  e contiene tutti i casi senza mettere  $\pm$ , e lo anche compreso il caso  $k=0$

Oss. In questo caso l'eq. era lineare.

Esempio 4 (Effetto soglia)

$$\begin{cases} \ddot{u} = u^2 e^{-t} \\ u(0) = \alpha > 0 \end{cases} \quad \text{(variabile)}$$

$$\textcircled{1} \quad \frac{du}{u^2} = e^{-t} dt \quad \textcircled{2} \quad -\frac{1}{u} = -e^{-t} + C \quad \textcircled{3} \quad \frac{1}{u} = e^{-t} + C$$

$$\rightsquigarrow u(t) = \frac{1}{C + e^{-t}} \quad \text{sol. gen. eq. diff.}$$

④ Trovo  $c$  in funzione di  $\alpha$ :

$$u(0) = \frac{1}{c+1} = \alpha \Rightarrow c+1 = \frac{1}{\alpha} \Rightarrow c = \frac{1}{\alpha} - 1 = \frac{1-\alpha}{\alpha}$$

$$u(t) = \frac{1}{\frac{1-\alpha}{\alpha} + e^{-t}} = \frac{\alpha}{1-\alpha + \alpha e^{-t}}$$

α

sol. pblm. di Cauchy

⑤ Verifica a mente (ma è meglio scriverla!)

⑥ Studio: problemi quando  $1-\alpha + \alpha e^{-t} = 0$ , cioè  $\alpha e^{-t} = \alpha - 1$

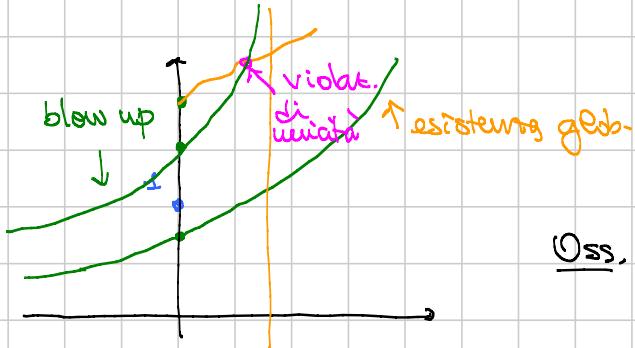
$$e^{-t} = \frac{\alpha-1}{\alpha} = 1 - \frac{1}{\alpha} \Rightarrow -t = \log\left(1 - \frac{1}{\alpha}\right)$$

$$\Rightarrow t = -\log\left(1 - \frac{1}{\alpha}\right)$$

Si vede meglio da  $\alpha e^{-t} = \alpha - 1$

→ se  $\alpha \in (0, 1]$ , allora l'eq. è impossibile  $\Rightarrow$  c'è esistenza glob. nel passato e nel futuro

→ se  $\alpha > 1$ , allora ci sono pblm per  $T = -\log\left(1 - \frac{1}{\alpha}\right) > 0$   
 $\in (0, 1]$



Oss. Più punto in alto, più il tempo di vita si accorcia

## ANALISI 1

## LEZIONE 078

Note Title

03/03/2017

EQUAZIONI DIFF. LINEARITeoria generale caso omogeneo

$$\sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)} = 0$$

Supponiamo per semplicità che  $a_k(t) \equiv 1$ .

Teorema (misterioso) La sol. di un'eq. diff. lineare esiste finché più se tutti gli  $a_i(t)$  sono definiti e continui in un certo interv.  $(a, b)$ , allora tutte le sol. sono definite in tutto  $(a, b)$ .

Stessa cosa se invece di  $(a, b)$  c'è una semistretta o tutto  $\mathbb{R}$ .

Teorema Supponiamo  $a_i(t) \in C^0((a, b))$  per ogni  $i = 0, \dots, k$ . Allora l'insieme delle soluz. dell'eq. diff. lin. omogenea è uno spazio vettoriale di dim.  $k$ .

Conseguenza operativa: se  $u_1(t), \dots, u_k(t)$  è UNA base dello spazio delle sol., allora la sol. generale sarà del tipo

$$u(t) = c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t)$$

$c_1, \dots, c_k$  sono numeri reali

Interpretazione Se  $L$  indica il LHS come operatore lineare

$$L: C^k((a, b)) \rightarrow C^0((a, b))$$

allora risolvere l'eq. vuol dire trovare  $\text{Ker } L$ .

Dim. Dimostrare che l'insieme delle sol. è uno sp. vett. è un conio di algebra lineare

Siamo  $u(t)$  e  $v(t)$  due soluzioni, cioè per ogni  $t \in (a, b)$

$$\sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)}(t) = 0 \quad \text{e} \quad \sum_{i=0}^k a_i(t) v^{(i)}(t) = 0$$

Pongo  $w(t) := u(t) + v(t)$ . Dico che  $w(t)$  è ancora sol.

Osservo che

$$w^{(i)}(t) = u^{(i)}(t) + v^{(i)}(t) \quad (\text{linearità della deriv.})$$

quindi

$$\sum_{i=0}^k a_i(t) w^{(i)}(t) = \sum_{i=0}^k \underbrace{a_i(t) u^{(i)}(t)}_{\sum = 0} + \underbrace{a_i(t) v^{(i)}(t)}_{\sum = 0} = 0$$

Dovevi dim. pure che  $\lambda u(t)$  è sol., ed è una facile verifica.

Per dim. che ha dim.  $k$  posso esibire una base fatta da  $k$  elementi.

Scelgo  $t_0 \in (a, b)$  e risolvo il pbm. di Cauchy con dati iniziali:

$$u^{(i)}(t_0) = \begin{cases} 1 & \text{se } j=i-1 \\ 0 & \text{se } j \neq i-1 \end{cases} \quad \begin{matrix} 0 & \dots & k-1 \end{matrix}$$

So sostanzialmente uso dati iniziali del tipo

Questo definisce  $u_i(t)$ .

Sono ovviamente  $k$ .

Dico che generano: sia  $u$  una soluz. qualunque. In  $t_0$  avrà dati  $u(t_0) = a_1$

$$u'(t_0) = a_2$$

:

$$u^{(k-1)}(t_0) = a_k$$

Allora dico che  $u(t) = c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t)$ .

Infatti questa risolve l'eq. e soddisfa le cond. iniziali, quindi per unicità è proprio lei.

Dico che sono lin. indip. Supponiamo che

$$u(t) = c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t) = 0 \quad \text{per ogni } t \in (a, b).$$

Allora in particolare vale per  $t = t_0$ , dove  $u$  e tutte le sue derivate si annullano. Ora basta osservare che

$$u(t_0) = c_1 = 0$$

$$u'(t_0) = c_2 = 0 \Rightarrow \text{tutti i coeff. sono nulli}$$

:

$$u^{(k-1)}(t_0) = c_k = 0$$

— o — o —

Teoria generale caso non omogeneo

$$\boxed{\sum_{i=0}^k a_i(t) u^{(i)}(t) = f(t)}$$

Teorema La soluz. gen. di un' eq. diff. lin. non omogenea è del tipo

$$\boxed{u(t) = \bar{u}(t) + c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t)}$$

dove  $\rightarrow u_1(t), \dots, u_k(t)$  è una base dello spazio delle sol. dell'eq. omogenea associata  
 $\rightarrow \bar{u}(t)$  è una sol. qualunque dell'eq. non omogenea.

Vantaggio operativo: basta che trovo una soluz. qualunque e automaticamente ho tutte le soluzioni, a patto di saper risolvere l'omogenea.

Dom. Ci sono due verifiche da fare

Fatto 1 Se  $u(t)$  e  $v(t)$  sono soluz. della non omogenea, allora la differenza  $u(t) - v(t)$  è sol. dell'omog. associata

$$\begin{array}{l} Lu = f \\ Lv = f \end{array} \quad L(u-v) = Lu - Lv = f - f = 0$$

↑  
linearità

Fatto 2 Se  $u(t)$  risolve la non omog. e  $w(t)$  risolve l'omog., allora  $v(t) = u(t) + w(t)$  risolve la non omog.

$$Lv = L(u+w) = Lu + Lw = f + 0 = f$$

Conclusioni:

- sia  $\bar{u}(t)$  una sol. data e sia  $u(t)$  una qualunque altra sol. della non omog. Allora per il fatto 1  
 $u - \bar{u}$  risolve l'omog., quindi è del tipo  $c_1 u_1 + \dots + c_k u_k$
- viceversa, ogni sol. del tipo

$$u(t) = \underbrace{\bar{u}(t)}_{\substack{\uparrow \\ \text{risolve omog.}}} + \underbrace{c_1 u_1(t) + \dots + c_k u_k(t)}_{\substack{\uparrow \\ \text{risolve non omog.}}},$$

Per il fatto 2 si ha che  $u(t)$  risolve la non omog.  
 $\rightarrow \circ \rightarrow \circ \rightarrow$

### Domande a cui rispondere

① Come trovo una base delle sol. dell' omoq. ?

Se i coeff. dell' eq. sono costanti c'è un algoritmo

② Come trovo una sol. qualunque della tua omoq. ?

Due metodi

→ metodo di variazione delle costanti (funziona sempre, ma richiede parecchi calcoli)

→ provare ad indovinare a occhio (metodo di similitudine, metodi degli annichilatori, ...)

—○—○—

Caso speciale  $k=1$  e equazione omogenea

$$\dot{u} + a(t)u = 0$$

Questa è pure a variabili separabili

$$\frac{du}{dt} = -a(t)u \Rightarrow \frac{du}{u} = -a(t)dt \Rightarrow \log|u| = -A(t) + C$$

$$|u(t)| = e^{-A(t)+C}$$

$$u(t) = C e^{-A(t)}$$

costante libera  $u_1(t)$

primitiva di  
 $a(t)$

Oss. 1 In questo caso speciale si vede che la soluz.  $u(t)$  esiste fino a quando esiste  $a(t)$

Oss. 2 Ho usato da qualche parte che  $a_k(t) \equiv 1$  ?

→ puo dire che le soluz. sono sp. vettoriale no

→ per costruire la base e dim. che lo è sì, avendo usato il teo. di esistenza e unicita' che vale per eq. in forma normale.

## ANALISI 1 - LEZIONE 079

Note Title

03/03/2017

Equazioni lineari a coeff. costanti omogenee

$$\sum_{i=0}^k a_i u^{(i)} = 0$$

↑  
numeri

Algoritmo per trovare UNA base dello sp. delle soluz:

Equazione  $\rightsquigarrow$  pd. caratteristico  $\rightsquigarrow$  radici  $\rightsquigarrow$  base

pd. caratteristico  $\rightsquigarrow \sum_{i=0}^k a_i x^i$

Caso con  $k=2$   $a\ddot{u} + b\dot{u} + cu = 0$

$$ax^2 + bx + c$$

Per le radici ci sono 3 casi

Caso 1 Due radici reali distinte:  $\lambda, \mu$ . Allora una base è

$$e^{\lambda t} \quad e^{\mu t}$$

dunque la soluz. generale è  $u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 e^{\mu t}$

Verifica:  $u(t) = e^{\lambda t}$ ,  $\dot{u}(t) = \lambda e^{\lambda t}$ ,  $\ddot{u} = \lambda^2 e^{\lambda t}$

Sostituisco nello eq.

$$\begin{aligned} a\ddot{u} + bu' + cu &= a\lambda^2 e^{\lambda t} + b\lambda e^{\lambda t} + ce^{\lambda t} \\ &= e^{\lambda t} (a\lambda^2 + b\lambda + c) = 0 \end{aligned}$$

pol. charatt. calcolato  
in  $\lambda$

Sé le radici sono distinte ho finito 😊

**Caso 2** "Due radici reali coincidenti", cioè una radice reale  $\lambda$  di mult. 2.  
Una base è

$$e^{\lambda t} \quad te^{\lambda t}$$

quindi la sol. generale è

$$u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 t e^{\lambda t}$$

Verifica: per  $e^{\lambda t}$  è la stessa di sopra, quindi la faccio solo per l'altra

$$u(t) = t e^{\lambda t}, \quad u'(t) = e^{\lambda t} + \lambda t e^{\lambda t}, \quad u''(t) = 2\lambda e^{\lambda t} + \lambda^2 t e^{\lambda t}$$

Sostituisco nello eq. ed ottengo

$$a u'' + b u' + c u = 2a\lambda e^{\lambda t} + a\lambda^2 t e^{\lambda t} + b e^{\lambda t} + b\lambda t e^{\lambda t} + c t e^{\lambda t}$$

$$= e^{\lambda t} \underbrace{(2a\lambda + b)}_{\substack{\uparrow \\ \text{derivata del pol. caratt.}}} + t e^{\lambda t} \underbrace{(a\lambda^2 + b\lambda + c)}_{\substack{\lambda \text{ è radice del pol.} \\ \text{caratteristico}}}$$

calcolata in  $\lambda$ , quindi si annulla.

Oss.  $e^{\lambda t}$  e  $t e^{\lambda t}$  sono lin. indip. (non sono multipli per una costante)

**Caso 3** Due radici complesse coniugate  $\alpha \pm i\beta$

Una base è

$$e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

quindi sol. gen.:  $u(t) = c_1 e^{\alpha t} \cos(\beta t) + c_2 e^{\alpha t} \sin(\beta t)$

Verifica : derivare e sostituire (è un conto)

Interpretazione brutale: forzando le regole una base potrebbe essere

$$e^{(\alpha+i\beta)t}, \quad e^{(\alpha-i\beta)t}$$

$$e^{(a+ibt)t} = e^{at} \cdot e^{ibt} = e^{at} (\cos(pt) + i \sin(pt))$$

$$e^{(a - i\beta)t} = \dots = e^{at} (\cos(\beta t) - i \sin(\beta t))$$

quindi pure anche  $e^{at} \cos(bt)$ ,  $e^{at} \sin(bt)$  sono è una base.

Nel caso di equazioni di ordine k l'algoritmo è analogo.

Il pol. caratteristico avrà grado  $k$ , quindi  $k$  radici complesse contate con molteplicità. Ora

- una radice  $\lambda$  di molt. 1 produce  $e^{\lambda t}$  (stessa verifica di sopra)
  - " " " " " m produce un elem. della base:

$$e^{\lambda t} \quad te^{\lambda t} \quad \dots \quad t^{m-1} e^{\lambda t}$$

(verifica analogia a prima) di mult. 1

- due radici compl. coniugate  $\alpha \pm i\beta$  producono 2 elementi

$$e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$e^{at} \sin(bt)$$

- due radici comp. coniugate  $\alpha \pm i\beta$  di mult. u producono 2m elementi

$$e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$t e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$t^{m-1} e^{\alpha t} \cos(\beta t)$$

$$e^{at} \sin(bt)$$

$$t e^{at} \sin(bt)$$

4

$$t^{m-1} e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

(La verifica più comoda passa da C).

Esempio 1  $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 + 3x - 4 = 0$   
 $(x+4)(x-1) = 0$

$$u(t) = ae^{-4t} + be^t$$

Esempio 2  $\ddot{u} + 4\dot{u} + 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 + 4x + 4 = 0$   
 $(x+2)^2 = 0$

$$u(t) = ae^{-2t} + bte^{-2t}$$

Esempio 3  $\ddot{u} + 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 + 4x = 0$   
 $x(x+4) = 0$

$$u(t) = ae^{-4t} + b e^{1 \text{ } \uparrow \text{ } ot}$$

Esempio 4  $\ddot{u} - 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 - 4 = 0 \rightsquigarrow x = \pm 2$

$$u(t) = ae^{2t} + be^{-2t}$$

Esempio 5  $\ddot{u} + 4u = 0 \rightsquigarrow x^2 + 4 = 0 \rightsquigarrow x = \pm 2i$   
 $(\alpha=0, \beta=2)$

$$u(t) = a e^{\frac{\alpha t}{2}} \cos(2t) + b e^{\frac{\alpha t}{2}} \sin(2t) = a \cos(2t) + b \sin(2t)$$

Oss. Nell'esempio 4 un'altra base è  $\cos(2t), \sin(2t)$ , quindi da sol. gen. si può scrivere come

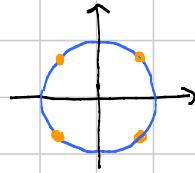
↑  
2t: corretto  
dopo video

$$u(t) = a \cosh(2t) + b \sinh(2t).$$

Esempio 6  $u^{(4)} + u = 0 \rightsquigarrow x^4 + 1 = 0$

Le radici sono le radici quarte di  $-1$

$$\frac{\pm 1 \pm i}{\sqrt{2}}$$



La soluzione generale è

$$u(t) = a e^{\frac{1}{\sqrt{2}}t} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) + b e^{\frac{1}{\sqrt{2}}t} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) + c e^{-\frac{1}{\sqrt{2}}t} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) + d e^{-\frac{1}{\sqrt{2}}t} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right)$$

Ho usato la coppia  $\frac{1}{\sqrt{2}} \pm \frac{1}{\sqrt{2}}i$

Esempio 7  $u^{(5)} + u^{(3)} = 0 \rightsquigarrow x^5 + x^3 = 0$   
 $x^3(x^2 + 1) = 0$

radici:  $x = \pm i$  e  $x = 0$  con mult. 3

$$\begin{array}{ll} x = \pm i & \rightsquigarrow \sin t \quad \cos t \\ x = 0 & \rightsquigarrow e^{0t}, t e^{0t}, t^2 e^{0t} \end{array} \quad 1, t, t^2$$

Sol. generale:  $u(t) = a \sin t + b \cos t + c + dt + e t^2$

Esempio 8 Per quale valore del parametro  $\alpha$  si ha che le soluzioni dell'equazione

$$u'' + \alpha u' + 5u = 0$$

tendono a 0 per  $t \rightarrow +\infty$ .

Provo a vedere il polinomio caratteristico  $x^2 + \alpha x + 5 = 0$

- Se le soluzioni sono reali ( $\lambda \neq \mu$ ), allora

$$u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 e^{\mu t}$$

Tendere a 0 per  $t \rightarrow +\infty$  dipende dal segno di  $\lambda \neq \mu$ , il quale è opposto a quello di  $\alpha$ .

Quindi  $\rightarrow 0 \Leftrightarrow \alpha > 0$

- Se le sol. sono reali di uolt 2, discorso analogo

$$u(t) = c_1 e^{\lambda t} + c_2 t e^{\lambda t}$$

e ora  $\alpha = -2\lambda$ , quindi  $\rightarrow 0 \Leftrightarrow \alpha > 0$

- se le radici sono complesse coniugate,  $\rightarrow 0$  dipende dalla parte reale della radice, ma ancora una volta la parte reale delle radici ha segno opposto risp. a  $\alpha$ .

Quindi  $u(t) \rightarrow 0 \Leftrightarrow \alpha > 0$

In tutti i casi le soluz.  $\rightarrow 0$  per  $t \rightarrow +\infty \Leftrightarrow \alpha > 0$ .

## ANALISI 1

## LEZIONE 080

Note Title

07/03/2017

EQUAZIONI DIFF. LINEARI NON OMOGENEE

Come trovare UNA soluzione (da cui poi si trovano tutti)

→ indovinare

→ metodo di variazione delle costanti

Ricerca per tentativi

Esempio 1  $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = e^{2t}$

Sd. gen. omog.:  $x^2 + 3x - 4 = 0$ ,  $(x+4)(x-1) = 0 \rightsquigarrow e^{-4t}, e^t$

$$u(t) = a e^t + b e^{-4t} \leftarrow \text{sol. gen. omog.}$$

Cerco sd. della non omog. del tipo  $u(t) = \lambda e^{2t}$ .

Calcolo

$$\dot{u} = 2\lambda e^{2t} \quad \ddot{u} = 4\lambda e^{2t}$$

Sostituisco

$$\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = 4\cancel{\lambda} e^{2t} + 6\cancel{\lambda} e^{2t} - 4\cancel{\lambda} e^{2t} = e^{2t} \Rightarrow \lambda = \frac{1}{6}$$

Sol. gen. eq. non omog.:

$$u(t) = \frac{1}{6} e^{2t} + a e^t + b e^{-4t}$$

Esempio 2  $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = t^2 - 3$

Provo con  $u(t) = at^2 + bt + c$  (a,b,c da trovare)

$$\dot{u} = 2at + b$$

$$\ddot{u} = 2a$$

Sostituisco

$$\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = 2a + 6at + 3b - 4at^2 - 4bt - 4c = t^2 - 3$$

$$-4a = 1$$

coeff.  $t^2$

$$a = -\frac{1}{4}$$

$$6a - 4b = 0$$

coeff.  $t$

$$4b = 6a \rightsquigarrow b = \frac{3}{2}a = -\frac{3}{8}$$

$$2a + 3b - 4c = -3$$

term. noto

$$4c = 2a + 3b + 3 = -\frac{1}{2} - \frac{9}{8} + 3$$

$\rightsquigarrow$  si trova.

Esempio 3  $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = \sin(2t)$

Tentativo misto in sin e cos:  $u(t) = a \sin(2t) + b \cos(2t)$

$$\dot{u} = 2a \cos(2t) - 2b \sin(2t), \quad \ddot{u} = -4a \sin(2t) - 4b \cos(2t)$$

Sostituisco:

$$\underbrace{-4a \sin(2t) - 4b \cos(2t)}_{\ddot{u}} + \underbrace{6a \cos(2t) - 6b \sin(2t)}_{+3\dot{u}} - \underbrace{4a \sin(2t) - 4b \cos(2t)}_{-4u} = \sin(2t)$$

$$\begin{cases} -8a - 6b = 1 & \text{coeff. sin} \\ -8b + 6a = 0 & \text{coeff. cos} \end{cases} \quad b = \frac{3}{4}a \rightsquigarrow -8a - 6 - \frac{3}{4}a = 1$$

$$(-8 - \frac{3}{2})a = 1 \rightsquigarrow \frac{25}{2}a = -1 \rightsquigarrow a = -\frac{2}{25} \rightsquigarrow b = -\frac{3}{50}$$

Sol. gen. eq. con omog:

$$u(t) = \underbrace{-\frac{2}{25} \sin(2t) - \frac{3}{50} \cos(2t)}_{\text{sd. speciale}} + \underbrace{a e^{4t} + b e^{-4t}}_{\substack{\text{sol. gen. eq.} \\ \text{omog.}}}$$

Fatti generali: per equazioni di ordine qualunque a coeff. costanti

$$\textcircled{1} \quad \text{RHS} = e^{at} \quad \Rightarrow \quad u(t) = \lambda e^{at} \quad \text{con } \lambda \text{ incognito}$$

$$\textcircled{2} \quad \text{RHS} = \text{polinomio} \quad \Rightarrow \quad u(t) = \text{pol. stesso grado completo a coeff. l'incogniti}$$

sempre entrambi

$$\textcircled{3} \quad \text{RHS} = \sin(at) \circ \cos(at) \quad \Rightarrow \quad u(t) = a \sin(at) + b \cos(at) \\ \text{con } a \text{ e } b \text{ incogniti}$$

\textcircled{4} \quad \text{RHS} = \text{somma degli ingredienti precedenti}

$\Rightarrow u(t) = \text{somma dei tentativi (o anche risolvere un per volta e poi sommare le soluzioni)}$

Dim.  $Lu = f_1 + f_2$ . Se  $Lu_1 = f_1$  e  $Lu_2 = f_2$ , allora  
 $L(u_1 + u_2) = Lu_1 + Lu_2 = f_1 + f_2$

$\uparrow$   
linearità

$$\textcircled{5} \quad \text{RHS} = \sin^k(at) \circ \cos^k(at) \circ \sin^k(at) \cos^l(bt)$$

$\Rightarrow$  con un po' di precorso i prodotti e le potenze diventano somme e si ricade nel caso \textcircled{3}.

Esempio 4  $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = \sin^2 t$        $\cos(2t) = 1 - 2\sin^2 t$   
 $\sin^2 t = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2t)$

$$\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2t)$$

$$\Rightarrow u(t) = a + b \cos(2t) + c \sin(2t) \quad \text{con } a, b, c \text{ incogniti}$$

Esempio 5  $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = e^t$

In teoria dovrei provare  $u(t) = \lambda e^t$ ,  $\dot{u} = \lambda e^t$ ,  $\ddot{u} = \lambda e^t$

$$\lambda e^t + 3\lambda e^t - 4\lambda e^t = e^t \quad \rightsquigarrow 0 = e^t$$

Era ovvio che succedesse, perché  $e^t$  è sol. dell'omog.

Il tentativo da fare è  $u(t) = \lambda t e^t$

$$\dot{u} = \lambda e^t + \lambda t e^t \quad \ddot{u} = \lambda e^t + \lambda e^t + \lambda t e^t$$

Sostituisco nell'eq. e trovo

$$\underbrace{\ddot{u}}_{2\lambda e^t + \lambda t e^t} + \underbrace{3\dot{u}}_{+3\lambda e^t + 3\lambda t e^t} - \underbrace{4u}_{-4\lambda t e^t} = e^t \quad \rightsquigarrow \lambda = \frac{1}{5}$$

$$\text{Sol. gen. : } u(t) = \frac{1}{5}t e^t + a e^{+4t} + b e^{-4t}$$

Oss. Dovrebbe succedere che la parte  $t e^t$  se ne va

Oss. 2 Se  $t e^t$  era sol. dell'omog. bisognava aggiungere ancora una  $t$ .

Oss. 3 Lo stesso discorso vale per i tentativi trigonometrici o polinomiali (cioè se  $\sin(zt)$  è sol. dell'omog. e  $\sin(zt)$  è al RHS, allora il tentativo è

$$u(t) = t(\alpha \cos(zt) + b \sin(zt)).$$

Esempio 6  $u^{(5)} + u^{(3)} = t + 2$

Omogenea:  $x^5 + x^3 = 0$ ,  $x^3(x^2+1) = 0$

$$\begin{aligned}x &= 0 \quad \text{mult. 3} \\x &= \pm i\end{aligned}$$

Sol. gen. omog.:  $u(t) = \underbrace{c_1 \cos t + c_2 \sin t}_{\pm i} + \underbrace{c_3 + c_4 t + c_5 t^2}_{x=0 \text{ mult. 3}}$

Tentativo per non omog.:  $u(t) = (at+b)t^3$

$\stackrel{\text{Ho mult. per } t^3 \text{ perché}}{\text{la mult. di } x=0 \text{ è 3}}$

$$u(t) = at^4 + bt^3$$

$$\dot{u}(t) = 4at^3 + 3bt^2$$

$$\ddot{u}(t) = 12at^2 + 6bt$$

$$\dddot{u}(t) = 24at + 6b$$

$$u^{(4)}(t) = 24a$$

$$u^{(5)}(t) = 0$$

$$u^{(5)} + u^{(3)} = 24at + 6b = t + 2$$

$$a = \frac{1}{24}, \quad b = \frac{1}{3}$$

Sol. finale  $u(t) = \frac{1}{24}t^4 + \frac{1}{3}t^3 + \text{sol. gen. omog.}$

Cosa succede se faccio come tentativo il pol. gen. di grado 4:

$$u(t) = at^4 + bt^3 + ct^2 + dt + e$$

non riesco a determinarli

Certo! sono la parte libera dell'omog.

Se fosse stato  $u^{(5)} + u^{(3)} = \text{cost}$  il tentativo da fare era

$$u(t) = t(a \cos t + b \sin t)$$

perché  $\pm i$  sono radici del

pol. caratteristico con mult. 1 (quindi siunt e cost sono sol. dell'omog., ma con t davanti no)

⑥ RHS con sol. dell' omog.  $\Rightarrow u(t) = \text{come se fossero}$   
 $\text{ma con un po' di } t \text{ davanti}$

⑦ RHS = polinomio  $\cdot e^{\alpha t}$  e/o polinomio - roba trigonom.

$\Rightarrow u(t) = \text{pol. [comp.] stesso grado} \cdot e^{\alpha t}$  (opp. sin e cos)  
 $\uparrow$   
 $\text{o più alto se serve per}$   
 $\text{colpo dell' omog.}$

⑧ RHS =  $e^{\beta t} \cdot \sin(\omega t)$  o simili

$\Rightarrow u(t) = e^{\beta t} (\alpha \sin(\omega t) + b \cos(\omega t))$  con  $a$  e  $b$  incogniti

Oss. I tentativi si possono fare anche se i coeff. non sono costanti, ma spesso non riescono.

## ANALISI 1 - LEZIONE 081

Note Title

07/03/2017

METODO DI VARIAZIONE DELLE COSTANTI

Metodo sistematico per trovare una soluzione di un'eq. diff.  
 Lineare NON omogenea (funziona anche se i coeff. sono  
 non costanti, MA a patto di avere una base di soluzioni  
 dell'omogenea).

Esempio 1  $\ddot{u} + 3\dot{u} - 4u = e^{2t}$

Sol. gen. omogenea:  $u(t) = ae^t + be^{-4t}$

Cerco una sol. della non omogenea del tipo

$$u(t) = \overset{\uparrow}{a(t)}e^t + \overset{\uparrow}{b(t)}e^{-4t}$$

frazioni della t

Calcolo

$$\ddot{u}(t) = \overset{\bullet}{a(t)}e^t + a(t)e^t + \overset{\bullet}{b(t)}e^{-4t} - 4b(t)e^{-4t}$$

Impongo  $\overset{\bullet}{a(t)}e^t + \overset{\bullet}{b(t)}e^{-4t} = 0$  1<sup>a</sup> equazione

Calcolo

$$\ddot{u}(t) = \overset{\bullet}{a(t)}e^t + a(t)e^t - 4\overset{\bullet}{b(t)}e^{-4t} + 16b(t)e^{-4t}$$

(ho ignorato gli altri due termini)

Sostituisco nell'equazione di partenza

$$\begin{aligned} & \cancel{\overset{\bullet}{a}e^t + a e^t - 4\overset{\bullet}{b}e^{-4t} + 16b e^{-4t}} \\ & + 3ae^t - 12be^{-4t} \\ & - 4ae^t - 4be^{-4t} = e^{2t} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \ddot{u} \\ & + 3\dot{u} \\ & - 4u = e^{2t} \end{aligned}$$

DEVE succedere che i termini con  $a$  e  $b$  (senza la derivata) se ne vanno. Ciò che resta è

$$\ddot{a}(t)e^t - 4\dot{b}(t)e^{-4t} = e^{2t}$$

2<sup>a</sup> equazione

Le due eq. ottenute le metto insieme e le penso come sistema lineare nelle incognite  $\dot{a}(t)$  e  $\dot{b}(t)$

$$\begin{cases} \dot{a}(t)e^t + \dot{b}(t)e^{-4t} = 0 \\ \ddot{a}(t)e^t - 4\dot{b}(t)e^{-4t} = e^{2t} \end{cases}$$

Risolvo:  $1^a - 2^a \Rightarrow 5\dot{b}(t)e^{-4t} = -e^{2t} \Rightarrow \dot{b}(t) = -\frac{1}{5}e^{6t}$

$$\dot{a}(t) = -\dot{b}(t)e^{-4t} \cdot e^{-t} = \frac{1}{5}e^{6t} \cdot e^{-4t} \cdot e^{-t} = \frac{1}{5}e^{t}$$

Integrando trova  $a(t)$  e  $b(t)$ :

$$a(t) = \frac{1}{5}e^t \quad b(t) = -\frac{1}{30}e^{6t}$$

$$\Rightarrow u(t) = a(t)e^t + b(t)e^{-4t}$$

$$= \frac{1}{5}e^{2t} - \frac{1}{30}e^{2t} = \frac{5}{30}e^{2t} = \frac{1}{6}e^{2t}$$

— o — o —

Se l'equazione fosse di ordine 3, avrei 3 costanti arbitrarie  $a(t)$ ,  $b(t)$  e  $c(t)$ , quindi servirebbero 3 eqn ottenute annullando i termini con  $\dot{a}$ ,  $\dot{b}$ ,  $\dot{c}$  nel calcolo di  $u'$  e  $u''$ .

Si potrebbe dim. che il sistema finale ha sempre sol. unica.

— o — o —

## EQUAZIONI LINEARI DI ORDINE 1

$$\dot{u} + a(t)u = b(t)$$

Formula per la soluzione generale

$$u(t) = e^{-A(t)} \left\{ c + \int b(s) e^{A(s)} ds \right\}$$

dove  $c$  è il parametro libero, e  $A(t)$  è una primitiva qualunque di  $a(t)$ , e l'integrale è una primitiva qualunque di  $b(t) e^{A(t)}$ .

La formula fornisce la soluz. sempre. Se in più si calcolano le primitive, la formula è esplicita.

### DIM 1] (Verifica)

$$\begin{aligned} \dot{u}(t) &= e^{-A(t)} (-A'(t)) \left\{ c + \int \dots \right\} + e^{-A(t)} \cdot b(t) e^{A(t)} \\ &= -a(t) u(t) + b(t) \end{aligned}$$

(smiley face)

### DIM 2] [FATORE INTEGRANTE] Sia $A(t)$ una prim. di $a(t)$

Moltipico l'eq. a dx e sx per  $e^{A(t)}$  ← fatt. integrante

$$\underbrace{\dot{u}(t) e^{A(t)} + a(t) u(t) e^{A(t)}}_{[u(t) e^{A(t)}]'^1} = b(t) e^{A(t)}$$

$$[u(t) e^{A(t)}]^1 \quad \text{da cui}$$

$$u(t) e^{A(t)} = \int b(s) e^{A(s)} ds + c. \quad \text{Moltiplicandolo per } e^{-A(t)} \text{ ho la formula.}$$

(smiley face)

**DIM 3** (via teoria delle eq. lineari)  $\ddot{u} + a(t)u = b(t)$

Passo 1 : risolvo l'omogenea associata :  $\ddot{u} + a(t)u = 0$   
pensandola a variabili sep.

$$\ddot{u} = -a(t)u \Rightarrow \frac{du}{dt} = -a(t)u \Rightarrow \frac{du}{u} = -a(t)dt$$

$$\Rightarrow \log|u| = -A(t) + C \Rightarrow u = C e^{-A(t)}$$

primo passo della formula

Passo 2 : cerco soluz. speciale dell'eq. non omogenea e la cerco facendo variare la costante

$$u(t) = \underbrace{c(t)}_{\text{incognita}} e^{-A(t)} \quad \ddot{u}(t) = \dot{c}(t)e^{-A(t)} + c(t)e^{-A(t)}(-a(t))$$

Sostituisco nell'eq. e trovo

$$\ddot{u} + a(t)u = \dot{c}(t)e^{-A(t)} - a(t)c(t)e^{-A(t)} + a(t)c(t)e^{-A(t)} = b(t)$$

$\ddot{u}$        $a(t)u$

$$\Rightarrow \dot{c}(t) = e^{A(t)} b(t) \Rightarrow c(t) = \int e^{A(s)} b(s) ds$$

Quindi una sol. speciale è

$$u(t) = e^{-A(t)} \int e^{A(s)} b(s) ds$$

secondo passo della formula

Esempio 1  $\ddot{u} + 2tu = t^3 \quad A(t) = t^2$

Fattore integrante :  $e^{\int a(t) dt} \Rightarrow e^{t^2} \Rightarrow \underbrace{\ddot{u}e^{t^2} + 2te^{t^2}ue^{t^2}}_{(ue^{t^2})'} = t^3 e^{t^2}$

$$(ue^{t^2})' = t^3 e^{t^2}$$

$$ue^{t^2} = \int t^3 e^{t^2} dt = \int \underbrace{t^2}_F \cdot \underbrace{te^{t^2}}_G dt = t^2 \cdot \frac{1}{2} e^{t^2} - \int 2t \frac{1}{2} e^{t^2} dt$$

$$= \frac{1}{2} t^2 e^{t^2} - \frac{1}{2} e^{t^2} + C$$

da cui  $u(t) = \frac{1}{2} t^2 - \frac{1}{2} + C e^{-t^2}$

Metodo alternativo: quando è omogenea  $\ddot{u} + 2tu = 0$

$$\ddot{u} = -2tu \rightsquigarrow \log |u| = -t^2 + C \rightsquigarrow u(t) = C e^{-t^2}$$

Per la parte non omogenea provo un tentativo polinomiale

$$u(t) = a + bt + ct^2 \quad \ddot{u} = b + 2ct$$

Sostituisco:  $\ddot{u} + 2tu = b + 2ct + 2at + 2bt^2 + 2ct^3 = t^3$

$$2c = 1$$

$$t^3$$

$$c = \frac{1}{2}$$

$$a = -\frac{1}{2}$$



$$b = 0$$

$$t^2$$

$$b = 0.$$

$$2c + 2a = 0$$

$$t$$

$$b = 0$$

termine noto

Esempio 2  $\ddot{u} + \frac{u}{t} = \sin t \quad a(t) = \frac{1}{t} \rightsquigarrow A(t) = \log t$

$$\text{Fatt. integrale} = e^{\log t} = t$$

$$t\dot{u} + u = t \sin t$$

$$(tu)' = t \sin t$$

$$tu = \int t \sin t = -t \cos t + \int \cos t$$

$$= -t \cos t + \sin t + C$$

$$u(t) = -\cos t + \frac{\sin t}{t} + \frac{C}{t} . \quad \text{Tutte le sol. hanno blow up in } t=0 \text{ tranne quella con } C=0.$$

— o — o —

## ANALISI

1

## LEZIONE 082

Note Title

08/03/2017

Esempio 1  $\ddot{u} = -7u + \frac{t^2}{t^2+3}$   $u(0) = \alpha$

Domanda: studiare al variare di  $\alpha$  il comportamento della soluz. pur  $t \rightarrow +\infty$ .

$$\ddot{u} - -7u = \frac{t^2}{t^2+3} \quad a(t) = -7 \quad b(t) = \frac{t^2}{t^2+3} \quad A(t) = -7t$$

Formula per la soluzione

$$u(t) = e^{-7t} \left\{ c + \int_0^t e^{-7s} \frac{s^2}{s^2+3} ds \right\}$$

$\overset{\uparrow}{e^{-A(t)}}$        $\overset{A(s)}{e^{-7s} b(s) ds}$

Calcolo  $c$ :  $\alpha = u(0) = c$

Come si comporta  $u(t)$  per  $t \rightarrow +\infty$

$$\int_0^t e^{-7s} \frac{s^2}{s^2+3} ds \rightarrow \int_0^{+\infty} e^{-7s} \frac{s^2}{s^2+3} ds \quad (\text{integrale impr. convergente})$$

$\leq e^{-7s}$

Il limite dipende da  $c$ , quindi da  $\alpha$ : detto  $I$  il valore dell'int. improprio:

→ se  $\alpha + I > 0$ , cioè se  $\alpha > -I$ , allora  $u(t) \rightarrow +\infty$

→ se  $\alpha + I < 0$ , " "  $\alpha < -I$ , allora  $u(t) \rightarrow -\infty$

→ se  $\alpha = -I$ , allora abbiamo una forma indet.

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} u(t) = \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{c + \int_0^t \dots}{e^{-7t}} = \underset{\substack{\uparrow \\ \text{Höp 0}}}{\lim_{t \rightarrow +\infty}} \frac{e^{-7t} \frac{t^2}{t^2+3}}{-7e^{-7t}} = -\frac{1}{7}$$

Fatto generale :  $\dot{u} = \gamma u + f(t)$

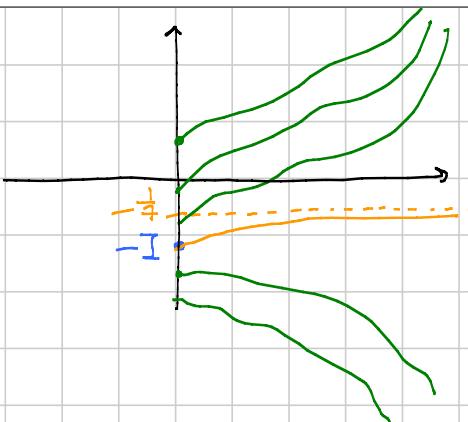
Se  $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = l \in \mathbb{R}$ , allora

c'è un effetto soglia simile, cioè

- $\alpha > -I$ ,  $u(t) \rightarrow +\infty$

- $\alpha < -I$ ,  $u(t) \rightarrow -\infty$

- $\alpha = -I$ ,  $u(t) \rightarrow \frac{l}{\gamma}$  dove  $I = \int_0^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds$



converge per compr.  
asintotico con  $e^{-\gamma s}$

Esercizio 2  $\dot{u} = \gamma u + f(t)$  Supponiamo  $f : [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$  funzione limitata.

Allora l'eq. ammette un'unica soluzione limitata in  $[0, +\infty)$

$$u(t) = \underbrace{e^{\gamma t}}_{+\infty} \left\{ c + \int_0^t e^{-\gamma s} f(s) ds \right\}$$

L'integrale improprio  $\int_0^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds$  converge assolutamente

$$\left| e^{-\gamma s} f(s) \right| = e^{-\gamma s} |f(s)| \leq M$$

Detto  $I$  il valore dell'integrale improprio avremo che

- per  $C + I > 0$   $u(t) \rightarrow +\infty$

- per  $C + I < 0$   $u(t) \rightarrow -\infty$

- per  $C + I = 0$ , la cosa è delicata e possiamo riscrivere la formula come

$$u(t) = e^{\gamma t} \left\{ - \int_0^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds + \int_0^t e^{-\gamma s} f(s) ds \right\}$$

$$= -e^{\gamma t} \underbrace{\int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds}_{\text{primitiva che si annulla all'infinito}}$$

Da qui concludo

$$\begin{aligned}
 |\mu(t)| &= e^{+\gamma t} \left| \int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} f(s) ds \right| \\
 &\leq e^{+\gamma t} \int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} |f(s)| ds \\
 &\leq M e^{+\gamma t} \int_t^{+\infty} e^{-\gamma s} ds \\
 &= M e^{+\gamma t} \left[ -\frac{1}{\gamma} e^{-\gamma s} \right]_t^{+\infty} = M e^{+\gamma t} \cdot \frac{1}{\gamma} e^{-\gamma t} = \frac{M}{\gamma}
 \end{aligned}$$

un po' rapido

Esercizio 3  $\dot{\mu} = -\gamma \mu + f(t)$

Se  $f(t)$  è limitata come prima, allora tutte le soluz. sono limitate in  $[0, +\infty)$

$$\begin{aligned}
 \mu(t) &= e^{-\gamma t} \left\{ c + \int_0^t e^{\gamma s} f(s) ds \right\} \\
 &= c e^{-\gamma t} + e^{-\gamma t} \int_0^t e^{\gamma s} f(s) ds
 \end{aligned}$$

limitato facile

$$\begin{aligned}
 \left| e^{-\gamma t} \int_0^t e^{\gamma s} f(s) ds \right| &\leq e^{-\gamma t} \int_0^t e^{\gamma s} |f(s)| ds \\
 &\leq e^{-\gamma t} \cdot M \int_0^t e^{\gamma s} ds \\
 &= M e^{-\gamma t} \left[ \frac{1}{\gamma} e^{\gamma s} \right]_0^t \\
 &= \frac{M}{\gamma} e^{-\gamma t} (e^{\gamma t} - 1) \\
 &= \frac{M}{\gamma} - \frac{M}{\gamma} e^{-\gamma t} \text{ m. limitato.}
 \end{aligned}$$

Esercizio 4  $\ddot{u} + 8u = \sin(\alpha t)$

Domanda: è vero che tutte le soluz. sono limitate?

Allenamento: caso senza termine forzante  $\ddot{u} + 8u = 0$

$$x^2 + 8 = 0, \quad x = \pm \sqrt{8} i = \pm 2\sqrt{2} i$$

$$u(t) = a \cos(2\sqrt{2}t) + b \sin(2\sqrt{2}t)$$

→  $u(t)$  è limitata e oscilla periodicamente

Oss. La soluz. si può riscrivere come

$$u(t) = A \sin(2\sqrt{2}t + \varphi)$$

↑      ↑  
ampiezza      fase

$$u(t) = \sqrt{a^2+b^2} \left( \underbrace{\frac{a}{\sqrt{a^2+b^2}} \cos(2\sqrt{2}t) + \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}} \sin(2\sqrt{2}t)}_{\sin \varphi} \right)$$

↑      ↑  
 $\sin \varphi$        $\cos \varphi$

$\sin(2\sqrt{2}t + \varphi)$

Se l'eq. è non omogenea, le soluz. saranno del tipo

$$u(t) = a \cos(2\sqrt{2}t) + b \sin(2\sqrt{2}t) + \lambda \cos(\alpha t) + \mu \sin(\alpha t)$$

↑      ↑      ↑      ↑  
liberi      liberi      si determinano esplicitamente

⇒ La soluz. rimane limitata TRANNE nel caso in cui  
 $\alpha = \pm 2\sqrt{2}$ .

In questo caso la formula è diversa perché c'è il  $t$ , quindi

$$u(t) = a \cos(2\sqrt{2}t) + b \sin(2\sqrt{2}t) + \lambda t \cos(2\sqrt{2}t) + \mu t \sin(2\sqrt{2}t)$$

[ almeno uno dei 2 ha coeff.  
 $\neq 0$ , quindi la sol. è  
 NON limitata

**EFFETTO RISONANZA**

Quando il termine non omogeneo oscilla con la stessa frequenza delle soluzioni dell'eq. omogenea.

Questo produce soluzioni non limitate anche con termini finiti.

(vedi TAKOMA BRIDGE).

## ANALISI 1

## LEZIONE 083

Note Title

08/03/2017

Esempio 1  $\dot{u} = u^p$   $u(0) = \alpha > 0$

Se  $p = 1$  è un' eq. D'incorr.  $\dot{u} = u$

Se  $p > 1$ , allora tutte le soluzioni con  $\alpha > 0$  hanno blow up nel futuro.

La integro come equ. a var. separabili  $\frac{du}{dt} = u^p$

$$\frac{du}{u^p} = dt ; \quad u^{-p} du = dt ; \quad \frac{1}{-p+1} u^{-p+1} = t + c$$

$$u^{-p+1} = (1-p)t + c ; \quad \frac{1}{u^{p-1}} = c - (p-1)t$$

$$u^{p-1} = \frac{1}{c - (p-1)t} \Rightarrow u(t) = \frac{1}{[c - (p-1)t]^{\frac{1}{p-1}}}$$

Trovò c

$$\alpha = u(0) = \frac{1}{c^{\frac{1}{p-1}}} \Rightarrow c = \frac{1}{\alpha^{p-1}}$$

$$u(t) = \frac{1}{[\frac{1}{\alpha^{p-1}} - (p-1)t]^{\frac{1}{p-1}}} \Rightarrow \text{BLOW UP quando } t = \frac{1}{p-1} \cdot \frac{1}{\alpha^{p-1}} > 0$$

Oss. Più  $\alpha$  è grande e più il tempo di vita è piccolo.

Ricordiamo che, essendo l'eq. autonoma, tutte le soluzioni si ottengono l'una dall'altra per traslazione dx-sx



Per  $p < 1$  la formula è la stessa, ma non è più vero che il tempo è positivo.

Esempio 2  $\ddot{u} = -u^p$   $u(0) = \alpha > 0$

Ora le soluzioni sono decrescenti stesso conto di prima

$$u(t) = \frac{1}{[c + (p-1)t]^{\frac{1}{p-1}}} \quad \text{con } c = \frac{1}{\alpha^{p-1}}$$

Tutte le soluzioni sono definite per ogni  $t \geq 0$  e tendono a 0.

Inoltre l'ordine di infinitesimo e la parte principale non dipende da  $\alpha$ .

$$u(t) \sim \frac{1}{(p-1)^{\frac{1}{p-1}}} \cdot \frac{1}{t^{\frac{1}{p-1}}}$$

Invece se l'eq. fosse lineare  $\ddot{u} = -u$  le soluzioni sarebbero

$$u(t) = +\alpha e^{-t}$$

e quindi il comportamento all'infinito dipende da  $\alpha$ .

Esempio 3  $\ddot{u} = \frac{\cos t}{u^2}$   $u(0) = \alpha > 0$

Studiare, al variare di  $\alpha$ , l'esistenza globale per  $t \geq 0$ .

$$\frac{du}{dt} = \frac{\cos t}{u^2} \Rightarrow u^2 du = \cos t dt \Rightarrow \frac{u^3}{3} = \sin t + C$$

$$u^3 = 3 \sin t + C \Rightarrow u(t) = \sqrt[3]{3 \sin t + C} \Rightarrow C = \alpha^3$$

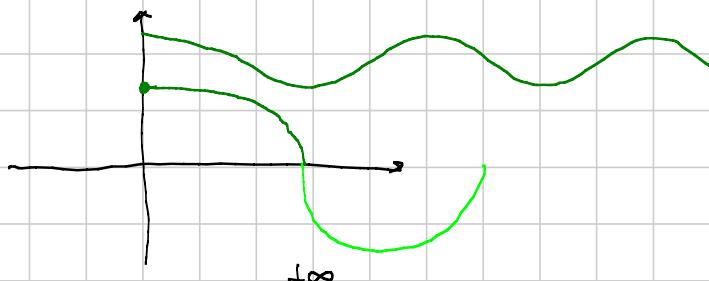
$$u(t) = \sqrt[3]{\alpha^3 + 3 \sin t}$$

Per dare senso all'equazione occorre che sia  $u(t) > 0$ , quindi

$\alpha^3 + 3 \sin t > 0$  per ogni  $t \geq 0$ . Le cose vanno male quando

$$\sin t = -\frac{1}{3} \alpha^3. \quad \text{Quindi}$$

- se  $\alpha^3 > 3$ , allora esist. gl.
- se  $\alpha^3 \leq 3$ , allora c'è BD in tempo finito.



Esempio 4  $\ddot{u} - 3\dot{u} - 4u = 0$   $\int_0^{+\infty} u(t) dt = 2017$

Due parametri liberi, una condizione ...

$$x^2 - 3x - 4 = 0 \quad (x-4)(x+1) = 0 \quad x = +4 \text{ e } x = -1$$

$$u(t) = ae^{4t} + be^{-t}$$

Sol. generale

Se voglio che l'int. impr. converga, allora per forza  $a=0$   
A quel punto resta

$$b \int_0^{+\infty} e^{-t} dt = 2017 \Rightarrow b = 2017$$

+

$$\Rightarrow \text{L'unica soluzione è } u(t) = 2017 e^{-t}.$$

Esercizio 5 Autovalori della derivata seconda.

Determinare tutti i numeri  $\lambda \in \mathbb{R}$  per cui esiste una funzione  $u$  non identicamente nulla tale che

$$\begin{cases} \ddot{u} = \lambda u \\ u(0) = u(1) = 0 \end{cases}$$

← Non sono condizioni tipiche del pbm. di Cauchy.

Se voglio risolvere l'eq. ci sono 3 casi

$x^2 = \lambda$  e le radici dipendono dal segno di  $\lambda$

Fatto 1 Se riesco a risolvere, allora  $\lambda < 0$

$\ddot{u} = \lambda u$ . Moltiplico a dx e sx per u

$$\lambda u^2 = \ddot{u}u \quad \text{Integro in } [0,1]$$

$$\lambda \int_0^1 u^2(t) dt = \int_0^1 \ddot{u}(t)u(t) dt = - \int_0^1 \dot{u}^2(t) dt + [\dot{u}(t)u(t)]_0^1$$



Quindi

$$\lambda \int_0^1 u^2(t) dt = - \int_0^1 \dot{u}^2(t) dt \Rightarrow \lambda < 0$$

(se fosse  $\lambda = 0$  dovrebbe essere  $\int_0^1 \dot{u}^2(t) dt = 0$  ma allora

$\dot{u}(t) \equiv 0$ , cioè u costante, ma allora  $u \equiv 0$  perché è 0  
su  $t=0$  e  $t=1$ )

Fatto 2 Sappiamo che  $\lambda < 0$ ,  $x^2 = \lambda$  ha come radici  $x = \pm \sqrt{-\lambda}$   
quindi la sol. gen. dell'eq. è

$$u(t) = a \sin(\sqrt{-\lambda}t) + b \cos(\sqrt{-\lambda}t)$$

Impongo le 2 condizioni  $u(0) = 0 \rightsquigarrow b = 0$

$\rightsquigarrow u(t) = a \sin(\sqrt{-\lambda}t) \rightsquigarrow$  impongo  $u(1) = 0$

$a \sin(\sqrt{-\lambda}) = 0 \rightsquigarrow$  ci sono due casi

- se  $\sin(\sqrt{-\lambda}) \neq 0$ , allora  $a = 0 \Rightarrow u \equiv 0$  e non un valore

- se  $\sin(\sqrt{-\lambda}) = 0$ , cioè  $\sqrt{-\lambda} = k\pi$  (con  $k \in \mathbb{N}_+$ ), cioè

$$\lambda = -k^2\pi^2,$$

Allora ogni valore di  $\alpha$  va bene, quindi ci sono  $\infty$  soluzioni.

Conclusione: i valori di  $\lambda$  per cui esiste sol non nulla sono quelli del tipo  $\lambda = -k^2\pi^2$ .

Per quei valori di  $\lambda$  ci sono  $\infty$  soluzioni.

— o — o —

Esercizio 6

$$\begin{cases} \dot{u} = u^2 a(t) \\ u(0) = \alpha > 0 \end{cases}$$

È vero che tutte le soluz. hanno blow up per  $t \geq 0$ ?

Formula  $\frac{du}{u^2} = a(t) dt ; -\frac{1}{u} = A(t) + C$

$$\frac{1}{u} = -A(t) + C$$

$$u(t) = \frac{1}{C - A(t)}$$

$$\alpha = u(0) = \frac{1}{C} \quad \text{se ho scelto } A(t) \text{ in modo che } A(0)=0$$

$$\leadsto C = \frac{1}{\alpha} \quad \leadsto \quad u(t) = \frac{\alpha}{1 - \alpha A(t)}$$

$$c'è \text{ blow up se } A(t) = \frac{1}{\alpha}$$

Se voglio che abbia soluzione per ogni  $\alpha > 0$ , serve che  $A(t)$  assuma tutti i possibili valori positivi. Questo accade, per esempio, se

$$\int_0^{+\infty} a(t) dt = +\infty$$

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} A(t)$$

[Oss. Se  $A(t)$  fosse limitata sup, allora per  $\alpha$  piccolo non ci sarebbe soluzione di  $A(t) = \frac{1}{\alpha}$ ]

## ANALISI 1 - LEZIONE 084

Note Title

10/03/2017

SUCCESSIONI PER RICORRENZA

$$x_{m+1} = f(x_m)$$

$$x_{m+1} = 2x_m + 3$$

x<sub>0</sub> dato

Esempio  $\begin{cases} x_{m+1} = 2x_m + 3 \\ x_0 = 5 \end{cases}$

$$x_0 = 5, \quad x_1 = 2x_0 + 3 = 13$$

$$x_2 = 2x_1 + 3 = 29$$

$$x_3 = 2x_2 + 3 = 61$$

⋮

Determina univocamente tutta la successione, MA.., se voglio x<sub>2017</sub> mi devo calcolare tutti i precedenti.

$$x_{m+1} = f(x_m)$$

→ succ. per ricorrenza di ORDINE 1 (dipende dal termine precedente) AUTONOMA (la regola di passaggio è la stessa per ogni m)

$$x_{m+1} = f(x_m, n)$$

→ ORDINE 1 NON AUTONOMA

(Esempio:  $x_{m+1} = 2x_m + n$ )

colpo nato del non autonoma

$$x_{m+2} = f(x_{m+1}, x_m, n)$$

→ ORDINE 2 (dipendenza dei 2 termini precedenti)

L'ordine k si definisce analogamente.

Esempio celeberrimo

Fibonacci

$$x_{m+2} = x_{m+1} + x_m$$

Oss. Se l'ordine è k, devo dare k valori iniziali.

Domande: → trovare una formula esplicita  
 → capire il limite della successione senza avere la formula esplicita.

Caso banale (ordine 1, autonomo, lineare, omogeneo)

$$x_{n+1} = \alpha x_n$$

$$x_0, x_1 = \alpha x_0, x_2 = \alpha^2 x_0, \dots \quad x_n = \alpha^n x_0$$

(si dimostra per induzione)

Secondo caso (come sopra, ma non omogeneo)

$$x_{n+1} = \alpha x_n + b$$

$$\begin{aligned} x_0, x_1 &= \alpha x_0 + b, \quad x_2 = \alpha x_1 + b = \alpha^2 x_0 + \alpha b + b \\ x_3 &= \alpha x_2 + b = \alpha^3 x_0 + \alpha^2 b + \alpha b + b \\ x_4 = \dots &= \alpha^4 x_0 + \alpha^3 b + \alpha^2 b + \alpha b + b \\ &= \alpha^4 x_0 + b (\alpha^3 + \alpha^2 + \alpha + 1) \end{aligned}$$

Congettura:  $x_n = \alpha^n x_0 + \frac{\alpha^n - 1}{\alpha - 1} b$  se  $\alpha \neq 1$

Somma parziale della  
geom. di ragione  $\alpha$

Se invece  $\alpha = 1$

$$x_n = x_0 + n b$$

**Dim 1]** Bovina verifica per induzione

**Dim 2]** Pongo  $y_n = x_n - l$ , dove  $l$  è un numero da scegliere  
 Cosa risolve  $y_n$ ?

$$y_{n+1} = \underset{\text{def.}}{\overset{x_{n+1}-l}{\uparrow}} = \underset{\text{ric.}}{\overset{ax_n+b-l}{\uparrow}} = a(y_n+l) + b - l = ay_n + al + b - l$$

Sceglio  $l$  in modo da annullare il termine noto

$$al + b - l = 0 ; \quad l(a-1) = -b , \quad l = \frac{-b}{a-1}$$

Ottengo  $y_{n+1} = ay_n$   $\Rightarrow y_n = a^n y_0$ . Concluso

$$\begin{aligned} x_n &= y_n + l = a^n y_0 + l = a^n y_0 - \frac{b}{a-1} \\ &= a^n (x_0 - l) - \frac{b}{a-1} \\ &= a^n (x_0 + \frac{b}{a-1}) - \frac{b}{a-1} \\ &= a^n x_0 + \frac{b}{a-1} (a^n - 1) \quad \text{😊} \end{aligned}$$

DIM 3 Voglio risolvere  $x_{n+1} = ax_n + b$

Siamo  $y_n$  e  $z_n$  due successioni tali che  $y_{n+1} = ay_n$

$$z_{n+1} = az_n + b$$

Allora la somma  $x_n = y_n + z_n$  risolve la ricchezza data.

Viceversa, La differenza fra due sol. della ric. data risolve la ricchezza omogenea associata. Quindi

$$\text{sol. ric. data} = \text{sol. gen. ric. omogenea} + \text{sol. part. ric. data}$$

Sol. gen. equ. omogenea  $c \cdot a^n$

Sol. speciale La cerca del tipo costante, cioè  $x_n \equiv l$ .

Sostituisco

$$\begin{aligned} x_{n+1} &= ax_n + b \\ l &= al + b \quad \Rightarrow \quad l = \frac{b}{1-a} \end{aligned}$$

Quiudi

$$\text{sol. gen. } = c \cdot a^n + \frac{b}{1-a} = x_n$$

Per calcolare  $c$  impiego  $x_0 = c \cdot a^0 + \frac{b}{1-a}$  e trovo

$$c = x_0 - \frac{b}{1-a} \quad \text{da cui}$$

$$x_n = \left( x_0 - \frac{b}{1-a} \right) a^n + \frac{b}{1-a} = \text{solita formula.}$$

— o — o —

Riconvere lineari omogenee di ordine 2

$$x_{n+2} = ax_{n+1} + bx_n$$

a, b numeri dati

$x_0, x_1$  " "

Considero il polinomio associato

$$x^2 = ax + b$$

$$x^2 - ax - b = 0$$

Supponiamo che abbia 2 radici  $\lambda, \mu$  reali distinte.

Allora la formula esplicita è

$$x_n = c_1 \lambda^n + c_2 \mu^n$$

dove  $c_1$  e  $c_2$  si determinano sulla base di  $x_0$  e  $x_1$ .

Se le radici sono complesse coniugate, la formula è la stessa, solo con le potenze dei numeri complessi.

Vogliendo non usare i complessi scrivo  $\lambda, \mu$  come  $\alpha \pm i\beta$ , così come

$$p e^{\pm i\theta}$$

$$x_n = c_1 (p e^{i\theta})^n + c_2 (p e^{-i\theta})^n$$

$$= c_1 p^n e^{in\theta} + c_2 p^n e^{-in\theta} = c_1 p^n (\cos(n\theta) + i \sin(n\theta)) \\ + c_2 p^n (\cos(n\theta) - i \sin(n\theta))$$

e otengo, cambiando  $c_1$  e  $c_2$ ,

$$x_m = c_1 \rho^m \cos(m\theta) + c_2 \rho^m \sin(m\theta)$$

Se l'eq. associata ha 2 radici reali  $\lambda$  coincidenti, allora

$$x_m = c_1 \lambda^m + c_2 m \lambda^m$$

Perché funzionano queste formule?

**Oss.1**  $x_{m+2} = a x_{m+1} + b x_m$ . Cerco una soluz. del tipo

$$x_m = R^m$$

Sostituisco:  $R^{m+2} = a R^{m+1} + b R^m$  Semplifica

$$R^2 = a R + b$$

Quindi se  $R$  è sol. dell'eq.  $x^2 - ax - b = 0$ , allora  $R^m$  è una soluzione della ricorrenza.

**Oss.2** Se  $\lambda$  e  $\mu$  sono reali distinti, allora  $\lambda^m$  e  $\mu^m$  sono 2 soluzioni della ricorrenza. Poiché la ricor. è lineare e omogenea, ogni loro comb. lin. è ancora soluzione

$$c_1 \lambda^m + c_2 \mu^m$$

è soluzione

**Oss.3** Per dim. che non ce ne sono altre basta che mostri che posso soddisfare le cond. iniziali:

$$\begin{aligned} c_1 \lambda^0 + c_2 \mu^0 &= x_0 \\ c_1 \lambda^1 + c_2 \mu^1 &= x_1 \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ \lambda & \mu \end{pmatrix}$$

Det matrice dei coeff =  $\mu - \lambda \neq 0 \rightsquigarrow$  sol. unica

Oss. 4 Nel caso in cui  $\lambda$  ha mult. 2 si verifica come sopra che  $\lambda^m$  è una sol.  
Si verifica poi che

$$\rightarrow m\lambda^m \text{ è soluz. } [ x_{n+2} = a x_{n+1} + b x_n \\ (m+2)\lambda^{m+2} = a(m+1)\lambda^{m+1} + b n \lambda^m ]$$

$$m\lambda^2 + 2\lambda^2 = am\lambda + a\lambda + bn$$

$$m\underbrace{(\lambda^2 - a\lambda - b)}_{\substack{\lambda \text{ è soluz.} \\ \text{O}}} + \lambda\underbrace{(2\lambda - a)}_{\substack{\text{O} \\ (\text{derivata})}} = 0 ]$$

$\rightarrow$  posso trovare  $c_1$  e  $c_2$  per sistemare le cond. iniz.  
(si sistema sistema triangolare).

— 0 — 0 —

## ANALISI

## 1

## LEZIONE 085

Note Title

10/03/2017

$$x_{m+2} = a x_{m+1} + b x_m \rightsquigarrow x^2 = ax + b$$

$$x_m = c_1 \lambda^m + c_2 \mu^m$$

se  $\lambda \neq \mu$ 

$$x_m = c_1 \lambda^m + c_2 m \lambda^m$$

se  $\lambda$  ha mult. 2

## INTERPRETAZIONE 1

Invece di considerare  $x_m$  come incognita,  
considero la coppia  $(x_m, x_{m+1})$  ausi  
considero il polinomio

$$p_m(x) = b x_m + x_{m+1} x \quad (\text{pol. di } 1^{\circ} \text{ grado con coeff. } b x_m \text{ e } x_{m+1})$$

$$\begin{aligned} p_{m+1}(x) &= b x_{m+1} + x_{m+2} x \\ &= b x_{m+1} + a x_{m+1} x + b x_m x \\ &\equiv x p_m(x) \quad (\text{mod } x^2 - ax - b) \end{aligned}$$

Verifica

$$\begin{aligned} x p_m(x) &= b x_m x + x_{m+1} x^2 \\ &\equiv b x_m x + x_{m+1} (ax + b) \\ &= b x_m x + a x_{m+1} x + b x_{m+1} \quad \text{che è quello} \\ &\quad \text{di sopra} \end{aligned}$$

Quindi  $p_{m+1}(x) = x p_m(x)$ , da cui

$$\begin{aligned} p_m(x) &= x^m p_0(x) \quad (\text{mod } x^2 - ax - b) \\ &= x^m (bx_0 + x_1 x) \end{aligned}$$

Come determiniamo la classe di  $p_m(x)$  mod  $x^2 - ax - b$ ?

$$x^m (bx_0 + x_1 x) = b x_{m+1} + x_m x + q_m(x) \quad (x^2 - ax - b) \quad (*)$$

da trovare

Sostituendo  $x = \lambda$  e  $x = \mu$  trovo  $x_{m+1}$  ed  $x_m$

$$\lambda^m (bx_0 + x_1 \lambda) = bx_{n+1} + x_n \lambda$$

$$\mu^m (bx_0 + x_1 \mu) = bx_{n+1} + x_n \mu$$

→ risolvendo trovo  $x_{n+1}$  e  $x_n$

Se  $\lambda$  ha molt. 2 sostituisco  $\lambda$  nella (\*) e nella sua derivata

— o — o —

**INTERPRETAZIONE 2** Considero come incognita il vettore

$$v_m = \begin{pmatrix} x_{n+1} \\ x_n \end{pmatrix}. \text{ Allora}$$

$$v_{m+1} = \begin{pmatrix} x_{n+2} \\ x_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ax_{n+1} + bx_n \\ x_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{n+1} \\ x_n \end{pmatrix} = A v_m$$

da cui

$$v_m = A^m v_0$$

Per calcolare  $A^m$  basta diagonalizzazione

$$M^{-1} A M = D$$

$$M^{-1} A^m M = D^m$$

$$A^m = M D^m M^{-1}$$

Ci sono i tigli sulla diagonale? Gli autovalori di  $A$

$$\begin{pmatrix} a-x & b \\ 1 & -x \end{pmatrix}$$

$$\text{Det: } (a-x)(-x) - b = 0$$

$$x^2 - ax - b = 0$$



Nel caso in cui le radici siano doppie o davvero complesse  
→ forma canonica di Jordan

$$\begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

— o — o —

Conclusione L'algoritmo descritto per l'ordine 2 funziona per ricorrere diretti di ogni ordine.

Esempio (Fibonacci)  $x_{n+2} = x_{n+1} + x_n$   $x^2 - x - 1 = 0$

$$x_0 = 0 \quad x_1 = 1 \quad x_{1,2} = \frac{1 \pm \sqrt{5}}{2}$$

Soluz. generale

$$x_n = c_1 \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n + c_2 \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$$

Calcolo  $c_1$  e  $c_2$ :

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 0 \\ c_1 \frac{1+\sqrt{5}}{2} + c_2 \frac{1-\sqrt{5}}{2} = 1 \end{cases} \Rightarrow c_1 \sqrt{5} = 1 \Rightarrow c_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}$$

Quindi

$$x_n = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n - \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$$

Oss. Anche se ci sono radici, queste poi si "devevano" semplificare

Esercizio 2  $x_{n+2} = 7x_{n+1} + 12x_n$   $x_0 = 2016$   
 $x_1 = 7024$

Calcolare  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_{n+1}}{x_n}$

Pol. caratteristico:  $x^2 - 7x - 12 = 0$   $\frac{7 \pm \sqrt{49 + 48}}{2} = \frac{7 \pm \sqrt{97}}{2}$

Sol. generale:  $x_n = c_1 \left( \frac{7 + \sqrt{97}}{2} \right)^n + c_2 \left( \frac{7 - \sqrt{97}}{2} \right)^n$

termine che comanda

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_{n+1}}{x_n} = \frac{7 + \sqrt{97}}{2}$$

(raccolgo sopra e sotto la sua potenza)

Tutto questo funziona se verifico che  $c_1 \neq 0$ .

Se per assurdo avessi che  $c_1 = 0$ , allora

$x_n = c_2 \left( \frac{-\sqrt{57}}{2} \right)^n$ , ma allora  $\frac{x_1}{x_0} = \frac{-\sqrt{57}}{2}$  e questo non è vero.

— o — o —

Cosa succede se la ricorrenza non è omogenea

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n + 2n$$

Considero l'omogenea associata

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n$$

$$x^2 - 7x + 12 = 0$$

$$(x-3)(x-4) = 0$$

$$c_1 3^n + c_2 4^n$$

sol. gen. omogenea

Cerco una soluzione speciale della non omogenea di tipo polinomio di 1° grado

$$x_n = an + b \quad \text{con } a \text{ e } b \text{ incogniti}$$

$$a(n+2) + b = 7[a(n+1) + b] - 12(an + b) + 2n$$

$$\begin{array}{ccccccccc} x_{n+2} & & & & & & & & \\ & 7x_{n+1} & & & & & & & \\ & & -12x_n & & & & & & \\ & & & +2n & & & & & \end{array}$$

$$an + 2a + b = 7an + 7a + 7b - 12an - 12b + 2n$$

$$6an - 5a + 6b = 2n$$

$$6a = 2 \Rightarrow a = \frac{1}{3}$$

$$6b = 5a$$

$$b = \frac{6}{5}a = \frac{2}{5}$$

Sol. gen. : 
$$x_n = \frac{1}{3}n + \frac{2}{5} + a 3^n + b 4^n$$

Così conoscendo le cond. iniziali posso trovare a e b.

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n + 2^n \Rightarrow \text{provo con } x_n = a2^n$$

$$a2^{n+2} = 7a2^{n+1} - 12a2^n + 2^n$$

$$4a = 14a - 12a + 1 \quad 2a = 1 \quad a = \frac{1}{2}$$

$$x_{n+2} = 7x_{n+1} - 12x_n + 3^n \Rightarrow \text{provo con } x_n = a n 3^n$$

$$a(n+2)3^{n+2} = 7a(n+1)3^{n+1} - 12an3^n + 3^n$$

$$9ad + 18a = 21an + 21a - 12an + 1 \Rightarrow a = -\frac{1}{3}$$

Esercizio  $x_{n+2} = x_{n+1} + x_n \quad x_0 = 2017$

Domanda: esistono valori  $x_i$  per cui la succ. è limitata?

Formula:  $x_n = a \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n + b \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$

$\downarrow$  perché  $\left| \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right| < 1$

La succ. è limitata  $\Leftrightarrow a = 0$

Dove essere  $x_n = b \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n$ . Imponeando  $x_0 = 2017$  trovo  $b = 2017$

Quindi l'unico valore  $x_i$  per cui  $x_n$  risulta limitata è

$$x_i = 2017 \cdot \frac{1-\sqrt{5}}{2}$$

## ANALISI 1

## LEZIONE 086

Note Title

14/03/2017

Sistemi di eq. differenzialiDall'equazione ad un sistema

Esempio  $\ddot{u} - 3\dot{u} + t^2 \dot{u}^2 + \sin u = 0$

Risoggo  $v = \dot{u}$        $w = \ddot{u} = \ddot{v}$

Allora l'equazione diventa il sistema

$$\begin{cases} \dot{u} = v \\ \dot{v} = w \\ w = 3v - t^2 v^2 - \sin u \\ \ddot{u} = 3\dot{u} - t^2 \dot{u}^2 - \sin u \end{cases}$$

Un'eq. di ordine 3 è diventata un sistema di 3 eq. di ordine 1  
(tutto in forma normale)

Strumento di natura teorica: se so risolvere i sistemi di ordine 1,  
so risolvere le eq. di ordine qualunque.

Dal sistema ad un'equazione. In alcuni casi particolari è possibile trasformare un sistema in una equazione unica di ordine più alto.

Esempio  $\begin{cases} \dot{u} = 3u + v \\ \dot{v} = 5u + 7v \end{cases}$

$$\begin{aligned} \ddot{u} &= 3\dot{u} + \dot{v} = 3\dot{u} + 5u + 7v = 3\dot{u} + 5u + 7\dot{u} - 2u \\ &\stackrel{\uparrow}{\text{deriv.}} \quad \stackrel{\uparrow}{\text{presto}} \quad \stackrel{\uparrow}{\text{dalla 1a}} \quad = 10\dot{u} - 10u \\ &\stackrel{\uparrow}{\text{da}} \quad \stackrel{\uparrow}{\text{dalla 2a}} \quad \stackrel{\uparrow}{\text{v = u - 3u}} \\ &\text{equ.} \quad \text{equ.} \end{aligned}$$

Ho ottenuto  $\ddot{u} - 7\dot{u} + 10u = 0$  e questa la posso risolvere

Esempio 2

$$\ddot{u} = 3u + v$$

$$\dot{v} = 2u + 4v$$

$$\begin{aligned} \ddot{u} &= 3\dot{u} + \dot{v} = 3\dot{u} + 2u + 4v = 3\dot{u} + 2u + 4\dot{u} - 12u = 7\dot{u} - 10u \\ &\quad \uparrow \quad \uparrow \quad \uparrow \quad \uparrow \\ &\quad \text{1a deriv.} \quad 2^{\text{a}} \quad v = \dot{u} - 3u \quad \text{conto} \end{aligned}$$

$$\ddot{u} - 7\dot{u} + 10u = 0 \quad \Rightarrow \quad x^2 - 7x + 10 = (x-2)(x-5) = 0$$

$$u(t) = ae^{2t} + be^{5t}$$

A questo punto della  $\frac{1}{2}$

$$v(t) = \dot{u}(t) - 3u(t) = 2ae^{2t} + 5be^{5t} - 3ae^{2t} - 3be^{5t}$$

$$v(t) = -ae^{2t} + 2be^{5t}$$

La soluzione del sistema dipende da 2 costanti arbitrarie  $a$  e  $b$ .

Il pblm. di Cauchy prevede di assegnare

$$u(t_0) = u_0 \quad (\text{stesso } t_0 \text{ sopra e sotto})$$

$$v(t_0) = v_0$$

A quel punto trovo  $a$  e  $b$ .

— o — o —

Interpretazione di algebra lineare Posso pensare che l'incognita sia un vettore

$$U(t) = \begin{pmatrix} u(t) \\ v(t) \end{pmatrix}. \text{ Allora posso scrivere il sistema nella forma}$$

$$U'(t) = A U(t) \quad \text{dove} \quad A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

Ora i numeri 2 e 5 sono gli autovalori della matrice  
(infatti somma =  $\text{Tr } A = 7$ , prod =  $\text{Det} = 10$ )  
La soluzione si può scrivere come

$$U(t) = \begin{pmatrix} ae^{2t} + be^{5t} \\ -ae^{2t} + 2be^{5t} \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{2t} + b \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{5t}$$

autoval.  
autovet.  
di 2      autovet.  
di 5

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{smiley}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 10 \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \text{smiley}$$

Delirio futuro Se l'equazione è  $\ddot{u} = a\dot{u}$   $\Rightarrow u(t) = C e^{at}$

Se il sistema è  $\ddot{U} = A\dot{U}$  la sol. è  $U(t) = C e^{At}$   
matrice vettore

Come si definisce  $e^M$  con  $M$  matrice quadrata?

$$\text{Taylor} \quad e^M = I + M + \frac{1}{2}M^2 + \frac{1}{3!}M^3 + \dots$$

Come si calcola: diagonalizzo - faccio l'esponenziale degli el. sulla diagonale - toro indietro.

Un sistema in forma diagonale diventa  $\ddot{u} = \lambda_1 u$   
 $\ddot{v} = \lambda_2 v$

Questo sistema è "disaccoppiato", cioè sono equazioni singole.

Interpretazione fisica



Ci sono "modi furbi" di mettere le variabili in cui il sistema diventa "più semplice", ad esempio diagonale.

### Sistemi di succ. per ricorrenza

$$\begin{cases} a_{n+1} = 3a_n + b_n \\ b_{n+1} = 2a_n + 4b_n \end{cases}$$

$a_0$  e  $b_0$  dati in partenza

Voglio la formula esplicita. Idea: 2 ricorrenze di ordine 1  
 $\rightsquigarrow$  1 ricorrenza di ordine 2

$$a_{n+2} = 3a_{n+1} + b_{n+1} = 3a_{n+1} + 2a_n + 4b_n$$

↑                      ↑                      ↑  
 1a equ. con      b<sub>n+1</sub> della      b<sub>n</sub> della  
 indici aumenta    2a                      1a  
 di 1

$$= 3a_{n+1} + 2a_n + 4a_{n+1} - 12a_n$$

$\rightsquigarrow a_{n+2} = 7a_{n+1} - 10a_n \rightsquigarrow$  si chiude.

Esempio 2

$$\begin{aligned} a_{n+1} &= 3a_n + b_n + n^2 \\ b_{n+1} &= a_n + 3b_n + 3^n \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a_{n+2} &= 3a_{n+1} + b_{n+1} + (n+1)^2 = 3a_{n+1} + a_n + 3b_n + 3^n + (n+1)^2 \\ &= 3a_{n+1} + a_n + 3a_{n+1} - 3a_n - 3n^2 + 3^n + (n+1)^2 \\ &= 6a_{n+1} - 8a_n + 3^n - 2n^2 + 2n + 1 \end{aligned}$$

$$\rightsquigarrow x^2 = 6x - 8 \rightsquigarrow x^2 - 6x + 8 = (x-2)(x-4) = 0$$

La sol. gen. parte omogenea è  $C_1 2^n + C_2 4^n$ .

Ora cerco una sol. speciale del tipo  $a_n = \alpha 3^n + b + cn + dn^2$   
 e trovo  $a, b, c, d$ .

Una volta trovato  $a_n$  ottengo  $b_n$  dalla 1a equ.

Esempio 3 Quando le equ. sono 3

$$a_{n+1} = a_n + 2b_n - c_n$$

$$b_{n+1} = -a_n + 7c_n$$

$$c_{n+1} = a_n + b_n - 3c_n$$

Voglio ottenere una ric. di ordine 3 per  $a_n$

$$a_{n+3} = a_{n+2} + 2b_{n+2} - c_{n+2} = a_{n+2} - 2a_{n+1} + 14c_{n+1}$$

↑  
shift  
di 2  
sulla 1<sup>a</sup>

↑  
-  $a_{n+1} - b_{n+1} + 3c_{n+1}$   
shift di  
1 su  
2 e 3<sup>a</sup>

$$= a_{n+2} - 3a_{n+1} - b_{n+1} + 17c_{n+1}$$

$$= a_{n+2} - 3a_{n+1} + a_n - 7c_n + 17(a_n + b_n - 3c_n)$$

Ad un certo punto bisogna eliminare completamente una variabile.

Nella 1<sup>a</sup> e nella 2<sup>a</sup> posso eliminare  $c_n$  e cercare di ottenere un sistema nelle altre 2 variabili.

Soluzione (dopo video)

$$b_{n+1} = -a_n + 7c_n$$

$$c_{n+1} = a_n + b_n - 3c_n$$

ns da queste ricavo  $c_n$  in funzione di  $a_n, a_{n+1}, b_n, b_{n+1}$

ns poi sostituisco nelle prime 2 che diventano 2 equazioni per 2 successioni.

Alternativa standard : triangolizzo la matrice ☺

## ANALISI 1

## LEZIONE 087

Note Title

14/03/2017

SUCC. PER RICORRENZA NON LINEARI

$$\begin{cases} x_{m+1} = x_m^3 \\ x_0 = \frac{1}{2} \end{cases}$$

(si può fare la formula esplicita,  
ma non vogliamo usarla)

Voglio calcolare il limite della succ. Scrivo un piano.

- PIANO**
- (i)  $0 \leq x_m \leq \frac{1}{2} \quad \forall m \in \mathbb{N}$
  - (ii)  $x_{m+1} \leq x_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$
  - (iii)  $x_m \rightarrow l \in \mathbb{R}$
  - (iv)  $l = 0$

**Dim. (iii)** La succ.  $x_n$  è decrescente (deb.) per il p.to (ii)  
e limitata dal basso per il p.to (i).  
Quindi (iii) segue dal teo. succ. monotone

**Dim. (iv)** Scrivo la ricorrenza e passo al limite

$$\begin{matrix} x_{m+1} &= & x_m^3 \\ \downarrow & & \downarrow \\ l & = & l^3 \end{matrix}$$

sottosucc. o meglio stessa succ. con indici shiftati di 1

an p.to (iii) + continuità di  $x^3$

Quindi  $l = l^3 \Rightarrow l^3 - l = 0, l(l^2 - 1) = 0$

quindi

$$l = 0 \quad l = 1 \quad l = -1$$

$\downarrow \quad \downarrow$   
incompatibili con da (i)

Quindi necessariamente  $l = 0$ .

Dim (i) Il fatto che  $x_n \geq 0$  è una banale induzione.  
Il fatto che  $x_n \leq \frac{1}{2}$  pure

[P.B.  $\frac{1}{2} \leq \frac{1}{2}$  ☺] : Passo induuttivo : ipotesi  $x_n \leq \frac{1}{2}$   
Tesi  $x_{n+1} \leq \frac{1}{2}$

$$x_{n+1} = x_n^3 \leq \left(\frac{1}{2}\right)^3 = \frac{1}{8} \leq \frac{1}{2} \quad ]$$

ho usato che  
 $x^3$  è deb. cresc.  
quindi  $x_n \leq \frac{1}{2} \Rightarrow x_n^3 \leq \left(\frac{1}{2}\right)^3$

Dim (ii) Primo metodo: riconvergenza + disequazione

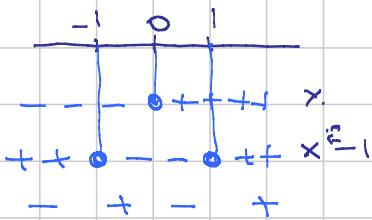
Dico dim. che  $x_{n+1} \leq x_n$ , cioè  $x_n^3 \leq x_n$ , cioè

$$x_n^3 - x_n \leq 0 \quad x_n(x_n^2 - 1) \leq 0$$

La soluz. della diseq.  $x(x^2 - 1) \leq 0$  è  $(-\infty, -1] \cup [0, 1]$   
quindi mi serve

$$x_n \in (-\infty, -1] \cup [0, 1]$$

per il p.t.o (i)  
x<sub>n</sub> sta qui



Secondo metodo: induzione + applico f

Dico dim. che  $x_{n+1} \leq x_n$  per ogni  $n \in \mathbb{N}$ . Vado per induz.

m=0  $x_1 \stackrel{?}{\leq} x_0$  sì perché  $x_1 = \frac{1}{8} \leq \frac{1}{2} = x_0$

m⇒m+1 Ipotesi:  $x_{n+1} \leq x_n$ . Applico  $f(x) = x^3$ .

Poiché  $f(x)$  è deb. crescente ottengo

$$f(x_{n+1}) \leq f(x_n)$$

$$x_{n+1}^3 \leq x_n^3$$

" " "

$x_{n+2} \leq x_{n+1}$ , cioè la tesi del passo induuttivo.

$\underline{\underline{0}} \quad \underline{\underline{0}} \quad \underline{\underline{0}}$

Esempio 2  $\begin{cases} x_{n+1} = x_n^3 \\ x_0 = 2 \end{cases}$

**PLANO**

- (i)  $x_m \geq 2 \quad \forall m \in \mathbb{N}$
- (ii)  $x_{m+1} \geq x_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$
- (iii)  $x_m \rightarrow l \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$
- (iv)  $l = +\infty$

**Dim (i)** Basseale induzione (ma sto già usando la monotonia di  $f(x) = x^3$ )

**Dim (ii)** Ricorrenza + diseg. :  $x_{m+1} \geq x_m \Leftrightarrow x_{m+1}^3 \geq x_m^3$   
 $x_m \in [-1, 0] \cup [1, +\infty)$   
 $\uparrow$  per la (i) sta qui

Induzione + applico f Per induzione  $x_1 \geq x_0$  si (8.22)

P.J. Ipotesi  $x_{m+1} \geq x_m \Rightarrow x_{m+1}^3 \geq x_m^3$ , cioè  $x_{m+2} \geq x_{m+1}$   
 $\uparrow$   
 DIRE  
 PERCHÉ  
 POSSO

**Dim (iii)** Segue da (ii) + teo. succ. monotone (da stima dal basso non serve a nulla)

**Dim (iv)** Per assurdo sia  $l \in \mathbb{R}$ . Raggiungendo come prima ottengo  $l = l^3$ , cioè  $l \in \{0, 1, -1\}$ , ma sono tutte incompatibili con (i). Quindi resta solo  $l = +\infty$ .

$$\underline{\text{Esempio 3}} \quad \begin{cases} x_{n+1} = \sqrt{5x_n - 6} \\ x_0 = 2017 \end{cases}$$

**PIANO** (i)  $x_n \geq 3 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(ii)  $x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(iii)  $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R} \quad (\text{(i)} + \text{(ii)} + \text{teo. succ. monotone})$

(iv)  $l = 3$

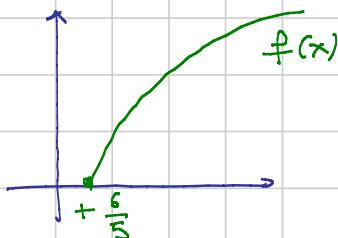
**Dim. (iv)**] Passo al limite nella ricorrenza

$$\begin{aligned} x_{n+1} &= \sqrt{5x_n - 6} \\ l &= \sqrt{5l - 6} \quad \rightsquigarrow l^2 = 5l - 6, \quad l^2 - 5l + 6 = 0 \\ &\quad \underline{l=2 \text{ e } l=3} \\ &\quad \text{accomp. con (i)} \end{aligned}$$

**Dim (i)**]apro una parentesi: come è fatta  $f(x) = \sqrt{5x-6}$

È monotona crescente.

Quindi (i) lo faccio per induzione



**[n=0]**  $x_0 \geq 3$  ovvio  $2017 \geq 3$

**[m → m+1]** Ipotesi:  $x_m \geq 3$

applico  $f(x)$  e ottengo grazie alla monotonia

$x_{m+1} = f(x_m) \geq f(3) = 3$ , cioè la tesi del passo induttivo

**Dim (ii)]** Lo faccio per induzione + applico  $f(x)$

**[n=0]**  $x_1 \leq x_0$ , cioè  $\sqrt{5 \cdot 2017 - 6} \leq 2017 \dots$  abbastanza

**[m → m+1]** Ipotesi:  $x_{m+1} \leq x_m$  Applico  $f(x)$  (posso ...)

e ottengo

$$\begin{array}{c} f(x_{n+1}) \leq f(x_n) \\ \text{ " } \quad \quad \quad \text{ " } \\ x_{n+2} \quad x_{n+1} \end{array}$$

cioè la tesi del passo induttivo.

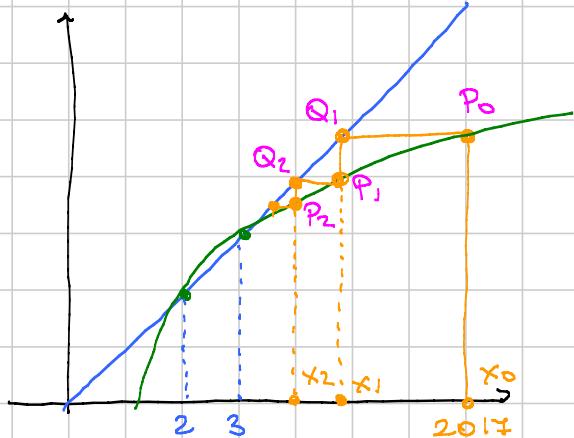
Esercizio Provare a fare il p.to (ii) con ricorrenza + diseg.

(si tratta di risolvere  $x_{n+1} \leq x_n$ , cioè

$$\sqrt{5x+6} \leq x.$$

— o — o —

Come ideare un piano... ① Disegno  $f(x)$  e disegno la bisettrice  $y = x$



Risolvo  $f(x) = x$  per avere le intersezioni (tanto serve in fase (i)) e risolvo  $f(x) \leq x$  (che volendo è utile in fase 2).

② Seguo  $x_0$  sull'asse  $x$

③ Seguo lo slogan "verticale alla funzione, orizzontale alla bisettrice"

④ Le  $x$  che ottengo struisco facendo solo  $x_0, x_1, x_2, x_3, \dots$

Basta osservare che  $P_0 = (x_0, f(x_0)) = (x_0, x_1)$

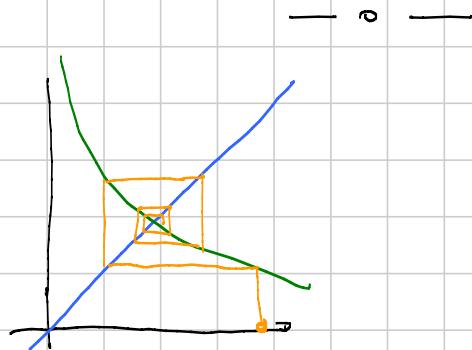
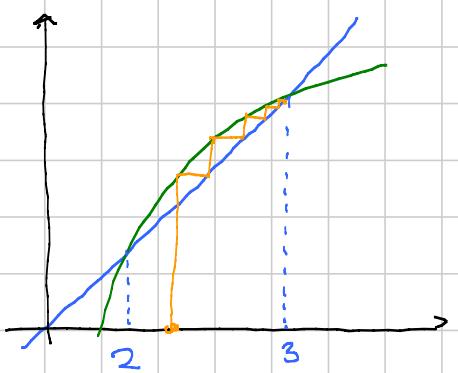
$$Q_1 = (x_1, x_1)$$

$$P_1 = (x_1, f(x_1)) = (x_1, x_2)$$

$Q_2 = (x_2, x_2)$  e così via.

Esempio 4  $\begin{cases} x_{m+1} = \sqrt{5x_m - 6} \\ x_0 = \sqrt{5} \end{cases}$

- PIANO**
- (i)  $\sqrt{5} \leq x_m \leq 3 \quad \forall m \in \mathbb{N}$
  - (ii)  $x_{m+1} \geq x_m \quad "$
  - (iii)  $x_m \rightarrow l \in \mathbb{R}$
  - (iv)  $l = 3$



## ANALISI 1 - LEZIONE 088

Note Title

15/03/2017

Esempio 1

$$x_{n+1} = \frac{x_n}{x_n^2 + 2} \quad x_0 = 2017$$

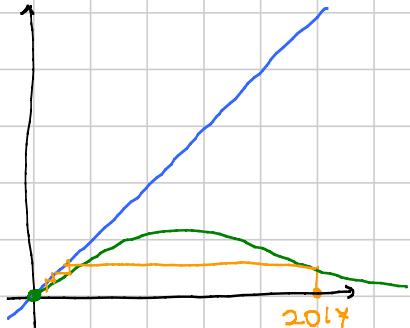
$$f(x) = \frac{x}{x^2 + 2}$$

Come è messa  $f(x)$  risp. a  $x$ 

$$f(x) = x \quad f(x) > x$$

$$\frac{x}{x^2 + 2} > x \iff \frac{x}{x^2 + 2} - x > 0$$

$$\iff \frac{x(1-x^2)}{x^2 + 2} = -\frac{x(x^2-1)}{x^2 + 2} > 0 \iff x < 0$$

Vale il segno di uguale  $\Rightarrow x = 0$ . Riassumendo

$$f(x) = x \iff x = 0 ; \quad f(x) > x \iff x < 0$$

**[PIANO]** (Piano con la monotonia)

$$(i) \quad x_m \geq 0 \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

$$(ii) \quad x_{m+1} \leq x_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

$$(iii) \quad x_m \rightarrow l \in \mathbb{R}$$

$$(iv) \quad l = 0$$

**[Dim. (i)]** Facile induzione

**[Dim (ii)]** Ricorrendo a + disequazione. Dico dim. che  $x_{m+1} \leq x_m$ , cioè  $f(x_m) \leq x_m$ . Risolvendo  $f(x) \leq x$  trovo  $x \geq 0$ , quindi  $x_m \geq 0$ , che è vera per il p.t. (i)

**Dim. (ii)** Per la (ii)  $x_n$  è deb. decr.

Per la (i)  $x_n$  è lim. sup.

Teo. succ. monotone  $\Rightarrow x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$ .

**Dim. (i)** Sapendo che  $l$  è reale, passo al limite nella ricor.

$$\begin{aligned} x_{n+1} &= \frac{x_n}{2+x_n^2} \\ \text{succ. shiftata} \quad \rightarrow \quad &\downarrow \quad \downarrow \leftarrow f(x) \text{ è continua ovunque} \\ l &= \frac{l}{2+l^2} \end{aligned}$$

Trovo l'eq.  $l = f(l)$  che sappiamo avere come unica sol. reale  $l = 0$ .

Domanda:  $\sum_{n=0}^{\infty} x_n$  converge? ( $x_n \rightarrow 0$  è cond. nec.)

Voglio usare il criterio del rapporto.

Prima cosa: osservo che  $x_n > 0$  per ogni  $n \in \mathbb{N}$  (facile indus.)

A quel punto

$$\frac{x_{n+1}}{x_n} = \frac{\frac{x_n}{2+x_n^2}}{x_n} = \frac{1}{2+x_n^2} \rightarrow \frac{1}{2} \Rightarrow \text{La serie converge}$$

(Brutalmente è come se fosse  $x_n \sim \frac{1}{2^n}$ )

Altra domanda: per quali  $\alpha > 0$  converge la serie

$$\sum_{n=0}^{\infty} \underbrace{\alpha^n x_n}_{b_n}$$

Faccio il rapporto su  $b_n$ :

$$\frac{b_{n+1}}{b_n} = \frac{\alpha^{n+1} x_{n+1}}{\alpha^n x_n} = \frac{\alpha}{2+x_n^2} \rightarrow \frac{\alpha}{2}$$

per  $\alpha = 2$  è più diff.  
per  $\alpha > 2$  div.  $\alpha \rightarrow \infty$   
per  $\alpha < 2$  conv.

**PIANO ALTERNATIVO** (Piano con la distanza)

Voglio dim. che  $x_m \rightarrow 0$ . Pongo  $d_n = \text{distanza tra } x_m \text{ ed il presunto limite}$

$$d_m = |x_m - 0| = |x_m|$$

$$(i) x_m \geq 0 \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

$$(ii) d_{m+1} \leq \frac{1}{2} d_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

$$(iii) d_m < \frac{d_0}{2^m} \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

$$(iv) d_m \rightarrow 0, \text{ cioè } x_m \rightarrow 0$$

Dim (iv)  $0 \leq d_m \leq \frac{d_0}{2^m}$  + carabinieri  
 $\uparrow$   $\uparrow$   
 val. assol. (iii)

Dim (iii) Segue per induzione dal punto (ii)

(per fare funzionare il seguito serve che al punto (ii)  
 ci sia  $d_{m+1} \leq c d_m$  con  $c < 1$ )

Dim (ii) Voglio che  $d_{m+1} \leq \frac{1}{2} d_m$

$$d_{m+1} = |x_{m+1} - 0| = |f(x_m) - f(0)| \leq L |x_m - 0| = L d_m$$

costante di Lip. di  $f(x)$

Ora  $L = \sup \{ |f'(x)| : x \geq 0 \}$   $f'(x) = \frac{2+x^2-2x^2}{(2+x^2)^2}$

$$= \sup \left\{ \frac{|2-x^2|}{(2+x^2)^2} : x \geq 0 \right\} = \frac{1}{2}$$

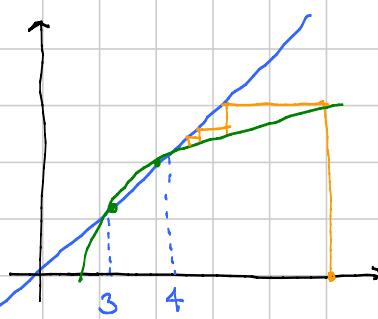
bisognerebbe fare lo studio di funzioni

— o — o —

Esempio 2  $\begin{cases} x_{m+1} = \sqrt{7x_m - 12} \\ x_0 = 2014 \end{cases}$

$$f(x) = \sqrt{7x - 12} \quad f(x) = x$$

$$x = \sqrt{7x - 12}, \quad x^2 = 7x - 12, \quad x = \frac{7}{8} \cdot 4$$



**PIANO** Con la distanza

$$f'(x) = \frac{7}{2\sqrt{7x-12}} \quad \text{quindi per } x \geq 4 \text{ ho che } 0 \leq f'(x) \leq \frac{7}{8}$$

quindi  $f(x)$  è Lip. in  $[4, +\infty)$  con costante  $\frac{7}{8}$

$$\text{Pongo } d_m := |x_m - 4|$$

$$(i) \quad x_m \geq 4 \quad \forall m \in \mathbb{N} \quad (\text{induzione come l'es. prec.})$$

$$(ii) \quad d_{m+1} \leq \frac{7}{8} d_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

$$(iii) \quad d_m \leq \left(\frac{7}{8}\right)^m d_0 \quad \forall m \in \mathbb{N} \quad (\text{(i)} + \text{induzione})$$

$$(iv) \quad d_m \rightarrow 0, \text{ cioè } x_m \rightarrow 4 \quad (\text{(iii)} + \text{carabinieri})$$

Dim (iii)

$$d_{m+1} = |x_{m+1} - 4| = |f(x_m) - f(4)| \leq \frac{7}{8} |x_m - 4| = \frac{7}{8} d_m$$

$\uparrow$   
 $f(x)$  è Lip. con  
cost.  $\frac{7}{8}$  in  $[4, +\infty)$

Domanda: come si comporta

$$\sum_{n=0}^{\infty} \underbrace{n^{2014} (x_n - 4)}_{a_n} ?$$

Osservo (cioè dimostro) che  $a_n > 0$  per ogni  $n \in \mathbb{N}$

A quel punto provo il criterio del rapporto:

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} = \frac{(x_{n+1})^{2017}}{x_n^{2017}} \frac{(x_{n+1} - 4)}{(x_n - 4)} = \underbrace{\left(1 + \frac{1}{n}\right)^{2017}}_{\rightarrow 1} \underbrace{\frac{f(x_n) - 4}{x_n - 4}}_{\frac{f'(4)}{8}} \rightarrow \frac{f'(4)}{8}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(x_n) - 4}{x_n - 4} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sqrt[2017]{x_n - 12} - 4}{x_n - 4} \cdot \frac{\sqrt[2017]{..} + 4}{\sqrt[2017]{..} + 4}$$

$$= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sqrt[2017]{x_n - 12} - 16}{(x_n - 4)(\sqrt[2017]{..} + 4)} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sqrt[2017]{x_n - 4}}{(x_n - 4)(\sqrt[2017]{..} + 4)} = \frac{f'(4)}{8}$$

In alternativa

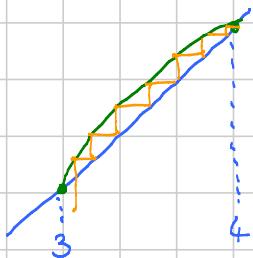
$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(x_n) - 4}{x_n - 4} = \lim_{\substack{x \rightarrow 4 \\ x=x_n}} \frac{f(x) - 4}{x - 4} = \lim_{x \rightarrow 4} \frac{\frac{f'(x)}{1}}{1} = f'(4) = \frac{f'(4)}{8}$$

$\frac{0}{0} \Rightarrow \text{Hôpital}$

Poiché rapporto  $\rightarrow \frac{f'(4)}{8}$ , la serie converge.

Oss. 1 Se avessi avuto dato iniziale  $x_0 = 3,0001$ , allora  $x_n \rightarrow 4$  crescente

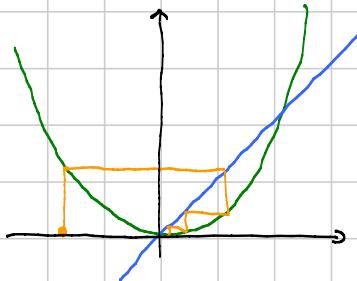
- Il piano con la monotonia era Ok
- Il piano con la distanza NON può funzionare bene, perché serviva una costante di Lip in  $[3,0001, 4]$ , ma questa è di sicuro  $> 1$ . (infatti  $f'(3) > 1$ )



Oss. 2 Se  $x_0$   $x_{n+1} = x_n^2$

$$x_0 = -\frac{1}{2}$$

conviene fare un piano con monotonia decrescente, ma a partire da  $n=1$ .



## ANALISI 1

## LEZIONE 089

Note Title

15/03/2017

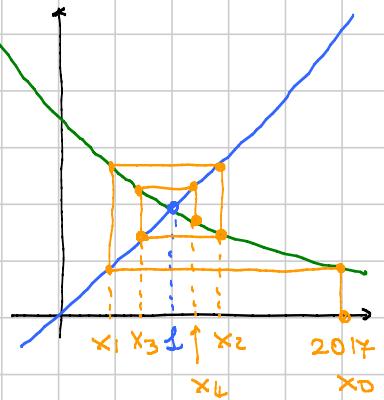
SUCCESSIONI PER RICORRENZA SPIRALEGGIANTI

Esempio 1  $x_{n+1} = \frac{7}{2x_n + 5}$   $x_0 = 2017$

Due tipi di piano possibili :

- piano con la distanza
- piano con le due sottosucc.

Brutta notizia:  $x_n$  non è monotona



**[PIANO]** con la distanza Pongo  $d_n := |x_n - 1|$

↑ presunto limite

(i)  $x_n \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(facile risoluzione)

(ii)  $d_{n+1} \leq \frac{14}{25} d_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$

(iii)  $d_n \leq \left(\frac{14}{25}\right)^n \text{ do } \forall n \in \mathbb{N}$  (risoluzione a partire da (ii))

(iv)  $d_n \rightarrow 0$ , cioè  $x_n \rightarrow 1$

(carabinieri a partire da (iii))

$$f(x) = \frac{7}{2x+5}$$

$$f'(x) = -\frac{7 \cdot 2}{(2x+5)^2}$$

quindi  $\sup \{ |f'(x)| : x \geq 0 \} = \sup \left\{ \frac{14}{(2x+5)^2} : x \geq 0 \right\} = \frac{14}{25}$

**[Dim (ii)]** Solita dip.

$$d_{n+1} = |x_{n+1} - 1| = |f(x_n) - f(1)| \leq \frac{14}{25} |x_n - 1| = \frac{14}{25} d_n$$

↑  
dip. (forse si poteva fare anche sostituendo  $f(x_n) = \frac{7}{2x_n+5}$ )

Domanda Per quali  $\alpha > 0$  converge

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{\alpha^n}{n^2} (x_{n-1}) \quad a_n$$

Non posso usare il criterio del rapporto perché  $x_{n-1}$  ha segno variabile. Provo assoluta convergenza e faccio il rapporto su  $|a_n|$

$$\frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} = \frac{\alpha^{n+1}}{(\alpha^{n+1})^2} \cdot \frac{|x_{n+1}-1|}{|x_{n-1}|} \xrightarrow{\alpha^{n+1}} \frac{n^2}{(\alpha^{n+1})^2} \cdot \alpha \left| \frac{f(x_n)-1}{x_{n-1}} \right|$$

Quindi

- se  $\alpha < \frac{1}{2}$   $\Rightarrow$  lim. rapp.  $< 1 \Rightarrow \sum |a_n|$  conv.  $\Rightarrow \sum a_n$  conv.

- se  $\alpha > \frac{1}{2}$   $\Rightarrow$  lim. rapp.  $> 1 \Rightarrow |a_n| \rightarrow +\infty \Rightarrow$  no cond. nec.

↑  
rapp. per  
succ.

$\Rightarrow \sum a_n$   
non converge

- se  $\alpha = \frac{1}{2}$  è tutto più delicato 

—○—○—

**PIANO** (con le 2 sottosuccessioni)

L'idea è che

- $a_{2m}$  è decrescente
- $a_{2m+1}$  è crescente

(i)  $a_{2m} \geq 1 \quad \forall m \in \mathbb{N}$

$0 \leq a_{2m+1} \leq 1 \quad \forall m \in \mathbb{N}$

(ii)  $a_{2m+2} \leq a_{2m} \quad \forall m \in \mathbb{N}$

$a_{2m+3} \geq a_{2m+1} \quad \forall m \in \mathbb{N}$

sui pari ↓

sui dispari ↑

(iii)  $a_{2m} \rightarrow l \in \mathbb{R}$

$a_{2m+1} \rightarrow m \in \mathbb{R}$

(iv)  $m = l = 1$

**Dim (ii)** Segue da (i) + (ii) + teo. succ. monotonie  
(ma  $m$  ed  $l$  potrebbero essere diversi)

**Dim (iv)** Bisogna scrivere l'iterazione sui pari e sui dispari

$$x_{2m+1} = \frac{7}{2x_{2m} + 5}$$

$\downarrow$

$$m = \frac{7}{2l + 5}$$

$$x_{2m+2} = \frac{7}{2x_{2m+1} + 5}$$

$\downarrow$

$$l = \frac{7}{2m + 5}$$

Ho ottenuto un sistema che posso risolvere

$$\begin{cases} 2ml + 5m = 7 \\ 2ml + 5l = 7 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{Sottraggo: } m = l \text{ e quindi } 2l^2 + 5l = 7 \\ \text{da cui } 2l^2 + 5l - 7 = 0 \end{array}$$

$$\Rightarrow l = \frac{1}{2} \quad \leftarrow \text{incompatibile con } 1$$

Quindi  $a_{2m} \rightarrow l$ ,  $a_{2m+1} \rightarrow l$ , ed essendo lo stesso  $a_n \rightarrow l$   
(convincersene e magari dimostrarlo)

**Dim (i) e (ii)** Volendo si possono fare per induzione

Brutal mode:  $x_0 = 2017$ ,  $x_1 = \frac{7}{4034+5} = \frac{7}{4039} = 0, \text{ poco}$

$$x_2 = \frac{7}{2x_1 + 5} = \frac{7}{5 + \text{poco}} = 1 + \text{poco}$$

Quindi  $0 \leq x_1 \leq 1 \leq x_2 \leq x_0$

Applico  $f(x)$ , e invento le disug. perché  $f$  è monot. decr.

$$\begin{aligned} f(0) &\geq f(x_1) \geq f(1) \geq f(x_2) \geq f(x_0) \\ \frac{7}{5} &\geq x_2 \geq 1 \geq x_3 \geq x_1 \geq 0 \end{aligned}$$

igualo

Riapplico  $f(x)$  e inverto nuovamente

$$\begin{aligned} f(x_2) &\leq f(1) \leq f(x_3) \leq f(x_1) \\ x_3 &\leq 1 \leq x_4 \leq x_2 \end{aligned}$$

Morale: ogni volta che applico  $f(x)$  ottengo una delle relazioni cui che mi servono!

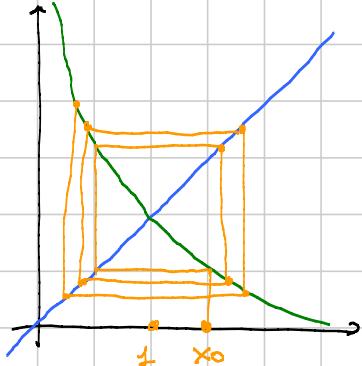
Vedendo essere rigorosi: metto (i) e (ii) insieme nella catena

$$0 \leq x_{2m+1} \leq x_{2m+3} \leq 1 \leq x_{2m+2} \leq x_{2m}$$

Questa si dimostra facilmente per induzione semplicemente applicando  $f(x)$  due volte (gli indici salgono di 2, e le disug. tornano nello stesso verso).

— o — o —

Esempio 2  $x_{n+1} = \frac{1}{x_n^2}$   $x_0 = \frac{2014}{2016}$



Tira aria di spitaleggiamento USCENTE.

Cosa dimostro? Che  $x_{2m} \rightarrow +\infty$  e

$$x_{2m+1} \rightarrow 0$$

da cui  $x_n$  non ha limite.

Penso scrivere la doppia iterazione.

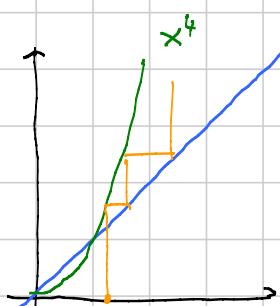
Pongo  $y_m := x_{2m}$

$$y_{m+1} = x_{2m+2} = \frac{1}{x_{2m+1}^2} = \frac{1}{\left(\frac{1}{y_m^2}\right)^2} = (y_m)^4 = y_m^4$$

Ma allora  $y_m$  risolve

$$\begin{aligned} y_{m+1} &= y_m^4 \\ y_0 &= \frac{2014}{2016} \end{aligned}$$

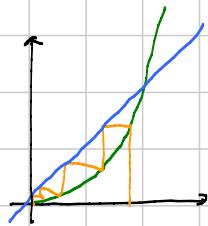
e questa si fa con la monotonia



Analogamente pongo  $z_m := x_{2m+1}$  e vedo che

$$z_{m+1} = z_m^4 \text{ con panteuta } z_0 = x_1 < 1$$

da cui  $z_m \rightarrow 0$  con piano monotonia



Oss. Tutte le volte che ho  $x_{m+1} = f(x_m)$  con  $f$  decresc.  
posso considerare  $y_m$  e  $z_m$  come sopra e vedere che  
risolvono

$$y_{m+1} = f(f(y_m))$$

$$z_{m+1} = f(f(z_m))$$

e  $f(f(x))$  è monotona crescente, quindi si ricade nei casi precedenti (provare con l'esempio 1).

— o — o —

## ANALISI

1

## LEZIONE 090

Note Title

17/03/2017

SUCCESSIONI PER RICORRENZA NON AUTONOME

Esempio 1  $x_{m+1} = \frac{x_m}{m+3}$   $x_0 = 2017$

Si potrebbe avere una formula esplicita, ma non la usiamo

PIANO (con la monotonia)

(i)  $x_m > 0 \quad \forall m \in \mathbb{N}$

[Facile induzione]

(ii)  $x_{m+1} < x_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$

(iii)  $x_m \rightarrow l \in \mathbb{R}$

[ (i) + (ii) + teo. succ. monoton.]

(iv)  $l = 0$

Dim (ii) Bicondotta + disegno

$$x_{m+1} \stackrel{?}{\leq} x_m \Leftrightarrow \frac{x_m}{m+3} \stackrel{?}{\leq} x_m \Leftrightarrow x_m \left(1 - \frac{1}{m+3}\right) \stackrel{?}{\geq} 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{m+2}{m+3} x_m \stackrel{?}{\geq} 0$$

vera l'ultima, quindi vere tutte

$\begin{cases} > 0 \\ \geq 0 \end{cases} \text{ p.t.o (i)}$

Dim (iv)

$$x_{m+1} = \frac{x_m}{m+3} \rightarrow +\infty$$

$\downarrow \quad \downarrow$

$$l = 0$$

[Numerico pensare che  $\frac{x_m}{m+3} \rightarrow \frac{l}{m+3}$  perché limite metà per volta]

Quindi  $x_{m+1} \rightarrow 0$  e di conseguenza  $x_m \rightarrow 0$  (stessa succ. solo con indici shiftati).

PIANO 2

(i)  $x_m > 0 \quad \forall m \in \mathbb{N}$

[Facile induzione]

(ii)  $x_m \rightarrow 0$

**Dim (ii)** Uso criterio del rapporto (posso per (i))

$$\frac{x_{m+1}}{x_m} = \frac{x_m}{m+3} \cdot \frac{1}{\frac{x_m}{m+3}} = \frac{1}{m+3} \rightarrow 0 < 1 \Rightarrow x_m \rightarrow 0.$$

**PIANO 3** (limitatezza + carabinieri)

(i)  $0 \leq x_m \leq 2017 \quad \forall m \in \mathbb{N}$

(ii)  $x_m \rightarrow 0$

**Dim (i)**  $x_m \geq 0$  facile induzione

$$x_m \leq 2017 \text{ pure...}$$

$$\dots m \Rightarrow m+1 \dots \text{ipotesi } x_m \leq 2017 \Rightarrow x_{m+1} = \frac{x_m}{m+3} \leq \frac{2017}{m+3} \leq 2017$$

**Dim (ii)** Uso i carabinieri. Prendo il p.to (i) e divido per  $m+3$  (posso perché ...)

$$\boxed{0} \leq \boxed{\frac{x_m}{m+3}} \leq \boxed{\frac{2017}{m+3}}$$

Ho dim. che  $x_{m+1} \rightarrow 0$ , quindi anche  $x_m \rightarrow 0$ .

$$\overline{0} \quad \overline{0} \quad \overline{0}$$

Esempio 2  $x_{m+1} = \frac{x_m + \text{arctan } x_m}{\sqrt{m+2}}$   $x_0 = 2017$

**PIANO** (limitatezza + Carabinieri)

(i)  $0 \leq x_m \leq 10.000 \quad \forall m \in \mathbb{N}$

(ii)  $x_m \rightarrow 0$

**Dim (i)**  $x_m \geq 0$  facile induzione

$$x_m \leq 10.000$$

Passo base ovvio

$m \Rightarrow m+1$  Ipotesi  $x_m \leq 10.000$  Tesi:  $x_{m+1} \leq 10.000$

$$x_{m+1} = \frac{x_m + \arctan x_m}{\sqrt{m+2}} \stackrel{\text{H.P.}}{\leq} \frac{10.000 + 10}{\sqrt{m+2}} \leq \frac{11.000}{\sqrt{2}} \leq 10.000$$

da cui la tesi

[Dim (ii)] Grazie al p.to (i) so che

$$0 \leq x_{m+1} = \frac{x_m + \arctan x_m}{\sqrt{m+2}} \leq \frac{10.000}{\sqrt{m+2}}$$

Quindi  $x_{m+1} \rightarrow 0$ , ma allora anche  $x_n \rightarrow 0$ .

Oss. Se fosse stato  $x_0 = \frac{1}{10}$  conveniva comunque usare al p.to (i) una dimostrazione "abbsoluta"

$$x_{m+1} = \frac{x_m + \arctan x_m}{\sqrt{m+2}} \leq \frac{\frac{1}{10} + \frac{\pi}{2}}{\sqrt{m+2}} \leq \frac{\frac{1}{10} + \frac{\pi}{2}}{\sqrt{2}} \leq \frac{1}{10}$$

se avessi come H.P.  
induttiva che  $x_m \leq \frac{1}{10}$

Esempio 3  $x_{m+1} = 5 + \frac{n^{20}}{2^m} (x_m + \arctan x_m)$   $x_1 = 2017$

Idea: all'inizio cresce molto, ma da un certo p.to in poi il  $2^m$  al denominatore comanda.

Sceglio un intero  $m_0$  tale che  $\frac{n^{20}}{2^n} \leq \frac{1}{2}$  per ogni  $n \geq m_0$

[PIANO] (i)  $x_m \geq 0 \quad \forall m \in \mathbb{N}$

(ii)  $x_m \leq x_{m_0} + 100 \quad \forall m \geq m_0$

(iii)  $x_m \rightarrow 5$

[Facile induzione] (o  $x_m \geq 5$ )

**Dim (iii)** Grazie al p.to (ii) sappiamo che

$$5 \leq x_{m+1} \leq 5 + \left[ \frac{m^{20}}{2^m} \left( x_{m_0} + 100 + \frac{\pi}{2} \right) \right] \quad \forall m \geq m_0$$

$\downarrow$

Ho dim. che  $x_{m+1} \rightarrow 5$ , quindi anche  $x_m \rightarrow 5$ .

**Dim (ii)** Per induzione

Passo base  $[m = m_0]$

$$x_{m_0} \leq x_{m_0} + 100$$



Passo ind.

Ipotesi :  $x_m \leq x_{m_0} + 100$

Tesi :  $x_{m+1} \leq x_{m_0} + 100$

$$\begin{aligned} x_{m+1} &= 5 + \frac{m^{20}}{2^m} (x_m + \arctan x_m) \\ &\leq 5 + \frac{m^{20}}{2^m} (x_{m_0} + 100 + 10) \quad \leq 5 + \frac{1}{2} (x_{m_0} + 110) \\ &\stackrel{?}{\leq} x_{m_0} + 100 \end{aligned}$$

$\leq \frac{1}{2}$  per  $m \geq m_0$

L'ultima dis. è come dire  $5 + \frac{1}{2} x_{m_0} + 55 \leq x_{m_0} + 100$

$$-40 \leq \frac{1}{2} x_{m_0}$$

e questa è vera per il p.to (i).

Oss. Se avesse di 100 avessi messo 2 o addirittura nulla, avrei avuto pbm. nel passaggio induuttivo

—o —o —

Esempio 4  $x_{m+1} = \sqrt[m]{1.000 + x_m}$   $x_1 = 2017$

$$x_2 = \sqrt[1]{1.000 + x_1} = 3017 \quad x_3 = \sqrt[2]{1.000 + x_2} = \sqrt{4017} = 60 + 9\text{c.}$$

**PIANO** (i)  $x_m \geq 0 \quad \forall m \geq 1$  (oppure  $x_m \geq 1$ )

[Facile induzione]

(ii)  $x_m \leq 10.000 \quad \forall m \geq 1$

(iii)  $x_m \rightarrow 1$

**Dim (iii)** Dal punto (i) e (ii) sappiamo che

$$\sqrt[m]{1.000} \leq x_{m+1} = \sqrt[m]{1.000 + x_m} \leq \sqrt[m]{11.000}$$

$\downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow$

1      1      1

Solita conclusione.

**Dim (iii)** Induzione... faccio a mano i passi base  $m=1$  e  $m=2$ .

...  $m \Rightarrow m+1$  Ipotesi :  $x_m \leq 10.000$

$$x_{m+1} = \sqrt[m]{1.000 + x_m} \leq \sqrt[m]{11.000} \leq \sqrt{11.000} \leq 10.000$$

$\uparrow \quad \uparrow \quad \uparrow$

uso Hp +  
monotonia di  $\sqrt[m]{\cdot}$        $m \geq 2$       Facile

Oss. → Provare a fare lo stesso con il piano con la monotonia e vedere che succede.

Quando si imposta la diseg, ci sono problemi.

Esercizio Dimostrare davvero che è definitivamente monotona  
(idea: usare l'induzione).

— o — o —

## ANALISI 1 - LEZIONE 091

Note Title

17/03/2017

Esempio 1

$$\begin{cases} x_{m+1} = m x_m^2 \\ x_1 = 2 \end{cases}$$

$$x_1 = 2, \quad x_2 = 4, \quad x_3 = 32, \dots \quad x_m \rightarrow +\infty$$

↑↑

- [PIANO]**
- (i)  $x_m \geq 2 \quad \forall m \in \mathbb{N}$  [Facile induzione]
  - (ii)  $x_m \rightarrow +\infty$  [ $x_{m+1} \geq 4m$  + confronto]

Esempio 2

$$\begin{cases} x_{m+1} = m x_m^2 \\ x_1 = \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$x_1 = \frac{1}{2}, \quad x_2 = \frac{1}{4}, \quad x_3 = 2 \cdot x_2^2 = \frac{1}{8}, \quad x_4 = 3 \cdot x_3^2 = \frac{3}{64}, \dots$$

Osservo che disug. del tipo  $x_m \leq \frac{1}{2}$  non si dim. bene per induzione (c'è un pbm. nel passo inattuttivo).

**[PIANO]** (i)  $0 \leq x_m \leq \frac{1}{2^m} \quad \forall m \geq 1$

(ii)  $x_m \rightarrow 0$  [Ovvio da (i)]

**[Dim (i)]**  $x_m \geq 0$  è facile. Facciamo  $x_m \leq \frac{1}{2^m} \quad \forall m \geq 1$

P. base  $m=1$  è ovvio

$$m \Rightarrow m+1 : \text{Ipotesi: } x_m \leq \frac{1}{2^m} \quad \text{Tesi: } x_{m+1} \leq \frac{1}{2^{m+1}}$$

$$x_{m+1} = m x_m^2 \leq m \cdot \frac{1}{2^{2m}} \stackrel{?}{\leq} \frac{1}{2^{m+1}}$$

↑  
uso Ip e  
anche che  
 $x_m \geq 0$   
spero

Controllo la speranza  $m \leq 2^{m-1}$  e questa a sua volta è una facile ind. o Bernoulli  $2^{m-1} = (1+1)^{m-1} \geq 1 + (m-1) \cdot 1 = m$

Oss. Sembra che  $x_n$  sia monotona decrescente, ma dimostrarlo  
è una pena

$$x_{n+1} \leq x_n ; \quad m x_n^2 \leq x_m \Leftrightarrow x_n \leq \frac{1}{m} \dots$$

... vorrei un p.t.o (i) che dica che  $x_n \leq \frac{1}{m}$

vado per induzione... passo induttivo... ipotesi  $x_n \leq \frac{1}{m}$   
allora

$$x_{n+1} = m x_n^2 \leq m \cdot \frac{1}{m^2} = \frac{1}{m} \text{ e } \text{non } \frac{1}{m+1}$$

— o — o —

Esempio 3  $\begin{cases} x_{n+1} = \arctan(m x_n) \\ x_1 = 2017 \end{cases}$

Idea:  $x_n$  è definitivamente crescente e  $x_n \rightarrow \frac{\pi}{2}$

- PIANO**
- (i)  $0 < x_n < \frac{\pi}{2} \quad \forall n \geq 2$  [Facile induzione]
  - (ii)  $x_n$  è definitivamente crescente
  - (iii)  $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$  [ (i) + (ii) + teo. succ. monot.]
  - (iv)  $l = \frac{\pi}{2}$

**Dim. (iv)** Dai p.t.o (i) e (iii) sappiamo che  $l > 0$

$$x_{n+1} = \arctan(\overbrace{m x_n}^{+\infty})$$

$\downarrow \quad = \quad \downarrow$

**Dim. (ii)** Ci sono due casi che si escludono a vicenda

- (1)  $x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \geq 1$
- (2)  $\exists n_0 \geq 1$  tale che  $x_{n_0+1} > x_{n_0}$

Dico che nel caso ② si avrà che  $x_{m+1} > x_m$  per ogni  $m \geq m_0$

Questo si fa per induzione

→ passo base è da definizione di  $m_0$

→ passo induttivo... ipotesi:  $x_{m+1} > x_m$ , ma allora

$$x_{m+2} = \arctan((m+1)x_{m+1}) > \arctan((m+1)x_m) > \arctan(mx_m)$$

↓ ricorr                      ↑ ipotesi +                      ↑  $m+1 > m$   
 monot. di                      arctan                      =  $x_{m+1}$

quindi  $x_{m+2} > x_{m+1}$ , che è la tesi del passo induttivo.

Dico solo dimostrazione, per concludere, che il caso ① porta ad un assurdo.

Se fosse sempre decrescente, tenderebbe ad un certo  $l \in [0, \frac{\pi}{2}]$

Se  $l \neq 0$  abbiammo facilmente un assurdo come da pto (iv).

L'unico pbm. è se  $l = 0$ .

[Idea: se  $x_m \rightarrow 0$ , allora  $x_{m+1} \rightarrow 0$ , allora  $mx_m \rightarrow 0$ , allora

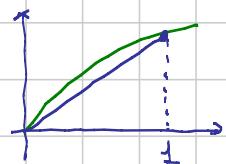
$$\arctan(mx_m) \sim mx_m$$

$$\text{allora } x_{m+1} \sim mx_m$$

e questo è incompatibile con l'andare a 0]

Sistematica rigorosa: osservo con studio di funzione che

$$\arctan(x) \geq \frac{1}{2}x \quad \forall x \in [0, 1]$$



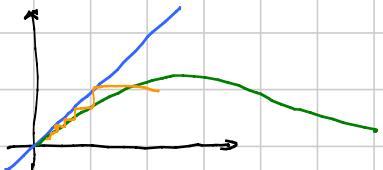
Se  $mx_m \rightarrow 0$ , allora definitivamente  $mx_m \leq 1$ , ma allora

$$x_{m+1} = \arctan(mx_m) \geq \frac{mx_m}{2} > x_m \text{ abbastanza presto}$$

il che contraddice la monotonia decrescente.

Esempio 4 (Ritorno al passato)

$$x_{n+1} = \frac{x_n}{2+x_n^2} \quad x_0 = 2017$$



Ci eravamo chiesti come si comporta  $\sum \alpha^n x_n$  al variare di  $\alpha$ . Trovato

- $\rightarrow \alpha > 2$  non converge
  - $\rightarrow \alpha < 2$  non converge
- } criterio del rapporto

Che succede per  $\alpha = 2$  ? Se dimostro che

$$0 < c_1 \leq 2^n x_n \leq c_2$$

con  $c_1$  e  $c_2$  positive, allora di sicuro  $\sum 2^n x_n$  non converge  
(basta in realtà quella di sx)

Pongo  $y_n = 2^n x_n$ . Cosa risolve  $y_n$  ?

$$\begin{aligned} y_{n+1} &= 2^{n+1} x_{n+1} = 2^{n+1} \frac{x_n}{2+x_n^2} = 2 \frac{2^n x_n}{2+x_n^2} \\ &= 2 \frac{y_n}{2+y_n^2 \cdot 4^{-n}} \end{aligned}$$

Semplificando, ottengo

$$y_{n+1} = \frac{y_n}{1 + y_n^2 \cdot \frac{4^{-n}}{2}}$$

Voglio dim. che  $0 < c_1 \leq y_n \leq c_2$

Facile:  $y_{n+1} \leq y_n$  quindi per induc.  $y_n \leq y_0$

Difficile: disug. opposta. Punto osservando che

$$y_{n+1} \geq \frac{y_n}{1 + 4^{-n} y_0^2}$$

che posso scrivere nella forma

$$y_{m+1} \geq y_m \cdot \left( \frac{1}{1+y_0^2 \cdot 4^{-m}} \right)$$

$$y_{m+1} \geq y_m \cdot a_m$$

Da questa deduco che

$$y_m \geq y_0 \prod_{k=0}^{m-1} \left( \frac{1}{1+y_0^2 4^{-k}} \right)$$

$$y_m \geq y_0 \prod_{k=0}^{m-1} a_k$$

Cosa succede quando  $m \rightarrow +\infty$  ?

La produttività tende a  $\prod_{k=0}^{\infty} \left( \frac{1}{1+y_0^2 4^{-k}} \right) \approx$

il che si riduce alla serie dei log:

$$-\sum_{k=0}^{\infty} \log \left( 1+y_0^2 4^{-k} \right)$$

e questa converge ( $\log(1+y_0^2 4^{-k}) \sim y_0^2 4^{-k}$ )

Quindi la costante  $c_1$  è  $y_0 \cdot$  produttività. 

## ANALISI 1

-

## LEZIONE 092

Note Title

21/03/2017

VALORI SOGLIA PER SUCC. PER RICORRENZA

Esempio 1  $x_{n+1} = \frac{n+1}{n} x_n^2$   $x_1 = \alpha > 0$

Brutal mode! a cosa può tendere  $x_n$ ? Mettiamo  $x_n \rightarrow l$

Allora

$$\begin{aligned} x_{n+1} &= \frac{n+1}{n} x_n^2 \\ &\downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow \\ l &= l \cdot l^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow l = l^2 \Rightarrow l = 0, l = 1, \text{ ma anche } l = +\infty$$

A aspettiamo che per  $\alpha$  grande  $x_n \rightarrow +\infty$  e per  $\alpha$  piccolo (vicino a 0)  $x_n \rightarrow 0$

Congettura: esiste  $\alpha_0 > 0$  tale che

- se  $\alpha > \alpha_0$ , allora  $x_n \rightarrow +\infty$
  - se  $\alpha \in (0, \alpha_0)$ , allora  $x_n \rightarrow 0$
  - se  $\alpha = \alpha_0$ , allora  $x_n \rightarrow 1$ .
- $\alpha_0$  è il valore soglia

Notazione: indico con  $x_n(\alpha)$  il valore di  $x_n$  quando parto con  $x_1 = \alpha$

Per esempio:  $x_1(\alpha) = \alpha$ ,  $x_2(\alpha) = \frac{2}{1} \alpha^2$ ,  $x_3(\alpha) = \frac{3}{2} x_2^2(\alpha) = \frac{3}{2} \cdot 4\alpha^4 = 6\alpha^4$

$$x_3(\alpha) = \frac{3}{2} x_2^2(\alpha) = \frac{3}{2} \cdot 4\alpha^4 = 6\alpha^4$$

$$x_4(\alpha) = \frac{4}{3} x_3^2(\alpha) = \frac{4}{3} \cdot 36 \alpha^8 = 48 \alpha^8$$

e così via.

**Passo 1** Esistono dei valori di  $\alpha$  per cui  $x_m \rightarrow +\infty$

Basta prendere  $\alpha = 2$ . Infatti posso dimostrare che

$$x_{m+1} = \underbrace{\frac{m+1}{m}}_{\geq 1} x_m^2 \geq x_m^2 \geq x_m$$

se  $x_m \geq 1$

qui così faccio piano standard con la monotonia:

- (i)  $x_m \geq 2 \quad \forall m \in \mathbb{N}$
  - (ii)  $x_{m+1} \geq x_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$
  - (iii)  $x_m \rightarrow l \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$
  - (iv)  $l = +\infty$
- } esecuzione standard

**Passo 2** Se  $\beta > \alpha$ , allora  $x_m(\beta) > x_m(\alpha)$  per ogni  $m \in \mathbb{N}$

[Dim: facile induzione]

**Passo 3** L'insieme degli  $\alpha$  per cui  $x_m \rightarrow +\infty$  è una semiretta (grazie al passo 2). Il problema è vedere se la semiretta compresa o no l'estremo inferiore

**Passo 4** Supponiamo che esista  $m_0 \in \mathbb{N}$  tale che  $x_{m_0} > 1$ .

Allora da lì in poi cresce e tende a  $+\infty$

- (i)  $x_m \geq x_{m_0} \quad \forall m \geq m_0$
- (ii)  $x_{m+1} \geq x_m \quad \forall m \geq m_0$
- (iii)  $x_m \rightarrow l \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$
- (iv)  $l = +\infty$

**Passo 5 - IMPORTANTE** Supponiamo che per un certo  $\alpha$  si abbia che  $x_m(\alpha) \rightarrow +\infty$ . Allora esiste  $m_0 \in \mathbb{N}$  t.c.  $x_{m_0}(\alpha) > 1$ . Ma  $x_{m_0}(\alpha)$  è una funzione continua di  $\alpha$  (composizione di funz. continue)

Ma allora  $x_{m_0}(\beta) > 1$  per ogni  $\beta$  in un opportuno intorno  $(d - \varepsilon, d + \varepsilon)$ .

Quindi: se per un certo  $\alpha$  si ha che tende a  $+\infty$ , allora tende a  $+\infty$  anche un po' prima di  $\alpha$ .

Conseguenza : LA SEMIRETTA NON COMPRENDE L'ESTREMO.

**PASSO 6** Supponiamo che esista  $m \in \mathbb{N}$  tale che

$$x_{n_0+1}(\omega) < x_{n_0}(\omega) < \pm$$

Allora da lì in poi decresce e tende a 0

$$(ii) \quad 0 \leq x_m \leq x_{m_0} \quad t_m \geq t_{m_0}$$

$$(ii) \quad x_{n+1} \leq x_n \quad \forall n \geq n_0$$

(iii)  $x_n \rightarrow l \in \mathbb{R}$

$$(iv) l = 0$$

L'unica cosa non ovvia è il pto (ii) che si fa per inclusione

Il passo base  $M = m_0$  è l'ipotesi.

$$n \Rightarrow n+1$$

(Oss: La fonction  $\frac{x+1}{x} = 1 + \frac{1}{x}$  est décroissante)

**Passo 7** Esistono dei valori  $\alpha > 0$  per cui  $x_n \rightarrow 0$ .

Basta fare in modo che  $x_2 < x_1 < 1$

$$x_1 = -\frac{1}{10}, \quad x_2 = 2x_1^2 = \frac{-1}{50} < x_1 < 1$$

Inoltre l'insieme dei valori per cui va a 0 è un segmento cioè se va a 0 per un certo  $\alpha$ , va a 0 per tutti gli  $\alpha$  prima.



**Passo 8** Se per un certo  $\alpha$  si ha che  $x_m \rightarrow 0$ , allora anche per alcuni valori  $\beta > \alpha$  si ha che  $x_m \rightarrow 0$ .

Infatti per forza deve esistere  $m_0 \in \mathbb{N}$  tale che

$$x_{m_0+1}(\alpha) < x_{m_0}(\alpha) < 1$$

(altrimenti sarebbe crescente e non potrebbe tendere a 0)

Ma per continuità delle due funzioni deve esistere  $\varepsilon > 0$  t.c.

$$x_{m_0+1}(\beta) < x_{m_0}(\beta) < 1 \quad \forall \beta \in (\alpha - \varepsilon, \alpha + \varepsilon).$$

**Passo 9** Sia  $A = \sup \{\alpha : x_m \rightarrow 0\} = \sup$  zona verde  
 $B = \inf \{\alpha : x_m \rightarrow +\infty\} = \inf$  zona rossa

Cosa accade se parto con  $\alpha = A$  oppure  $\alpha = B$ ?

→ Non posso andare a 0 e non posso andare a  $+\infty$

→ Non posso superare 1 (se lo supero deve tendere a  $+\infty$ )

→ Non posso fare un colpo di decrescenza (se lo faccio devo tendere a 0).

Quindi sono costretto a stare sempre sotto 1, e crescere, dunque avere limite, e l'unico compatibile è  $\lim \alpha = 1$ .

Sappiamo anche che  $\forall \alpha \in [A, B]$  si ha che  $x_m \rightarrow 1$

**Passo 10** Vediamo che  $A = B$ . Supponiamo per assurdo che  $A < B$ . Allora  $x_m(A) < x_m(B)$  per ogni  $m \geq 1$ .

Pongo  $d_m := x_m(B) - x_m(A)$

$$\begin{aligned} d_{mn} &= x_{mn}(B) - x_{mn}(A) = \frac{m+1}{m} (x_m^2(B) - x_m^2(A)) \\ &= \underbrace{\frac{m+1}{m}}_{1} \underbrace{(x_m(B) + x_m(A))}_{2} d_m \end{aligned}$$

Allora definitivamente

$$d_{m+1} \geq \frac{3}{2} d_m$$

da cui deduco che  $d_m \rightarrow +\infty$ , cosa impossibile essendo differenza di 2 succ. che tendono a 1.

— o — o —

Oss. I punti fondamentali nel discorso sono

- aver dato una cond. con disug. stretta dell'andare a  $+\infty$   
(se  $x_{m_0}(\alpha) > 1$ , allora  $x_m(\alpha) \rightarrow +\infty$ )  
→ questo ha prodotto zona rossa senza estremo
- aver dato una cond. con disug. stretta dell'andare a 0  
(se  $x_{m+1}(\alpha) < x_m(\alpha) < 1$ , allora  $x_m(\alpha) \rightarrow 0$ )  
→ questo ha prodotto zona verde senza estremo alto.

— o — o —

Esempio 2  $x_{m+1} = x_m^{20} + \frac{1}{20^m!}$   $x_1 = \alpha$

Ci aspettiamo lo stesso comportamento con la stessa dim.

I punti chiave sono

① Se  $\exists m_0 \in \mathbb{N}$  t.c.  $x_{m_0}(\alpha) > 1$ , allora  $x_m(\alpha) \rightarrow +\infty$   
(facile risoluzione)

② Se  $\exists m_0 \in \mathbb{N}$  t.c.  $x_{m+1}(\alpha) < x_m(\alpha) < 1$ , allora  $x_m(\alpha) \rightarrow 0$   
(facile risoluzione)

Il fatto in mezzo non può portare sopra 1, né dare colpi di decrescenza. Quindi per quel valore iniziale la succ.  
è crescente e tende ad 1.

— o — o —

## ANALISI 1

## LEZIONE 093

Note Title

21/03/2017

Esempio 1 Sia  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione  $C^1$  tale che  
 $\sup \{|f'(x)| : x \in \mathbb{R}\} = L < 1$ .

Consideriamo la succ. per ricorrenza

$$x_{n+1} = f(x_n) \quad x_0 = \alpha$$

Allora  $x_n \rightarrow l$  per ogni  $\alpha \in \mathbb{R}$ , ed il limite  $l$  non dipende da  $\alpha$

Passo 1 Brutal mode: il limite sarà soluzione di  $l = f(l)$ , quindi non sarebbe male che avesse soluz. unica.

Dim. che l'equazione  $f(x) = x$  ha un'unica soluzione.

Pongo  $\varphi(x) = x - f(x)$  e osservo che

$$\varphi'(x) = 1 - f'(x) \geq 1 - L > 0$$

Quindi  $\varphi(x)$  è crescente, quindi si annulla al massimo una volta.

Dico che

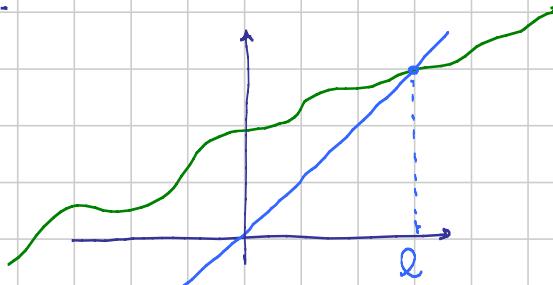
$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \varphi(x) = +\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} \varphi(x) = -\infty$$

$$\varphi(x) = \varphi(0) + \int_0^x \varphi'(t) dt \geq \varphi(0) + \underbrace{(1-L)x}_{>0} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$$

Ragionamento analogo per  $x \rightarrow -\infty$ .

Quindi c'è almeno una soluzione.



**PASSO 2** Piamo con la distanza. Pongo  $d_m := |x_m - l|$

$$(i) d_{m+1} \leq L \cdot d_m \quad \forall m \in \mathbb{N}$$

$$(ii) d_m \leq L^m \text{ da } \forall m \in \mathbb{N} \rightarrow \text{facile induzione}$$

$$(iii) d_m \rightarrow 0, \text{ cioè } x_m \rightarrow l \rightarrow \text{segue dal p.t. (ii).}$$

$$\begin{aligned} d_{m+1} &= |x_{m+1} - l| = |\underline{f(x_m)} - \underline{f(l)}| = |\underline{f'(c)}| \cdot |x_m - l| \\ &\stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{def} \\ d_{m+1}}}{=} \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{ricon.} \\ + l = f(l)}}{=} \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{Lagrange}}}{\leq} L \cdot d_m \end{aligned}$$

Variante Dimostrare lo stesso risultato assumendo solo che  $f$  sia Lip. con costante  $L < 1$ .

(c'è da cambiare un minimo il passo 1)

Esempio 2 Sia  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione  $C^1$  e sia  $l \in \mathbb{R}$  t.c.

$$l = f(l)$$

Supponiamo che  $|f'(l)| < 1$ .

Allora esiste  $r > 0$  tale la succ. per riconvergenza

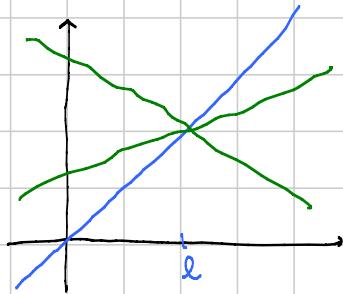
$$x_{m+1} = f(x_m)$$

tende ad  $l$  per ogni partenza  $x_0 \in (l-r, l+r)$

(Detto brutalmente: se punto vicino ad  $l$  tende ad  $l$ )

Idea: scelgo  $r$  in maniera tale che

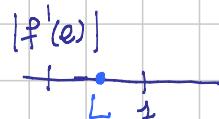
$$\sup \{|f'(x)| : x \in (l-r, l+r)\} = L < 1$$



Penso trovare questo  $r$  per continuità di  $f'(x)$ .

Volendo posso scegliere

$$L = \frac{1 + |f'(l)|}{2}$$



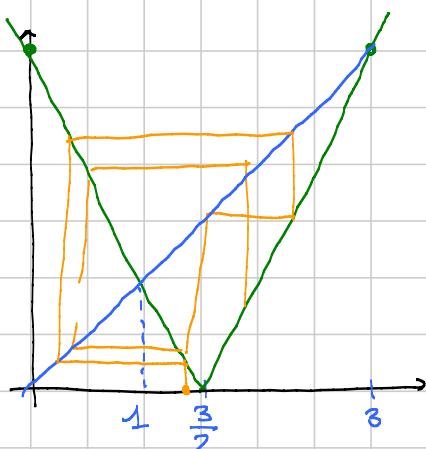
A quel punto vale il solito piano con la distanza.

Esempio 3  $x_{n+1} = |2x_n - 3|$   
 $x_0 = \sqrt{2}$

Le soluzioni di  $x = f(x)$  sono

$$l=3 \text{ e } l=1$$

Questi sono i possibili limiti reali della successione.



PASSO 1  $0 \leq x_n \leq 3 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

Questo si dimostra per induzione dopo aver osservato che

$$f([0,3]) = [0,3]$$

PASSO 2  $x_n$  è limitata, quindi SE ha limite può tendere solo a 1 oppure a 3

Può tendere a 3? N<sup>o</sup>: se  $x_n \rightarrow 3$ , allora definitivamente  $x_n \geq \frac{3}{2}$ , quindi definitivamente

$$x_{n+1} = 2x_n - 3$$

Pongo  $d_n = 3 - x_n$  e osservo che

$$d_{n+1} = 3 - x_{n+1} = 3 + 3 - 2x_n = 6 - 2x_n = 2d_n$$

quindi

$$d_{n+1} \geq 2d_n \text{ definitivamente con } d_n \geq 0$$

quindi non può tendere a 0 a meno che non valga proprio 0.

Può tendere a 1? Idem: pongo  $d_n := |x_n - 1|$

$$d_{n+1} = |x_{n+1} - 1| = |3 - 2x_n - 1| = 2|x_n - 1| = 2d_n$$

se  
 $x_n \leq \frac{3}{2}$

Conclusione:  $x_m$  può tendere a 2 o a 3 solo se definitivamente vale 2 oppure 3.

**PASSO 3** Se parto da  $\sqrt{2}$  non posso mai arrivare in un numero razionale.

Si dimostra infatti per induzione che

$$x_m = a_m \sqrt{2} + b_m$$

con  $a_m$  e  $b_m$  interi e  $a_m \neq 0$ . (in realtà  $a_m = 2^m$ )

Conclusione:  $x_m$  non ha limite!

Oss. Cosa ha prodotto il caos? Il fatto che la derivata nei p.ti di interscissione ha valore assoluto  $> 1$ , il che significa che quei p.ti funzionano da "repulsori"

Esempio 4 Equazione Logistica  $x_{m+1} = a x_m (1-x_m)$

Se fosse  $x_{m+1} = a x_m$

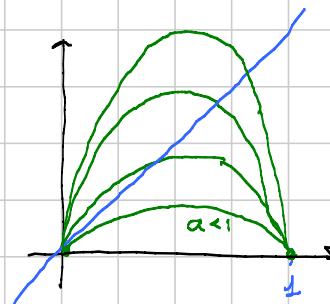
$\downarrow$   
esponenziale

$$x_{m+1} = a (1-x_m) x_m$$

↑  
parametro

$$f(x) = ax(1-x)$$

- $a \in [0, 1]$   $x_m \rightarrow 0$
- $a \in [1, 2] \rightsquigarrow$  c'è interscissione l'uel ramo crescente della parabola e  $x_m \rightarrow l$  sempre (tranne  $x_0 \in \{0, 1\}$ )



- $a \in [2, 3] \rightsquigarrow$  l sta nel ramo decrescente e  $f'(l) \in (-1, 0)$   
tutte le  $x_m \rightarrow l$  spiraleggiano
- $a \in [3, 4] \rightsquigarrow$  l sta nel ramo decr. con  $f'(l) < -1$   
 $\rightsquigarrow x_m \rightarrow l \Leftrightarrow x_m = l$  definitivamente.

$a > 4$   $x_m$  può diventare negativa.