

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ: ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА: КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ И СЕТИ

ОТЧЕТ

по домашней работе № 3

	по домини	en paoore 1/2	
Тема: Мульті	ивибратор на операц	ионном усилителе (Вариа	ант №19)
Дисциплина:	Электроника		
Студент	ИУ6-42Б	17.05.24	А. П. Плютто
•	(Группа)	(Подпись, дата)	(И. О. Фамилия)
Преподаватель	,		В.А. Карпухин
		(Подпись, дата)	(И. О. Фамилия)

Содержание

1. Цель и задание	3
1.1. Цель работы	3
1.2. Задание	
1.3. Задание по варианту	5
2. Выполнение работы	<i>6</i>
2.1. Часть 1: Рассчет номиналов схемы	<i>6</i>
2.1.1. Выбор операционного усилителя	<i>6</i>
2.1.2. Рассчет положительной обратной связи	8
2.1.3. Рассчет отрицательной обратной связи	8
2.2. Часть 2: Анализ работы схемы	
2.2.1. Параметры сигнала	
2.2.2. Параметры быстродействия	
2.3. Часть 3: Изменение емкости конденсатора	
2.4. Часть 4: Изменение значения K _{ПОС}	
3. Вывод	

1. Цель и задание

1.1. Цель работы

Определение номиналов элементов схемы мультивибратора на операционном усилителе, работающего на заданных длительностях полуволн выходного сигнала T_1 и T_2 , исследовании влияния параметров положительной и отрицательной обратных связей на параметры выходного сигнала: период колебаний T, длительность положительного импульсного напряжения T_1 , длительность отрицательного импульсного напряжения T_2 , амплитуду положительного импульса выходного сигнала $U_{\text{max вых}}$, амплитуду отрицательного импульса на неинвертирующем входе операционного усилителя $U_{\text{max вх}}^+$, амплитуду отрицательного импульса на неинвертирующем входе операционного усилителя $U_{\text{min вх}}^+$, длительность фронта нарастания $t_{\phi \text{H}}$, длительность фронта спада $t_{\phi \text{C}}$.

1.2. Задание

- 1. Выполнить расчет номиналов элементов (длительности T_1 , T_2 заданы индивидуальным вариантом, коэффициент ПОС $K_{\Pi O C} = 0,7$), привести полученные значения к ряду номиналов радиодеталей E24.
- 2. Составить электрическую принципиальную схему в программе схемотехнического моделирования Micro-Cap 12 согласно рис. 1 методических указаний с подстановкой рассчитанных номиналов (модель используемых диодов задана индивидуальным вариантом).
- 3. Выполнить временной анализ Transient и отметить на осциллограммах необходимые параметры выходного и входного сигналов (требования к скриншотам приведены во второй половине шаблона, обозначения указаны в соответствии с методическими указаниями), занести эти параметры в строку «модель» табл. 1. (Обратите внимание, что значения T_1 , T_2 , полученные при моделировании работы схемы, должны отклоняться от значений, приведенных в индивидуальном варианте, не более чем на $\pm 5\%$!).

Табл. 1

	T	T_1	T_2	$U_{ m max~Bhix}$	$U_{ m min~Bhix}$	$U_{ m max~BX}^+$	$U_{ m min~BX}^+$	$t_{ m \phi \scriptscriptstyle H}$	$t_{ m dc}$
Модель								-	
Теория									

4. Изменяя номинал C1 конденсатора C1 в Micro-Cap 12 измерить параметры сигналов на осциллограммах и занести в табл. 2.

Табл. 2

C_1	T	T_1	T_2	$U_{ m max~Bhix}$	$U_{ m min~Bhix}$	$U_{ m max~BX}^+$	$U_{ m min~BX}^+$	$t_{ m \phi \scriptscriptstyle H}$	$t_{ m \phi c}$	
C_1		Значения те же, что и в табл. 1 в строке «Модель»								
$0.75 \times C_1$										
$0.50 \times C_1$										
$0.25 \times C_1$										
$0.10 \times C_1$										

5. Изменяя значение коэффициента положительной обратной связи КПОС рассчитать и перенести на схему в программе Micro-Cap 12 номиналы R_3 и R_4 сопротивлений R_3 и R_4 (номинал конденсатора C_1 при этом необходимо держать постоянным, согласно первоначальному расчету), для каждого значения КПОС измерить параметры сигналов на осциллограммах и занести в табл. 3

Табл. 3

$K_{ m noc}$	T	T_1	T_2	$U_{ m max~Bhix}$	$U_{ m min~Bhix}$	$U_{ m max~BX}^+$	$U_{ m min~BX}^+$	$t_{ m \phi \scriptscriptstyle H}$	$t_{ m \phi c}$
0.7	Значения те же, что и в табл. 1 в строке «Модель»								
0.6									
0.5									
0.4									

Помимо заполненных таблиц и построенных по табл. 2 и 3 графиков зависимостей** изменяющихся параметров сигналов от номинала C_1 конденсатора C_1 (табл. 2) и коэффициента положительной обратной связи КПОС (табл. 3) для составления отчета вам необходимо сделать как минимум семь скриншотов окон рабочих программ:

- Скриншот 1: рабочая схема (с указанием номиналов элементов)
- Скриншот 2: сигналы на входах и выходе операционного усилителя* с отмеченными параметрами $T, T_1, T_2, U_{\max \ вых}, U_{\min \ вых}, U_{\max \ вх}, U_{\max \ вх}^+$ для строки « C_1 » табл. 2 (строка повторяет строку «модель» табл. 1)
- Скриншот 3: положительный фронт (фронт нарастания) сигнала на выходе с отмеченным параметром $t_{\rm \phi H}$ для строки « C_1 » табл. 2
- Скриншот 4: отрицательный фронт (фронт спада) сигнала на выходе с отмеченным параметром $t_{\rm \phi c}$ для строки « C_1 » табл. 2

- Скриншот 5: сигналы на входах и выходе операционного усилителя* с отмеченными параметрами T, T_1 , T_2 , U_{\max} , U_{\min} , U_{\min} , U_{\max} , U_{\max} , U_{\min} , U_{\min}
- Скриншот 6: Время выхода операционного усилителя из насыщения (см. рис. 7 методических указаний) для строки « $0, 10 \cdot C_1$ » табл. 2
- Скриншот 7: Сигналы на входах и выходе операционного усилителя* с отмеченными параметрами T, T_1 , T_2 , $U_{\rm max\ вых}$, $U_{\rm min\ вых}$, $U_{\rm max\ вх}$, $U_{\rm min\ вх}$ для строки «0,4» табл. 3

1.3. Задание по варианту

T_1 , мс	T_2 , мс	Модель диодов
6.3	7.2	KD203B

^{*} для скриншотов 2, 5 и 7 приведите от двух до пяти периодов сигнала

^{**} построенные графики необходимо проанализировать, соотнеся теоретический принцип работы схемы с полученными результатами

2. Выполнение работы

2.1. Часть 1: Рассчет номиналов схемы

Схема несимметричного мультивибратора на операционном усилителе состоит из трех основных частей: операционный усилитель (ОУ), отрицательная обратная связь (ООС), отвечающая за коэффициент усиления операционного усилителя, положительная обратная связь (ПОС), отвечающая за работу усилительного каскада в качестве автогенератора, воспроизводящего выходные колебания.

2.1.1. Выбор операционного усилителя

ОУ для построения схемы выбирается из условия быстродействия: скорость изменения выходного сигнала должна быть согласована с техническими условиями.

Для выбора ОУ достаточно двух временных параметров: длительности положительного импульсного напряжения $T_1=6.3~{\rm Mc}$ и длительности отрицательного импульсного напряжения $T_2=7.2~{\rm Mc}$ выходного сигнала.

Несимметричный мультивибратор генерирует в качестве выходного сигнала периодические двуполярные импульсы. Напряжение в случае двуполярного импульса принимает либо максимальное положительное, либо максимальное по модулю отрицательное значение (в отличие от однополярного импульса, где одним из двух уровней является нулевое напряжение). ОУ выберем из серии LF..., модели этой серии широко распространены, и для каждого ОУ, входящего в серию, напряжение питания составляет стандартные $E_{\rm n}=\pm15{\rm B}$ (в SPICE-модели ОУ за напряжение питания отвечают параметры VCC и VEE, в общем случае они не одинаковы). Таким образом для упрощенных вычислений можно определиться, что максимальный и минимальный уровни напряжения на выходе операционного усилителя на 1–2 В меньше напряжения питания и составляют $U_{\rm max\ вых}\approx 13{\rm B}$ и $U_{\rm min\ выx}\approx -13$ В (в SPICE-модели ОУ за максимальное и минимальное напряжения на выходе отвечают параметры VPS и VNS, в общем случае они не одинаковы).

Быстродействие ОУ ограничено конечным значением максимальной скорости нарастания ОУ $V_{\rm нар}$ (в SPICE-модели ОУ за максимальную скорость нарастания отвечают параметры SRP и SRN (указаны в В/сек), в общем случае они не одинаковы).

Значит, переключение между максимальным значением напряжения и минимальным будет происходить за конечное время. Время, за которое в импульсном сигнале минимальное значение напряжения сменяется максимальное

ным, называется фронтом нарастания $t_{\rm \phi H}$, а время перехода от максимального значения напряжения до минимального – фронтом спада $t_{\rm \phi c}$. Обычно фронты импульсного сигнала оценивают по значению 90% от уровней напряжения, между которыми переключается сигнал.

Таким образом, длительности фронтов могут быть описаны следующей формулой:

$$t_{\rm \phi} = 0,9 \cdot \frac{U_{\rm max~Bbix} - U_{\rm min~Bbix}}{V_{\rm hap}}$$

В качестве требования, описывающего минимальную скорость быстродействия ОУ можно выдвинуть следующее соображение: при переключении полярности импульсов время этого переключение должно составлять не более 1 % от длительности положительного или отрицательного импульсного напряжения (возьмем самую малую длительность среди T_1 и T_2 и обозначим как $T_{\min}=6.3$), или, если связать это условие с параметрами ОУ, получится условие:

$$\begin{split} 0, 9 \cdot \frac{\text{VPS} - \text{VNS}}{\text{SRP}} &\leq 0, 01 \times T_{\min}, \\ 0, 9 \cdot \frac{\text{VPS} - \text{VNS}}{\text{SRN}} &\leq 0, 01 \times T_{\min} \end{split}$$

Если оба условия выполняются, ОУ с использованными при расчете параметрами SPICE-модели может быть выбран для построения схемы.

Попробуем выбрать ОУ LF456, вот его параметры:

$$VPS = 13B$$

$$VNS = -13B$$

$$SRP = 500 \frac{\kappa B}{c}$$

$$SRN = 500 \frac{\kappa B}{c}$$

Подставим параметры в неравенства

$$0, 9 \cdot \frac{13 - (-13)}{500000} \le 0, 01 \times 6.3,$$
$$0, 9 \cdot \frac{13 - (-13)}{500000} \le 0, 01 \times 6.3$$

$$4.7 \cdot 10^{-5} \le 6.3 \cdot 10^{-2},$$

 $4.7 \cdot 10^{-5} \le 6.3 \cdot 10^{-2}$

Видно, что неравенства выполняются, значит модель можно использовать.

2.1.2. Рассчет положительной обратной связи

Работа ПОС заключается в том, чтобы возвращать часть выходного сигнала на неинвертирующий вход ОУ. Доля возвращаемого с выхода на вход напряжения характеризуется коэффициентом ПОС, который задан шаблоном для первой схемы как $K_{\Pi O C}=0,7.$

В данной схеме ПОС построена на резистивном делителе, состоящем из резисторов R_3 и R_4 (рис. 1). Соответственно, коэффициент ПОС определяется коэффициентом деления делителя:

$$K_{\text{IIOC}} = \frac{R_3}{R_3 + R_4}$$

Для выбора порядка резисторов в цепи ПОС возьмем силу тока,протекающего через ПОС при фиксированном значении выходного напряжения $U_{\rm max\ BMX}$ как $I_{\rm max\ \PiOC}=0.1\,$ мА, тогда

$$R_3+R_4=\frac{U_{\rm max~вых}}{I_{\rm max~\Pi OC}}=\frac{13}{0.0001}=130~{\rm кОм}$$

$$R_3=K_{\rm \Pi OC}(R_3+R_4)=0.7\cdot130\cdot10^3=91~{\rm кОм}$$

$$R_4=(130-91)\cdot10^3=39~{\rm кОм}$$

Полученные номиналы соответствуют ряду Е24.

Рассчитаем теоретические значения амплитуды положительного и отрицательного импульса на неинвертирующем входе ОУ:

$$\begin{split} U_{\rm max~BX}^+ &= K_{\rm \Pi OC} U_{\rm max~Bhix} = 0.7 \cdot 13 = 9.1 {\rm B} \\ U_{\rm min~BX}^+ &= K_{\rm \Pi OC} U_{\rm min~Bhix} = 0.7 \cdot -13 = -9.1 {\rm B} \end{split}$$

2.1.3. Рассчет отрицательной обратной связи

ООС в схеме обычного усилительного каскада на ОУ влияет на значение коэффициента усиления за счет того, что выходное напряжение попадает на инвертирующий вход через делитель напряжения. Однако если в цепи ООС присутствует реактивный элемент, например, конденсатор, то процессы в такой цепи становятся инерционными — сигнал на выходе цепи ООС (то есть на инвертирующем входе ОУ) реагируют на изменения сигнала на входе цепи

ООС (то есть на выходе ОУ) не мгновенно, а с временной задержкой. Эта временная задержка (или постоянная времени цепи) определяется соотношением номинала реактивного элемента и активного, и может быть использована для формирования импульсов необходимой длительности.

Добавление в цепь ООС диодов влияет на схему следующим образом. Если потенциал напряжения на выходе ОУ положительный (Umaxbыx), ток в цепи ООС протекает от выхода ОУ на землю через резистор R_1 , диод D_1 и конденсатор C_1 . Диод D_2 закрыт для такого направления течения тока, а значит через него и через резистор R_2 ток практически не течет. Если потенциал напряжения на выходе ОУ отрицательный ($U_{\min \ вых}$), ток в цепи ООС протекает от земли через конденсатор C_1 , диод D_2 и резистор R_2 . Диод D_1 закрыт, а значит, через него и через резистор R_1 ток практически не течет.

Получается, что для положительной полярности выходного напряжения конденсатор C_1 заряжается током, определяемым через выходное напряжение и номинал резистора R_1 , а при отрицательной полярности — заряд конденсатора происходит за счет тока, определяемого через выходное напряжение и номинал резистора R_2 . Поскольку амплитуды положительного и отрицательного импульса выходного сигнала скорее всего близки по модулю, а конденсатор C_1 в обоих случаях один и тот же, значит соотношение времени заряда конденсатора на одну и ту же величину при положительном и отрицательном импульсе выходного напряжения полностью определяется соотношением номиналов резисторов R_1 и R_2 .

Выберем значение силы тока $I_{\rm max~OOC}=0.2$ мА. Тогда можно определить номиналы резисторов R_1 и R_2 .

$$R_2 = \frac{2U_{\rm max~Bыx}}{I_{\rm max~OOC}} = \frac{2\cdot 13}{0.0002} = 130~{\rm кОм}$$

$$R_1 = \frac{T_1}{T_2} \cdot R_2 = 113.75~{\rm кОм} \simeq 110~{\rm кОм}$$

Полученные номиналы соответствуют ряду Е24.

Рассчитаем длительности фронтов нарастания и спада t_{ϕ} :

$$t_{\rm \varphi} = 0,9 \cdot \frac{U_{\rm max~Bbix} - U_{\rm min~Bbix}}{V_{\rm Hap}} = 0.9 \cdot \frac{26}{500000} = 4.7 \cdot 10^{-5} {\rm c}$$

Параметр ТТ (время переноса зарядов) у диода, заданного в задании равен $9.09 \cdot 10^{-7}$, что меньше значения $t_{\rm ф}$, значит мы можем использовать данный диод.

Емкость конденсатора рассчитаем по формуле

$$\begin{split} C_1 &= \frac{1}{R_1} \cdot \frac{T_1}{\ln\left(\frac{1+K_{\text{ПОС}}}{1-K_{\text{ПОС}}}\right)} = \frac{1}{110000} \cdot \frac{6.3}{\ln\left(\frac{1+0.7}{1-0.7}\right)} = \\ &= 9.09 \cdot 10^{-6} \cdot 3.63 \simeq 3.3 \cdot 10^{-6} = 33 \text{ н}\Phi \end{split}$$

Полученная емкость соответствует ряду Е24.

Сопротивление нагрузки возьмем равным $R_n=10\,\,\mathrm{кOm}$

2.2. Часть 2: Анализ работы схемы

Построим схему несимметричного мультивибратора на ОУ. При выборе номиналов и моделей элементов схемы будем основываться на соображениях, приведенных в предыдущих разделах.

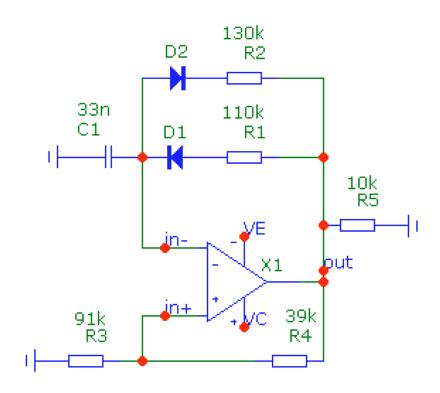


Рисунок 1 — Рабочая схема

2.2.1. Параметры сигнала

Проанализируем временные характеристики. Параметры зададим следующим образом:

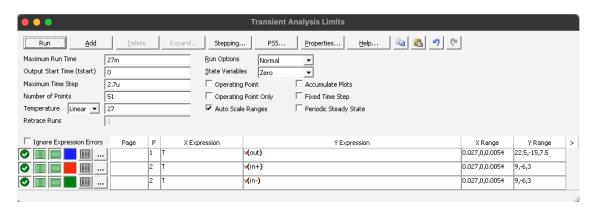


Рисунок 2 — Параметры для Trancient analysis

Maximum runtime задан, исходя из соображений просмотра 2 периодов, один период равен

$$T = T_1 + T_2 = 6.3 + 7.2 = 13.5 \text{ MC}$$

Приведем сигналы на входах и выходе операционного усилителя с отмеченными параметрами $T, T_1, T_2, U_{\max \text{ вых}}, U_{\min \text{ вых}}, U_{\max \text{ вх}}^+, U_{\min \text{ вх}}^+$

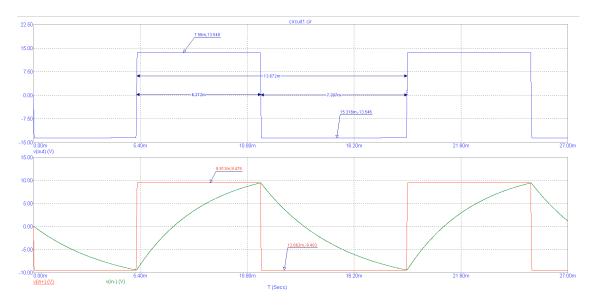


Рисунок 3 — Сигналы на входах и выходе операционного усилителя

2.2.2. Параметры быстродействия

Проанализируем параметры быстродействия, для этого приблизим зоны нарастания и спада на 1 графике и найдем $t_{\rm \phi c}$.



Рисунок 4 — Зона нарастания



Рисунок 5 — Зона спада

После того, как были найдены все параметры занесем их в таблицу:

	T	T_1	T_2	$U_{ m max~Bhx}$	$U_{ m min~Bhix}$	$U_{ m max\ RX}^+$	$U_{\min RX}^+$	$t_{ m dh}$	$t_{ m dec}$
Мо- дель	13.6 мс	6.2 мс	7.4 мс	13.5 B	-13.5 B	9.5 B	−9.5 B	53 мкс	52 мкс
Теория	13.5 мс	6.3 мс	7.2 мс	13 B	-13 B	9.1 B	-9.1 B	47 мкс	47 мкс
По-									
греш-	0.7%	1.6%	1.3%	3.8%	3.8%	4.3%	4.3%	12.7%	10.6%
ность									

Как видим погрешности для T_1 и T_2 составили меньше 2%, а максимально не совпали с теоретическими рассчётами длительности фронтов нарастания и спада.

2.3. Часть 3: Изменение емкости конденсатора

Изменяя емкость конденсатора, не меняя остальных параметров схемы исследуем как меняются T, T_1, T_2, U_{\max} вых, U_{\min} вых, U_{\max}^+ вх.

C_1	T, mc	T_1 , мс	T_2 , мс	$U_{ m max~ выx}$	$U_{ m min~Bhix}$	$U_{ m max~BX}^+$	$U_{ m min~BX}^+$	$t_{ m \phi \scriptscriptstyle H}$	$t_{ m \phi c}$
330 нФ	13.6	6.2	7.4	13.5 B	-13.5B	9.5B	-9.5B	53	52
550 HP	15.0	0.2	7.4	13.3 D	15.50	7.50		мкс	мкс
248 нФ	10.3	4.7	5.6	13 5 B	-13.5B	9.5B	-9.5B	53	51
240 HP	10.5	4.7	5.0	13.3 D	13.30	9.50		мкс	мкс
165 нФ	6.8	3.1	3.7	13.5 B	-13.5B	9.5B	-9.5B	52	51
100 HA	0.8	3.1	3.7	13.3 B	13.30	9.50	9.J D	мкс	мкс
83 нФ	3.5	1.6	1.8	13.5 B	-13.5B	9.5B	_0.5B	52	51
00 HΦ	3.3	1.0	1.0	13.3 B	-13.3 B	9.50	-9.5B	мкс	мкс
33 нФ	1.4	0.7	0.8	13 5 B	-13.5B	9.5B	-9.5B	52	51
_ ου ΗΨ	1.4	1.4 0./		13.3 B	13.3B	9.3 D	9.3 D	мкс	мкс

Как видно из таблицы, длительности полуволн выходного сигнала меняются при каждом изменении емкости. Это происходит линейно, с убыванием емкости убывает и период сигнала. Так как период убывает, при емкости в 10 раз меньше он станет тоже в 10 раз меньше, а значит, что в параметрах для trancient analyses необходимо выставить новое значение в графе maximum runtime — 2.7m.

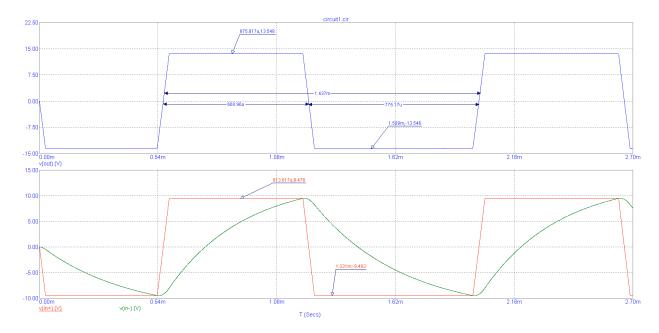


Рисунок 6 — Сигналы на входах и выходе операционного усилителя при $C_1=33$ нф

Измерим для $C_1=33\,$ нФ время выхода операционного усилителя из насыщения.



Рисунок 7 — Время выхода операционного усилителя из насыщения

Как видно из графиков время выхода из насыщения составило $t_{
m hac}=0.7$ мс, что сопоставимо с длительностью фронтов.

2.4. Часть 4: Изменение значения Кпос

Вернем значение емкости конденсатора на прежнее, теперь будем изменять R_3 и R_4 , которые зависят от $K_{\Pi O C}$. Получаемые значения будем записывать в таблицу:

$K_{ m noc}$	T, мс	T_1 , мс	T_2 , мс	$U_{ m max~Bhix}$	$U_{ m min~Bhix}$	$U_{ m max\ BX}^+$	$U_{ m min~BX}^+$	$t_{ m \phi \scriptscriptstyle H}$	$t_{ m dc}$
0.7	13.6	6.2	7.4	13.5 B	-13.5B	9.5B	-9.5B	53мкс	52мкс
0.6	10.8	4.9	5.9	13.5 B	-13.5B	8.1B	-8.1B	53мкс	52мкс
0.5	8.5	3.9	4.6	13.5 B	-13.5B	6.8B	-6.8B	52мкс	52мкс
0.4	6.6	3	3.6	13.5 B	-13.5B	5.4B	-5.4B	52мкс	52мкс

Как видно из таблицы, длительности полуволн так же меняются, как и в прошлом примере, причем эта зависимость тоже линейна. Так же изменяются амплитуды положительного и отрицательного импульсов на неинвертируещем входе ОУ. Причем можно утверждать, что зависимость тоже линейная.

Приведем сигналы на входах и выходе операционного усилителя с отмеченными параметрами $T,~T_1,~T_2,~U_{\max~\rm BMX},~U_{\min~\rm BMX},~U_{\max~\rm BX},~U_{\min~\rm BX}^+$ для $K_{\Pi O C}=0.4$

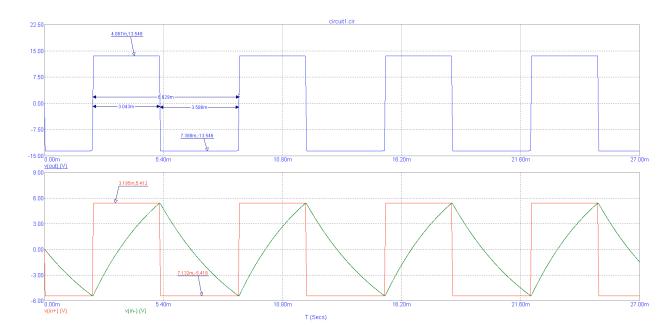


Рисунок 8 — Сигналы на входах и выходе операционного усилителя при $K_{\Pi {
m OC}} = 0.4$

3. Вывод

В процессе выполнения работы была построена схема мультивибратора на операционном усилителе.

В части 1 работы был выбран операционный усилитель, который подходит под заданные параметры. Были определены номиналы элементов схемы для заданных длительностей полуволн T_1 и T_2 .

В части 2 была проанализирована работа схемы, а именно параметры T, T_1 , T_2 , $U_{\rm max\ вых}$, $U_{\rm min\ выx}$, $U_{\rm max\ вx}^+$, $U_{\rm min\ вx}^+$. Они с небольшой погрешностью совпали с параметрами, полученными при теоретических вычислениях, сделанных в части 1. Так как параметры, полученные в ходе анализа совпали с теоретическими, можно утвержать, что части работы 1-2 выполнены правильно.

В части 3, исследовалась зависимость параметров T, T_1 , T_2 , $U_{\max \ \mathrm{Bhix}}$, $U_{\min \ \mathrm{Bhix}}$, $U_{\min \ \mathrm{Bhix}}^+$, $U_{\min \ \mathrm{Bhix}}^+$, $U_{\min \ \mathrm{Bhix}}^+$, от емкости конденсатора C_1 . Можно утверждать, что параметры $U_{\max \ \mathrm{Bhix}}$, $U_{\min \ \mathrm{Bhix}}^+$, $U_{\max \ \mathrm{Bhix}}^+$, $U_{\min \ \mathrm{Bhix}}^+$, $U_{\min \ \mathrm{Bhix}}^+$, не зависят от емкости конденсатора, а параметры T, T_1 , T_2 зависят линейно. Так же можно утвержать, что частота сигнала тоже зависит от емкости, но обратно пропорционально. Так же было найдено время выхода из насыщения, сопоставимое с длительностью фронтов.

В части 4, исследовалась зависимость параметров T, T_1 , T_2 , $U_{\max \ \text{вых}}$, $U_{\min \ \text{вых}}$, $U_{\min \ \text{вых}}^+$, $U_{\min \ \text{вх}}^+$, от номиналов резисторов R_3 и R_4 (их сумма оставалась неизменной, изменялся коэффициент $K_{\Pi O C}$, от которого зависит R_3). Можно утверждать, что параметры $U_{\max \ \text{вых}}$, $U_{\min \ \text{вых}}$ не зависят от емкости конденсатора, а параметры T, T_1 , T_2 , $U_{\max \ \text{вх}}^+$, $U_{\min \ \text{вх}}^+$ зависят линейно. Так же можно утвержать, что частота сигнала тоже зависит от номиналов данных резисторов, но обратно пропорционально.